

Álgebra Linear

MAT5730

2 semestre de 2019

Conteúdo

1	Lista 0	4
1.1	Exercício 3	4
1.2	Exercício 5	5
1.3	Exercício 7	5
1.4	Exercício 8	7
1.5	Exercício 9	7
1.6	Exercício 10	7
1.7	Exercício 12	8
1.8	Exercício 13	8
2	Lista 1	9
2.1	Exercício 1	9
2.2	Exercício 2	10
2.3	Exercício 3	10
2.4	Exercício 4	11
2.5	Exercício 5	11
2.6	Exercício 6	12
2.7	Exercício 7	14
2.8	Exercício 8	16
2.9	Exercício 9	17
2.10	Exercício 10	17
2.11	Exercício 11	18
2.12	Exercício 12	18
2.13	Exercício 13	20
2.14	Exercício 14	21
2.15	Exercício 15	22
2.16	Exercício 16	25
2.17	Exercício 17	26
2.18	Exercício 18	26
2.19	Exercício 19	27
2.20	Exercício 20	28
2.21	Exercício 21	28
2.22	Exercício 22	29
2.23	Exercício 23	30
2.24	Exercício 24	30
2.25	Exercício 25	30
2.26	Exercício 26	32
2.27	Exercício 27	32
2.28	Exercício 28	32
2.29	Exercício 29	33

2.30	Exercício 30	33
2.31	Exercício 31	33
2.32	Exercício 32	34
2.33	Exercício 33	34

3 **Lista 2** **35**

3.1	Exercício 1	35
3.2	Exercício 2	35
3.3	Exercício 3	35
3.4	Exercício 4	35
3.5	Exercício 5	35
3.6	Exercício 6	36
3.7	Exercício 7	36
3.8	Exercício 8	36
3.9	Exercício 9	36
3.10	Exercício 10	37
3.11	Exercício 11	37
3.12	Exercício 12	37
3.13	Exercício 13	37
3.14	Exercício 14	37
3.15	Exercício 15	38
3.16	Exercício 16	38
3.17	Exercício 17	38
3.18	Exercício 18	38
3.19	Exercício 19	38
3.20	Exercício 20	39
3.21	Exercício 21	40
3.22	Exercício 22	41
3.23	Exercício 23	41
3.24	Exercício 24	41
3.25	Exercício 25	41
3.26	Exercício 26	42
3.27	Exercício 27	42
3.28	Exercício 28	42
3.29	Exercício 29	42
3.30	Exercício 30	43
3.31	Exercício 31	43

4 **Lista 3** **44**

4.1	Exercício 1	44
4.2	Exercício 2	44
4.3	Exercício 3	45
4.4	Exercício 4	45
4.5	Exercício 5	45
4.6	Exercício 6	45
4.7	Exercício 7	46
4.8	Exercício 8	46
4.9	Exercício 9	46
4.10	Exercício 10	46
4.11	Exercício 11	46
4.12	Exercício 12	47

5	Lista 4	48
5.1	Exercício 1	48

1 Lista 0

1.1 Exercício 3

(3) Seja S um subconjunto de um espaço vetorial V sobre um corpo K . Recorde que o subespaço de V gerado por S é definido por

$$\langle S \rangle := \{\lambda_1 v_1 + \dots + \lambda_n v_n : n \in \mathbb{N}, \lambda_i \in K, v_i \in S\},$$

isto é, $\langle S \rangle$ é o conjunto de todas as combinações lineares de vetores em S .

(a) Mostre que $\langle S \rangle$ é um subespaço de V .

(b) Seja W a interseção de todos os subespaços de V que contém S . Mostre que $W = \langle S \rangle$.

Solução:

(a) Primeiramente note que para qualquer conjunto $S' \subseteq S$ finito e $\alpha: S' \rightarrow \{0\}$ temos que $\sum_{x \in S'} \alpha_x x = 0$ e logo $0 \in \langle S \rangle$. Além disso, se $\lambda \in K$ e $x \in \langle S \rangle$ temos que $x = \sum_{x \in S'} \alpha_x x$ para $S' \subseteq S$ finito e $\alpha: S' \rightarrow \mathbb{R}$. Então

$$\lambda x = \sum_{x \in S'} (\lambda \alpha_x) x \in \langle S \rangle.$$

Por fim, sejam $x, y \in \langle S \rangle$. Então $x = \sum_{I_x} \alpha_v v$ e $y = \sum_{I_y} \beta_v v$ para conjuntos I_x, I_y finitos e funções $\alpha: I_x \rightarrow \mathbb{R}$ e $\beta: I_y \rightarrow \mathbb{R}$. Defina a função $\bar{\alpha}: I_x \cup I_y \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$\bar{\alpha}_v := \begin{cases} \alpha_v & \text{se } v \in I_x; \\ 0, & \text{caso contrário.} \end{cases}$$

Similarmente, considere a função $\bar{\beta}: I_x \cup I_y \rightarrow \mathbb{R}$ dada por

$$\bar{\beta}_v := \begin{cases} \beta_v & \text{se } v \in I_y; \\ 0, & \text{caso contrário.} \end{cases}$$

Então temos que

$$x + y = \sum_{v \in I_x} \alpha_v v + \sum_{v \in I_y} \beta_v v = \sum_{v \in I_x \cup I_y} (\bar{\alpha}_v + \bar{\beta}_v) v.$$

Como $I_x \cup I_y$ é finito e $\bar{\alpha}_v + \bar{\beta}_v \in \mathbb{R}$ para cada $v \in I_x \cup I_y$ segue que $x + y \in \langle S \rangle$. Concluimos assim que $0 \in \langle S \rangle$, que $\lambda s \in \langle S \rangle$ para cada $\lambda \in K$ e cada $s \in \langle S \rangle$ e que $x + y \in \langle S \rangle$ sempre que $x, y \in \langle S \rangle$. Isto é, $\langle S \rangle$ é um subespaço.

(b) Considere o seguinte conjunto

$$W := \bigcap \{U \subseteq V : U \text{ é subespaço e } S \subseteq U\}.$$

Seja U um subespaço de V que contém S . Pela definição de subespaço, obtemos que U contém todas as combinações lineares de elementos de S . Logo, $\langle S \rangle \subseteq U$. Concluimos assim que $\langle S \rangle$ está contido em cada subespaço de V que contém S e portanto $\langle S \rangle \subseteq W$.

Por outro lado, se $s \in W$ então s pertence a cada subespaço de V que contém S . Pelo item a, temos que $\langle S \rangle$ é um subespaço de V e claramente contém S . Portanto $s \in \langle S \rangle$.

1.2 Exercício 5

- (5) Sejam W_1 e W_2 subespaços de um espaço vetorial V .
- (a) Dê um exemplo mostrando que $W_1 \cup W_2$ pode não ser um subespaço de V .
 - (b) Prove que $W_1 \cup W_2$ é um subespaço se, e somente se $W_1 \subseteq W_2$ ou $W_2 \subseteq W_1$.
 - (c) Mostre que $W_1 + W_2$ é o subespaço gerado por $W_1 \cup W_2$.

Solução:

- (a) Por exemplo, se $V = \mathbb{R}^2$, $W_1 = \langle (1, 0) \rangle$ e $W_2 = \langle (0, 1) \rangle$ então $W_1 \cup W_2$ não é um subespaço de V .
- (b) Primeiro, suponha sem perda de generalidade que $W_1 \subseteq W_2$. Neste caso, temos que $W_1 \cup W_2 = W_2$, que é um subespaço por hipótese. A outra implicação é a contrapositiva da Proposição 1.13 das notas de aula.
- (c) Primeiramente vamos mostrar que $W_1 + W_2 \subseteq \langle W_1 \cup W_2 \rangle$. Se $w_1 + w_2 \in W_1 + W_2$, então claramente

$$w_1 + w_2 = 1w_1 + 1w_2 \text{ com } w_1 \in W_1 \text{ e } w_2 \in W_2.$$

Por outro lado, seja $w \in \langle W_1 \cup W_2 \rangle$. Então podemos escrever

$$w = \sum_{v \in I_1 \cup I_2} \alpha_v v = \sum_{v \in I_1} \alpha_v v + \sum_{v \in I_2} \alpha_v v,$$

onde $I_1 \subseteq W_1$ e $I_2 \subseteq W_2$, e $\alpha: I_1 \cup I_2 \rightarrow \mathbb{R}$. Como W_1 e W_2 são subespaços temos que $\sum_{v \in I_1} \alpha_v v \in W_1$ e $\sum_{v \in I_2} \alpha_v v \in W_2$ e portanto $w \in W_1 + W_2$.

1.3 Exercício 7

(7) Seja $\mathcal{F} = \{S_i : i \in I\}$ uma família não vazia de subespaços distintos de um K -espaço vetorial V . Mostre que são equivalentes:

- (i) Para cada $i \in I$, temos que $S_i \cap \left(\sum_{j \neq i} S_j \right) = \{0\}$.
- (ii) O vetor nulo não pode ser escrito como uma soma de vetores não nulos, cada um pertencendo a um subespaço distinto de \mathcal{F} .
- (iii) Todo vetor não nulo de $\sum_{i \in I} S_i$ tem, a menos da ordem, uma decomposição única como soma de vetores não nulos $v = s_1 + \dots + s_n$, com os vetores s_1, \dots, s_n pertencendo a subespaços distintos de \mathcal{F} .

(P.S)

Segue deste exercício que $V = \sum_{i \in I} S_i$ é uma soma direta se, e somente se, uma das condições (i)-(iii) é satisfeita.

Solução:

- (a) (i) \implies (ii): Assuma que existe uma família de elementos não nulos $v_i \in S_i$ tais que $\sum_{i \in I} v_i = 0$. Seja $i_0 \in I$ e note que $v_{i_0} = -\sum_{i \in I \setminus \{i_0\}} v_i$. Como S_i é um subespaço para cada $i \in I$ concluímos que $v_{i_0} \in \sum_{i \in I \setminus \{i_0\}} S_i$. Como temos que $v_{i_0} \in S_{i_0}$ por construção, concluímos que $0 \neq v_{i_0} \in S_{i_0} \cap \left(\sum_{i \neq i_0} S_i \right)$ e portanto a afirmação (i) é falsa.
- (b) (ii) \implies (i): Assuma que existe $i_0 \in I$ tal que existe $0 \neq v_{i_0} \in S_{i_0} \cap \left(\sum_{i \neq i_0} S_i \right)$. Neste caso, temos que existe uma família $\{-v_i\}_{i \in I \setminus \{i_0\}}$ com $v_i \in S_i$ para cada $i \in I \setminus \{i_0\}$ e $\sum_{i \in I \setminus \{i_0\}} v_i = v_{i_0}$. Dessa forma, temos que a família $\{v_{i_0}\} \cup \{v_i\}_{i \in I \setminus \{i_0\}}$ é uma família não nula com $v_i \in S_i$ para cada $i \in I$ e $\sum_{i \in I} v_i = 0$. Isto é, a afirmação (ii) é falsa.
- (c) (iii) \implies (i): Seja $0 \neq s \in \sum_{i \in I} S_i$ e seja $\{s_i\}_{i \in I}$ a única decomposição de s . Assuma que existe $0 \neq v \in S_{i_0} \cap \left(\sum_{j \in I \setminus \{i_0\}} S_j \right)$ para algum $i_0 \in I$. Neste caso segue que

$$s = \sum_{i \in I} s_i = (s_{i_0} + v) + \sum_{j \in I \setminus \{i_0\}} s_j - v.$$

Isto é, s tem duas decomposições, o que é uma contradição.

- (d) (i) \implies (iii): Seja $0 \neq s \in \sum_{i \in I} S_i$ e assuma que existem duas famílias $\{s_i\}_{i \in I}$ e $\{v_i\}_{i \in I}$ distintas tais que

$$\sum_{i \in I} s_i = \sum_{i \in I} v_i = s.$$

. Seja $i_0 \in I$ tal que $s_{i_0} \neq v_{i_0}$. Então

$$\begin{aligned} 0 \neq v_{i_0} - s_{i_0} &= \sum_{i \in I \setminus \{i_0\}} s_i - \sum_{i \in I \setminus \{i_0\}} v_i \\ &= \sum_{i \in I \setminus \{i_0\}} s_i - v_i. \end{aligned}$$

Assim concluímos que $0 \neq v_{i_0} - s_{i_0} \in S_{i_0} \cap \left(\sum_{i \neq i_0} S_i \right)$. Isto é, a afirmação (i) é falsa.

- (e) (ii) \implies (iii): Seja $0 \neq s \in V$ e assuma que existem duas famílias distintas $\{v_i\}_{i \in I}$ e $\{s_i\}_{i \in I}$ tais que

$$\sum_{i \in I} v_i = \sum_{i \in I} s_i = s.$$

Neste caso, obtemos que

$$\begin{aligned} 0 &= s - s = \sum_{i \in I} s_i - \sum_{i \in I} v_i \\ &= \sum_{i \in I} s_i - v_i. \end{aligned}$$

Assim escrevemos o vetor nulo como uma soma não nula de vetores, cada um pertencendo a um subespaço S_i . Isso implica que a afirmação (ii) é falsa.

(f) (iii) \implies (ii): Seja $0 \neq v \in V$, seja $\{v_i\}_{i \in I}$ a única família tal que $v_i \in S_i$ para cada $i \in I$ e $\sum_{i \in I} v_i = v$. Assuma que existe uma família $\{s_i\}_{i \in I}$ não nula de vetores onde $s_i \in S_i$ para cada $i \in I$ e $\sum_{i \in I} s_i = 0$. Então temos que

$$v = v + 0 = \sum_{i \in I} v_i + s_i = \sum_{i \in I} v_i - s_i = v - 0 = v,$$

o que nos dá uma contradição.

1.4 Exercício 8

(8) Seja V um K -espaço vetorial e seja S um subconjunto linearmente independente de V . Mostre que, se $v \in V$ não for combinação linear dos elementos de S , então $S \cup \{v\}$ é linearmente independente.

