

BUG #	CAR-ACC-1
TITLE:	Сигнал AccPedalPos принимает значение Error при выставлении режима Drive и AccPedalPos 100 %
BUG DETAILS:	Severity: high Priority: high
ENVIRONMENT:	докер образ
BUG SUMMARY:	Автомобиль находится в режиме разгона, должен переключиться на 100% ускорение
PRECONDITIONS:	<ul style="list-style-type: none"> • Должен быть установлен Docker • Должен быть скачен и запущен докер образ <p>Машина должна быть переведена из режима паркинг в режим neutral</p>
STEPS TO REPRODUCE:	<ol style="list-style-type: none"> 1. Открыть http://localhost:8099/pins 2. Выставить значения пинов: Gear_1 = 3.12V Gear_2 = 0.67V AccPedal = 3.49V BrakePedal = 2V BatteryVoltage = 800.0V 3. Посмотреть значения сигналов на вкладке http://localhost:8099/signals 4. Увеличить напряжение (имитировать переключение передачи)
EXPECTED RESULT:	<ol style="list-style-type: none"> 1. Значения сигналов: GearPosition: Drive AccPedalPos: 100 % BrakePedalState: Released ReqTorque: 10000 Nm BatteryState: Ready 2. Передача переключается
ACTUAL RESULT:	<ol style="list-style-type: none"> 1. Значения сигналов: GearPosition: Neutral AccPedalPos: Error BrakePedalState: Released ReqTorque: 0 Nm BatteryState: Ready 2. Передача переключается
ПРИЛОЖЕНИЯ:	Скриншот 1, скриншот 2

← → ↻ localhost:8099/pins

Pins

Signals

Pins Voltage

ID	Pin Name	Voltage	
1	Gear_1	3.13V	Set Voltage
2	Gear_2	0.67V	Set Voltage
3	AccPedal	3.49V	Set Voltage
4	BrakePedal	2.0V	Set Voltage
5	BatteryVoltage	800.0V	Set Voltage

About

← → ↻ localhost:8099/signals

Pins

Signals

Signals

ID	Signal Name	Value
1	GearPosition	Neutral
2	AccPedalPos	Error
3	BrakePedalState	Released
4	ReqTorque	0 Nm
5	BatteryState	Ready

About