

ОПРЕДЕЛЕННЫЙ ИНТЕГРАЛ И ЕГО ОБОБЩЕНИЯ

1. Определение определенного интеграла, его геометрический и механический смысл, основные свойства
2. Методы вычисления определенного интеграла. Формула Ньютона-Лейбница
3. Геометрические и физические приложения определенного интеграла
4. Несобственные интегралы
5. Двойной интеграл
6. Криволинейный интеграл первого рода (по длине дуги)

1. Определение определенного интеграла, его геометрический и механический смысл, основные свойства

Пусть на отрезке $[a, b]$ определена некоторая функция $f(x)$, $x \in [a, b]$. Осуществим **n -разбиение** промежутка $[a; b]$ на n частей точками x_0, x_1, \dots, x_n : $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{i-1} < x_i < x_{i+1} < \dots < x_n = b$. Обозначим через $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ длину i -го промежутка, наибольшую из этих длин d_n назовем **диаметром разбиения**: $d_n = \max_{1 \leq i \leq n} \Delta x_i$. На каждом из частичных промежутков $[x_{i-1}, x_i]$ выберем произвольно точку ξ_i : $\xi_i \in [x_{i-1}, x_i]$, и составим **интегральную сумму**:

$$\sigma_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i.$$

Если существует конечный предел $\lim_{d_n \rightarrow +0} \sigma_n$ интегральных сумм σ_n , когда диаметр разбиения d_n стремится к нулю, и этот предел *не зависит* ни от выбора разбиения, ни от выбора точек ξ_i на частичных промежутках, то этот предел называется **определенным интегралом** (ОИ) от функции $f(x)$ по промежутку $[a, b]$ и обозначается $\int_a^b f(x) dx$, при этом функция $f(x)$ называется **интегрируемой** на отрезке $[a, b]$.

$$\text{Таким образом, } \int_a^b f(x) dx = \lim_{d_n \rightarrow +0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta x_i;$$

здесь $f(x)$ – **подынтегральная функция**, $f(x) dx$ – **подынтегральное выражение**, x – **переменная интегрирования**, a – **нижний**, b – **верхний пределы интегрирования**.

Рассмотрим на плоскости Oxy фигуру – **криволинейную трапецию** T_f , ограниченную снизу осью Ox , сверху – графиком неотрицательной функции $y = f(x)$, $x \in [a, b]$, $a < b$, и с боков – прямыми $x = a$ и $x = b$. (см. рис. 1).

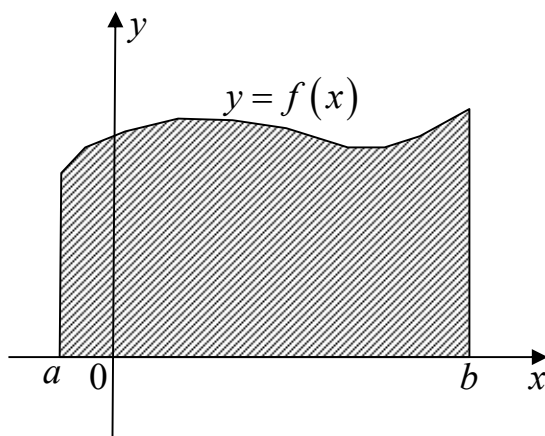


Рис. 1. Геометрический смысл определенного интеграла.

Геометрический смысл ОИ: интеграл по промежутку от неотрицательной на этом промежутке функции равен **площади** соответствующей криволинейной трапеции:

$$\int_a^b f(x)dx = S_{кр.тр.T_f}.$$

Механический смысл ОИ: если $f(x) = \rho(x)$ – плотность (линейная) в точке x неоднородного стержня $[a, b]$, то интеграл от плотности по промежутку $[a, b]$ выражает **массу** $m_{[a, b]}$ стержня $[a, b]$:

$$\int_a^b \rho(x)dx = m_{[a, b]}.$$

Свойства определенного интеграла

Из определения ОИ вытекает **необходимое условие интегрируемости**: если функция интегрируема по промежутку, то она ограничена на этом промежутке.