Solução: Assuma que v é combinação linear dos elementos de S . Neste caso existe $S' \subseteq S$ finito e uma função $\alpha: S' \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\sum_{s \in S'} \alpha_s s = v$. Defina $\bar{\alpha}: S' \cup \{v\} \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $\bar{\alpha}_s = \alpha_s$ para cada $s \in S'$ e $\bar{\alpha}_v = -1$. Então segue que $\sum_{s \in S' \cup \{v\}} \bar{\alpha}_s s = 0$. Isto é, $S \cup \{v\}$ é L.D.

1.5 Exercício 9

(9) Seja V um K -espaço vetorial de dimensão finita e sejam U e W subespaços de V tais que $V = U + W$. Mostre que $V = U \oplus W$, se e somente se, $\dim(V) = \dim(U) + \dim(W)$.

Solução: Utilizando o fato de que

$$\dim(V) = \dim(W) + \dim(U) - \dim(U \cap W)$$

e o Exercício 7, vemos que as seguintes afirmações são equivalentes:

1. $V = U \oplus W$;
2. $\dim(V) = \dim(U) + \dim(W)$;
3. $V = U + W$ e $\dim(U \cap W) = 0$;

1.6 Exercício 10

(10) Seja V um K -espaço vetorial e seja W um subespaço de V . Mostre que W possui complemento em V , isto é, que existe um subespaço U de V tal que $V = U \oplus W$.

Solução: Seja B_1 uma base de W . Como B_1 é L.I temos pelo Teorema 1 das notas de aula que existe uma base B de V tal que $B_1 \subseteq B$. Considere o conjunto $B_2 := B \setminus B_1$ e o subespaço $U := \langle B_2 \rangle$. Pelo exercício 3 temos que U é um subespaço e ainda temos do exercício 5 que $V = W + U$. Resta mostrar que $U \cap W = \{0\}$. Assuma que existe $0 \neq v \in U \cap W$. Neste caso temos que existem conjuntos finitos $B'_1 \subseteq B_1$ e B'_2 e funções $\alpha: B'_1 \rightarrow \mathbb{R}$ e $\beta: B'_2 \rightarrow \mathbb{R}$ tais que

$$v = \sum_{b \in B'_1} \alpha_b b = \sum_{b \in B'_2} \beta_b b.$$

Seja $i_0 \in B'_1$ tal que $\alpha_{i_0} \neq 0$, então

$$b_{i_0} = \frac{1}{\alpha_{i_0}} \left(\sum_{b \in B'_2} \beta_b w - \sum_{i \in B'_1 \setminus \{i_0\}} \right),$$

que, pelo exercício 8 implica que $B_1 \cup B_2$ não é L.I. Contradição.

1.7 Exercício 12

(12) Seja V um espaço vetorial. Sejam S, U, T subespaços de V . Mostre que se $U \subseteq S$, então:

$$S \cap (T + U) = (S \cap T) + (S \cap U).$$

Solução: Primeiro, note que como $U \subseteq S$ temos que $S \cap U = U$ e portanto é suficiente mostrar que

$$S \cap (T + U) = (S \cap T) + U.$$

Como $U \subseteq U + T$ e $U \subseteq S$ temos que

$$U \subseteq (U + T) \cap S. \quad (1)$$

Além disso, como $T \subseteq U + T$ temos que

$$T \cap S \subseteq (U + T) \cap S. \quad (2)$$

Assim, juntando as Equações 1 e 2 obtemos que $U + (T \cap S) \subseteq (U + T) \cap S$. Por outro lado, considere $y \in (U + T) \cap S$. Isto é, $y = u + t = s$ para alguns $u \in U$, $t \in T$, e $s \in S$. Como $U \subseteq S$ e S é subespaço, obtemos que $t = s - u \in S$ e concluímos que $t \in T \cap S$. Dessa forma segue que $y = u + t \in U + (T \cap S)$.

1.8 Exercício 13

(13) Para quais espaços vetoriais V a lei distributiva

$$S \cap (T + U) = (S \cap T) + (S \cap U)$$

é verdadeira para todos os subespaços S, T, U de V ?

Solução: Vamos iniciar notando que se $\dim(V) \leq 1$ o resultado vale trivialmente. Se $\dim(V) \geq 2$, tomamos dois vetores v_t e v_u linearmente independentes e consideramos $T := \langle v_t \rangle$, $U := \langle v_u \rangle$ e $S := \langle v_u + v_t \rangle$. Dessa forma temos $S \subseteq U + T$ e portanto $S \cap (U + T) = S$, mas por outro lado $(S \cap T) = (S \cap U) = 0$.

1.9 Exercício 14

(14) Sejam U e V K -espaços vetoriais e seja $T: U \rightarrow V$ uma transformação linear.

- (a) Prove que T é injetora se, e somente se, T leva todo subconjunto linearmente independente de U em um conjunto linearmente independente de V .
- (b) Prove que se o subconjunto $\{T(u_1), \dots, T(u_n)\}$ de V for linearmente independente, então $\{u_1, \dots, u_n\}$ é um subconjunto linearmente independente de U .

Solução:

2 Lista 1

2.1 Exercício 1

(1) Sejam V um K -espaço vetorial e W um subespaço de V . Seja $S = \{v_i\}_{i \in I} \subset V$ tal que $\bar{S} = \{v_i + W\}_{i \in I}$ é linearmente independente no espaço quociente V/W . Mostre que se A é um conjunto linearmente independente de W então $S \cup A$ é um conjunto linearmente independente de V .

Solução: Se $\bar{S} = \{\bar{v}_i = v_i + W\}_{i \in I}$ é LI em V/W , isso significa que, para todo $M \subseteq I$ finito, temos que, para $\alpha_m \in K$, com $m \in M$, ocorre

$$\sum_{m \in M} \alpha_m \bar{v}_m = 0 \Rightarrow \alpha_m = 0 \quad \forall m \in M$$

Seja $A = \{w_j\}_{j \in J}$. Por hipótese, sabemos também que A é um conjunto linearmente independente, ou seja, para todo $N \subseteq J$ finito, temos que, para $\alpha_n \in K$, com $n \in N$, ocorre

$$\sum_{n \in N} \alpha_n w_n = 0 \Rightarrow \alpha_n = 0, \quad \forall n \in N$$

Para mostrar que $S \cup A = \{v_i\}_{i \in I} \cup \{w_j\}_{j \in J} = \{u_p\}_{p \in I \cup J}$ é um conjunto linearmente independente de V , precisamos mostrar que, para todo $L \subseteq I \cup J$ finito, temos que, para $\alpha_\ell \in K$, com $\ell \in L$, ocorre

$$\sum_{\ell \in L} \alpha_\ell u_\ell = 0 \Rightarrow \alpha_\ell = 0, \quad \forall \ell \in L$$

Para fazer isso, precisamos antes verificar se existem vetores que são comuns aos dois subconjuntos, ou seja, calcular $S \cap A$. Observe que

$$s \in S \Rightarrow \bar{s} \in \bar{S}$$

Como \bar{S} é um conjunto linearmente independente em V/W , temos que $\bar{s} \neq \bar{0}$. Portanto, segue que $s - 0 \notin W \Rightarrow s \notin W$. Mas como $A \subseteq W$, então isso quer dizer que $s \notin A$. Portanto, concluímos que $S \cap A = \emptyset$. Isso quer dizer que todos os v_i 's são diferentes dos w_j 's, e mais ainda, que $I \cup J$ é uma união disjunta.

Logo, considerando novamente $S \cup A = \{v_i\}_{i \in I} \cup \{w_j\}_{j \in J}$, para todo $L \subseteq I \cup J$ finito, existem $I' \subseteq I$ e $J' \subseteq J$ tais que $I' \cup J' = L$. Desse modo, temos que

$$\begin{aligned} \sum_{\ell \in L} \alpha_\ell u_\ell = 0 &\Rightarrow \\ \sum_{i \in I'} \alpha_i v_i + \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 &\text{ em } V \Rightarrow \\ \overline{\sum_{i \in I'} \alpha_i v_i + \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j} = \bar{0} &\text{ em } V/W \Rightarrow \\ \sum_{i \in I'} \alpha_i \bar{v}_i + \underbrace{\sum_{j \in J'} \alpha_j \bar{w}_j}_{=0, \text{ pois } w_j \in W} = \bar{0} &\Rightarrow \sum_{i \in I'} \alpha_i \bar{v}_i = \bar{0} \Rightarrow \alpha_i = 0 \quad \forall i \in I', \end{aligned}$$

pois $\{v_i\}_{i \in I'} \subseteq \bar{S}$ é um conjunto linearmente independente.

Assim, usando agora o fato de que $\{w_j\}_{j \in J'} \subseteq A$ é um conjunto linearmente independente em W , temos que

$$\sum_{i \in I'} \alpha_i v_i + \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 \Rightarrow \textcolor{red}{0} + \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 \Rightarrow \sum_{j \in J'} \alpha_j w_j = 0 \Rightarrow \alpha_j = 0 \quad \forall j \in J'$$

Concluimos portanto que

$$\sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell} = 0 \Rightarrow \alpha_{\ell} = 0 \quad \forall \ell \in L$$

Daí, $S \cup A$ é um conjunto linearmente independente em V .

2.2 Exercício 2

(2) Sejam V um K -espaço vetorial e W um subespaço de V . Seja $S = \{v_i\}_{i \in I} \subset V$ tal que $S = \{v_i + W\}_{i \in I}$ gera o espaço quociente V/W . Mostre que se A é um conjunto gerador de W então $S \cup A$ é um conjunto gerador de V .

Solução: Se $\bar{S} = \{\bar{v}_i = v_i + W\}_{i \in I}$ gera em V/W , isso significa que, para todo $\bar{v} \in V/W$, existem $M \subseteq I$ finito e $\alpha_m \in K$, com $m \in M$, tais que

$$\bar{v} = \sum_{m \in M} \alpha_m \bar{v}_m$$

Seja $A = \{w_j\}_{j \in J}$. Por hipótese, sabemos também que A gera W , ou seja, para todo $w \in W$, existem $N \subseteq J$ finito e $\alpha_n \in K$, com $n \in N$, tais que

$$w = \sum_{n \in N} \alpha_n w_n$$

Precisamos mostrar que $S \cup A = \{v_i\}_{i \in I} \cup \{w_j\}_{j \in J} = \{u_p\}_{p \in I \cup J}$ é um conjunto gerador para V , ou seja, que para todo $v \in V$, existem $L \subset I \cup J$ finito e $\alpha_{\ell} \in K$, com $\ell \in L$, tais que

$$v = \sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell}$$

Note que, como \bar{S} é um conjunto gerador de V/W , temos como já foi explicitado acima que, para $\bar{v} \in V/W$,

$$\bar{v} = \sum_{m \in M} \alpha_m \bar{v}_m \Rightarrow \bar{v} - \sum_{m \in M} \alpha_m \bar{v}_m = \bar{0} \Rightarrow v - \sum_{m \in M} \alpha_m v_m \in W$$

Como $A = \{w_j\}_{j \in J}$ é conjunto gerador para W , temos que existem $N \subseteq J$ finito e $\alpha_n \in K$, com $n \in N$, tais que

$$v - \sum_{m \in M} \alpha_m v_m = \sum_{n \in N} \alpha_n w_n$$

Assim, tomando $L = N \cup M$:

$$v = \sum_{m \in M} \alpha_m v_m + \sum_{n \in N} \alpha_n w_n \Rightarrow v = \sum_{\ell \in L} \alpha_{\ell} u_{\ell}$$

Portanto, $S \cup A$ é um conjunto gerador para V .

2.3 Exercício 3

(3) Seja V um K -espaço vetorial e sejam U e W subespaços de V . Prove:

(a) O Segundo Teorema do Isomorfismo:

$$\frac{U + W}{W} \cong \frac{U}{U \cap W}.$$

(b) O Terceiro Teorema do Isomorfismo: Se $U \subset W$,

$$\frac{V}{W} \cong \frac{V/U}{W/U}$$

Solução:

2.4 Exercício 4

(4) Seja V um K -espaço vetorial e sejam U e W subespaços de V tais que $\dim(V/U) = m$ e $\dim(V/W) = n$. Prove que $\dim(V/(U \cap W)) \leq m + n$.

Solução: Das informações fornecidas no enunciado, sabemos que:

$$\dim(V/U) = m \Rightarrow \dim(V) - \dim(U) = m$$

$$\dim(V/W) = n \Rightarrow \dim(V) - \dim(W) = n$$

Somando essas duas equações obtemos:

$$2 \dim(V) - (m + n) = \dim(U) + \dim(W).$$

Sabemos também que, se U e W são subespaços de V , então

$$\dim(U) + \dim(W) = \dim(U \cap W) + \dim(U + W)$$

Estamos interessados em encontrar $\dim(V/(U \cap W)) = \dim(V) - \dim(U \cap W)$. Observe que, como U e W são subespaços de V , então $\dim(V) \geq \dim(U + W)$. Desse modo,

$$\dim(U) + \dim(W) = \dim(U \cap W) + \dim(U + W) \leq \dim(U \cap W) + \dim(V)$$

Então:

$$\dim(U) + \dim(W) \leq \dim(U \cap W) + \dim(V) \Rightarrow 2 \dim(V) - (m + n) \leq \dim(U \cap W) + \dim(V) \Rightarrow$$

$$-(m + n) \leq \dim(U \cap W) - \dim(V) \Rightarrow \dim(V) - \dim(U \cap W) \leq m + n$$

Portanto, concluímos que

$$\dim(V/(U \cap W)) = \dim(V) - \dim(U \cap W) \leq m + n \Rightarrow \boxed{\dim(V/(U \cap W)) \leq m + n}$$

2.5 Exercício 5

(5) Mostre que

(a) $W \oplus U = W' \oplus U'$ e $W \cong W' \nrightarrow U \cong U'$.

(b) $V \cong V', V = W \oplus U$ e $V' = W \oplus U' \nrightarrow U \cong U'$.

