### ÁLGEBRA II

1. Se considera el espacio euclídeo  $(\mathbb{R}^3, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  con el producto interno definido por

$$\langle x, y \rangle = y^T \begin{bmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} x.$$

Hallar la matriz con respecto a la base canónica de la proyección ortogonal de  $\mathbb{R}^3$  sobre el subespacio  $\mathbb{S} = \{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 + x_2 + 2x_3 = 0\}$  y calcular la distancia del vector  $\begin{bmatrix} 3 & 3 & 1 \end{bmatrix}^T$  al subespacio  $\mathbb{S}$ .

**2.** Hallar la solución de la ecuación diferencial  $y'' - 5y' + 6y = 2xe^{3x}$  tal que y(0) = 1, y'(0) = -1.

3. Sean  $\mathbb{S}_1$  y  $\mathbb{S}_2$  los subespacios de  $\mathbb{R}^4$  definidos por  $\mathbb{S}_1 = \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}$  y  $\mathbb{S}_2 = \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}$ . Construir un subespacio  $\mathbb{T}$  de  $\mathbb{R}^4$  tal que  $\mathbb{S}_1 \oplus \mathbb{T} = \mathbb{S}_2 \oplus \mathbb{T} = \{x \in \mathbb{R}_4 : x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 0\}$ . ¿Es único? Si no, construir otro.

4. Sea  $T: \mathbb{R}_2[x] \to \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

donde  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{C}$  son las bases de  $\mathbb{R}_2[x]$  y  $\mathbb{R}^3$ , respectivamente, definidas por  $\mathcal{B} = \{x^2 + x + 1, x + 1, 1\}$  y  $\mathcal{C} = \{\begin{bmatrix} -1 & 2 & 2 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 2 & 2 & -1 \end{bmatrix}^T \}$ . Hallar  $T^{-1}(\begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}^T)$ .

1

# ÁLGEBRA II

1. Sea  $(\mathbb{R}^2, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  el  $\mathbb{R}$ -espacio euclídeo respecto del cual el triángulo de vértices

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix} y \begin{bmatrix} -6 \\ 8 \end{bmatrix}$$

es un triángulo equilátero de área  $2\sqrt{3}$ 

Calcular la distancia del vector  $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$  al subespacio  $\{x \in \mathbb{R}^2 : x_1 = 0\}$ .

**2.** Sea  $(\mathbb{R}^3, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  el  $\mathbb{R}$ -espacio euclídeo canónico. Hallar el conjunto de todos los  $x \in \mathbb{R}^3$  equidistantes a los subespacios

$$\mathbb{S}_1 = \operatorname{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{bmatrix} \right\}$$
 y  $\mathbb{S}_2 = \{ x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - 2x_2 + x_3 = 0 \}$ 

y describirlo geométricamente.

3. Sea  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  la matriz de rango 1 tal que  $\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} \in \operatorname{col}(A^T)$  y  $A \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 2 \end{bmatrix}$ . Hallar todos

los vectores  $b \in \mathbb{R}^3$  para los cuales  $\hat{x} = \begin{bmatrix} -2 \\ 4 \\ -2 \end{bmatrix}$  sea una solución por cuadrados mínimos de la ecuación Ax = b.

**4.** Resolver la ecuación diferencial y'' + 2y' - 3y = 0 y hallar las condiciones iniciales para que  $\lim_{t \to \infty} y(t) = 0$ .

Primer parcial (Diferida) Duración: 3 horas.

Segundo cuatrimestre -202116/11/21 - 9:00 hs.

Apellido y Nombres:

Legajo:

1. Sean  $\mathbb{S}_1$  y  $\mathbb{S}_2$  los subespacios de  $\mathbb{R}_2[x]$  definidos por

$$\mathbb{S}_1 = \operatorname{gen} \{ 2 + x, 2 - 2x + x^2 \}$$
 y  $\mathbb{S}_2 = \operatorname{gen} \{ 3 + 2x + 2x^2, 1 + 2x^2 \}$ .

Hallar una base de  $\mathbb{S}_1 \cap \mathbb{S}_2$ .

2. Sea  $T:\mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{E}} = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 3 \\ -3 & 15 & 6 \\ 6 & -2 & 2 \end{bmatrix},$$

donde  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{E}$  son las bases de  $\mathbb{R}^3$  definidas por

$$\begin{split} \mathcal{B} &= \left\{ \begin{bmatrix} 1 & -2 & 2 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} -2 & 1 & 2 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 2 & 2 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}, \\ \mathcal{E} &= \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}. \end{split}$$

Hallar el conjunto solución de la ecuación  $T(x) = \begin{bmatrix} 13 & 12 & 18 \end{bmatrix}^T$ .

