Interpolacja - sprawozdanie

Aleksandra Smoter

April 2019

Contents

1	Inte	rpolacja Lagrange'a	2
2	Interpolacja Newton'a		3
	Porównanie interpolacji Lagrange'a, Newton'a i polyfit Interpolacja funkcjami sklejanymi		
Li	istir	ngs	
	1	Funkcja Lagrange	2
	2	Wykres interpolacji Lagrange'a	2
	3	dividedDiff function	4
	4	Factors function	4
	5	Newton function	4
	6	Newton interpolation - plot	4
	7	Porównanie interpolacji	5
	8	Porownanie czasow interpolacji	7
	9	Porownanie czasow interpolacji - wykres	7
	10	Interpolacja funkcjami sklejanymi liniowymi	8
	11	Interpolacja funkcjami sklejanymi sześciennymi	9
	12	Efekt Rungego	10
	13	Efekt Rungego - funkcje sklejane	11
Li	ist o	of Figures	
	1	Interpolacja Lagrange'a	3
	2	Interpolacja Newtona'a	5
	3	Porównanie rodzajów interpolacji	6
	4	Porównanie czasów interpolacji	8
	5	Interpolacja funkcjami sklejanymi liniowymi	9
	6	Interpolacja funkcjami sklejanymi sześciennymi	10
	7	Efekt Rungego	11
	8	Efekt Rungego - porównanie interpolacji wielomianowej i funkcjami sklejanymi	11

1 Interpolacja Lagrange'a

Implementacja interpolacji wielomianowej ze wzoru na wielomian interpolacyjny Lagrange'a (1) w języku Julia

$$L_k(x) = \frac{d}{m} = \prod_{i=0, i=k}^n \frac{x - x_i}{x_k - x_i}, \qquad P_n(x) = \sum_{k=0}^n L_k(x) f_k(x)$$
 (1)

Oznaczenia:

- X, Y tablice przechowujące odpowiednio współrzędne x i y węzłów interpolacji
- n ilość węzłów interpolacji

Listing 1: Funkcja Lagrange

```
# Funkcja do wyznaczenia wartosci wielomianu interpolacyjnego w pkt x_i
function Lagrange(X, Y, x_i, n)
    result = 0
    for i = 1:n
        y_i = Y[i]
        p_i = 0
        1_{i} = 1
        for j = 1:n
            if(j != i)
                l_i = l_i * (x_i - X[j]) / (X[i] - X[j])
            end
        end
        p_i = l_i * y_i
        result += p_i
    end
    result
end
```

Listing 2: Wykres interpolacji Lagrange'a

```
using Plots, Polynomials
n = 10 # ilosc wezlow interpolacji
# wylosowanie wezlow interpolacji
p = 1.0:n
# zapisanie wspolrzednych x i y odpowiednio do tablicy X i Y
X = [x \text{ for } x \text{ in } p]
Y = [rand() for x in X]
# narysowanie na wykresie wezlow interpolacji
scatter(X, Y, label="data points", color = "blue", xlabel = "x", ylabel = "y")
# wybranie zageszczonych punktow do narysowania wykresu funkcji interpolujacej
pd=1:0.01:n
# obliczenie wartosci wielomianu interp.dla wszystkich x z przedzialu pd
# za pomoca funkcji Lagrange
L = [Lagrange(X, Y, x, n) \text{ for } x \text{ in } pd]
#narysowanie wielomianu interpolacyjnego na wykresie
plot!(pd, L, label = "Lagrange's Interpolation", color = "red")
```

Po wykonaniu czynności z Listingu 2 otrzymuję poniższy wykres, przedstawiający wielomian interpolacyjny, wyznaczony za pomocą funkcji Lagrange.

