第八章 排序技术

8-5 二路归并排序

讲什么?

- 二路归并递归/非递归排序的基本思想
- 一次合并的算法
- 二路归并排序的递归算法
- 一趟二路归并的算法
- 二路归并排序的非递归算法
- 二路归并排序的时空性能、稳定性

归并算法

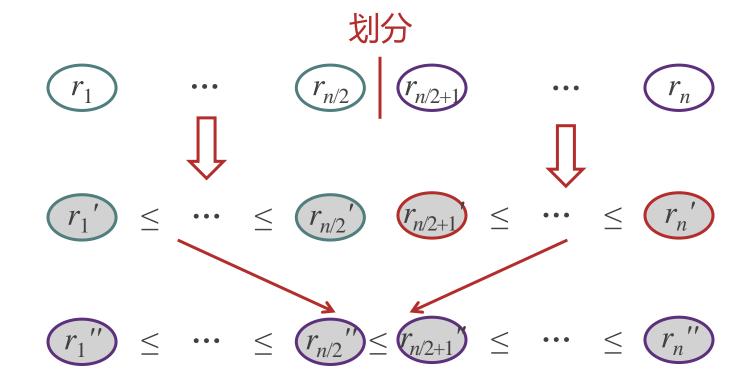
- 二路归并递归算法
- 二路归并非递归算法



基本思想



二路归并递归排序(自顶向下)的基本思想:将待排序序列划分为两个长度相等的子序列,分别对这两个子序列进行排序,得到两个有序子序列,再将这两个有序子序列合并成一个有序序列。



运行实例

20 待排序序列 20 划分 24 分别排序 18 16 合并

关键问题



一次合并: 合并两个相邻的有序子序列

```
data[] first1 last1 last1+1 last2 20 25 40 50 15 21 30 j
```



如何表示相邻子序列?



算法描述:

```
void Sort :: Merge(int first1, int last1, int last2)
{
  int i = first1, j = last1 + 1;
}
```

关键问题



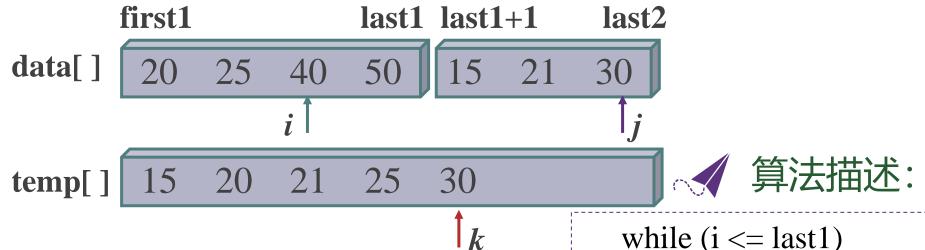
一次合并: 合并两个相邻的有序子序列

```
last1 last1+1
            first1
                                                last2
    data[]
                   25
                         40
                                               30
    temp[]
                                     int *temp = new int[length];
                                     int i = first1, j = last1 + 1, k = first1;
合并可以就地进行吗?
                                     while (i \le last1 & j \le last2)
                                        if (data[i] \le data[j]) temp[k++] = data[i++];
                                        else temp[k++] = data[j++];
```

关键问题



一次合并:合并两个相邻的有序子序列的过程。



- 黛 某个子序列比较完毕,做什么?
- 一次合并的结果在哪里?

```
while (i <= last1)
  temp[k++] = data[i++];
while (j <= last2)
  temp[k++] = data[j++];
for (i = first1; i <= last2; i++)
  data[i] = temp[i];
delete[] temp;</pre>
```

算法描述

```
void Sort::Merge(int first1, int last1, int last2)
   int *temp = new int[length];
   int i = first1, j = last1 + 1, k = first1;
   while (i \leq last1 && j \leq last2)
      if (data[i] \le data[i])
          temp[k++] = data[i++];
      else
          temp[k++] = data[j++];
   while (i \le last1) temp[k++] = data[i++];
   while (j \le last2) temp[k++] = data[j++];
   for (i = first1; i \le last2; i++)
      data[i] = temp[i];
   delete[] temp;
```

时空性能



将数组扫描一趟, O(n)

❤ 空间复杂度是多少?

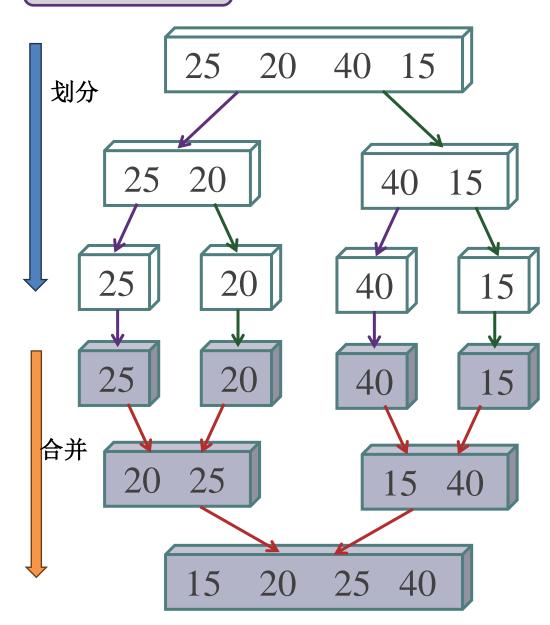
临时数组temp, O(n)

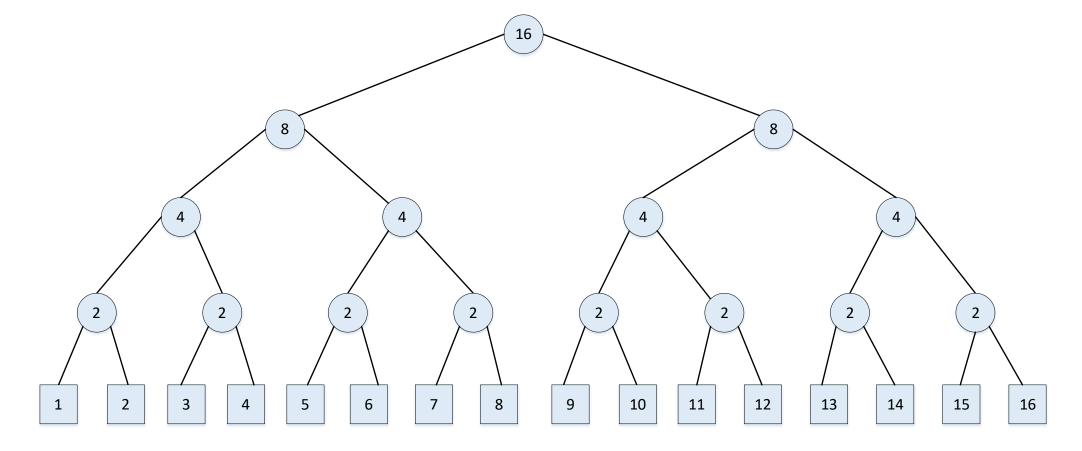
递归算法

```
void Sort::MergeSort1(int first, int last)
   if (first >= last) return;
   else {
      int mid = (first + last)/2;
      MergeSort1(first, mid);
      MergeSort1(mid+1, last);
      Merge(first, mid, last);
```

学 子序列长度有什么规律?

执行过程





- 比较发生在merge函数中;
- 最多比较次数小于两表的长度;
- 每一层上表的总长为n;
- 因此每一层上关键字的比较次数小于n;
- 除了叶子之外,调用树共有 log_2 n层;
- 关键字的比较次数不超过 $nlog_2$ n。

- 当两个有序表合并到temp表中,记录移动的次数 为两个表的总长度;
- 将temp的内容写回原表,移动次数也为两个有序 表总长度;
- 每一层上合并操作对应的移动次数为2n次;
- 总共移动次数约为 $2nlog_2n$ 。

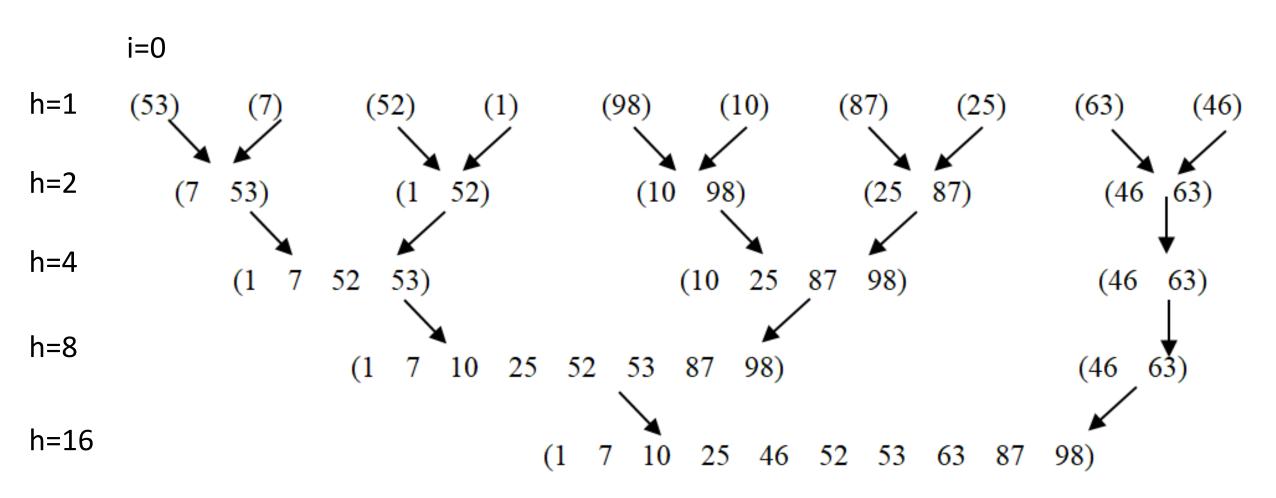
第八章 排序技术

二路归并排序的非递归实现(选学)

非递归归并-自底向上归并排序

• 将待排序记录data[0]~data[n-1]看成是n个长度 为1的有序子表,把这些子表依次两两归并, 得到约n/2个有序的子表,然后,再把这约 n/2个有序的子表两两归并,如此重复,直到 得到1个长度为n的有序表为止。

自底向上归并排序



归并趟数(二叉树高度): $\log_2 n$ 每层待合并的序列长度h,h的规律

一趟归并

♪ 设 i 指向待归并序列的第一个记录, 归并的步长是2h

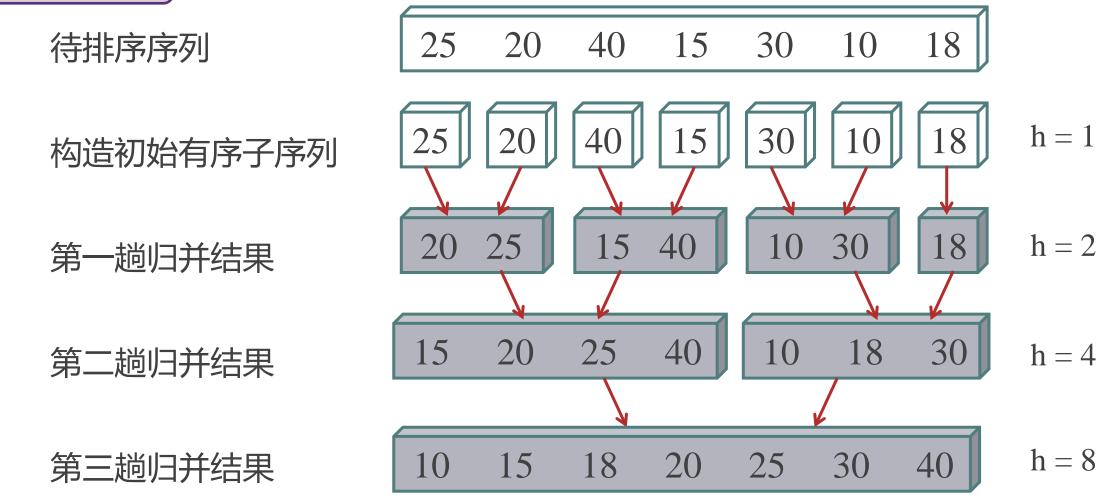
 \bigcirc 情况 1: $i+2h \le n$, 子序列的长度均为 h \bigcirc \bigcirc 算法描述:

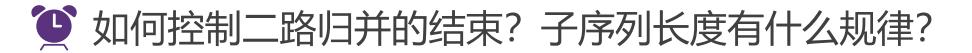
```
while (i + 2 * h <= length)
{
    Merge(i, i+h-1, i+2*h-1);
    i = i + 2 * h;
}

if (i + h < length)
    Merge(i, i+h-1, length-1);
```

```
void Sort::MergePass(int h)
       int i = 0;
       while (i + 2 * h <= length) //待归并记录有两个长度为h的子序列
               Merge(i, i+h-1, i+2*h-1);
               i = i + 2 * h;
       if (i + h < length)</pre>
               Merge(i, i+h-1, length-1); //两个子序列一个长度小于h
```

执行过程



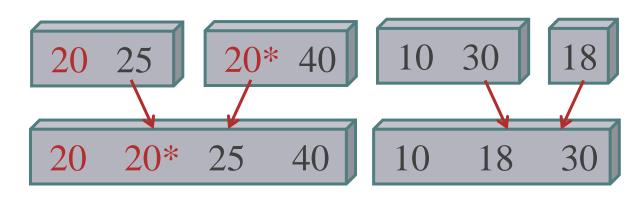


算法描述

```
void Sort :: MergeSort2()
{
    int h = 1;
    while (h < length)
    {
        MergePass(h);
        h = 2 * h;
    }
}</pre>
```

时空性能

- 执行趟数: $\log_2 n$
- ◆ 每一趟:将记录扫描一遍, O(n)
- **最好、最坏、平均**: *O*(*n*log₂*n*)
- 稳定性: 稳定





归并排序一性能分析

- · 归并排序的时间复杂度为O(nlog₂n)。
- · 归并排序采用temp列表暂存合并结果,因此空间效率为 O(n)。
- 归并排序是稳定排序。

基数排序



基数排序

- 多关键字排序
- 链式基数排序



多关键字的排序

例如:学生记录含三个关键字:

系别、班号和班内的序列号,其中以系别为最主位关键字。

最次位优先法(least significant digit first)LSD法排序过程:

无序序列	3,1,30	1,2,15	3,1,20	2,3,18	2,1,20
对K ² 排序	1,2,15	2,3,18	3,1, 20	2,1, 20	3,1,30
对K ¹ 排序	3 ,1 ,20	2, 1 ,20	3 ,1 ,30	1, 2 ,15	2 ,3 ,18
对K⁰排序	1 ,2,15	2 ,1,20	2 ,3,18	3 ,1,20	3 ,1,30



多关键字的记录序列中,如果每个关键字的取值范围相同,则按 LSD法进行排序时,可以采用"分配-收集"的方法,其好处是 不需要进行关键字间的比较。

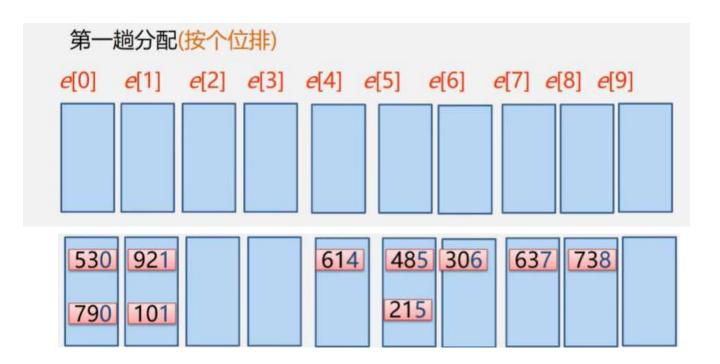


对于数值或字符串类型的单关键字,可以看成是由多个数位或多个字符构成的多关键字,此时可以采用这种"分配-收集"的办法进行排序,称为基数排序法,也称为"桶排序"或"箱排序"。

数字是有范围的,均有**0-9**这十个数字组成,则只需设置十个箱子,相继按个、十、百位进行排序。



例: (614, 738, 921, 485, 637, 101, 215, 530, 790, 306)



第一趟收集

530 790 921 101 614 485 215 306 637 738



第一趟收集 第二趟分配(按十位排) *e*[0] *e*[1] *e*[3] *e*[4] *e*[5] *e*[6] e[7] e[8] e[9]

第二趟收集

101 306 614 215 921 530 637 738 485 790

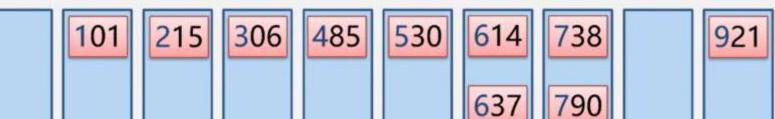


第二趟收集

101 306 614 215 921 530 637 738 485 790

第三趟分配(按百位排)

e[0] e[1] e[2] e[3] e[4] e[5] e[6] e[7] e[8] e[9]



第三趟收集

101 215 306 485 530 614 637 738 790 921



在计算机上实现基数排序时,为减少所需辅助存储空间, 应采用链表作存储结构,即链式基数排序,具体做法为:

- 1)待排序记录以指针相链,构成一个链表;
- 2)"<mark>分配"</mark>时,按当前"关键字位"所取值,将记录分配到不同的"链队列"中,每个队列中记录的"关键字位"相同;

- 3)"<mark>收集</mark>"时,按当前关键字位取值从小到大将各队列首尾相链成一个链表:
 - 4) 对每个关键字位均重复2) 和3) 两步。

例如:

$$p{\longrightarrow} 369 {\longrightarrow} 367 {\longrightarrow} 167 {\longrightarrow} 239 {\longrightarrow} 237 {\longrightarrow} 138 {\longrightarrow} 230 {\longrightarrow} 139$$

进行第一次分配

$$f[0] \rightarrow 230 \leftarrow r[0]$$

$$f[7] \rightarrow 367 \rightarrow 167 \rightarrow 237 \leftarrow r[7]$$

$$f[8] \rightarrow 138 \leftarrow r[8]$$

$$f[9] \rightarrow 369 \rightarrow 239 \rightarrow 139 \leftarrow r[9]$$

进行第一次收集

$$p \rightarrow 230 \rightarrow 367 \rightarrow 167 \rightarrow 237 \rightarrow 138 \rightarrow 368 \rightarrow 239 \rightarrow 139$$

$$p \rightarrow 230 \rightarrow 367 \rightarrow 167 \rightarrow 237 \rightarrow 138 \rightarrow 368 \rightarrow 239 \rightarrow 139$$
 进行第二次分配

$$\mathbf{f[3]} \longrightarrow 230 \longrightarrow 237 \longrightarrow 138 \longrightarrow 239 \longrightarrow 139 \longleftarrow \mathbf{r[3]}$$

$$\mathbf{f[6]} \longrightarrow 367 \longrightarrow 167 \longrightarrow 368 \leftarrow \mathbf{r[6]}$$

进行第二次收集

$$p \rightarrow 230 \rightarrow 237 \rightarrow 138 \rightarrow 239 \rightarrow 139 \rightarrow 367 \rightarrow 167 \rightarrow 368$$

$$p \rightarrow 230 \rightarrow 237 \rightarrow 138 \rightarrow 239 \rightarrow 139 \rightarrow 367 \rightarrow 167 \rightarrow 368$$

进行第三次分配

$$f[1] \rightarrow 138 \rightarrow 139 \rightarrow 167 \leftarrow r[1]$$

$$f[2] \rightarrow 230 \rightarrow 237 \rightarrow 239 \leftarrow r[2]$$

$$f[3] \rightarrow 367 \rightarrow 368 \leftarrow r[3]$$

进行第三次收集之后便得到记录的有序序列

$$p \rightarrow 138 \rightarrow 139 \rightarrow 167 \rightarrow 230 \rightarrow 237 \rightarrow 239 \rightarrow 367 \rightarrow 368$$



提醒:

"分配"和"收集"的实际操作仅为修改链表中的指针和设置队列的头、尾指针;



链式基数排序一性能分析

· 基数排序的时间复杂度为O(d(n+r))

其中:

- (1)每一趟分配的时间复杂度为O(n), n是参与排序的元素个数;
- (2)每一趟收集的时间复杂度为O(r), r为关键字的"基数",如十进制数的基数为10,二进制数的基数为2,决定了需要多少个"箱子";
- (3)d为"分配-收集"的<mark>趟数</mark>,可以等于数值关键字的<mark>位数</mark>,比如3位数字要按个、十、百进行3趟排序;或者等于排序关键字的个数,比如出生日期,可按日、月、年3趟排序,扑克牌可以先按花色然后按数字进行2趟排序等。
- · 基数排序所需用的计算时间不仅与n有关,而且还与关键字 的位数、关键字的基数有关。
- r较小的情况下,链式基数排序的时间复杂度也可写作O(d*n)。



链式基数排序一性能分析

- 由于分配时形成了r条队列,每条队列设1个首指针和1个尾指针, 因此空间效率为O(r)。
- 基数排序是稳定排序。
- 基数排序的缺点:
 - 需要知道关键字取值的上下界,且上下界限定的数量是有限的

第八章 排序技术

8-6 各种排序方法的比较

讲什么?

- 时间性能
- 空间性能
- 稳定性及简单性
- 记录本身的信息量
- 关键码的分布情况

时间性能

排序方法				平均情况		
直接插入排序				$O(n^2)$		
希	尔	排	序	$O(n\log_2 n) \sim O(n^2)$		
起	泡	排	序	$O(n^2)$		
快	速	排	序	$O(n\log_2 n)$		
简单选择排序				$O(n^2)$		
堆	扫	ĮĘ	序	$O(n\log_2 n)$		
归	并	排	序	$O(n\log_2 n)$		



✓ 从平均情况看

- (1) 直接插入排序、简单选择排序和起 泡排序属于一类,时间复杂度为 $O(n^2)$;
- (2) 堆排序、快速排序和归并排序属于 一类,时间复杂度为 $O(n\log_2 n)$;
- (3) 希尔排序的时间性能取决于增量序 列,介于 $O(n^2)$ 和 $O(n\log_2 n)$ 之间。

快速排序是目前最快的一种排序方法 在待排序记录个数较多的情况下, 归并排序比堆排序更快

时间性能

	排序	方法	最好情况		
直	妾 插	入排	O(n)		
希	希尔排序			$O(n^{1.3})$	
起	起泡排			O (n)	
快	速	排	序	$O(n\log_2 n)$	
简点	单 选	择排	$O(n^2)$		
堆	堆 排			$O(n\log_2 n)$	
归	并	排	序	$O(n\log_2 n)$	



从最好情况看

- (1) 直接插入排序和起泡排序为 O(n);
- (2) 其他排序算法的最好情况与平均情况 相同。

如果待排序序列接近正序,首选起泡排序和直接插入排序

时间性能

排序方法				最坏情况	
直	接 插	$O(n^2)$			
希	希尔排序			$O(n^2)$	
起	起泡排		序	$O(n^2)$	
快	速	排	序	$O(n^2)$	
简点	单 选	择排	$O(n^2)$		
堆 排			序	$O(n\log_2 n)$	
归	并	排	序	$O(n\log_2 n)$	



✓ 从最坏情况看

- (1) 快速排序的时间复杂度为 $O(n^2)$;
- (2) 直接插入排序和起泡排序虽然与平均 情况相同,但后者系数大约增加一倍,所以 运行速度将降低一半;
- (3) 最坏情况对直接选择排序、堆排序和 归并排序影响不大。

如果待排序序列接近正序或逆序,不使用快速排序

空间性能

排序方法				辅助空间	
直接插入排序				<i>O</i> (1)	
希尔排序			序	<i>O</i> (1)	
起	泡 排 序		序	<i>O</i> (1)	
快	速	排	序	$O(\log_2 n) \sim O(n)$	
简单选择排序				<i>O</i> (1)	
堆	排序		序	<i>O</i> (1)	
归	并	排	序	O(n)	



从空间性能看

- (1) 归并排序的空间复杂度为O(n);
- (2) 快速排序的空间复杂度为 $O(\log_2 n) \sim O(n)$;
- (3) 其它排序方法的空间复杂度为O(1)。

稳定性与简单性



从稳定性看



- (1) 稳定:包括直接插入排序、起泡排序和归并排序;
- (2) 不稳定:包括希尔排序、简单选择排序、快速排序和堆排序。



✓ 从算法简单性看

- (1) 简单算法:包括直接插入排序、简单选择排序和起泡排序,
- (2) 改进算法, 较复杂:包括希尔排序、堆排序、快速排序和归并排序。

记录本身信息量



从记录本身信息量的大小看

记录本身信息量越大,占用的存储空间就越多,移动记录所花费的时间就越多,所以对记录的移动次数较多的算法不利。

排序方法	最好情况	最坏情况	平均情况
直接插入排序	O(n)	$O(n^2)$	$O(n^2)$
起泡排序	0	$O(n^2)$	$O(n^2)$
简单选择排序	0	O(n)	O(n)

记录个数不多且记录本身的信息量较大时,首选简单选择排序算法

关键码的分布



从关键码的分布看

- (1) 当待排序记录按关键码有序时,插入排序和起泡排序能达到O(n)的时间复杂度;对于快速排序而言,这是最坏情况,时间性能蜕化为 $O(n^2)$;
- (2) 简单选择排序、堆排序和归并排序的时间性能不随记录序列中关键码的分布而改变。

各种排序算法各有优缺点, 应该根据实际情况选择合适的排序算法

时间复杂度

最好

最差

平均

空间复杂度

插入排序	直接插入排序	O(n)	O(n ²)	O(n ²)	O(1)	稳定
	希尔排序	O(n)	O(n ²)	~O(n ^{1.3})	O(1)	不稳定
	冒泡排序	O(n)	O(n ²)	O(n ²)	O(1)	稳定
交换排序	快速排序	O(nlogn)	O(n ²)	O(nlogn)	O(nlogn)	不稳定
选择排序	直接选择排序	O(n ²)	O(n ²)	O(n ²)	O(1)	不稳定
	堆排序	O(nlogn)	O(nlogn)	O(nlogn)	O(1)	不稳定
归并排序		O(nlogn)	O(nlogn)	O(nlogn)	O(n)	稳定
k:待排元素	対排序 的维数,m为 的个数	O(n+m)	O(k*(n+m))	O(k*(n+m))	O(n+m)	稳定

1. 合并两个长度为n的有序子序列,时间复杂度是O(n),空间复杂度是O(1)。

- A 正确
- B 错误

2. 归并排序执行的趟数与待排序序列的初始状态无关。



正确



错误

3. 二路归并排序的时间性能较好,是不稳定的排序算法。

- A 正确
- B 错误

4. 对于待排序记录序列{25, 10, 8, 20, 35, 15}, 写出二路归并排序每一趟的结果。

1. 如果待排序记录个数较多且随机排列,应该采用()方法。

- A 直接插入排序
- B 起泡排序
- (快速排序
- **堆排序**

2. 如果待排序记录个数不多且基本有序,应该采用()方法。

- A 直接插入排序
- B 简单选择排序
- (快速排序
- **堆排序**

3. 如果不断产生待排序记录,随时需要当前记录集合的排序结果,应该采用()方法。

- A 直接插入排序
- B 起泡排序
- (快速排序
- **堆排序**

4. 如果待排序序列每个记录的存储量很大,不应该采用()方法。

- A 直接插入排序
- B 起泡排序
- (快速排序
- **向单选择排序**