

画像処理

2 値画像処理

宮崎大学 工学部 情報システム工学科

第 9 回

本日の内容

2 値画像処理

- ▶ 諸定義
近傍，連結性，連結成分，
オイラー数，連結数，消去可能
- ▶ 処理
ラベリング，境界追跡
距離変換
収縮膨脹，細線化

2 値画像処理 (P.137)

二値画像

白／黒 の 2 つの値で表現された画像

白: 0-画素, 黒: 1-画素

利用場面

- ▶ 文書, 図形画像の処理
- ▶ 物体とそれ以外の背景への分離

※単純である分, 理論的な体系化がしやすい

近傍 (P.143)

画素 (i, j) の近くにある画素

4-近傍: 画素の上下左右の4点

8-近傍: 4-近傍に斜めの4点を加えた8点

x_4 $(i-1, j-1)$	x_3 $(i-1, j)$	x_2 $(i-1, j+1)$
x_5 $(i, j-1)$	x_0 (i, j)	x_1 $(i, j+1)$
x_6 $(i+1, j-1)$	x_7 $(i+1, j)$	x_8 $(i+1, j+1)$

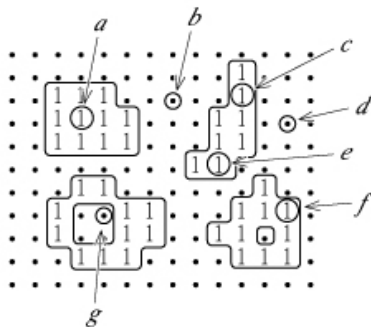
連結性

- 隣接: 画素同士が近傍内にある
- 連結: 画素 a～画素 b 間で，同じ画素値をもつ隣接した画素からなる経路が存在する
- 連結成分: 互いに連結している画素の集合

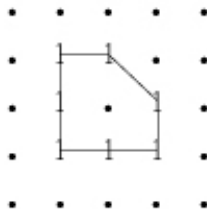
※ 4-近傍／ 8-近傍の場合が考えられる
4-隣接／ 8-隣接， 4-連結／ 8-連結，
4-連結成分／ 8-連結成分

連結成分の例

4-近傍を採用するか8-近傍を採用するかで連結成分は異なる



cとe, bとdは連結, 他の
同じ値をもつ画素の対は
非連結



1-画素を8-連結と見るなら,
0-画素は4-連結で考えなくてはならない.

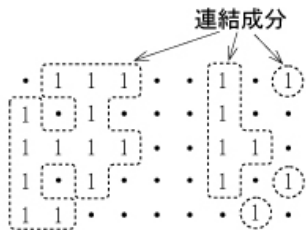
オイラー数 (示性数)

1-画素の連結成分の数から孔の数を引いたもの

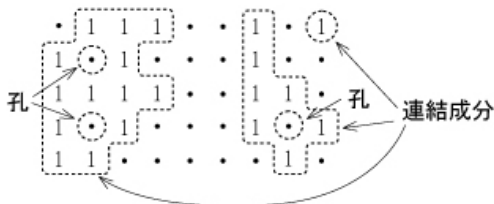
孔: 外周と連結していない0-画素連結成分

単連結成分: 孔を含まない1-画素連結成分

多重連結成分: 孔を含む 1-画素連結成分



(a) 4-連結の場合
(成分数=5, 孔の数=0,
オイラー数=5)



(b) 8-連結の場合
(成分数=3, 孔の数=3,
オイラー数=0)

連結数

中央の 1-画素を 0-画素に変えた時のオイラー数の変化+1

1 1 1
1 1 .
1 1 .

連結数=1
(端点)

. 1 .
. 1 .
. . .

連結数=1
(端点)

. . 1
. 1 .
1 . .

連結数=2
(連結点)

1 . 1
. 1 .
1 . .

連結数=3
(分岐点)

1 1 1
. 1 .
1 . 1

連結数=3
(分岐点)

連結数=0 : 孤立点
または内部点

1 . 1
. 1 .
1 . 1

連結数=4
(交差点)

1 1 1
1 1 1
1 1 1

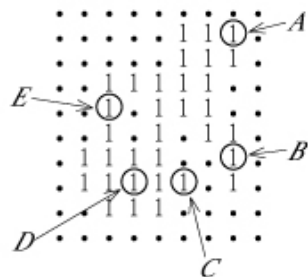
連結数=0
(内部点)