Solução:

(a) Considere K um corpo, e seja

$$V = \bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_i$$

Considere

$$W = \bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i}$$

Observe que $W \subseteq V$, e além disso, $W \cong V$. Temos também que

$$V = W \oplus \left(\bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i+1} \right)$$

Portanto, tomando

$$W = \bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i}, \quad U = \bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i+1}, \quad W' = V, \quad \text{e} \quad U' = \{0\},$$

temos que

$$\left(\bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i} \right) \oplus \left(\bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i+1} \right) \cong V \cong V \oplus \{0\} \Rightarrow W \oplus U = W' \oplus U'$$

e

$$\bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i} \cong \bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_i \Rightarrow W \cong W',$$

mas

$$\bigoplus_{i=1}^{\infty} K e_{2i+1} \not\cong \{0\} \Rightarrow U \not\cong U'$$

(b)

Observação: Cabe salientar que ambos os itens dessa questão são válidos quando V é um espaço vetorial de dimensão finita.

2.6 Exercício 6

(6) Seja V um espaço vetorial e seja W um subespaço de V . Suponha que $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_n$ e $S = S_1 \oplus \dots \oplus S_n$, com $S_i \subseteq V_i$ subespaços de V para todo $i = 1, \dots, n$. Mostre que

$$\frac{V}{S} \cong \frac{V_1}{S_1} \oplus \dots \oplus \frac{V_n}{S_n}.$$

Solução: Sabemos que, se V é soma direta de $V_1 \oplus \dots \oplus V_n$, então todo $v \in V$ pode ser escrito como soma de elementos de V_i **de maneira única**. Podemos escrever então

$$v = \sum_{i=1}^n v_i$$

O mesmo se aplica a S . Dito isso, considere a aplicação

$$\begin{aligned} T : V = \bigoplus_{i=1}^n V_i = V_1 \oplus \dots \oplus V_n &\longrightarrow \bigoplus_{i=1}^n \frac{V_i}{S_i} = \frac{V_1}{S_1} \oplus \dots \oplus \frac{V_n}{S_n} \\ v = \sum_{i=1}^n v_i &\longmapsto T(v) = \sum_{i=1}^n (v_i + S_i) \end{aligned}$$

Verifiquemos que T é uma transformação linear:

- Para todo $u, v \in V$, podemos escrever de maneira única $u = \sum_{i=1}^n u_i$ e $v = \sum_{i=1}^n v_i$. Portanto, temos

$$\begin{aligned} T(u) + T(v) &= T\left(\sum_{i=1}^n u_i\right) + T\left(\sum_{i=1}^n v_i\right) = \sum_{i=1}^n (u_i + S_i) + \sum_{i=1}^n (v_i + S_i) = \\ &= \sum_{i=1}^n ((u_i + S_i) + (v_i + S_i)) = T(u + v) \Rightarrow T(u) + T(v) = T(u + v). \end{aligned}$$

- Para todo $v \in V$, podemos escrever de maneira única $v = \sum_{i=1}^n v_i$; assim, para $\alpha \in K$:

$$\begin{aligned} T(\alpha v) &= T\left(\alpha \sum_{i=1}^n v_i\right) = T\left(\sum_{i=1}^n \alpha v_i\right) = T\left(\sum_{i=1}^n \alpha v_i\right) = \sum_{i=1}^n (\alpha v_i + S_i) = \\ &= \sum_{i=1}^n \alpha (v_i + S_i) = \alpha \sum_{i=1}^n (v_i + S_i) = \alpha T(v) \Rightarrow T(\alpha v) = \alpha T(v) \end{aligned}$$

Logo, T é uma transformação linear. Vamos utilizar o Primeiro Teorema do Isomorfismo em T . Para isso, calculemos o núcleo e a imagem de T :

- $\text{Im}(T)$: Dado $u \in \bigoplus_{i=1}^n \frac{V_i}{S_i}$, temos que esse elemento pode ser escrito de maneira única como

$$u = \sum_{i=1}^n (u_i + S_i),$$

onde $u_i \in V_i$. Então temos que

$$u = \sum_{i=1}^n (u_i + S_i) = T\left(\sum_{i=1}^n u_i\right).$$

Logo, T é sobrejetora, e

$$\text{Im}(T) = \bigoplus_{i=1}^n \frac{V_i}{S_i} = \frac{V_1}{S_1} \oplus \dots \oplus \frac{V_n}{S_n}$$

- $\text{Ker}(T)$: Considere $v \in \text{Ker}(T)$. Então, tomando $v = \sum_{i=1}^n v_i$, temos que

$$\begin{aligned} v \in \text{Ker}(T) &\Rightarrow T(v) = 0 \Rightarrow T\left(\sum_{i=1}^n v_i\right) = 0 \Rightarrow \sum_{i=1}^n (v_i + S_i) = 0 \Rightarrow \\ &v_i + S_i = 0, \forall i \in \{1, \dots, n\} \Rightarrow v_i \in S_i, \forall i \in \{1, \dots, n\} \Rightarrow v \in S \end{aligned}$$

Assim, $\text{Ker}(T) \subseteq S$. Agora, tome $s \in S$. Então, como $S = \bigoplus_{i=1}^n S_i$, então podemos escrever s de maneira única como

$$s = \sum_{i=1}^n s_i,$$

onde $s_i \in S_i$, para $i = 1, \dots, n$. Desse modo,

$$T(s) = T\left(\sum_{i=1}^n s_i\right) = \sum_{i=1}^n (s_i + S_i) = \sum_{i=1}^n \underbrace{(0 + S_i)}_{\text{pois } s_i \in S_i \ \forall i} = 0.$$

Assim, $S \subseteq \text{Ker}(T)$. Concluimos que $\text{Ker}(T) = S$.

Pelo Primeiro Teorema do Isomorfismo, temos que

$$\frac{V}{\text{Ker}(T)} \cong \text{Im}(T) \Rightarrow \frac{V}{S} \cong \bigoplus_{i=1}^n \frac{V_i}{S_i}$$

Então:

$$\frac{V}{S} \cong \frac{V_1}{S_1} \oplus \dots \oplus \frac{V_n}{S_n},$$

como queríamos.

2.7 Exercício 7

(7) Seja V um K -espaço vetorial e seja W um subespaço de V . Seja $T \in \mathcal{L}(V)$ e defina $\bar{T}: V/W \rightarrow V/W$ por

$$\bar{T}(v + W) = T(v) + W, \text{ para todo } v + W \in V/W.$$

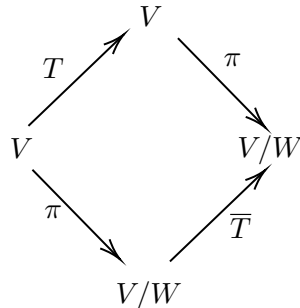
- (a) Determine uma condição necessária e suficiente sobre W para que \bar{T} esteja bem definida.
- (b) Se \bar{T} estiver bem definida, mostre que ela é linear e determine seu núcleo e sua imagem.

Solução:

(a) Seja

$$\begin{aligned} \pi &: V \longrightarrow V/W \\ v &\longmapsto \pi(v) = v + W \end{aligned}$$

A projeção canônica de V em V/W . Então, podemos considerar o seguinte diagrama:



Note que $\pi \circ T = \bar{T} \circ \pi$. Daí, \bar{T} estará bem-definida se $\text{Ker}(\pi) \subseteq \text{Ker}(\pi \circ T)$. Claramente, temos que $\text{Ker}(\pi) = W$. Vamos calcular $\text{Ker}(\pi \circ T)$. Temos que

$$v \in \text{Ker}(\pi \circ T) \Leftrightarrow \pi(T(v)) = \bar{0} \Leftrightarrow T(v) \in W \Leftrightarrow v \in T^{-1}$$

Logo, temos que

$$\text{Ker}(\pi) \subseteq \text{Ker}(\pi \circ T) \Rightarrow W \subseteq T^{-1}(W) \Rightarrow T[W] \subseteq W.$$

Portanto, uma condição necessária e suficiente para \bar{T} estar bem definida é que para todo $v \in W$, tenhamos $T(v) \in W$, ou seja, $T(W) \subseteq W$.

Em outras palavras, \bar{T} está bem definida se W for um subespaço T -invariante de V .

(b) Verifiquemos que \bar{T} é uma transformação linear. Temos:

♦ Para todos $u + W, v + W \in V/W$, lembrando que T é linear, temos que

$$\begin{aligned}\bar{T}((u + W) + (v + W)) &= \bar{T}((u + v) + W) = T(u + v) + W = T(u) + T(v) + W = \\ &= (T(u) + W) + (T(v) + W) = \bar{T}(u + W) + \bar{T}(v + W)\end{aligned}$$

Logo, $\bar{T}(\bar{u} + \bar{v}) = \bar{T}(\bar{u}) + \bar{T}(\bar{v})$.

♣ Para todo $v + W \in V/W$, e para todo $\alpha \in K$, temos que

$$\begin{aligned}\bar{T}(\alpha(v + W)) &= \bar{T}((\alpha v) + W) = T(\alpha v) + W = \alpha T(v) + W = \\ &= \alpha(T(v) + W) = \alpha \bar{T}(v + W)\end{aligned}$$

Portanto, $\bar{T}(\alpha \bar{v}) = \alpha \bar{T}(\bar{v})$.

Vamos encontrar o núcleo e a imagem de \bar{T} .

♥ Sendo $\bar{v} = v + W \in V/W$, observe que

$$\bar{T}(\bar{v}) = 0 \Rightarrow \overline{T(v)} = 0 \Rightarrow T(v) \in W \Rightarrow v \in T^{-1}(W).$$

Portanto, temos que

$$\text{Ker}(\bar{T}) = \{\bar{v} | v \in T^{-1}(W)\}.$$

♠ Vamos verificar que \bar{T} é sobrejetora. Sabemos que π é sobrejetora. Então, temos que

$$\begin{aligned}\text{Im}(\bar{T}) &= \text{Im}(\bar{T} \circ \pi) \\ &= \text{Im}(\pi \circ T) \\ &= \{\pi(T(v)) : v \in V\} \\ &= \{\overline{T(v)} : v \in V\}\end{aligned}$$

Portanto, temos que

$$\text{Im}(\bar{T}) = V/W.$$

2.8 Exercício 8

(8) Seja $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ o operador linear definido por $T(x, y, z) = (x, x, x)$. Seja $T: \mathbb{R}^3/W \rightarrow \mathbb{R}^3/W$ tal que $\bar{T}((x, y, z) + W) = T(x, y, z) + W$, em que $W = \text{Ker } T$. Descreva \bar{T} .

Solução: Veja que \bar{T} está bem definida, pois $W = \text{Ker}(T)$ é um subespaço T -invariante de V . Vamos encontrar o núcleo e a imagem de \bar{T} .

• Do exercício anterior, temos que

$$\text{Ker}(\bar{T}) = \{\bar{v} | v \in T^{-1}(W)\}.$$

Em particular,

$$\text{Ker}(\bar{T}) = \{\bar{v} | v \in T^{-1}(\text{Ker } T)\} = \{\bar{v} | v \in T^{-1}(\text{Ker } T)\}$$

Então segue que

$$v \in T^{-1}(\text{Ker } T) \Rightarrow T(v) \in \text{Ker}(T) \Leftrightarrow T(T(v)) = 0.$$

Mas $T(T(v)) = T(v)$. De fato, para $v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, temos

$$T(T(v)) = T(T(x, y, z)) = T(x, x, x) = (x, x, x) = T(x, y, z) = T(v)$$

Daí, como para $v \in T^{-1}(\text{Ker } T)$, temos $T(T(v)) = 0$,

$$T(T(v)) = 0 \Rightarrow T(v) = 0$$

Além disso, se $v \in \text{Ker}(T) = W$, temos $\bar{v} = 0$.

Portanto, concluímos que $\text{Ker}(\bar{T}) = \{0\}$, ou seja, \bar{T} é injetora.

- Do exercício anterior, temos

$$\text{Im}(\bar{T}) = V/W.$$

Logo, $\text{Im}(\bar{T}) = \mathbb{R}^3 / \text{Ker } T$. Podemos também descrever $\text{Im}(\bar{T})$ da seguinte maneira:

$$\begin{aligned} \text{Im}(\bar{T}) &= \{\overline{T(v)} : v \in V\} \\ &= \{T(v) + \text{Ker } T \mid v = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3\} \\ &= \{(x, x, x) + \text{Ker } T \mid x \in \mathbb{R}\} \\ &= \{(x, x, x) + (0, y, z) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\} \\ &= \{(x, x + y, x + z) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\} \end{aligned}$$

2.9 Exercício 9

(9) Sejam V e U K -espaços vetoriais. Seja W um subespaço de V e $\pi: V \rightarrow V/W$ a projeção canônica. Mostre que a função $\mathcal{L}(V/W, U) \rightarrow \mathcal{L}(V, U)$, dada por $T \mapsto T \circ \pi$, é injetora.

Solução: Temos a função

$$\begin{aligned} \varphi : \mathcal{L}(V/W, U) &\longrightarrow \mathcal{L}(V, U) \\ T &\longmapsto T \circ \pi \end{aligned}$$

Para mostrar que φ é injetora, precisamos verificar que, para $T \in \mathcal{L}(V/W, U)$, se $\varphi(T) = 0$, então $T \cong 0$. Note que

$$\varphi(T) = 0 \Rightarrow T \circ \pi = 0 \Rightarrow T(\pi(v)) = 0.$$

Vamos mostrar que $T(u) = 0 \forall u \in V/W$. Sabemos que π é sobrejetora. Assim, dado $u \in V/W$, existe $v \in V$ tal que $u = \pi(v)$. Logo,

$$T(u) = T(\pi(v)) = (T \circ \pi)(v) = 0.$$

Portanto, $T(u) = 0 \forall u \in V/W$. Daí, $\text{Ker}(\varphi) = \{0\}$.

Concluímos que φ é injetora.

2.10 Exercício 10

(10) Seja V um K -espaço vetorial e seja W um subespaço de V . Mostre que $(V/W)^* \cong W^0$ e que $V^*/W^0 \cong W^*$.

