МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ имени М. В. ЛОМОНОСОВА

Вычислительный центр Е. А., ECAKOBA Л. В

ИНТЕРПРЕТИРУЮЩАЯ СИСТЕМА ИП-3

Серия:

Математическое обслуживание машины «Сетунь»

Под общей редакцией Е. А. Жоголева Выпуск 4

Москва — **1964** г.

Содержание

Предисловие3
§1. Назначение и краткая характеристика ИП-34
§2. Общая характеристика стандартных подпрограмм,
реализующих режим плавающей запятой11
§3. Подпрограммы выполнения арифметических операций. 16
§4. Подпрограмма извлечения квадратного корня18
$\S 5$. Подпрограмма для вычисления функций $\sin u$, $\cos u$ 19
§6. Подпрограмма для вычисления функции e ^u 21
§7. Подпрограмма для вычисления функции $\ln u \dots 22$
Цитированная литература24
Приложение ИП-3 с библиотекой подпрограмм25

Предисловие.

Данная интерпретирующая система возникла на базе интерпретирующей системы ИП-2 как её вариант, предназначенный для действий с компактно представленными числами с плавающей запятой, в 1961-62 годах. Однако эта система оказалась весьма удобной для других целей.

Алгоритм работы ИП-3 почти не отличается от алгоритма работы ИП-2 [1]. Все стандартные подпрограммы данной системы получены из соответствующих подпрограмм для ИП-2 добавлением процедур «распаковки» и «запаковки» (см. §2), а так же уменьшением порядка некоторых полиномов в связи с меньшей точностью вычислений, поэтому в данной работе схемы ИП-3 и стандартных программ не приводятся, их можно легко восстановить по приводимым в приложении подпрограммам, а также по соответствующим схемам для ИП-2 в работах [1, 2].

Здесь при описании подпрограмм не проводится также анализ полной вычислительной ошибки, так как ошибки округления здесь практически не влияют на точность результата, а погрешность метода всегда можно сделать меньше некоторой заданной величины (см. §2). Все формулы приводятся без их вывода, желающие могут ознакомиться с их выводом по работе [2].

§1. Назначение и краткая характеристика ИП-3.

Интерпретирующая система, включающая интерпретирующую программу ИП-3 и соответствующую библиотеку подпрограмм, предназначена для манипуляций как с длинными, так и с короткими словами машины «Сетунь». Подобно ИП-2 [1], ИП-3 автоматизирует процесс обмена информацией между магнитным барабаном и оперативной памятью и процесс обращения к стандартным подпрограммам. Приводимые в данной работе стандартные подпрограммы обеспечивают ведение вычислений с плавающей запятой, при этом каждое число с плавающей запятой представляется длинным словом (тогда как в системе ИП-2 плавающее число представляется одним длинным и одним коротким словами). Так как при манипуляциях со словами ИП-3 осуществляет только необходимые пересылки их, не приводя никаких* преобразований (в отличие от ИП-2), а функции преобразования задаются подпрограммами, то эту систему можно использовать не только для вычислений с плавающей запятой, но и для самых разнообразных действий со словами (например, для вычислений с фиксированной запятой или действий с символами). Для этого достаточно расширить (или полностью заменить) приводимую здесь библиотеку

^{*}В действительности при пересылке слова в рабочие ячейки выделяются пять его старших разрядов, которые запоминаются в отдельной короткой ячейке в качестве порядка числа (с целью упрощения под-программ, реализующих режим плавающей запятой. Но это не меняет сути дела, так как само слово в неизменном виде посылается в другую, длинную рабочую ячейку.

стандартных подпрограмм. Часть функций преобразований (так же как и в системе ИП-2) несет основная подпрограмма. Удобно при решении некоторых задач использовать и нестандартные (рассчитанные на одну конкретную задачу) подпрограммы.

При работе ИП-3 зоны оперативной памяти используются следующим образом:

- Ф₁ служит местом для выполнения очередной зоны основной программы;
- Ф₂ служит местом, на которое считывается зона информации, требующаяся при выполнении программы, а также местом для выполнения стандартных подпрограмм;
- Ф_z служит местом для размещения интерпретирующей программы вместе с её рабочими ячейками. Основная программа выполняется в режиме частичной интерпретации (см. [1]). При этом ИП-3 выполняет следующие функции:
- 1) реализует обращение к стандартным подпрограммам и, как устный случай этого, производит пересылку информации с одного места памяти на другое;
- 2) производит передачу управления по обобщенному адресу (обобщенный переход) [1];
- 3) продолжает выполнение линейных (без передач управления) кусков программы при переходе от одной зоны программы к следующей.

Интерпретирующая программа каждый раз запоминает номера зон магнитного барабана Мо и М1, содер-

жимое которых в данный момент вызвано в оперативную память, соответственно, на место зон Фо и Ф1. Поэтому при каждом считывании зоны магнитного барабана содержимое соответствующей зоны оперативной памяти в случае необходимости запоминается на магнитном барабане.

Так же как и ИП-2, ИП-3 занимает две зоны магнитного барабана: зону 1W (зона переходов ИП-3) и зону 1X (основная зона ИП-3). Основная зона находится в оперативной памяти все время, пока не потребуется реализовать обобщенный переход или продолжение линейных кусков основной программы. Распределение функций между основной зоной и зоной перехода данной интерпретирующей программы такое же, что и для ИП-2 [1]. Работа ИП-3 базируется на понятии обобщенного адреса, имеющего тот же смысл, что и в работе [1].

Внутри основной зоны ИП-З имеются две длинные рабочие ячейки для хранения величин и и v, доступных как для основной программы, так и для стандартных подпрограмм. Эти величины имеют обобщенные адреса соответственно:

Z0032

Z0047

Первая из этих величин (u) рассматривается как первый аргумент подпрограмм, на место её посылается

также первый результат подпрограмм. Вторая величина (v) рассматривается как второй аргумент и второй результат подпрограмм.

ИП-З имеет шесть входов, к каждому из которых можно обратиться из основной программы (в отличие от ИП-2 здесь можно обращаться еще к входу IV). Обращения к этим входам имеют соответственно следующий вид:

V. Для обращения к этому входу никакой информации не требуется. При этом реализуется продолжение линейных участков основной программы.

$$\begin{array}{cccc} (x0)\colon & Z\,03\,Z3 & & (c)+3\,e_{\scriptscriptstyle A} \Rightarrow (\alpha) \\ \text{VI.} & (x1)\colon & Z\,WY\,00 & & B\Pi \ \ \ ^{\circ} Bx.VI\ M\Pi -3 \\ & (x2)\colon & A_{\scriptscriptstyle I} & & & \end{array}$$

Здесь обобщенный адрес указывает место в памяти аргумента, обобщенный адрес $A_f = \Pi \Phi_f M_f \Delta_f$ является наименованием подпрограммы (началом её в памяти), которую нужно выполнить, обобщенный адрес $A_y = \Pi \Phi_y M_y \Delta_y$ задает место в памяти результата, а обобщенный адрес $A_j = \Pi \Phi_j M_j \Delta_j$ указывает адрес команды при обобщенном переходе.

