# Álgebra Linear

MAT5730

2 semestre de 2019

## Sumário

- 1 Lista 0
- 1.1 Exercício 1

**(1)** 

## 2 Lista 1

#### 2.1 Exercício 1

(1) Sejam V um K-espaço vetorial e W um subespaço de V. Seja  $S = \{v_i\}_{i \in I} \subset V$  tal que  $\overline{S} = \{v_i + W\}_{i \in I}$  é linearmente independente no espaço quociente V/W. Mostre que se A é um conjunto linearmente independente de W então  $S \cup A$  é um conjunto linearmente independente de V.

Solução: Se  $\overline{S} = \{\overline{v_i} = v_i + W\}_{i \in I}$  é LI em V/W, isso significa que, para todo  $M \subseteq I$  finito, temos que, para  $\alpha_m \in K$ , com  $m \in M$ , ocorre

$$\sum_{m \in M} \alpha_m \overline{v_m} = 0 \Rightarrow \alpha_m = 0 \ \forall \ m \in M$$

Seja  $A = \{w_j\}_{j \in J}$ . Por hipótese, sabemos também que A é um conjunto linearmente independente, ou seja, para todo  $N \subseteq I$  finito, temos que, para  $\alpha_n \in K$ , com  $n \in N$ , ocorre

$$\sum_{n \in N} \alpha_n w_n = 0 \Rightarrow \alpha_n = 0, \ \forall \ n \in N$$

Para mostrar que  $S \cup A = \{v_i\}_{i \in I} \cup \{w_j\}_{j \in J} = \{u_p\}_{p \in I \cup J}$  é um conjunto linearmente independente de V, precisamos mostrar que, para todo  $L \subset I \cup J$  finito, temos que, para  $\alpha_{\ell} \in L$ , com  $\ell \in L$ , ocorre

$$\sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell} = 0 \Rightarrow \alpha_{\ell} = 0, \ \forall \ \ell \in L$$

Para fazer isso, precisamos antes verificar se existem vetores que são comuns aos dois subconjuntos, ou seja, calcular  $S \cap A$ . Observe que

$$s \in S \Rightarrow \overline{s} \in \overline{S}$$

Como  $\overline{S}$  é um conjunto linearmente independente em W, temos que  $\overline{s} \neq \overline{0}$ . Portanto, segue que  $s-0 \notin W \Rightarrow s \notin W$ . Mas como  $A \subseteq W$ , então isso quer dizer que  $s \notin A$ . Portanto, concluímos que  $S \cap A = \emptyset$ . Isso quer dizer que todos os  $v_i$ 's são diferentes dos  $w_i$ 's, e mais ainda, que  $I \cup J$  é uma união disjunta.

Logo, considerando novamente  $S \cup A = \{v_i\}_{i \in I} \cup \{w_j\}_{j \in J}$ , para todo  $L \subseteq I \cup J$  finito, existem  $I' \subseteq I$  e  $J' \subseteq J$  tais que  $I' \cup J' = L$ . Desse modo, temos que

$$\sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell} = 0 \Rightarrow$$

$$\sum_{i \in I'} \alpha_{i} v_{i} + \sum_{j \in J'} \alpha_{j} w_{j} = 0 \quad \text{em } V \Rightarrow$$

$$\overline{\sum_{i \in I'} \alpha_{i} v_{i} + \sum_{j \in J'} \alpha_{j} w_{j}} = \overline{0} \quad \text{em } V/W \Rightarrow$$

$$\sum_{i \in I'} \alpha_i \overline{v_i} + \sum_{\substack{j \in J' \\ =0, \text{ pois } w_j \in W}} \alpha_j \overline{w_j} = \overline{0} \Rightarrow \sum_{i \in I'} \alpha_i \overline{v_i} = \overline{0} \Rightarrow \alpha_i = 0 \ \forall \ i \in I',$$

pois  $\{v_i\}_{i\in I'}\subseteq \overline{S}$  é um conjunto linearmente independente.

Assim, usando agora o fato de que  $\{w_j\}_{j\in J'}\subseteq A$  é um conjunto linearmente independente em W, temos que

$$\sum_{i \in I'} \alpha_i v_i + \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 \Rightarrow 0 + \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 \Rightarrow \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 \Rightarrow \alpha_j = 0 \ \forall \ j \in J'$$

Concluímos portanto que

$$\sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell} = 0 \Rightarrow \alpha_{\ell} = 0 \ \forall \ \ell \in L$$

Daí,  $S \cup A$  é um conjunto linearmente independente em V.

#### 2.2 Exercício 2

(2) Sejam V um K-espaço vetorial e W um subespaço de V. Seja  $S = \{v_i\}_{i \in I} \subset V$  tal que  $S = \{v_i + W\}_{i \in I}$  gera o espaço quociente V/W. Mostre que se A é um conjunto gerador de W então  $S \cup A$  é um conjunto gerador de V.

Solução: Se  $\overline{S} = \{\overline{v_i} = v_i + W\}_{i \in I}$  gera em V/W, isso significa que, para todo  $\overline{v} \in V/W$ , existem  $M \subseteq I$  finito e  $\alpha_m \in K$ , com  $m \in M$ , tais que

$$\overline{v} = \sum_{m \in M} \alpha_m \overline{v_m}$$

Seja  $A = \{w_j\}_{j \in J}$ . Por hipótese, sabemos também que A gera W, ou seja, para todo  $w \in W$ , existem  $N \subseteq J$  finito e  $\alpha_n \in K$ , com  $n \in N$ , tais que

$$w = \sum_{n \in N} \alpha_n w_n$$

Precisamos mostrar que  $S \cup A = \{v_i\}_{i \in I} \cup \{w_j\}_{j \in J} = \{u_p\}_{p \in I \cup J}$  é um conjunto gerador para V, ou seja, que para todo  $v \in V$ , existem  $L \subset I \cup J$  finito e  $\alpha_{\ell} \in K$ , com  $\ell \in L$ , tais que

$$v = \sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell}$$

Note que, como  $\overline{S}$  é um conjunto gerador de V/W, temos como já foi explicitado acima que, para  $\overline{v} \in V/W$ ,

$$\overline{v} = \sum_{m \in M} \alpha_m \overline{v_m} \Rightarrow \overline{v} - \sum_{m \in M} \alpha_m \overline{v_m} = \overline{0} \Rightarrow v - \sum_{m \in M} \alpha_m v_m \in W$$

Como  $A = \{w_j\}_{j \in J}$  é conjunto gerador para W, temos que existem  $N \subseteq J$  finito e  $\alpha_n \in K$ , com  $n \in N$ , tais que

$$v - \sum_{m \in M} \alpha_m v_m = \sum_{n \in N} \alpha_n w_n$$

Assim, tomando  $L = N \cup M$ :

$$v = \sum_{m \in M} \alpha_m v_m + \sum_{n \in N} \alpha_n w_n \Rightarrow v = \sum_{\ell \in L} \alpha_\ell u_\ell$$

Portanto,  $S \cup A$  é um conjunto gerador para V.

#### 2.3 Exercício 3

- (3) Seja V um K-espaço vetorial e sejam U e W subespaços de V. Prove:
  - (a) O Segundo Teorema do Isomorfismo:

$$\frac{U+W}{W} \cong \frac{U}{U \cap W}.$$

(b) O Terceiro Teorema do Isomorfismo: Se  $U \subset W$ ,

$$\frac{V}{W} \cong \frac{V/U}{W/U}$$

#### Solução:

## 2.4 Exercício 4

(4) Seja V um K-espaço vetorial e sejam U e W subespaços de V tais que  $\dim(V/U) = m$  e  $\dim(V/W) = n$ . Prove que  $\dim(V/(U \cap W)) \le m + n$ .

Solução: Das informações fornecidas no enunciado, sabemos que:

$$\dim(V/U) = m \Rightarrow \dim(V) - \dim(U) = m$$

$$\dim(V/W) = n \Rightarrow \dim(V) - \dim(W) = n$$

Somando essas duas equações obtemos:

$$2\dim(V) - (m+n) = \dim(U) + \dim(W).$$

Sabemos também que, se U e W são subespaços de V, então

$$\dim(U) + \dim(W) = \dim(U \cap W) + \dim(U + W)$$

Estamos interessados em encontrar  $\dim(V/(U\cap W)) = \dim(V) - \dim(U\cap W)$ . Observe que, como U e W são subespaços de V, então  $\dim(V) \ge \dim(U+W)$ . Desse modo,

$$\dim(U) + \dim(W) = \dim(U \cap W) + \dim(U + W) \le \dim(U \cap W) + \dim(V)$$

Então:

$$\dim(U) + \dim(W) \le \dim(U \cap W) + \dim(V) \Rightarrow 2\dim(V) - (m+n) \le \dim(U \cap W) + \dim(V) \Rightarrow$$
$$-(m+n) \le \dim(U \cap W) - \dim(V) \Rightarrow \dim(V) - \dim(U \cap W) \le m+n$$

Portanto, concluímos que

$$\dim(V/(U\cap W)) = \dim(V) - \dim(U\cap W) \le m+n \Rightarrow \boxed{\dim(V/(U\cap W)) \le m+n}$$

## 2.5 Exercício 5

- (5) Mostre que
  - (a)  $W \oplus U = W' \oplus U'$  e  $W \cong W' \nrightarrow U \cong U'$ .
  - (b)  $V \cong V', V = W \oplus U \in V' = W \oplus U' \nrightarrow U \cong U'$ .

