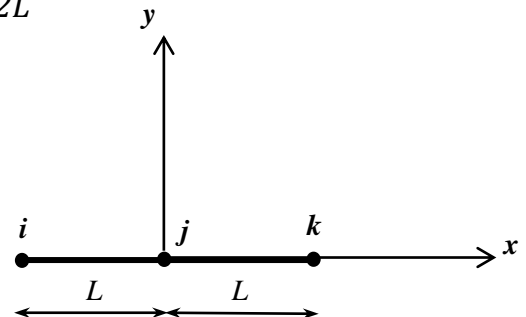


EXERCICE 01 (06 pts)

Soit l'élément barre à trois (03) nœuds de longueur $2L$ tel qu'indiqué sur la figure.

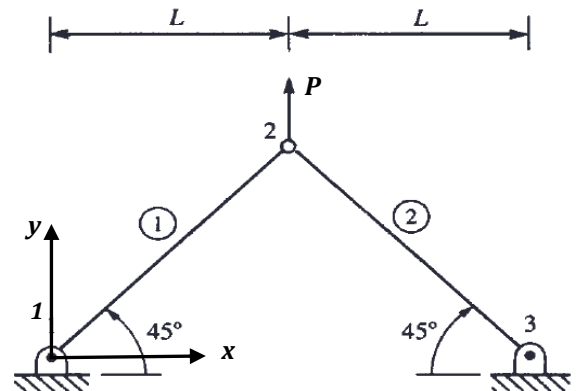
1. Déterminer la matrice $[B]$ relative aux dérivées cartésiennes des fonctions de forme.
2. Établir la matrice de rigidité élémentaire $[K_e]$ définie dans le repère local (oxy)



EXERCICE 02 (07 pts)

Soit la structure en treillis plan suivante :

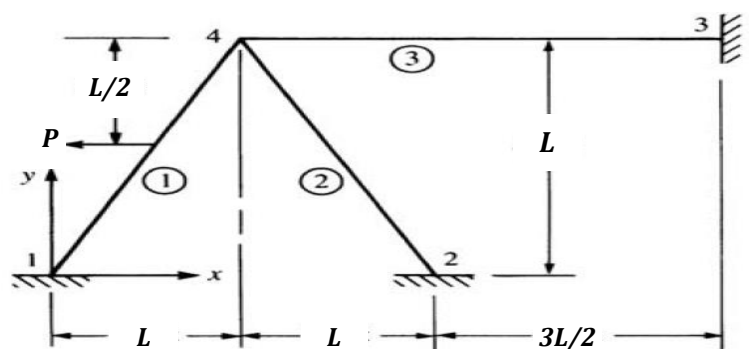
- Déterminer :
 1. La matrice de rigidité globale.
 2. Les déplacements du nœud 2.
 3. Les contraintes à l'intérieur de l'élément 1.



EXERCICE 03 (08 pts)

Le portique composé de trois (03) éléments poutres représenté ci-contre est soumis à une charge horizontale P appliquée au centre de l'élément 1.

Les nœuds 1, 2 et 3 sont fixes.



- Déterminer les déplacements du nœud 4.

A.N: $A=2 \cdot 10^{-3} \text{ m}^2$, $E=210 \text{ GPa}$, $I=33 \cdot 10^{-5} \text{ m}^4$, $L=2 \text{ m}$, $P=60 \text{ kN}$

Indication : Il n'est pas nécessaire de calculer toutes les composantes de la matrice de rigidité globale ...
S'intéresser uniquement au nœud concerné !!!

BON COURAGE

EXERCICE 01 ----- (06 pts)

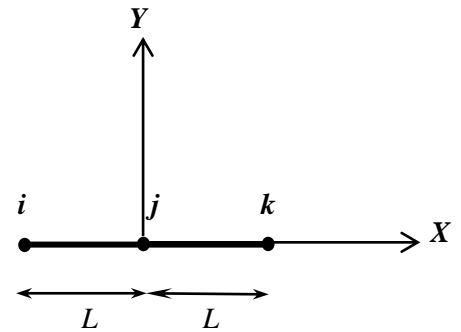
1. $[B] = \partial[N] : [N] = ???$

Élément à 03 nœuds donc : $u(x) = a + bx + cx^2$ (0.25)

$x=0 ; u(0)=u_j ; a=u_j$ (0.25)

$x=L ; u(L)=u_k ; u_j + bL + cL^2 = u_k$

$x=-L ; u(-L)=u_i ; u_j - bL + cL^2 = u_i$



on aura :

$b = (u_k - u_i)/2L$ (0.25) et $c = (u_k + u_i - 2u_j)/2L^2$ (0.25)

soit : $u(x) = u_i[-x/2L + x^2/2L^2] + u_j[1 - x^2/L^2] + u_k[x/2L + x^2/2L^2]$

\downarrow \downarrow \downarrow
 N_1 N_2 N_3 (3x0.5)

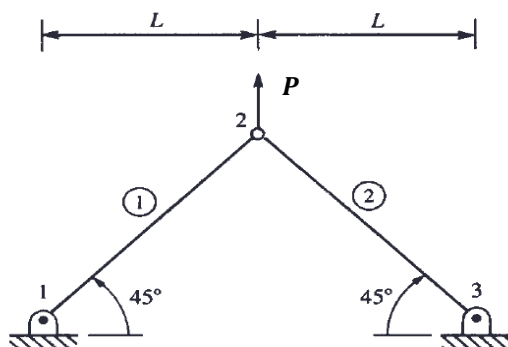
$$u(x) = [N_1 \quad N_2 \quad N_3] \begin{Bmatrix} u_i \\ u_j \\ u_k \end{Bmatrix}$$

d'ou : $[B] = [-1/2L + x/L^2 \quad -2x/L^2 \quad 1/2L + x/L^2]$ (3x0.5)

2. $[K] = ???$

$$[K] = \frac{EA}{6L} \begin{bmatrix} 7 & -6 & 1 \\ -6 & 16 & -8 \\ 1 & -8 & 7 \end{bmatrix} \dots\dots\dots (02)$$

EXERCICE 02 ----- (07 pts)



➤ **Elément 1**

$\theta = 45^\circ, C = \frac{1}{\sqrt{2}}, S = \frac{1}{\sqrt{2}}, C^2 = \frac{1}{2}, S^2 = \frac{1}{2}, L_1 = L\sqrt{2}$ (0.5)

$$k^1 = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ -1/2 & -1/2 & 1/2 & 1/2 \\ -1/2 & -1/2 & 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \end{Bmatrix} \dots\dots\dots (01)$$

➤ **Elément 2**

$$\theta = 135^\circ, C = -\frac{1}{\sqrt{2}}, S = \frac{1}{\sqrt{2}}, C^2 = \frac{1}{2}, S^2 = \frac{1}{2}, L_2 = L\sqrt{2} \dots\dots\dots (0.5)$$

$$k^2 = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \\ -1/2 & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ -1/2 & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_3 \\ v_3 \\ u_2 \\ v_2 \end{Bmatrix} \dots\dots\dots (01)$$

➤ **Assemblage**

$$K = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 & 0 & 0 \\ -1/2 & -1/2 & 1 & 0 & -1/2 & 1/2 \\ -1/2 & -1/2 & 0 & 1 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & -1/2 & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \\ u_3 \\ v_3 \end{Bmatrix} \dots\dots\dots (01)$$

➤ **C.A.L**

$$\begin{Bmatrix} F_{1x} \\ F_{1y} \\ 0 \\ p \\ F_{3x} \\ F_{3y} \end{Bmatrix} = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1/2 & -1/2 & -1/2 & 0 & 0 \\ -1/2 & -1/2 & 1 & 0 & -1/2 & 1/2 \\ -1/2 & -1/2 & 0 & 1 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & -1/2 & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1/2 & -1/2 & -1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 = 0 \\ v_1 = 0 \\ u_2 \\ v_2 \\ u_3 = 0 \\ v_3 = 0 \end{Bmatrix} \dots\dots\dots (01)$$

➤ **Déplacements du nœud 2**

$$\begin{Bmatrix} 0 \\ p \end{Bmatrix} = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_2 \\ v_2 \end{Bmatrix}$$

$$u_2 = 0 \dots\dots\dots (0.5)$$

$$v_2 = \frac{\sqrt{2}PL}{EA} \dots\dots\dots (0.5)$$

➤ **Contraintes de l'élément 1**

$$\begin{Bmatrix} \hat{f}_{1x} \\ \hat{f}_{2x} \end{Bmatrix} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \hat{u}_1 \\ \hat{u}_2 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} \hat{f}_{1x} \\ \hat{f}_{2x} \end{Bmatrix} = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C & S & 0 & 0 \\ 0 & 0 & C & S \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ u_2 \\ v_2 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} \hat{f}_{1x} \\ \hat{f}_{2x} \end{Bmatrix} = \frac{EA}{\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} C & S & -C & -S \\ -C & -S & C & S \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ v_2 \end{Bmatrix} \dots\dots\dots (0.5)$$

$$\sigma = \frac{\hat{f}_{2x}}{A} = \frac{E}{\sqrt{2}L} \cdot S \cdot v_2$$

$$\sigma = \frac{P}{\sqrt{2}A} \dots\dots\dots (0.5)$$

(08 pts)

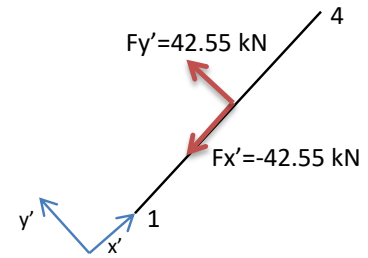
$$K = 10^3 \begin{bmatrix} 268.66 & 0 & 74 \\ 0 & 191.29 & 16.632 \\ 74 & 16.632 & 252 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_4 \\ v_4 \\ \phi_4 \end{bmatrix} \dots\dots\dots (01)$$

➤ **Force appliquée au nœud 1 dans le système de coordonnées locales (0.5)**

$$\theta = 45^\circ$$

$$\cos \theta = \frac{f_{x'}}{60} = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad , \quad f_{x'} = 42.55 \text{ kN}$$

$$\sin \theta = \frac{f_{y'}}{60} = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad , \quad f_{y'} = 42.55 \text{ kN}$$



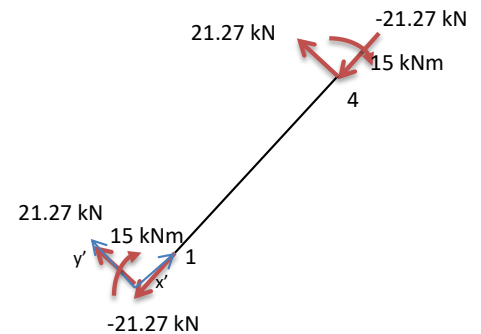
➤ **Charges équivalentes dans le repère local (0.5)**

$$\frac{p}{2} = 21.275 \text{ kN}$$

$$M = \frac{PL}{8}$$

$$M = \frac{42.55 \cdot 2.82}{8}$$

$$M = 15 \text{ kNm}$$



➤ **Nous transformons les charges nodales équivalentes du présent repère local dans le repère global en utilisant l'équation $F = T^T F'$, tels que T est définie par :**

$$\begin{Bmatrix} f_{1x} \\ f_{1y} \\ m_1 \\ f_{2x} \\ f_{2y} \\ m_2 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} C & -S & 0 & 0 & 0 & 0 \\ S & C & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & C & -S & 0 \\ 0 & 0 & 0 & S & C & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} f'_{1x} \\ f'_{1y} \\ m'_1 \\ f'_{2x} \\ f'_{2y} \\ m'_2 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} f_{1x} \\ f_{1y} \\ m_1 \\ f_{2x} \\ f_{2y} \\ m_2 \end{Bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.7 & -0.7 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0.7 & 0.7 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0.7 & -0.7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0.7 & 0.7 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} -21.275 \\ 21.275 \\ 15 \\ -21.275 \\ 21.275 \\ -15 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} f_{1x} \\ f_{1y} \\ m_1 \\ f_{2x} \\ f_{2y} \\ m_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -29.78 \\ 0 \\ 15 \\ -29.78 \\ 0 \\ -15 \end{Bmatrix} \dots\dots\dots (01)$$

➤ **Déplacements du nœud 4**

$$10^3 \begin{bmatrix} 268.66 & 0 & 74 \\ 0 & 191.29 & 16.632 \\ 74 & 16.632 & 252 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_4 \\ v_4 \\ \phi_4 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -29.78 \\ 0 \\ -15 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{aligned} u_4 &= -0.20 \cdot 10^{-3} \text{ m} \\ v_4 &= -0.11 \cdot 10^{-6} \text{ m} \quad \dots\dots\dots (0.5) \\ \phi_4 &= 1.27 \cdot 10^{-6} \text{ rad} \end{aligned}$$

NOM : PRENOMS : GROUPE :

EXERCICE 1 (06.5 pts)

Un bâtiment industriel en charpente métallique, constitué de portiques espacés de 7 m et soumis à une action climatique du vent externe, est modélisé par des éléments finis de type poutre.

- La figure 1 illustre un cadre typique de ce bâtiment.

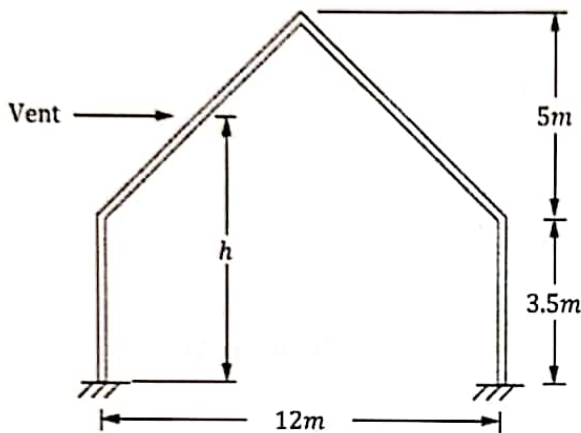


Figure 1. Modèle théorique

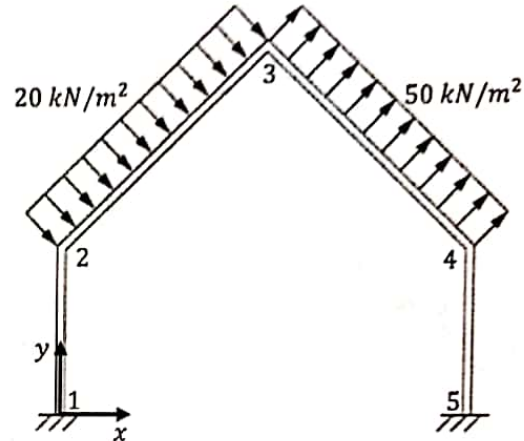


Figure 2. Modèle MEF

1 ^{ère} Partie :		NOTE PARTIE 01 :				
QUESTIONS		RÉPONSES (<i>Toutes les réponses doivent être justifiées</i>)				
1. Tableau de connectivités <i>4x0,25</i>		Elément	L	θ	c	s
		1-2	3.50 m	90°	0	1
		2-3	7.81 m	39.8°	0.77	0.64
		3-4	7.81 m	-39.8 ou 320.2°	0.77	-0.64
		4-5	3.50 m	-90°	0	-1
2. Nombre de degrés de liberté total		<i>0,75</i> $N_{DDL} = 5 \times 3 = 15$				
3. Dimensions de la matrice réduite de rigidité.		<i>0,75</i> $Dim[K_{red}] = 9 \times 9$ $u_1 = v_1 = \phi_1 = u_5 = v_5 = \phi_5 = 0 \dots\dots 15 - 2 \times 3 = 9 \text{ ou } 3 \times 3 = 9$				
4. Force équivalente au nœud 3 dans le repère global (Considérer une bande de 7m supportée par les poutres).		$q_1 = 20 \text{ N/m}^2 \times 7 \text{ m} = 140 \text{ kN/ml}$ et $q_2 = 50 \text{ kN/m}^2 \times 7 \text{ m} = 350 \text{ kN/ml}$ 				

$$\Rightarrow \frac{\beta^2}{\sqrt{(1-\beta^2)^2 + (2\beta)^2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{ (0.5 point)}$$

$$\Rightarrow 2\beta^4 = 1 + \beta^4$$

$$\beta = 1 \text{ (0.5 point)}$$

$$\omega_n = \omega_g$$

$$T_n = 0.5 \text{ sec (0.5 point)}$$

- 4- Déterminer le rapport entre le déplacement relatif de la structure à la résonance et le déplacement relatif de la structure maximum, (1 point)

$$u_{p,max} = \frac{1}{\sqrt{2}} u_{g0}$$

$$u_{pr} = u_{g0}$$

$$\frac{u_{pr}}{u_{p,max}} = \sqrt{2}$$

- 5- Déterminer l'accélération de sol \ddot{u}_{g0} en fonction de l'accélération gravitationnelle, g , pour que l'effort tranchant maximum soit égale à $\frac{1}{2\sqrt{2}}$ du poids de la structure. (4 points)

$$V_{h,max} = m \ddot{u}_{p,max} = \frac{1}{2\sqrt{2}} mg \text{ (0.5 point)}$$

$$\ddot{u}_{p,max} = \frac{1}{2\sqrt{2}} g \text{ (0.5 point)}$$

$$\ddot{u}_g = u_{g0} \omega_g^2 \sin \omega_g t$$

$$\ddot{u}_{g0} = u_{g0} \omega_g^2 \text{ (0.5 point)}$$

$$\ddot{u}_p(t) = -\frac{p_0}{k} \omega_g^2 R_d \sin(\omega_g t - \phi) \text{ (0.5 point)}$$

$$\ddot{u}_{p,max} = \frac{m u_{g0} \omega_g^2}{k} \omega_g^2 R_d \text{ (0.5 point)}$$

$$\ddot{u}_{p,max} = \ddot{u}_{g0} \beta^2 R_d \text{ (0.5 point)}$$

$$\frac{1}{2\sqrt{2}} g = \ddot{u}_{g0} \beta^2 R_d$$

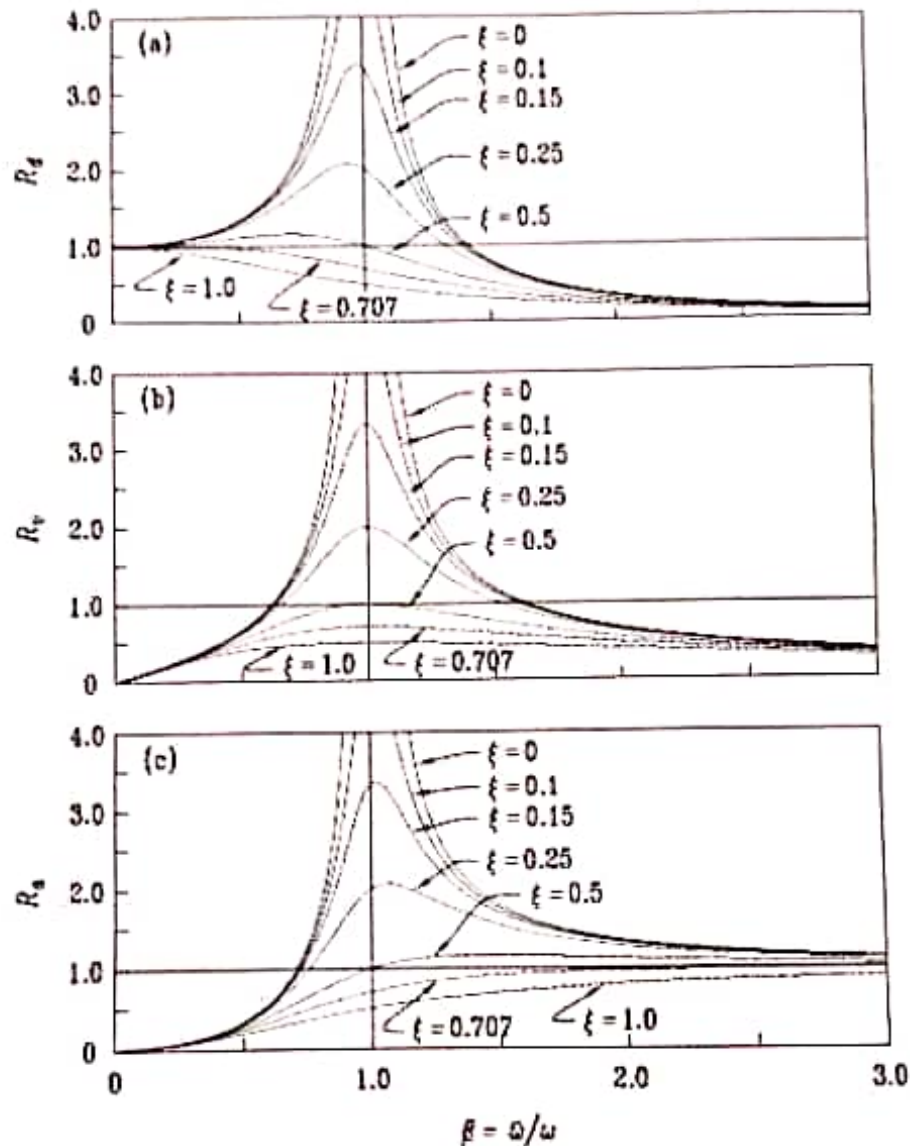
$$\frac{1}{2\sqrt{2}} g = \ddot{u}_{g0} \frac{1}{\sqrt{2}} \text{ (0.5 point)}$$

$$\ddot{u}_{g0} = 0.5 g \text{ (0.5 point)}$$

$$R_{d,r} = \frac{(1-2\xi^2)}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}} \quad (0.5 \text{ point})$$

$$R_{d,r} = 0 \quad (0.5 \text{ point})$$

$$R_{d,r} = \beta_r^2 R_{d,r} = \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}} = 1$$



- 3- Déterminer la valeur de la période naturelle de la structure, T_n , pour laquelle le déplacement maximum relatif de la structure est égale à $\frac{1}{\sqrt{2}}$ du déplacement maximum du sol, (03 points)

$$u_{p,max} = \frac{1}{\sqrt{2}} u_{g0} \Rightarrow \frac{p_0}{k} R_d = \frac{1}{\sqrt{2}} u_{g0} \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\Rightarrow u_{g0} \beta^2 R_d = \frac{1}{\sqrt{2}} u_{g0} \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\Rightarrow \beta^2 R_d = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad (0.5 \text{ point})$$

Exercice 02 (14 points) :

Une structure modélisée par un système d'un seul degré de liberté (masse-ressort-amortisseur) muni par un dispositif de dissipation d'énergie industriel (taux d'amortissement $\xi > 20\%$). On considère que la base de cette structure est soumise à un séisme horizontal qui peut être assimilé à une excitation harmonique de la forme $u_g = u_{g0} \sin 4\pi t$.

- 1- Déterminer le facteur d'amortissement ξ de cette structure pour que le déplacement relatif à la résonance soit égale au déplacement maximum du sol, (4 points)

$$u_g = u_{g0} \sin \omega_g t$$

$$p(t) = -m\ddot{u}_g(t) = m u_{g0} \omega_g^2 \sin \omega_g t \quad (0.5 \text{ point})$$

$$u_p(t) = \frac{F_0}{k} R_d \sin(\omega_g t - \phi) \quad (0.5 \text{ point})$$

$$u_{pr} = u_{g0} \Rightarrow \frac{F_0}{k} R_{d,r} = u_{g0} \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\Rightarrow \frac{m u_{g0} \omega_g^2}{k} R_{d,r} = u_{g0}$$

$$\Rightarrow u_{g0} \beta_r^2 R_{d,r} = u_{g0}$$

$$\Rightarrow \beta_r^2 R_{d,r} = 1 \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\frac{\partial \beta_r^2 R_d}{\partial \beta} = 0 \Rightarrow \frac{\partial R_d}{\partial \beta} = 0$$

$$\beta_r = \frac{1}{\sqrt{1-2\xi^2}} \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\Rightarrow \frac{\beta_r^2}{\sqrt{(1-\beta_r^2)^2 + (2\xi\beta_r)^2}} = 1 \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2\xi\sqrt{1-\xi^2}} = 1 \quad (0.5 \text{ point})$$

$$\Rightarrow \xi = 0.707 \quad (0.5 \text{ point})$$

- 2- Calculer La pulsation de résonance ainsi que l'amplitude de la fonction d'amplification à la résonance, $(R_d)_{max}$, (2 points)

$$\omega_r = \frac{\omega_n}{\sqrt{1-2\xi^2}} \rightarrow \infty \quad (0.5 \text{ point})$$

$$R_{d,r} = \frac{1}{\sqrt{(1-\frac{1}{1-2\xi^2})^2 + (2\xi\frac{1}{1-2\xi^2})^2}} \quad (0.5 \text{ point})$$

Exercice 01 (06 points) :

Afin de déterminer la période propre naturelle d'une structure à un étage en béton armé, on soumet à l'aide d'un vérin hydraulique une vitesse initiale latérale du toit de la structure égal à 15 m/s (le déplacement initial est nul). Le déplacement maximum et son successeur sont égaux à 26.51 mm et 19.36 mm successivement. Calculer (ξ^2 n'est pas négligeable) :

- Le taux d'amortissement, (02 points)

$$\xi = \frac{1}{2\pi} \ln \frac{u_1}{u_2} = 5\%$$

- Le déphasage temporel, (6*0.5 = 0.3 point)

$$u(0) = 0, \dot{u}(0) = 15 \text{ m/sec}$$

$$\theta = \tan^{-1} \frac{\xi \omega_n u(0) + \dot{u}(0)}{\omega_d u(0)} = \frac{\pi}{2}$$

$$u_0 = \sqrt{u(0)^2 + \left(\frac{\xi \omega_n u(0) + \dot{u}(0)}{\omega_d} \right)^2} = \frac{\dot{u}(0)}{\omega_d}$$

$$u_0 = \frac{\dot{u}(0)}{\omega_d}$$

$$u(t) = u_0 e^{-\xi \omega_n t} \cos(\omega_d t - \theta)$$

Pour $t = t_1 = \theta / \omega_d$

$$u_{max} = u_0 e^{-\frac{\xi \omega_n \theta}{\omega_d}} = u_0 e^{-\xi \theta}$$

$$u_{max} = \frac{\dot{u}(0)}{\omega_d} e^{-\xi \theta}$$

$$\omega_d = \frac{\dot{u}(0)}{u_{max}} e^{-\xi \theta}$$

$$\omega_d = 523.19 \text{ rad/sec}$$

$$t_1 = \frac{\theta}{\omega_d} = \frac{\pi}{2} \frac{1}{523.19} = 3 \cdot 10^{-3} \text{ sec}$$

- La période propre naturelle de cette structure. (1 point)

$$\omega_d = \omega_n \sqrt{1 - \xi^2} \Rightarrow \omega_n = 523.84 \text{ rad/sec}$$

$$T_n = 0.012 \text{ sec}$$

NOM : PRENOMS : GROUPE :

2.1. Contrainte dans la barre ① :

0,75

$$\sigma_{12} = \frac{E}{L} [c \quad s] \begin{Bmatrix} u_2 - u_1 \\ v_2 - v_1 \end{Bmatrix}$$

$$\sigma_{12} = \frac{E}{L} \begin{bmatrix} -1/2 & \sqrt{3}/2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_2 - u_1 \\ v_2 - v_1 \end{Bmatrix} \quad \text{où : } u_2 = v_2 = 0$$

$$\sigma_{12}^{①} = 115 \text{ MPa} \text{ ----- (Traction)}$$

2.2. Contrainte dans la barre ② :

0,75

$$\sigma_{13} = \frac{E}{L} [c \quad s] \begin{Bmatrix} u_3 - u_1 \\ v_3 - v_1 \end{Bmatrix}$$

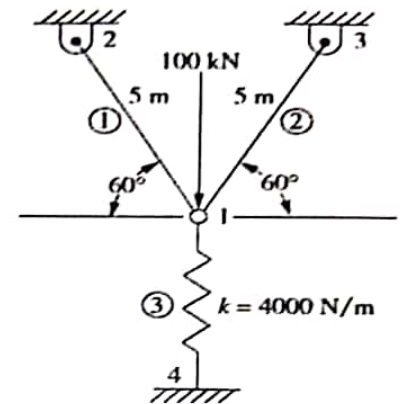
$$\sigma_{13} = \frac{E}{L} \begin{bmatrix} 1/2 & \sqrt{3}/2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_3 - u_1 \\ v_3 - v_1 \end{Bmatrix} \quad \text{où : } u_3 = v_3 = 0$$

$$\sigma_{13}^{②} = 115 \text{ MPa} \text{ ----- (Traction)}$$

NOM : PRENOMS : GROUPE :

EXERCICE 3

1. Les déplacements nodaux.
2. Les contraintes dans les éléments barres.



Elément ① (1-2)	Elément ② (1-3)	Elément ③ (1-4)
$\theta = 2\pi/3$ ou 120° $L=5\text{ m}$ $c=-1/2$, $s=\sqrt{3}/2$	$\theta = \pi/3$ ou 60° $L=5\text{ m}$ $c=1/2$, $s=\sqrt{3}/2$	$\theta = -\pi/2$ ou -90° $K=4000\text{ N/m}$ $c=0$, $s=-1$

☆ Tous les nœuds sont bloqués sauf le nœud 1 ----- $u_2 = v_2 = u_3 = v_3 = u_4 = v_4 = 0$
donc on peut limiter l'analyse au nœud 1

1. Déplacements nodaux :

➤ Matrices élémentaires des rigidités : (N/m)

$$[K_1] = \frac{2.1 \cdot 10^7}{4} \begin{bmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 3 \end{bmatrix} ; [K_2] = \frac{2.1 \cdot 10^7}{4} \begin{bmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 3 \end{bmatrix} ; [K_3] = 4000 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$[K_1] = 525 \cdot 10^4 \begin{bmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 3 \end{bmatrix} ; [K_2] = 525 \cdot 10^4 \begin{bmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 3 \end{bmatrix} ; [K_3] = 0.4 \cdot 10^4 \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

➤ Matrice globale de rigidité :

$$[K] = 10^4 \begin{bmatrix} 1050 & 0 \\ 0 & 3150.4 \end{bmatrix} \text{ (N/m)} \text{ --- (Réduite)}$$

➤ Vecteur force :

$$\{F_1\} = \begin{Bmatrix} F_{1x} \\ F_{1y} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ -10^5 \end{Bmatrix} \text{ (N)} \text{ --- (Réduit)}$$

➤ Déplacements nodaux : $[K]\{U\} = \{F\}$

$$\text{Système réduit} \text{ --- } [K] = 10^4 \begin{bmatrix} 1050 & 0 \\ 0 & 3150.4 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ -10^5 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ -3.17 \end{Bmatrix} \text{ (mm)}$$

NOM : PRENOMS : GROUPE :

➤ **Déplacements nodaux :** $[K]\{U\}=\{F\}$

$$\text{Système réduit ... } \frac{8EI}{L^3} \begin{bmatrix} 24 & 0 \\ 0 & 2L^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} v_2 \\ \phi_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -\frac{7wL}{20} \\ 0 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} v_2 \\ \phi_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -\frac{7wL^4}{3840EI} \\ 0 \end{Bmatrix}$$

3x015

2. Réactions d'appui :

$$\begin{Bmatrix} F_{y1} \\ M_1 \\ F_{y2} \\ M_2 \\ F_{y3} \\ M_3 \end{Bmatrix} = \frac{EI}{L^3} \begin{bmatrix} 12 & 6L & -12 & 6L & 0 & 0 \\ 6L & 4L^2 & -6L & 2L^2 & 0 & 0 \\ -12 & -6L & 24 & 0 & -12 & 6L \\ 6L & 2L^2 & 0 & 8L^2 & -6L & 2L^2 \\ 0 & 0 & -12 & -6L & 12 & -6L \\ 0 & 0 & 6L & 2L^2 & -6L & 4L^2 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} v_1 \\ \phi_1 \\ v_2 \\ \phi_2 \\ v_3 \\ \phi_3 \end{Bmatrix}$$

sym

avec : $v_1 = \phi_1 = v_3 = \phi_3 = 0$ et $L=L/2$

or : $\begin{Bmatrix} F_{y1} \\ M_1 \\ F_{y2} \\ M_2 \\ F_{y3} \\ M_3 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} R_1 - \frac{3wL}{20} \\ M_1^e - \frac{wL^2}{30} \\ -\frac{7wL}{10} \\ 0 \\ R_3 - \frac{3wL}{20} \\ M_3^e + \frac{qL^2}{30} \end{Bmatrix}$ avec : $L=L/2$

4x015

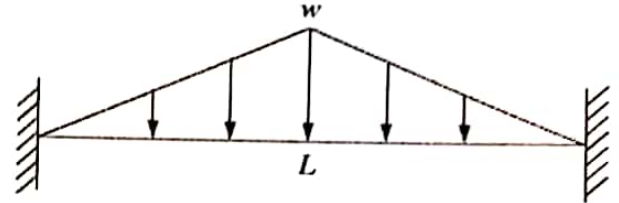
d'où : $\begin{Bmatrix} R_1 \\ M_1^e \\ R_3 \\ M_3^e \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} F_{y1} + \frac{3wL}{20} \\ M_1 + \frac{wL^2}{30} \\ F_{y3} + \frac{3wL}{20} \\ M_1 - \frac{wL^2}{30} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \frac{wL}{2} \\ \frac{5wL^2}{24} \\ \frac{wL}{2} \\ -\frac{5wL^2}{24} \end{Bmatrix}$ avec : $L=L/2$

soit : $\begin{Bmatrix} R_1 \\ M_1^e \\ R_3 \\ M_3^e \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \frac{wL}{4} \\ \frac{5wL^2}{96} \\ \frac{wL}{4} \\ -\frac{5wL^2}{96} \end{Bmatrix}$

NOM : PRENOMS : GROUPE :

EXERCICE 2

1. Le déplacement vertical et la rotation au centre de la poutre.
2. Les réactions aux appuis.



☆ Tous les nœuds sont bloqués sauf le nœud 2 ----- $u_1 = v_1 = u_3 = v_3 = 0$
 donc on peut limiter l'analyse au nœud 2

1. Le déplacement vertical et la rotation au centre de la poutre

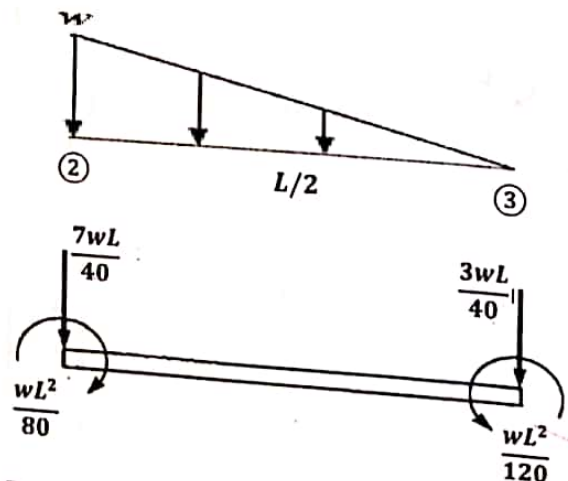
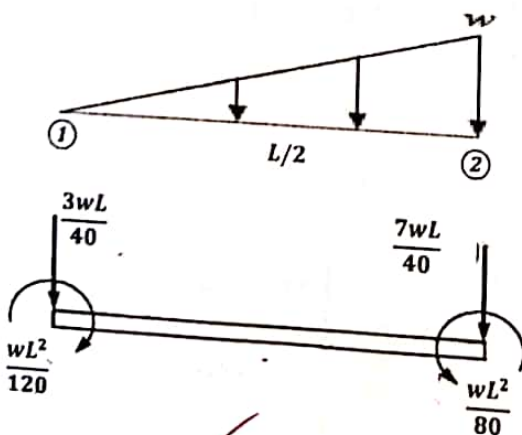
➤ Matrices élémentaires de rigidité :

$$[K_1] = \frac{EI}{L_1^3} \begin{bmatrix} 12 & -6L_1 \\ -6L_1 & 4L_1^2 \end{bmatrix} ; \quad [K_2] = \frac{EI}{L_2^3} \begin{bmatrix} 12 & 6L_2 \\ 6L_2 & 4L_2^2 \end{bmatrix} \quad \text{avec : } L_1 = L_2 = L/2$$

➤ Matrice globale de rigidité :

$$[K]_{\text{réd}} = \frac{8EI}{L^3} \begin{bmatrix} 24 & 0 \\ 0 & 2L^2 \end{bmatrix} \quad \text{-----} \quad (\text{réduite au nœud 2})$$

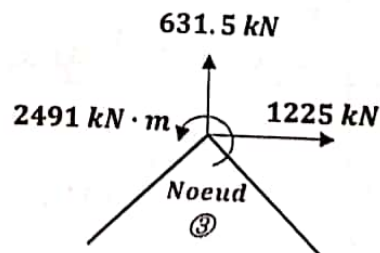
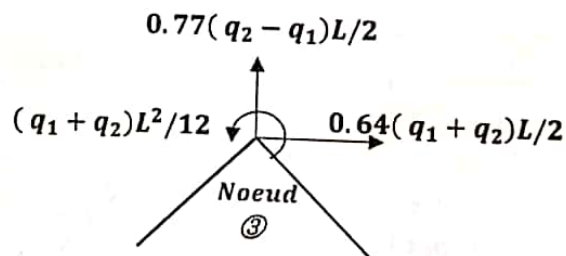
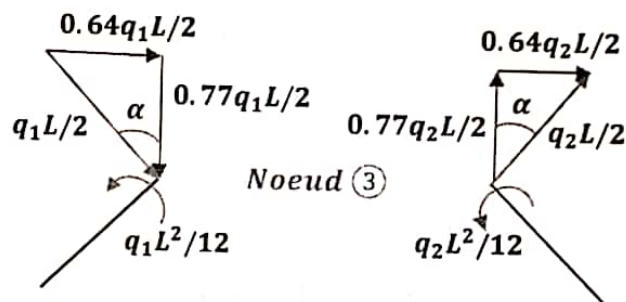
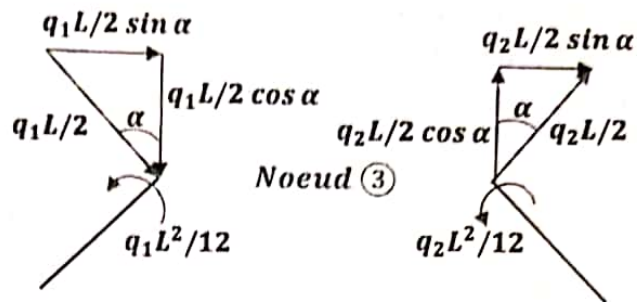
➤ Vecteur force :



$$\{F_2\} = \begin{Bmatrix} F_{2y} \\ M_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} -\frac{7wL}{20} \\ 0 \end{Bmatrix}$$

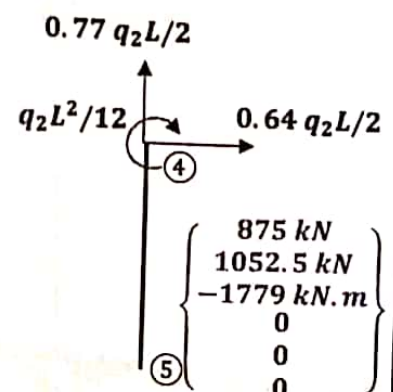
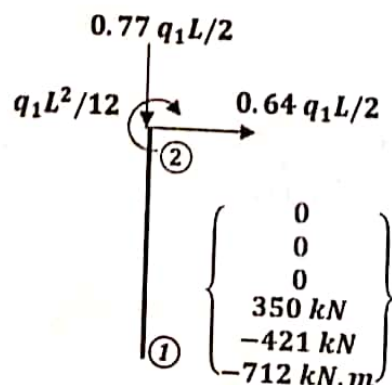
NOM : PRENOMS : GROUPE :

2 fois



5. Vecteur forces équivalentes
 agissant sur les deux
 éléments 1-2 et 4-5.
 (Tracer un schéma)

3x9 25



NOM : PRENOMS : GROUPE :

- Le portique précédent est soumis, en plus de l'action du vent, à une charge de la neige de 7 kN/m^2 dans le sens gravitaire. Un modèle par éléments finis est utilisé pour modéliser cette structure.

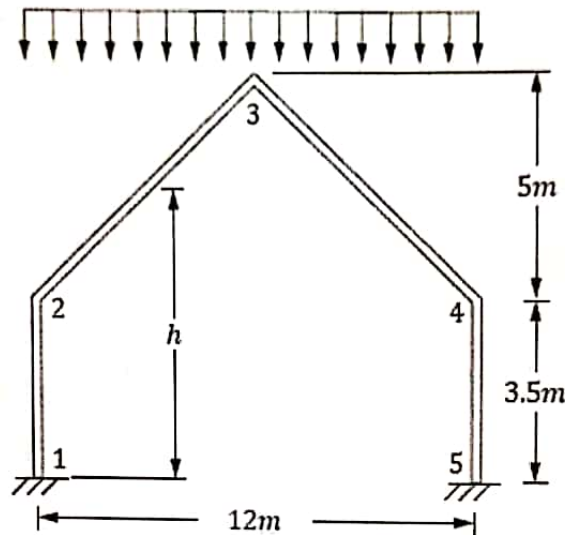


Figure 3. Modèle MEF avec chargement de la neige

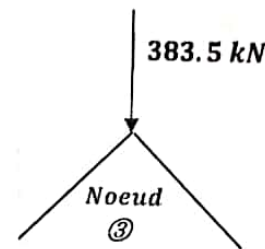
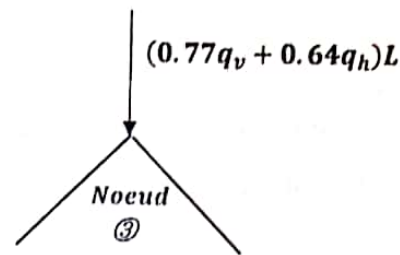
2^{ÈME} Partie :

NOTE PARTIE 02 :

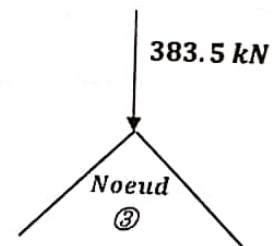
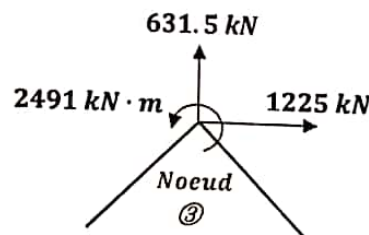
QUESTIONS	RÉPONSES (<i>Toutes les réponses doivent être justifiées</i>)
6. Faire un modèle du chargement de la neige dans le repère local (sans calcul des forces nodales). <i>0.5</i>	<p>avec : $q_h = 7 \times 7 \times 0.64 = 31.36 \text{ kN/ml}$ et $q_v = 7 \times 7 \times 0.77 = 37.73 \text{ kN/ml}$</p>
7. Recalculer le vecteur des forces équivalentes au nœud 3.	<p>For q_v: $0.64 q_v L/2$ (horizontal component) $0.77 q_v L/2$ (vertical component) $q_v L^2/12$ (moment)</p> <p>For q_h: $0.64 q_h L/2$ (horizontal component) $0.77 q_h L/2$ (vertical component) $q_h L^2/12$ (moment)</p>

NOM : PRENOMS : GROUPE :

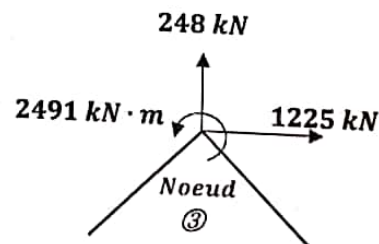
2x0.5



Action du Vent Action de la Neige

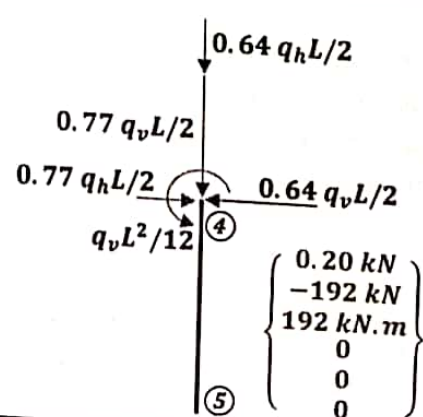
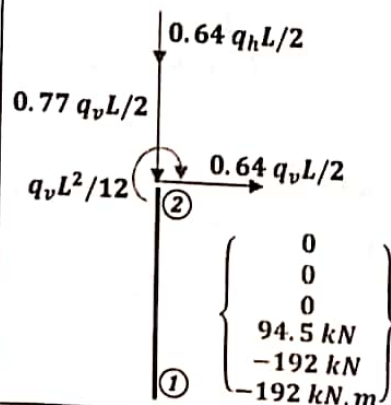


Action du Vent et de la Neige simultanément



8. Déterminer le vecteur des forces équivalentes agissant sur les deux éléments 1-2 et 4-5. (Tracer un schéma)

3x0.25



EXERCICE 1 ----- (07 Pts)

Soit la structure représentée sur la figure 1 constituée d'un assemblage de barres identiques doublement appuyées au niveau d'une extrémité et libre à l'autre extrémité .

- Déterminer :
 1. Les déplacements du nœud 1.
 2. La contrainte dans les barres 1-2 et 1-4.

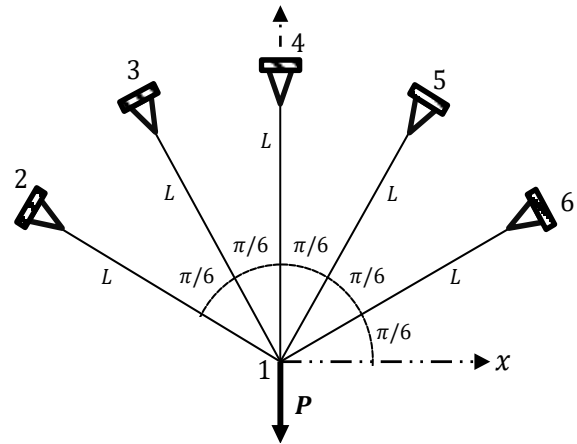


Figure 1

EXERCICE 2 ----- (06 Pts)

Soit à analyser la structure ci-contre (figure 2) composée d'une barre et d'un ressort.

- Déterminer les forces locales dans les deux éléments.

➤ On donne : $K = \frac{EA}{2\sqrt{2}L}$

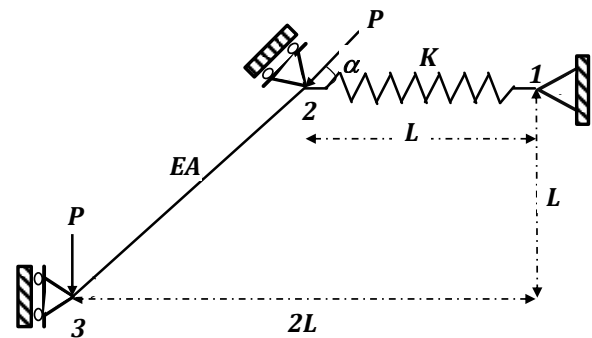


Figure 2

EXERCICE 3 ----- (07 Pts)

Soit la structure en éléments finis de la figure 3.

Les quatre éléments 1-2, 2-3, 3-4 et 4-5 sont des éléments poutres à 02 nœuds travaillant en flexion composée.

L'élément 2-4 est un élément barre à 02 nœuds et les éléments 5-6 et 5-7 sont des éléments ressorts.

Le nœud 1 est relié à un appui double, alors que les nœuds 6 et 7 sont reliés à des appuis simples.

1. Quelle est la dimension de la matrice de rigidité globale $[K]$ du système ?
2. Que devient la taille de la matrice $[K]$ si l'élément 2-4 est éliminé ?
3. Donner les conditions aux limites détaillées de la structure.

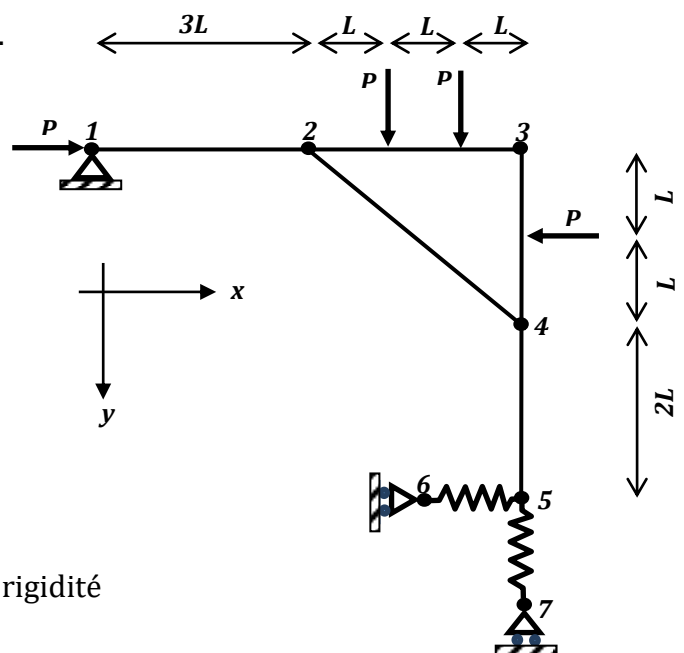
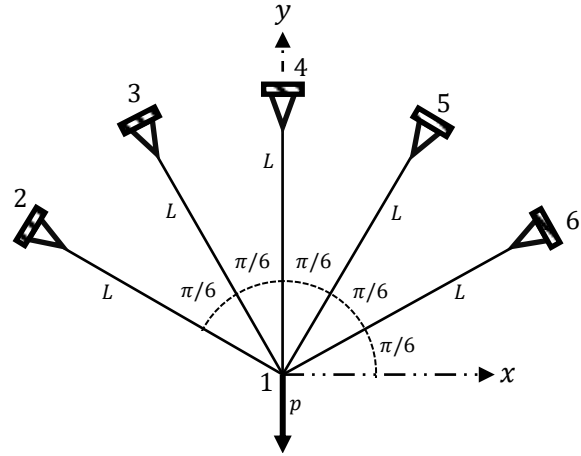


Figure 3

BON COURAGE

EXERCICE 1 : (06.5 PTS)



- Tableau connectivités : (0.5 pt)

element	θ	L	C	S	C^2	S^2	CS
1-2	$5\pi/6$	L	$-\sqrt{3}/2$	$1/2$	$3/4$	$1/4$	$-\sqrt{3}/4$
1-3	$4\pi/3$	L	$-1/2$	$\sqrt{3}/2$	$1/4$	$3/4$	$-\sqrt{3}/4$
1-4	$\pi/2$	L	0	1	0	1	0
1-5	$\pi/3$	L	$1/2$	$\sqrt{3}/2$	$1/4$	$3/4$	$\sqrt{3}/4$
1-6	$\pi/6$	L	$\sqrt{3}/2$	$1/2$	$3/4$	$1/4$	$\sqrt{3}/4$

- Matrices élémentaires

$$k_{1-6} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} \frac{3}{4} & \frac{\sqrt{3}}{4} \\ \frac{\sqrt{3}}{4} & \frac{1}{4} \end{bmatrix}, \quad k_{1-5} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & \frac{\sqrt{3}}{4} \\ \frac{\sqrt{3}}{4} & \frac{3}{4} \end{bmatrix}, \quad k_{1-4} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad k_{1-3} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} \frac{1}{4} & -\frac{\sqrt{3}}{4} \\ -\frac{\sqrt{3}}{4} & \frac{3}{4} \end{bmatrix}$$

$$k_{1-2} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} \frac{3}{4} & -\frac{\sqrt{3}}{4} \\ -\frac{\sqrt{3}}{4} & \frac{1}{4} \end{bmatrix} \quad (5*0.5 \text{ pt})$$

- Conditions aux limites :

$$u_i = v_i = 0 \quad i=2,6 \quad (0.5 \text{ pt})$$

- Déterminer les déplacements au nœud 1 :

$$k = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \quad (0.5 \text{ pt})$$

$$\begin{Bmatrix} 0 \\ -p \end{Bmatrix} = F_1 \quad (0.5 \text{ pt})$$

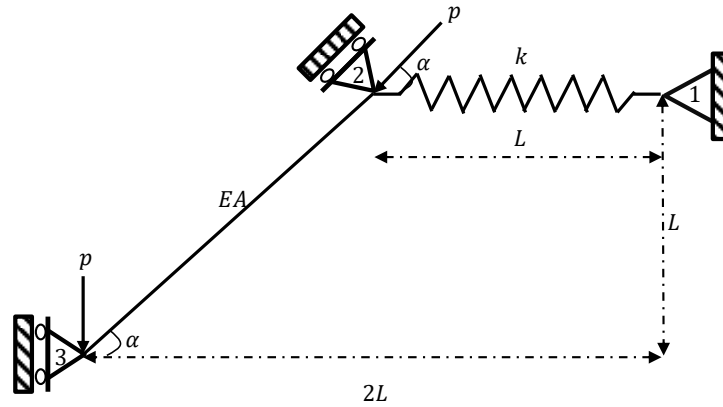
$$\begin{Bmatrix} 0 \\ -p \end{Bmatrix} = \frac{EA}{L} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 \\ v_1 \end{Bmatrix}$$

$$u_1 = 0 ; \quad v_1 = -\frac{pL}{3EA} \quad (2*0.5 \text{ pt})$$

- La contrainte 1-2 : $\sigma = \frac{F}{A} = \frac{E}{L} (C \ S) \begin{Bmatrix} u_2 - u_1 \\ v_2 - v_1 \end{Bmatrix} = \frac{E}{L} \begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ \frac{pL}{3EA} \end{Bmatrix} = \frac{p}{6A} \quad (0.5 \text{ pt})$

- La contrainte 1-4 : $\sigma = \frac{F}{A} = \frac{E}{L} (C \ S) \begin{Bmatrix} u_4 - u_1 \\ v_4 - v_1 \end{Bmatrix} = \frac{E}{L} (0 \ 1) \begin{Bmatrix} 0 \\ \frac{pL}{3EA} \end{Bmatrix} = \frac{p}{3A} \quad (0.5 \text{ pt})$

EXERCICE 2 : (06.5 PTS)



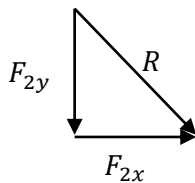
- Connectivities : (0.5 pt)

element	θ	L	C	S	C^2	S^2	CS
1-2	π	L	-1	0	1	0	0
2-3	$5\pi/4$	$\sqrt{2}L$	$-1/\sqrt{2}$	$-1/\sqrt{2}$	$1/2$	$1/2$	$1/2$

- Element 1-2 : $k_{1-2} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ (0.5 pt)

- Element 2-3 : $k_{2-3} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$ (0.5 pt)

- Conditions aux limites : $u_1 = v_1 = u_3 = 0$ et $u_2 = v_2$ (0.5 pt)

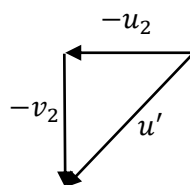


$$R/\sqrt{2} = F_{2x}$$

$$-R/\sqrt{2} = F_{2y}$$

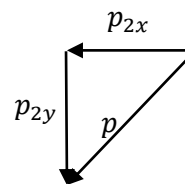
$$\frac{p}{\sqrt{2}} = -p_{2x}$$

$$\frac{p}{\sqrt{2}} = -p_{2y}$$



$$\frac{u'}{\sqrt{2}} = -v_2$$

$$\frac{u'}{\sqrt{2}} = -u_2$$



$$p_{2x} = p_{2y} = -\frac{p}{\sqrt{2}}$$

$$p_{3y} = -p$$

- Vecteur forces $\begin{Bmatrix} F_{1x} \\ F_{1y} \\ (R-p)/\sqrt{2} \\ -(R+p)/\sqrt{2} \\ F_{3x} \\ -p \end{Bmatrix}$ (0.5 pt)

- Assemblage (0.5 pt)

$$\begin{Bmatrix} F_{1x} \\ F_{1y} \\ (R-p)/\sqrt{2} \\ -(R+p)/\sqrt{2} \\ F_{3x} \\ -p \end{Bmatrix} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ u_2 \\ u_2 \\ 0 \\ v_3 \end{Bmatrix}$$

$$\begin{Bmatrix} (R-p)/\sqrt{2} \\ -(R+p)/\sqrt{2} \\ -p \end{Bmatrix} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_2 \\ u_2 \\ v_3 \end{Bmatrix}$$

$$\frac{R-p}{\sqrt{2}} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} (3u_2 - v_3) \quad (1)$$

$$\frac{-R-p}{\sqrt{2}} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} (2u_2 - v_3) \quad (2)$$

$$-p = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} (-2u_2 + v_3) \quad (3)$$

$$(2)+(3) \quad R = -(\sqrt{2} + 1)p \quad (0.5 \text{ pt})$$

$$(1)-(2) \quad u_2 = -(\sqrt{2} + 1) \frac{4pL}{EA} = v_2 \quad (0.5 \text{ pt})$$

$$v_3 = (-10\sqrt{2} - 8) \left(\frac{pL}{EA} \right) \quad (0.5 \text{ pt})$$

- Les efforts

➤ Element 1-2

$$\begin{Bmatrix} \hat{f}_{1x} \\ \hat{f}_{1y} \\ \hat{f}_{2x} \\ \hat{f}_{2y} \end{Bmatrix} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_1 = 0 \\ v_1 = 0 \\ u_2 \\ v_2 \end{Bmatrix}$$

$$\hat{f}_{1x} = -\frac{EA}{2\sqrt{2}L} u_2 = \sqrt{2}(\sqrt{2} + 1)p \quad (0.5 \text{ pt})$$

$$\hat{f}_{2x} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} u_2 = -\sqrt{2}(\sqrt{2} + 1)p \quad (0.5 \text{ pt})$$

➤ Element 2-3

$$\begin{Bmatrix} \hat{f}_{2x} \\ \hat{f}_{2y} \\ \hat{f}_{3x} \\ \hat{f}_{3y} \end{Bmatrix} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} u_2 \\ v_2 \\ u_3 = 0 \\ v_3 \end{Bmatrix}$$

$$\hat{f}_{2x} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} (2u_2 - v_3) = p \quad (0.5 \text{ pt})$$

$$\hat{f}_{2y} = \frac{EA}{2\sqrt{2}L} (-2u_2 + v_3) = -p \quad (0.5 \text{ pt})$$

EXERCICE 3 : (07 PTS)

1. La matrice de rigidité globale a pour dimension 19×19 ($5 \times 3 + 2 \times 2$).
(0.5 pt)
2. En supprimant la barre 2-4, la taille de la matrice de rigidité globale est de 19×19 ($5 \times 3 + 2 \times 2$). (0.5 pt)
3. Les conditions aux limites :

➤ Pour les déplacements : (0.5 pt)

$$u_1 = v_1 = u_6 = v_7 = 0$$

➤ Pour les charges :

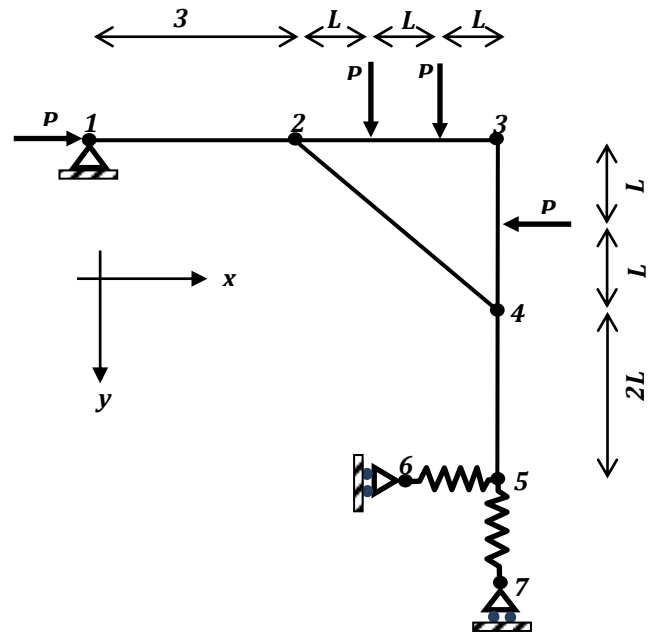
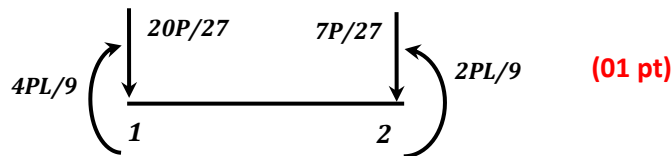
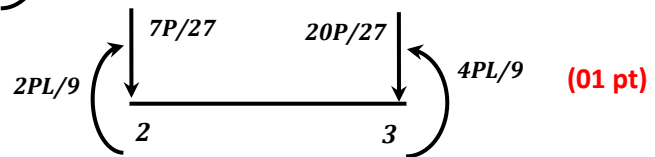


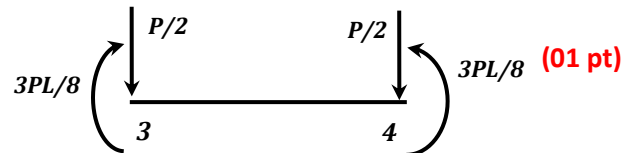
Figure 3



(01 pt)



(01 pt)



(01 pt)

✓ Nœud 1 : $F_1 \begin{Bmatrix} P + R_{H1} \\ R_{V1} \\ 0 \end{Bmatrix}$

✓ Nœud 2 : $F_2 \begin{Bmatrix} 0 \\ P \\ -2PL/3 \end{Bmatrix}$

✓ Nœud 3 : $F_3 \begin{Bmatrix} -P/2 \\ P \\ 7PL/24 \end{Bmatrix}$

✓ Nœud 4 : $F_4 \begin{Bmatrix} -P/2 \\ 0 \\ 3PL/8 \end{Bmatrix}$

(02.5 pt)

✓ Nœud 5 : $F_5 \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix}$

✓ Nœud 6 : $F_6 \begin{Bmatrix} R_{H6} \\ 0 \end{Bmatrix}$

✓ Nœud 7 : $F_7 \begin{Bmatrix} 0 \\ R_{V7} \end{Bmatrix}$