Обращение к первым трем входам ИП-3 вызывает те же самые действия, что и обращение к соответствующим входам ИП-2. Однако следует иметь в виду, что всегда можно избежать обращения к входам II и III. В этом случае ИП-3 гарантирует правильный обмен информацией между оперативной памятью и магнитным барабаном. Использование же входов II и III, хотя и повышает быстродействие системы в целом, требует от программиста правильного решения вопроса о том, когда можно обходить запись на магнитный барабан содержимого зоны Фо. При этом нужно учитывать, что при записи результата вызванная в Фо зона информации обратно на магнитный барабан не записывается до следующего обращения к входу I ИП-3,

поэтому зону Ф₀ нельзя до этого момента использовать для вызова другой информации.

Обращение к входу ІУ ИП-3 производит вызов в Φ_0 содержимого зоны M_Y магнитного барабана и запись по адресу $0\Delta_Y$ значения и. Полезно также знать один частный случай обращения к входам I, II и III с $A_f = Z\,00\,YY$, являющимся обобщенным адресом входа IV ИП-3. В этом случае не производится никакого преобразования информации, так что, например, при обращении к входу I будет выполнено действие $x \Rightarrow y$

Во всех этих случаях первая строка (x₀) может быть пропущена, если данное обращение непосредственно следует за другим обращением к одному аз первых четырех входов. Для передачи управления из одной зоны программы в другую используется обращение к входу У1 ИП-3 (обобщенный переход). При этом, так же как и при обращении к входу V, ИП-3 выполняет буквально те же самые действия, что и ИП-2.

Следует подчеркнуть, что при обращении к любому из перечисленных входов все строки одного обращения должны находиться в одной зоне программы. Однако обобщенный переход может использоваться для обращения к сложным подпрограммам. В этом случае вслед за обобщенным переходом располагают информационные строки, используемые при работе соответствующей подпрограммы. Эти информационные строка вместе со строками обобщенного перехода не обязательно должны размещаться в одной зоне про-

граммы, лишь бы они имели последовательные обобщенные адреса.

Для «извлечения» этих информационных строк внутри «сложных» подпрограмм используется специальная подпрограмма, расположенная в зоне переходов ИП-3. Обращение к этой подпрограмме в общем случае производится следующим образом:

 (v_0) : Z4Y03 $(c)\Rightarrow(\alpha)$

 (v_1) : ZZ300 $E\Pi \rightarrow Bx.VI U\Pi -3$

 (v_2) : A_x

 (v_3) : 01W YX БП ightharpoonup 30ны переходов.

Здесь Ах может быть произвольным (например, $A_x {=} A_u {=} Z\,00\,32 \; \text{)} \;\; \text{так как этот «аргумент» в данной подпрограмме не используется.}$

Данная подпрограмма производит засылку в регистр S очередной «извлекаемой» строки (Axi), где $A_{xi}\!=\!0\,M_{xi}\,\Delta_{xi}$, (первоначально $A_{xi}\!=\!0\,M_{xi}\,\Delta_{x3}$), а на место Axi – обобщенного адреса следующей строки $(0\,M_{xi+1}\,\Delta_{xi+1}\!\Rightarrow\!A_{xi})$.

Последующие обращения к данной подпрограмме, если они не разделяются другими обращениями к ИП-3, можно производить с помощью следующих двух строк:

 (v_0) : Z 4Y 03 $(c) \Rightarrow (\alpha)$

 (v_1) : $0 YX 00 \qquad B\Pi
ightharpoonup 6$

После «извлечения» всех строк информации величина A_{xi} , хранящая в ячейке 043 (с обобщенным адресом 0 1W 43), будет означать обобщенный адрес команды основной программы, к которой нужно вернуться по окончании работы подпрограммы, указанной при обобщенном переходе.

§2. Общая характеристика стандартных подпрограмм, реализующих режим плавающей запятой.

Все числа x_{i} с плавающей запятой в системе ИП-3 представляются в виде:

$$x_i = X_i \cdot 3^{P_{xi}} \tag{2.1}$$

где X_i мантисса числа x_i

 P_{xi} – целое число, являющееся троичным порядком $X_{\text{i.}}$ При этом величины X_{i} и P_{xi} удовлетворяют следующим соотношениям:

$$0.5 < X_i < 1.5, |P_{xi}| \le 40, npu x_i \ne 0$$

$$X_i = 0, P_{xi} = 0, npu x_i = 0$$

$$(2.2)$$

Величины P_{xi} и X_i числа x_i составляют одно длинное (18-ти разрядное) слово, причем в старших пяти разрядах задается порядок P_{xi} , а в младших 13-ти разрядах — мантисса X_i . Так как $|P_{xi}| {\le} 40$, то в

старшем разряде слова, представляющего такое число с плавающей запятой, всегда содержится нуль.

Каждая подпрограмма, реализующая какое-либо действие в режиме плавающей запятой, в начале своей работы «распаковывает» свои аргументы и и v, т.е. мантиссу каждого аргумента, сдвинутую на 4 разряда влево, записывает в одну длинную ячейку, а порядок его — в другую короткую ячейку (при этом учитывается, что для аргумента и порядок Ри является уже выделенным — интерпретирующей программой или подпрограммой). В конце своей работы каждая подпрограмма «запаковывает» свои результаты, т.е. соединяет порядок и мантиссу каждого результата в одно длинное слово (сдвигая предварительно нормализованную мантиссу на 4 разряда вправо), При этом для результата и сохраняется также и порядок Ри в отдельной ячейке (для результата v это может быть и не выполнено).

Примечание. В том случае, когда какие-либо действия в режиме плавающей запятой выполняются в основной программе, необходимо соблюдать те же правила. Однако, кроме засылки на место величины v какого-либо значения, изменения её порядка, (т.е. умножения на число вида 3^k) и пересылки величины v в другое место, выполнение в основной программе других действий с числами с плавающей запятой врядли является целесообразным.

В случае получения результата и, такого, что $40\!<\!|P_{\scriptscriptstyle N}|\!\leq\!121$, этот результат полагается равным

нулю, если $P_u{<}0$, в противном случае, т.е. при $P_u{>}0$, происходит «предупредительный» останов $\Omega_{\rm 0}$ по команде:

Z 44 2X

Этот останов эквивалентен сигналу о переполнении разрядной сетки данной системы, причем в ячейке Z44 (содержимое этой ячейки будет посылаться в регистр R при нажатии кнопки «пуск» после такого останова) будет храниться номер зоны той подпрограммы, при выполнении которой произошел этот предупредительный останов. Нажатием кнопки «пуск» можно всегда продолжить вычисления, т.е. игнорировать такой останов, так как сам результат и получается правильным в своей обычной форме (но уже с единицей в старшем разряде порядка). Однако, при этом может произойти уже обычное переполнение разрядной сетки машины, если в промежуточных вычислениях получится порядок, по модулю больший 121.

Таким образом, указанная форма представления чисел обеспечивает вычисления, примерно, с шестью верными десятичными знаками в диапазоне изменений абсолютных значений, примерно, от 10^{-19} до 10^{+19} , а при игнорировании предупредительного останова — в диапазоне от 10^{-19} до 10^{+57} .