## Solução:

(a) Considere K um corpo, e seja

$$V = \bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_i$$

Considere

$$W = \bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i}$$

Observe que  $W\subseteq V$ , e além disso,  $W\cong V$ . Temos também que

$$V = W \oplus \left(\bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i+1}\right)$$

Portanto, tomando

$$W = \bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i}, \ U = \bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i+1}, \ W' = V, \ e \ U' = \{0\},$$

temos que

$$\left(\bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i}\right) \oplus \left(\bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i+1}\right) \cong V \cong V \oplus \{0\} \Rightarrow W \oplus U = W' \oplus U'$$

e

$$\bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i} \cong \bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_i \Rightarrow W \cong WI,$$

mas

$$\bigoplus_{i=1}^{\infty} Ke_{2i+1} \ncong \{0\} \Rightarrow U \ncong U'$$

**(b)** 

**Observação:** Cabe salientar que ambos os itens dessa questão são válidos quando V é um espaço vetorial de dimensão finita.

#### 2.6 Exercício 6

(6) Seja V um espaço vetorial e seja W um subespaço de V. Suponha que  $V = V_1 \oplus \ldots \oplus V_n$  e  $S = S_1 \oplus \ldots \oplus S_n$ , com  $S_i \subseteq V_i$  subespaços de V para todo  $i = 1, \ldots, n$ . Mostre que

$$\frac{V}{S} \cong \frac{V_1}{S_1} \oplus \ldots \oplus \frac{V_n}{S_n}.$$

Solução: Sabemos que, se V é soma direta de  $V_1 \oplus \ldots \oplus V_n$ , então todo  $v \in V$  pode ser escrito como soma de elementos de  $V_i$  de maneira única. Podemos escrever então

$$v = \sum_{i=1}^{n} v_i$$

O mesmo se aplica a S. Dito isso, considere a aplicação

$$T : V = \bigoplus_{i=1}^{n} V_i = V_1 \oplus \ldots \oplus V_n \longrightarrow \bigoplus_{i=1}^{n} \frac{V_i}{S_i} = \frac{V_1}{S_1} \oplus \ldots \oplus \frac{V_n}{S_n}$$
$$v = \sum_{i=1}^{n} v_i \longmapsto T(v) = \sum_{i=1}^{n} (v_i + S_i)$$

Verifiquemos que T é uma transformação linear:

• Para todo  $u, v \in V$ , podemos escrever de maneira única  $u = \sum_{i=1}^{n} u_i$  e  $v = \sum_{i=1}^{n} v_i$ . Portanto, temos

$$T(u) + T(v) = T\left(\sum_{i=1}^{n} u_i\right) + T\left(\sum_{i=1}^{n} v_i\right) = \sum_{i=1}^{n} (u_i + S_i) + \sum_{i=1}^{n} (v_i + S_i) = \sum_{i=1}^{n} ((u_i + S_i) + (v_i + S_i)) = T(u + v) \Rightarrow T(u) + T(v) = T(u + v).$$

• Para todo  $v \in V$ , podemos escrever de maneira única  $v = \sum_{i=1}^{n} v_i$ ; assim, para  $\alpha \in K$ :

$$T(\alpha v) = T\left(\alpha \sum_{i=1}^{n} v_i\right) = T\left(\sum_{i=1}^{n} \alpha v_i\right) = T\left(\sum_{i=1}^{n} \alpha v_i\right) = \sum_{i=1}^{n} (\alpha v_i + S_i) = \sum_{i=1}^{n} \alpha(v_i + S_i) = \alpha \sum_{i=1}^{n} (v_i + S_i) = \alpha T(v) \Rightarrow T(\alpha v) = \alpha T(v)$$

Logo, T é uma transformação linear. Vamos utilizar o Primeiro Teorema do Isomorfismo em T. Para isso, calculemos o núcleo e a imagem de T:

•  $\operatorname{Im}(T)$ : Dado  $u \in \bigoplus_{i=1}^n \frac{V_i}{S_i}$ , temos que esse elemento pode ser escrito de maneira única como

$$u = \sum_{i=1}^{n} (u_i + S_i),$$

onde  $u_i \in V_i$ . Então temos que

$$u = \sum_{i=1}^{n} (u_i + S_i) = T\left(\sum_{i=1}^{n} u_i\right).$$

Logo, T é sobrejetora, e

$$\operatorname{Im}(T) = \bigoplus_{i=1}^{n} \frac{V_i}{S_i} = \frac{V_1}{S_1} \oplus \ldots \oplus \frac{V_n}{S_n}$$

• Ker(T): Considere  $v \in \text{Ker}(T)$ . Então, tomando  $v = \sum_{i=1}^{n} v_i$ , temos que

$$v \in \text{Ker}(T) \Rightarrow T(v) = 0 \Rightarrow T\left(\sum_{i=1}^{n} v_i\right) = 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^{n} (v_i + S_i) = 0 \Rightarrow$$

$$v_i + S_i = 0, \ \forall i \in \{1, \dots, n\} \Rightarrow v_i \in S_i, \ \forall i \in \{1, \dots, n\} \Rightarrow v \in S_i$$

Assim,  $\operatorname{Ker}(T) \subseteq S$ . Agora, tome  $s \in S$ . Então, como  $S = \bigoplus_{i=1}^{n} S_i$ , então podemos escrever s de maneira única como

$$s = \sum_{i=1}^{n} s_i,$$

onde  $s_i \in S_i$ , para i = 1, ..., n. Desse modo,

$$T(s) = T\left(\sum_{i=1}^{n} s_i\right) = \sum_{i=1}^{n} (s_i + S_i) = \underbrace{\sum_{i=1}^{n} (0 + S_i)}_{\text{pois } s_i \in S_i \ \forall i} = 0.$$

Assim,  $S \subseteq \text{Ker}(T)$ . Concluímos que Ker(T) = S.

Pelo Primeiro Teorema do Isomorfismo, temos que

$$\frac{V}{\operatorname{Ker}(T)} \cong \operatorname{Im}(T) \Rightarrow \frac{V}{S} \cong \bigoplus_{i=1}^{n} \frac{V_i}{S_i}$$

Então:

$$\frac{V}{S} \cong \frac{V_1}{S_1} \oplus \ldots \oplus \frac{V_n}{S_n}$$

como queríamos.

## 2.7 Exercício 7

(7) Seja V um K-espaço vetorial e seja W um subespaço de V. Seja  $T \in \mathcal{L}(V)$  e defina  $\overline{T} \colon V/W \to V/W$  por

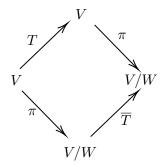
$$\overline{T}(v+W) = T(v) + W$$
, para todo  $v+W \in V/W$ .

- (a) Determine uma condição necessária e suficiente sobre W para que  $\overline{T}$  esteja bem definida.
- (b) Se  $\overline{T}$  estiver bem definida, mostre que ela é linear e determine seu núcleo e sua imagem.

## Solução:

(a) Seja

A projeção canônica de V em V/W. Então, podemos considerar o seguinte diagrama:



Note que  $\pi \circ T = \overline{T} \circ \pi$ . Daí,  $\overline{T}$  estará bem-definida se  $\operatorname{Ker}(\pi) \subseteq \operatorname{Ker}(\pi \circ T)$ . Claramente, temos que  $\operatorname{Ker}(\pi) = W$ . Vamos calcular  $\operatorname{Ker}(\pi \circ T)$ . Temos que

$$v \in \operatorname{Ker}(\pi \circ T) \Leftrightarrow \pi(T(v)) = \overline{0} \Leftrightarrow T(v) \in W \Leftrightarrow v \in T^{-1}$$

Logo, temos que

$$\operatorname{Ker}(\pi) \subseteq \operatorname{Ker}(\pi \circ T) \Rightarrow W \subseteq T^{-1}(W) \Rightarrow T[W] \subseteq W.$$

Portanto, uma condição necessária e suficiente para  $\overline{T}$  estar bem definida é que para todo  $v \in W$ , tenhamos  $T(v) \in W$ , ou seja,  $T(W) \subseteq W$ .

Em outras palavras,  $\overline{T}$  está bem definida se W for um subespaço T-invariante de V.

- (b) Verifiquemos que  $\overline{T}$  é uma transformação linear. Temos:
  - lacktriangle Para todos  $u+W,v+W\in V/W$ , lembrando que T é linear, temos que

Logo,  $\overline{T}(\overline{u} + \overline{v}) = \overline{T}(\overline{u}) + \overline{T}(\overline{v}).$ 

 $\clubsuit$  Para todo  $v+W\in V/W$ , e para todo  $\alpha\in K$ , temos que

$$\overline{T}(\alpha(v+W)) = \overline{T}((\alpha v) + W) = T(\alpha v) + W = \alpha T(v) + W =$$

$$\alpha(T(v) + W) = \alpha \overline{T}(v+W)$$

Portanto,  $\overline{T}(\alpha \overline{v}) = \alpha \overline{T}(\overline{v})$ .

Vamos encontrar o núcleo e a imagem de  $\overline{T}$ .

