Universidad Industrial de Santander



Introducción a la Física (2014)

Unidad: 01

• Clase: 04

Fecha: 20140522J

Contenido: Herramientas Matemáticas

Web: http://halley.uis.edu.co/fisica_para_todos/

• Archivo: 20140522J-HA-herramientas_matematicas_2.pdf



En el episodio anterior



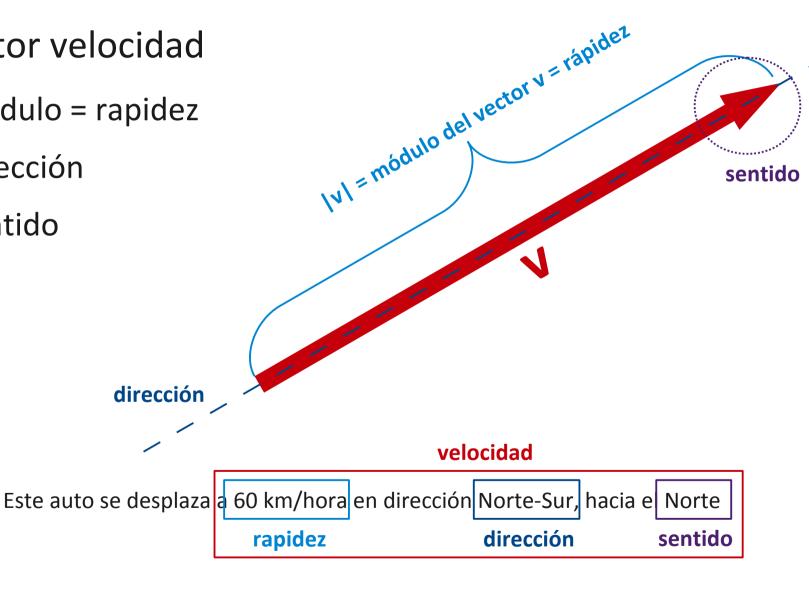
En el episodio anterior



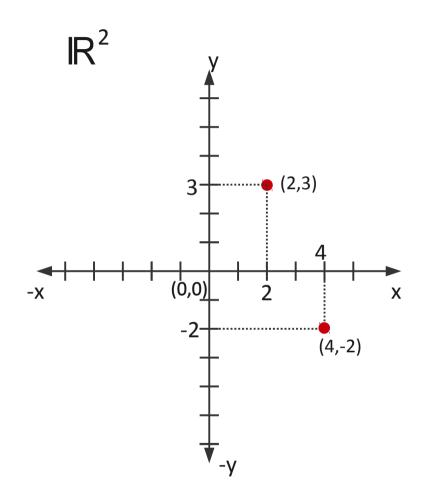


Rapidez y velocidad

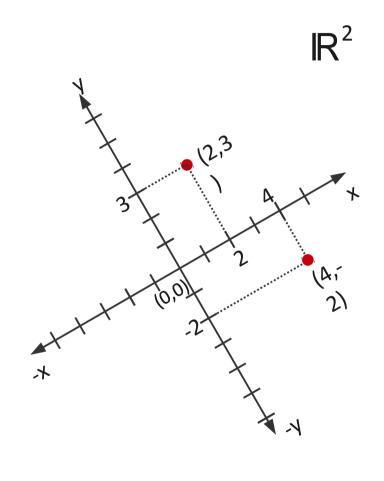
- Vector velocidad
 - Módulo = rapidez
 - Dirección
 - Sentido



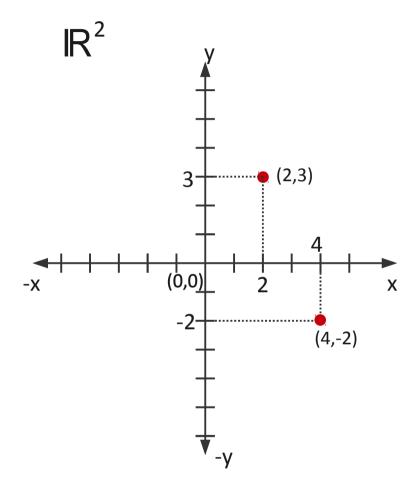




Par Ordenado: $(x,y) \rightarrow 2$ -tupla: (x,y)