Полная вычислительная погрешность получения результата в каждой подпрограмме не превосходит

единицы младшего разряда, так как ошибки округления меньше половины значения младшего разряда, а вторую половину могут вносить другие источники ошибок.

В некоторых подпрограммах имеются аварийные остановы в тех случаях, когда операции нельзя выполнить над заданными аргументами:

 Ω_1 (по команде 1 44 2X) — означает, что требуется выполнить деление на нуль;

 Ω_2 (по команде Z WW 2X) — означает, что требуется извлечь квадратный корень из отрицательного числа;

 Ω_3 (по команде Z 44 2X) — означает, что тре-

буется вычислить e^u при $u > \frac{(\ln 3)}{2} \cdot 3^4$;

 Ω_4 (по команде 0 0W 2X) — означает, что требуется вычислить lnu, при $u\!\leq\!0$.

Данная библиотека подпрограмм занимает 6 зон магнитного барабана (с IV по 13) без ИП-3 и характеризуется следующей таблицей:

Номер по поряд- ку	Операция, реа- лизуемая подпрограммой	Обоб- щенный адрес начала	Действия, выполня- емые подпрограммой
1.	Сложение	0 1Y Z3	$u+v \Rightarrow u$
2.	Вычитание	0 1Y ZX	$u-v \Rightarrow u; -v \Rightarrow v$
3.	Вычитание моду- лей	0 1Y X1	$ u - v \Rightarrow u; -v \Rightarrow v$
4.	Обратное сложе- ние	0 1Y W3	$-u-v \Rightarrow u; -v \Rightarrow v$
5.	Обратное вычи- тание	0 1Y XY	$-u+v\Rightarrow u$
6.	Умножение	0 1Z 0X	$u \times v \Rightarrow u$
7.	Деление	0 1Z WX	$u/v \Rightarrow u; 1/v \Rightarrow v$
8.	Извлечение ква- дратного корня	0 10 WX	$1/\sqrt{u} \Rightarrow v ; \sqrt{u} \Rightarrow u$
9.	Вычисление си- нуса	0 11 XY	$\sin u \Rightarrow u$
10.	Вычисление ко- синуса	0 11 W4	$\cos u \Rightarrow u$
11.	Вычисление экс- поненты	0 12 WX	$e^u \Rightarrow u$
12.	Вычисление натурального логарифма	0 13 WX	$\ln u \Rightarrow u$

§3. Подпрограммы выполнения арифметических операций.

Алгоритм сложения двух чисел с плавающей за- пятой $u\!=\!U\!\cdot\!3^{P_u}$ и $v\!=\!V\!\cdot\!3^{P_v}$ использует известное соотношение:

$$u+v = \begin{cases} (U+V \cdot 3^{P_{v}-P_{u}}) \cdot 3^{P_{u}}, npu \ P_{u} > P_{v} \\ (U \cdot 3^{P_{u}-P_{v}}+V) \cdot 3^{P_{v}}, npu \ P_{u} \leq P_{v} \end{cases}$$

Остальные действия типа сложения сводятся к сложению соответствующим изменением знаков у аргументов.

Алгоритм умножения двух чисел u и v использует известное соотношение:

$$u \times v = U \cdot V \cdot 3^{P_u + P_v} \tag{3.1}$$

Деление сводится к умножению предварительным вычислением обратной величины V,

$$z = Z \cdot 3^{P_z} = \frac{1}{v}$$

где $Z = \frac{1}{V}$, $P_z = -P_v$. При этом величина Z при

 $V \neq 0$, $V = \delta + h$, $|\delta| = 1$, $|h| < \frac{1}{2}$ вычисляется по формуле:

$$z = (\delta - h)(1 + h^2 + h^4 + ... + h^{18})$$
.

Результаты выполнения всех этих действий нормализуются. Подпрограммы выполнения действий типа сложения занимают зону 1Y, а подпрограммы выполнения умножения и деления — зону 1Z магнитного барабана.

Время выполнения сложения не превосходит 5420 мксек в том случае, когда порядок результата не меньше — 40; в противном случае требуется дополнительно 1095 мксек для того, чтобы положить результат равным нулю.

Для выполнения остальных действий типа сложения требуется дополнительно ко времени сложения время, не превосходящее 2430 мксек.

Время выполнения умножения не превосходит 4370 месек в том случае, когда порядок результата не меньше — 40; в противном случае требуется дополнительно 1465 мксек.

Для выполнения деления требуется дополнительно ко времени умножения время, не превосходящее 10090 мксек.

§4. Подпрограмма извлечения квадратного корня.

Вычисление и сводится к умножению (3.1) предварительным вычислением:

$$v = V \cdot 3^{P_u} = \frac{1}{\sqrt{u}}$$

по формулам:

$$P_{v} = -[1/2 P_{v} + 1/3]_{\delta n},$$

$$V = \begin{cases} 1/\sqrt{u}, npu P_{u} + 2P_{u} = 0\\ \sqrt{3}/u npu P_{u} + 2P_{v} = -1 \end{cases}$$

При u<0 происходит аварийный останов Ω_2 , при u=0 значение u полагается равным нулю, а значение V не вычисляется (не определено). В остальных случаях вычисление $1/\sqrt{u}$ производится в два этапа. Сначала вычисляется V_0 , где:

$$V_0 = a_0 + a_1 h + a_2 h^2 + a_3 h^3$$
,
 $h = U - 1$,
 $a_0 = 0.9973$
 $a_1 = -0.5000$
 $a_2 = 0.4586$
 $a_3 = -0.4120$

Затем вычисляется $\boldsymbol{V}_1\!\approx\!1/\sqrt{u}$ по итерационной формуле:

$$V_1 = V_0 \left(\frac{15}{8} - \frac{5}{4} \cdot U \cdot V_0^2 + \frac{3}{8} \cdot U_2 \cdot V_0^4 \right)$$

Последнюю формулу целесообразно преобразовать к следующему виду:

$$V_1 = V_0 (1 - \frac{1}{2} \cdot H_0 + \frac{3}{8} \cdot H_0^2)$$
,

где $H_0 = U \cdot V_0^2 - 1$.

Данная подпрограмма размещается в зоне 10 магнитного барабана.

Время извлечения квадратного корня не превосходит 11810 мксек.

§5. Подпрограмма для вычисления функций sinu, cosu.

Алгоритм вычисления $\sin u$ использует соотношение:

$$\sin u = (-1)^{\alpha_0} \sin \frac{\pi}{2} t_0 = \sin (-1)^{\alpha_0} \frac{\pi}{2} \cdot t_0$$

где
$$u=2\pi k+\pi \alpha_0+\frac{\pi}{2}t_{0,k}=[u/2\pi]_{\delta n}$$
, $\alpha_0=[2(u/2\pi-k)]_{\delta n},|t_0|<1$.

