- 1 Selezionare la sentenza corretta riguardo agli alberi di decisione
 - 1. Possono espimere qualunque funzione di classificazione
 - 2. Non presentano problemi di overfitting
 - 3. Possono essere utilizzati solo con features discrete
 - 4. Il costo computazionale della predizione è piuttosto elevato
- ² Selezionare la sentenza ERRATA relativa all'entropia per la distribuzione di probabilità di una variabile aleatoria discreta
 - 1. è una misura del grado di disordine della variabile aleatoria
 - 2. Il range del suo valore è tra 0 e log n dove n sono i possibili valori di X
 - 3. Il suo valore è minimo (e uguale a 0) quando la probabilità è tutta concentrata in una classe
 - 4. Il suo valore è minimo (e uguale a 0) quando la probabilità è equamente distribuita tra tutte le classi
- Se un modello calcola una distribuzione di probabilità, aggiungere alla funzione obiettivo una componente tesa a diminuire l'entropia avrà l'effetto di:
 - 1. favorire l'uscita da minimi locali
 - 2. ridistribuire le probabilità in modo più bilanciato tra tutti i casi
 - 3. nessun effetto concreto
 - 4. focalizzare le scelte sui casi più probabili
 - 4 Selezionare la sentenza ERRATA relativa alla derivata della funzione logistica:
 - 1. tende a 0 quando x tende a meno infinito
 - 2. è una funzione monotona
 - $3.\,$ ha il suo massimo in corrispondenza dello 0
 - 4. è una funzione simmetrica

- Ci sono due dadi, uno normale e uno truccato che restituisce un 6 con probabilità .5, e gli altri valori con probabilità 0.1. Faccio tre lanci con lo stesso dado e osservo un 3, un 6 e un 2. Cosa posso concludere?
 - 1. E' più probabile che il dato sia normale
 - 2. Nulla
 - 3. La probabilità di usare uno o l'altro dei dadi è esattamente la stessa
 - 4. E' più probabile che il dato sia truccato

6 Selezionare la sentenza ERRATA riguardo all'apprendimento supervisionato

- 1. Si riferisce all'apprendimento di funzioni basato su esempi di training composti da coppie input-output
- 2. Può comprendere sia problemi di regressione che di classificazione
- 3. Richiede la costante supervisione di un esperto durante il training
- 4. La definizione della ground truth può richiedere l'intervento umano ed essere onerosa

7 Selezionare la sentenza ERRATA relativa alla tecnica Naive Bayes

- 1. Deriva dall'ipotesi teorica semplificativa che le features siano indipendenti tra loro, date le classi
- 2. Fornisce un modo computazionalmente efficiente per approssimare la distribuzione congiunta di probabilità delle features
- 3. E' una tecnica di tipo generativo in quanto cerca di determinare la distribuzione delle varie categorie dei dati
- 4. Non può essere utilizzata se le features non sono tra loro indipendenti, date le classi
- 8 Un dataset contiene 1/3 di positivi e 2/3 di negativi. La recall del modello è di 2/3. Che percentuale dei dati sono Falsi Positivi?
 - 1. 1/3
 - 2. 1/9
 - 3. Non può essere stabilito

9 Selezionare la sentenza SCORRETTA riguardo alla regressione logistica

- 1. Permette di associare una probabilità alla predizione della classe
- 2. Il calcolo della predizione si basa sulla loglikelihood dei dati di training
- 3. I parametri del modello possono essere tipicamente calcolati in forma chiusa, mediante una formula esplicita
- 4. La predizione dipende dal bilanciamento dei dati di training rispetto alle classi

¹⁰ Selezionare la sentenza SCORRETTA relativa alla tecnica a discesa del gradiente.

- 1. Il risultato può dipendere dalla inizializzazione dei parametri del modello
- 2. E' opportuno decrementare il learning rate verso la fine dell'apprendimento
- 3. Potrebbe convergere a un minimo locale
- 4. Può essere applicata solo se la funzione da minimizzare ha una superficie concava

Quale è l'effetto tipico dell'aumento della dimensione del minibatch durante il training?

