画像処理

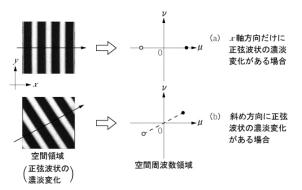
2次元フーリエ変換

宮崎大学 工学部 情報システム工学科

3 年後期 第 5 回

信号の周波数解析

- ▶ 任意の信号(画像)を、正弦波の和で表す
- ▶ 各正弦波の強さを解析/処理することにより、目的 とする情報/効果を得る



【空間周波数】

単位長さあたりの正弦波状の濃淡変化の繰り返し回数

正弦波の表現方法

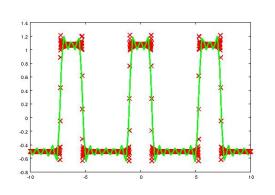
 $\omega = 2\pi f = 2\pi/T$

$$h_n(t) = C_n \cos(\omega t + \theta_n)$$
 $(0 \le n \le \infty)$ $= A_n \cos(\omega t) + B_n \sin(\omega t)$ $(0 \le n \le \infty)$ $= G_n \exp(j\omega t) = G_n e^{j\omega t}$ $(-\infty \le n \le \infty)$ $= G_n(\cos(\omega t) + j\sin(\omega t))$ $C_n = \sqrt{(A_n^2 + B_n^2)}$ $\theta_n = -\tan^{-1} B_n/A_n$ $G_n = 1/2(A_n - jB_n)$ C_n : 振幅 θ_n : 位相 ω : 角周波数 σ : 周期

周期関数の表現

例:矩形パルス列

$$g(t) = \sum_{n=0}^{N} \frac{\sin(n)}{n} \cos(nt)$$



緑:N=8 まで

赤:N=100 まで

項数を増やすと矩形パ ルス列に近付く

フーリエ級数展開(p.39)

一定周期 $T_0 = 2\pi/\omega_0$ をもつ信号 g(t) は、基本角周波数 ω_0 の整数倍の周期をもつ正弦波の和により表現できる.

$$g(t) = C_0 + \sum_{n=1}^{\infty} C_n \cos(n\omega_0 t + \theta_n)$$

$$= A_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \{A_n \cos n\omega_0 t + B_n \sin n\omega_0 t\}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} G_n \exp(jn\omega_0 t)$$

$$G_n = \frac{1}{T_0} \int_{-T_0/2}^{T_0/2} g(t) \exp(-jn\omega_0 t) dt$$

フーリエ変換

任意の有限な信号 g(t) に対して, フーリエ変換 $G(\omega)$ が存在し, 以下が成り立つ.

$$G(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} g(t) \exp(-j\omega t) dt$$

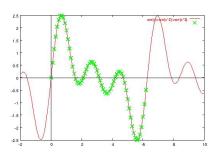
$$g(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} G(\omega) \exp(j\omega t) d\omega$$

任意の信号は、周期信号において、 周期 $T \to \infty$ とした極限とみなせる.

観測信号の表現

実際の観測信号

- ▶ 離散点のデータのみが得られる= 関数が与えられるのではない
- ▶ 有限個のデータのみが得られる= 周期信号ではない



離散フーリエ変換(DFT)(p.41)

信号 g(m) の値が $m=0\sim M-1$ の M 個の点で与えられる場合,以下が成り立つ

$$G(k) = \sum_{m=0}^{M-1} g(m) \exp(-j2\pi mk/M) = \sum_{m=0}^{M-1} g(m)W^{mk}$$

$$g(m) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} G(k) \exp(j2\pi mk/M) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} G(k)W^{-mk}$$

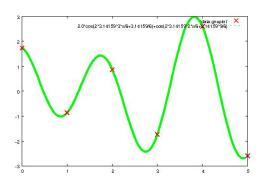
$$W = \exp(-j2\pi/M) = \cos(-2\pi/M) + j\sin(-2\pi/M)$$

- ▶ Δ t 間隔毎のデータのみを利用
- ▶ M個のデータが周期 $M \triangle t$ で繰り返されるとみなし、 その 1 周期分を考える

離散フーリエ変換の例

データ

離散フーリエ変換の例



$$g(x) = 2.0\cos(\pi x + \pi/6) + \cos(2\pi x/3 + 3\pi/2)$$

$$G(0) | G(1) | G(2) | G(3) | G(4) | G(5)$$

$$0 + j0 | 0 + j0 | 0 - j3 | 6\sqrt{3} + j0 | 0 + j3 | 0 + j0$$

2 次元離散フーリエ変換 (p.41)

x 方向に 1 次元フーリエ変換を行った後,y 方向に 1 次元 フーリエ変換を行ったものとみなせる.

フーリエ変換を行ったものとみなせる.
$$G(k,l) = \sum_{n=0}^{N-1} \sum_{m=0}^{M-1} g(m,n) W_1^{mk} W_2^{nl}$$

$$g(m,n) = \frac{1}{MN} \sum_{l=0}^{N-1} \sum_{k=0}^{M-1} G(k,l) W_1^{-mk} W_2^{-nl}$$

$$W_1^{mk} = \exp(-j2\pi mk/M)$$

 $W_2^{nl} = \exp(-j2\pi nl/N)$

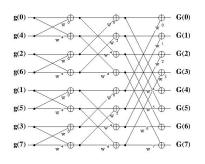
DFTプログラム

```
void dft2(K IMAGE *inp ima. K IMAGE *out ima)
 int xsize = k_xsize(inp_img);
 int ysize = k_ysize(inp_img);
 float ***optr = (float ***)k_data(out_img);
 uchar **iptr = (uchar **)k_data(inp_img)[0];
 for(int l = 0; l < ysize; l++) {
 for(int k = 0: k < xsize: k++) {
   optr[0][1][k] = optr[1][1][k] = 0.0;
   for(int n = 0; n < ysize; n++) {
    for(int m = 0; m < xsize; m++) {
       double mk = -2.0 * M_PI * m * k / xsize;
       double nl = -2.0 * M PI * n * 1 / vsize:
       optr[0][1][k] +=
                                       // 実部
                                      // 虚部
       optr[1][1][k] +=
```

高速フーリエ変換(FFT)

$$G(k) = \sum_{m=0}^{M-1} g(m)W^{mk} = G_0(k) + W^k G_1(k)$$

$$G_0(l) = \mathcal{F} \{g(2l)\}, G_1(l) = \mathcal{F} \{g(2l+1)\}$$



計算量

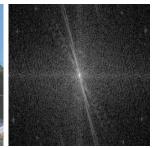
 $FFT : O(MN \log(MN))$

通常:O((MN)²)

パワースペクトル

各周波数成分の波の強さ(振幅)を図示したもの 対数スケールで表示することが多い





原点:直流成分 (k, l):周波数 k, l