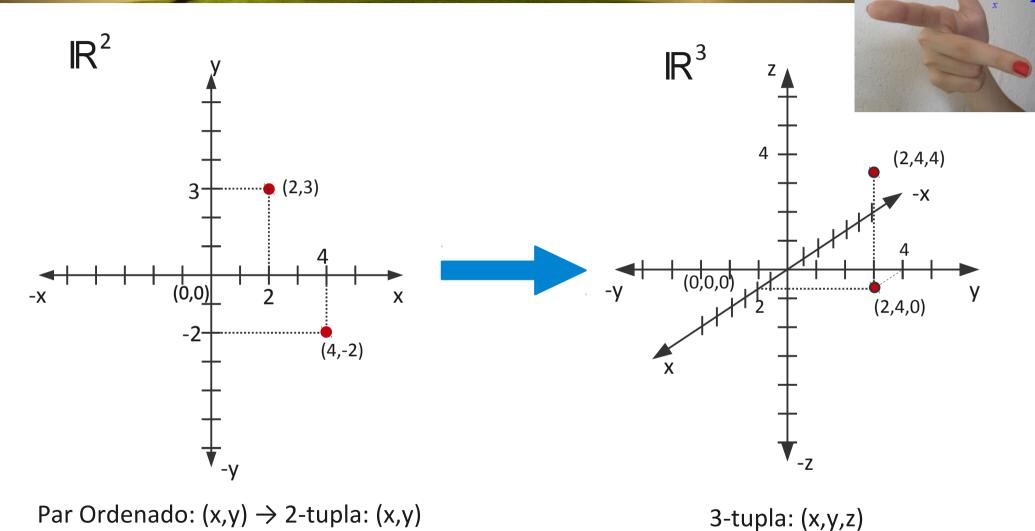






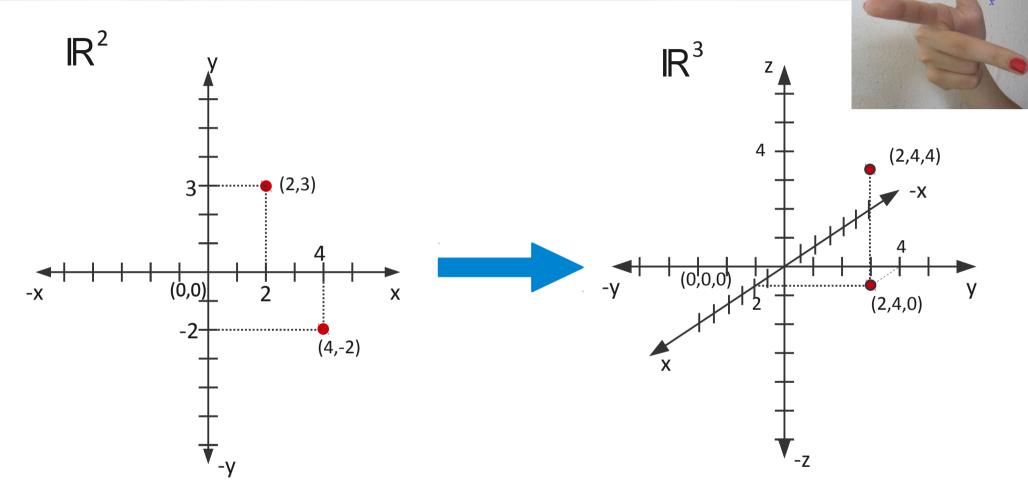
Par Ordenado: $(x,y) \rightarrow 2$ -tupla: (x,y)





22/05/14





Par Ordenado: $(x,y) \rightarrow 2$ -tupla: (x,y)

3-tupla: (x,y,z)

En general: n-tupla $\rightarrow (x_1, x_2, x_3, ..., x_n) \in \mathbb{R}^n \operatorname{con} x_i \in \mathbb{R}$

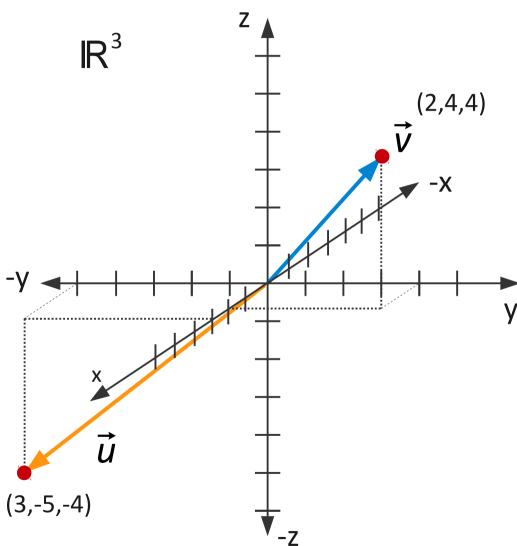
Espacio vectorial (versión corta)