Достаточное условие интегрируемости: если функция непрерывна на промежутке (отрезке), то она интегрируема по этому проме-

жутку.

В дальнейшем будем считать рассматриваемые функции интегрируемыми на соответствующих промежутках. Тогда имеют места следующие **свойства** ОИ:

1. Интеграл от единичной функции выражает *длину* отрезка $[a, b]$:

$$\int_a^b dx = b - a.$$

2. По определению полагают

$$\int_a^a f(x) dx = 0,$$

$$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx.$$

3. **Линейность:**

$$\int_a^b C \cdot f(x) dx = C \cdot \int_a^b f(x) dx, \quad C - \text{const}$$

(постоянную можно выносить за знак интеграла);

$$\int_a^b (f(x) \pm g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx$$

(интеграл от суммы (разности) интегрируемых функций равен сумме (разности) интегралов от этих функций).

4. **Аддитивность:** интеграл по промежутку $[a, b] = [a, c] \cup [c, b]$ равен сумме интегралов по составляющим промежуткам:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx.$$

5. **Монотонность:** если $f(x) \geq g(x)$ для всех $x \in [a, b]$ и $a < b$, то $\int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx$, в частности, для непрерывной на $[a, b]$ функции f имеет место **теорема об оценках**:

$$m_*(b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq m^*(b - a),$$

где $m_* = \min_{x \in [a, b]} f(x)$, $m^* = \max_{x \in [a, b]} f(x)$.

5. **Теорема о среднем.** Если функция f непрерывна на $[a, b]$, то найдется точка $c \in (a, b)$ такая, что $\int_a^b f(x) dx = f(c)(b - a)$ и

$f(c) = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$ – *среднее значение* функции f на промежутке $[a, b]$.

Геометрический смысл теоремы о среднем: в случае неотрицательной на $[a, b]$ функции f найдется точка $c \in (a, b)$ такая, что площадь соответствующей криволинейной трапеции равна площади прямоугольника с основанием $b - a$ и высотой $f(c)$ (см. рис. 2).

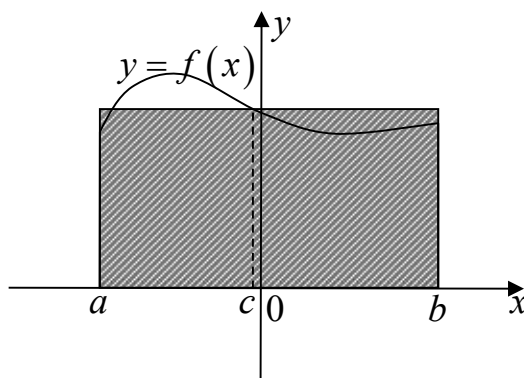


Рис. 2. Геометрический смысл теоремы о среднем.

Пусть функция $f(x)$ интегрируема на $[a; b]$ и для каждого $x \in [a; b]$ рассмотрим интеграл $\int_a^x f(t) dt = \Phi(x)$ – *функцию переменного верхнего предела*. Если $f(x)$ интегрируема, то $\Phi(x)$ непрерывна.

Теорема о дифференцировании определенного интеграла по переменному верхнему пределу: в каждой точке $x \in (a, b)$, где $f(x)$ непрерывна, функция $\Phi(x)$ является дифференцируемой, причем производная определенного интеграла по переменному верхнему пределу равна подынтегральной функции, вычисленной на этом переменном верхнем пределе:

$$\frac{d}{dx} \int_a^x f(t) dt = \Phi'(x) = f(x), \quad x \in (a, b).$$

2. Методы вычисления определенного интеграла. Формула Ньютона-Лейбница

Если функция $f(x)$ непрерывна на $[a; b]$, то справедлива *формула Ньютона-Лейбница*:

$$\int_a^b f(x) dx = F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a),$$

где $F(x)$ – произвольная первообразная для $f(x)$. Выражение $F(x) \Big|_a^b = F(b) - F(a)$ называется **двойной подстановкой**.