 $\forall$  Sendo  $\overline{v} = v + W \in V/W$ , observe que

$$\overline{T}(\overline{v}) = 0 \Rightarrow \overline{T(v)} = 0 \Rightarrow T(v) \in W \Rightarrow v \in T^{-1}(W).$$

Portanto, temos que

$$\operatorname{Ker}(\overline{T}) = \{\overline{v} | v \in T^{-1}(W)\}.$$

 $\spadesuit$  Vamos verificar que  $\overline{T}$  é sobrejetora. Sabemos que  $\pi$  é sobrejetora. Então, temos que

$$\begin{array}{lll} \operatorname{Im}(\overline{T}) & = & \operatorname{Im}(\overline{T} \circ \pi) \\ & = & \operatorname{Im}(\pi \circ T) \\ & = & \{\pi(T(v)) : v \in V\} \\ & = & \{\overline{T(v)} : v \in V\} \end{array}$$

Portanto, temos que

$$\operatorname{Im}(\overline{T}) = V/W.$$

#### 2.8 Exercício 8

(8) Seja  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$  o operador linear definido por T(x,y,z) = (x,x,x). Seja  $T : \mathbb{R}^3/W \to \mathbb{R}^3/W$  tal que  $\overline{T}((x,y,z)+W) = T(x,y,z)+W$ , em que W = Ker T. Descreva  $\overline{T}$ .

Solução: Veja que  $\overline{T}$  está bem definida, pois W = Ker(T) é um subespaço T-invariante de V. Vamos encontrar o núcleo e a imagem de  $\overline{T}$ .

• Do exercício anterior, temos que

$$\operatorname{Ker}(\overline{T}) = \{ \overline{v} | v \in T^{-1}(W) \}.$$

Em particular,

$$\operatorname{Ker}(\overline{T}) = {\overline{v}|v \in T^{-1}(\operatorname{Ker}T)} = {\overline{v}|v \in T^{-1}(\operatorname{Ker}T)}$$

Então segue que

$$v \in T^{-1}(\text{Ker}T) \Rightarrow T(v) \in \text{Ker}(T) \Leftrightarrow T(T(v)) = 0.$$

Mas T(T(v)) = T(v). De fato, para  $v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ , temos

$$T(T(v)) = T(T(x, y, z)) = T(x, x, x) = (x, x, x) = T(x, y, z) = T(v)$$

Daí, como para  $v \in T^{-1}(\text{Ker}T)$ , temos T(T(v)) = 0,

$$T(T(v)) = 0 \Rightarrow T(v) = 0$$

Além disso, se  $v \in \text{Ker}(T) = W$ , temos  $\overline{v} = 0$ .

Portanto, concluímos que  $Ker(\overline{T}) = \{0\}$ , ou seja,  $\overline{T}$  é injetora.

• Do exercício anterior, temos

$$\operatorname{Im}(\overline{T}) = V/W.$$

Logo,  $\operatorname{Im}(\overline{T}) = \mathbb{R}^3/\operatorname{Ker}T$ . Podemos também descrever  $\operatorname{Im}(\overline{T})$  da seguinte maneira:

$$\begin{array}{lll} \operatorname{Im}(\overline{T}) & = & \{\overline{T(v)} : v \in V\} \\ & = & \{T(v) + \operatorname{Ker}T | v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3\} \\ & = & \{(x, x, x) + \operatorname{Ker}T | x \in \mathbb{R}\} \\ & = & \{(x, x, x) + (0, y, z) | x, y, z \in \mathbb{R}\} \\ & = & \{(x, x + y, x + z) | x, y, z \in \mathbb{R}\} \end{array}$$

#### 2.9 Exercício 9

(9) Sejam V e U K-espaços vetoriais. Seja W um subespaço de V e  $\pi\colon V\to V/W$  a projeção canônica. Mostre que a função  $\mathscr{L}(V/W,U)\to\mathscr{L}(V,U)$ , dada por  $T\to T\circ\pi$ , é injetora.

Solução: Temos a função

$$\begin{array}{cccc} \varphi & : & \mathscr{L}(V/W,U) & \longrightarrow & \mathscr{L}(V,U) \\ & T & \longmapsto & T \circ \pi \end{array}$$

Para mostrar que  $\varphi$  é injetora, precisamos verificar que, para  $T \in \mathcal{L}(V/W,U)$ , se  $\varphi(T) = 0$ , então  $T \cong 0$ . Note que

$$\varphi(T) = 0 \Rightarrow T \circ \pi = 0 \Rightarrow T(\pi(v)) = 0.$$

Vamos mostrar que  $T(u) = 0 \ \forall u \in V/W$ . Sabemos que  $\pi$  é sobrejetora. Assim, dado  $u \in V/W$ , existe  $v \in V$  tal que  $u = \pi(v)$ . Logo,

$$T(u) = T(\pi(v)) = (T \circ \pi)(v) = 0.$$

Portanto,  $T(u) = 0 \ \forall u \in V/W$ . Daí,  $Ker(\varphi) = \{0\}$ . Concluímos que  $\varphi$  é injetora.

#### 2.10 Exercício 10

(10) Seja V um K-espaço vetorial e seja W um subespaço de V. Mostre que  $(V/W)^* \cong W^0$  e que  $V^*/W^0 \cong W^*$ .

Solução: Mostremos que  $(V/W)^* \cong W^0$ . Para isso, a ideia será utilizar a aplicação canônica de V em V/W e sua transposta, e depois aplicar o Primeiro Teorema do Isomorfismo para obter o resultado desejado. Comecemos considerando a aplicação canônica

$$\begin{array}{cccc} T & : & V & \longrightarrow & V/W \\ & v & \longmapsto & T(v) = v + W \end{array}$$

Veja que T é sobrejetora (isto é, Im T=V/W), e Ker T=W. Consideremos a aplicação transposta

$$\begin{array}{cccc} T^t & : & (V/W)^* & \longrightarrow & V^* \\ & f & \longmapsto & T^t(f) = f \circ T \end{array}$$

Das propriedades da transformação transposta, sabemos que

Ker 
$$T^t = (\text{Im } T)^0 = (V/W)^0 = \{0\}$$
  
Im  $T^t = (\text{Ker } T)^0 = W^0$ 

Pelo Primeiro Teorema do Isomorfismo, temos que

$$\frac{(V/W)^*}{\text{Ker } T^t} \cong \text{Im } T^t \Rightarrow \frac{(V/W)^*}{\{0\}} \cong W^0 \Rightarrow \boxed{(V/W)^* \cong W^0}$$

Mostremos agora que  $V^*/W^0 \cong W^*$ . Utilizaremos a mesma estratégia, mas considerando agora a inclusão. Tome a inclusão de W em V, isto é:

$$\begin{array}{cccc} \iota & : & W & \longrightarrow & V \\ & w & \longmapsto & \iota(w) = w \end{array}$$

Note que Ker  $\iota = \{0\}$  e Im  $\iota = W$ . Seja

$$\begin{array}{cccc} \iota^t & : & V^* & \longrightarrow & W^* \\ & f & \longmapsto & \iota(f) = f \circ \iota \end{array}$$

a transposta de  $\iota$ . Observe que

$$Ker \ \iota^t = (\operatorname{Im} \ \iota)^0 = W^0$$

Im 
$$\iota^t = (\text{Ker } \iota)^0 = \{0\}^0 = W^*$$

Pelo Primeiro Teorema do Isomorfismo,

$$\frac{V^*}{\operatorname{Ker} \, \iota^t} \cong \operatorname{Im} \, \iota^t \Rightarrow \frac{V^*}{W^0} \cong W^* \Rightarrow \boxed{V^*/W^0 \cong W^*}$$

## 2.11 Exercício 11

(11) Sejam  $A, B, C \in \mathcal{M}_n(K)$ . Prove que

$$\det \left[ \begin{array}{cc} 0 & C \\ A & B \end{array} \right] = (-1)^n \det(A) \det(C).$$

#### Solução:

#### 2.12 Exercício 12

(12) Calcule o determinante da matriz de Vandermonde, isto é, prove que

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ c_1 & c_2 & \dots & c_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_1^{n-1} & c_2^{n-1} & \dots & c_n^{n-1} \end{bmatrix} = \prod_{1 \le i < j \le n} (c_j - c_i)$$

Solução: Vamos provar o resultado por indução sobre  $n \geq 2$ . Para n = 2, é fácil ver que

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ c_1 & c_2 \end{bmatrix} = c_2 - c_1 = \prod_{1 \le i < j \le 2} (c_j - c_i)$$

Assuma o resultado válido para n-1, ou seja,

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ c_1 & c_2 & \dots & c_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_1^{n-2} & c_2^{n-2} & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix} = \prod_{1 \le i < j \le n-1} (c_j - c_i) = \prod_{1 \le i < j \le n-1} (c_j - c_i)$$

Provemos para a matriz  $n \times n$ . Utilizando a matriz transposta, vamos aplicar operações nas colunas da matriz de modo a obter zeros na primeira linha. Para isso, vamos multiplicar cada coluna  $C_i$  por  $-c_1$  e somaremos com a coluna  $C_{i+1}$ , obtendo

$$\begin{bmatrix} 1 & c_1 & c_1^2 & \dots & c_1^{n-1} \\ 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-1} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-1} \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{i+1} = C_{i+1} - c_1 C_i} \begin{bmatrix} 1 & c_1 - c_1 1 & c_1^2 - c_1 c_1 & \dots & c_1^{n-1} - c_1 c_1^{n-2} \\ 1 & c_2 - c_1 1 & c_2^2 - c_1 c_2 & \dots & c_2^{n-1} - c_1 c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 - c_1 1 & c_3^2 - c_1 c_3 & \dots & c_3^{n-1} - c_1 c_3^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 1 & c_n^2 - c_1 c_n & \dots & c_n^{n-1} - c_1 c_n^{n-2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & c_1 - c_1 1 & c_1^2 - c_1 c_1 & \dots & c_1^{n-1} - c_1 c_1^{n-2} \\ 1 & c_2 - c_1 1 & c_2^2 - c_1 c_2 & \dots & c_2^{n-1} - c_1 c_1^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 1 & c_n^2 - c_1 c_n & \dots & c_n^{n-1} - c_1 c_n^{n-2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ 1 & c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix}$$