Вычисление $\cos u$ сводится к вычислению $\sin \left(-1\right)^{a_1} \frac{\pi}{2} \cdot t_1$

где $\alpha_1 = [2(u/2\pi - k) + 1/2]_{\delta_3}$, $t_1 = 2\{(2U/2\pi - k) + 1/2\}_{\delta_3}$. При этом выполнено неравенство $|\alpha| < 1$, так как $|u/2\pi - k| < 1/2$. Для вычисления $\sin\frac{\pi}{2}t$, |t| < 1 используется формула (см. [2])

$$3\sin\frac{\Pi}{2}\cdot t \approx \tau\cdot (B_0+B_1T+B_2T^2+B_3T^3)$$
 , где
$$\tau=\frac{3}{2}t\,, T=\frac{3}{4}t^2\;,$$

$$B_0=3.141\;582\;0$$

$$B_1=-1.722\;380\;4$$

$$B_2=0.282\;431\;9$$

$$B_3=-0.020\;541\;1$$

Данная подпрограмма занимает зону II магнитного барабана. Время вычисления $\sin u$ не превосходит 7745 мксек, а $\cos u - 7845$ мксек.

§6. Подпрограмма для вычисления функции e^u.

Алгоритм вычисления e^u использует соотношение:

$$e^u = Z_2 \cdot 3^{P_z}$$

где
$$P_z = \left[\frac{1}{\ln 3} \cdot u\right]_{\delta_{\bar{n}}}$$
, $Z = 3^{\frac{t}{2}}$, $t = \left\{\frac{1}{\ln 3} \cdot u\right\}_{\delta_{\bar{n}}}$.

При $u > \frac{(\ln 3)}{2} \cdot 3^4$ происходит аварийный останов Ω_3 .

Для вычисления Z используется полином 4-ой степени:

$$Z=1+a_1t+a_2t^2+a_3t^3+a_4t^4$$
 , где $a_1=0.549\ 298\ 0$ $a_2=0.150\ 867\ 3$ $a_3=0.027\ 754\ 8$ $a_4=0.003\ 806\ 7$

Данная подпрограмма занимает зону 12 магнитного барабана. Время вычисления e^{u} не превосходит 7290 мк-сек.

§7. Подпрограмма для вычисления функции lnu.

Алгоритм вычисления lnu, u>0, использует соотношение:

$$\ln(U \cdot 3^{P_u}) = P_u \cdot \ln 3 + \ln U,$$

$$\ln U = -\ln \lambda_i + \ln(\lambda_i \cdot U), i = 1, 2,$$

где
$$1-H<\lambda_i\cdot U<1+H\;,$$

$$H=\frac{(\sqrt{3}-1)}{(\sqrt{3}+1)}\;\cdot$$

Откуда:

$$\lambda_1 = \frac{2}{3}(\sqrt{3} - 1) \cdot \sqrt{3}$$
$$\lambda_2 = 2(\sqrt{3} - 1)$$

В случае u \leq 0 происходит аварийный останов Ω_4 . Для вычисления величины $\ln U$ используется формула (см. [2])

$$\ln U = -\ln \lambda_i + \sum_{k=1}^{6} a_k h_i^k, i = 1, 2k = 1,$$

где
$$h_i = \lambda_i U - 1, |h_i| < H$$
,

а коэффициенты ак имеют следующие значения:

$$a_1$$
=1.000 006 4

$$a_2 = -0.500\ 005\ 6$$

$$a_3$$
=0.332 623 6

$$a_4$$
=-0.249 380 2

$$a_5$$
=0.219 322 4

$$a_6 = -0.1835739$$

Данная подпрограмма занимает зону 13 магнитного барабана. Время вычисления $\ln u$ не превосходит 7810 мксек.

Цитированная литература

- [1] Е.А.Жоголев. Система команд и интерпретирующая система для машины «Сетунь». Ж.вычисл. матем. и матем. физ., 1961, 1, № 3, 499-512.
- [2] Е.А. Жоголев. Математическое обслуживание машины «Сетунь». Отчет ВЦ МГУ, 1961 г.

Приложение ИП-3 с библиотекой подпрограмм. Программа ввода системы ИП-3.

- 1. Поставить перфоленту на фототрансмиттер № I. Нажать «Начальный пуск».
- 2. При неправильном вводе (останов Ω_5) оттянуть перфоленту на одну зону назад и нажать «Пуск».
- 3. По окончании ввода останов Ω_6 .

Адрес	Команда	Адрес	Команда
$\Pi_{\Phi} = 0$		$\Pi_{\Phi}=0$	
WW WX	0 00 02 \\ 2 32 XW \\ \Sigma \text{266}	02 03 04	
WY WZ WO	0 00 Z2 \\\ \Z \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\	1W 1X	0 41 Z0 M⇒(F) → 12
W1 W2 W3		1Ÿ 1Z 10	
#4 #7	0 00 ZZ \ C wo xz \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	11	0 2X 1X 9U-51,
XX WX YX	0 00 2Y 1 24 14} \Subseteq \(\subseteq \)	12 13 14	
XZ XO		2W 2X	1 01 X0 Bβog ⇒ [Φ _i] 4°
X1 X2 X3		2Y 2 Z 20	1 14 X4 [\$,] ⇒[M+13]
12 X5 X4	0 00 24 } \(\Sum_{\text{Z}} \) \(\text{Y3 04} \) \(\Sum_{\text{V}} \)	21 20	Z 14 XY [M+13]⇒[Φ ₂] O WX 20 O⇒(F) 414
Y YX	0 00 Z4 } 5.	22 23	0 42 0X (F)⇒Σ
YY Yz Yo		PS X€ ₩€	<u> </u>
Y1	0 00 OW } \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	34	0 4x 40 Cgb(S) Ha-9⇒(S)
42 43 44	0 00 04 1 32 01} Zen	3Z 30 31	0 42 33 (₹)+ Σ ⇒(\$) 0 42 Y3 (\$)⇒ Σ
ZW ZX	0 03 00 3eA	32 33	0 ZX ZX (F)+3 CA ⇒ (F)
ZY ZZ ZO	Z 00 00 -81C _A 0 41 Z0 M⇒(F) ←11	94 4 % 4 X	0 20 13 9U-7 1-1
Z1	0 41 ZX (F)+M⇒(F)	чү	0 13 20 €A → (F)
22 23 2 4	$0 41 2X (F) + M \Rightarrow (F)$ $0 78 3Y (C) - 5 \Rightarrow (5)$	42 40 41	0
OW OX	0 ZW 3Y (S)- $\sum_{j} \Rightarrow$ (S) 0 1X 10 9n-0 $r=2$	42 43	
Y0	0 42 2X \$25 0 14 00 5NT 3	44	1 AI 34 J
0Z 00 01	0 14 00 511. 0 18 X3 [Φ,]⇒[1W]	ĶС	0 00 02 % 32 %W

