

09.08.2023

1) En \mathbb{R}^3 con el p.c. se considera

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 3 & 1 \\ 3 & -3 & -6 & 0 \\ 8 & 8 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

Calcular $\text{dist}(v, \text{col } A)$, $v = (-1 -1 1)^T$.

10.) Para determinar la dim $(\text{col } A)$ calculamos el $\text{Nul } A$.

$$\text{Nul } A = \{x \in \mathbb{R}^4 : Ax = 0_{\mathbb{R}^3}\}$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 5 & 3 & 1 \\ 3 & -3 & -6 & 0 \\ 8 & 8 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{ccccc|ccccc} 3 & 5 & 3 & 1 & 0 & 24 & 40 & 24 & 8 & 0 \\ 3 & -3 & -6 & 0 & 0 & -24 & -24 & -6 & -6 & 0 \\ 8 & 8 & 2 & 2 & 0 & \hline & & & & & 0 & 16 & 18 & 2 & 0 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccccc|l} 3 & 5 & 3 & 1 & 0 & \\ 0 & 8 & 9 & 1 & 0 & \\ 0 & 8 & 9 & 1 & 0 & \end{array} \quad \begin{cases} 3x_1 + 5x_2 + 3x_3 + x_4 = 0 \\ 8x_2 + 9x_3 + x_4 = 0 \end{cases}$$

Restando: $3x_1 - 3x_2 - 6x_3 = 0$ dividiendo por 3
 $x_1 - x_2 - 2x_3 = 0$
 $x_1 = x_2 + 2x_3$

$$3(x_2 + 2x_3) + 5x_2 + 3x_3 + x_4 = 0 \quad ; \quad 8x_2 + 9x_3 + x_4 = 0$$

$$x_4 = -8x_2 - 9x_3 \quad \dim(\text{Nul } A) = \dim(\text{col } A) = 2$$

Para una base de $\text{col } A$

$$(5 \ -3 \ 8)^T - (3 \ 3 \ 8)^T = (2 \ -6 \ 0)^T, \text{ un vector puede ser: } (1 \ -3 \ 0)^T \text{ y otro, } (1 \ 0 \ 2)^T$$

$$B_{\text{col } A} = \{(1 \ -3 \ 0)^T, (1 \ 0 \ 2)^T\}$$

$$2^o) \text{dist}(v, \text{col } A) = \|\text{Proy}_{(\text{col } A)^\perp}(v)\|.$$

Buscamos un vector ortogonal a los de $\text{col } A$ (p.c.)

$$(1 \ -3 \ 0)^T \times (1 \ 0 \ 2)^T = (-6 \ -2 \ 3)^T; (\text{col } A)^\perp = \text{gen}\{(-6 \ -2 \ 3)^T\}$$

$$\|\text{Proy}_{(\text{col } A)^\perp}(-1 \ -1 \ 1)^T\| = \frac{| \langle (-1 \ -1 \ 1)^T, (-6 \ -2 \ 3)^T \rangle |}{7} = \frac{1}{7} |11| = \frac{11}{7}$$

2/ Hallar, si existe, una matriz $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ tal que
 traza $(A) = -6$ y $A^2 + 3A = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$.

1º) Sea $B = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$. Sus autovalores:

$$\det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 3 \\ 3 & 1-\lambda \end{pmatrix} = (1-\lambda)^2 - 9 = (1-\lambda-3)(1-\lambda+3) = 0$$

$$\Leftrightarrow (-2-\lambda)(4-\lambda) = -(2+\lambda)(4-\lambda) = 0 \quad (\Leftrightarrow)$$

$$\lambda_1 = 4 \quad ; \quad \lambda_2 = -2$$

Sea $p(A) = A^2 + 3A = B$. Entonces, para cada autovalor λ de $p(A)$ existe un autovalor μ de A tal que $p(\mu) = \lambda$.

Para $\lambda_1 = 4$: $p(\mu) = \mu^2 + 3\mu = 4$

$$\mu^2 + 3\mu - 4 = 0$$

$$\mu = \frac{-3 \pm \sqrt{9+16}}{2} = \frac{-3 \pm 5}{2} \quad \begin{cases} \mu = -4 \\ \mu = 1 \end{cases}$$

Para $\lambda_2 = -2$: $p(\mu) = \mu^2 + 3\mu = -2$

$$\mu^2 + 3\mu + 2 = 0$$

$$\mu = \frac{-3 \pm \sqrt{9-8}}{2} = \frac{-3 \pm 1}{2} \quad \begin{cases} \mu = -1 \\ \mu = -2 \end{cases}$$

Posibles espectros de A :

$$\begin{cases} \mu_1 = -4 & ; & \mu_2 = -1 \\ \mu_1 = -4 & ; & \mu_2 = -2 \\ \mu_1 = 1 & ; & \mu_2 = -1 \\ \mu_1 = 1 & ; & \mu_2 = -2 \end{cases}$$

de los cuales sólo el segundo verifica la condición traza $(A) = \mu_1 + \mu_2 = -4 - 2 = -6$.

luego $\sigma(A) = \{ \mu_1 = -4 \quad ; \quad \mu_2 = -2 \}$

2º) Los autospacios de A son los mismos que los de B .

