



МИНИСТЕРСТВО СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
Федеральное государственное бюджетное  
образовательное  
учреждение высшего образования>  
ГУЗ

Представление на соискание учёной степени кандидата технических  
наук по специальности 1.6.22 Геодезия

Совершенствование методики повышения точности  
передачи координат с использованием PPP-алгоритма

*Выступающий:* С. О. Макаров  
*Руководитель:* к.т.н. А. Д. Тихонов

Москва, 2024

- Результаты расчёта этого путём таким-то.
- Результаты разработки того.
- И ещё ...
- ...пару пунктов.

## 1 Списки

- Нумерованные
- Не нумерованные
- Комбинированные

## 2 Графика

- Расположение
- Линии

## 3 Остальное

- Формулы
- Таблицы
- Разное

# Списки

- 1 один
- 2 два
- 3 три

- Проблема 1
- Проблема 2
- Проблема 3

## ① Задача 1

- Подзадача 1-1
- Подзадача 1-2

## ② Задача 2

- Подзадача 2-1
- Подзадача 2-2
- Подзадача 2-3

## ③ Задача 3

- Подзадача 3-1
- Подзадача 3-2
- Подзадача 3-3

## Поясняющий текст

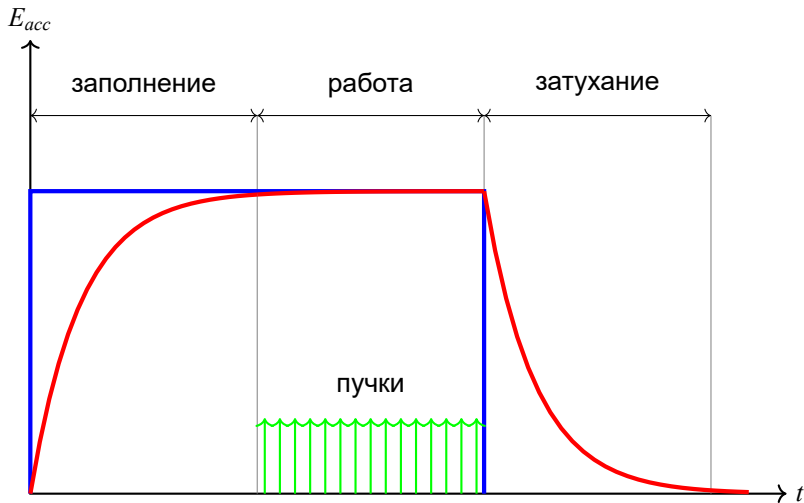
- Один
- Два
- Три



Продолжение предыдущего слайда

Графика

L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X



L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

**Составная  
подпись 1**



**Составная  
подпись 2**



# L<sup>A</sup>T<sub>E</sub>X

---

**Составная  
подпись 1**

**Составная  
подпись 2**



Остальное



$$\begin{cases} \dot{x} = \sigma(y - x) \\ \dot{y} = x(r - z) - y \\ \dot{z} = xy - bz \end{cases}$$

$$y = 1x^1 + 2x^2 + 3x^3 + \\ + 4x^4 + 5x^5 + \dots$$

Интегральная форма	Дифференциальная форма
$Q_e(t) = \oiint_S \vec{D}(t) \cdot d\vec{s} = \iiint_V \rho_v(t) dv$	$\nabla \cdot \vec{D}(t) = \rho_v(t)$
$\oiint_S \vec{B}(t) \cdot d\vec{s} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B}(t) = 0$
$V_{emf}(t) = \oint_L \vec{E}(t) \cdot d\vec{l} = - \iint_S \left[ \frac{\partial \vec{B}(t)}{\partial t} \right] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{E}(t) = - \frac{\partial \vec{B}(t)}{\partial t}$
$I(t) = \oint_L \vec{H}(t) \cdot d\vec{l} = \iint_S \left[ \vec{J}(t) + \frac{\partial \vec{D}(t)}{\partial t} \right] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{H}(t) = \vec{J}(t) + \frac{\partial \vec{D}(t)}{\partial t}$
$\oiint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = - \frac{\partial Q_e}{\partial t}$	$\nabla \cdot \vec{J} = - \frac{\partial \rho_v}{\partial t}$

$$\vec{D}(t) = [\varepsilon(t)] * \vec{E}(t)$$

$$\vec{B}(t) = [\mu(t)] * \vec{H}(t)$$

Интегральная форма	Дифференциальная форма
$Q_e = \oiint_S \vec{D} \cdot d\vec{s} = \iiint_V \rho_v dv$	$\nabla \cdot \vec{D} = \rho_v$
$\oiint_S \vec{B} \cdot d\vec{s} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$
$V_{emf} = \oint_L \vec{E} \cdot d\vec{l} = - \iint_S [j\omega \vec{B}] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{E} = -j\omega \vec{B}$
$I = \oint_L \vec{H} \cdot d\vec{l} = \iint_S [\vec{J} + j\omega \vec{D}] \cdot d\vec{s}$	$\nabla \times \vec{H} = \vec{J} + j\omega \vec{D}$
$\oiint_S \vec{J} \cdot d\vec{s} = -j\omega Q_e$	$\nabla \cdot \vec{J} = -j\omega \rho_v$