3. Hallar la solución de la ecuación diferencial y'' - 6y' + 25y = 0 tal que y(0) = 2, y'(0) = 3.

4. Sea  $(\mathbb{V},\langle\cdot,\cdot\rangle)$  un  $\mathbb{R}\text{-espacio}$ euclídeo de dimensión 3 y sea

$$\mathcal{B} = \{u_i : i \in \mathbb{I}_3\} \subset \{u \in \mathbb{V} : ||u|| = 1\}$$

una base de  $\mathbb{V}$  tal que  $||u_i + u_j||^2 = 2$  y  $||u_i - u_j||^2 = 2$  para cada  $i \neq j$ . Calcular la distancia del vector  $2u_1 + u_2 + 2u_3$  al subespacio gen  $\{u_1 - u_3, 2u_1 + 2u_2 - u_3\}$ .

5. Hallar las soluciones por mínimos cuadrados de la ecuación

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 5 \end{bmatrix}.$$

Primer parcial Duración: 3 horas.

Primer cuatrimestre – 2022 28/V/22 – 9:00 hs.

Apellido y Nombres:

Legajo:

Curso:

Sean S<sub>1</sub> y S<sub>2</sub> los subespacios de R<sup>4</sup> definidos por

$$\begin{split} \mathbb{S}_1 &= \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}, \\ \mathbb{S}_2 &= \text{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T \right\}. \end{split}$$

Construir un subespacio  $\mathbb{T}$  de  $\mathbb{R}^4$  tal que  $\mathbb{S}_1 \oplus \mathbb{T} = \mathbb{S}_2 \oplus \mathbb{T} = \mathbb{S}_1 + \mathbb{S}_2$ . ¿Es único? Si la respuesta es negativa, construir otro.

2. Sea  $T: \mathbb{R}_2[x] \to \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$[T]_{\mathcal{B}}^{\mathfrak{C}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix},$$

donde  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{C}$  son las bases de  $\mathbb{R}_2[x]$  y  $\mathbb{R}^3$ , respectivamente, definidas por

$$\begin{split} \mathcal{B} &= \left\{1+x, 1-x, 1-x+x^2\right\}, \\ \mathcal{C} &= \left\{\begin{bmatrix}1 & 0 & 2\end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix}0 & 1 & -1\end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix}1 & 0 & 1\end{bmatrix}^T\right\}. \end{split}$$

Hallar el conjunto solución de la ecuación  $T(p) = \begin{bmatrix} 6 & 6 & 6 \end{bmatrix}^T$ .

- 3. Sea  $\Sigma$  la simetría de  $\mathbb{R}^3$  con respecto al plano  $\{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 + x_2 2x_3 = 0\}$  en la dirección de la recta generada por  $\begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}^T$ . Hallar la imagen por  $\Sigma$  del subespacio  $\{x \in \mathbb{R}^3 : x_3 = 0\}$ .
- 4. Se considera el espacio euclídeo  $(\mathbb{R}^3,\langle\cdot,\cdot\rangle)$  con el producto interno definido por

$$\langle x, y \rangle = y^T \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 3 \end{bmatrix} x.$$

Calcular la distancia del vector  $\begin{bmatrix} 3 & 3 & 1 \end{bmatrix}^T$  al subespacio  $\mathbb{S} = \left\{ x \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_2 - x_3 = 0 \right\}$ 

5. Usando la técnica de mínimos cuadrados, ajustar los siguientes datos

mediante una recta y = mx + b.

Segundo recuperatorio Duración: 3 horas.

Primer cuatrimestre – 2022 13/VII/22 – 9:00 hs.

Apellido y Nombres:

Legajo:

Curso:

1. Sean  $S_1$  y  $S_2$  los subespacios de  $\mathbb{R}^4$  definidos por

$$\begin{split} \mathbb{S}_1 &= \operatorname{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}, \\ \mathbb{S}_2 &= \operatorname{gen} \left\{ \begin{bmatrix} 2 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T \right\}. \end{split}$$

Construir un subespacio  $\mathbb{T}$  de  $\mathbb{R}^4$  tal que  $\mathbb{S}_1 \oplus \mathbb{T} = \mathbb{S}_2 \oplus \mathbb{T} = \mathbb{R}^4$ . ¿Es único? Si la respuesta es negativa, construir otro.

2. Sea  $\mathbb{V} = \{A \in \mathbb{R}^{2 \times 2} : A^T = A\}$  el  $\mathbb{R}$ -espacio vectorial de la matrices simétricas de  $\mathbb{R}^{2 \times 2}$  y sea  $T : \mathbb{V} \to \mathbb{R}^3$  la transformación lineal definida por

$$[T]_{\mathcal{B}}^{\mathfrak{C}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

donde  $\mathcal{B}$  y  $\mathcal{C}$  son las bases de  $\mathbb{V}$  y  $\mathbb{R}^3$ , respectivamente, definidas por

$$\begin{split} \mathcal{B} &= \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}, \\ \mathcal{C} &= \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}^T \right\}. \end{split}$$

Hallar el conjunto solución de la ecuación  $T(A) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T$ .

- 3. Sea  $\Sigma$  la simetría de  $\mathbb{R}^3$  con respecto al plano  $\{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 x_2 + 2x_3 = 0\}$  en la dirección de la recta generada por  $\begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 \end{bmatrix}^T$ . Hallar la imagen por  $\Sigma$  del subespacio  $\{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 x_2 = 0\}$ .
- 4. Se considera el espacio euclídeo  $(\mathbb{R}^3,\langle\cdot,\cdot\rangle)$  con el producto interno definido por

$$\langle x, y \rangle = y^T \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix} x.$$

Calcular la distancia del vector  $\begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \end{bmatrix}^T$  al subespacio  $\mathbb{S} = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - x_2 = 0\}$ .

5. Usando la técnica de mínimos cuadrados, ajustar los siguientes datos

mediante una recta y = mx + b.

Primer parcial Duración: 3 horas. Segundo cuatrimestre -202229/X/22 - 9:00 hs.

Apellido y Nombres:

Legajo:

Curso:

1. Sean S, T y U los subespacios de  $\mathbb{R}_4[x]$  definidos por

$$S = \{ p \in \mathbb{R}_4[x] : p(3) = p(2) = p(1) = 0 \},$$

$$\mathbb{T} = \{ p \in \mathbb{R}_4[x] : p(6) = p(3) = p(1) = 0 \},$$

$$\mathbb{U} = \left\{ p \in \mathbb{R}_4[x] : p(0) + p'(0) + \frac{1}{2!}p''(0) + \frac{1}{3!}p'''(0) + \frac{1}{4!}p''''(0) = 0 \right\}.$$

Construir un base de  $\mathbb U$  que contenga a una base de  $\mathbb T$  y a una base de  $\mathbb S$ . ¿Es única? Si la respuesta es negativa, construir otra.

2. Sea  $T: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}_2[x]$  la transformación lineal definida por

$$[T]_{\mathcal{B}}^{\mathcal{C}} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix},$$

donde  ${\mathcal B}$ y  ${\mathcal C}$ son las bases de  ${\mathbb R}^3$ y  ${\mathbb R}_2[x],$  respectivamente, definidas por

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 6 & 3 & 2 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} -3 & 2 & 6 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 2 & -6 & 3 \end{bmatrix}^T \right\},$$

$$\mathcal{C} = \left\{ \frac{1}{2}x(x-1), -(x+1)(x-1), \frac{1}{2}(x+1)x \right\}.$$

Comprobar que el polinomio 6 + 3x pertenece a la imagen de T y determinar la preimagen por T del subespacio gen  $\{6 + 3x\}$ .

3. Sea  $\Pi$  la proyección de  $\mathbb{R}^3$  sobre el plano  $\{x \in \mathbb{R}^3 : x_3 = 0\}$  en la dirección de la recta generada por  $\begin{bmatrix} 2 & -1 & 2 \end{bmatrix}^T$ . Hallar la imagen por  $\Pi$  del subespacio  $\{x \in \mathbb{R}^3 : 2x_1 - 2x_2 - 3x_3 = 0\}$ .

4. En  $\mathbb{R}^3$  con el producto interno canónico se considera la matriz  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 4}$  definida por

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 5 & 3 & 1 \\ 3 & -3 & -6 & 0 \\ 6 & 8 & 2 & 2 \end{bmatrix}.$$

Calcular la distancia del vector  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}^T$  al subespacio  $\operatorname{col}(A)$ .

5. Usando la técnica de mínimos cuadrados, ajustar los siguientes datos

mediante una parábola  $y = ax^2 + bx + c$ .

Segundo recuperatorio Duración: 3 horas.

Segundo cuatrimestre – 2022 14/XII/22 – 9:00 hs.

Apellido y Nombres:

Legajo:

Curso:

1. Sean  $\mathbb{S} = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1 - x_2 + x_3 - x_4 = 0\}$  y  $\mathbb{T} = \text{gen}\{\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T\}$ . Hallar, si es posible, una base de  $\mathbb{R}^4$  que contenga, a la vez, a una base de  $\mathbb{S}$  y a una base de  $\mathbb{T}$ .

**2.** Sea  $\Pi$  la proyección de  $\mathbb{R}^3$  sobre el plano  $\{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 = 0\}$  en la dirección de la recta generada por  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T$ . Hallar la imagen por  $\Pi$  del subespacio  $\{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 - x_2 + x_3 = 0\}$ .

3. Hallar la solución de la ecuación diferencial  $y'' + 9y = 5\cos(3x)$  tal que y(0) = 1, y'(0) = 0.

4. En  $\mathbb{R}^2$  con el producto interno  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  definido por

$$\langle x,y\rangle = y^T \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} x$$

se considera  $\Pi$  la proyección ortogonal de  $\mathbb{R}^2$  sobre el subespacio  $\mathbb{S} = \{x \in \mathbb{R}^2 : 3x_1 + 5x_2 = 0\}$ . Hallar todos los  $x \in \mathbb{R}^2$  tales que  $\Pi(x) = \begin{bmatrix} -5 & 3 \end{bmatrix}^T$  cuya distancia al subespacio  $\mathbb{S}$  sea igual a 1.

5. Se considera la matriz

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \end{bmatrix}.$$

Hallar todas las soluciones por cuadrados mínimos de la ecuación  $Ax = \begin{bmatrix} 2 & 2 \end{bmatrix}^T$  y determinar la de norma mínima.