

Modelos con vehículos, costes y fiabilidad. Con y sin periodos.

Antonio Sevilla a enero de 2023

Modelo con periodos o problema de rutas (M-R)

Es el primer modelo presentado en el documento anterior. Estudia la recuperación de elementos dañados de la red de distribución. Se desarrolla en un momento avanzado de la catástrofe, tras evacuación y rescate; en la fase de recuperación y distribución. Se asume que el primer periodo se inicia una vez se ha realizado la reconstrucción de las rutas. Se incluyen las limitaciones de los arcos no usables.

Modelo con periodos, vehículos y coste fijo por vehículo (M-Rv)

Es el modelo M-R con la implementación de vehículos. Cada tipo tiene asociado una capacidad discreta en toneladas y un coste fijo por unidad enviada a la misión. Esta implementación supone multiplicar muchas de las restricciones, pues se estudia cuántos vehículos de cada tipo pasan por un arco o se almacenan en un nodo.

El coste de los vehículos está planteado como una restricción. Una posibilidad sería tomarlo como una variable que tener en cuenta en la función objetivo. La cantidad de puentes que se pueden reconstruir sigue fijada por una variable independiente del coste. Una posibilidad sería considerar el coste de cada reconstrucción e incluirlo en el presupuesto.

Aplicando el modelo a un ejemplo con 6 nodos, 6 arcos y 2 tipos de vehículos, la resolución con MIP en GAMS es muy rápida pero la cantidad de restricciones empleadas está cerca del máximo que permite la licencia de estudiante (unas 1600 filas de las 2000 permitidas). Si en el mismo ejemplo se consideran 3 tipos de vehículos, ya excede el límite. Incluir periodos ya implicaba cierto coste en este sentido, si además se consideran vehículos este crece multiplicativamente.

Por ello, el modelo solo se puede aprovechar para casos de estudio pequeños. Como ventaja, permitiría implementar el factor seguridad como un problema de rutas así como hacer depender otros factores del tiempo o incluir eventos.

Sets

Name	Domains	Description
j, i	*	Nodos. Representan los asentamientos.
t	*	Periodos. Se asumen de misma duracion ademas de que todos los arcos se pueden recorrer en uno de estos periodos
v	*	Tipos de vehiculo

Parameters

Name	Domains	Description
dem	j	Demanda por cada asentamiento de un unico recurso en toneladas
max_coste		Maximo presupuesto que se puede invertir
max_puentes		Maximo numero de puentes que podemos reconstruir previo paso (un puente por cada sentido consideramos un grafo orientado)
capacidad_vehiculo	v	Capacidad de hacer partir 1 vehiculo de tipo v
coste_vehiculo	v	Coste total y fijo de hacer partir 1 vehiculo de tipo v
E	i, j	Existe la ruta de i a j
U	i, j	Al inicio es utilizable la ruta de i a j

Variables

Name	Domains	Description
X	i, j, t, v	Vehiculos de tipo v que van de i a j en el periodo t
Y	j, t, v	Vehiculos de tipo v que hay en j en el periodo t. Pueden seguir su ruta o bien quedarse en j para proseguir su ruta en otro periodo o bien permanecer en j hasta el final del ultimo periodo
Z	j, v	Vehiculos de tipo v totales emplazados en j al final del ultimo periodo. se asume que en ese momento hacen el reparto a j
Z_	j	Ayuda total repartida a j
auxZ	j	Variable binaria que representa si se reparte al menos un vehiculo de recurso a j
H	i, j	variable binaria que determina si habilitamos el puente de i a j
Ayuda		Total demanda satisfecha
Eq		Criterio de equidad. Numero de nodos a los que se reparte al menos un vehiculo

Equations

Name	Domains	Description
definir_Y	j, t, v	Restriccion de almacenamiento. En cierto nodo permanece lo almacenado en el anterior periodo mas lo que entra a el en el presente menos lo que sale
definir_Z	j, v	Determina lo repartido como lo ubicado en cierto nodo en el ultimo periodo
definir_Z_	j	Lo repartido a j en toneladas
definir_auxZ	j	
lim_salida	j, t, v	Limita los vehiculos que pueden salir de un nodo a las almacenados en el mismo
flujo_ini	j, v	No hay almacenado nada en ningun nodo no inicial
flujo_ini.0		En el nodo inicial esta almacenada la totalidad de los camiones
existencia_ruta	i, j, t, v	
usabilidad_ruta	i, j, t, v	
orientacion	i, j	Si se habilita un sentido se ha de habilitar el opuesto
lim_puentes		Limite de puentes que podemos reconstruir
lim_demanda	j	No se puede superar la demanda
f_ayuda		Funcion objetivo 1. Cantidad total del recurso repartida en cierta unidad
f_equidad		Funcion objetivo 2. Criterio de equidad. Numero de nodos a los que se les reparte al menos una unidad de recurso

definir_Y_{j,t,v}

$$Y_{j,t,v} = Y_{j,t-1,v} + \sum_i X_{i,j,t,v} - \sum_i X_{j,i,t,v} \quad \forall j, t, v \mid (\text{ord}(t) > 1)$$

definir_Z_{j,v}

$$Z_{j,v} = Y_{j,3,v} \quad \forall j, v$$

definir_Z_{-j}

$$Z_{-j} = \sum_v (Z_{j,v} \cdot \text{capacidad_vehiculo}_v) \quad \forall j$$

definir_auxZ_j

$$\text{aux}Z_j \leq Z_{-j} \quad \forall j$$

lim_salida_{j,t,v}

$$\sum_i X_{j,i,t,v} \leq Y_{j,t-1,v} \quad \forall j, t, v$$

flujo_ini _{j,v}

$$Y_{j,0,v} = 0 \quad \forall j, v \mid (\text{ord}(j) > 1)$$

flujo_ini_0

$$\sum_v (Y_{0,0,v} \cdot \text{coste_vehiculo}_v) \leq \text{max_coste}$$

existencia_ruta _{i,j,t,v}

$$X_{i,j,t,v} \leq M \cdot E_{i,j} \quad \forall i, j, t, v$$

usabilidad_ruta _{i,j,t,v}

$$X_{i,j,t,v} \leq M \cdot (U_{i,j} + H_{i,j}) \quad \forall i, j, t, v$$

orientacion _{i,j}

$$H_{i,j} = H_{j,i} \quad \forall i, j$$

lim_puentes

$$\sum_i (\sum_j H_{i,j}) \leq \text{max_puentes}$$

lim_demanda _{j}

$$Z_{-j} \leq \text{dem}_j \quad \forall j$$

f_ayuda

$$\text{Ayuda} = \sum_j (Z_{-j} - \text{dem}_j)$$

f_equidad

$$\text{Eq} = \sum_j \text{aux} Z_j$$

$$Y_{j,t,v} \in \mathbb{Z}_+ \forall j, t, v$$

$$X_{i,j,t,v} \in \mathbb{Z}_+ \forall i, j, t, v$$

$$Z_{j,v} \in \mathbb{Z}_+ \forall j, v$$

$$\text{aux} Z_j \in \{0, 1\} \forall j$$

$$H_{i,j} \in \{0, 1\} \forall i, j$$

Implementación de la fiabilidad (M-Rvf)

Partimos del modelo M-Rv. Asignando una fiabilidad como medida de probabilidad a cada arco, se añade la restricción de que todos los convoys deben poder cruzar la totalidad de los arcos con cierta probabilidad fijada. De nuevo, una posibilidad sería incluir esta fiabilidad como una variable a tener en cuenta en la función objetivo. Se exponen los elementos a añadir sobre el modelo anterior.

Parameters

Name	Domains	Description
P_total		Probabilidad aceptable de que todos los convoys puedan pasar por todas las rutas elegidas
P	i, j	Probabilidad de que la ruta de i a j sea usable

Variables

Name	Domains	Description
Used	i, j	Determina si existe flujo no nulo en el arco de i a j

Equations

Name	Domains	Description
arco_usado	i, j	Pasa algun vehiculo por este nodo
arco_usado_orientacion	i, j	Si se usa el arco de i a j, se usa el de j a i
fiabilidad		Fijamos el valor aceptable de probabilidad de que todos los convoys pasen por todas las rutas elegidas

arco_usado_{i,j}

$$M \cdot \text{Used}_{i,j} \geq \sum_t \left(\sum_v X_{i,j,t,v} \right) \quad \forall i, j$$

arco_usado_orientacion_{i,j}

$$\text{Used}_{i,j} = \text{Used}_{j,i} \quad \forall i, j$$

fiabilidad

$$\sum_i \left(\sum_j (\text{Used}_{i,j} \cdot \log_2(P_{i,j})) \right) \geq \log_2(P_{\text{total}})$$

$$\text{Used}_{i,j} \in \{0, 1\} \quad \forall i, j$$

Modelo sin periodos o problema de flujo (M-F)

Es el segundo modelo descrito en el anterior documento. A diferencia del primer modelo los nodos son catalogados en tres tipos según si emiten o reciben suministros. No tener en cuenta periodos ni la mitad de los nodos permite manejar ejemplos más grandes. Sacrificamos determinar en qué instante sucede qué evento. Sin embargo, criterios como el tiempo que tarda en llegar la ayuda se pueden implementar de otras formas más eficientes que incluir convertir muchas restricciones en familias dependientes del periodo. Esta propuesta es más parecida al modelo RechADS.

Modelo sin periodos discretizado, con vehículos y coste fijo por vehículo (M-Fv)

Los vehículos y el coste de los mismos incluyen, similarmente al modelo M-Rv, como restricciones pero esta vez sobre el modelo de flujo M-F. Para la implementación de vehículos es necesario discretizar el modelo M-F. Como GAMS no permite utilizar variables enteras sino naturales se incluyen algunas variables de holgura. Al no existir costes por transporte aun se generan soluciones duales que incluyen transportes ficticios entre nodos no provistos.

En las soluciones, al igual que en M-Rv, dependiendo del criterio de optimalidad utilizado se proponen distintos vehículos.

El problema excede el límite de ecuaciones permitidas por la licencia en ejemplos con 10 nodos, 10 arcos y 2 vehículos. Aun así, el problema es aplicable a ejemplos más grandes que el modelo M-Rv, como por ejemplo el antes mencionado de 6 nodos, 6 arcos y 3 vehículos.

Sets

Name	Domains	Description
j, i	*	nodos. representan los asentamientos. en este modelo hemos de distinguir entre transitorios-destino-origen
v	*	tipos de vehiculo

Parameters

Name	Domains	Description
dem	j	demanda por cada asentamiento de un unico recurso en cierta unidad continua
max_coste		maximo presupuesto que se puede invertir
max_puentes		maximo numero de puentes que podemos reconstruir previo paso a los camiones
capacidad_vehiculo	v	capacidad de hacer partir 1 vehiculo de tipo v
coste_vehiculo	v	coste total y fijo de hacer partir 1 vehiculo de tipo v
E	i, j	existe la ruta de i a j
U	i, j	al inicio es utilizable la ruta de i a j

Variables

Name	Domains	Description
Xmas	i, j, v	el flujo es discreto. esta variable sirve para denotar el flujo positivo
Xmenos	i, j, v	esta variable sirve para denotar el flujo negativo
Y	j, v	flujo de vehiculos que se queda en j
Z _j	j	toneladas que se quedan en j
auxZ	j	variable binaria que determina si llega alguna ayuda a j
H	i, j	variable binaria que determina si habilitamos el puente de i a j
Insatis		
Insatisaux		
Eq		

Equations

Name	Domains	Description
definir_Y	j, v	ecuacion de flujo
solo_arcos_buenos_mas	i, j, v	consideramos de flujo nulo la mitad de los nodos. asi consideramos un grafo no orientado
solo_arcos_buenos_menos	i, j, v	
lim_provisiones		restriccion que fija la cantidad de ayuda que podemos enviar
flujo_nulo	j, v	en los nodos transitorios el flujo es nulo
flujo_destinos	j, v	en los nodos de destino el flujo es positivo
existencia_ruta	i, j, v	
usabilidad_ruta	i, j, v	
existencia_ruta_min	i, j, v	en este modelo son necesarias 2 restricciones para que el flujo sea nulo y no negativo en los arcos no existentes
usabilidad_ruta_min	i, j, v	dem con los no usables
lim_puentes		
def_insatisaux	*	definimos la demanda insatisfecha
def_auxZ1	j	definimos los nodos a los que llega alguna ayuda
def_auxZ2	j	a los nodos transitorios no puede llegar ninguna ayuda por lo que no cuentan
def_Z _j	j	
f_insatis		funcion objetivo 1. demanda insatisfecha total
f_eq		funcion objetivo 2. criterio de equidad. numero de nodos a los que se les reparte alguna cantidad de ayuda

definir_Y_{*j,v*}

$$Y_{j,v} = \sum_i (X_{mas_{i,j,v}} - X_{menos_{i,j,v}}) - \sum_i (X_{mas_{j,i,v}} - X_{menos_{j,i,v}}) \quad \forall j, v$$

solo_arcos_buenos_mas_{*i,j,v*}

$$X_{mas_{j,i,v}} = 0 \quad \forall i, j, v \mid (\text{ord}(i) \leq \text{ord}(j))$$

solo_arcos_buenos_menos_{*i,j,v*}

$$X_{menos_{j,i,v}} = 0 \quad \forall i, j, v \mid (\text{ord}(i) \leq \text{ord}(j))$$

lim_provisiones

$$\sum_v (Y_{0,v} \cdot \text{coste_vehiculo}_v) \geq -\text{max_coste}$$

flujo_nulo_{*j,v*}

$$Y_{j,v} = 0 \quad \forall j, v \mid ((\text{ord}(j) > 1) \wedge (\text{ord}(j) \leq 4))$$

flujo_destinos_{*j,v*}

$$Y_{j,v} \geq 0 \quad \forall j, v \mid (\text{ord}(j) \geq 5)$$

existencia_ruta_{*i,j,v*}

$$X_{mas_{i,j,v}} - X_{menos_{i,j,v}} \leq M \cdot E_{i,j} \quad \forall i, j, v$$

usabilidad_ruta_{*i,j,v*}

$$X_{mas_{i,j,v}} - X_{menos_{i,j,v}} \leq M \cdot (U_{i,j} + H_{i,j}) \quad \forall i, j, v$$

existencia_ruta_min_{*i,j,v*}

$$X_{mas_{i,j,v}} - X_{menos_{i,j,v}} \geq -(M \cdot E_{i,j}) \quad \forall i, j, v$$

usabilidad_ruta_min_{*i,j,v*}

$$X_{mas_{i,j,v}} - X_{menos_{i,j,v}} \geq -(M \cdot (U_{i,j} + H_{i,j})) \quad \forall i, j, v$$

lim_puentes

$$\sum_i (\sum_j H_{i,j}) \leq \text{max_puentes}$$

def_Insatisaux_j

$$\text{Insatisaux} \geq \text{dem}_j - Z_{-j} \quad \forall j \mid (\text{ord}(j) \geq 5)$$

def_auxZ1_j

$$\text{aux}Z_j \leq M \cdot Z_{-j} \quad \forall j \mid (\text{ord}(j) \geq 5)$$

def_auxZ2_j

$$\text{aux}Z_j = 0 \quad \forall j \mid (\text{ord}(j) \leq 4)$$

def_Z_{-j}

$$Z_{-j} = \sum_v (Y_{j,v} \cdot \text{capacidad_vehiculo}_v) \quad \forall j$$

f_eq

$$\text{Eq} = \sum_j \text{aux}Z_j$$

f_Insatis

$$\text{Insatis} = \sum_j \text{Insatisaux}$$

$$\text{Xmas}_{i,j,v} \in \mathbb{Z}_+ \forall i, j, v$$

$$\text{Xmenos}_{i,j,v} \in \mathbb{Z}_+ \forall i, j, v$$

$$H_{i,j} \in \{0, 1\} \forall i, j$$

$$\text{Insatisaux} \geq 0 \forall$$

$$\text{aux}Z_j \in \{0, 1\} \forall j$$

Implementación de la fiabilidad (M-Fvf)

La fiabilidad se incluye, similarmente al modelo M-Rvf, como restricción pero esta vez sobre el modelo de flujo M-Fv. Esta implementación no añade demasiadas ecuaciones al modelo. A continuación se detallan los elementos añadidos a M-Fv para llegar a este.

Parameters

Name	Domains	Description
P_total		Probabilidad aceptable de que todos los convoys puedan pasar por todas las rutas elegidas
P	i, j	Probabilidad de que la ruta de i a j sea usable

Variables

Name	Domains	Description
Used	i, j	Determina si el arco es usado en algún momento

Equations

Name	Domains	Description
arco_usado	i, j	Pasa algún vehículo por este nodo
arco_usado_orientacion	i, j	Si un arco se usa, el de dirección opuesta se asume que también
fiabilidad		Restricción que impide elegir alguna ruta que tenga más de cierta probabilidad de no ser usable

arco_usado_{i,j}

$$M \cdot \text{Used}_{i,j} \geq \sum_v (\text{Xmas}_{i,j,v} + \text{Xmenos}_{i,j,v}) \quad \forall i, j$$

arco_usado_orientacion_{i,j}

$$\text{Used}_{i,j} = \text{Used}_{j,i} \quad \forall i, j$$

fiabilidad

$$\sum_i \left(\sum_j (\text{Used}_{i,j} \cdot \log_2(P_{i,j})) \right) \geq \log_2(P_{\text{total}})$$

$$\text{Used}_{i,j} \in \{0, 1\} \quad \forall i, j$$