Формула Ньютона-Лейбница позволяет свести вычисление определенного интеграла к нахождению соответствующего неопределенного интеграла и является основной формулой интегрального исчисления.

Формула интегрирования по частям в ОИ: если $u = u(x)$ и $v = v(x)$ – непрерывные на промежутке $[a, b]$ функции, то

$$\int_a^b u dv = uv \Big|_a^b - \int_a^b v du.$$

Формула замены переменной в ОИ (интегрирование подстановкой): если функция $f(x)$ непрерывна на промежутке $[a; b]$, а функция $x = \varphi(t)$ непрерывно дифференцируема на промежутке $[t_0; t_1]$, причем $a = \varphi(t_0)$; $b = \varphi(t_1)$ и множество значений функции φ не выходит за пределы промежутка $[a, b]$. то

$$\int_a^b f(x) dx = \int_{t_0}^{t_1} f(\varphi(t)) \cdot \varphi'(t) dt.$$

Замечание. Замена переменной в ОИ обладает тем преимуществом по сравнению с НИ, что не требуется возвращаться к исходной переменной, однако при этом приходится пересчитывать пределы интегрирования.

В случае, когда промежуток интегрирования $[-a, a]$ симметричен относительно начала координат и интегрируемая на нем функция f является либо четной, либо нечетной, имеют место равенства:

- 1) $\int_{-a}^a f(x) dx = 0$ для нечетной функции и
- 2) $\int_{-a}^a f(x) dx = 2 \int_0^a f(x) dx$ для четной функции.

3. Геометрические и физические приложения определенного интеграла

Вычисление площадей плоских фигур. Пусть D – криволинейная трапеция, ограниченная снизу графиком функции $y = f_1(x)$, свер-

ху – графиком функции $y = f_2(x)$, где $f_2(x) \geq f_1(x)$, $x \in [a; b]$, с боков – прямыми $x = a$ и $x = b$ ($a < b$) (см. рис. 3). Тогда ее площадь S_D вычисляется по формуле

$$S_D = \int_a^b (f_2(x) - f_1(x)) dx.$$

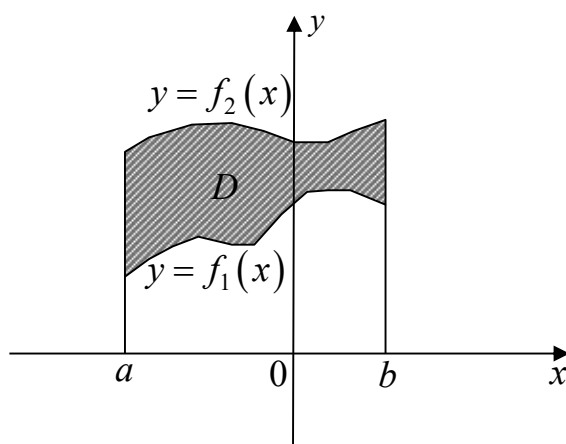


Рис. 3. Вычисление площади криволинейной трапеции.

Вычисление длин дуг плоских кривых. Если кривая L задана явно как график функции $y = y(x)$, $x \in [a; b]$, то длина дуги этой кривой вычисляется по формуле

$$|L| = \int_a^b \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx.$$

Вычисление объемов тел по площадям поперечных сечений. Пусть тело G расположено между плоскостями $x = a$ и $x = b$, и $S(C)$ - площадь поперечного сечения тела плоскостью $x = C$, причем $S(C)$ является непрерывной функцией при $C \in [a; b]$. Тогда объем тела G вычисляется по формуле:

$$V_G = \int_a^b S(x) dx.$$

Вычисление объемов тел вращения. Пусть тело G получено вращением фигуры, ограниченной линиями $y = f(x) \geq 0$, $y = 0$, $x = a$, $x = b$, вокруг оси Ox . Тогда площадь попе-