- Sea V un espacio vectorial, entonces V posee:
 - Un conjunto de elementos \rightarrow "vectores de V": \vec{v} , \vec{u} , \vec{i} ,...
 - Notaciones habituales: $\mathbf{v} \circ \overrightarrow{\mathbf{v}} \circ \overline{\mathbf{v}}$
 - Una operación interna → "suma": +
 - Interna $\rightarrow (\vec{v} + \vec{u}) = \vec{z}$ es un vector que pertenece a \vec{v}
 - Una operación externa → "producto por un escalar"
 - Externa → La operación se realiza entre un elemento del espacio y un elemento de un cuerpo externo (por ejemplo, los números reales). El resultado es un vector de V:

Sea $a \in \mathbb{R}$ y $\vec{v} \in V \rightarrow (a\vec{v})$ es un vector que pertenece a V

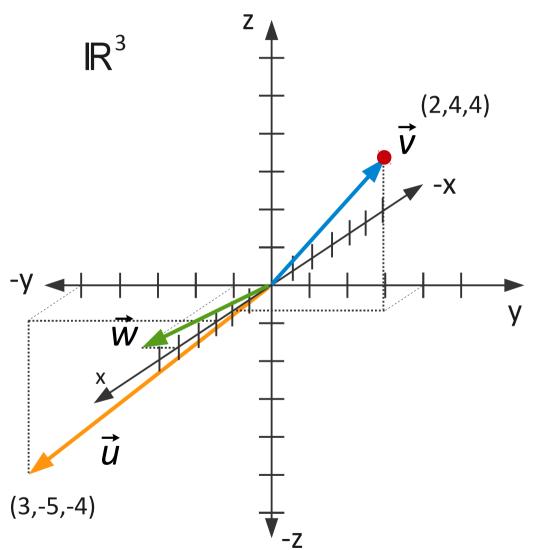
Importane: no confundir con el producto escalar (punto o interno)

R² y R³ son ejemplos de espacios vectoriales



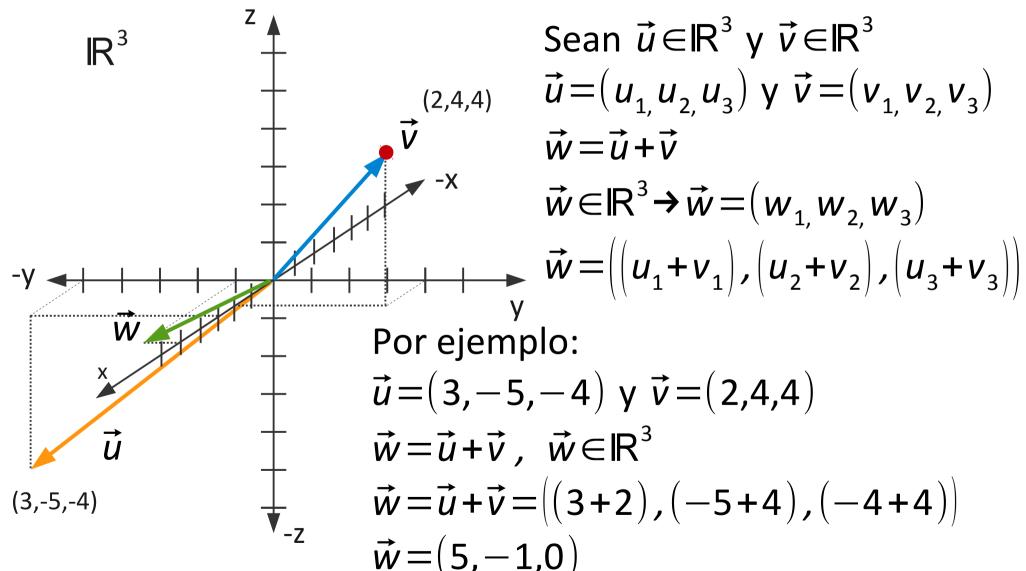
- R³ es un espacio vectorial
- A cada punto del espacio R³
 le asignamos un vector
 - Desde el orígen hasta el punto
- Y En física, a ese vector se lo llama vector posición
 - Un vector de R³ tiene 3
 componentes: las
 coordenadas de la 3-tupla

