

75.12 - 95.04 - 95.13 - METODOS MATEMATICOS Y NUMERICOS – PARCIAL – 5/6/23 TEMA 1

Problema 1

Dada la grilla de pares ordenados X e Y:

X	-1.0	0.0	1.0	2.0
Y	6.0	4.0	3.0	2.5

P1	P2	P3	P4	NOTA

1a) De los 3 casos a continuación, indique en cuales es posible plantear un ajuste por cuadrados mínimos y obtener los coeficientes a través de un sistema lineal de ecuaciones. Justificar la elección de dicha función y las razones por las cuales descarta las otras dos opciones:

$$f_1(x) = a \cdot \cos(bx)$$

$$f_2(x) = \frac{1}{ax+b}$$

$$f_3(x) = a + \sin(bx)$$

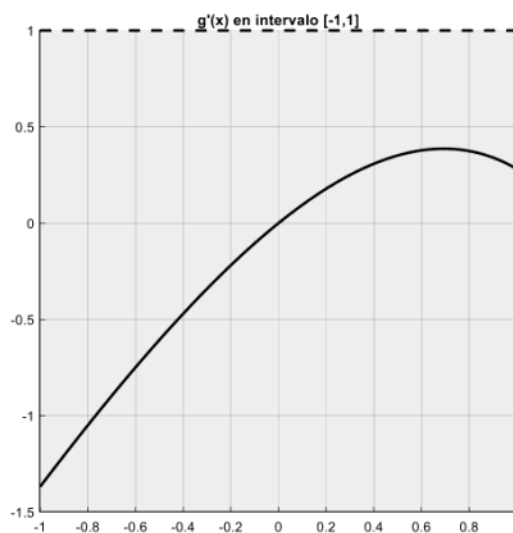
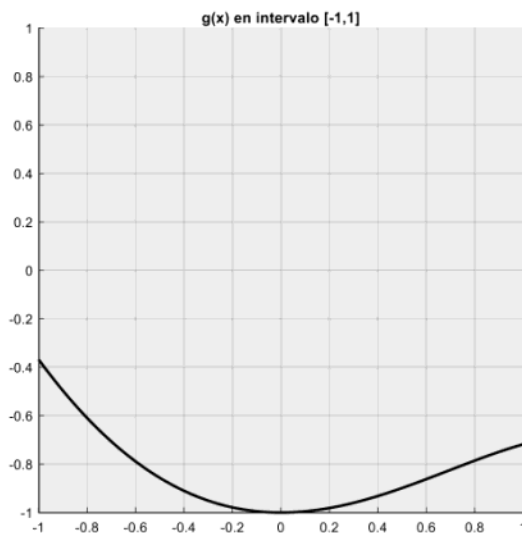
Desarrollar la metodología vista en clase hasta obtener el sistema lineal pedido y resolverlo en forma directa con pivoteo parcial.

1b) Analizar la dimensión del sistema lineal a resolver si:

- I. se agregan a la grilla otros 4 pares ordenados (X,Y) distintos.
- II. se eliminan de la grilla 2 de los pares ordenados (X,Y)

Problema 2

Los gráficos indican un esquema de punto fijo $x = g(x)$ en el intervalo $[-1,1]$ para hallar raíces de la función $f(x) = e^x - x^2$



2a) Indicar si en el intervalo graficado existe alguna raíz de f . En caso afirmativo, justificar si el intervalo graficado garantiza la convergencia por el Teorema de Punto Fijo. Si no la garantiza, proponer uno que sí lo haga y que sea de la mayor longitud posible.
2b) Hallar una raíz de f con 6 dígitos significativos. Para el cálculo, utilice estratégicamente el gráfico anterior y elija un método de ecuaciones no lineales adecuado para la tolerancia pedida. Deberá documentar la tabla de iteraciones desarrollada.

Problema 3

3a) Se desea encontrar el punto de intersección entre las rectas $y = ax + b$ e $y = cx + d$ con $a \neq c$

Plantear la forma recursiva de los métodos de Jacobi y Gauss Seidel para la solución. Es decir: dar una expresión matricial donde las constantes $a, b, c, y d$ son datos conocidos. Aparte se deberá señalar con supra-índice las iteraciones "k" y "k+1" donde corresponda.