Зона переходов ИП-3

Зона МБ 1W Адрес Команда Адрес Команда $\Pi_{\Phi}=0$, z $\Pi_{\Phi}=0$, z ₩₩ ₩X Z 1X XX [1X] → [4,] 4 02 03 0 00 01 e, 0 00 00 (8) Z 4Y 20 (d\)⇒(F) 04 $A_{\mathbf{x}} \Rightarrow (F) \rightarrow 1$ 0 03 01 BHXOA 1W 1X Z 43 Z0 WZ WO Z Y4 20 0 OTA 00 →(S) ₩1 Z 43 0X $(F) \Rightarrow A_{\mathcal{X}_i}$ 1 Y Z 20 33 (5)+ 2 01 20 ⇒(5) $M_{\star} \Rightarrow (F)$ W2 W3 Z 44 ZO 12 10 [φ₁] → [M₁] Z 43 33 (S)+A₃₆,⇒(S) ₩Ч 1 00 X4 11 2 Y4 ZX 12 13 Z 41 YO) IN XX (F)+G→(F) Z 43 30 $A_{\kappa} \Rightarrow (s)$ 14 2 44 33 } XΥ $(s) \Rightarrow A_{3e}$ Z 43 Y3 XZ XO Z 1X 13 40-11-1 2W 2X 0 00 31) X1 Z 00 30 0 WX 00 -> (5) 24 $0 M_{i} \Delta_{i} \Rightarrow (s)$ 511 1-2 Z 3Y 00 2Z 20 Z 01 20 S X2 X3 [1X]⇒[Φ,]√3 Z 04 Y3 $(\varsigma) \Rightarrow (\delta)$ χч 2 1X XX 21 YW YX Z 1X X3 22 23 Z 04 Z0 $(8) \Rightarrow (F)$ هلـ[٤χ]⇒[٤χ]٠/٥ 24 2 ZX YO Y ΥY 0 43 Z0 o A; 00 → (S) $A_{\mathcal{H}_i} \Rightarrow (F)$ 3W 3X Z 01 20 (YZ YO Z 00 XY [M×;]⇒[Φ.] Y 1 0 43 30 3 Y Z ¥4 33 (S) +1 00 X4 → (S) 4 2 $A_{2c} \Rightarrow (\$)$ O ZX YO \ 32 30 Z 04 Y3 Y2 Y3 $(s) \Rightarrow (\delta)$ 0 Ax;00⇒(5) 0 01 20 (YЧ 31 1 00 XY $[M,] \Rightarrow [\Phi,]$ ZW ZX 0 04 Y3 $(S) \Rightarrow (\delta)$ 32 33 Z 44 0X (F) ⇒ M₁ Z 04 Z0 ZY 0 04 20 $(\delta) \Rightarrow (F)$ 34 $(5) \Rightarrow (F)$ 22 20 0 43 30 чү чх Z 43 30 $A_{\mathcal{K}} \Rightarrow (\$)$ $A_{XC_i} \Rightarrow (S)$ 0 03 20 0 00 0x => (8) 21 41 Z 1W X3 $[\phi_2] \Rightarrow [1W]$ 0 43 33 (S)+A_x, ⇒(S) 5 N F+3 42 40 Z X4 00 22 23 - 42A 24 0 03 33 (S)+e_F ⇒(S) 41 0 0W 00 Azci= O Maci Daci OW OX 0 43 Y3 $(s) \Rightarrow A_{3e_i}$ 42 43 0 00 00 0 1W 00 0Y $Z 00 31 \left(A_{\mathcal{K}_{i-1}}\right) \Rightarrow (S)$ 44 02 00 O WX 00 50 F*4 КC 0 00 22 0 44 44 01 Z X3 42

Основная зона ИП-3

основная зона ин-з	
	Зона МБ 1X
Адрес Команда	Адрес Команда
$\Pi_{\Phi}=Z$	$\Pi_{\Phi}=Z$
WW WX Z XX ZO O⇒(F) 41 8x.V	02 03 0 03 31 $((d)+3e_A) \Rightarrow (5)$
WY Z 1X X3 $[\Phi_{\tilde{z}}] \rightarrow [1X] \downarrow B_{x},VI$	04 Z W4 20 π _φ 00 Δ ⇒(S)
wz wo z 1w xx [1w] ⇒[Φ ₂]	1₩ 1X Z 44 Y3 (S) ⇒ Mo
W1 0 01 00 C _A	1Y Z Z1 YO O \triangle OO \Rightarrow (5)
₩2 ₩3 0 00 00 (6)	1Z 10 Z 44 3X (S)~M₀⇒(S)
W4 Z 00 44	11 0 03 21 $((d)+3e_A)\Rightarrow (F)$
XW XX 0 00 31 X ⇒(\$)	12 13 Z 44 ZX $(F)+M_o\Rightarrow(F)$
xy z 32 y3 (s) ⇒ u	14 Z 44 0X (F) ⇒ M.
xz xo z 33 zo x⇒(F)	2W 2X Z 20 10 9n-0174
x1 z 4x 0x (F) ⇒ Pu	2Y 0 00 XY [M] ⇒[Φ]
X2 X3 Z 03 Z3 (C)+3e _A ⇒(F)+16x.III	2Z 20 Z ¥3 Y3 (S)⇒(β) ₄1 ⁴
X4 Z 00 00 617 1-1	21 Z W3 Z0 $(\beta) \Rightarrow (F)$
AM AX 0 00 01 PULL in obsert opt	22 23 Z 4Y 30 (d) ⇒ (\$)
YY Z 03 Z3 (C)+3e _A ⇒(F) d bx.IV	24 Z W1 20 0 07 00 → (S)
YZ YO Z 00 00 BN [+1	$3W 3X 2 4Y 33 (S)+(d) \Rightarrow (S)$
$Y1 Z 32 30 \mathbf{u} \Rightarrow (\mathbf{S})$	3Y Z W1 33 (S) + $e_A \Rightarrow$ (S)
Y2 Y3 0 00 Y4 (\$) → Y	3Z 30 Z 4Y Y3 (S)⇒(≪)
94 2 49 20 (d) ⇒ (F)	31 0 00 00 (0)
ZW ZX Z 03 ZX (F)+3 $e_A \Rightarrow$ (F)	32 33 0 00 00)
$\text{ZY} \text{Z} \text{31 OX} (F) \Rightarrow (\Theta)$	34 0 00 00 }
ZZ ZO Z 23 00 6∏ 1 → 2	4w 4x 0 00 00 Pu
21 0 04 00 4 CA	4Y 0 00 00 (&)
22 Z3 Z 44 Z0 M ₀ →(F).1 8x.I	42 40 0 00 00 2 36
24 Z OY 10 YN-0 [*3	41 0 00 00 }
оw ох о оо хч [ф] ⇒[м。]	42 43 0 00 00 Pv
Sx.II & الدواء (E) خ XX الدواء (E) A Sx.II	44 0 00 00 Mo
0Z 00 Z 31 0X (F)⇒(⊖)	KC 0 00 ZZ
01 Z 4Y ZO $(\alpha) \Rightarrow (F)$	O WO XZ
· • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	

Подпрограмма выполнения действий типа сложения.