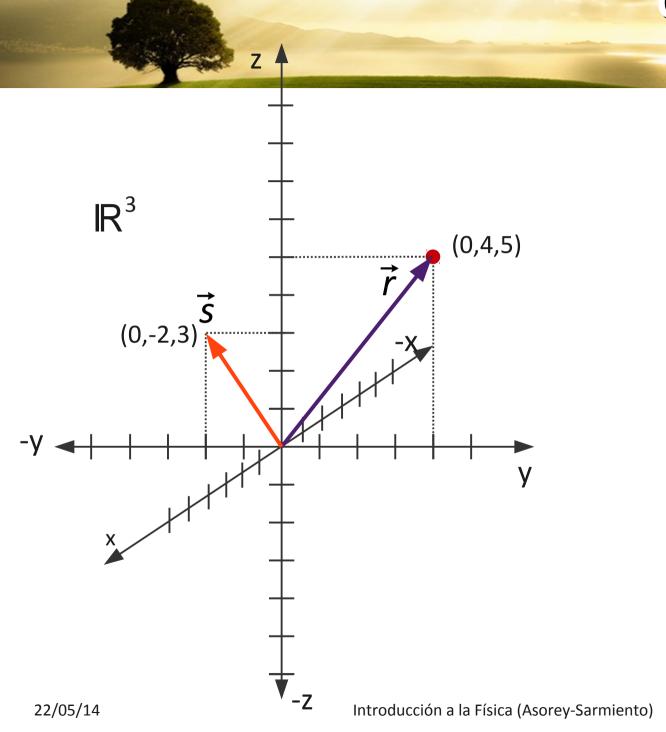


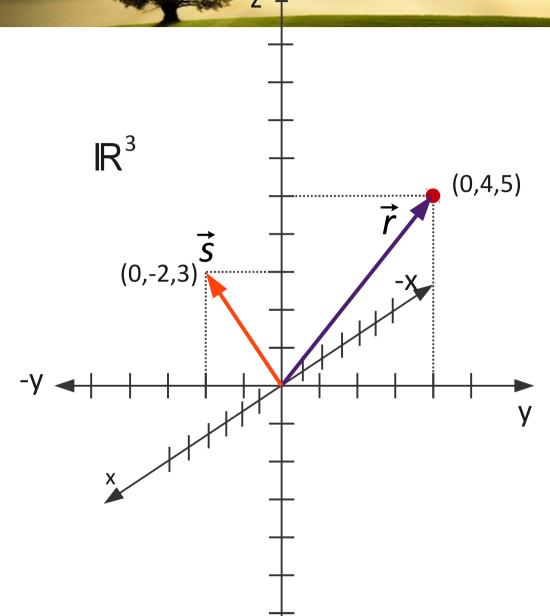


Sean
$$\vec{u} \in \mathbb{R}^3$$
 y $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$
 $\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)$ y $\vec{v} = (v_1, v_2, v_3)$
 $\vec{w} = \vec{u} + \vec{v}$
 $\vec{w} \in \mathbb{R}^3 \rightarrow \vec{w} = (w_1, w_2, w_3)$
 $\vec{w} = ((u_1 + v_1), (u_2 + v_2), (u_3 + v_3))$



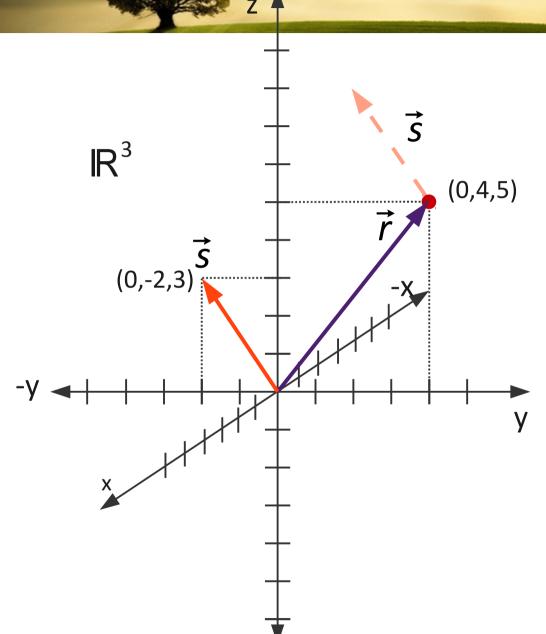






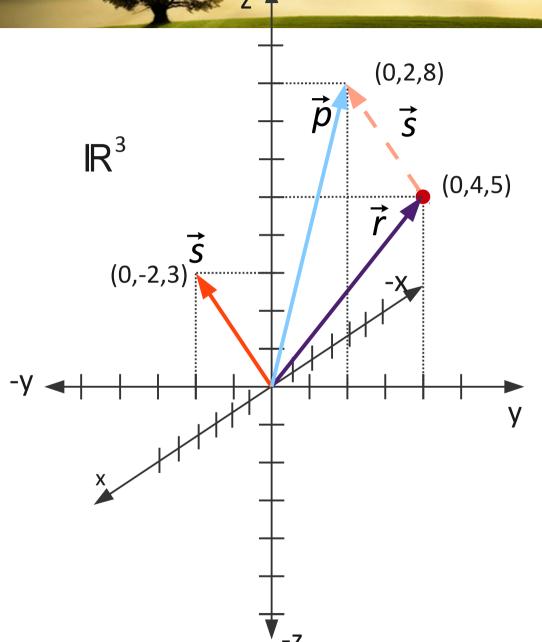
$$\vec{r} = (0,4,5) \text{ y } \vec{s} = (0,-2,3)$$