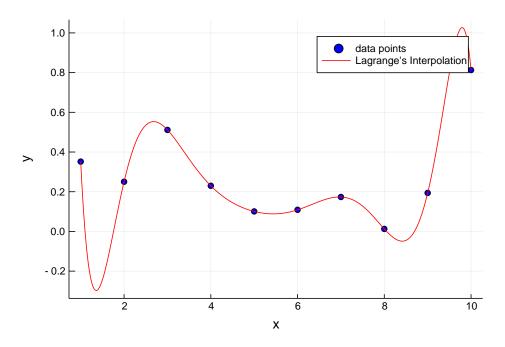


Figure 1: Interpolacja Lagrange'a

Wniosek:

Wielomian przedstawiony na wykresie przechodzi przez punkty interpolacyjne, więc funkcja została napisana poprawnie.

2 Interpolacja Newton'a

Implementacja interpolacji wielomianowej za pomocą metody ilorazów różnicowych (wielomianu interpolacyjnego Newtona (2)) w języku Julia

Wielomian interpolacyjny Newtona:

$$P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + a_n(x - x_0)(x - x_1)\dots(x - x_{n-1})$$
(2)

Wprowadzam notację:

-> 0-wy iloraz różnicowy względem x_i :

$$x_i: f[x_i] = f(x_i) \tag{3}$$

-> 1-szy iloraz różnicowy względem x_i :

$$f[x_i, x_{i+1}] = \frac{f[x_{i+1}] - f[x_i]}{x_{i+1} - x_i} \tag{4}$$

-> k-ty iloraz różnicowy względem x_i :

$$f[x_i, x_{i+1}, ..., x_{i+k}] = \frac{f[x_{i+1}, x_{i+2}, ..., x_{i+k}] - f[x_i, x_{i+1}, ..., x_{i+k-1}]}{x_{i+1} - x_i}$$
(5)

Interpolacyjny wzór Newtona z ilorazami różnicowymi

$$P_n(x) = f[x_0] + \sum_{k=1}^n f[x_0, x_1, ..., x_k](x - x_0)...(x - x_{k-1})$$
(6)

Listing 3: dividedDiff function

```
# funkcja do wyznaczania ilorazow roznicowych ze wzoru (5)
function dividedDiff(X, Y, i)
    n = length(X)
    F = zeros(n)
    for j=1:n-i
        F[j] = (Y[j+1, i+1] - Y[j, i+1]) / (X[j+i] - X[j])
    end
    Y[:,2+i] = F
end
                                    Listing 4: Factors function
# funckja do wyznaczenia macierzy wspolczynnikow
function Factors(X, Y)
   n = length(X)
    F = zeros(n, n+2)
   F[:,1] = X
    F[:,2] = Y
    for i=1:n
        dividedDiff(X, F, i)
    end
    return F
end
                                    Listing 5: Newton function
# funkcja do obliczenia wartosci wielomianu interpolacyjnego w pkt x_i
function Newton(C, x_i)
    result = C[1,2]
    n = length(C[:,1]) - 1
    for i=1:n
        product = C[1, i+2]
        for j=1:i
            product = product * (x_i - C[j,1])
        result = result + product
    end
    return result
end
                                Listing 6: Newton interpolation - plot
using Plots, Polynomials
n = 10
p = 1.0:n
X = [x \text{ for } x \text{ in } p]
Y = [rand() for x in X]
scatter(X, Y, label="data points", color = "blue", xlabel = "x", ylabel = "y")
pd=1:0.01:n
# obliczenie wartosci wielomianu interp. dla wszystkich x z przedzialu pd
# za pomoca funkcji Newton
C = Factors(X, Y)
N = [Newton(C, x) \text{ for } x \text{ in } pd]
plot!(pd, N, label = "Newton's interpolation", color = "blue")
```

Po wykonaniu czynności z Listingu 6 otrzymuję poniższy wykres, przedstawiający wielomian interpolacyjny, wyznaczony za pomocą funkcji Newton.

