Choque elástico

Magnitudes conservadas

- ▶ Energía total: $E_i = E_f$
- ightharpoonup Cantidad de movimiento: $\mathbf{p}_i = \mathbf{p}_f$

Magnitudes constantes

Energía cinética:

$$E_{k,i} = E_{k,f}$$

Entonces, sean dos cuerpos de masas m_1 y m_2 moviéndose con velocidades iniciales \mathbf{u}_1 y \mathbf{u}_2 . Luego del choque, sus velocidades finales serán \mathbf{v}_1 y \mathbf{v}_2 :

Conservación de la cantidad de movimiento:

$$\mathbf{p}_i = \mathbf{p}_f \to m_1 \mathbf{u}_1 + m_2 \mathbf{u}_2 = m_1 \mathbf{v}_1 + m_2 \mathbf{v}_2 \tag{1}$$

► Constancia de la energía cinética:

$$E_{k,i} = E_{k,f} \rightarrow \frac{1}{2} m_1 \mathbf{u}_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \mathbf{u}_2^2 = \frac{1}{2} m_1 \mathbf{v}_1^2 + \frac{1}{2} m_2 \mathbf{v}_2^2$$
 (2)

y entonces
$$m_1 u_1^2 + m_2 u_2^2 = m_1 v_1^2 + m_2 v_2^2$$
 (3)

Estado Final: 2 ecuaciones con 2 incognitas

A partir de las condiciones iniciales, y sabiendo que es un choque elástico, ¿podemos determinar las condiciones finales $(v_1 \ y \ v_2)$?

Álgebra

- 1. Estamos en 1D, trabajamos con los módulos de las velocidades
- 2. Reordenamos (1), juntando las velocidades iniciales y finales de cada cuerpo: $-m_1(u_1-v_1)=m_2(u_2-v_2) \tag{4}$
- 3. y lo mismo para la energía cinética (3):

$$m_2(u_2^2 - v_2^2) = -m_1(u_1^2 - v_1^2)$$

4. usando diferencia de cuadrados, $a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$,

$$m_2(u_2 - v_2)(u_2 + v_2) = -m_1(u_1 - v_1)(u_1 + v_1)$$
 (5)

5. mirando fijamente y comparando (4) con (5), vemos que:

$$u_2 + b_2 = u_1 + v_1 \rightarrow (u_2 - u_1) = -(v_2 - v_1) \rightarrow \Delta u = -\Delta v$$
 (6)

6. con lo cual, podemos despejar, por ejemplo, v_2 :

$$v_2 = u_1 + v_1 - u_2 \tag{7}$$



Más álgebra, ya casi

7. Podemos utilizar (7), para poner todo en función de v_1 , y despejar v_1 . Partimos de (4):

$$m_2(u_2 - u_1 + u_2 - v_1) = -m_1(u_1 - v_1)$$
 (8)

8. y tratamos de juntar las velocidades v_1 :

$$m_2(2u_2 - u_1) - m_2v_1 = -m_1u_1 + m_1v_1 \tag{9}$$

9. insistimos,

$$m_2(2u_2 - u_1) + m_1u_1 = (m_1 + m_2)v_1$$

 $2m_2u_2 - m_2u_1 + m_1u_1 = (m_1 + m_2)v_1$
 $2m_2u_2 - (m_1 - m_2)u_1 = (m_1 + m_2)v_1$

10. y finalmente,

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1 + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} u_2 \tag{10}$$

11. Cambiando los índices $1 \leftrightarrow 2$, obtenemos v_2 :

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1 - \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_2 \tag{11}$$

Casos límites

▶ autos chocadores, $m_1 = m_2$: ¡Las velocidades se intercambian!

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1 + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} u_2 \quad \rightarrow \quad v_1 = u_2$$
 $v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1 - \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_2 \quad \rightarrow \quad v_2 = u_1$

▶ Billar, $m_1 = m_2$, $u_2 = 0$: ¡La primera bola se queda quieta!

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1 + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} u_2 \quad \to \quad v_1 = 0$$

$$v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1 - \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_2 \quad \to \quad v_2 = u_1$$

▶ Camión vs taxi, elástico, $m_1 \gg m_2$: Pobre taxista...

$$v_1 = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1 + \frac{2m_2}{m_1 + m_2} u_2 \rightarrow v_1 \approx u_1$$
 $v_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1 - \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_2 \rightarrow v_2 \approx 2u_1$



Casos límites

► Choque contra una pared, $u_2 = 0$, $m_2 \to \infty$: ¡Rebote!

(el viejo truco, saco m2 como factor común, y hago tender al límite)

$$v_1 = rac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_1 + rac{2m_2}{m_1 + m_2} u_2 \quad o \quad v_1 \simeq -u_1$$
 $v_2 = rac{2m_1}{m_1 + m_2} u_1 - rac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} u_2 \quad o \quad v_2 \simeq 0$

- Vectorialmente, cambia sólo la coordenada donde está la pared.
- ▶ Imaginemos una pelota de masa m con velocidad $\mathbf{u} = (u_x, u_y, u_z)$, que choca una pared en x = 1. Al llegar a x = 1, entonces

$$v_x = -u_x$$

$$v_y = u_y$$

$$v_z = u_z$$

Pensar una pelota chocando contra una pared

▶ La velocidad final es entonces $\mathbf{v} = (-u_x, u_y, u_z)$.