 $\vec{p} = \vec{r} + \vec{s}$
 $\vec{p} = (0+0), (4+(-2)), (5+3)$
 $\vec{p} = (0,2,8)$



$$\vec{r} = (0,4,5) \text{ y } \vec{s} = (0,-2,3)$$

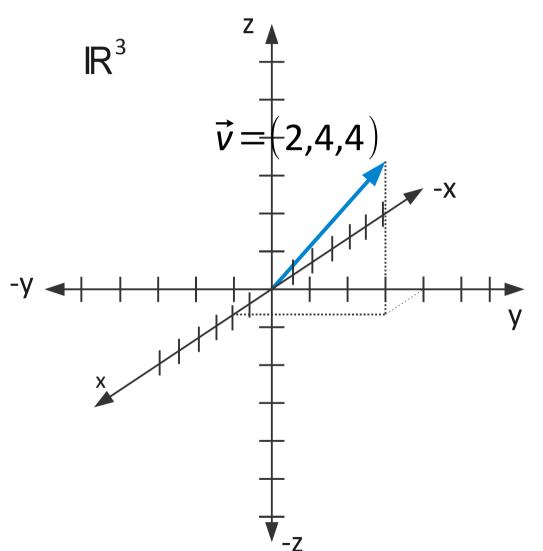
 $\vec{p} = \vec{r} + \vec{s}$
 $\vec{p} = |(0+0),(4+(-2)),(5+3)|$
 $\vec{p} = (0,2,8)$



$$\vec{r} = (0,4,5) \text{ y } \vec{s} = (0,-2,3)$$

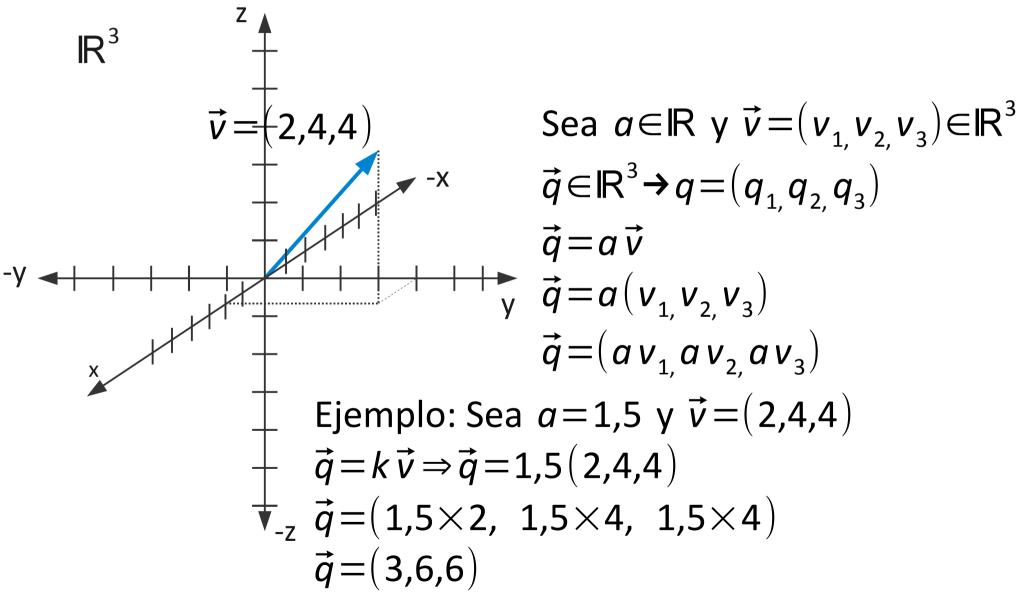
 $\vec{p} = \vec{r} + \vec{s}$
 $\vec{p} = (0+0), (4+(-2)), (5+3)$
 $\vec{p} = (0,2,8)$