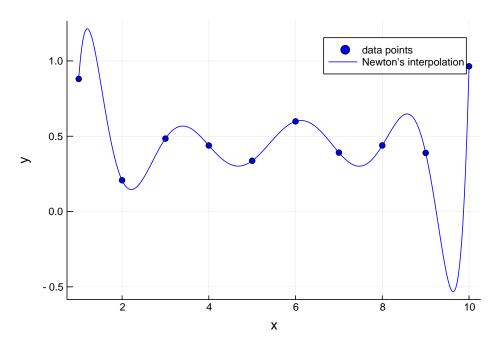


Figure 2: Interpolacja Newtona'a

Wniosek:

Wielomian przedstawiony na wykresie przechodzi przez punkty interpolacyjne, więc funkcja została napisana poprawnie.

3 Porównanie interpolacji Lagrange'a, Newton'a i polyfit

Porównanie interpolacji:

- -> Lagrange'a
- -> Newton'a
- -> funkcją polyfit z modułu Polynomials

Listing 7: Porównanie interpolacji

```
#Pkg.add("Interpolations")
using Plots, Polynomials

n = 10
p = 1.0:n

X = [x for x in p]
Y = [rand() for x in X]

scatter(X, Y, label="data points", color = "blue", xlabel = "x", ylabel = "y")
pd=1:0.01:n

# wartosci wielomianu interp. dla wszystkich x z przedzialu pd
# obliczone za pomoca funkcji Lagrange
L = [Lagrange(X, Y, x, n) for x in pd]
```

```
# obliczone za pomoca funkcji Newton
C = Factors(X, Y)
N = [Newton(C, x) for x in pd]

# obliczone za pomoca funkcji polyfit z modulu Polynomials
fit1=polyfit(p, Y)
P = [fit1(x) for x in pd]

# narysowanie wielomianow interpolacyjnych na wykresie
plot!(pd, L, label = "Lagrange's Interpolation", color = "red")
plot!(pd, N, label = "Newton's interpolation", color = "blue")
plot!(pd, P, label = "Polynomial interpolation", color = "green")
```

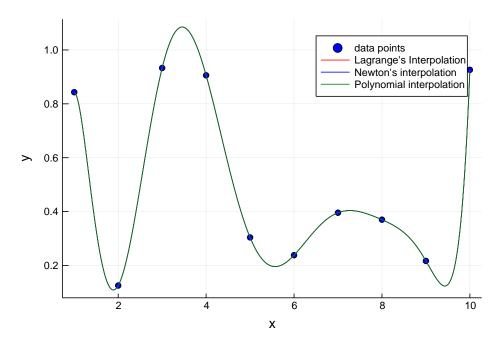


Figure 3: Porównanie rodzajów interpolacji

Wniosek:

Wykresy napisanych przeze mnie funkcji Lagrange i Newton oraz tej z modułu polynomial pokrywają się, z czego wynika, że wielomiany interpolacyjne są wyznaczone jednoznacznie

Wiedząc, że wszystkie wymienione wyżej funkcje działają poprawnie, sprawdzam, która z nich jest najbardziej efektywna pod względem czasu.

Dla każdej z funkcji: Lagrange, Newton i polyfit wykonuję po 10 pomiarów czasu, dla n węzłów interpolacyjnych, gdzie $n \in 10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100$. Wszystkie pomiary zapisywane są do tabeli: Dim (ilość węzłów), Type (rodzaj wykorzystanej funkcji) i Time (czas wykonywania funkcji) (Listing 8)

Listing 8: Porownanie czasow interpolacji

```
using DataFrames, Polynomials
Dim = Int[]
Time = Float64[]
Type = []
for n = 10:10:100
    for i = 1:10
         p = 1.0:n
         X = [x \text{ for } x \text{ in } p]
         Y = [rand() for x in X]
         pd=1:0.01:n
         push! (Dim, n)
         push!(Type, "L")
         L = [Lagrange(X, Y, x, n) \text{ for } x \text{ in } pd]
         push!(Time, @elapsed L)
         push! (Dim, n)
         push! (Type, "N")
         C = Factors(X, Y)
         N = [Newton(C, x) \text{ for } x \text{ in } pd]
         push!(Time, @elapsed N)
         push! (Dim, n)
         push! (Type, "P")
         fit1=polyfit(p, Y)
         P = [fit1(x) for x in pd]
         push!(Time, @elapsed P)
    end
end
```