Зона МБ 1Ү

```
Адрес
         Команда
                                    Адрес Команда
\Pi_{\Phi}=0
                                     \Pi_{\Phi}=0
 10 WX Z 44 2X 52 4 3
                                     02 03 Z 0Y 20 - (S) ->(S)
         2 YY OO BAT BE BE IV HA-3
                                        04 Z XX 20 O⇒(F)
 02 WO 1 44 WW 7 const
                                     1W 1X 2 W3 Y3
                                                      (S) => (β) 4-1<sup>4</sup>
                                                      vΘ⇒(s)
                                        1Y Z 4Z 3Z
    W 1
                                                      u<sup>®</sup>⇒(R)
                    OFR CA.
                                     12 10 Z 32 24
 W2 W3 0 WZ 301
                                                       411-05-5
         2 42 20 አ~ህ⇒ህ
                                        11 0 33 10
                                                       (S) - P_{Y}^{\Theta} \Rightarrow (S)
 XW XX Z 42 Y3 J
                                     12 13 Z 43 3W
    XY 0 01 ZO O 1X ⇒ (F) & BMY.
                                        14 Z W3 Y0
                                                      Cab (5) Ha (B) > (5)
                                                       (S)+W=>(S)
 X5 70 0 ZY 00 5∏ 1 3 4
                                     2W 2X Z 32 34
                                                      (S)-P®⇒(S)
                                        2Y 2 4X 3Y
    X1 2 32 30 )
                   sign ū⇒(s)
 X2 X3 2 XX 20 [
                                     22 20 0 41 10
                                        21 Z Z1 YO Cyb(S) 44 (S)
    34 0 11 13 4N-1 1-2
                                     22 23 7 32 YX Hopu(S) >> U; N >> (S)
 YW /Y 0 WZ 30 '
    11 Z 32 20
                                        24 Z 4X 84 (5)+P( => (S)
 YZ YO Z 32 Y3
                                     31 3X
                                             2 4X Y3 (S) ⇒ P.L
         2 42 30
                                        SY
                                             2 32 30 L → (S)
         Z XX 20
                                     32 30 0 40 YO (g6(S) xa-4 ⇒(S)
 Y2 Y3
    Y4 0 Z3 1X 917-7 1-3
                                                      (S)+Pu=>(S)
                                        31
                                             2 4X 33
 ZW ZX Z XX ZO O⇒(F)→ B b14.
                                     32 33 Z 32 Y3
                                                       (S) ⇒ U +15
    ZY
         0 WZ 301
                                        34 Z X4 20
                                                       5m, 00⇒($)
 ZZ ZO Z 4Z 2Z
                                     4# 4X Z YY 10
                                                      40-01 Bx. LV NO-3
    21 2 42 42 }
                                                      AU-51+3
                                        41
                                             0 WX 1X
 22 23 2 42 20 V ⇒(F)+13+1 CA. 42 40 0 0 W YO
                                                      (s) ⇒ (s)
    24 2 43 OX (F) → P~
                                        41 Z 32 Y3
                                                      (S)⇒ W →16
 0 # 0 X 0 01 20 O 1 X ⇒ (F)
                                     42 43 Z 4X Y3
                                                      (S) ⇒ Pu
 \begin{array}{ccc}
& \text{OY} & \text{Z 4X 30} \\
\text{OZ 00} & \text{Z 43 3X}
\end{array}\right\} P_{\mathbf{u}} - P_{\mathbf{v}} \Rightarrow (S)
                                        44 Z YY 00 BTI 6x, IV NIT-3
                                     KC .
                                             0 00 ZY
    01 0 1X 1X 411-5 1-4
                                             1 24 14
```

Подпрограмма выполнения умножения и деления.

Зона МБ 1Z

```
Адрес Команда
                                    Адрес Команда
\Pi_{\Phi}=0
                                    \Pi_{\Phi}=0
                                    02 03 Z Z1 Y0 Cgg (S) Ha 4 => (S)
WW WX Z 4Z ZO V=>(F) deA.
        2 43 0X (F) → P.
                                            z 32 y3 (s) ⇒ u
   ΨY
                                        04
                                    1₩ 1X Z 4Z 30 V ⇒> (S)
      Z 4Z 30 V⇒(S)
WZ WO
       2 21 YO Cg6(S) Ha 4 ⇒ (S)
                                            Z 43 3X (S) - P<sub>M</sub> ⇒(S)
                                        1 Y
                                    12 10 Z 21 YO (G6(S) Ha 4 ⇒ (S)
12 W3 0 42 20 - 5+ h ⇒ (S)
                                            2 32 40 (s)·u ⇒ (s)
   W4 0 44 10 41-05 1
                                        11
                                    12 13 0 34 10 Yn-0 1 3
       Z 42 Y3 (S)⇒V
XW XX
                                            2 32 YX Hopu(S) > U; N > (S)
   XΥ
        0 42 20
                   8+h ⇒(S)
                                        14
OX XX
       Z 4Z 40
                                    2W 2X
                                            Z 4x 33 (S)+p<sub>u</sub>⇒(S)
                                            Z 43 33 (S) + P_V \Rightarrow (S)
   X1
       о чү эх
                                        2Y
        0 4Y 40 (S) $\(\mathbb{R}\); -1.(R) $\(\mathbb{S}\) 2Z 20
                                            Z 4X Y3 (S) ⇒ Pu
X2 X3
                                            Z 32 30 u ⇒ (S)
   X4 0 47 33 (S)~1⇒(S)
                                        21
                                            0 33 YO Cgb(S) na-4=>(S)
YW YX O X3 ZO 34 €A >> (F)
                                    22 23
        XP YP O
                  (S)(R)-1\Rightarrow(S)\rightarrow 12
                                            Z 4X 33
                                                      (S)+p_u \Rightarrow (S)
                                        24
YZ YO 0 33 ZX
                  (F)-4e_A\Rightarrow (F)
                                            2 32 Y3 (S) ⇒ L 4 5
                                    3W 3X
   Y 1
       0 YY 13
                   4U-1 L-5
                                        3Y
                                            Z YO 20
                                                      \pi_0 \circ 0 \Rightarrow (s)
                                                      47-05 Bx.TV NU-3
Y2 Y3 Z 4Z 40 ($)·V ⇒ ($)
                                            Z YY 10
                                    3Z 30
   Y4 Z 42 YX Hopu(S) >> V; N>(5)
                                            0 40 1X 4N-75*4
                                        31
                                            O OW YO
2W ZX Z 43 3X (S) -\rho_{x} \Rightarrow (S)
                                    32 33
                                                       O \Rightarrow (S)
   ZY Z 43 Y3 (S) ⇒ P.c
                                            EY XP Z
                                                       (ج) م ⊅ور ساع
                                        34
22 20 2 42 30 V ⇒ (S)
                                                       5 N L → 5
                                    YP WP
                                            0 3X 00
   21 0 33 YO Cg6(S) Ha-4 > (S)
                                            0 X0 00
                                                       -1
                                        44
                  (S)+P_{v}\Rightarrow(S)
                                                       SS 414
22 Z3 Z 43 33
                                    47, 40
                                            Z 44 2X
   24 2 42 Y3
                  (S) ⇒ V
                                        41
                                            Z YY 00
                                                       5Π Γ*8×.1V NΠ-3
                  V ⇒ (F) - 4 4mm. 42 43
OW OX Z 42 ZO
                                            0 Y4 44
                  (F) >> P~
                                                       35, 41,
    OY Z 43 OX
                                            1 44 2X
                                        44
OZ 00 Z 32 30
                   u ⇒ (s)
                                    ΚС
                                            0 00 23
                                            0 14 24
   01
        Z 4X 3X
                   (s) - \rho_u \Rightarrow (s)
```

Программа извлечения квадратного корня.