речного сечения – площадь круга: $S(x) = \pi y^2(x)$, поэтому объем $V_G = V_x$ тела G выражается формулой

$$V_x = \pi \int_a^b y^2(x) dx = \pi \int_a^b f^2(x) dx.$$

Аналогично объем тела вращения вокруг оси Oy фигуры, ограниченной линиями $x = x(y) \geq 0$, $x = 0$, $y = c$, $y = d$, равен

$$V_y = \pi \int_c^d x^2(y) dy.$$

Вычисление площадей поверхностей вращения. Площадь $S_\Pi = S_x$ поверхности Π , образованную вращением кривой $y = f(x) \geq 0$, $x \in [a; b]$, вокруг оси Ox , равна

$$S_x = 2\pi \int_a^b y(x) ds(x) = 2\pi \int_a^b y \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx = 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx.$$

Аналогично площадь поверхности вращения кривой $x = x(y) \geq 0$, $y \in [c; d]$, вокруг оси Oy вычисляется по формуле

$$S_y = 2\pi \int_c^d x(y) \sqrt{1 + (x'(y))^2} dy.$$

Вычисление работы. Пусть материальная точка передвигается по прямолинейному пути $[a; b]$ под воздействием постоянной по направлению силы переменной величины $F(x)$, $x \in [a; b]$. Тогда работа A силы $F(x)$ на промежутке $[a; b]$ равна

$$A = \int_a^b F(x) dx.$$

4. Несобственные интегралы

Как вытекает из определения ОИ, интегрируемая функция должна: 1) быть ограниченной, 2) рассматриваться на конечном интервале $[a; b]$. В приложениях часто возникает необходимость интегрировать как функции, определенные на бесконечном промежутке, так и функции, являющиеся неограниченными.

В этих двух случаях непосредственно применить ОИ нельзя и, таким образом, возникает потребность в обобщении понятия ОИ, что приводит к понятию несобственных интегралов. Существует два основных типа несобственных интегралов: 1) интегралы по бесконечно-

му промежутку и 2) интегралы от неограниченных функций.

Несобственные интегралы по бесконечному промежутку

Пусть I – один из промежутков вида: $(-\infty; a]$, $[b; +\infty)$ или $(-\infty; +\infty)$. Пусть на промежутке I определена функция $f(x)$, которая является интегрируемой на любом конечном промежутке, содержащемся в I . Тогда **несобственный интеграл по промежутку I (несобственный интеграл 1-го рода)** определяется следующим образом:

$$\begin{aligned} 1) \int_{-\infty}^a f(x) dx &= \lim_{A \rightarrow -\infty} \int_A^a f(x) dx, \text{ если } I = (-\infty; a]; \\ 2) \int_b^{+\infty} f(x) dx &= \lim_{B \rightarrow +\infty} \int_b^B f(x) dx, \text{ если } I = [b; +\infty); \\ 3) \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx &= \lim_{\substack{A \rightarrow -\infty \\ B \rightarrow +\infty}} \int_A^B f(x) dx, \text{ если } I = (-\infty; +\infty), \end{aligned}$$

если предел существует и конечен (в этом случае соответствующий интеграл называется **сходящимся**); если предел не существует или не является конечным, интеграл считается **расходящимся**.

Если наряду со сходимостью интеграла от функции $f(x)$ по промежутку I имеет место и сходимость интеграла от модуля этой функции, то такая сходимость называется **абсолютной**.

Непределельный признак сравнения несобственных интегралов.

Пусть $0 \leq f(x) \leq g(x)$, $x \in I$; тогда:

если сходится интеграл от функции $g(x)$ по промежутку I , то и сходится и интеграл от функции $f(x)$ по этому промежутку;

если же расходится интеграл от функции $f(x)$ по промежутку I , то и расходится и интеграл от функции $g(x)$ по этому промежутку;

Предельный признак сравнения несобственных интегралов.