Następnie tabele Dim, Type i Time łączę w data frame, który poddaję obróbce: agregacja względem rodzaju funkcji, obliczenie średniej wartości czasu oraz niepewności pomiarowej (odchylenia standardowego). Otrzymane wyniki przedstawiam na wykresie (Listing 9)

Listing 9: Porownanie czasow interpolacji - wykres

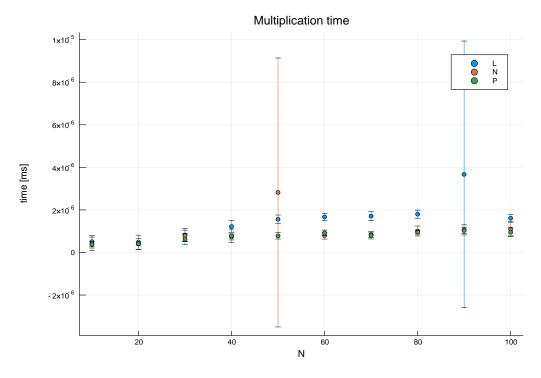


Figure 4: Porównanie czasów interpolacji

Wniosek: Z otrzymanego wykresu wynika, że najmniej efektywna jest funkcja Lagrange. Wynika to z tego, że przy tym rozwiązaniu przy każdej wartości wielomianu wykonujemy te same obliczenia. W metodzie Newtona tylko raz wyznaczamy ilorazy różnicowe, a w kolejnych iteracjach korzystamy z już wyliczonych wartości.

4 Interpolacja funkcjami sklejanymi

Interpolacja funkcjami sklejanymi pierwszego stopnia (liniowymi) - funkcja LinearInterpolation z modułu Interpolations w języku Julia

Listing 10: Interpolacja funkcjami sklejanymi liniowymi

using Interpolations

Po wykonaniu czynności z Listingu 10 otrzymuję poniższy wykres, przedstawiający wielomian interpolacyjny, wyznaczony za pomocą funkcji LinearInterpolation z modułu Interpolations w języku Julia

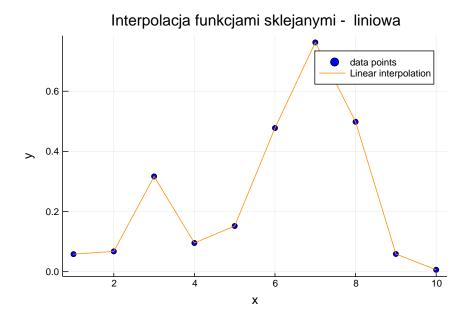


Figure 5: Interpolacja funkcjami sklejanymi liniowymi

Interpolacja funkcjami sklejanymi trzeciego stopnia (sześciennymi) - funkcja CubicSplineInterpolation z modułu Interpolations w języku Julia

Listing 11: Interpolacja funkcjami sklejanymi sześciennymi

```
# interpolacja szescienna
using Interpolations
# wylosowanie wezlow interpolacji
n = 10
p = 1.0:n
# zapisane wspolrzednych x i y odpowiednio do tablicy X i Y
X = [x \text{ for } x \text{ in } p]
Y = [rand() for x in X]
# narysowanie na wykresie wezlow interpolacji
scatter(X, Y, label = "data points", color = "blue", xlabel = "x",
    ylabel = "y")
# wybranie zageszczonych punktow do rysowania wykresow funkcji interpolujacych
pd=1:0.01:n
interp_cubic = CubicSplineInterpolation(p, Y)
C = [interp_cubic(x) for x in pd]
plot! (pd, C, title = "Interpolacja funkcjami sklejanymi - szescienna",
    label = "Cubic interpolation", color = "magenta")
```