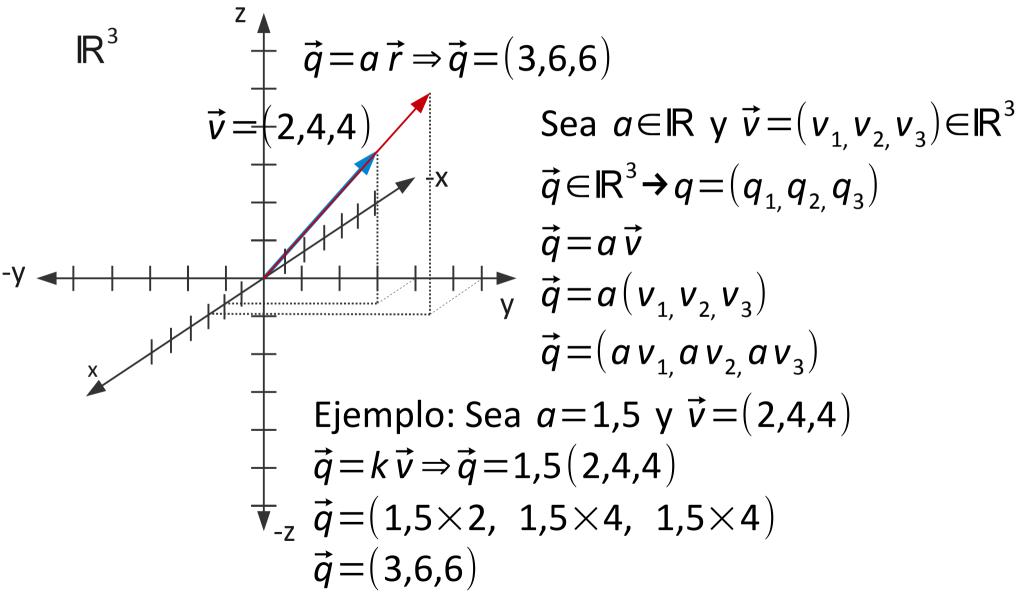


Sea
$$a \in \mathbb{R}$$
 y $\vec{v} = (v_{1}, v_{2}, v_{3}) \in \mathbb{R}^{3}$
 $\vec{q} \in \mathbb{R}^{3} \rightarrow q = (q_{1}, q_{2}, q_{3})$
 $\vec{q} = a \vec{v}$
 $\vec{q} = a(v_{1}, v_{2}, v_{3})$
 $\vec{q} = (a v_{1}, a v_{2}, a v_{3})$

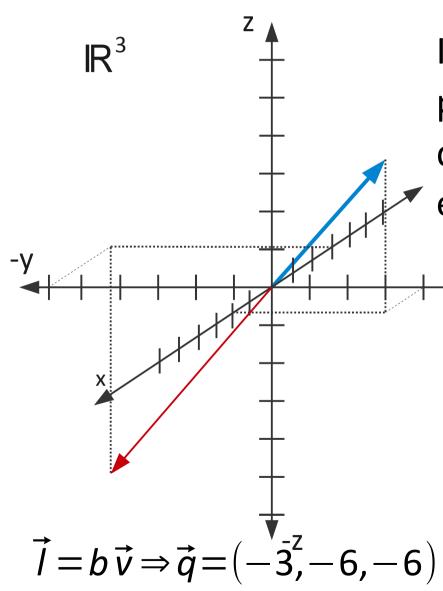












Importante: Notar que el producto por un escalar no cambia la dirección del vector. Puede modificar el módulo y/o el sentido del mismo

Otro: Sea
$$b=-1,5$$
 y $\vec{v}=(2,4,4)$
 $\vec{l}=b\vec{v}\Rightarrow \vec{q}=-1,5(2,4,4)$
 $\vec{l}=(-1,5\times 2, -1,5\times 4, -1,5\times 4)$
 $\vec{l}=(-3,-6,-6)$

Combinación lineal



Para un espacio vectorial V, decimos que un vector \vec{u} es combinación lineal (c.l.) de los vectores

$$S = \{\vec{v}_{1}, \vec{v}_{2}, ..., \vec{v}_{n}\},$$

si existen n escalares $a_1, a_2, \dots a_n$ tales que:

$$\vec{u} = a_1 \vec{v_1} + a_2 \vec{v_2} + ... + a_n \vec{v_n}$$

Combinación lineal



Para un espacio vectorial V, decimos que un vector \vec{u} es combinación lineal (c.l.) de los vectores

$$S = \{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots \vec{v}_n\},$$

si existen n escalares $a_1, a_2, \dots a_n$ tales que:

$$\vec{u} = a_1 \vec{v_1} + a_2 \vec{v_2} + ... + a_n \vec{v_n}$$

Ejemplo: En \mathbb{R}^3 , sea $\vec{u} = (2,2,4)$ y sea

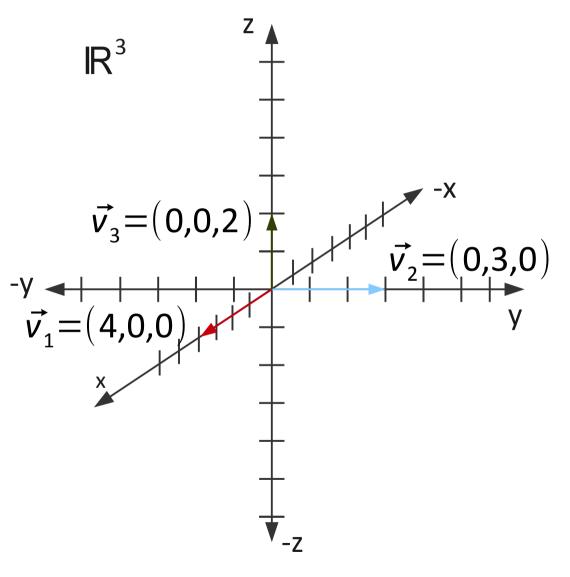
$$S = {\vec{v}_1 = (4,0,0), \vec{v}_2 = (0,3,0), \vec{v}_3 = (0,0,2)}$$

El vector \vec{u} es c.l. de los vectores de S ya que:

$$\vec{u} = \frac{1}{2} \vec{v_1} + \frac{2}{3} \vec{v_2} + 2 \vec{v_3} \Rightarrow \vec{u} = a_1 \vec{v_1} + a_2 \vec{v_2} + a_3 \vec{v_3}$$
Introducción a la Física (Asorey-Sarmiento)

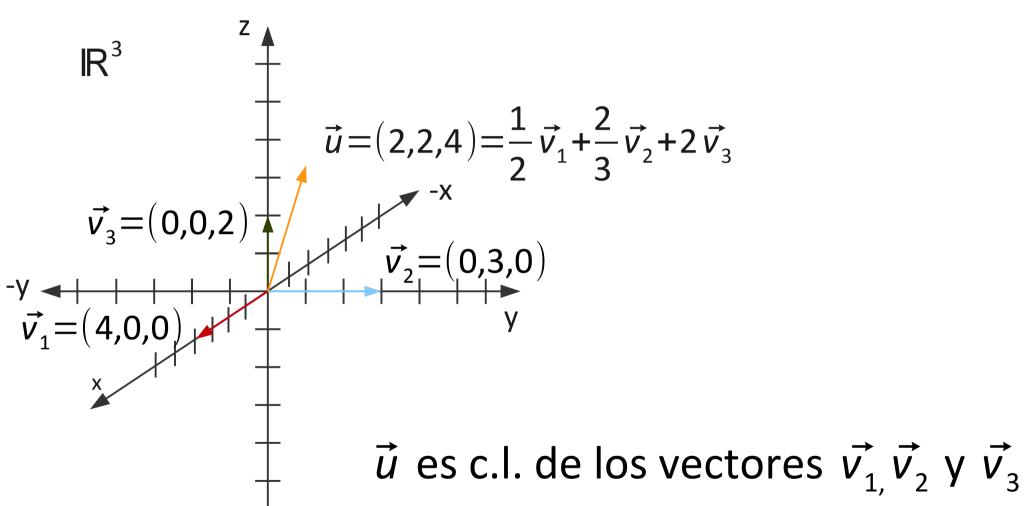














Sistema de generadores

 Decimos que un conjunto de vectores de un espacio vectorial V es un sistema de generadores si es posible generar a todos los elementos del espacio como c.l. de los vectores del conjunto

Ejemplo: El conjunto
$$S = \{\vec{v}_1 = (4,0,0), \vec{v}_2 = (0,3,0), \vec{v}_3 = (0,0,2)\}$$

es un generador de \mathbb{R}^3 : el vector $\vec{r} = (r_1, r_2, r_3)$:

$$\vec{r} = \frac{r_1}{4} \vec{v_1} + \frac{r_2}{3} \vec{v_2} + \frac{r_3}{2} \vec{v_3}$$

Independencia Lineal



 Decimos que un conjunto de vectores es linealmente independiente si el vector nulo no se puede expresar como c.l. de los elementos del conjunto

Ejemplo: En
$$\mathbb{R}^3$$
, sea $\vec{0} = (0,0,0)$ y sea $S = \{\vec{v}_1 = (4,0,0), \vec{v}_2 = (0,3,0), \vec{v}_3 = (0,0,2)\}$

Sólo la c.l. trivial permite obtener $\vec{0}$ a partir de S:

$$\vec{0} = 0 \vec{v_1} + 0 \vec{v_2} + 0 \vec{v_3} \Rightarrow a_1 = a_2 = a_3 = 0$$

S es un conjunto linealmente independiente (l.i.)



Base de un espacio vectorial

- Si **V** es un espacio vectorial, y *S* es un **conjunto de generadores** de **V** que sea **linealmente independiente**, entonces *S* es una **base de V**.
 - Todos los vectores de V se obtienen como c.l. de S
 - Todo espacio vectorial tiene una base Ejemplo: En \mathbb{R}^3 , el conjunto $S = \{ \vec{v_1} = (4,0,0), \vec{v_2} = (0,3,0), \vec{v_3} = (0,0,2) \}$ es una base de \mathbb{R}^3
- Se define como dimensión del espacio vectorial V al número de vectores de una base de V.