3b) ¿Cuáles son las restricciones que deben cumplir los coeficientes a, b, c y d para garantizar la convergencia a la solución a través del criterio de diagonal dominante? Graficar en el plano xy las posibles combinaciones de rectas que cumplirían con el criterio de diagonal dominante.

Problema 4: Dado el siguiente SENL: $\begin{cases} xy = 1 \\ x^2 + y^2 = 2 \end{cases}$

4a) Hallar la forma recursiva que surge de aplicar Newton-Raphson para SENL.

4b) De las siguientes semillas, indicar cuales elegiría y cuales descartaría para comenzar el proceso iterativo. Justificar:

$$\begin{aligned} (x_0, y_0) &= (0,0) & (x_0, y_0) &= (0,1) \\ (x_0, y_0) &= (1,2) & (x_0, y_0) &= (2,2) \end{aligned}$$

Ej SEL Iter

jueves, 1 de junio de 2023 17:13

Problema 3

3a) Se desea encontrar el punto de intersección entre las rectas $y = ax + b$ e $y = cx + d$ con $a \neq c$

Plantear la forma recursiva de los métodos de Jacobi y Gauss Seidel para la solución. Es decir: dar una expresión matricial donde las constantes a , b , c , y d son datos conocidos. Aparte se deberá señalar con supra-índice las iteraciones " k " y " $k+1$ " donde corresponda.

3b) ¿Cuáles son las restricciones que deben cumplir los coeficientes a , b , c y d para garantizar la convergencia a la solución a través del criterio de diagonal dominante? Graficar en el plano xy las posibles combinaciones de rectas que cumplirían con el criterio de diagonal dominante.

$$a) \begin{cases} y = ax + b \\ y = cx + d \end{cases} \rightarrow \begin{bmatrix} -a & 1 \\ -c & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b \\ d \end{bmatrix}$$

Jacobi :


$$\begin{aligned} x^{(k+1)} &= \frac{y^{(k)} - b}{a} \\ y^{(k+1)} &= cx^{(k)} + d \end{aligned} \quad \begin{bmatrix} x^{(k+1)} \\ y^{(k+1)} \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 1/a \\ c & 0 \end{bmatrix}}_{T_J} \begin{bmatrix} x^{(k)} \\ y^{(k)} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -b/a \\ d \end{bmatrix}$$


Gauss - Seidel :

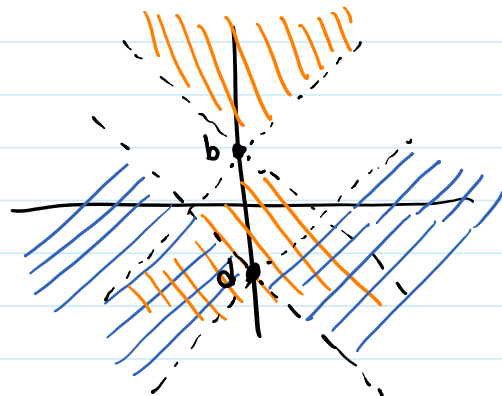
$$\begin{aligned} x^{(k+1)} &= \frac{y^{(k)} - b}{a} \\ y^{(k+1)} &= cx^{(k+1)} + d \end{aligned} \quad \begin{bmatrix} x^{(k+1)} \\ y^{(k+1)} \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 1/a \\ 0 & c/a \end{bmatrix}}_{T_{GS}} \begin{bmatrix} x^{(k)} \\ y^{(k)} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -b/a \\ -b/a \cdot c + d \end{bmatrix}$$

b) condiciones para diagonal dominante T_{GS}

$$\begin{cases} |a| > 1 \\ |c| < 1 \end{cases} \quad -a + c \neq 0 \rightarrow a \neq c$$

$|a| > 1 \rightarrow$ pendientes "empinadas" 