Адрес Команда	Адрес Команда
Π_{Φ} =0	Π_{Φ} =0
1 1 1 (2) + 1 30 Pu → (3) 4 1	02 03 0 0W 4X a1+(S)(R) → (S)
WY 0 0W 40 -½·(S)→(S)	04 0 Z3 4X Q +(\$)·(R) ⇒(\$)
#Z #0 0 13 3X (S) - 1/3€A⇒(S)	1W 1X Z 4Z Y3 (S) ⇒ V
w1 Z 43 Y3 (S\⇒> Pv	1Y 2 42 40 (S)·V⇒(S)
112 W3 Z 43 Z0 P _V ⇒ (F)	1Z 10 Z 32 40 (S)·从⇒(S)
#4 Z 43 OX (F) ⇒ Pv	11 0 2x 3x H _o ⇒(5)
(₩ XX X ЧХ ZX (F)+P++>(F)	12 13 0 00 40 (S) → (R); € ₂ (R) → (S)
%/ 2 32 30 u.⇒(\$)	14 0 0# 33 -½+(S)⇒(S)
% xo % 4x 3x (S)-P→(S)	2W 2X 0 ZX 4X 1 + (S)(2) ⇒ (S)
X1 0 41 40 Cgb(S) 4a4 4⇒(S)	2Y % 4% 40 (\$)∙V⇒(\$)
32 X3 Z 32 Y3 (S)⇒u	2Z 20 Z 40 ZX (F)+Py⇒(F)
X4 0 20 10 4n-0 1-1	21 0 ZX 4Z (S)·A [©] ⇒(S)
/W YX O OY 1X 9n-21 2	22 23 % 4% Y3 (\$) ⇒ V
YY Z 4 X OX (F) ⇒ P	24 Z 32 40 (S)·从⇒(S)
YZ YO O ZX 3X $h \Rightarrow (s)$	3W 3X 0 Z4 Z0 a → (F)
Y1 0 Y4 40 (S)⇒(R);a;(R)⇒(S)	31 0 MM JA Hobry (2) → No. Mole) of
12 13 0 01 00 51153; eA	32 30 0 wo 32 (S)+P → (S)
yy o zy zz a,	31 0 #0 Y2 (S) → P\$
ZW ZX 0 30 00 1	32 33 0 WW 3Z V → (\$)
ZY 1 W2 YZ J3	34 0 03 YO Cg&(S) na-4 >> (S)
ZZ ZO Z 4X Y3 (S)⇒P., ↓1	4x 4x 0 80 32 (\$)+P, + (\$)
Z1 Z YY 00 BN FBx.IV HN-3	4Y 0 WW Y2 (S) ⇒ V €
22 23 0 30 23 a o	42 40 2 42 30 V ⇒ (S)
Z4 0 13 34 Q 2	41 0 04 ZX (F)+ & -> (F)
OW OX O ZW WW OY Z WW 2X St2=12 } -1/2	42 43 0 38 13 4n-1 1-4
OY Z WW 2X Stall J /2	44 Z YY OO BRIT BK.IV HR-3
02 00 0 11 11 &	KC 0 00 24
01 0 24 33 Q ₂ +(\$) من 10 الم	Z Y3 04

Подпрограмма для вычисления функций $\sin u$, $\cos u$.

Адрес Команда	Адрес Команда
Π_{Φ} =0	$\Pi_{\Phi}=0$
₩₩ ₩X 0 43 X1 \ 9/2π ₩Y Z Z4 14 }	02 03 0 22 4x 6,+(\$)(R) ⇒(\$) 04 0 ₩2 4x 6,+(\$)(R)⇒(\$)
WZ WO 1 04 Y4 } 60	1₩ 1X Z 32 40 (\$)·u⇒(\$)
W2 W3 0 20 00 2/3	12 10 2 W1 3X (S)-e _A ⇒(S)
W4 Z 08 Z0 3€A⇒(F).JCOS XW XX 0 X0 00 6∏ [**]	11 2 4X 13 (S) \Rightarrow Pu+13 12 13 2 32 30 $u \Rightarrow$ (S)
$\dot{X}\dot{Y}$ 0 4W Z0 $0 \Rightarrow (F)$ JSin XZ X0 Z 32 30 $u \Rightarrow (S) \downarrow^{1}$	14 0 21 Y0 Cgb(S) Ha-4 \$\(S\) 2\(\frac{2}{3}\) \(\frac{2}{3}\) \(\frac{2}\) \(\frac{2}{3}\) \(\frac{2}{3}\) \(\frac{2}{3}\) \(\frac{2}{3}\) \(\frac{2}{3}\) \
x1 Z 4x 3x (S)-Pu⇒(S)	2Y Z 32 Y3 (S)⇒U
X2 X3 Z Z1 Y0 C_{9} (5) 4 $4 \Rightarrow$ (5) X4 0 WW 40 (5) 9/2 $\pi \Rightarrow$ (5)	22 20 Z YY 00 6 n : 8x.W Mn-3 21 0 0W 00 - 48A
YW YX Z 4X YO Cge(S) Ha P. =>(S) YY 0 W3 40 (S). 2/3 =>(S)	22 23 Z 4Y 44 } &.
YZ YO O YW 32 (S)+L⊕ ⇒(S)	SW SX O 1Z XX \ E
Y1 7 32 Y3 (\$) ⇒ U Y2 Y3 7 X4 20 (\$)⊗(-3) ⇒(\$)	37 Z 03 Z 0 } 2 3 3 0 0 0 Z 4 0 } 8 3
Y4 2 4X Y3 (S) ⇒ P ₁ Zw ZX 2 32 33 (S) + LL ⇒ (S)	31 0 21 XX J 33 32 33 0 44 44 \ 3/2
2Y Z 4X Z0 P ₁ ⇒ (F) 2Z Z0 0 Z3 10 Yn-0 1 ⁻²	34 1 44 44)
21 0 XX 40 −(S)⇒(S)	4Y 0 00 00 } L-0
22 23 2 32 Y8 (S)⇒ U-1 ² Z4 0 11 10 9∏-0 5 ⁻³	42 40 0 00 00 41 0 00 00
ON OX 2 32 40 (S)· · · → (S) OY 0 30 Y0 Cgb(S) + a-1 → (S)	42 43 0 00 00 Cb. 942 uku
0Z 00 0 3Z 40 (S) ⇒(R); b;(R) ⇒(S)	кс о оо гч
01 0 34 33 $b_2 + (s) \Rightarrow (s)$	1 X2 ZZ

Подпрограмма для вычисления функций e^u.