Если существует конечный отличный от нуля предел $\lim_{x \rightarrow c} \frac{f(x)}{g(x)} \neq 0$,

где $c = -\infty$ в случае $I = (-\infty; a]$, $c = +\infty$ для $I = [b; +\infty)$ и $c = \infty$ для $I = (-\infty; +\infty)$, то несобственные интегралы от функций $f(x)$ и $g(x)$ по промежутку I сходятся (или расходятся) одновременно.

Интегралы вида $\int_1^{+\infty} \frac{dx}{x^n}$, $\int_{-\infty}^{-1} \frac{dx}{x^n}$ часто используются при применении

признаков сравнения для несобственных интегралов по бесконечному промежутку.

Несобственные интегралы от неограниченных функций

Пусть на промежутке $I=(a;b]$ (или $I=[a;b)$, или $I=[a;b]$) задана функция f , которая имеет на этих промежутках единственную «особенность» – точку c , в окрестности которой функция не является ограниченной. Точка $c=a$ для первого случая, $c=b$ для второго и $c \in (a;b)$ для третьего промежутков. Предположим далее, что функция f интегрируема на любом замкнутом промежутке, целиком лежащем в I . Тогда можно определить **несобственный интеграл от неограниченной функции I (несобственный интеграл 2-го рода)** формулами:

$$\begin{aligned} 1) \int_a^b f(x) dx &= \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_{a+\varepsilon}^b f(x) dx, \text{ если } I=(a;b]; \\ 2) \int_a^b f(x) dx &= \lim_{\varepsilon \rightarrow +0} \int_a^{b-\varepsilon} f(x) dx, \text{ если } I=[a;b); \\ 3) \int_a^b f(x) dx &= \lim_{\substack{\varepsilon_1 \rightarrow +0 \\ \varepsilon_2 \rightarrow +0}} \left(\int_a^{c-\varepsilon_1} f(x) dx + \int_{c+\varepsilon_2}^b f(x) dx \right), \text{ если } I=[a;b], \end{aligned}$$

если предел существует и конечен (в этом случае соответствующий интеграл называется **сходящимся**); если предел не существует или не является конечным, интеграл считается **расходящимся**.

Если наряду со сходимостью интеграла от функции $f(x)$ по промежутку I имеет место и сходимость интеграла от модуля этой функции, то такая сходимость называется **абсолютной**.

Непределельный признак сравнения несобственных интегралов.

Пусть $0 \leq f(x) \leq g(x)$, $x \in I$; тогда:

если сходится интеграл от функции $g(x)$ по промежутку I , то сходится и интеграл от функции $f(x)$ по этому промежутку;

если же расходится интеграл от функции $f(x)$ по промежутку I , то и расходится и интеграл от функции $g(x)$ по этому промежутку;

Предельный признак сравнения несобственных интегралов.

Если существует конечный отличный от нуля предел $\lim_{x \rightarrow c} \frac{f(x)}{g(x)} \neq 0$,

где $c=a$ в случае $I=(a;b]$, $c=b$ для $I=[a;b)$ и $c \in (a;b)$ для $I=[a;b]$, то несобственные интегралы от функций $f(x)$ и $g(x)$ по промежутку

I сходятся (или расходятся) одновременно.

Интеграл вида $\int_0^b \frac{dx}{x^n}$ часто используется при применении призна-

ков сравнения для несобственных интегралов от неограниченных функций.

Несобственные интегралы обладают всеми основными свойствами определенных интегралов, в частности свойствами линейности и аддитивности. В общем случае, когда на промежутке I имеется несколько (конечное число) особенностей, этот промежуток разбивается на конечное число промежутков, где особенности только на концах, затем по свойству аддитивности интеграл по всему промежутку сводится к сумме интегралов по частичным промежуткам, интегрирование по каждому из которых проводится с отступлением от особенностей и последующим предельным переходом.