2 (cont.)

El autospacio de B asociado a $\lambda_1 = 4$

$$\begin{pmatrix} -3 & 3 \\ 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad x_1 = x_2$$

$$S_{\lambda_1=4}(B) = S_{\mu_1=-4}(A) = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 1 \end{pmatrix}^T \right\}$$

El autospacio de B asociado a $\lambda_2 = -2$ es ortogonal al anterior por ser $B^T = B$:

$$S_{\lambda_2=-2}(B) = S_{\mu_2=-2}(A) = \text{gen} \left\{ \begin{pmatrix} -1 & 1 \end{pmatrix}^T \right\}$$

Entonces existe $P \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$, $P^{-1} = P^T$:

$$B = P D_B P^T$$

$$\text{y } A = P D_A P^T$$

$$A = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

$$A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = -1 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= -1 \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = -1 \cdot \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & -1 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} -3 & -1 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}$$

Ejercicio 3:

Hallar la matriz simétrica $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ tal que:

$$\bullet \{ (1 \ 1 \ 0)^T; (2 \ 2)^T \} \subset \text{Nul}(A - \mathbb{I}) \quad \text{y}$$

$$\bullet \text{Tr}(A) = 1$$

$$\{ (1 \ 1 \ 0)^T; (2 \ 2)^T \} \subset \text{gen} \{ (1 \ 1 \ 0)^T; (2 \ 2)^T \} = \text{Nul}(A - \mathbb{I})$$

Entonces:

$\lambda = 1$ es autovector doble de $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$, simétrica, y el subespacio propio asociado es:

$$S_{\lambda_1=1} = \text{gen} \{ v_1 = (1 \ 1 \ 0)^T; v_2 = (2 \ 2)^T \}$$

• Además, como $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ es simétrica es diagonalizable y los autovectores asociados a autovalores distintos son ortogonales entre sí.

i) como $\text{Tr}(A) = 1 = 1 + 1 + \lambda_2 = 1 \Rightarrow \lambda_2 + 1 = 0$
 $\Rightarrow \boxed{\lambda_2 = -1}$

ii) el subespacio propio $S_{\lambda_2=-1}$ tiene dimensión 1 y es ortogonal a $S_{\lambda_1=1}$.

$$\text{Sea } v_3 \in S_{\lambda_2=-1} \text{ tal que } v_3 = (x_1 \ x_2 \ x_3)^T$$

Entonces:

$$(x_1 \ x_2 \ x_3) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow x_1 + x_2 = 0; \quad (1)$$

$$(x_1 \ x_2 \ x_3) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow 2x_1 + x_2 + 2x_3 = 0; \quad (2)$$

Resolviendo el sistema de Ecs. (1)-(2) resulta:

$$v_3 = (2 \ -2 \ -1)^T$$

$$S_{\lambda_2=-1} = \text{gen} \{ v_3 = (2 \ -2 \ -1)^T \}$$

Entonces:

$$\Lambda = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}; \quad P = [v_1 \ v_2 \ v_3] = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$P^{-1} = \begin{pmatrix} 1/3 & 2/3 & -2/3 \\ 1/9 & -1/9 & 4/9 \\ 2/9 & -2/9 & -1/9 \end{pmatrix}$$

La matriz A buscada es:

$$A = P \Lambda P^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & -2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/3 & 2/3 & -2/3 \\ 1/9 & -1/9 & 4/9 \\ 2/9 & -2/9 & -1/9 \end{pmatrix}$$

$$A = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 1 & 8 & 4 \\ 8 & 1 & -4 \\ 4 & -4 & -7 \end{pmatrix}$$

Ejercicio 4:

Sea $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ la matriz definida por:

$$A = \frac{2}{9} \begin{pmatrix} -1 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix} (2 \ -6 \ 3) + \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ -7 \end{pmatrix} (6 \ 3 \ 9); \quad (1)$$

Hallar todas las soluciones por cuadrados mínimos de la Ec. $Ax = (1 \ 0 \ -1)^T$ y determinar la de norma mínima.

