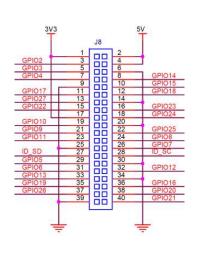


# Welche Bauteile werden benötigt?

- In Kurzform, alles was in der Starter-Kiste ist
  - Raspberry Pi
  - SD-Karte
  - Netzteil
  - T-Coppler
  - Steckboard
  - LED
  - Widerstand
  - Steckbrücken

#### Datenblatt Raspberry Pi 4

 Wichtig: VDD\_IO, also die Spannung an GPIO ist maximal 3,3V und der Strom darf 16mA nicht überschreiten.

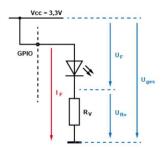


GPIO	Default Pull	ALT0	ALT1	ALT2	ALT3	ALT4	ALT5
0	High	SDA0	SA5	PCLK	SPI3_CE0_N	TXD2	SDA6
1	High	SCL0	SA4	DE	SPI3_MISO	RXD2	SCL6
2	High	SDA1	SA3	LCD_VSYNC	SPI3_MOSI	CTS2	SDA3
3	High	SCL1	SA2	LCD_HSYNC	SPI3_SCLK	RTS2	SCL3
4	High	GPCLK0	SA1	DPLD0	SPI4_CE0_N	TXD3	SDA3
5	High	GPCLK1	SA0	DPLD1	SPI4_MISO	RXD3	SCL3
6	High	GPCLK2	SOE_N	DPI_D2	SPI4_MOSI	CTS3	SDA4
7	High	SPI0_CE1_N	SWE_N	DPLD3	SPI4_SCLK	RTS3	SCL4
8	High	SPIO_CEO_N	SD0	DPLD4		TXD4	SDA4
9	Low	SPI0_MISO	SD1	DPI_D5		RXD4	SCL4
10	Low	SPI0_MOSI	SD2	DPI_D6	e	CTS4	SDA5
11	Low	SPI0_SCLK	SD3	DPLD7		RTS4	SCL5
12	Low	PWM0	SD4	DPLD8	SPI5_CE0_N	TXD5	SDA5
13	Low	PWM1	SD5	DPI_D9	SPI5_MISO	RXD5	SCL5
14	Low	TXD0	SD6	DPLD10	SPI5_MOSI	CTS5	TXD1
15	Low	RXD0	SD7	DPLD11	SPI5_SCLK	RTS5	RXD1
16	Low	FL0	SD8	DPI_D12	CTS0	SPI1_CE2_N	CTS1
17	Low	FLI	SD9	DPLD13	RTS0	SPI1_CE1_N	RTS1
18	Low	PCM_CLK	SD10	DPLD14	SPI6_CE0_N	SPI1_CE0_N	PWM0
19	Low	PCM_FS	SD11	DPLD15	SPI6_MISO	SPI1_MISO	PWM1
20	Low	PCM_DIN	SD12	DPLD16	SPI6_MOSI	SPI1_MOSI	GPCLK0
21	Low	PCM_DOUT	SD13	DPLD17	SPI6_SCLK	SPI1_SCLK	GPCLK1
22	Low	SD0_CLK	SD14	DPLD18	SD1_CLK	ARM_TRST	SDA6
23	Low	SD0_CMD	SD15	DPI_D19	SD1_CMD	ARM_RTCK	SCL6
24	Low	SD0_DAT0	SD16	DPI_D20	SD1_DAT0	ARM_TDO	SPI3_CE1_
25	Low	SD0_DAT1	SD17	DPI_D21	SD1_DAT1	ARM_TCK	SPI4_CE1_
26	Low	SD0_DAT2	TE0	DPI_D22	SD1_DAT2	ARM_TDI	SPI5_CE1_
27	Low	SD0_DAT3	TEI	DPLD23	SD1_DAT3	ARM_TMS	SPI6_CE1_