Solução: Mostremos que $(V/W)^* \cong W^0$. Para isso, a ideia será utilizar a aplicação canônica de V em V/W e sua transposta, e depois aplicar o Primeiro Teorema do Isomorfismo para obter o resultado desejado. Começamos considerando a aplicação canônica

$$\begin{aligned} T : V &\longrightarrow V/W \\ v &\longmapsto T(v) = v + W \end{aligned}$$

Veja que T é sobrejetora (isto é, $\text{Im } T = V/W$), e $\text{Ker } T = W$. Consideremos a aplicação transposta

$$\begin{aligned} T^t : (V/W)^* &\longrightarrow V^* \\ f &\longmapsto T^t(f) = f \circ T \end{aligned}$$

Das propriedades da transformação transposta, sabemos que

$$\text{Ker } T^t = (\text{Im } T)^0 = (V/W)^0 = \{0\}$$

$$\text{Im } T^t = (\text{Ker } T)^0 = W^0$$

Pelo Primeiro Teorema do Isomorfismo, temos que

$$\frac{(V/W)^*}{\text{Ker } T^t} \cong \text{Im } T^t \Rightarrow \frac{(V/W)^*}{\{0\}} \cong W^0 \Rightarrow \boxed{(V/W)^* \cong W^0}$$

Mostremos agora que $V^*/W^0 \cong W^*$. Utilizaremos a mesma estratégia, mas considerando agora a inclusão. Tome a inclusão de W em V , isto é:

$$\begin{aligned} \iota &: W \longrightarrow V \\ w &\longmapsto \iota(w) = w \end{aligned}$$

Note que $\text{Ker } \iota = \{0\}$ e $\text{Im } \iota = W$. Seja

$$\begin{aligned} \iota^t &: V^* \longrightarrow W^* \\ f &\longmapsto \iota(f) = f \circ \iota \end{aligned}$$

a transposta de ι . Observe que

$$\text{Ker } \iota^t = (\text{Im } \iota)^0 = W^0$$

$$\text{Im } \iota^t = (\text{Ker } \iota)^0 = \{0\}^0 = W^*$$

Pelo Primeiro Teorema do Isomorfismo,

$$\frac{V^*}{\text{Ker } \iota^t} \cong \text{Im } \iota^t \Rightarrow \frac{V^*}{W^0} \cong W^* \Rightarrow \boxed{V^*/W^0 \cong W^*}$$

2.11 Exercício 11

(11) Sejam $A, B, C \in \mathcal{M}_n(K)$. Prove que

$$\det \begin{bmatrix} 0 & C \\ A & B \end{bmatrix} = (-1)^n \det(A) \det(C).$$

Solução:

2.12 Exercício 12

(12) Calcule o determinante da matriz de Vandermonde, isto é, prove que

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ c_1 & c_2 & \dots & c_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_1^{n-1} & c_2^{n-1} & \dots & c_n^{n-1} \end{bmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (c_j - c_i)$$

Solução: Vamos provar o resultado por indução sobre $n \geq 2$. Para $n = 2$, é fácil ver que

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ c_1 & c_2 \end{bmatrix} = c_2 - c_1 = \prod_{1 \leq i < j \leq 2} (c_j - c_i)$$

Assuma o resultado válido para $n - 1$, ou seja,

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ c_1 & c_2 & \dots & c_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_1^{n-2} & c_2^{n-2} & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n-1} (c_j - c_i) = \prod_{1 \leq i < j \leq n-1} (c_j - c_i)$$

Provemos para a matriz $n \times n$. Utilizando a matriz transposta, vamos aplicar operações nas colunas da matriz de modo a obter zeros na primeira linha. Para isso, vamos multiplicar cada coluna C_i por $-c_1$ e somaremos com a coluna C_{i+1} , obtendo

$$\begin{bmatrix} 1 & c_1 & c_1^2 & \dots & c_1^{n-1} \\ 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-1} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-1} \end{bmatrix} \xrightarrow{C_{i+1}=C_{i+1}-c_1C_i} \begin{bmatrix} 1 & c_1 - c_1 & c_1^2 - c_1c_1 & \dots & c_1^{n-1} - c_1c_1^{n-2} \\ 1 & c_2 - c_1 & c_2^2 - c_1c_2 & \dots & c_2^{n-1} - c_1c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 - c_1 & c_3^2 - c_1c_3 & \dots & c_3^{n-1} - c_1c_3^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 & c_n^2 - c_1c_n & \dots & c_n^{n-1} - c_1c_n^{n-2} \end{bmatrix} =$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ 1 & c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix}$$

Utilizando o Teorema de Laplace, temos que

$$\det \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ 1 & c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix} =$$

$$\det \begin{bmatrix} c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix}$$

Como cada linha está multiplicada por $c_i - c_1$, por propriedades do determinante, temos que

$$\det \begin{bmatrix} c_2 - c_1 & c_2(c_2 - c_1) & \dots & c_2^{n-2}(c_2 - c_1) \\ c_3 - c_1 & c_3(c_3 - c_1) & \dots & c_3^{n-2}(c_3 - c_1) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_n - c_1 & c_n(c_n - c_1) & \dots & c_n^{n-2}(c_n - c_1) \end{bmatrix} =$$

$$(c_2 - c_1)(c_3 - c_1) \cdot \dots \cdot (c_n - c_1) \det \begin{bmatrix} 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-2} \\ 1 & c_4 & c_4^2 & \dots & c_4^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix} =$$

$$\prod_{j=2}^n (c_j - c_1) \det \begin{bmatrix} 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-2} \\ 1 & c_4 & c_4^2 & \dots & c_4^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix}$$

Como a matriz resultante tem tamanho $n-1 \times n-1$, da hipótese de indução, vem

$$\det \begin{bmatrix} 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-2} \\ 1 & c_4 & c_4^2 & \dots & c_4^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix} = \prod_{2 \leq i < j \leq n} (c_j - c_i).$$

Dai,

$$\left(\prod_{j=2}^n (c_j - c_1) \right) \det \begin{bmatrix} 1 & c_2 & c_2^2 & \dots & c_2^{n-2} \\ 1 & c_3 & c_3^2 & \dots & c_3^{n-2} \\ 1 & c_4 & c_4^2 & \dots & c_4^{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ 1 & c_n & c_n^2 & \dots & c_n^{n-2} \end{bmatrix} =$$

$$\left(\prod_{j=2}^n (c_j - c_1) \right) \left(\prod_{2 \leq i < j \leq n} (c_j - c_i) \right) = \prod_{1 \leq i < j \leq n} (c_j - c_i)$$

Assim, segue o resultado.

2.13 Exercício 13

(13) Mostre que

$$\det \begin{bmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{bmatrix} = (a^2 + b^2 + c^2 + d^2)^2$$

Solução: Primeiramente, vamos mostrar que, para $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$, temos que

$$\det \begin{bmatrix} A & -B \\ B & A \end{bmatrix} = |\det(A + Bi)|^2$$

De fato:

$$\det \begin{pmatrix} A & -B \\ B & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A - iB & -B \\ B + iA & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A - iB & -B \\ i(A - iB) & A \end{pmatrix} =$$

$$\det \begin{pmatrix} A - iB & -B \\ i(A - iB) - i(A - iB) & A + iB \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A - iB & -B \\ 0 & A + iB \end{pmatrix} = |\det(A + Bi)|^2$$

Portanto, escrevendo

$$A = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} c & d \\ d & -c \end{bmatrix},$$

segue que

$$\det \begin{bmatrix} a & -b & -c & -d \\ b & a & -d & c \\ c & d & a & -b \\ d & -c & b & a \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} A & -B \\ B & A \end{bmatrix} = |\det(A + Bi)|^2.$$

Como

$$A + Bi = \begin{bmatrix} a & -b \\ b & a \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} c & d \\ d & -c \end{bmatrix} i = \begin{bmatrix} a + ci & -b + di \\ b + di & a - ci \end{bmatrix},$$

temos que

$$\begin{aligned} |\det(A + Bi)|^2 &= \left| \det \begin{bmatrix} a + ci & -b + di \\ b + di & a - ci \end{bmatrix} \right|^2 = |(a + ci)(a - ci) - (di - b)(di + b)|^2 = \\ &= |a^2 + c^2 - (-b^2 - d^2)|^2 = |a^2 + c^2 + b^2 + d^2|^2 = (a^2 + b^2 + c^2 + d^2)^2 \end{aligned}$$

2.14 Exercício 14

(14) Sejam $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$. Mostre que se A é inversível então existem no máximo n escalares c tais que $cA + B$ não é inversível.

Solução: Se $cA + B$ é inversível, isso quer dizer que

$$(cA + B)A^{-1} = cI + BA^{-1}$$

é inversível.¹

Considere portanto a função

$$\begin{aligned} p &: K \longrightarrow K \\ c &\longmapsto p(c) = \det(cI + BA^{-1}) \end{aligned}$$

Veja que essa função na verdade é um polinômio de grau n na variável c . De fato, chamando

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & b_{13} & \cdots & b_{1n} \\ b_{21} & b_{22} & b_{23} & \cdots & b_{2n} \\ b_{31} & b_{32} & b_{33} & \cdots & b_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & b_{n3} & \cdots & b_{nn} \end{pmatrix},$$

temos que

$$cI + BA^{-1} = \begin{pmatrix} c & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & c & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & c & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & c \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k3} & \cdots & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{kn} \\ \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k3} & \cdots & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{kn} \\ \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k3} & \cdots & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k3} & \cdots & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{kn} \end{pmatrix} =$$

¹De fato, $cA + B$ é inversível se e somente se $cI + BA^{-1}$ é inversível.

$$\begin{pmatrix} c + \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{kn} \\ \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k1} & c + \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{kn} \\ \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k2} & c + \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k3} & \dots & c + \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{kn} \end{pmatrix}$$

Assim, temos que

$$\det(cI + BA^{-1}) = \det \begin{pmatrix} c + \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{kn} \\ \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k1} & c + \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{kn} \\ \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k2} & c + \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{k3} & \dots & \sum_{k=1}^n b_{3k}a_{kn} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k1} & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k2} & \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{k3} & \dots & c + \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{kn} \end{pmatrix} =$$

$$\sum_{\sigma \in S_n} \text{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} = \alpha_{11} \alpha_{22} \dots \alpha_{nn} + \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma \neq 1}} \text{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} =$$

$$\left(c + \sum_{k=1}^n b_{1k}a_{k1} \right) \left(c + \sum_{k=1}^n b_{2k}a_{k2} \right) \dots \left(c + \sum_{k=1}^n b_{nk}a_{kn} \right) + \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma \neq 1}} \text{sgn}(\sigma) \alpha_{1\sigma(1)} \alpha_{2\sigma(2)} \dots \alpha_{n\sigma(n)} =$$

$$c^n + \left(\sum_{m=1}^n \left(\sum_{k=1}^n b_{mk}a_{km} \right) \right) c^{n-1} + \dots + \left(\prod_{m=1}^n \left(\sum_{k=1}^n b_{mk}a_{km} \right) \right) + \sum_{\substack{\sigma \in S_n \\ \sigma \neq 1}} \text{sgn}(\sigma) \prod_{r=1}^n \alpha_{r\sigma(r)}$$

Logo, p é um polinômio de grau n com coeficientes no corpo K .

Observe que $cA + B$ não será inversível quando $\det(cI + BA^{-1}) = 0$, ou seja, quando c for uma raiz de p . Como o grau de p é n , segue que este possui no máximo n raízes em K , e daí temos que existem no máximo c escalares tais que $cA + B$ não é inversível.

2.15 Exercício 15

(15) Sejam $A, B, C, D \in \mathcal{M}_n(K)$ com D inversível.

(a) Mostre que

$$\det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \det(AD - BD^{-1}CD)$$

(b) Se $CD = DC$, mostre que

$$\det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \det(AD - BC).$$

O que acontece quando D não é inversível?

(c) Se $DB = BD$, calcule $\det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}$.

Solução: Pelo Teorema de Binet, sabemos que o determinante de um produto de duas matrizes quadradas é o produto de seus determinantes, ou seja, se $X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$, então

$$\det(X) \det(Y) = \det(XY)$$

Além disso, lembramos que, para $U, V, X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$, temos

$$\det \begin{bmatrix} U & 0 \\ X & Y \end{bmatrix} = \det U \det Y$$

e

$$\det \begin{bmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{bmatrix} = \det U \det Y$$

Feitas essas observações, estamos aptos a resolver a questão.