(3×3 画素の中央の画素の)
連結数を示す

- 1 : 端点
- 2 : 連結点
- 3 : 分岐点
- 4 : 交差点

消去可能

- ▶ 連結数が1な画素
- ▶ その1-画素の値を0-画素に変えても、連結性（オイラー数）が変化しない



AとCは消去可能

Bを消去すると図形が分離

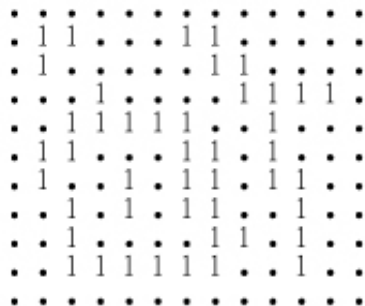
Dを消去すると孔が生成

Eを消去すると孔が消滅

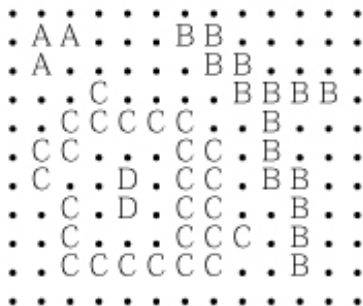
消去不可能

ラベリング

連結成分毎に同じラベル（番号）を割り当てる



(a) 入力画像



(b) ラベリング結果

ラベリングの例

2 値画像

0	1	1	0	0	0
0	0	1	0	0	1
1	0	0	1	0	1
0	1	1	1	0	1
1	1	0	1	0	1
0	1	1	0	0	1
0	0	0	1	0	0

1-画素を 4-近傍で

[illegible]

1-画素を 8-近傍で

[illegible]

ラベリングアルゴリズム (近傍処理)

				1	1	
	1	1		1	1	
	1	1		1	1	
	1	1	1	1	1	
	1	1	1	1	1	

(a)

				2	2	
	3	3		2	2	
	3	3		2	2	
	3	3	3	①	1	
	1	1	1	1	1	

i	
1	1
2	2
3	3

(b)

				2	2	
	3	3		2	2	
	3	3		2	2	
	3	3	3	2	2	
	3	3	3	2	2	

i	LUT(i)
1	1
2	2
3	2

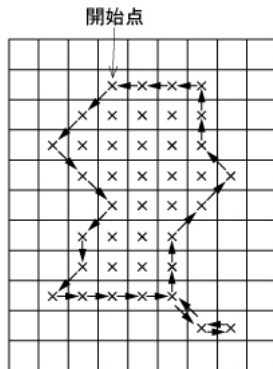
(c)

				2	2	
	2	2		2	2	
	2	2		2	2	
	2	2	2	2	2	
	2	2	2	2	2	

(d)

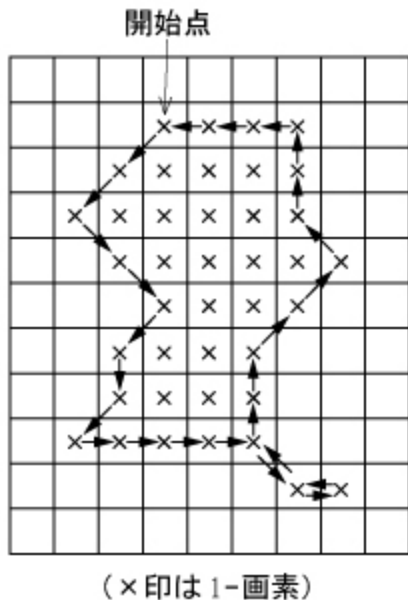
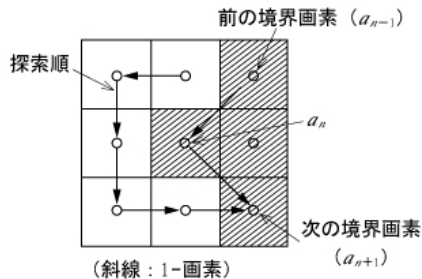
境界追跡

連結成分において 1-画素と 0-画素の境界部分を抜き出す



(×印は 1-画素)

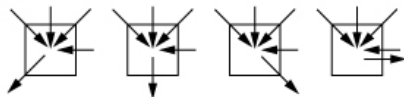
境界追跡アルゴリズム



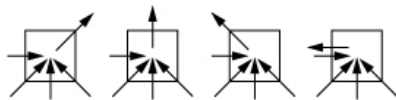
境界からの原画像の復元

境界から原画像が復元可能

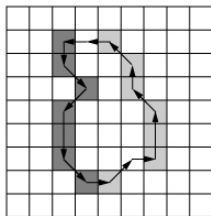
1. 右エッジ・左エッジを抜きだす
2. 左エッジと右エッジの間を塗りつぶす



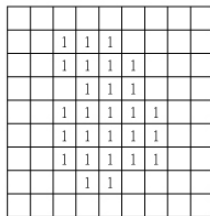
(a) 左エッジ



(b) 右エッジ



(a)