• Notar que los vectores:

i) $(-1 \ 8 \ 4) \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ -7 \end{pmatrix} = 0$ son ortogonales

ii) $(2 \ -6 \ 3) \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = 0$ son ortogonales

Entonces, la Ec. (1) puede ser reescrita:

$$A = \frac{2}{9} \begin{pmatrix} -1/9 \\ 8/9 \\ 4/9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -6 & 3 \end{pmatrix} + \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 4/9 \\ 4/9 \\ -7/9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 & 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A = \underbrace{14 \begin{pmatrix} -1/9 \\ 8/9 \\ 4/9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -6 & 3 \end{pmatrix}}_{\sigma_1 u_1 v_1^T} + \underbrace{7 \begin{pmatrix} 4/9 \\ 4/9 \\ -7/9 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 & 3 & 2 \end{pmatrix}}_{\sigma_2 u_2 v_2^T}$$

$$A = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 8 & 4 \\ 4 & -7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 14 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix} \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 2 & -6 & 3 \\ 6 & 3 & 2 \end{pmatrix}; \quad (2)$$

La Ec. (2) es una DVS reducida de A , siendo:

$$U_r = \begin{pmatrix} -1/9 & 4/9 \\ 8/9 & 4/9 \\ 4/9 & -7/9 \end{pmatrix} \quad \Sigma_r = \begin{pmatrix} 14 & 0 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}; \quad V_r = \begin{pmatrix} 2/7 & 6/7 \\ -6/7 & 3/7 \\ 3/7 & 2/7 \end{pmatrix}$$

La pseudoinversa de Moore - Penrose es:

$$A^+ = V_r \Sigma_r^{-1} U_r^T = \frac{1}{7} \cdot \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 2 & 6 \\ -6 & 3 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/14 & 0 \\ 0 & 1/7 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 8 & 4 \\ 4 & 4 & -7 \end{pmatrix}$$

$$A^+ = \frac{1}{441} \begin{pmatrix} 23 & 32 & -38 \\ 15 & -12 & -33 \\ 13/2 & 20 & -8 \end{pmatrix}$$

La solución por cuadrados mínimos de norma mínima es:

$$\hat{X}_{\min} = A^+ b = \frac{1}{441} \begin{pmatrix} 23 & 32 & -38 \\ 15 & -12 & -33 \\ 13/2 & 20 & -8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\hat{X}_{\min} = \frac{1}{441} \begin{pmatrix} 61 \\ 48 \\ 29/2 \end{pmatrix} = \frac{1}{882} \begin{pmatrix} 122 \\ 96 \\ 29 \end{pmatrix}$$

• calculamos $\text{Nul}(A) = \text{Nul}(A^T A) = \text{Fil}(A)^\perp$

$$\text{Fil}(A) = \text{gen} \{ \tilde{v}_1 = (2 \ -6 \ 3)^T; \tilde{v}_2 = (6 \ 3 \ 2)^T \}$$

$\text{Nul}(A)$ es el complemento ortogonal de $\text{Fil}(A)$

$$\text{Nul}(A) = \text{gen} \{ (-3 \ 2 \ 6)^T \}$$

∴

Todas las soluciones por cuadrados mínimos de la EC. $AX = (1 \ 0 \ -1)^T$ son:

$$X = \frac{1}{882} \begin{pmatrix} 122 \\ 96 \\ 29 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}; \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

5/ Sea $\pi: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la proyección de \mathbb{R}^3 sobre el plano $S = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1 = 0\}$ en la dirección de la recta $T = \text{que } \{(1, 1, 1)^T\}$.

Hallar y graficar la imagen por π de la esfera unitaria de \mathbb{R}^3 .

1º) la transformación π

$$\pi(x) = \begin{cases} x & \text{si } x \in S \\ 0_{\mathbb{R}^3} & \text{si } x \in T \end{cases}$$

una base de S : $B_S = \{(0, 1, 0)^T, (0, 0, 1)^T\}$

una base de T : $B_T = \{(1, 1, 1)^T\}$

$B = B_S \cup B_T = \{(0, 1, 0)^T, (0, 0, 1)^T, (1, 1, 1)^T\}$ base de \mathbb{R}^3

$[\pi]_B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Para obtener $[\pi]_{E_{\mathbb{R}^3}}$

$$\begin{array}{ccccc} & B & \xrightarrow{[\pi]_B} & B & \\ P^{-1} \uparrow & E_{\mathbb{R}^3} & \xrightarrow{\quad} & E_{\mathbb{R}^3} & \downarrow P \\ & & [\pi]_{E_{\mathbb{R}^3}} = P [\pi]_B P^{-1} & & \end{array}$$

$$[\pi]_{E_{\mathbb{R}^3}} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \checkmark$$

2º) $A^T A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

los autovalores de $A^T A$:

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 1-\lambda & 0 \\ -1 & 0 & 1-\lambda \end{pmatrix} &= \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 1-\lambda & -1+\lambda \end{pmatrix} = \\ &= (1-\lambda) \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -1 & -1 \\ -1 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} = (1-\lambda) \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -1 & -2 \\ -1 & 1-\lambda & 1-\lambda \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= -(1-\lambda) \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & -2 \\ -1 & 1-\lambda \end{pmatrix} = (\lambda-1) [(2-\lambda)(1-\lambda)-2] = \end{aligned}$$

(cont.)

09.08.2023

$$= |\lambda - 1| |2 - 3\lambda + \lambda^2 - 2| = \lambda (\lambda - 1) (\lambda - 3)$$

$$\sigma(A^T A) = \{ \lambda_1 = 3 ; \lambda_2 = 1 ; \lambda_3 = 0 \}$$

los valores singulares de A :

$$\sigma_1 = \sqrt{3} ; \sigma_2 = 1 ; \sigma_3 = 0$$

los autospacios de $A^T A$:

$$\begin{aligned} \bullet \lambda_1 = 3 & \begin{bmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} & \begin{aligned} -x_1 - 2x_2 &= 0 \\ x_1 &= -2x_2 \\ -x_1 - 2x_3 &= 0 \\ x_1 &= -2x_3 \end{aligned} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow x_2 = x_3$$

$$S_{\lambda_1=3}(A^T A) = \text{gen } \{ (-2 \ 1 \ 1)^T \}$$

$$\begin{aligned} \bullet \lambda_2 = 1 & \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} & \begin{aligned} x_1 &= 0 \\ -x_2 - x_3 &= 0 \\ x_3 &= -x_2 \end{aligned} \end{aligned}$$

$$S_{\lambda_2=1}(A^T A) = \text{gen } \{ (0 \ 1 \ -1)^T \}$$

$$\begin{aligned} \bullet \lambda_3 = 0 & \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} & \begin{aligned} -x_1 + x_2 &= 0 \\ x_2 &= x_1 \\ -x_1 + x_3 &= 0 \\ x_3 &= x_1 \end{aligned} \end{aligned}$$

$$S_{\lambda_3=0}(A^T A) = \text{gen } \{ (1 \ 1 \ 1)^T \}$$

3º) Los DVS de A : $A = U \Sigma V^T$

$$\text{con } \Sigma = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad V = \begin{bmatrix} -2/\sqrt{6} & 0 & 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{6} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \\ 1/\sqrt{6} & -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{3} \end{bmatrix}$$

$$u_1 = \frac{Av_1}{\sigma_1} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{6} \\ 1/\sqrt{6} \end{bmatrix} = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 0 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \end{bmatrix}$$

$$u_2 = \frac{Av_2}{\sigma_2} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \end{bmatrix}; \quad U = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \end{bmatrix}$$

5 (cont)

09.08.2023

con el cambio de variable $x = Vy$ y $\|x\| = \|Vy\| = \|y\|$

$$z = Ax = AVy = U\Sigma(V^TV)y = U\Sigma y$$

$$z = u_1 \underbrace{\sigma_1 y_1}_{\omega_1} + u_2 \underbrace{\sigma_2 y_2}_{\omega_2} \quad y \quad \omega_3 = 0$$

$$\omega_1 = \sigma_1 y_1 \quad ; \quad \omega_2 = \sigma_2 y_2$$

$$y_1 = \frac{\omega_1}{\sigma_1} \quad ; \quad y_2 = \frac{\omega_2}{\sigma_2}$$

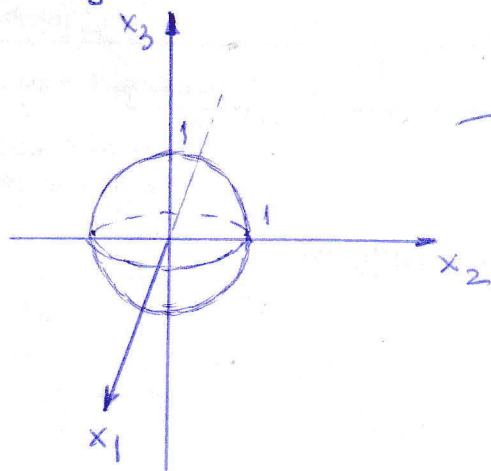
siendo $\|y\|^2 = 1$, la imagen de la esfera unitaria de \mathbb{R}^3 es $\frac{\omega_1^2}{\sigma_1^2} + \frac{\omega_2^2}{\sigma_2^2} \leq 1$

esto es $\frac{\omega_1^2}{3} + \omega_2^2 \leq 1$ elipse con sus ejes contenidos en el plano

$$\text{col } A = \text{que } \{ \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T \} \\ = \{ x \in \mathbb{R}^3 : x_1 = 0 \} = T$$

el eje mayor está dirigido por $u_1 = (0 \ 1/\sqrt{2} \ 1/\sqrt{2})^T$
y su longitud es $2\sigma_1 = 2\sqrt{3}$

y el eje menor está dirigido por $u_2 = (0 \ 1/\sqrt{2} \ -1/\sqrt{2})^T$
y su longitud es $2\sigma_2 = 2$



\xrightarrow{T}