Utilizando o Teorema de Laplace, temos que

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ 1 & c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix} =$$

$$\det \begin{bmatrix} c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix}$$

Como cada linha está multiplicada por  $c_i - c_1$ , por propriedades do determinante, temos que

$$\det \begin{bmatrix} c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix} =$$

$$(c_{2}-c_{1})(c_{3}-c_{1})\cdot\ldots\cdot (c_{n}-c_{1})\det \begin{vmatrix} 1 & c_{2} & c_{2}^{2} & \dots & c_{2}^{n-2} \\ 1 & c_{3} & c_{3}^{2} & \dots & c_{3}^{n-2} \\ 1 & c_{4} & c_{4}^{2} & \dots & c_{4}^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_{n} & c_{n}^{2} & \dots & c_{n}^{n-2} \end{vmatrix} =$$

$$\prod_{j=2}^{n} (c_j - c_1) \det \begin{bmatrix} 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-2} \\ 1 & c_4 & c_4^2 & \dots & c_4^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix}$$

Como a matriz resultante tem tamanho  $n-1 \times n-1$ , da hipótese de indução, vem

$$\det \begin{bmatrix} 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-2} \\ 1 & c_4 & c_4^2 & \dots & c_4^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix} = \prod_{2 \le i < j \le n} (c_j - c_i).$$

Daí,

$$\left(\prod_{j=2}^{n}(c_{j}-c_{1})\right)\det\begin{bmatrix}1&c_{2}&c_{2}^{2}&\dots&c_{2}^{n-2}\\1&c_{3}&c_{3}^{2}&\dots&c_{3}^{n-2}\\1&c_{4}&c_{4}^{2}&\dots&c_{4}^{n-2}\\\vdots&\vdots&\ddots&\vdots\\1&c_{n}&c_{n}^{2}&\dots&c_{n}^{n-2}\end{bmatrix}=\left(\prod_{j=2}^{n}(c_{j}-c_{1})\right)\left(\prod_{2\leq i< j\leq n}(c_{j}-c_{i})\right)=\prod_{1\leq i< j\leq n}(c_{j}-c_{i})$$

Assim, segue o resultado.

## 2.13 Exercício 13

(13) Mostre que

$$\det \begin{bmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{bmatrix} = (a^2 + b^2 + c^2 + d^2)^2$$

Solução: Primeiramente, vamos mostrar que, para  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , temos que

$$\det \begin{bmatrix} A & -B \\ B & A \end{bmatrix} = \left| \det(A + Bi) \right|^2$$

De fato:

$$\det \left( \begin{array}{cc} A & -B \\ B & A \end{array} \right) = \det \left( \begin{array}{cc} A - iB & -B \\ B + iA & A \end{array} \right) = \det \left( \begin{array}{cc} A - iB & -B \\ i(A - iB) & A \end{array} \right) =$$

$$\det \begin{pmatrix} A - iB & -B \\ i(A - iB) - i(A - iB) & A + iB \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A - iB & -B \\ 0 & A + iB \end{pmatrix} = \left| \det(A + Bi) \right|^2$$

Portanto, escrevendo

$$A = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix} \quad e \quad B = \begin{bmatrix} c & d \\ d & -c \end{bmatrix},$$

segue que

$$\det \begin{bmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} A & -B \\ B & A \end{bmatrix} = \left| \det(A + Bi) \right|^2.$$

Como

$$A + Bi = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c & d \\ d & -c \end{bmatrix} i = \begin{bmatrix} a + ci & -b + di \\ b + di & a - ci \end{bmatrix},$$

temos que

$$\left| \det(A+Bi) \right|^2 = \left| \det \begin{bmatrix} a+ci & -b+di \\ b+di & a-ci \end{bmatrix} \right|^2 = \left| (a+ci)(a-ci) - (di-b)(di+b) \right|^2 =$$

$$\left| a^2+c^2 - (-b^2-d^2) \right|^2 = \left| a^2+c^2+b^2+d^2 \right|^2 = (a^2+b^2+c^2+d^2)^2$$

## 2.14 Exercício 14

(14) Sejam  $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$ . Mostre que se A é inversível então existem no máximo n escalares c tais que cA + B não é inversível.

**Solução:** Se cA + B é inversível, isso quer dizer que

$$(cA + B)A^{-1} = cI + BA^{-1}$$

é inversível.<sup>1</sup>

Considere portanto a função

$$p: K \longrightarrow K$$
 $c \longmapsto p(c) = \det(cI + BA^{-1})$ 

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>De fato, cA + B é inversível se e somente se  $cI + BA^{-1}$  é inversível.

Veja que essa função na verdade é um polinômio de grau n na variável c. De fato, chamando

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \dots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad e \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} & \dots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} & \dots & b_{2n} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & \dots & b_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & b_{n3} & \dots & b_{nn} \end{pmatrix},$$

temos que

$$cI + BA^{-1} = \begin{pmatrix} c & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & c & 0 & \dots & 0 \\ 0 & c & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & c \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sum_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{1k} a_{kn} \\ \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{kn} \\ \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k1} & c + \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{kn} \\ \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{kn} \\ \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k2} & c + \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^{n} b_{3k} a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k1} & \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k2} & \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k3} & \dots & c + \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{kn} \end{pmatrix}$$

Assim, temos que

$$\det(cI+BA^{-1}) = \det\begin{pmatrix} c + \sum\limits_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k1} & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k2} & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k3} & \dots & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{1k} a_{kn} \\ \sum\limits_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k1} & c + \sum\limits_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k2} & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k3} & \dots & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{2k} a_{kn} \\ \sum\limits_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k1} & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k2} & c + \sum\limits_{k=1}^{n} b_{3k} a_{k3} & \dots & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{3k} a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum\limits_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k1} & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k2} & \sum\limits_{k=1}^{n} b_{nk} a_{k3} & \dots & c + \sum\limits_{k=1}^{n} b_{nk} a_{kn} \end{pmatrix} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \alpha_{11} \alpha_{22} \dots \alpha_{nn} + \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \alpha_{11} \alpha_{22} \dots \alpha_{nn} + \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \alpha_{11} \alpha_{22} \dots \alpha_{nn} + \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \alpha_{11} \alpha_{22} \dots \alpha_{nn} + \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \\ \sum\limits_{\sigma \in S_n} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} =$$

$$\left(c + \sum_{k=1}^{n} b_{1k} a_{k1}\right) \left(c + \sum_{k=1}^{n} b_{2k} a_{k2}\right) \dots \left(c + \sum_{k=1}^{n} b_{nk} a_{kn}\right) + \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma \neq 1}} \operatorname{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = c^n + \left(\sum_{m=1}^{n} \left(\sum_{k=1}^{n} b_{mk} a_{km}\right)\right) c^{n-1} + \dots + \left(\prod_{m=1}^{n} \left(\sum_{k=1}^{n} b_{mk} a_{km}\right)\right) + \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma \neq 1}} \operatorname{sgn}(\sigma) \prod_{r=1}^{n} \alpha_{r\sigma(r)}$$

Logo, p é um polinômio de grau n com coeficientes no corpo K. Observe que cA + B não será inversível quando  $\det(cI + BA^{-1}) = 0$ , ou seja, quando c for uma raiz de p. Como o grau de p é n, segue que este possui no máximo n raízes em K, e daí temos que existem no máximo c escalares tais que cA + B não é inversível.

#### 2.15 Exercício 15

- (15) Sejam  $A, B, C, D \in \mathcal{M}_n(K)$  com D inversível.
  - (a) Mostre que

$$\det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \det(AD - BD^{-1}CD)$$

(b) Se CD = DC, mostre que

$$\det \left[ \begin{array}{cc} A & B \\ C & D \end{array} \right] = \det(AD - BC).$$

O que acontece quando D não é inversível?

(c) Se 
$$DB = BD$$
, calcule det  $\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}$ .

Solução: Pelo Teorema de Binet, sabemos que o determinante de um produto de duas matrizes quadradas é o produto de seus determinantes, ou seja, se  $X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$ , então

$$det(X) det(Y) = det(XY)$$

Além disso, lembramos que, para  $U, V, X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$ , temos

$$\det \begin{bmatrix} U & 0 \\ X & Y \end{bmatrix} = \det U \det Y$$

e

$$\det \begin{bmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{bmatrix} = \det U \det Y$$

Feitas essas observações, estamos aptos a resolver a questão.