(a) Para obter o resultado desejado, a ideia será multiplicar a matriz em questão por uma matriz conveniente cujo determinante é 1. Dessa forma, utilizando as observações acima, sendo I_n a notação para a matriz identidade $n \times n$, e lembrando que D é invertível, temos que

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ -D^{-1}C & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A - BD^{-1}C & B \\ 0 & D \end{pmatrix}$$

Calculando os determinantes, vem

$$\begin{aligned} \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_n & 0 \\ -D^{-1}C & I_n \end{bmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} A - BD^{-1}C & B \\ 0 & D \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det \left(\begin{bmatrix} I_n & 0 \\ -D^{-1}C & I_n \end{bmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} A - BD^{-1}C & B \\ 0 & D \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det I_n \cdot \det I_n &= \det (A - BD^{-1}C) \det(D) \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det(I_n I_n) &= \det((A - BD^{-1}C)D) \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det(I_n) &= \det(AD - BD^{-1}CD) \Rightarrow \\ \boxed{\det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \det(AD - BD^{-1}CD)} \end{aligned}$$

- (b) Utilizando as observações acima, sendo I_n a notação para a matriz identidade $n \times n$, e usando o fato de que $CD = DC$, temos que

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D & 0 \\ -C & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AD - BC & B \\ \textcolor{red}{CD} - \textcolor{red}{DC} & D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} AD - BC & B \\ \textcolor{red}{0} & D \end{pmatrix}$$

Como D é invertível, temos $\det D \neq 0$. Portanto, segue que

$$\begin{aligned} \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \begin{bmatrix} D & 0 \\ -C & I_n \end{bmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} AD - BC & B \\ 0 & D \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det \left(\begin{bmatrix} D & 0 \\ -C & I_n \end{bmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} AD - BC & B \\ 0 & D \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} \right) \cdot \det(D) \det(I_n) &= \det(AD - BC) \det(D) \Rightarrow \\ \det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} &= \det(AD - BC) \det(D) \cdot \frac{1}{\det(D)} \Rightarrow \\ \boxed{\det \begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix} = \det(AD - BC)} \end{aligned}$$

(c) Para resolver este item, vamos utilizar as propriedades das matrizes transpostas. Lembrando que, se $X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$, então

- $(X^t)^t = X$;
- $(X + Y)^t = X^t + Y^t$;
- $(XY)^t = Y^t X^t$;
- $\det(X^t) = \det(X)$.

de posse dessas propriedades, observe que

$$\begin{bmatrix} A & B \\ C & D \end{bmatrix}^t = \begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix}$$

Daí, utilizando a notação I_n para a matriz identidade $n \times n$, e usando o fato de que $DB = BD$,

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} D^t & 0 \\ -B^t & I_n \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} A^t D^t - B^t C^t & C^t \\ B^t D^t - D^t B^t & D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (DA)^t - (CB)^t & C^t \\ (DB)^t - (BD)^t & D^t \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} (DA - CB)^t & C^t \\ \textcolor{red}{(DB - BD)}^t & D^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (DA - CB)^t & C^t \\ \textcolor{red}{0} & D^t \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Novamente, sendo D invertível, então D^t também é invertível. Logo, temos

$$\begin{aligned} \det \left(\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} D^t & 0 \\ -B^t & I_n \end{bmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} (DA - CB)^t & C^t \\ 0 & D^t \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} \right) \det \left(\begin{bmatrix} D^t & 0 \\ -B^t & I_n \end{bmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} (DA - CB)^t & C^t \\ 0 & D^t \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \det \left(\begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} \right) \det(D^t) \det(I_n) &= \det \left((DA - CB)^t \right) \det(D^t) \Rightarrow \\ \det \begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} &= \det \left((DA - CB)^t \right) \det(D^t) \cdot \frac{1}{\det(D^t)} \Rightarrow \\ \det \begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} &= \det \left((DA - CB)^t \right) \Rightarrow \boxed{\det \begin{bmatrix} A^t & C^t \\ B^t & D^t \end{bmatrix} = \det(DA - CB)} \end{aligned}$$

2.16 Exercício 16

(16) Seja $A \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$. Prove que

$$\det(I_m + AA^t) = \det(I_n + A^t A)$$

Observação: Tal identidade é conhecida como *identidade de Weinstein-Aronszajn*.

Solução: Se A é uma matriz:

$$\begin{pmatrix} I_m & 0 \\ A^T & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m + AA^T & A \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ -A^T & I_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_m & A \\ 0 & I_n + A^T A \end{pmatrix}.$$

Desse modo,

$$\begin{aligned}
 \det \left(\begin{pmatrix} I_m & 0 \\ A^T & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m + AA^T & A \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ -A^T & I_n \end{pmatrix} \right) &= \det \begin{pmatrix} I_m & A \\ 0 & I_n + A^T A \end{pmatrix} \Rightarrow \\
 \det \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ A^T & I_n \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} I_m + AA^T & A \\ 0 & I_n \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} I_m & 0 \\ -A^T & I_n \end{pmatrix} &= \det \begin{pmatrix} I_m & A \\ 0 & I_n + A^T A \end{pmatrix} \Rightarrow \\
 \det(I_m) \det(I_n) \det(I_m + AA^T) \det(I_n) \det(I_m) \det(I_n) &= \det(I_m) \det(I_n + A^T A) \Rightarrow \\
 \boxed{\det(I_m + AA^T) = \det(I_n + A^T A)}
 \end{aligned}$$

2.17 Exercício 17

(17) Seja $\sigma \in S_n$ e defina

$$\begin{aligned}
 T_\sigma : K^n &\longrightarrow K^n \\
 e_i &\longmapsto T_\sigma(e_i) = e_{\sigma(i)},
 \end{aligned}$$

para $i = \{1, 2, \dots, n\}$ e $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ é a base canônica de K^n . Calcule $\det(T_\sigma)$.

Solução: Observe que T_σ está permutando as colunas da matriz cujas colunas são os elementos da base canônica. Assim, para cada coluna i , vamos associar o vetor $e_{\sigma(i)}$. Então, Portanto, $\det(T_\sigma) = \text{sgn}(\sigma)$.

2.18 Exercício 18

(18) Seja $C \in \mathcal{M}_n(K)$ a matriz

$$\begin{bmatrix} x & 0 & 0 & \dots & 0 & c_0 \\ -1 & x & 0 & \dots & 0 & c_1 \\ 0 & -1 & x & \dots & 0 & c_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & x & c_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & x + c_{n-1} \end{bmatrix}$$

Prove que $\det C = x^n + c_{n-1}x^{n-1} + \dots + c_1x + c_0$.

Solução: Vamos provar o resultado por indução sobre $n \geq 2$.

Para $n = 2$, temos que

$$C = \begin{bmatrix} x & c_0 \\ -1 & x + c_1 \end{bmatrix}.$$

Portanto,

$$\det C = x(x + c_1) + c_0 = x^2 + c_1x + c_0.$$

Seja agora $n > 2$ e admita que o resultado é verdadeiro para matrizes $(n-1) \times (n-1)$ desse tipo.

Usando o desenvolvimento de $\det C$ por Laplace, pela primeira linha, temos que

$$\det \left[\begin{array}{c|ccccc|c} x & 0 & 0 & \dots & 0 & c_0 \\ \hline -1 & x & 0 & \dots & 0 & c_1 \\ 0 & -1 & x & \dots & 0 & c_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & x & c_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & x + c_{n-1} \end{array} \right] =$$

$$x \cdot \det \begin{bmatrix} x & 0 & \dots & 0 & c_1 \\ -1 & x & \dots & 0 & c_2 \\ 0 & -1 & \dots & 0 & c_3 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & x & c_{n-2} \\ 0 & 0 & \dots & -1 & x + c_{n-1} \end{bmatrix} + (-1)^{n+1} c_0 \det \begin{bmatrix} -1 & x & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & x & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & x \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Pela hipótese de indução, segue que

$$\det C = x(x^{n-1} + c_{n-1}x^{n-2} + \dots + c_2x + c_1) + (-1)^{n+1}c_0(-1)^{n-1} = x^n + c_{n-1}x^{n-1} + \dots + c_1x + c_0,$$

como queríamos.

2.19 Exercício 19

(19) Seja K um corpo e A_1, \dots, A_n matrizes quadradas sobre K . Seja B a matriz triangular por blocos

$$\begin{bmatrix} A_1 & * & \dots & * \\ 0 & A_2 & \ddots & * \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & A_n \end{bmatrix}$$

Mostre que $\det B = \det(A_1) \det(A_2) \dots \det(A_n)$.

Solução: A demonstração de tal resultado se dará por indução em n . Para $n = 2$, temos a matriz

$$\begin{bmatrix} A_1 & * \\ 0 & A_2 \end{bmatrix},$$

na qual sabemos que seu determinante é $\det(A_1) \det(A_2)$.

Suponha que o resultado é verdadeiro para certo $n = k$. Dessa forma, temos que

$$\det \begin{bmatrix} A_1 & * & * & \dots & * \\ 0 & A_2 & * & \dots & * \\ 0 & 0 & A_3 & \dots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & \dots & A_k \end{bmatrix} = \det(A_1) \det(A_2) \dots \det(A_k) = \prod_{i=1}^k \det(A_i)$$

Calculemos o determinante de B para $n = k + 1$. Dividindo a matriz em blocos, e utilizando que, para $U \in \mathcal{M}_\ell(K)$, $V \in \mathcal{M}_{\ell \times m}(K)$, $Y \in \mathcal{M}_m(K)$, temos que

$$\det \begin{pmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{pmatrix} = \det(U) \det(Y),$$

Em particular, tomando $\ell = k$ e $m = 1$, podemos considerar

$$\det \left[\begin{array}{ccccc|c} A_1 & * & * & \dots & * & * \\ 0 & A_2 & * & \dots & * & * \\ 0 & 0 & A_3 & \dots & * & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & A_k & * \\ \hline 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & A_{k+1} \end{array} \right] = \det \begin{pmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{pmatrix} = \det(U) \det(Y) =$$

$$\det \begin{bmatrix} A_1 & * & * & \dots & * \\ 0 & A_2 & * & \dots & * \\ 0 & 0 & A_3 & \dots & * \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & * \\ 0 & 0 & 0 & \dots & A_k \end{bmatrix} \det(A_{k+1}) = \left(\prod_{i=1}^k \det(A_i) \right) \cdot \det(A_{k+1}) =$$

$$\prod_{i=1}^{k+1} \det(A_i) = \det(A_1) \det(A_2) \dots \det(A_k) \det(A_{k+1})$$

Segue então o resultado desejado.

2.20 Exercício 20

(20) Seja K um corpo e $a, b, c, d, e, f, g \in K$. Mostre que

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c & d & e \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ e & c & d \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ d & e & c \\ f & g & g \end{bmatrix} = 0$$

Solução: Temos que o determinante é uma forma 3-linear das linhas da matriz, então:

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c & d & e \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ e & c & d \\ f & g & g \end{bmatrix} + \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ d & e & c \\ f & g & g \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c+d+e & d+c+e & e+d+c \\ f & g & g \end{bmatrix}$$

Note que a segunda e a terceira coluna são iguais. Como o determinante é 3-linear e alternado nas colunas da matriz, segue que

$$\det \begin{bmatrix} a & b & b \\ c+d+e & d+c+e & e+d+c \\ f & g & g \end{bmatrix} = 0.$$

2.21 Exercício 21

(21) Sabendo que os números inteiros 23028, 31882, 86469, 6327 e 61902 são todos múltiplos de 19, mostre que o número inteiro

$$\det \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 2 & 8 \\ 3 & 1 & 8 & 8 & 2 \\ 8 & 6 & 4 & 6 & 9 \\ 0 & 6 & 3 & 2 & 7 \\ 6 & 1 & 9 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

é múltiplo de 19.

Solução: Utilizaremos as propriedades dos determinantes. Multiplicando a primeira coluna por 10^4 , a segunda por 10^3 , a terceira por 10^2 , e a quarta por 10, chamando

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 2 & 8 \\ 3 & 1 & 8 & 8 & 2 \\ 8 & 6 & 4 & 6 & 9 \\ 0 & 6 & 3 & 2 & 7 \\ 6 & 1 & 9 & 0 & 2 \end{bmatrix},$$

temos que

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 8 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 2 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 9 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 7 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 2 \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} 2 \cdot 10^4 & 3 \cdot 10^3 & 0 \cdot 10^2 & 2 \cdot 10 & 8 \\ 3 \cdot 10^4 & 1 \cdot 10^3 & 8 \cdot 10^2 & 8 \cdot 10 & 2 \\ 8 \cdot 10^4 & 6 \cdot 10^3 & 4 \cdot 10^2 & 6 \cdot 10 & 9 \\ 0 \cdot 10^4 & 6 \cdot 10^3 & 3 \cdot 10^2 & 2 \cdot 10 & 7 \\ 6 \cdot 10^4 & 1 \cdot 10^3 & 9 \cdot 10^2 & 0 \cdot 10 & 2 \end{bmatrix} =$$

$$10^4 \cdot 10^3 \cdot 10^2 \cdot 10 \det A = 10^{10} \det A$$

Agora, somando as quatro primeiras colunas à quinta coluna, isso não altera o valor do determinante, e como todos os elementos são múltiplos de 19, temos

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 23028 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 31882 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 86469 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 6327 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 61902 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A \Rightarrow$$

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 23028 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 31882 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 86469 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 6327 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 61902 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A \Rightarrow$$

$$\det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 19 \cdot 1212 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 19 \cdot 1678 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 19 \cdot 4551 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 19 \cdot 333 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 19 \cdot 3258 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A \Rightarrow$$

$$19 \det \begin{bmatrix} 20000 & 3000 & 0 & 20 & 1212 \\ 30000 & 1000 & 800 & 80 & 1678 \\ 80000 & 6000 & 400 & 60 & 4551 \\ 0 & 6000 & 300 & 20 & 333 \\ 60000 & 1000 & 900 & 0 & 3258 \end{bmatrix} = 10^{10} \det A$$

Desse modo, temos que $19 \mid 10^{10} \det A$, mas como $\text{mdc}(10^{10}, 19) = 1$, ou seja, 19 e 10^{10} são primos entre si, temos que $19 \mid \det A$. Portanto, o determinante de A é um múltiplo de 19.

2.22 Exercício 22

(22) Seja K corpo e $a, b, c \in K$. Usando a matriz $\begin{bmatrix} b & c & 0 \\ a & 0 & c \\ 0 & a & b \end{bmatrix}$, calcule

$$\det \begin{bmatrix} b^2 + c^2 & ab & ac \\ ab & a^2 + c^2 & bc \\ ac & bc & a^2 + b^2 \end{bmatrix}$$

Solução: Chamando

$$A = \begin{bmatrix} b & c & 0 \\ a & 0 & c \\ 0 & a & b \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} b^2 + c^2 & ab & ac \\ ab & a^2 + c^2 & bc \\ ac & bc & a^2 + b^2 \end{bmatrix},$$

observe que

$$AA^t = \begin{bmatrix} b & c & 0 \\ a & 0 & c \\ 0 & a & b \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} b & a & 0 \\ c & 0 & a \\ 0 & c & b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b^2 + c^2 & ab & ac \\ ab & a^2 + c^2 & bc \\ ac & bc & a^2 + b^2 \end{bmatrix} = B.$$

Logo, temos que

$$\begin{aligned} \det(B) &= \det(AA^t) \Rightarrow \det(B) = \det(A) \det(A^t) \Rightarrow \\ \det(B) &= \det(A) \det(A) \Rightarrow \boxed{\det(B) = (\det(A))^2} \end{aligned}$$

2.23 Exercício 23

(23) Seja K um corpo e n um inteiro positivo. Dadas matrizes $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$ mostre que

$$\det \begin{bmatrix} A & B \\ B & A \end{bmatrix} = \det(A + B) \det(A - B)$$

Solução: Como somar elementos das colunas e somar elementos das linhas não altera o determinante da matriz, temos que

$$\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ B+A & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ B+A-(A+B) & A-B \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ 0 & A-B \end{pmatrix}$$

Utilizando o fato de que, para $U, V, X, Y \in \mathcal{M}_n(K)$, temos

$$\det \begin{bmatrix} U & V \\ 0 & Y \end{bmatrix} = \det U \det Y$$

Ficamos com

$$\det \begin{pmatrix} A+B & B \\ 0 & A-B \end{pmatrix} = \det(A+B) \det(A-B) \Rightarrow \det \begin{bmatrix} A & B \\ B & A \end{bmatrix} = \det(A+B) \det(A-B)$$

2.24 Exercício 24

(24) Seja K um corpo e V um espaço vetorial de dimensão finita n . Sejam $B = (e_1, \dots, e_n)$ e $C = (d_1, \dots, d_n)$ duas bases de V . Sejam φ a única forma n -linear tal que $\varphi(e_1, \dots, e_n) = 1$ e ψ a única forma n -linear tal que $\psi(d_1, \dots, d_n) = 1$. Qual o valor de $\psi(e_1, \dots, e_n)$ e de $\varphi(d_1, \dots, d_n)$? Use isso para dar uma relação entre ψ e φ .