Ejemplo: La dimensión de IR³ es 3

Base canónica



$$S = \{\vec{v}_1 = (4,0,0), \vec{v}_2 = (0,3,0), \vec{v}_3 = (0,0,2)\}$$
es una base de \mathbb{R}^3

$$\vec{v}_3 = (0,0,2)$$

$$\vec{v}_1 = (4,0,0)$$





 \mathbb{R}^3

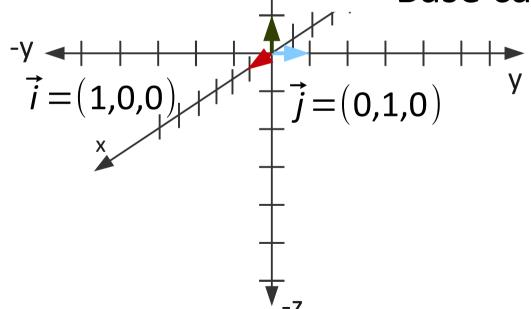
$$\vec{k} = (0,0,1)$$

$$B = \{\vec{i} = (1,0,0), \vec{j} = (0,1,0), \vec{k} = (0,0,1)\}$$

también es una base de IR³

Es la base más simple

→ Base canónica de IR³









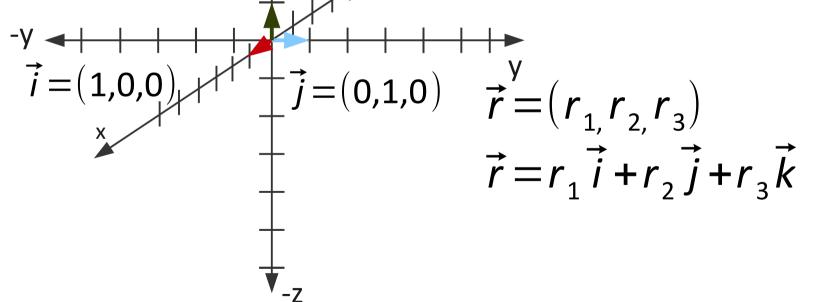
$$\vec{k} = (0,0,1)$$

$$B = \{\vec{i} = (1,0,0), \vec{j} = (0,1,0), \vec{k} = (0,0,1)\}$$

también es una base de IR³

Es la base más simple

→ Base canónica de IR³



Base canónica



$$\mathbb{R}^3$$
 $\stackrel{\mathsf{Z}}{+}$

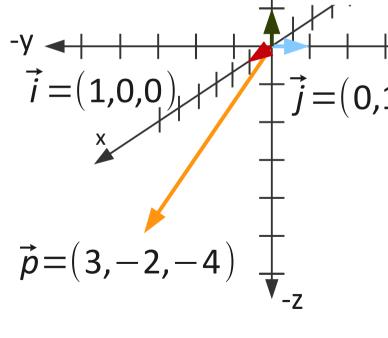
$$\vec{k} = (0,0,1)$$

$$B = \{\vec{i} = (1,0,0), \vec{j} = (0,1,0), \vec{k} = (0,0,1)\}$$

también es una base de IR³

Es la base más simple

→ Base canónica de IR³



$$\vec{r} = (0,1,0)$$
 $\vec{r} = (r_1, r_2, r_3)$
 $\vec{r} = r_1 \vec{i} + r_2 \vec{j} + r_3 \vec{k}$

Ejemplo:
$$\vec{p} = (3, -2, -4)$$

 $\vec{p} = 3\vec{i} + (-2)\vec{j} + (-4)\vec{k}$





• Un avión que acaba de despegar desde el Aeropuerto de Palo Negro se dirige hacia el Sur. El avión también se encuentra en su etapa de ascenso, demorando 10 minutos en alcanzar su altitud de crucero de 20000 pies s.n.m. Si la altura del aeropuerto es de 950 m s.n.m., y la rapidez total es 500 km/h, determine las 3 componentes del vector velocidad. Suponiendo que el avión partió del reposo, calcule además el vector aceleración media.

Nota: en R3, el módulo de un vector se calcula con:

$$|\vec{v}| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + v_3^2}$$

jAtención! Nueva guía



- Guia 01: Vectores 1ra parte
 - Pídasela desde esta noche a su quioskero amigo http://halley.uis.edu.co/fisica_para_todos
 - Entrega: Próximo Jueves 29/Mayo 11:59 (aquí)
- Guia 02: Vectores 2da parte
 - Desde el martes