(a) Para obter o resultado desejado, a ideia será multiplicar a matriz em questão por uma matriz conveniente cujo determinante é 1. Dessa forma, utilizando as observações acima, sendo  $I_n$  a notação para a matriz identidade  $n \times n$ , e lembrando que D é invertível, temos que

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ -D^{-1}C & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A - BD^{-1}C & B \\ 0 & D \end{pmatrix}$$

Calculando os determinantes, vem

$$\det\left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_n & 0 \\ -D^{-1}C & I_n \end{bmatrix}\right) = \det\left(\begin{array}{c} A - BD^{-1}C & B \\ 0 & D \end{array}\right) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}\right) \cdot \det\left(\begin{bmatrix} I_n & 0 \\ -D^{-1}C & I_n \end{bmatrix}\right) = \det\left(\begin{array}{c} A - BD^{-1}C & B \\ 0 & D \end{array}\right) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}\right) \cdot \det I_n \cdot \det I_n = \det\left(A - BD^{-1}C\right) \det(D) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}\right) \cdot \det(I_nI_n) = \det\left((A - BD^{-1}C)D\right) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}\right) \cdot \det(I_n) = \det(AD - BD^{-1}CD) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}\right) = \det\left(AD - BD^{-1}CD\right)$$

(b) Utilizando as observações acima, sendo  $I_n$  a notação para a matriz identidade  $n \times n$ , e usando o fato de que CD = DC, temos que

$$\left(\begin{array}{cc} A & B \\ C & D \end{array}\right) \left(\begin{array}{cc} D & 0 \\ -C & I_n \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} AD - BC & B \\ CD - DC & D \end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} AD - BC & B \\ \mathbf{0} & D \end{array}\right)$$

Como D é invertível, temos det  $D \neq 0$ . Portanto, segue que

$$\det \left( \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} D & 0 \\ -C & I_n \end{bmatrix} \right) = \det \left( \begin{array}{c} AD - BC & B \\ 0 & D \end{array} \right) \Rightarrow$$

$$\det \left( \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det \left( \begin{bmatrix} D & 0 \\ -C & I_n \end{bmatrix} \right) = \det \left( \begin{array}{c} AD - BC & B \\ 0 & D \end{array} \right) \Rightarrow$$

$$\det \left( \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det(D) \det(I_n) = \det(AD - BC) \det(D) \Rightarrow$$

$$\det \left[ \begin{array}{c} A & B \\ C & D \end{array} \right] = \det(AD - BC) \det(D) \cdot \frac{1}{\det(D)} \Rightarrow$$

$$\det \left[ \begin{array}{c} A & B \\ C & D \end{array} \right] = \det(AD - BC)$$

- (c) Para resolver este item, vamos utilizar as propriedades das matrizes transpostas. Lembrando que, se  $X,Y\in\mathcal{M}_n(K)$ , então
  - $(X^t)^t = X$ ;
  - $(X + Y)^t = X^t + Y^t$ ;
  - $(XY)^t = Y^t X^t$ ;
  - $\det(X^t) = \det(X)$ .

de posse dessas propriedades, observe que

$$\left[\begin{array}{cc} A & B \\ C & D \end{array}\right]^t = \left[\begin{array}{cc} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{array}\right]$$

Daí, utilizando a notação  $I_n$  para a matriz identidade  $n \times n$ , e usando o fato de que DB = BD,

$$\begin{pmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D^t & 0 \\ -B^t & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A^tD^t - B^tC^t & C^t \\ B^tD^t - D^tB^t & D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (DA)^t - (CB)^t & C^t \\ (DB)^t - (BD)^t & D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (DA - CB)^t & C^t \\ (DB - BD)^t & D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (DA - CB)^t & C^t \\ 0 & D^t \end{pmatrix}$$

Novamente, sendo D invertível, então  $D^t$  também é invertível. Logo, temos

$$\det\left(\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} D^t & 0 \\ -B^t & I_n \end{bmatrix}\right) = \det\left(\begin{array}{c} (DA - CB)^t & C^t \\ 0 & D^t \end{array}\right) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix}\right) \det\left(\begin{bmatrix} D^t & 0 \\ -B^t & I_n \end{bmatrix}\right) = \det\left(\begin{array}{c} (DA - CB)^t & C^t \\ 0 & D^t \end{array}\right) \Rightarrow$$

$$\det\left(\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix}\right) \det(D^t) \det(I_n) = \det\left((DA - CB)^t\right) \det\left(D^t\right) \Rightarrow$$

$$\det\left[\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix}\right] = \det\left((DA - CB)^t\right) \det\left(D^t\right) \cdot \frac{1}{\det(D^t)} \Rightarrow$$

$$\det\left[\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix}\right] = \det\left((DA - CB)^t\right) \Rightarrow \det\left[\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix}\right] = \det\left((DA - CB)^t\right) \Rightarrow$$

#### 2.16 Exercício 16

(16) Seja  $A \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$ . Prove que

$$\det(I_m + AA^t) = \det(I_n + A^t A)$$

Observação: Tal identidade é conhecida como identidade de Weinstein-Aronszajn.

Solução: Se A é uma matriz:

$$\begin{pmatrix} I_m & 0 \\ A^T & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m + AA^T & A \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ -A^T & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_m & A \\ 0 & I_n + A^TA \end{pmatrix}.$$

Desse modo,

$$\det \left( \begin{pmatrix} I_{m} & 0 \\ A^{T} & I_{n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_{m} + AA^{T} & A \\ 0 & I_{n} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_{m} & 0 \\ -A^{T} & I_{n} \end{pmatrix} \right) = \det \begin{pmatrix} I_{m} & A \\ 0 & I_{n} + A^{T}A \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\det \begin{pmatrix} I_{m} & 0 \\ A^{T} & I_{n} \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} I_{m} + AA^{T} & A \\ 0 & I_{n} \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} I_{m} & 0 \\ -A^{T} & I_{n} \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} I_{m} & A \\ 0 & I_{n} + A^{T}A \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\det (I_{m}) \det (I_{n}) \det \left( I_{m} + AA^{T} \right) \det (I_{n}) \det (I_{m}) \det (I_{n}) = \det (I_{m}) \det (I_{n} + A^{T}A) \Rightarrow$$

$$\det \left( I_{m} + AA^{T} \right) = \det (I_{n} + A^{T}A)$$

#### 2.17 Exercício 17

(17) Seja  $\sigma \in S_n$  e defina

$$T_{\sigma} : K^n \longrightarrow K^n$$
 $e_i \longmapsto T_{\sigma}(e_i) = e_{\sigma(i)}$ ,

para  $i = \{1, 2, ..., n\}$  e  $\{e_1, e_2, ..., e_n\}$  é a base canônica de  $K^n$ . Calcule  $\det(T_\sigma)$ .

Solução: Observe que  $T_{\sigma}$  está permutando as colunas da matriz cujas colunas são os elementos da base canônica. Assim, para cada coluna i, vamos associar o vetor  $e_{\sigma(i)}$ . Então,

Portanto,  $det(T_{\sigma}) = sgn(\sigma)$ .

## 2.18 Exercício 18

(18) Seja  $C \in \mathcal{M}_n(K)$  a matriz

$$\begin{bmatrix} x & 0 & 0 & \dots & 0 & c_0 \\ -1 & x & 0 & \dots & 0 & c_1 \\ 0 & -1 & x & \dots & 0 & c_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & x & c_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & x + c_{n-1} \end{bmatrix}$$

Prove que  $\det C = x^n + c_{n-1}x^{n-1} + \ldots + c_1x + c_0$ 

Solução: Vamos provar o resultado por indução sobre  $n \geq 2$ .

Para n=2, temos que

$$C = \left[ \begin{array}{cc} x & c_0 \\ -1 & x + c_1 \end{array} \right].$$

Portanto,

$$\det C = x(x+c_1) + c_0 = x^2 + c_1 x + c_0.$$

Seja agora n > 2 e admita que o resultado é verdadeiro para matrizes  $n - 1 \times n - 1$  desse tipo.

Usando o desenvolvimento de  $\det C$  por Laplace, pela primeira linha, temos que

$$\det \begin{bmatrix} x & 0 & 0 & \dots & 0 & c_0 \\ \hline -1 & x & 0 & \dots & 0 & c_1 \\ 0 & -1 & x & \dots & 0 & c_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & x & c_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & x + c_{n-1} \end{bmatrix} =$$

$$\mathbf{x} \cdot \det \begin{bmatrix} x & 0 & \dots & 0 & c_1 \\ -1 & x & \dots & 0 & c_2 \\ 0 & -1 & \dots & 0 & c_3 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & x & c_{n-2} \\ 0 & 0 & \dots & -1 & x + c_{n-1} \end{bmatrix} + (-1)^{n+1} c_0 \det \begin{bmatrix} -1 & x & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & x & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & x \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Pela hipótese de indução, segue que

$$\det C = x(x^{n-1} + c_{n-1}x^{n-2} + \ldots + c_2x + c_1) + (-1)^{n+1}c_0(-1)^{n-1} = x^n + c_{n-1}x^{n-1} + \ldots + c_1x + c_0,$$
como queríamos.

#### 2.19 Exercício 19

(19) Seja K um corpo e  $A_1, \ldots, A_n$  matrizes quadradas sobre K. Seja B a matriz triangular por blocos

$$\begin{bmatrix} A_1 & * & \dots & * \\ 0 & A_2 & \ddots & * \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & A_n \end{bmatrix}$$

Mostre que  $\det B = \det(A_1) \det(A_2) \dots \det(A_n)$ 

Solução: A demonstração de tal resultado se dará por indução em n. Para n=2, temos a matriz

$$\left[\begin{array}{cc} A_1 & * \\ 0 & A_2 \end{array}\right],$$

na qual sabemos que seu determinante é  $\det(A_1) \det(A_2)$ .