Адрес	Команда	Адрес Команда
$\Pi_{\Phi} = 0$		Π_{Φ} =0
. WW WX	z 32 30 u => (S) = lexp.	02 03 0 13 40 Cgl (5) He-4=(5)
WY.	$Z + X + X + (S) - P_{A} \Rightarrow (S)$	04 Z 4X 33 (S)+Pu⇒(S) 1¥ 1X Z 32 Y3 (S)⇒ U
WZ WO W1	Z Z1 Y0 Cgb(S) He 4 ⇒ (S) 0 3# 40 (S). 1/2n3 ⇒ (S)	14 Z YY 00 6 TT Bx.1v un-3
W2 W3	7 93 VV Name (C) > 11 N > 6	\$17.10 7.32.23 11 = (0) 11 ⁴
#4 ₩4	$7 \text{ HY 33 (S)} \rightarrow \text{(S)}$	3) 12 10 2 32 23 $u \Rightarrow (R) \neq 1$ 11 0 20 13 $\forall \Pi = 1 \ \uparrow^{-2}$
	Z w3 y3 (\$) ⇒ (β)	12 13 0 DW YO (\$)
XX "X	0 чч зх (S)-3e, ⇒(S)	12 13 0 0W Y0 0⇒(\$) 14 Z 32 Y3 (\$)⇒∪
XZ XO	0 10 13 97-15-1	24 2X Z 4X Y3 (S) ⇒ Pu
X1	Z 4X Y3 (S) ⇒ Pu	2Y Z YY 00 57 7 8x. IV HR-3
X 2 X3	2 32 30 U ** (\$)	27 20 7 44 2X S2 412
χч	Z 4X 40 Cgg(s) + a Pu → (s) 0 43 20 Z 4X 73 } [27(s)] 61 PA → Pu	21 0 30 00 1
XY WY	0 43 20 [foz (et] .0 = 0	22 23 0 14 44 } 1/2 - 1/2 3-16
YY	Z 4X Y3 JLZF (3) 61 CAFFIL	24 1 44 44) 12 12
YZ YO	2 32 30 UL⇒(\$)	3W 3X 0 3Y W2 1 1/0 7
Y 1	Z #3 Y0 Cge(S) na(β)⇒(S)	
	0 22 20 {(s)} ₆ ,⇒(s)	32 30 0 2X Y4 } a.
Y4	0 42 40 (S) ⇒(R); a, (R) ⇒(S	
	$0 4\% 33 (S) + \alpha_3 \Rightarrow (S)$	C 423
ZY	0 32 4x (S)-(R)+02=(S)	34 0 2W 1W)
ZZ 20	$0 32 4x (S)(R) + a_1 \Rightarrow (S)$	4% 4% 0 01 YY) a,
Z1	0 21 4x (S)·(R)+ $\alpha_0 \Rightarrow$ (S)	47 2 12 02 5
22 23	2 32 Y3 (\$) ⇒ U	42 40 0 00 12 \ Q 4
24	z 32 40 (s)·u⇒(s)	41 1 0Y 1W 3
	2 32 YX Hopu(s) > u; N > (s)	42 43 1 44 00 121 e _a 44 0 03 00 3 ea
0Y 0Z 00	2 4x 33 (5)+Pu⇒(5)	KC 0 00 OW
01	Z 4X Y3 (S) ⇒ Pu Z 32 30	0 42 44
0 '	2 32 30 00 (3)	0 12 11

Подпрограмма для вычисления функций lnu.

```
Адрес Команда
                                      Адрес Команда
\Pi_{\Phi}=0
                                      \Pi_{\Phi}=0
WW WX Z 32 30 U=> (S) den
                                      02 03 Z 32 YX Hopu (5) > U; N > (5)
    wy z чх эх ($) – P. ⇒ ($)
                                          OY Z W3 3X (S)-(\beta) \Rightarrow (S)
WZ WO Z Z1 YO Cg6(S) ma 4 ⇒ (S)
                                      1 W 1 X Z 4 X Y3 (5) ⇒ P.
    W1 Z 32 Y3 (Š)⇒u
                                          1Y 2 32 30 u⇒(S)
W2 W3 0 XX 13 Yn-15 2
                                      12 10 0 W4 Y0 Cgb(S) Ha-4 → (S)
    W4 0 0W 2X 52,
                                          11 Z 4X 33 (S)+P<sub>a</sub>⇒(S)
XW XX 0 41 3X (S) -\sqrt{3}/2 \Rightarrow (S) -1^2
                                       12 13 Z 32 Y3 (S) ⇒ LL
    XY 0 X1 13 Yn-1 [ -3
                                              2 YY 00 BULT BX.IV UN-3
                                          14
XZ XO Z O3 ZX (F)+3eA⇒(F)
                                             0 33 X0 )
                                      2W 2X
    X1 Z 4X 30 \rho_u \Rightarrow (s) \rightarrow 3
                                          2Y
                                              Z 00 XW }
X2 X3 0 Y0 10 Yn-0 5-1
                                      2Z 20· 0 ZZ X3
    X4 Z 4X YX Hopm(S) → Pu; N → (S)
                                              1 XZ ZW [
                                          21
YW YX Z 03 33 (S)+30, →(S)
                                      22 23
                                              O 1W WY)
    YY Z OY 20 -($) ⇒ ($)
                                          24 0 44 4# $
YZ YO Z W3 Y3
                    3W 3X 0 1X Z3
                                                         Q.
    Y1 Z 32 30
                   u ⇒(s)
                                          ЗY
                                              0 Z2 24
                   (s) \cdot \lambda^{\Theta} \Rightarrow (s)
                                      32 30 0 10 0Y
31 1 31 2W
Y2 Y3 0 00 4Z
    Y4 0 4X 3X
                   (s)-1\Rightarrow (s)
                   (S) → (R); Q, (R) → (S) 32 33 0 Y4 44 }
ZW ZX 0 44 40
    ZY 0 3X 33
                   a_{s+}(s) \Rightarrow (s)
                                          34
                                              1 42 WY (
ZZ ZO 0 3Y 4X
                   ay+(S)(R)+(S)
                                      4W 4X 0 30 00 )
    Z1 0 3Z 4X
                                          47 0 03 47
                   a_3+(s)(R)\Rightarrow(s)
Z2 Z3 0 32 4X
                                      42 40 0 44 WY \lambda_2
                   a_1 + (5)(R) \Rightarrow (5)
    Z4 0 4W 4X
                   a_1 + (S)(R) \Rightarrow (S)
                                          41
                                              0 34 34 53/2
OW OX O YZ 4W - en x + ($). (R) = ($) 42 43 0 3W Y4 1
    OY Z W3 YO C_{\alpha} \mathcal{E}(S) + \alpha(\beta) \Rightarrow (S)
                                          닌년
                                              0 24 04 ac
02 00 0 2W 23
                    en 3 ⇒(R)
                                      КC
                                              0 00 0 7
    01
        Z + X + 3 (S) + P_{L} \cdot (R) \Rightarrow (S)
                                              1 3Z 01
```

Издано:

Выпуск 1.

Жоголев Е.А. ОСОБЕННОСТИ ПРОГРАММИРОВАНИЯ И МАТЕМАТИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ ДЛЯ МАШИНЫ «СЕТУНЬ»

Выпуск 2.

Фурман Г.А. ИНТЕРПРЕТИРУЮЩАЯ СИСТЕМА ДЛЯ ДЕЙСТВИЙ С КОМПЛЕКСНЫМИ ЧИСЛАМИ (ИП-4).

Выпуск 3. Франк Л.С, Рамиль Альварес X. ПОД-ПРОГРАММА ВЫЧИСЛЕНИЯ ЗНАЧЕНИЙ ОПРЕДЕЛЕННЫХ ИНТЕГРА-ЛОВ ДЛЯ ИП-2.

Готовится выпуск 5:

Фурман Г.А. ПОДПРОГРАММА ВЫЧИСЛЕНИЯ ВСЕХ КОРНЕЙ МНОГОЧЛЕНА ДЛЯ ИП-4.