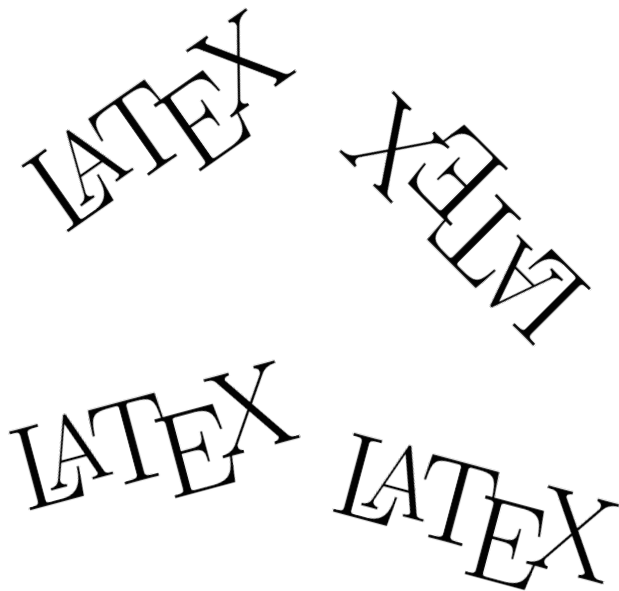
$$\vec{D}(t) = [\varepsilon] \vec{E}(t)$$

$$\vec{B}(t) = [\mu] \vec{H}(t)$$

Заголовок 1	Заголовок 2
Сумма	$b + a$
Разность	$a - b$
Произведение	$a * b$

Заголовок 1	Заголовок 2
Сумма	$b + a$
Разность	$a - b$
Произведение	$a * b$

- **Пункт 1**
  - ✓ Подпункт 1-1
  - ✓ Подпункт 1-2
- **Пункт 2**
  - ✓ Подпункт 2-1
- **Пункт 3**
  - ✓ Подпункт 3-1
  - ✓ Подпункт 3-2
- **Пункт 4**
  - ✓ Подпункт 4-1
- **Пункт 5**
  - ✓ Подпункт 5-1
  - ✓ Подпункт 5-2
  - ✓ Подпункт 5-3





- Впервые реализован ...
- Разработана программа ...
- Впервые проведён анализ ...
- Предложена схема ...

- Получены выражения для ....
- Определены условия ....
- Разработаны устройства ....

# Свидетельство о регистрации программы



## Образец для заполнения акта о внедрении

<b>УТВЕРЖДАЮ</b> Руководитель (или, равнозначный) предприятия/организации, в котором внедрен разработанный	<b>УТВЕРЖДАЮ</b> Ректор (директор, курирующий) соответствующую деятельность) университета
_____ (подпись)	_____ (подпись)
Горбачев И.И.	Горбачев И.И.
Дата " ____ " ____ 201 г.	Дата " ____ " ____ 201 г.

## АКТ о внедрении (использовании) результатов научной и инновационной деятельности

1. Автор (соавторы) внедрения (ФИО полностью)
2. Источник предложения (диссертация, дипломная работа, курсовая работа, научное исследование и др.)
3. Название объекта внедрения
4. Наименование организации, где используются результаты исследования
5. Дата начала отсчета внедрения
6. Заключение об эффективности внедрения (использование указанных результатов позволяет: повысить качество проектирования и эффективность ...; повысить качество предоставляемых услуг; сократить затраты на проведение работ; повысить производительность труда при ...; повысить уровень подготовки... и др.)

Руководитель подразделения, из которого исходит внедрение (ФИО, должность, подпись)  
Ответственный за внедрение (из числа авторов, ФИО, должность, подпись)



- Научная сессия МГУ, Москва 2013–2015;
- XXIV Russian Conference (RuC 2014), Obninsk, Russia, 2014
- VII International Conference (IAC 16), Busan, Korea, 2016;
- XXVIII Other Conference (AC 16), East Lansing, MI USA, 2016;
- ...

**Спасибо за внимание!**

# Ответы на замечания ведущей организации НИИ «Рога и копыта»

- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ



# Ответы на замечания оф. оппонента Иванова И. И

- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ

- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ
- Замечание – ответ