Suponha que o resultado é verdadeiro para certo n=k. Dessa forma, temos que

$$\det \begin{bmatrix} A_1 & * & * & \dots & * \\ 0 & A_2 & * & \dots & * \\ 0 & 0 & A_3 & \dots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & \dots & A_k \end{bmatrix} = \det(A_1) \det(A_2) \dots \det(A_k) = \prod_{i=1}^k \det(A_i)$$

Calculemos o determinante de B para n=k+1. Dividindo a matriz em blocos, e utilizando que, para  $U \in \mathcal{M}_{\ell}(K), V \in \mathcal{M}_{\ell \times m}(K), Y \in \mathcal{M}_{m}(K)$ , temos que

$$\det \begin{pmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{pmatrix} = \det(U) \det(Y),$$

Em particular, tomando  $\ell = k$  e m = 1, podemos considerar

$$\det \begin{bmatrix} A_1 & * & * & \dots & * & * \\ 0 & A_2 & * & \dots & * & * \\ 0 & 0 & A_3 & \dots & * & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & A_k & * \\ \hline 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & A_{k+1} \end{bmatrix} = \det \begin{pmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{pmatrix} = \det(U) \det(Y) =$$

$$\det \begin{bmatrix} A_1 & * & * & \dots & * \\ 0 & A_2 & * & \dots & * \\ 0 & 0 & A_3 & \dots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & \dots & A_k \end{bmatrix} \det(A_{k+1}) = \left(\prod_{i=1}^k \det(A_i)\right) \cdot \det(A_{k+1}) =$$

$$\prod_{i=1}^{k+1} \det(A_i) = \det(A_1) \det(A_2) \dots \det(A_k) \det(A_{k+1})$$

Segue então o resultado desejado.

#### 2.20 Exercício 20

(20) Seja K um corpo e  $a, b, c, d, e, f, g \in K$ . Mostre que

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c & d & e \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ e & c & d \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ d & e & c \\ f & g & g \end{bmatrix} = 0$$

Solução: Temos que o determinante é uma forma 3-linear das linhas da matriz, então:

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c & d & e \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ e & c & d \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ d & e & c \\ f & g & g \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c + d + e & d + c + e & e + d + c \\ f & g & g \end{bmatrix}$$

Note que a segunda e a terceira coluna são iguais. Como o determinante é 3-linear e alternado nas colunas da matriz, segue que

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c+d+e & d+c+e & e+d+c \\ f & g & g \end{bmatrix} = 0.$$

#### 2.21 Exercício 21

(21) Sabendo que os números inteiros 23028, 31882, 86469, 6327 e 61902 são todos múltiplos de 19, mostre que o número inteiro

$$\det \begin{bmatrix}
2 & 3 & 0 & 2 & 8 \\
3 & 1 & 8 & 8 & 2 \\
8 & 6 & 4 & 6 & 9 \\
0 & 6 & 3 & 2 & 7 \\
6 & 1 & 9 & 0 & 2
\end{bmatrix}$$

é múltiplo de 19.

Solução: Utilizaremos as propriedades dos determinantes. Multiplicando a primeira coluna por 10<sup>4</sup>, a segunda por 10<sup>3</sup>, a terceira por 10<sup>2</sup>, e a quarta por 10, chamando

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 2 & 8 \\ 3 & 1 & 8 & 8 & 2 \\ 8 & 6 & 4 & 6 & 9 \\ 0 & 6 & 3 & 2 & 7 \\ 6 & 1 & 9 & 0 & 2 \end{bmatrix},$$

temos que

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 8 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 2 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 9 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 7 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} 2 \cdot 10^4 & 3 \cdot 10^3 & 0 \cdot 10^2 & 2 \cdot 10 & 8 \\ 3 \cdot 10^4 & 1 \cdot 10^3 & 8 \cdot 10^2 & 8 \cdot 10 & 2 \\ 8 \cdot 10^4 & 6 \cdot 10^3 & 4 \cdot 10^2 & 6 \cdot 10 & 9 \\ 0 \cdot 10^4 & 6 \cdot 10^3 & 3 \cdot 10^2 & 2 \cdot 10 & 7 \\ 6 \cdot 10^4 & 1 \cdot 10^3 & 9 \cdot 10^2 & 0 \cdot 10 & 2 \end{bmatrix} =$$

$$10^4 \cdot 10^3 \cdot 10^2 \cdot 10 \det A = 10^{10} \det A$$

Agora, somando as quatro primeiras colunas à quinta coluna, isso não altera o valor do determinante, e como todos os elementos são múltiplos de 19, temos

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 23028 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 31882 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 86469 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 6327 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 61902 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A \Rightarrow$$

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 23028 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 31882 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 86469 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 6327 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 61902 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A \Rightarrow$$

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 19 \cdot 1212 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 19 \cdot 1678 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 19 \cdot 4551 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 19 \cdot 333 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 19 \cdot 3258 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A \Rightarrow$$

$$19 \det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 1212 \\ 30000 & 1000 & 900 & 0 & 19 \cdot 3258 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 4551 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 333 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 3258 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A$$

Desse modo, temos que  $19 \mid 10^{10} \det A$ , mas como  $\mathrm{mdc}(10^{10}, 19) = 1$ , ou seja,  $19 \in 10^{10}$  são primos entre si, temos que  $19 \mid \det A$ . Portanto, o determinante de A é um múltiplo de 19.

## 2.22 Exercício 22

(22) Seja K corpo e  $a, b, c \in K$ . Usando a matriz  $\begin{bmatrix} b & c & 0 \\ a & 0 & c \\ 0 & a & b \end{bmatrix}$ , calcule

$$\det \begin{bmatrix} b^2 + c^2 & ab & ac \\ ab & a^2 + c^2 & bc \\ ac & bc & a^2 + b^2 \end{bmatrix}$$

Solução: Chamando

$$A = \begin{bmatrix} b & c & 0 \\ a & 0 & c \\ 0 & a & b \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} b^2 + c^2 & ab & ac \\ ab & a^2 + c^2 & bc \\ ac & bc & a^2 + b^2 \end{bmatrix},$$

observe que

$$AA^{t} = \begin{bmatrix} b & c & 0 \\ a & 0 & c \\ 0 & a & b \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} b & a & 0 \\ c & 0 & a \\ 0 & c & b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b^{2} + c^{2} & ab & ac \\ ab & a^{2} + c^{2} & bc \\ ac & bc & a^{2} + b^{2} \end{bmatrix} = B.$$

Logo, temos que

$$\det(B) = \det(AA^t) \Rightarrow \det(B) = \det(A)\det(A^t) \Rightarrow$$
$$\det(B) = \det(A)\det(A) \Rightarrow \boxed{\det(B) = (\det(A))^2}$$

#### 2.23 Exercício 23

(23) Seja K um corpo e n um inteiro positivo. Dadas matrizes  $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$  mostre que

$$\det \left[ \begin{array}{cc} A & B \\ B & A \end{array} \right] = \det(A+B)\det(A-B)$$

Solução: Como somar elementos das colunas e somar elementos das linhas não altera o determinante da matriz, temos que

$$\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ B+A & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ B+A-(A+B) & A-B \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ 0 & A-B \end{pmatrix}$$

Utilizando o fato de que, para  $U, V, X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$ , temos

$$\det \begin{bmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{bmatrix} = \det U \det Y$$

Ficamos com

$$\det \begin{pmatrix} A+B & B \\ 0 & A-B \end{pmatrix} = \det(A+B)\det(A-B) \Rightarrow \det \begin{bmatrix} A & B \\ B & A \end{bmatrix} = \det(A+B)\det(A-B)$$

#### 2.24 Exercício 24

(24) Seja K um corpo e V um espaço vetorial de dimensão finita n. Sejam  $B = (e_1, \ldots, e_n)$  e  $C = (d_1, \ldots, d_n)$  duas bases de V. Sejam  $\varphi$  a única forma n-linear tal que  $\varphi(e_1, \ldots, e_n) = 1$  e  $\psi$  a única forma n-linear tal que  $\psi(d_1, \ldots, d_n) = 1$ . Qual o valor de  $\psi(e_1, \ldots, e_n)$  e de  $\varphi(d_1, \ldots, d_n)$ ? Use isso para dar uma relação entre  $\psi$  e  $\varphi$ .

## Solução:

#### 2.25 Exercício 25

(25) Seja K um corpo, n um inteiro positivo e  $K_n[t]$  o conjunto de polinômios de grau menor ou igual que n com coeficientes em K. Sejam  $t_1, \ldots, t_{n+1} \in K$  dois a dois distintos. Considere para  $i = 1, \ldots, n+1$  as funções de avaliação

$$\tau_i : K_n[t] \longrightarrow K$$

$$p(t) \longmapsto \tau_i(p(t)) = p(t_i)$$

- (a) Mostre que  $\mathscr{B}=\{\tau_1,\dots,\tau_{n+1}\}$  é base de  $K_n[t]^*$ . (Sugestão: use o exercício 12.)
- (b) Mostre que os polinômios de Lagrange

$$L_i(t) = \prod_{j \neq i} \frac{t - t_j}{t_i - t_j}, i = 1, \dots, n + 1,$$

formam uma base dual de  $\mathcal{B}$ 

(c) Mostre que para quaisquer  $a_1, \ldots, a_{n+1} \in K$  existe um único polinômio p(t) de grau menor o igual que n tal que  $p(t_i) = a_i$ , para  $i = 1, \ldots, n+1$ . (O resultado do item (c) é a conhecida Fórmula de Interpolação de Lagrange)

#### Solução:

(a) Como  $K_n[t]$  é um K-espaço vetorial de dimensão finita, temos que dim  $K_n[t]^* = \dim K_n[t] = n+1$ . Logo, para provar que  $\mathscr{B}$  é base, basta mostrar que  $\mathscr{B}$  é LI. Sejam  $\alpha_1, \ldots, \alpha_{n+1} \in K$  tais que

$$\sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i = \alpha_1 \tau_1 + \ldots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1} = 0$$

Vamos mostrar que  $\alpha_i = 0 \ \forall i \in \{1, \dots, n+1\}$ . Avaliemos  $\sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i \text{ em } 1, t, \dots, t^n$ :