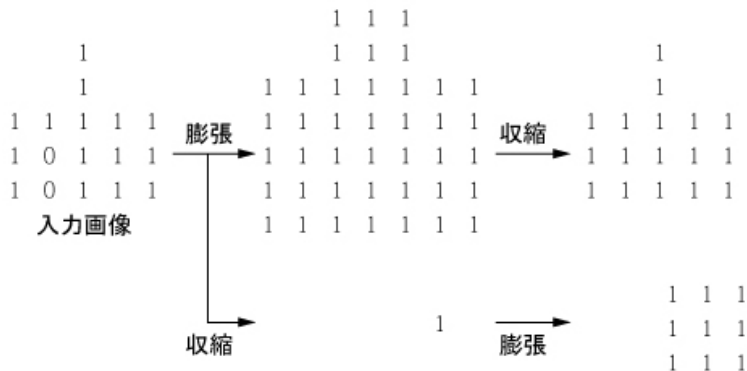
(b)

収縮膨脹

収縮 (Erosion): 境界画素を取り除き 1 画素小さくする

膨脹 (Dilation): 境界画素を追加し 1 画素大きくする

※小成分や小さな孔を検出／消滅させるために、組み合わせで使用される



収縮膨脹アルゴリズム

膨脹

$$g(i, j) = \begin{cases} 1 & : (i, j) \text{ またはその近傍のいずれかが 1-画素} \\ 0 & : \text{その他} \end{cases}$$

収縮

$$g(i, j) = \begin{cases} 0 & : (i, j) \text{ またはその近傍のいずれかが 0-画素} \\ 1 & : \text{その他} \end{cases}$$

膨張収縮の例

2 値画像

0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0
0	1	1	1	0	0
0	1	0	1	1	0
0	1	1	1	1	0
0	0	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0

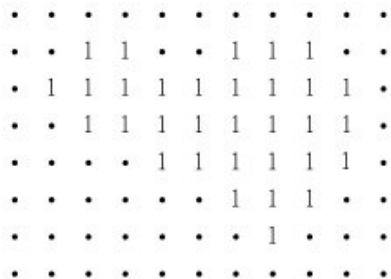
4-近傍で膨張⇒収縮： クロージング 4-近傍で収縮⇒膨張： オープニング

[illegible][illegible]

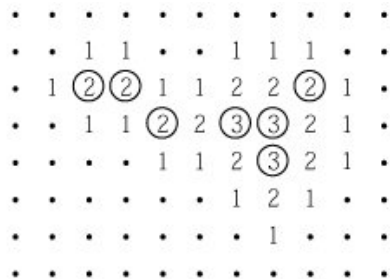
距離変換

各画素から 0-画素までの距離を新たな画素値とする画像への変換

骨格: 距離の極大値をもつ画素の集合



(a) 入力画像



(b) 距離変換 (○印) 骨格

距離変換アルゴリズム (逐次型)

$$d_{ij} = \min\{|i - u| + |j - v|; f_{uv} = 0\}$$

1. 順走査により下記を求める

$$s_{ij} = \min(g_{ij}, s_{i-1,j} + 1, s_{i,j-1} + 1)$$

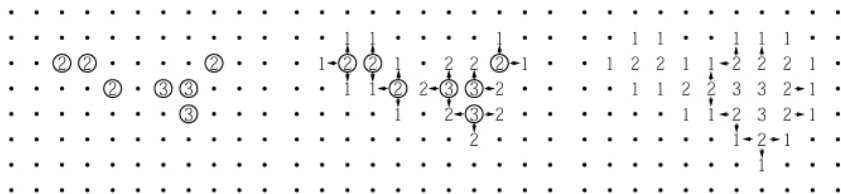
$$\text{ただし } g_{ij} = \begin{cases} M & : f_{ij} = 1 (M \text{ は十分大きな値}) \\ 0 & : f_{ij} = 0 \end{cases}$$

2. 逆走査により下記を求める

$$h_{ij} = \min(s_{ij}, h_{i+1,j} + 1, h_{i,j+1} + 1)$$

逆距離変換

骨格（+その点の距離値）が与えられるともとの2値画像を復元可能



(a) 骨格

(b) 距離値の4-近傍への伝搬

(c) 距離値の4-近傍への伝搬
(2回目)

細線化

与えられた図形から 線幅 1 の中心線を抽出 (図 5.31)

望ましい性質

- ▶ 線の位置がもとの図形のほぼ中心
- ▶ 図形の連結性が保存
- ▶ 中心線が縮まない
- ▶ 境界の凹凸による「ひげ」が生じない
- ▶ 原図形を回転しても中心線の形状が不変
- ▶ 交差部で中心線が歪まない

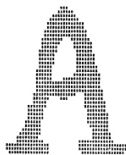
細線化アルゴリズム

条件 1: 境界条件 4-近傍に 0-画素が 1 つ以上存在

条件 2: 連結性条件 4-連結数が 1

条件 3: 非端点条件 8-近傍に 1-画素が 3 つ以上存在

- ▶ 条件 1-3 を満たす 1-画素を 0-画素に変換
- ▶ 変換する画素がなくなるまで繰り返す



(a) 入力画像



(b) ヒルディッチの方法



(c) ドイツの方法



(d) 田村の方法 (4-連結)



(e) 田村の方法 (8-連結)



(f) 鶴岡の方法 (4-連結)