5. Двойной интеграл

Рассмотрим в плоскости Oxy квадрлируемую – измеримую, т. е. имеющую *площадь*, фигуру (область) D , на которой определена некоторая функция $f(M)$, $M \in D$. Осуществим далее ***n-разбиение*** области D на n пересекающихся, разве лишь, по линиям квадрлируемых частичных областей D_1, \dots, D_n так, чтобы:

$$1) D = D_1 \cup D_2 \cup \dots \cup D_n,$$

$$2) \text{ площадь } D_i \cap D_j \text{ равна нулю } (i \neq j)$$

и составим сумму

$$\sigma_n = \sum_{i=1}^n f(M_i) \Delta S_i, \quad (1)$$

где ΔS_i – площадь D_i , M_i – произвольная точка, принадлежащая D_i .

Сумму вида (1) будем называть ***интегральной суммой*** для функции f по области D . Символом d_i обозначим диаметр – наибольшее расстояние между точками области D_i , наибольший из частичных диаметров – ***диаметр разбиения*** – символом λ_n : $\lambda_n = \max_i d_i$.

Если теперь существует *конечный* предел интегральных сумм (1) при *диаметре разбиения, стремящемся к нулю*, независимо как от *способа разбиения* области D на части, так и от *выбора точек* M_i в частичных областях, то этот предел называется ***двойным интегралом*** от функции f по области D и обозначается $\iint_D f(x; y) dx dy$.

Таким образом,

$$\iint_D f(x; y) dx dy = \lim_{\lambda_n \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(M_i) \Delta S_i. \quad (2)$$

Функция $f(M) = f(x; y)$ в этом случае называется интегрируемой в области D .

Как и в случае определенного интеграла, имеют место следующие условия интегрируемости:

необходимое: если функция интегрируема, то она ограничена и

достаточное: если функция непрерывна, то она интегрируема.

Свойства двойного интеграла

Основные свойства двойного интеграла аналогичны свойствам определенного интеграла.

1. Интеграл от единичной функции выражает *площадь* области интегрирования: $\iint_D dx dy = S_D$ – площадь фигуры D .

2. *Линейность*: $\iint_D C \cdot f(x, y) dx dy = C \cdot \iint_D f(x, y) dx dy$, $C - const$

(постоянную можно выносить за знак интеграла);

$$\iint_D (f(x, y) \pm g(x, y)) dx dy = \iint_D f(x, y) dx dy \pm \iint_D g(x, y) dx dy$$

(интеграл от суммы (разности) интегрируемых функций равен сумме (разности) интегралов от этих функций).

3. *Аддитивность*: интеграл по области, состоящей из областей, пересекающихся только по границе, равен сумме интегралов по составляющим областям

$$\iint_D f(x, y) dx dy = \iint_{D_1} f(x, y) dx dy + \iint_{D_2} f(x, y) dx dy.$$

4. *Монотонность*: если в области D имеет место неравенство $f(x, y) \geq 0$, то $\iint_D f(x, y) dx dy \geq 0$; если $f(x, y) \geq g(x, y)$ для любых

$(x, y) \in D$, то $\iint_D f(x, y) dx dy \geq \iint_D g(x, y) dx dy$, в частности, для непрерывной на D функции f имеет место оценка $m_* S_D \leq \iint_D f(x, y) dx dy \leq m^* S_D$, где $m_* = \min_{M \in D} f(M)$, $m^* = \max_{M \in D} f(M)$.

5. *Теорема о среднем*. Если функция f непрерывна в области D , то в области D найдется точка (ξ, η) такая, что

$$\iint_D f(x, y) dx dy = f(\xi, \eta) \cdot S_D;$$

величина $f(\xi, \eta) = \frac{1}{S_D} \iint_D f(x, y) dx dy$ называется *средним значением* функции f в области D .

Вычисление двойного интеграла в декартовых координатах

Двойные интегралы вычисляются *сведением к повторным*.