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_{i} \tau_{i}(1) = \alpha_{1} \tau_{1}(1) + \ldots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1}(1) = 0 \\ \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_{i} \tau_{i}(t) = \alpha_{1} \tau_{1}(t) + \ldots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1}(t) = 0 \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_{i} \tau_{i}(t^{n}) = \alpha_{1} \tau_{1}(t^{n}) + \ldots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1}(t^{n}) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha_{1} 1 + \ldots + \alpha_{n+1} 1 = 0 \\ \alpha_{1} t_{1} + \ldots + \alpha_{n+1} t_{n+1} = 0 \\ \vdots \\ \alpha_{1} t_{1}^{n} + \ldots + \alpha_{n+1} t_{n+1}^{n} = 0 \end{cases}$$

Logo,  $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n+1})$  é solução do sistema homogêneo

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ t_1 & t_2 & \dots & t_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^n & t_2^n & \dots & t_{n+1}^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

Como  $t_1, t_2, \ldots, t_{n+1}$  são diferentes, observe que a matriz obtida é uma matriz de Vandermonde. Assim, pela questão 12, temos que

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ t_1 & t_2 & \dots & t_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^n & t_2^n & \dots & t_{n+1}^n \end{pmatrix} = \prod_{1 \le i < j \le n+1} (t_j - t_i) \ne 0,$$

o que resulta que a única solução possível para este sistema é a trivial. Consequentemente, temos  $t_1 = t_2 = \ldots = t_{n+1} = 0$ . Daí,  $\mathscr{B}$  é LI, e portanto uma base para  $K_n[t]^*$ .

## 2.26 Exercício 26

(26) Seja n > 1 um inteiro e  $I \subseteq \mathbb{R}$  um intervalo aberto. Seja  $\mathscr{C}^{(n-1)}(I,\mathbb{R})$  o conjunto das funções de classe n-1, i.e. deriváveis n-1 vezes com derivada n-1 contínua.

Dadas  $f_1, \ldots, f_n \in \mathscr{C}^{(n-1)}(I, \mathbb{R})$ , o Wronskiano de  $f_1, \ldots, f_n$  é a função

$$W(f_1,\ldots,f_n)$$
 :  $I \longrightarrow \mathbb{R}$   
 $t \longmapsto (W(f_1,\ldots,f_n))(t)$ 

definida como

$$(W(f_1,\ldots,f_n))(t) = \det \begin{bmatrix} f_1(t) & f_2(t) & \dots & f_n(t) \\ f'_1(t) & f'_2(t) & \dots & f'_n(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(t) & f_2^{(n-1)}(t) & \dots & f_n^{(n-1)}(t) \end{bmatrix}$$

Mostre que se existir  $t \in I$  tal que  $(W(f_1, ..., f_n))(t) \neq 0$  então  $\{ff_1, ..., f_n\} \subset \mathscr{C}^{(n-1)}(I, \mathbb{R})$  é  $\mathbb{R}$ -linearmente independente.

Observe que a recíproca não é verdadeira. Por exemplo, seja  $I = (-1,1), f_1: t \to t^3, f_2: t \to |t^3|$ . O conjunto  $\{f_1, f_2\}$  é  $\mathbb{R}$ -linearmente independente, mas  $(W(f_1, f_2))(t) = 0$  para todo  $t \in (-1, 1)$ .

#### Solução:

## 2.27 Exercício 27

(27) Seja V um K-espaço vetorial de dimensão finita n e sejam  $f_1, f_2, \ldots, f_r \in V^*$ . Defina

$$f_1 \wedge f_2 \wedge \ldots \wedge f_r \colon V \times V \times \ldots \times V \to K$$

por  $f_1 \wedge f_2 \wedge \ldots \wedge f_r(v_1, v_2, \ldots, v_r) = \det f_i(v_i)$ .

- (a) Verifique que  $f_1 \wedge f_2 \wedge \ldots \wedge f_r$  é r-linear e alternada.
- (b) Mostre que  $f_1 \wedge f_2 \wedge \ldots \wedge f_r \neq 0$  se, e somente se  $\{f_1, f_2, \ldots, f_r\}$  é linearmente independente.
- (c) Prove que se  $\{f_1,f_2,\ldots,f_n\}$ é uma base de  $V^*$  então o conjunto

$$\{f_J = f_{j_1} \land f_{j_2} \land \ldots \land f_{j_r}\}, \text{ para todo } J = \{j_1 < j_2 < \ldots j_r\} \subset \{1, 2, \ldots, n\}\}$$

é uma base de  $\mathscr{A}_r(V)$ .

(d) Sejam B de uma base de V e  $B^* = \{f_1, f_2, \dots, f_n\}$  sua base dual. Descreva a base de  $\mathscr{A}_r(V)$  que obtemos usando o item anterior. (A forma linear  $f_1 \wedge f_2 \wedge \dots \wedge f_r$  é chamada de produto exterior dos funcionais  $f_1, f_2, \dots, f_r$ .)

#### Solução:

Questões Suplementares

## 2.28 Exercício 28

(28) Considere a matriz

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{x_1 + y_1} & \frac{1}{x_1 + y_2} & \frac{1}{x_1 + y_3} & \cdots & \frac{1}{x_1 + y_n} \\ \frac{1}{x_2 + y_1} & \frac{1}{x_2 + y_2} & \frac{1}{x_2 + y_3} & \cdots & \frac{1}{x_2 + y_n} \\ \frac{1}{x_3 + y_1} & \frac{1}{x_3 + y_2} & \frac{1}{x_3 + y_3} & \cdots & \frac{1}{x_3 + y_n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{x_n + y_1} & \frac{1}{x_n + y_2} & \frac{1}{x_n + y_3} & \cdots & \frac{1}{x_n + y_n} \end{pmatrix},$$

onde  $x_i + y_j \neq 0$  para  $1 \leq i, j \leq n$ . Mostre que o determinante dessa matriz, conhecido por determinante de Cauchy, é dado por

$$\det A = \frac{\prod_{i>j}^{n} (x_i - x_j)(y_i - y_j)}{\prod_{i,j=1}^{n} (x_i + y_j)}$$

## Solução:

#### 2.29 Exercício 29

(29) O determinante da matriz circulante  $n \times n$  é dado por

$$\det \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & \dots & a_n \\ a_n & a_1 & a_2 & \dots & a_{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_3 & a_4 & a_5 & \dots & a_2 \\ a_2 & a_3 & a_4 & \dots & a_1 \end{bmatrix} = (-1)^{n-1} \prod_{j=0}^{n-1} \left( \sum_{k=1}^n \zeta^{jk} a_k \right),$$

onde  $\zeta=e^{\frac{2\pi i}{n}}.$  Encontre o determinante da matriz circulante  $n\times n$  dada por

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 9 & \dots & n^2 \\ n^2 & 1 & 4 & \dots & (n-1)^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 9 & 16 & 25 & \dots & 4 \\ 4 & 9 & 16 & \dots & 1 \end{bmatrix}.$$

#### Solução:

## 2.30 Exercício 30

(30) Sejam  $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$  duas matrizes invertíveis, tais que

$$A^{-1} + B^{-1} = (A+B)^{-1}$$

- (a) Se  $K = \mathbb{R}$ , mostre que det  $A = \det B$ .
- (b) Se  $K=\mathbb{C}$ , mostre que pode ocorrer  $\det A\neq \det B$ , mas é válido que  $|\det A|=|\det B|$ .

## Solução:

#### 2.31 Exercício 31

(31) Prove a identidade de Woodbury: para  $A \in \mathcal{M}_n(K)$ ,  $U \in \mathcal{M}_{n \times m}(K)$ ,  $C \in \mathcal{M}_{m \times m}(K)$  e  $V \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$ , temos que

$$(A + UCV)^{-1} = A^{-1} - A^{-1}U \left(C^{-1} + VA^{-1}U\right)^{-1} VA^{-1}$$

## Solução:

## 2.32 Exercício 32

(32) [Teorema do Determinante de Gasper] Seja  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , s a soma das entradas da matriz e q a soma dos quadrados das entradas dessa matriz. Considere  $\alpha = \frac{s}{n}$  e  $\beta = \frac{q}{n}$ . O Teorema do Determinante de Gasper afirma que  $|\det A| \leq \beta^{\frac{n}{2}}$ , e no caso em que  $\alpha^2 \geq \beta$ :

$$|\det A| \le |\alpha| \left(\frac{n\beta - \alpha^2}{n-1}\right)^{\frac{n-1}{2}}$$

#### Solução:

## 2.33 Exercício 33

- (33) Considere a matriz quadrada  $A_n$  cujas entradas são os  $n^2$  primeiros números primos.
  - (a) Mostre que o maior valor possível para  $det(A_2)$  é um número primo.
  - (b) Encontre todos os valores de n para os quais o maior determinante possível para  $det(A_n)$  é um número primo.

## 3 Lista 2 (Provável)

#### 3.1 Exercício 1

(1) Seja V um espaço vetorial sobre um corpo K e  $T \in \mathcal{L}(V)$ . Sejam  $\lambda \in K$  um autovalor de T e  $f(t) \in K[t]$ . Mostre que  $f(\lambda)$  é um autovalor de f(T).

## Solução:

#### 3.2 Exercício 2

(2) Seja V um K-espaço de dimensão finita n e seja  $T \colon V \to V$  um operador linear. Mostre que se T tem n autovalores distintos então T é diagonalizável.

## Solução:

## 3.3 Exercício 3

- (3) Sejam V um K-espaço de dimensão finita,  $T \in \mathcal{L}(V)$  e  $\lambda \in K$  um autovalor de T. Chamamos de multiplicidade algébrica de  $\lambda$  ao maior inteiro m tal que  $(t \lambda)^m$  divida o polinômio característico  $p_T(t)$  de T. A dimensão do autoespaço  $V_T(\lambda)$  é a multiplicidade geométrica de  $\lambda$ .
- (a) Mostre que a multiplicidade geométrica de  $\lambda$  é sempre menor ou igual à multiplicidade algébrica de  $\lambda$ .
- (b) Mostre que T é diagonalizável se, e somente se,  $p_T(t)$  é produto de fatores lineares e, para cada autovalor  $\lambda$  de T, as multiplicidades algébrica e geométrica de  $\lambda$  coincidem.

## Solução:

## 3.4 Exercício 4

**(4)** Seja

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix}$$

Calcule  $A^{2019}$ .

#### Solução:

## 3.5 Exercício 5

- (5) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita e seja  $T:V\to V$  um operador linear inversível. Prove que:
  - (a) Se  $\lambda$  é um valor próprio de T, então  $\lambda \neq 0$ .
  - (b)  $\lambda$  é um valor próprio de T se, e somente se,  $\lambda^{-1}$  é um valor próprio de  $T^{-1}$  (onde  $T^{-1}$  é o operador inverso de T).
  - (c) Se  $\lambda$  é um valor próprio de T, mostre que a multiplicidade algébrica de  $\lambda$  é igual à multiplicidade algébrica de  $\frac{1}{\lambda}$ .

## Solução:

#### 3.6 Exercício 6

(6) Seja V um espaço vetorial de dimensão n e seja  $T \in \mathcal{L}(V)$  de posto 1. Prove que ou T é diagonalizável ou T é nilpotente.

## Solução:

#### 3.7 Exercício 7

(7) Seja  $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(K)$  a matriz em que  $a_{ij} = a \neq 0$  para todo  $1 \leq i, j \leq n$ . A matriz A é diagonalizável? Qual é o seu polinômio minimal?

## Solução:

#### 3.8 Exercício 8

(8) Seja  $A \in \mathcal{M}_{n \times 1}(K)$ . A matriz  $AA^t$  é diagonalizável?

## Solução:

## 3.9 Exercício 9

(9) Sejam  $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$ . Prove que se I - AB é inversível, então I - BA é inversível e que

$$(I - BA)^{-1} = I + B(I - AB)^{-1}A.$$

## Solução:

## 3.10 Exercício 10

(10) Sejam  $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$ . Prove que AB e BA têm os mesmos autovalores em K. Elas têm o mesmo polinômio característico? E o minimal?

## Solução:

## 3.11 Exercício 11

(11) Seja  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  uma matriz diagonalizável. Mostre que  $A^r$  é diagonalizável para todo inteiro  $r \geq 1$ . Exiba uma matriz  $n\tilde{a}o$  diagonalizável tal que  $A^2$  é diagonalizável.

#### Solução:

#### 3.12 Exercício 12

(12) Seja  $D \in \mathcal{M}_n(K)$  uma matriz diagonal com polinômio característico

$$p_D(t) = (t - c_1)^{d_1} \cdots (t - c_k)^{d_k},$$

em que  $c_1, \ldots, c_k$  são distintos. Seja

$$W = A \in \mathcal{M}_n(K) : DA = AD.$$

Prove que

$$\dim W = d_1^2 + \ldots + d_k^2.$$

## Solução:

#### 3.13 Exercício 13

(13) Seja  $D \in \mathcal{L}(P_n(\mathbb{R}))$  o operador derivação. Encontre o polinômio minimal de D.

#### Solução:

#### 3.14 Exercício 14

(14) Determine o polinômio minimal de cada uma das seguintes matrizes:

$$(a) \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \qquad (b) \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad (c) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad (d) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \qquad (e) \begin{pmatrix} a & b & c \\ 0 & a & b \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}$$

## Solução:

#### 3.15 Exercício 15

(15) Seja  $C \in \mathcal{M}_n(K)$  a matriz

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -c_0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & -c_1 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & -c_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -c_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 & -c_{n-1} \end{bmatrix}$$

Prove que o polinômio característico de  ${\cal C}$  é

$$p_C(t) = t^n + c_{n-1}t^{n-1} + \ldots + c_1t + c_0.$$

Mostre que este é também o polinômio minimal de C. A matriz C é chamada de **matriz companheira** do polinômio  $c_0 + c_1t + \ldots + c_{n1}t^{n1} + t^n$ .

## Solução:

## 3.16 Exercício 16

(16) Verdadeiro ou falso?<sup>2</sup> Se  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  é uma matriz triangular superior e A é diagonalizável, então A já é uma matriz diagonal.

#### Solução:

## 3.17 Exercício 17

(17) Sejam K um corpo, n um inteiro positivo e  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  uma matriz de posto  $r \leq n$ . Mostre que o polinômio minimal de A tem grau menor ou igual a r + 1.

## Solução:

## 3.18 Exercício 18

(18) Seja K um corpo de característica diferente de 2 e  $T : \mathcal{M}_n(K) \to \mathcal{M}_n(K)$  o operador linear definido por  $T(A) = A^t$ . Mostre que T é diagonalizável, determine os autovalores

 $<sup>^2{\</sup>rm S}\acute{\rm o}$  de perguntar isso tem uma grande chance de ser falso XD

de T, as dimensões dos autoespaços e uma base de  $\mathcal{M}_n(K)$  formada por autovetores de T.

## Solução:

#### 3.19 Exercício 19

(19) Mostre que uma matriz  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  é inversível se, e somente se, o termo constante de seu polinômio minimal é diferente de zero.

## Solução:

#### 3.20 Exercício 20

- (20) Seja  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  uma matriz inversível.
- (a) Mostre que existe um polinômio  $p(t) \in K[t]$  tal que  $A^{-1} = p(A)$ .
- (b) Seja

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Encontre p(t) tal que  $p(A) = A^{-1}$ .

## Solução:

#### 3.21 Exercício 21

(21) Determine todas as matrizes  $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$  nilpotentes e calcule  $\det(A+I)$  e  $\det(AI)$ .

## Solução:

### 3.22 Exercício 22

(22) Sejam V um espaço vetorial sobre  $\mathbb{R}$  e  $\{e_1, e_2, e_3\}$  uma base de V. Seja  $T: V \to V$  o operador linear definido por

$$T(e_1) = e_2e_1, T(e_2) = e_3e_1, T(e_3) = e_3e_2.$$

- (a) Mostre que T não é diagonalizável.
- (b) Calcule  $T^{212}$  (Dica: utilize o Teorema de Cayley-Hamilton)

## Solução:

#### 3.23 Exercício 23

(23) Seja  $T \in \mathcal{L}(V)$  um operador diagonalizável e seja W um subespaço de V T-invariante. Prove que a restrição de T a W,  $T \upharpoonright_W \in \mathcal{L}(W)$  é diagonalizável.

## Solução:

#### 3.24 Exercício 24

(24) Seja  $T \in \mathcal{L}(V)$  um operador linear tal que todo subespaço de V é T-invariante. Mostre que T é um múltiplo do operador identidade.

## Solução:

#### 3.25 Exercício 25

(25) Seja  $T \in \mathcal{L}(V)$  um operador linear e seja W um subespaço de V. Prove que W é T-invariante se, e somente se,  $W^0$  é  $T^t$ -invariante.

## Solução:

#### 3.26 Exercício 26

(26) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita sobre um corpo algebricamente fechado e seja  $T \in \mathcal{L}(V)$ . Prove que T é diagonalizável se, e somente se, para todo subespaço T-invariante W de V existe um subespaço T-invariante U tal que

$$V = W \oplus U$$

**Observação:** Um operador linear T é dito semi-simples quando todo subespaço T-invariante de V tem um complemento que é também T-invariante.

## Solução:

#### 3.27 Exercício 27

(27) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita sobre  $\mathbb{C}$  e seja  $T \in \mathcal{L}(V)$ . Prove que as seguintes afirmações são equivalentes:

- (a) T é diagonalizável e  $T^{2n} = T^n$ .
- (b)  $T^{n+1} = T$ .

## Solução:

## 3.28 Exercício 28

(28) Seja  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  e o operador

$$T_A: \mathcal{M}_n(K) \longrightarrow \mathcal{M}_n(K)$$
  
 $M \longmapsto T_A(M) = AM - MA$ 

Prove que se A é diagonalizável então  $T_A$  é diagonalizável.

## Solução:

## 3.29 Exercício 29

(29) Seja V um K-espaço de dimensão finita e sejam  $E_1, E_2, \dots E_k \in \mathcal{L}(V)$  tais que  $E_1 + E_2 + \dots + E_k = I$ .

- (a) Prove que se  $E_i E_j = 0$ , para  $i \neq j$ , então  $E_i^2 = E_i$  para todo  $i = 1, 2, \dots, k$ .
- (b) Prove que se  $E_i^2 = E_i$  para todo i = 1, 2, ..., k e a característica de K é zero, então  $E_i E_j = 0$ , sempre que  $i \neq j$ .

## Solução:

## 3.30 Exercício 30

(30) Seja  $A \in \mathcal{M}_n(K)$  e seja

$$p_A(t) = t^n + a_{n1}t^{n1} + \ldots + a_1t + a_0$$

o polinômio característico de A. Mostre que  $a_{n1} = \operatorname{tr}(A)$ , o traço de A, e  $a_0 = (1)^n \det(A)$ .

## Solução:

Questões Suplementares

## 3.31 Exercício 31

(31)