Solução:

2.25 Exercício 25

(25) Seja K um corpo, n um inteiro positivo e $K_n[t]$ o conjunto de polinômios de grau menor ou igual que n com coeficientes em K . Sejam $t_1, \dots, t_{n+1} \in K$ dois a dois distintos. Considere para $i = 1, \dots, n+1$ as funções de avaliação

$$\begin{aligned} \tau_i : K_n[t] &\longrightarrow K \\ p(t) &\longmapsto \tau_i(p(t)) = p(t_i) \end{aligned}$$

- (a) Mostre que $\mathcal{B} = \{\tau_1, \dots, \tau_{n+1}\}$ é base de $K_n[t]^*$. (Sugestão: use o exercício 12.)
- (b) Mostre que os *polinômios de Lagrange*

$$L_i(t) = \prod_{j \neq i} \frac{t - t_j}{t_i - t_j}, i = 1, \dots, n+1,$$

formam uma base dual de \mathcal{B} .

- (c) Mostre que para quaisquer $a_1, \dots, a_{n+1} \in K$ existe um único polinômio $p(t)$ de grau menor o igual que n tal que $p(t_i) = a_i$, para $i = 1, \dots, n+1$. (O resultado do item (c) é a conhecida *Fórmula de Interpolação de Lagrange*)

Solução:

- (a) Como $K_n[t]$ é um K -espaço vetorial de dimensão finita, temos que $\dim K_n[t]^* = \dim K_n[t] = n+1$. Logo, para provar que \mathcal{B} é base, basta mostrar que \mathcal{B} é LI.

Sejam $\alpha_1, \dots, \alpha_{n+1} \in K$ tais que

$$\sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i = \alpha_1 \tau_1 + \dots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1} = 0$$

Vamos mostrar que $\alpha_i = 0 \forall i \in \{1, \dots, n+1\}$. Avaliemos $\sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i$ em $1, t, \dots, t^n$:

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i(1) = \alpha_1 \tau_1(1) + \dots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1}(1) = 0 \\ \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i(t) = \alpha_1 \tau_1(t) + \dots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1}(t) = 0 \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^{n+1} \alpha_i \tau_i(t^n) = \alpha_1 \tau_1(t^n) + \dots + \alpha_{n+1} \tau_{n+1}(t^n) = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \alpha_1 \mathbf{1} + \dots + \alpha_{n+1} \mathbf{1} = 0 \\ \alpha_1 t_1 + \dots + \alpha_{n+1} t_{n+1} = 0 \\ \vdots \\ \alpha_1 t_1^n + \dots + \alpha_{n+1} t_{n+1}^n = 0 \end{array} \right.$$

Logo, $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{n+1})$ é solução do sistema homogêneo

$$\begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{1} & \dots & \mathbf{1} \\ t_1 & t_2 & \dots & t_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^n & t_2^n & \dots & t_{n+1}^n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

Como t_1, t_2, \dots, t_{n+1} são diferentes, observe que a matriz obtida é uma matriz de Vandermonde. Assim, pela questão 12, temos que

$$\det \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ t_1 & t_2 & \dots & t_{n+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_1^n & t_2^n & \dots & t_{n+1}^n \end{pmatrix} = \prod_{1 \leq i < j \leq n+1} (t_j - t_i) \neq 0,$$

o que resulta que a única solução possível para este sistema é a trivial. Consequentemente, temos $t_1 = t_2 = \dots = t_{n+1} = 0$. Daí, \mathcal{B} é LI, e portanto uma base para $K_n[t]^*$.

2.26 Exercício 26

(26) Seja $n > 1$ um inteiro e $I \subseteq \mathbb{R}$ um intervalo aberto. Seja $\mathcal{C}^{(n-1)}(I, \mathbb{R})$ o conjunto das funções de classe $n-1$, i.e. deriváveis $n-1$ vezes com derivada $n-1$ contínua. Dadas $f_1, \dots, f_n \in \mathcal{C}^{(n-1)}(I, \mathbb{R})$, o *Wronskiano* de f_1, \dots, f_n é a função

$$\begin{aligned} W(f_1, \dots, f_n) &: I \longrightarrow \mathbb{R} \\ t &\longmapsto (W(f_1, \dots, f_n))(t) \end{aligned}$$

definida como

$$(W(f_1, \dots, f_n))(t) = \det \begin{bmatrix} f_1(t) & f_2(t) & \dots & f_n(t) \\ f_1'(t) & f_2'(t) & \dots & f_n'(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ f_1^{(n-1)}(t) & f_2^{(n-1)}(t) & \dots & f_n^{(n-1)}(t) \end{bmatrix}$$

Mostre que se existir $t \in I$ tal que $(W(f_1, \dots, f_n))(t) \neq 0$ então $\{f_1, \dots, f_n\} \subset \mathcal{C}^{(n-1)}(I, \mathbb{R})$ é \mathbb{R} -linearmente independente.

Observe que a recíproca não é verdadeira. Por exemplo, seja $I = (-1, 1)$, $f_1: t \rightarrow t^3$, $f_2: t \rightarrow |t^3|$. O conjunto $\{f_1, f_2\}$ é \mathbb{R} -linearmente independente, mas $(W(f_1, f_2))(t) = 0$ para todo $t \in (-1, 1)$.

Solução:

2.27 Exercício 27

(27) Seja V um K -espaço vetorial de dimensão finita n e sejam $f_1, f_2, \dots, f_r \in V^*$. Defina

$$f_1 \wedge f_2 \wedge \dots \wedge f_r: V \times V \times \dots \times V \rightarrow K$$

por $f_1 \wedge f_2 \wedge \dots \wedge f_r(v_1, v_2, \dots, v_r) = \det f_i(v_j)$.

- (a) Verifique que $f_1 \wedge f_2 \wedge \dots \wedge f_r$ é r -linear e alternada.
- (b) Mostre que $f_1 \wedge f_2 \wedge \dots \wedge f_r \neq 0$ se, e somente se $\{f_1, f_2, \dots, f_r\}$ é linearmente independente.
- (c) Prove que se $\{f_1, f_2, \dots, f_n\}$ é uma base de V^* então o conjunto

$$\{f_J = f_{j_1} \wedge f_{j_2} \wedge \dots \wedge f_{j_r}\}, \text{ para todo } J = \{j_1 < j_2 < \dots < j_r\} \subset \{1, 2, \dots, n\}$$

é uma base de $\mathcal{A}_r(V)$.

- (d) Sejam B de uma base de V e $B^* = \{f_1, f_2, \dots, f_n\}$ sua base dual. Descreva a base de $\mathcal{A}_r(V)$ que obtemos usando o item anterior. (A forma linear $f_1 \wedge f_2 \wedge \dots \wedge f_r$ é chamada de *produto exterior* dos funcionais f_1, f_2, \dots, f_r .)

Solução:

Questões Suplementares

2.28 Exercício 28

(28) Considere a matriz

$$A = \begin{pmatrix} \frac{1}{x_1+y_1} & \frac{1}{x_1+y_2} & \frac{1}{x_1+y_3} & \dots & \frac{1}{x_1+y_n} \\ \frac{1}{x_2+y_1} & \frac{1}{x_2+y_2} & \frac{1}{x_2+y_3} & \dots & \frac{1}{x_2+y_n} \\ \frac{1}{x_3+y_1} & \frac{1}{x_3+y_2} & \frac{1}{x_3+y_3} & \dots & \frac{1}{x_3+y_n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{1}{x_n+y_1} & \frac{1}{x_n+y_2} & \frac{1}{x_n+y_3} & \dots & \frac{1}{x_n+y_n} \end{pmatrix},$$

onde $x_i + y_j \neq 0$ para $1 \leq i, j \leq n$. Mostre que o determinante dessa matriz, conhecido por *determinante de Cauchy*, é dado por

$$\det A = \frac{\prod_{i>j}^n (x_i - x_j)(y_i - y_j)}{\prod_{i,j=1}^n (x_i + y_j)}$$

Solução:

2.29 Exercício 29

(29) O determinante da *matriz circulante* $n \times n$ é dado por

$$\det \begin{bmatrix} a_1 & a_2 & a_3 & \dots & a_n \\ a_n & a_1 & a_2 & \dots & a_{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_3 & a_4 & a_5 & \dots & a_2 \\ a_2 & a_3 & a_4 & \dots & a_1 \end{bmatrix} = (-1)^{n-1} \prod_{j=0}^{n-1} \left(\sum_{k=1}^n \zeta^{jk} a_k \right),$$

onde $\zeta = e^{\frac{2\pi i}{n}}$. Encontre o determinante da matriz circulante $n \times n$ dada por

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 9 & \dots & n^2 \\ n^2 & 1 & 4 & \dots & (n-1)^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 9 & 16 & 25 & \dots & 4 \\ 4 & 9 & 16 & \dots & 1 \end{bmatrix}.$$

Solução:

2.30 Exercício 30

(30) Sejam $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$ duas matrizes invertíveis, tais que

$$A^{-1} + B^{-1} = (A + B)^{-1}$$

(a) Se $K = \mathbb{R}$, mostre que $\det A = \det B$.

(b) Se $K = \mathbb{C}$, mostre que pode ocorrer $\det A \neq \det B$, mas é válido que $|\det A| = |\det B|$.

Solução:

2.31 Exercício 31

(31) Prove a identidade de Woodbury: para $A \in \mathcal{M}_n(K)$, $U \in \mathcal{M}_{n \times m}(K)$, $C \in \mathcal{M}_{m \times m}(K)$ e $V \in \mathcal{M}_{m \times n}(K)$, temos que

$$(A + UCV)^{-1} = A^{-1} - A^{-1}U \left(C^{-1} + VA^{-1}U \right)^{-1} VA^{-1}$$

Solução:

2.32 Exercício 32

(32) [Teorema do Determinante de Gasper] Seja $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, s a soma das entradas da matriz e q a soma dos quadrados das entradas dessa matriz. Considere $\alpha = \frac{s}{n}$ e $\beta = \frac{q}{n}$. O Teorema do Determinante de Gasper afirma que $|\det A| \leq \beta^{\frac{n}{2}}$, e no caso em que $\alpha^2 \geq \beta$:

$$|\det A| \leq |\alpha| \left(\frac{n\beta - \alpha^2}{n-1} \right)^{\frac{n-1}{2}}$$

Solução:

2.33 Exercício 33

(33) Considere a matriz quadrada A_n cujas entradas são os n^2 primeiros números primos.

- (a)** Mostre que o maior valor possível para $\det(A_2)$ é um número primo.
- (b)** Encontre todos os valores de n para os quais o maior determinante possível para $\det(A_n)$ é um número primo.

3 Lista 2

3.1 Exercício 1

(1) Seja V um espaço vetorial sobre um corpo K e $T \in \mathcal{L}(V)$. Sejam $\lambda \in K$ um autovalor de T e $f(t) \in K[t]$. Mostre que $f(\lambda)$ é um autovalor de $f(T)$.

Solução: Considere $f(t) = \alpha^n t^n + \alpha^{n-1} t^{n-1} + \dots + \alpha_0$. Sendo λ um autovalor de T , sabemos que existem um $v \neq 0$ tal que $T(v) = \lambda v$. Lembrando que $T^n(v) = \lambda^n v$, temos que

$$\begin{aligned} (f(T))(v) &= (\alpha^n T^n + \alpha^{n-1} T^{n-1} + \dots + \alpha_1 T + \alpha_0)(v) = \\ &= \alpha^n T^n(v) + \alpha^{n-1} T^{n-1}(v) + \dots + \alpha_1 T(v) + \alpha_0 I(v) = \\ &= \alpha^n \lambda^n v + \alpha^{n-1} \lambda^{n-1} v + \dots + \alpha_1 \lambda v + \alpha_0 \lambda^0 v = \\ &= \alpha^n \lambda^n v + \alpha^{n-1} \lambda^{n-1} v + \dots + \alpha_1 \lambda v + \alpha_0 \lambda^0 v = \\ &= (\alpha^n \lambda^n + \alpha^{n-1} \lambda^{n-1} + \dots + \alpha_1 \lambda + \alpha_0) v = f(\lambda) v \end{aligned}$$

Portanto, concluímos que $(f(T))(v) = f(\lambda)v$. Como $v \neq 0$, temos que $f(\lambda)$ é autovalor de $f(T)$.

3.2 Exercício 2

(2) Seja V um K -espaço de dimensão finita n e seja $T: V \rightarrow V$ um operador linear. Mostre que se T tem n autovalores distintos então T é diagonalizável.

Solução:

3.3 Exercício 3

(3) Sejam V um K -espaço de dimensão finita, $T \in \mathcal{L}(V)$ e $\lambda \in K$ um autovalor de T . Chamamos de *multiplicidade algébrica* de λ ao maior inteiro m tal que $(t - \lambda)^m$ divida o polinômio característico $p_T(t)$ de T . A dimensão do autoespaço $V_T(\lambda)$ é a *multiplicidade geométrica* de λ .