Пусть область D ограничена снизу и сверху двумя непрерывными кривыми $y = y_1(x)$ и $y = y_2(x)$, с боков – вертикальными прямыми $x = a$ и $x = b$ (рис. 4)

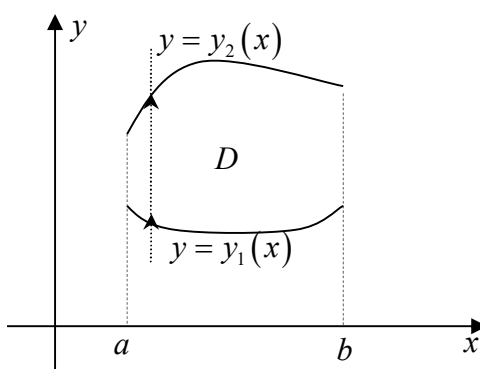


Рис. 4. Область интегрирования

Предположим, что каждая прямая $x = \text{const}$, $x \neq a$, $x \neq b$, пересекает границу области D не более чем в двух точках с ординатами $y = y_1(x)$ и $y = y_2(x)$. Тогда

$$\iint_D f(M) ds = \iint_D f(x; y) dx dy = \int_a^b dx \int_{y_1(x)}^{y_2(x)} f(x; y) dy . \quad (3)$$

Правую часть (3) называют *повторным интегралом* с внешним интегрированием по x и внутренним по y .

Пусть теперь область D имеет вид (рис. 5):

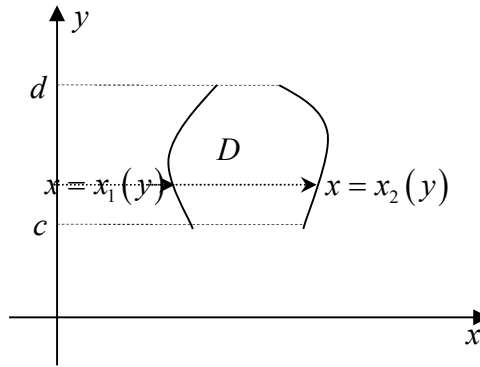


Рис. 5. Криволинейная трапеция

Предположим, что каждая прямая $y = \text{const}$ пересекает границу области D не более чем в двух точках с абсциссами $x = x_1(y)$ и $x = x_2(y)$. Тогда

$$\iint_D f(x; y) dx dy = \int_c^d dy \int_{x_1(y)}^{x_2(y)} f(x; y) dx. \quad (4)$$

Правая часть формулы (4) — **повторный интеграл** с внешним интегрированием по y и внутренним по x .

В формулах (3) и (4) сначала вычисляются внутренние интегралы как обычные определенные интегралы, при этом переменная внешнего интеграла считается постоянной, а затем вычисляются внешние интегралы.

Пределы у внешних интегралов всегда постоянны. Если внешний интеграл вычисляется по x , то пределы внутреннего интеграла могут зависеть от x или быть постоянными; если же внешний интеграл вычисляется по y , то пределы внутреннего интеграла могут зависеть от y или быть постоянными.

Внутренние и внешние *пределы* в повторных интегралах (в декартовых координатах) *постоянны* тогда и только тогда, когда область D является *прямоугольником*.

Геометрические приложения двойного интеграла

1. Площадь S_D плоской фигуры D равна $S_D = \iint_D dx dy$.

2. Объем V цилиндрического тела, ограниченного сверху непрерывной поверхностью $z = f(x; y) \geq 0$, снизу — замкнутой областью D в плоскости Oxy и с боков цилиндрической поверхностью с направ-

ляющей – границей области D и образующей, параллельной оси Oz , выражается интегралом $V = \iint_D f(x; y) dx dy$.

Физические приложения двойного интеграла

1. Масса m_D материальной пластины D с поверхностной плотностью $\gamma = \gamma(x; y)$ в точке $M(x; y)$ вычисляется по формуле

$$m_D = \iint_D \gamma(x; y) dx dy.$$

2. Координаты x_c, y_c центра тяжести (масс) фигуры могут быть вычислены по формулам

$$x_c = \frac{1}{m_D} \iint_D x \gamma(x; y) dx dy, \quad y_c = \frac{1}{m_D} \iint_D y \gamma(x; y) dx dy.$$

6. Криволинейный интеграл первого рода (по длине дуги)