- 1. La Backpropagation è effettuata meno frequentemente ma l'aggiornamento dei parametri è più accurato
- 2. La Backpropagation è effettuata più frequentemente e l'aggiornamento dei parametri è più accurato
- 3. La Backpropagation è effettuata più frequentemente ma l'aggiornamento dei parametri è meno accurato
- 4. La Backpropagation è effettuata meno frequentemente e l'aggiornamento dei parametri è meno accurato

12 Riguardo alla regressione multinomiale, selezionare la sentenza corretta tra le seguenti

- 1. Il peso con cui è valutata ogni feature è tipicamente diverso per ogni classe
- 2. Per n features di input e m classi, il numero dei parametri del modello cresce come O(n+m)
- 3. Per ogni input, esiste almeno una classe con probabilità > 0.5

4. I pesi delle features sono sempre tutti positivi, i bias possono essere negativi

13 Selezionare la sentenza corretta relativa alla funzione softmax

- 1. Restituisce una distribuzione di probabilità sulle classi
- 2. Produce valori compresi nell'intervallo [-1,1]
- 3. Per una data classe, la somma dei valori su tutti gli input di un minibatch è sempre $1\,$
- 4. Non può essere utilizzata nel caso di una classificazione binaria

In quale di questi casi una tecnica di classificazione lineare potrebbe non fornire risultati soddisfacenti:

- 1. Quando esiste una elevata correlazione tra le features
- Quando non tutte le features di input sono rilevanti ai fini della classificazione
- 3. Quando la classificazione dipende da un confronto tra features
- 4. Quando le features sono indipendenti tra loro, data la classe.

Selezionare la sentenza corretta relativa alle tecniche discriminative

- 1. Si focalizzano sulla definizione delle frontiere di decisione (decision boundaries)
- 2. Cercano di determinare le distribuzioni di probabilità delle varie classi di dati
- 3. Sono tipicamente meno espressive delle tecniche generative
- 4. Si applicano per lo più in ambito di apprendimento non supervisionato

16 Selezionare la sentenza SCORRETTA relativa all'overfitting

- 1. Può essere particolarmente pericolosa per modelli altamenti espressivi
- 2. L'acquisizione di nuovi dati di training non può che peggiorare la situazione
- 3. Può essere contrastata con tecniche di regolarizzazione
- 4. Può essere contrastata con la tecnica di early stopping durante la fase di training

17 Selezionare la sentenza ERRATA relativa alla funzione ReLU(x) (rectified linear unit):

- 1. non può essere utilizzata per layer convoluzionali
- 2. La sua derivata è una funzione a gradino
- 3. Lei o le sue varianti sono tipicamente utilizzate per i livelli interni delle reti neurali profonde
- 4. è una funzione monotona non decrescente

Selezionare la sentenza SCORRETTA relativa ai neuroni artificiali

- 1. Il numero dei parametri di un neurone artificiale è lineare nel numero dei suoi input
- 2. Un neurone artificiale può apprendere qualunque funzione dei suoi input
- 3. Un neurone artificiale tipicamente calcola una combinazione lineare dei suoi input, seguita dalla applicazione di una funzione di attivazione non lineare
- 4. Un neurone artificale definisce un semplice modello matematico che simula il neurone biologico

19 Selezionare la sentenza SCORRETTA relativa alla backpropagation per reti neurali

- 1. Ha un costo computazionale paragonabile a quello del calcolo "in avanti" (inference) lungo la rete
- 2. Si basa tipicamente su algoritmi di tipo genetico
- 3. Tipicamente, si effettua solo durante la fase di "training" della rete
- 4. Richiede la memorizzazione delle attivazioni di tutti i neuroni della rete durante la forward pass

Selezionare la sentenza SCORRETTA relativa al problema della scomparsa del gradiente (vanishing gradient)

- 1. Il problema è fortemente attenuato dall'uso di ReLU (o sue varianti) come funzione di attivazione per i livelli nascosti della rete
- 2. Se il gradiente tende a zero anche i parametri e le attivazioni dei neuroni tendono a zero
- 3. Se il gradiente tende a zero i parametri non sono più aggiornati e la rete smette di apprendere
- 4. Il problema è mitigato dall'uso di link residuali all'interno della rete

Quale funzione di loss è tipicamente utilizzata in una rete neurale per classificazione binaria che utilizza una sigmoid come attivazione finale?

1. binary crossentropy

- 2. categorical crossentropy
- 3. absolute error
- 4. mean squared error

Un layer convolutivo 2D con stride 1, kernel size 3x3, e senza padding prende in input un layer con dimensioni (32,32,3) e restituisce un layer di dimensione (32,32,16). Quanti sono i suoi parametri?

1. 448

2. 432

3. 28

4. 160

Il tensore di input di un layer convolutivo 2D ha dimensione (16,16,32). Sintetizzo 8 kernel con dimensione spaziale (3,3), stride 2, nessun padding (valid mode). Quale sarà la dimensione dell'output?

1.(7,7,8)

- 2.(8,8,32)
- 3. (8,8,8)
- 4. (7,7,15)

Qual'è l'effetto di uno stride non unitario (>1) in un layer convolutivo?

- 1. La dimensione spaziale aumenta
- 2. Nessun effetto spaziale, il numero dei canali aumenta
- 3. La dimensione spaziale diminuisce
- 4. Nessun effetto spaziale, il numero dei canali decresce

Selezionare la sentenza scorretta relativa al campo ricettivo (receptive field) di un neurone di una CNN:

- 1. E' sempre almeno pari alla dimensione spaziale del dato di input
- 2. Dipende dalla profondità del layer in cui si trova il neurone e dalle dimensioni e gli strides dei kernel dei layers precedenti
- 3. Aumenta rapidamente con l'attraversamento di livelli con downsampling
- 4. Definisce la porzione dell'input che influenza l'attivazione di un determinato neurone

Selezione al sentenza ERRATA relativa alle Transposed Convolutions

- 1. Possono essere interpretate come convoluzioni normali con stride subunitario
- 2. Sono prevalentemente utilizzate in architetture per Image-to-Image processing, come autoencoders o U-Nets
- 3. Richiedono la trasposizione dell'input prima di calcolare la convoluzione del Kernel
- 4. Sono essenzialmente equivalenti alla applicazione di un livello di upsampling seguito da una convoluzione normale

Quale delle seguenti sentenze relative agli autoencoders è SCORRETTA?

- 1. L'encoder e il decoder non devono essere necessariamente simmetrici
- 2. Possono essere utilizzate per la rimozione di rumore (denoising)
- 3. La rappresentazione interna prodotta dall'encoder abitualmente ha una dimensione ridotta rispetto a quella di partenza
- 4. Gli Autoencoders richiedono l'uso di livelli densi

Selezionare la sentenza SCORRETTA riguardo ai modelli generativi

- Sono modelli che cercano di apprendere la distribuzione di probabilità dei dati
- 2. Un tipico esempio di tecnica generativa è Naive Bayes
- 3. Generative Adversarial Networks, Variational Autoencoders e Diffusion models sono esempi di tecniche generative profonde
- 4. Sono modelli meta-teorici rivolti alla automatizzazione della generazione di reti neurali

Quale di queste reti NON è stata progettata per la classificazione di immagini?

- 1. Inception-v3
- $2. \ \operatorname{ResNet}$
- 3. U-Net
- 4. VGG19

Selezionare la sentenza SCORRETTA relativa alla U-Net

- 1. E' un componente tipico dei modelli generativi a diffusione
- 2. Può essere usata per la rimozione del rumore (denoising) di immagini
- 3. E' spesso impiegata per problemi di segmentazione semantica di immagini
- 4. Viene spesso utilizzata nell'ambito della classificazione dei generi musicali