(a) Mostre que a multiplicidade geométrica de λ é sempre menor ou igual à multiplicidade algébrica de λ .

(b) Mostre que T é diagonalizável se, e somente se, $p_T(t)$ é produto de fatores lineares e, para cada autovalor λ de T , as multiplicidades algébrica e geométrica de λ coincidem.

Solução:

3.4 Exercício 4

(4) Seja

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix}$$

Calcule A^{2019} .

Solução: Calculemos o polinômio característico de A :

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det \left(\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{bmatrix} \right) =$$

$$\det \left(\begin{bmatrix} 1 - \lambda & 2 \\ 4 & 3 - \lambda \end{bmatrix} \right) = \lambda^2 - 4\lambda - 5$$

Pelo Teorema de Cayley-Hamilton, temos que $p_A(A) = 0$. Daí:

$$p_A(A) = 0 \Rightarrow A^2 - 4A - 5I = 0 \Rightarrow A^2 = 4A + 5I.$$

Portanto, podemos utilizar essa identidade para obter A^n em função de A . Por exemplo:

$$A^3 = A^2 \cdot A = (4A + 5I) \cdot A = 4A^2 + 5A = 4(4A + 5I) + 5A = 21A + 20I$$

$$A^4 = A^3 \cdot A = (21A + 20I) \cdot A = 21A^2 + 20A = 21(4A + 5I) + 20A = 104A + 105I$$

$$A^5 = A^4 \cdot A = (104A + 105I) \cdot A = 104A^2 + 105A = 104(4A + 5I) + 105A = 521A + 520I$$

Em geral, pode-se verificar por indução que

$$A^n = \left(\frac{5^n + 5(-1)^n}{6} + 1 \right) A + \frac{5^n + 5(-1)^n}{6}$$

Logo, temos que

$$A^{2019} = \left(\frac{5^{2019} - 5}{6} + 1 \right) A + \frac{5^{2019} - 5}{6}$$

Outra solução: Diagonalizar

3.5 Exercício 5

(5) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita e seja $T: V \rightarrow V$ um operador linear inversível. Prove que:

- (a) Se λ é um valor próprio de T , então $\lambda \neq 0$.
- (b) λ é um valor próprio de T se, e somente se, λ^{-1} é um valor próprio de T^{-1} (onde T^{-1} é o operador inverso de T).
- (c) Se λ é um valor próprio de T , mostre que a multiplicidade algébrica de λ é igual à multiplicidade algébrica de $\frac{1}{\lambda}$.

Solução:

- (a) Se λ é um autovalor de T , então sabemos que existe $v \neq 0$ tal que $Tv = \lambda v$. Como T é inversível, temos que

$$T^{-1}(T(v)) = T^{-1}(\lambda v) \Rightarrow v = \lambda T^{-1}(v)$$

Sendo $v \neq 0$, temos que $\lambda T^{-1}(v) \neq 0$, o que implica $\lambda \neq 0$.

(b) (\Rightarrow) Se λ é autovalor de T , existe $v \neq 0$ tal que $Tv = \lambda v$. Temos então que

$$T^{-1}(T(v)) = T^{-1}(\lambda v) \Rightarrow v = \lambda T^{-1}(v) \Rightarrow \lambda^{-1}v = \lambda^{-1}(\lambda T^{-1}(v)) \Rightarrow T^{-1}(v) = \lambda^{-1}v$$

Portanto, como $v \neq 0$ é tal que $T^{-1}(v) = \lambda^{-1}v$, temos que λ^{-1} é autovalor de T^{-1} .

(\Leftarrow) Suponha que λ^{-1} é um autovalor de T^{-1} . Desse modo, para certo $v \neq 0$, temos $T^{-1}(v) = \lambda^{-1}v$. Daí:

$$T(T^{-1}(v)) = T(\lambda^{-1}v) \Rightarrow v = \lambda^{-1}T(v) \Rightarrow \lambda v = \lambda(\lambda^{-1}T(v)) \Rightarrow T(v) = \lambda v.$$

Portanto, como $v \neq 0$ é tal que $T(v) = \lambda v$, temos que λ é autovalor de T .

(c)

3.6 Exercício 6

(6) Seja V um espaço vetorial de dimensão n e seja $T \in \mathcal{L}(V)$ de posto 1. Prove que ou T é diagonalizável ou T é nilpotente.

Solução:

3.7 Exercício 7

(7) Seja $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(K)$ a matriz em que $a_{ij} = a \neq 0$ para todo $1 \leq i, j \leq n$. A matriz A é diagonalizável? Qual é o seu polinômio minimal?

Solução:

3.8 Exercício 8

(8) Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times 1}(K)$. A matriz AA^t é diagonalizável?

Solução: Não necessariamente, pois AA^t pode ser nilpotente mas não nula.

De fato, se $A \neq 0$, então a matriz de posto 1 AA^t é nilpotente se e somente se seu índice de nilpotência é 2. Daí,

$$(AA^t)^2 = 0 \Rightarrow A(A^tA)A^t = 0 \Rightarrow (A^tA) \cdot (AA^t) = 0$$

Logo, AA^t é nilpotente (e portanto, não diagonalizável) quando $A^tA = 0$. Nessa situação, temos que AA^t não é diagonalizável.

Um exemplo explícito é o seguinte: tome $K = \mathbb{C}$, e considere a matriz $A \in \mathcal{M}_{n \times 1}(\mathbb{C})$ dada por

$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix}.$$

Temos então que

$$AA^t = \begin{pmatrix} 1 \\ i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix}$$

Verifiquemos que esta matriz não é diagonalizável.² O polinômio característico de $B = AA^t$ é

$$p_B(\lambda) = \det(AA^t - \lambda I) \Rightarrow p_B(\lambda) = \det \left(\begin{pmatrix} 1 & i \\ i & -1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda \end{pmatrix} \right) \Rightarrow$$

$$p_B(\lambda) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & i \\ i & -1-\lambda \end{pmatrix} \Rightarrow p_B(\lambda) = -(1-\lambda)(1+\lambda) - i^2 \Rightarrow p_B(\lambda) = \lambda^2$$

3.9 Exercício 9

(9) Sejam $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$. Prove que se $I - AB$ é inversível, então $I - BA$ é inversível e que

$$(I - BA)^{-1} = I + B(I - AB)^{-1}A.$$

Solução: (\Rightarrow) Suponha que $1 - ab$ é inversível. Vamos mostrar que $b(1 - ab)^{-1}a + 1$ é o inverso de $1 - ba$. De fato,

$$\begin{aligned} (1 - ba)(b(1 - ab)^{-1}a + 1) &= b(1 - ab)^{-1}a + 1 - bab(1 - ab)^{-1}a - ba \\ &= b((1 - ab)^{-1} - ab(1 - ab)^{-1})a + 1 - ba \\ &= b((1 - ab)(1 - ab)^{-1})a + 1 - ba \\ &= ba + 1 - ba \\ &= 1 \end{aligned}$$

Analogamente, mostra-se que $(b(1 - ab)^{-1}a + 1)(1 - ba) = 1$. Logo, $1 - ba$ é inversível.

(\Leftarrow) Suponha que $1 - ba$ é inversível. Vamos mostrar que $a(1 - ba)^{-1}b + 1$ é o inverso de $1 - ab$. De fato,

$$\begin{aligned} (1 - ab)(a(1 - ba)^{-1}b + 1) &= a(1 - ba)^{-1}b + 1 - aba(1 - ba)^{-1}b - ab \\ &= a((1 - ba)^{-1} - ba(1 - ba)^{-1})b + 1 - ab \\ &= a((1 - ba)(1 - ba)^{-1})b + 1 - ab \\ &= ab + 1 - ab \\ &= 1 \end{aligned}$$

Analogamente, mostra-se que $(a(1 - ba)^{-1}b + 1)(1 - ab) = 1$. Logo, $1 - ab$ é inversível.

Como visto, temos que $(1 - ab)^{-1} = a(1 - ba)^{-1}b + 1$.

3.10 Exercício 10

(10) Sejam $A, B \in \mathcal{M}_n(K)$. Prove que AB e BA têm os mesmos autovalores em K . Elas têm o mesmo polinômio característico? E o minimal?

Solução: Se AB e BA satisfazem a mesma equação característica, então eles irão possuir os mesmos autovalores. Vamos então mostrar que AB e BA têm o mesmo polinômio característico. Temos: Logo, AB e BA possuem o mesmo polinômio característico, e portanto os mesmos autovalores.

Vejamos que o mesmo não ocorre com o polinômio minimal.

²Sabemos que esta é uma matriz nilpotente de ordem 2, logo não é diagonalizável, mas vamos fazer as contas mesmo assim para fins didáticos.

3.11 Exercício 11

(11) Seja $A \in \mathcal{M}_n(K)$ uma matriz diagonalizável. Mostre que A^r é diagonalizável para todo inteiro $r \geq 1$. Exiba uma matriz *não diagonalizável* tal que A^2 é diagonalizável.

Solução:

3.12 Exercício 12

(12) Seja $D \in \mathcal{M}_n(K)$ uma matriz diagonal com polinômio característico

$$p_D(t) = (t - c_1)^{d_1} \cdots (t - c_k)^{d_k},$$

em que c_1, \dots, c_k são distintos. Seja

$$W = \{A \in \mathcal{M}_n(K) : DA = AD\}.$$

Prove que

$$\dim W = d_1^2 + \cdots + d_k^2.$$

Solução:

3.13 Exercício 13

(13) Seja $D \in \mathcal{L}(P_n(\mathbb{R}))$ o operador derivação. Encontre o polinômio minimal de D .

Solução:

3.14 Exercício 14

(14) Determine o polinômio minimal de cada uma das seguintes matrizes:

$$\text{(a)} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{(b)} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{(c)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{(d)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{(e)} \begin{pmatrix} a & b & c \\ 0 & a & b \\ 0 & 0 & a \end{pmatrix}$$

Solução:

3.15 Exercício 15

(15) Seja $C \in \mathcal{M}_n(K)$ a matriz

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -c_0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -c_1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & -c_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -c_{n-2} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & -c_{n-1} \end{bmatrix}$$

Prove que o polinômio característico de C é

$$p_C(t) = t^n + c_{n-1}t^{n-1} + \dots + c_1t + c_0.$$

Mostre que este é também o polinômio minimal de C . A matriz C é chamada de **matriz companheira** do polinômio $c_0 + c_1t + \dots + c_{n-1}t^{n-1} + t^n$.

Solução:

3.16 Exercício 16

(16) *Verdadeiro ou falso?*³ Se $A \in \mathcal{M}_n(K)$ é uma matriz triangular superior e A é diagonalizável, então A já é uma matriz diagonal.

Solução:

3.17 Exercício 17

(17) Sejam K um corpo, n um inteiro positivo e $A \in \mathcal{M}_n(K)$ uma matriz de posto $r \leq n$. Mostre que o polinômio minimal de A tem grau menor ou igual a $r + 1$.

Solução:

3.18 Exercício 18

(18) Seja K um corpo de característica diferente de 2 e $T: \mathcal{M}_n(K) \rightarrow \mathcal{M}_n(K)$ o operador linear definido por $T(A) = A^t$. Mostre que T é diagonalizável, determine os autovalores de T , as dimensões dos autoespaços e uma base de $\mathcal{M}_n(K)$ formada por autovetores de T .

Solução:

3.19 Exercício 19

(19) Mostre que uma matriz $A \in \mathcal{M}_n(K)$ é inversível se, e somente se, o termo constante de seu polinômio minimal é diferente de zero.

Solução:

3.20 Exercício 20

(20) Seja $A \in \mathcal{M}_n(K)$ uma matriz inversível.

(a) Mostre que existe um polinômio $p(t) \in K[t]$ tal que $A^{-1} = p(A)$.

(b) Seja

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Encontre $p(t)$ tal que $p(A) = A^{-1}$.

Solução:

³Só de perguntar isso tem uma grande chance de ser falso XD

- (a) Sabemos que a soma dos autovalores de uma matriz corresponde à seu traço, e o produto dos autovalores corresponde ao determinante. Pelo Teorema de Cayley-Hamilton, também é conhecido que $P_A(A) = 0$. Assim, temos que

$$p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = (-1)^n \lambda^n - \operatorname{tr}(A) \lambda^{n-1} + \dots + \det(A)$$

Sendo A invertível, então $\det(A) \neq 0$. Assim,

$$A^n - \operatorname{tr}(A)A^{n-1} + \dots + \det(A)I = 0$$

Portanto, temos que

$$A \frac{1}{\det(A)} \left(A^{n-1} - \operatorname{tr}(A)A^{n-2} + \dots \right) = I \Rightarrow A p(A) = I \Rightarrow p(A) = A^{-1}.$$

Logo, sendo o polinômio característico dado por $p_A(t) = t^n + a_{n-1}t^{n-1} + a_{n-2}t^{n-2} + \dots + a_1t + a_0$, temos que o polinômio $p(t) \in K[t]$, dado por

$$p(t) = \frac{1}{a_0} (t^{n-1} + a_{n-1}t^{n-2} + a_{n-2}t^{n-3} + \dots + a_1)$$

é tal que $p(A) = A^{-1}$.

- (b) Encontremos primeiramente o polinômio característico de A :

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) &= \det \left(\begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{pmatrix} \right) = \det \left(\begin{pmatrix} 2-\lambda & 1 & 4 \\ 3 & -\lambda & 1 \\ 2 & 0 & 1-\lambda \end{pmatrix} \right) = \\ &= -\lambda^3 + 3\lambda^2 + 9\lambda - 1 \Rightarrow p_A(\lambda) = \lambda^3 - 3\lambda^2 - 9\lambda + 1 \end{aligned}$$

Pelo item anterior, o polinômio $p(t)$ procurado é

$$p(t) = \frac{1}{\det(A)} (t^2 - 3t - 9) \Rightarrow p(t) = \frac{1}{-1} (t^2 - 3t - 9) \Rightarrow \boxed{p(t) = -t^2 + 3t + 9}$$

De fato, temos que

$$\begin{aligned} p(A) &= -A^2 + 3A + 9 \Rightarrow p(A) = - \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}^2 + 3 \begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 3 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} + 9 \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \\ p(A) &= - \begin{pmatrix} 15 & 2 & 13 \\ 8 & 3 & 13 \\ 6 & 2 & 9 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 6 & 3 & 12 \\ 9 & 0 & 3 \\ 6 & 0 & 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ 0 & 9 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} \Rightarrow p(A) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 \\ 1 & 6 & -10 \\ 0 & -2 & 3 \end{pmatrix} \Rightarrow p(A) = A^{-1} \end{aligned}$$

3.21 Exercício 21

- (21) Determine todas as matrizes $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ nilpotentes e calcule $\det(A + I)$ e $\det(AI)$.