Пусть на плоскости Oxy задана непрерывная кривая $L(AB)$, в каждой точке которой задана некоторая непрерывная функция $f(x; y)$, $(x; y) \in L$. Произвольным образом разобьем кривую L на n частей (дуг) точками $A = M_1, M_2, \dots, M_n = B$, длину частичной дуги обозначим $\Delta \ell_i$, назовем **диаметром разбиения** $d_n = \max_{1 \leq i \leq n} \Delta \ell_i$, наибольшую из длин частичных дуг. На каждой из полученных дуг L_i выберем произвольную точку $M_i(\xi_i; \eta_i)$ и составим **интегральную сумму**:

$$\sigma_n = \sum_{i=1}^n f(\xi_i; \eta_i) \Delta \ell_i.$$

Если существует конечный предел интегральных сумм σ_n при $d_n \rightarrow 0$ и этот предел не зависит от способа разбиения кривой L на части и от выбора точек M_i , то такой предел называется **криволинейным интегралом первого рода** (КРИ-1) – **интегралом по длине дуги от функции $f(x; y)$ по кривой L** и обозначается

$$\int_L f(x; y) d\ell.$$

Таким образом $\int_L f(x; y) d\ell = \lim_{d_n \rightarrow 0} \sum_{i=1}^n f(\xi_i; \eta_i) \Delta \ell_i$

Теорема. Если функция $f(x; y)$ непрерывна в каждой точке кривой L , и кривая L гладкая (в каждой точке существует касательная к кривой), то

вой и положение ее непрерывно меняется при перемещении точки по кривой), то КРИ-1 существует.

Аналогично определяются КРИ-1 в пространстве:

$$\int_L f(x; y; z) d\ell$$

Свойства КРИ-1

1. КРИ-1 не зависит от направления пути интегрирования:

$$\int_{AB} f(x; y) d\ell = \int_{BA} f(x; y) d\ell.$$

2. Линейность:

$$\int_L (\alpha f(x, y) + \dots + \beta g(x, y)) d\ell = \alpha \int_L f(x; y) d\ell + \dots + \beta \int_L g(x; y) d\ell,$$

3. Аддитивность: если разбить кривую L , на две части L_1 и L_2 , то

$$\int_L f(x, y) d\ell = \int_{L_1} f(x; y) d\ell + \int_{L_2} f(x; y) d\ell,$$

4. Монотонность: если $f(x; y) \geq g(x; y)$ для любых $(x; y) \in L$, то

$$\int_L f(x; y) d\ell \geq \int_L g(x; y) d\ell.$$

5. Теорема о среднем: на кривой L найдется такая точка $C(x_c; y_c) \in L$,

что $\int_L f(x; y) d\ell = f(x_c; y_c) \ell$, где ℓ – длина дуги L .

Вычисление КРИ-1

КРИ-1 сводится к определенному интегралу, для чего достаточно вспомнить формулы вычисления длины дуги с помощью определенного интеграла, в зависимости от способа задания дуги.

1. Дуга L задана явно $y = y(x)$, $x \in [a; b]$,

$$\boxed{\int_L f(x; y) d\ell = \int_a^b f(x; y(x)) \sqrt{1 + (y'(x))^2} dx, a < b}$$

2. Дуга L задана параметрически $L: \begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} t \in T = [t_1; t_2]$,

$$\boxed{\int_L f(x; y) d\ell = \int_{t_1}^{t_2} f(x(t); y(t)) \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt.}$$

Геометрический смысл КРИ-1 - длина дуги $L: \int_L d\ell = \ell$.

Физический смысл КРИ-1: масса m_L материальной дуги L с ли-

нейной плотностью $\rho(x; y; z)$ в точке $M(x; y; z) \in L$ равна

$$\int_L \rho(x; y; z) d\ell = m_\ell.$$

Кроме того, аналогично формулам для вычисления координат центра тяжести плоской фигуры с помощью двойного интеграла, с помощью КРИ-1 вычисляются координаты центра тяжести кривой.