BUG #	CAR-MOTOR-1
TITLE:	Значение пинов не нулевые при выставлении слишком низкого и слишком
	высокого напряжения
BUG DETAILS:	Severity: high Priority: high
ENVIRONMENT:	докер образ
BUG SUMMARY:	При отсутствие напряжения, повышенном напряжении все системы должны
	немедленно отключится, напряжение на всех пинах должно быть выставлено на 0, этого не происходит
PRECONDITIONS:	Должен быть установлен Docker
	 Должен быть скачен и запущен докер образ
	Машина должна быть переведена из режима паркинг в режим neutral
STEPS TO	1. Открыть http://localhost:8099/pins
REPRODUCE:	2. Выставить значения пинов:
NEI NODOCE.	Gear 1 = 3.12V
	Gear 2 = 0.67V
	AccPedal = 3.49V
	BrakePedal = 2V
	BatteryVoltage = 0.0V
	3. Посмотреть значения сигналов на вкладке http://localhost:8099/signals
	4. Посмотреть значения сигналов на вкладке http://localhost:8099/pins
5\\D50 7 50	5. Повторить для напряжения > 800 V
EXPECTED	1. Значения сигналов:
RESULT:	GearPosition: Neutral
	AccPedalPos: Error
	BrakePedalState: Error
	ReqTorque: 0 Nm
	BatteryState: Error
	2. Значение пинов:
	Gear_1: 0
	Gear_2: 0
	AccPedal: 0
	BrakePedal: 0
	BatteryVoltage: 0
ACTUAL RESULT:	1. Значения сигналов:
	GearPosition: Neutral
	AccPedalPos: Error
	BrakePedalState: Error
	ReqTorque: 0 Nm
	BatteryState: Error
	2. Значение пинов:
	Gear_1: 0.01
	Gear_2: 0.01
	AccPedal: 0.01
	BrakePedal: 0
	1.
ПРИЛОЖЕНИЯ:	Скриншот 1, скриншот 2