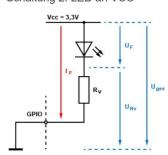
Quelle: raspberry-pi-4-datasheet.pdf (raspberrypi.com)

### Aufbau für Berechnung des Vorwiderstandes

Schaltung 1: LED an Masse



Schaltung 2: LED an VCC



- Schaltung 1: LED an, wenn GPIO intern auf high (1) geschaltet ist
- Schaltung 2: LED an, wenn GPIO intern auf low (0) geschaltet ist
- Berechnungsformel Vorwiderstand:  $R_{V} = rac{U_{\it ges} U_{\it F}}{I_{\it F}}$

### **Berechnung Vorwiderstand (Wiederholung)**

- Wofür benötigen wir den Vorwiderstand?
  - Betriebsspannung der LED sicherstellen
  - Strombegrenzung der LED
- Faustformel f
  ür Spannung und Storm von LEDs

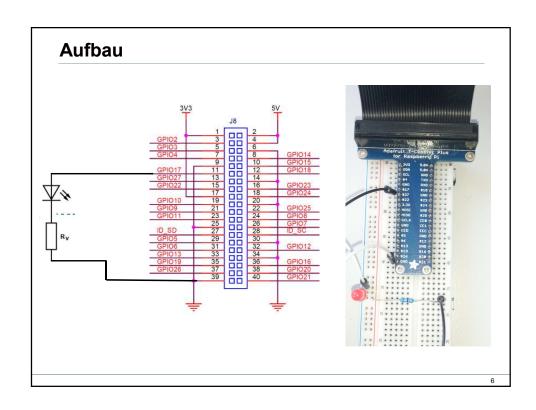
Farbe	Spannung	Strom
Rot	ca. 1,8 V	max. 20 mA
Gelb	ca. 2,0 V	max. 20 mA
Grün	ca. 2,8 V	max. 10 mA
Blau	ca 30V	max 10 mA



- Kathode

Achtung: Der Ausgang des PI darf nur mit 16mA belastet werden!

- Hinweis: Beachten Sie die Herstellerangaben und das die LEDs schon mit einem Strom von 50% des maximalen Stroms leuchten.
- Beispiel blaue LED:  $R_V = \frac{U_{ges} U_F}{I_F} = \frac{3.3V 3.0V}{10 \, mA} = 30 \, \Omega$
- Die Werte in der E12-Reihe sind: 1, 1.2, 1.5, 1.8, 2.2, 2.7, 3.3, 3.9, 4.7, 5.6, 6.8, 8.2
- → 33Ω ausgewählt



#### PI vorbereiten

- Tastatursprache des Raspberry Pi auf Deutsch umzustellen:
  - Terminal öffnen; Befehl "sudo raspi-config" eingeben
  - Mit Pfeiltasten navigieren: 5 Localisation Options → mit Enter bestätigen (wird nun vorausgesetzt) → L3 Keyboard → Generic 105 –key PC→ other → German → alles weiteren mit Enter bestätige → <Finish>

Paketliste aktualisieren: sudo apt-get update

Python3 installieren: sudo apt-get install python3

Installation prüfen: python3 –version

7

### **Programmierung Variante 1 LED-Blinklicht**

- neuen file anlagen (test.py) und folgenden Inhalt eintragen:

from gpiozero import LED from time import sleep roteled = LED(17)

while True: roteled.on() sleep(1) roteled.off() sleep(1)

- öffnen Sie das Terminal aus dem Ablageordner
- Programm ausführen: sudo python3 test.py

Programmierung Variante 2 LED-Blinklicht mit Bibliothek	
from gpiozero import LED	
from signal import pause	
roteled = LED(17)	
red.blink()	
pause()	
	9

AND-Schaltung		
	10	

OR-Schaltung	
	11

# Quellen

- LED am Raspberry Pi zum Leuchten bringen (elektronik-kompendium.de)
- Raspberry Pi: LED ansteuern (GPIO) digitalewelt