Po wykonaniu czynności z Listingu 11 otrzymuję poniższy wykres, przedstawiający wielomian interpolacyjny, wyznaczony za pomocą funkcji CubicSplineInterpolation z modułu Interpolations w języku Julia

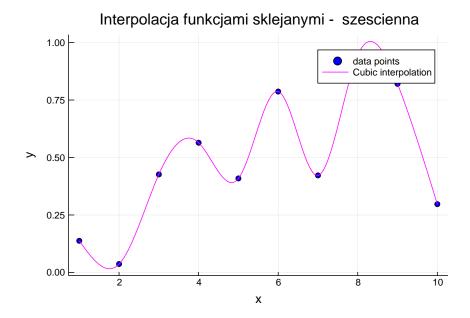


Figure 6: Interpolacja funkcjami sklejanymi sześciennymi

5 Efekt Rungego

Efekt Rungego - zjawisko pogorszenia interpolacji, pomimo zwiększenia ilości węzłów, szczególnie zauważalne na końcach przedziałów.

Listing 12: Efekt Rungego

```
using Interpolations, Polynomials
# wylosowanie wezlow interpolacji
n = 15
p = 1.0:n
# zapisane wspolrzednych x i y odpowiednio do tablicy X i Y
X = [x \text{ for } x \text{ in } p]
Y = [rand() for x in X]
# narysowanie na wykresie wezlow interpolacji
scatter(X, Y, label = "data points", color = "blue", xlabel = "x",
    vlabel = "v")
# wybranie zageszczonych punktow do rysowania wykresow funkcji interpolujacych
pd=1:0.01:n
fit1=polyfit(p, Y)
P = [fit1(x) for x in pd]
plot!(pd, P, title = "Runge effect", label = "Polynomial interpolation",
    color = "green")
```

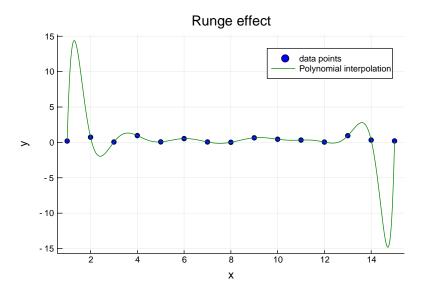


Figure 7: Efekt Rungego

W przypadku dobierania węzłów równoodległych wraz ze wzrostem n dochodzi do wzrostu błędu pomiędzy węzłami, co jest spowodowane wzrostem stopnia wielomianu interpolującego. Wybierając punkty interpolujące w zerach wielomianów Czebyszewa efekt Rungego nie występuje - jest to związane z większą gęstością zer wielomianów na krańcach przedziału.

Listing 13: Efekt Rungego - funkcje sklejane

```
# zniwelowanie efektu Rungego za pomoca funkcji sklejanych
cubic_interp = CubicSplineInterpolation(p, Y)
C = [cubic_interp(x) for x in pd]
plot!(pd, C, label = "Cubic interpolation", color = "magenta")
```

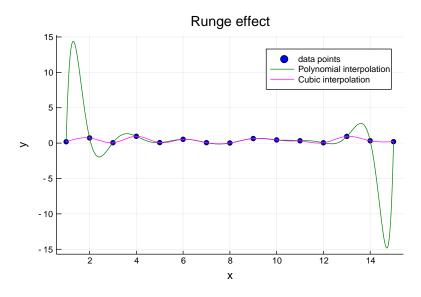


Figure 8: Efekt Rungego - porównanie interpolacji wielomianowej i funkcjami sklejanymi

Wniosek:

Efekt Rungego nie występuje również podczas interpolacji funkcjami sklejanymi.