Solução: Suponha que a matriz $A \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ seja nilpotente. Então, sabemos que $\det(A) = 0$, e

portanto 0 é um de seus autovalores. (de fato, como $Av = \lambda v$ implica $A^n v = \lambda^n v$, temos $\lambda = 0$) Como a dimensão de A é 2, o outro autovalor também é nulo, e o polinômio característico é $p(\lambda)\lambda^n$. Logo, o traço de A também é nulo, pois corresponde à soma dos autovalores. Daí, os dois elementos da diagonal principal devem ser inversos. Portanto, a matriz procurada deve ser da forma

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & -\alpha \end{pmatrix}, \quad \alpha \in \mathbb{R}, \quad \beta\gamma = -\alpha^2.$$

De fato, temos que

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & -\alpha \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & -\alpha \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha^2 + \beta\gamma & \alpha - \beta\alpha \\ \gamma\alpha - \alpha\gamma & \beta\gamma + \alpha^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Logo, toda matriz nilpotente em $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ deve ter a forma

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & -\alpha \end{pmatrix}, \quad \alpha \in \mathbb{R}, \quad \beta\gamma = -\alpha^2.$$

Calculemos $\det(A + I)$ e $\det(AI)$:

- Temos

$$\begin{aligned} \det(A + I) &= \det \left(\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & -\alpha \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = \det \left(\begin{pmatrix} \alpha + 1 & \beta \\ \gamma & -\alpha + 1 \end{pmatrix} \right) = \\ &(\alpha + 1)(1 - \alpha) - \beta\gamma = 1 - \alpha^2 - (-\alpha^2) = 1 - \alpha^2 + \alpha^2 = 1 \Rightarrow \boxed{\det(A + I) = 1} \end{aligned}$$

- Temos

$$\begin{aligned} \det(A - I) &= \det \left(\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \gamma & -\alpha \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = \det \left(\begin{pmatrix} \alpha - 1 & \beta \\ \gamma & -\alpha - 1 \end{pmatrix} \right) = \\ &(\alpha - 1)(-1 - \alpha) - \beta\gamma = 1 - \alpha^2 - (-\alpha^2) = 1 - \alpha^2 + \alpha^2 = 1 \Rightarrow \boxed{\det(A - I) = 1} \end{aligned}$$

Observação: A argumentação acima mostra que toda matriz nilpotente em $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ tem ordem 2.

3.22 Exercício 22

(22) Sejam V um espaço vetorial sobre \mathbb{R} e $\{e_1, e_2, e_3\}$ uma base de V . Seja $T: V \rightarrow V$ o operador linear definido por

$$T(e_1) = e_2e_1, T(e_2) = e_3e_1, T(e_3) = e_3e_2.$$

- (a) Mostre que T não é diagonalizável.
- (b) Calcule T^{212} (Dica: utilize o Teorema de Cayley-Hamilton)

Solução:

3.23 Exercício 23

(23) Seja $T \in \mathcal{L}(V)$ um operador diagonalizável e seja W um subespaço de V T -invariante. Prove que a restrição de T a W , $T|_W \in \mathcal{L}(W)$ é diagonalizável.

Solução:

3.24 Exercício 24

(24) Seja $T \in \mathcal{L}(V)$ um operador linear tal que todo subespaço de V é T -invariante. Mostre que T é um múltiplo do operador identidade.

Solução:

3.25 Exercício 25

(25) Seja $T \in \mathcal{L}(V)$ um operador linear e seja W um subespaço de V . Prove que W é T -invariante se, e somente se, W^0 é T^t -invariante.

Solução:

3.26 Exercício 26

(26) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita sobre um corpo algebricamente fechado e seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Prove que T é diagonalizável se, e somente se, para todo subespaço T -invariante W de V existe um subespaço T -invariante U tal que

$$V = W \oplus U$$

Observação: Um operador linear T é dito *semi-simples* quando todo subespaço T -invariante de V tem um complemento que é também T -invariante.

Solução:

3.27 Exercício 27

(27) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita sobre \mathbb{C} e seja $T \in \mathcal{L}(V)$. Prove que as seguintes afirmações são equivalentes:

- (a) T é diagonalizável e $T^{2n} = T^n$.
- (b) $T^{n+1} = T$.

Solução:

3.28 Exercício 28

(28) Seja $A \in \mathcal{M}_n(K)$ e o operador

$$\begin{aligned} T_A &: \mathcal{M}_n(K) \longrightarrow \mathcal{M}_n(K) \\ M &\longmapsto T_A(M) = AM - MA \end{aligned}$$

Prove que se A é diagonalizável então T_A é diagonalizável.

Solução:

3.29 Exercício 29

(29) Seja V um K -espaço de dimensão finita e sejam $E_1, E_2, \dots, E_k \in \mathcal{L}(V)$ tais que $E_1 + E_2 + \dots + E_k = I$.

- (a) Prove que se $E_i E_j = 0$, para $i \neq j$, então $E_i^2 = E_i$ para todo $i = 1, 2, \dots, k$.
- (b) Prove que se $E_i^2 = E_i$ para todo $i = 1, 2, \dots, k$ e a característica de K é zero, então $E_i E_j = 0$, sempre que $i \neq j$.

Solução:

3.30 Exercício 30

(30) Seja $A \in \mathcal{M}_n(K)$ e seja

$$p_A(t) = t^n + a_{n-1}t^{n-1} + \dots + a_1t + a_0$$

o polinômio característico de A . Mostre que $a_{n-1} = -\text{tr}(A)$, o traço de A , e $a_0 = (-1)^n \det(A)$.

Solução:

Questões Suplementares

3.31 Exercício 31

(31) (O Teorema de Gershgorin)

4 Lista 3

4.1 Exercício 1

(1) Seja

$$A = \begin{bmatrix} 6 & -3 & -2 \\ 4 & -1 & -2 \\ 10 & -5 & -3 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}).$$

Seja $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ tal que $[T]_{can} = A$. Encontre a decomposição primária de T .

Solução: Para encontrar a decomposição primária de T , precisamos encontrar seu polinômio característico, escrevê-lo na forma $p(t) = (t - \lambda_1)^{n_1} \cdot (t - \lambda_2)^{n_2} \cdot \dots \cdot (t - \lambda_k)^{n_k}$,

- Encontrando o polinômio característico de A :

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I) \Rightarrow p(\lambda) = \det \left(\begin{bmatrix} 6 & -3 & -2 \\ 4 & -1 & -2 \\ 10 & -5 & -3 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda & 0 \\ 0 & 0 & \lambda \end{bmatrix} \right) \Rightarrow$$

$$p(\lambda) = \det \left(\begin{bmatrix} 6 - \lambda & -3 & -2 \\ 4 & -1 - \lambda & -2 \\ 10 & -5 & -3 - \lambda \end{bmatrix} \right) \Rightarrow p(\lambda) = -\lambda^3 + 2\lambda^2 - \lambda + 2 \Rightarrow p(\lambda) = (\lambda - 2)(\lambda^2 + 1)$$

- Decompondo $V = \mathbb{R}^3$ em soma direta:

Como $p(\lambda) = (\lambda - 2)(\lambda^2 + 1)$, podemos escrever

$$\mathbb{R}^3 = V_1 \oplus V_2,$$

onde $V_1 = \text{Ker}(A - 2I)$ e $V_2 = \text{Ker}(A^2 + I)$.

4.2 Exercício 2

(2) Seja V um espaço vetorial de dimensão finita sobre o corpo K . Seja \mathcal{F} uma família de operadores triangularizáveis que comutam. Prove que:

(a) Existe um autovetor comum a todos os operadores de \mathcal{F} , isto é, existe $v \in V$ não nulo tal que, para cada $T \in \mathcal{F}$, $T(v) = \lambda_T v$, para algum $\lambda_T \in K$. (*Sugestão:* Use indução na dimensão de V .)

(b) Mostre que a família

$$\mathcal{G} = \{T^t \in \mathcal{L}(V) \mid T \in \mathcal{F}\}$$

é uma família de operadores lineares que comutam.

(c) Use o item (a) para obter $f \in V^*$ autovetor comum à família \mathcal{G} . Prove que $\ker f$ é invariante sob T , para todo $T \in \mathcal{F}$.

(d) Use indução na dimensão de V (e o item (c)) para provar que existe uma base B de V tal que $[T]_B$ é triangular, para todo $T \in \mathcal{F}$.

Solução:

4.3 Exercício 3

(3) Sejam V um K -espaço vetorial de dimensão finita e $T \in \mathcal{L}(V)$ um operador linear que comuta com todo operador diagonalizável de $\mathcal{L}(V)$. Prove que T é um múltiplo escalar do operador identidade.

Solução:

4.4 Exercício 4

(4) Seja $A \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ uma matriz não nula tal que $A^3 = A$. Mostre que A é semelhante à matriz

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Solução:

4.5 Exercício 5

(5) Sejam V um K -espaço vetorial de dimensão n e $T \in \mathcal{L}(V)$ com polinômio minimal

$$m_T(t) = p_1(t)^{m_1} \cdot \dots \cdot p_k(t)^{m_k},$$

onde $p_i(t)$ são distintos e irredutíveis em $K[t]$. Seja $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_k$ a decomposição primária de V , isto é, $V_i = \text{Ker}(p_i(T)^{m_i})$. Seja W um subespaço T -invariante de V . Mostre que

$$W = (W \cap V_1) \oplus \dots \oplus (W \cap V_k).$$

Solução:

4.6 Exercício 6

(6) Sejam V um K -espaço vetorial de dimensão n e $T \in \mathcal{L}(V)$ com polinômio característico

$$p_T(t) = (t\lambda_1)^{n_1}(t\lambda_2)^{n_2} \cdot \dots \cdot (t\lambda_k)^{n_k}$$

e polinômio minimal

$$m_T(t) = (t\lambda_1)^{m_1}(t\lambda_2)^{m_2} \cdot \dots \cdot (t\lambda_k)^{m_k},$$

com λ_i distintos.

(a) Prove que, para cada $i = 1, 2, \dots, k$, temos que

$$\dim \text{Ker}(T - \lambda_i I)^{m_i} = n_i.$$

(b) Seja

$$W_i = \{v \in V : (T - \lambda_i I)^r(v) = 0, \text{ para algum inteiro } r \geq 0\}.$$

Prove que $W_i = \text{Ker}(T - \lambda_i I)^{m_i}$, para todo $i = 1, \dots, k$.

Solução:

4.7 Exercício 7

(7) Seja N um operador linear nilpotente em um espaço vetorial de dimensão finita n . Prove que o polinômio característico de N é $p_N(t) = t^n$.

Solução:

4.8 Exercício 8

(8) Seja V um K -espaço de dimensão finita e sejam $T, N \in \mathcal{L}(V)$ tais que N é nilpotente e $TN = NT$. Prove que

(a) T é inversível se, e somente se, $T + N$ é inversível.

(b) $\det(T) = \det(T + N)$ e $P_T(t) = p_{T+N}(t)$.

Solução:

4.9 Exercício 9

(9) Seja

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 2 & 2 & -1 \\ 2 & 2 & 0 \end{bmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R}).$$

Seja $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ tal que $[T]_{can} = A$. Escreva $T = D + N$, com D diagonalizável, N nilpotente e $DN = ND$.

Solução:

4.10 Exercício 10

(10) Sejam $A \in \mathcal{M}_n(K)$ e $T_A: \mathcal{M}_n(K) \rightarrow \mathcal{M}_n(K)$ o operador definido por $T_A(M) = AMMA$.

(a) Prove que se A é nilpotente, então T_A é nilpotente. Vale a recíproca?

(b) Prove que se K é algebricamente fechado e se T_A é diagonalizável, então A é diagonalizável. (Sugestão: Para cada matriz $M \in \mathcal{M}_n(K)$ seja $\tilde{M} \in \mathcal{L}(K^n)$ o operador tal que $[\tilde{M}]_{can} = M$. Seja $v \in K^n$ um autovetor de \tilde{A} . Considere a transformação linear $\varphi: \mathcal{M}_n(K) \rightarrow K^n$ definida por $\varphi(M) = \tilde{M}(v)$. Prove que φ é sobrejetora.)

Solução:

4.11 Exercício 11

(11) Encontre duas matrizes nilpotentes de ordem 4 que tenham o mesmo polinômio minimal, mas que não sejam semelhantes.

Solução: Considere as matrizes

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & 0 \\ 5 & 2 & 6 & 0 \\ -2 & -1 & -3 & 8 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \text{e} \quad B = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & 0 \\ 5 & 2 & 6 & 0 \\ -2 & -1 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 7 & 0 \end{bmatrix}$$

Questões Suplementares

4.12 Exercício 12

(12) O teorema de Fine-Herstein estabelece que a quantidade de matrizes nilpotentes em $\mathbb{M}_n(\mathbb{F}_q)$ é q^{n^2-n} . Prove-o.

Solução:

5 Lista 4

5.1 Exercício 1

- (1) Sejam V um K -espaço vetorial de dimensão finita e $T \in \mathcal{L}(V)$.
- (a) Prove que se existe um vetor cíclico para T então todo subespaço próprio T -invariante de V também tem um vetor cíclico.
 - (b) Vale a recíproca do item (a)? (Isto é, se todo subespaço próprio T -invariante W de V tem um vetor cíclico para $T|_W$, é verdade que existe um vetor cíclico para T ?)

Solução: