

پیاده‌سازی پروژه کوله پشتی 0-1 با دو روش برنامه نویسی پویا و راهبرد عقبگرد

نام و نام خانوادگی:

نام استاد:

1. شرح مسئله

- هدف، قرار دادن این اشیا در کوله‌پشتی با ظرفیت W به صورتی است که مقدار ارزش بیشینه حاصل شود. به بیان دیگر، دو آرایه صحیح $wt[0..n-1]$ و $val[0..n-1]$ وجود دارند که به ترتیب مقادیر و وزن‌های تخصیص داده شده به n عنصر هستند.
- همچنین، یک عدد صحیح W نیز داده شده است که ظرفیت کوله پشتی را نشان می‌دهد. هدف، پیدا کردن زیرمجموعه‌ای با مقدار بیشینه $val[]$ است که در آن، مجموع وزن‌ها کوچک‌تر یا مساوی W باشد.
- امکان خورد کردن اشیا وجود ندارد و باید یک شی را به طور کامل انتخاب کرد و یا اصلاً انتخاب نکرد. این گونه از مساله کوله پشتی را، «مساله کوله پشتی ۰-۱» می‌گویند.

2. کد مربوط به هر دو روش (اسکرین از کدها)

- روش برنامه سازی پویا: (پایین به بالا)

```
def knapSackDP(W, wt, val, n):  
    K = [[0 for x in range(W + 1)] for x in range(n + 1)]  
  
    for i in range(n + 1):  
        for w in range(W + 1):  
            if i == 0 or w == 0:  
                K[i][w] = 0  
            elif wt[i-1] <= w:  
                K[i][w] = max(val[i-1] + K[i-1][w-wt[i-1]], K[i-1][w])  
            else:  
                K[i][w] = K[i-1][w]  
  
    return K[n][W]
```

- الگوریتم عقبگرد:

در حل مسائل با رویکرد عقبگرد، تا زمانی که جستجوی تمام گره‌ها تمام نشود اطمینان نداریم که آیا گره‌ای در برگزیده راه حل است یا خیر. پس اگر با رسیدن به گره‌ای سود بیشتری از سود فعلی به ما برسد، مقدار بیشترین سود را بروزرسانی می‌کنیم.

```
n = len(p)-1
numbest = 0
maxprofit = 0
bound = 0
totweight = 0

def knapsack ( i, profit, weight):
    global maxprofit
    if (weight <= W and profit > maxprofit):
        maxprofit = profit
    if (promising(i,weight,profit)):
        knapsack(i + 1, profit + p[i + 1], weight + w[i + 1])
        knapsack (i + 1, profit, weight)

def promising (i,weight,profit):
    if (weight >= W):
        return False
    else:
        j = i + 1
        bound = profit
        totweight = weight
        while (j <= n and totweight + w[j] <= W):
            totweight = totweight + w[j]
            bound = bound + p[j]
            j = j+1
        k = j;
        if (k <= n):
            bound = bound + (W - totweight)*p[k]/w[k]
        return bound > maxprofit

start = default_timer()
sort(p,w)
knapsack(0, p[0], w[0])
print(maxprofit)
end = default_timer()
print(end-start)
```

3. تصویر خروجی برنامه در هر دو روش (حداقل 5 ورودی مختلف، هر کدام شامل 5 کالا با ارزش و وزن مشخص)
- روش برنامه نویسی پویا

DP زمان روش	سود	ظرفیت کوله پشتی	ارزش ها	وزن ها	
مثال 1	27	15	[12, 2, 2, 10, 1]	[4, 2, 1, 4, 1]	
مثال 2	200	60	[40, 100, 50, 60, 10]	[20, 10, 40, 30, 5]	
مثال 3	1183	67	[505, 352, 458, 220, 354]	[23, 26, 20, 18, 32]	
مثال 4	1088	67	[414, 498, 545, 473, 543]	[27, 29, 26, 30, 27]	
مثال 5	60	10	[20, 10, 40, 15, 25]	[1, 3, 8, 7, 4]	

مثال 1:

```
27
0.00040129999979399145
```

مثال 2:

```
200
0.0004965999978594482
```

مثال 3:

```
1183
0.0007609999956912361
```

مثال 4:

```
1088
0.0009083000040845945
```

مثال 5:

```
60
0.0004268000047886744
```

- روش عقب گرد

زمان روش عقبگرد	سود	ظرفیت کوله پشتی	ارزش ها	وزن ها	
0.000566	27	15	[12, 2, 2, 10, 1]	[4, 2, 1, 4, 1]	مثال 1
0.000169	200	60	[40, 100, 50, 60, 10]	[20, 10, 40, 30, 5]	مثال 2
0.000258	1183	67	[505, 352, 458, 220, 354]	[23, 26, 20, 18, 32]	مثال 3
0.000408	1088	67	[414, 498, 545, 473, 543]	[27, 29, 26, 30, 27]	مثال 4
0.000257	60	10	[20, 10, 40, 15, 25]	[1, 3, 8, 7, 4]	مثال 5

مثال 1:

27
0.00056669999321457

مثال 2:

200
0.00016939999477472156

مثال 3:

1183
0.00025880000612232834

مثال 4:

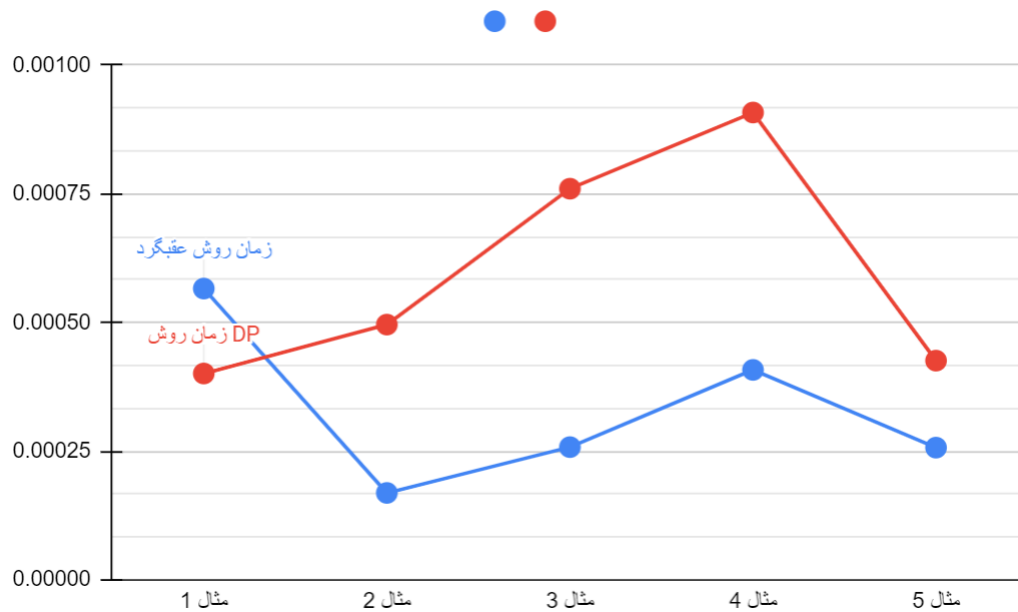
1088
0.0004084000029251911

مثال 5:

60
0.00025720000121509656

4. مقایسه دو روش به صورت نمودار بر اساس زمان اجرا

	وزن ها	ارزش ها	ظرفیت کوله پشتی	سود	زمان روش عقبگرد	DP زمان روش
مثال 1	[4, 2, 1, 4, 1]	[12, 2, 2, 10, 1]	15	27	0.000566	0.000401
مثال 2	[20, 10, 40, 30, 5]	[40, 100, 50, 60, 10]	60	200	0.000169	0.000496
مثال 3	[23, 26, 20, 18, 32]	[505, 352, 458, 220, 354]	67	1183	0.000258	0.00076
مثال 4	[27, 29, 26, 30, 27]	[414, 498, 545, 473, 543]	67	1088	0.000408	0.000908
مثال 5	[1, 3, 8, 7, 4]	[20, 10, 40, 15, 25]	10	60	0.000257	0.000426



5. پیچیدگی زمانی دو روش

- روش برنامه سازی پویا:

در صورت استفاده از روش برنامه سازی پویا، پیچیدگی زمانی برنامه در بدترین حالت برابر است:

$$O(\min(2^n, nW))$$

- روش عقبگرد:

در صورت استفاده از روش عقبگرد، پیچیدگی زمانی برنامه در بدترین حالت برابر است:

$$\theta(2^n)$$

6. تحلیل و مقایسه نتایج در چند سطر

در 5 مثال داده شده در 4 مورد اختلاف قابل توجهی با هم داشتند. که این موضوع خود نیز قابل توجه است. ولی به طور قطع، هردو روش از روش عادی بازگشتی بهینه‌تر و سریع‌تر می‌باشند. اما این که دقیق بگوییم کدام مورد بهتر است به آزمایش‌های متعددی نیاز داریم. ولی با توجه به آمار فعلی روش عقبگرد عملکرد بهتری را داشته است.

7. نتیجه گیری (بر اساس تحلیل و مقایسه و پیچیدگی زمانی)، کدام روش بهتر است و چرا؟

اما به یاد بیاورید که بدترین تعداد ورودی‌هایی که توسط الگوریتم برنامه نویسی پویا برای مسئله کوله پشتی 0-1 محاسبه می‌شود، $O(\min(2^n, nW))$ در بدترین حالت، الگوریتم عقبگرد گره‌ها $\theta(2^n)$ را بررسی می‌کند. با توجه به کران اضافی nW ، ممکن است به نظر برسد که الگوریتم برنامه نویسی پویا برتر است اما به طوری کلی نیاز به بررسی نظری است و همیشه خیلی دقیق نظری داد. همانطور که در نمودار دیدیم در یک مورد برنامه نویسی پویا بهتر عمل کرد و شاید اگر الگوریتم را برای نمونه‌های بزرگتر اجرا کنیم نتایج دقیق‌تری بدست آوریم.

با تشکر