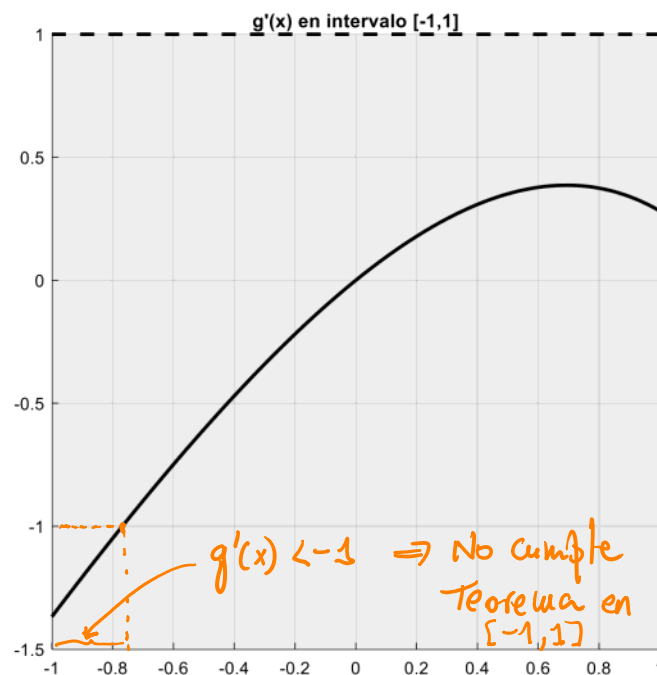
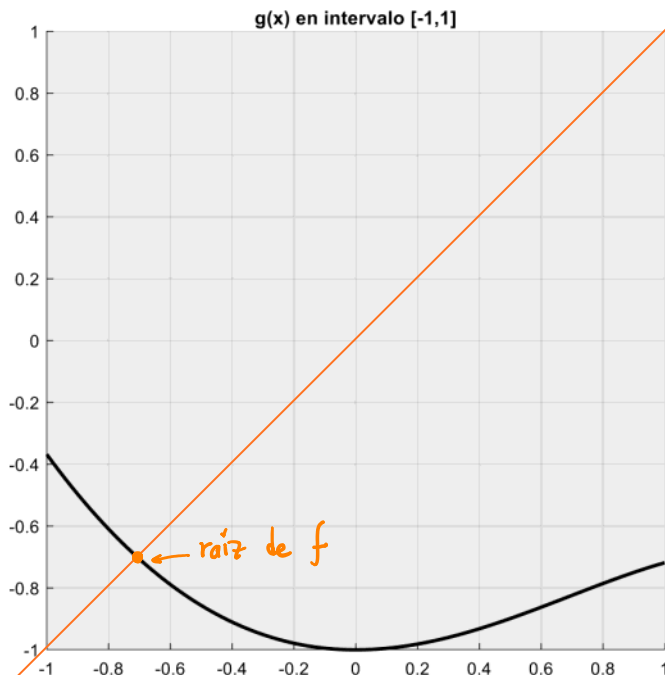
$|c| < 1 \rightarrow$ pendientes "level" 



a y d no tienen restricción.

Problema 2

Los gráficos indican un esquema de punto fijo $x = g(x)$ en el intervalo $[-1,1]$ para hallar raíces de la función $f(x) = e^x - x^2$



2a) Indicar si en el intervalo graficado existe alguna raíz de f . En caso afirmativo, justificar si el intervalo graficado garantiza la convergencia por el Teorema de Punto Fijo. Si no la garantiza, proponer uno que sí lo haga y que sea de la mayor longitud posible.

2b) Hallar una raíz de f con 6 dígitos significativos. Para el cálculo, utilice estratégicamente el gráfico anterior y elija un método de ecuaciones no lineales adecuado para la tolerancia pedida. Deberá documentar la tabla de iteraciones desarrollada.

a) • raíz de $f \approx -0,7$.

• El intervalo $[-1,1]$ no cumple la 1ª condición del teorema de punto fijo.

• El intervalo $[-0,75, 1]$ sí lo cumple

valor aproximado
según visualización
del gráfico

b) Para una tolerancia estricta de 6 dígitos mejor usar N-R desde el valor -0,7, visualmente apreciable en el gráfico.

$$g(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)} \rightarrow x^{(k+1)} = x^{(k)} - \frac{e^{x^{(k)}} - x^{(k)2}}{e^{x^{(k)}} - 2x}$$

k	$x^{(k)}$
0	-0,7
1	-0,703472
2	-0,703467
3	-0,703467

mantiene todos los dígitos pedidos.

Ej ajuste

sábado, 10 de junio de 2023 11:47

Problema 1

Dada la grilla de pares ordenados X e Y:

X	-1.0	0.0	1.0	2.0
Y	6.0	4.0	3.0	2.5

P1	P2	P3	P4	NOTA

1a) De los 3 casos a continuación, indique en cuales es posible plantear un ajuste por cuadrados mínimos y obtener los coeficientes a través de un sistema lineal de ecuaciones. Justificar la elección de dicha función y las razones por las cuales descarta las otras dos opciones:

$$f_1(x) = a \cdot \cos(bx)$$

$$f_2(x) = \frac{1}{ax+b}$$

$$f_3(x) = a + \sin(bx)$$

Desarrollar la metodología vista en clase hasta obtener el sistema lineal pedido y resolverlo en forma directa con pivoteo parcial.

1b) Analizar la dimensión del sistema lineal a resolver si:

- se agregan a la grilla otros 4 pares ordenados (X,Y) distintos.
- se eliminan de la grilla 2 de los pares ordenados (X,Y)

1a) Se descartan $f_1(x)$ y $f_3(x)$ por no ser estructuras lineales de coeficientes y no permitir un cambio de variable que habilite el planteo de un SEL.

$$f_2(x) = \frac{1}{ax+b} \Rightarrow \frac{1}{f_2(x)} = a \cdot x + b \cdot \overset{\varphi_1}{1}$$

X	-1.0	0.0	1.0	2.0
Y	6.0	4.0	3.0	2.5

$$1/Y \mid 0,16 \mid 0,25 \mid 0,33 \mid 0,40$$

$$\varphi_0 \cdot \varphi_0 = 4.0$$

$$\varphi_0 \cdot \frac{1}{Y} = 1,15$$

$$\varphi_0 \cdot \varphi_1 = 2.0$$

$$1 \cdot 1 \quad 1 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0$$

$$\varphi_1 \cdot \varphi_1 = 6.0 \quad \varphi_1 \cdot \frac{1}{Y} = 4,79 +$$

$$\begin{bmatrix} 4.0 & 2.0 \\ 2.0 & 6.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \\ a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,15 \\ 0,966 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 4.0 & 2.0 \\ 0.0 & 5.0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \\ a \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,15 \\ 0,391 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{cases} a = 0,0783 \\ b = 0,248 \end{cases}$$

b) La dimensión del SEL a resolver no cambia en ningún caso. Solo depende de la cantidad de coeficientes a ajustar

Problema 4: Dado el siguiente SENL: $\begin{cases} xy = 1 \\ x^2 + y^2 = 2 \end{cases}$

4a) Hallar la forma recursiva que surge de aplicar Newton-Rapshon para SENL.

4b) De las siguientes semillas, indicar cuales elegiría y cuales descartaría para comenzar el proceso iterativo. Justificar:

$$\begin{array}{ll} (x_0, y_0) = (0,0) & (x_0, y_0) = (0,1) \\ (x_0, y_0) = (1,2) & (x_0, y_0) = (2,2) \end{array}$$

$$a) \quad \bar{g}(\bar{x}) = \bar{x} - \bar{J}^{-1} \cdot \bar{f}(\bar{x}) \quad \bar{x} = (x, y)$$

$$f_1(x, y) = xy - 1$$

$$f_2(x, y) = x^2 + y^2 - 2$$

$$\begin{bmatrix} x^{(k+1)} \\ y^{(k+1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x^{(k)} \\ y^{(k)} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} y^{(k)} & x^{(k)} \\ 2x^{(k)} & 2y^{(k)} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} x^{(k)}y^{(k)} - 1 \\ x^{(k)2} + y^{(k)2} - 2 \end{bmatrix}$$

b) Las semillas (0,0) y (2,2) generan una matriz jacobiana singular

→ La semilla (1,2) genera una matriz no diagonal ...

→ " " (0,1) genera " " diagonal ✓

↓
mas conveniente para

invertir la matriz ...

(y mantenerla como matriz)

(y mantenerla como matriz
de punto fijo)