

BASI

Con base si intende uno spazio vettoriale che racchiude tutte le informazioni necessarie a ricostruire lo spazio vettoriale stesso a partire da pochi vettori.

(base = sistema minimale di generatori)

Sia $V = \langle v_1, \dots, v_n \rangle \neq \{0\}$, allora esiste un sottoinsieme di vettori linearmente indipendenti di $\{v_1, \dots, v_n\}$ che genera V .

Sia V sp. vett., $\{v_1, \dots, v_n\}$ si dice base se

- I vettori v_1, \dots, v_n sono lin. ind.
- I vettori v_1, \dots, v_n generano V .
- V è finitamente generato se esiste un insieme di generatori di V finito, cioè $V = \langle v_1, \dots, v_n \rangle$

$\{v_1, \dots, v_n\}$ è una base di $V \iff$ è un insieme minimale di generatori di V .

$\{v_1, \dots, v_n\}$ è una base di $V \iff$ è un insieme

massimale di vettori linearmente indipendenti

Se uno spazio vettoriale $V \neq \{0\}$ è generato da un numero finito di vettori v_1, \dots, v_n allora esiste una base di V

Teorema del completamento

Sia $\{v_1, \dots, v_m\}$ un insieme di vettori linearmente indipendenti in uno spazio vettoriale V finitamente generato. Se $B = \{w_1, \dots, w_n\}$ è una base di V (sappiamo che ne esiste sempre almeno una), allora

$m \leq n$ e possiamo sempre aggiungere a v_1, \dots, v_m $n-m$ vettori di B , in modo da ottenere una base di V .

Sia V uno spazio vettoriale di dimensione n e sia W un sottospazio vettoriale di V . Allora

- $\dim(W) \leq \dim(V)$
- $\dim(W) = \dim(V) \Leftrightarrow V = W$

Sia V uno spazio vettoriale di dimensione n e sia $\{v_1, \dots, v_n\}$ un insieme di n e sia $\{v_1, \dots, v_n\}$ un insieme di n vettori di V . Le seguenti affermazioni sono equivalenti.

- $\{v_1, \dots, v_n\}$ è una base di V
- v_1, \dots, v_n sono linearmente indipendenti.
- v_1, \dots, v_n generano V

Sia V sp. Vett $\dim(V) = n$ se n è il max della lunghezza di una sequenza indipendente in V .

$$\dim(V^n) = n$$

$$\dim(\mathbb{R}^n) = n$$

e_1, \dots, e_n (n finito)

Spazio vettoriale costituito solo da $\{0\}$ $0 + 0 = 0$

0 dipendente

$$\dim\{0\} = 0$$

V^0

ha senso dal momento che V^0 è un punto.

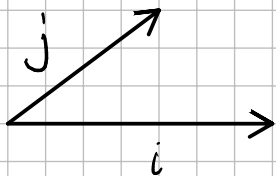
$$-0 = 0$$

$$r0 = 0$$

↳ con queste def sono soddisfatte anche le altre proprietà di sp. vett

Base:

sistema di riferimento per spazi vettoriali (vettori del piano/spazio), lo si usa x assegnare le coordinate



$$\{i, j\} \mid \forall v \in V^2 \rightarrow v = v_1 i + v_2 j$$

↓
indipendenti

modo unico x descrivere v
usando solo vettori e
scalari. $v = (v_1, v_2)$

Def

$b_1, b_2, \dots, b_n \in V$ Base di V se $\forall v \in V$

$v = v_1 b_1 + v_2 b_2 + \dots + v_n b_n$ è l'unico modo per descrivere un vettore v (v_1, \dots, v_n) coordinate di V

↳ I vettori unità formano una base $(2, 3, 4) =$

$$(2, 0, 0) + (0, 3, 0) + (0, 0, 4) = 2e_1 + 3e_2 + 4e_3$$

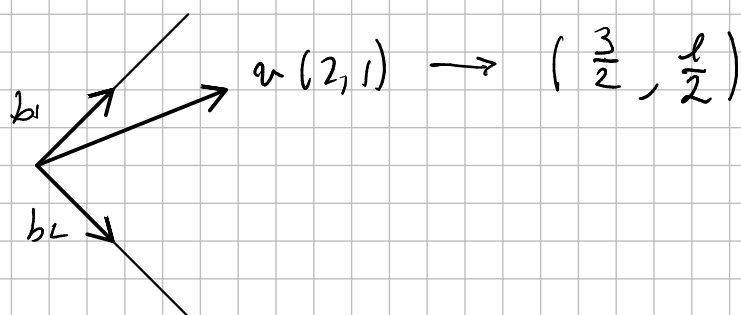
$$\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ y \\ 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{bmatrix} = x e_1 + y e_2 + z e_3$$

\mathbb{R}^n e_1, e_2, \dots, e_n base canonica

$v = \sum_{i=1}^n v_i e_i$ vettore generico con base canonica in \mathbb{R}^n

$$\mathbb{R}^2 \quad b_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \quad b_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix} = x \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} + y \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ x \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} y \\ -y \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x + y = v_1 \\ x - y = v_2 \end{cases} \quad x = \frac{v_1 + v_2}{2} \quad y = \frac{v_1 - v_2}{2}$$



$$V^0 \quad \underline{0} = n \underline{0}$$

Scrittura non unica, non ci sarebbe una sola coord.

$\{\underline{0}\}$ ha base di sequenza nulla \emptyset

Dimensione \iff Base

Teorema

Sia V uno sp. vett con $\dim(V) = n$, sia $b_1, \dots, b_n \in V$ indep, allora la stessa sequenza \bar{b} è una base di V

Dim

Sia $v \in V$, allora b_1, \dots, b_n, v è dipendente. v è combinaz. lineare dei vettori precedenti.

$v = \sum_{i=1}^n \beta_i v_i$. Dobbiamo considerare due possibili scritture di v e verificare che coincidono.

$$v = \begin{cases} \sum_{i=1}^n \beta_i' v_i \\ \sum_{i=1}^n \beta_i'' v_i \end{cases}$$

$$n = 2$$

$$v = \beta_1' v_1 + \beta_2' v_2$$

$$v = \beta_1'' v_1 + \beta_2'' v_2$$

$$\underline{0} = v - v = \beta_1' v_1 + \beta_2' v_2 - (\beta_1'' v_1 + \beta_2'' v_2) =$$

$$(\beta_1' - \beta_1'') b_1 + (\beta_2' - \beta_2'') b_2 = 0$$

$$(\beta_1' - \beta_1^N) b_1 + (\beta_2' - \beta_2^N) b_2 = 0$$

$\begin{matrix} 1 \\ 0 \end{matrix}$ perché lin dep $\begin{matrix} 0 \\ 1 \end{matrix}$

$$\begin{cases} \beta_1' - \beta_1^N = 0 \\ \beta_2' - \beta_2^N = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \beta_1' = \beta_1^N \\ \beta_2' = \beta_2^N \end{cases}$$

Th

Sia V sp. Vett, b_1, \dots, b_n base di $V \rightarrow \dim(V) = n$

(scambiate le ipotesi e la tesi)

$$b_1, \dots, b_n \text{ base di } V \Leftrightarrow \dim(V) = n$$

$a, b \in \mathbb{R}^2$ (indipendenti)

$$x a + y b = p$$

$$\begin{cases} a_1 x + b_1 y = p_1 \\ a_2 x + b_2 y = p_2 \end{cases}$$

$$\left\{ \begin{array}{cc|c} a & b & p \\ \hline a_1 & b_1 & p_1 \\ a_2 & b_2 & p_2 \end{array} \right.$$

Calore le coord
di un vettore date
la base

base

$$\begin{cases} a(2,3) \\ b(4,5) \\ p(8,9) \end{cases} \quad \begin{array}{cc|c} a & b & p \\ \hline 2 & 4 & 8 \\ 3 & 5 & 9 \end{array}$$

$$x a + y b = p$$

$$\begin{cases} 2x + 4y = 8 \\ 3x + 5y = 9 \end{cases}$$

$$x(2,3) + y(4,5) = 8,9$$

$$\begin{cases} 2x + 4y = 8 \\ 3x + 5y = 9 \end{cases}$$

$$\begin{array}{cc|c} 2 & 4 & 8 \\ 3 & 5 & 9 \end{array} \quad R_2 - \frac{3}{2} R_1$$

$$\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \end{array}$$

$$\begin{array}{cc|c} 3 & 5 & 9 \end{array} \quad R_2 - 3R_1$$

$$\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \end{array} \quad x + 2y = 4 \quad x = -2$$

$$\begin{array}{cc|c} 0 & -1 & -3 \end{array} \quad y = 3$$