

FDU 计算机组成与体系结构 2. MIPS 体系结构

本文参考以下教材:

- Digital Design and Computer Architecture (D. M. Harris, S. L. Harris 2rd) Chapter 6
- 数字设计和计算机体系结构 (D. M. Harris, S. L. Harris 2rd 陈俊颖译) 第 6 章
- 计算机组装与系统结构 (袁春风、唐杰、杨若瑜、李俊) 第 4 章

欢迎批评指正!

体系结构 (architecture) 是程序员所见到的计算机,

它由**指令集** (instruction sets) (汇编语言) 和**操作数地址** (operand location) (寄存器、存储器) 来定义.

理解任何计算机体系结构的第一步是学习它的语言.

计算机语言中的单词叫作**指令** (instruction), 计算机的词汇表叫作**指令集** (instruction set)

计算机指令包含需要完成的**操作** (operation) 和需要使用的**操作数** (operand) 两部分,

其中操作数来自存储器、寄存器或者指令自身.

计算机硬件只能理解二进制信息,

因此指令也被编码为二进制数, 其格式称为**机器语言** (machine language)

可以读取并执行机器语言指令的数字系统称为**微处理器** (Micro-processors)

为了方便人类的阅读和理解, 我们还使用符号格式来表示指令, 称为**汇编语言** (assemble language)

我们将介绍 **MIPS 体系结构** (Microprocessor without Interlocked Piped Stages architecture),

(本门课程中, 我们只介绍32位 MIPS 体系结构, 不考虑64位 MIPS 体系结构)

并理解 MIPS 体系结构设计的 4 个准则:

- 简单设计有助于规整化 (simplicity favors regularity);
- 加快常见功能 (make the common case fast);
- 越小的设计越快 (smaller is faster);
- 好的设计需要好的折中方法 (good design demands good compromises);

2.1 MIPS 汇编的基本格式

MIPS 属于**精简指令集计算机** (RISC, Reduced Instruction Set Computer) 体系结构,

其指令集通过仅仅包含简单、常用的指令以使常见的情况能较快执行.

指令种类少, 意味着用于指令译码的硬件比较简单、快捷.

更复杂但不常见的操作由若干条简单指令构成的序列执行.

具有复杂指令的体系结构, 例如 Intel x86,

称为**复杂指令集计算机** (Complex Instruction Set Computer, CISC)

它们实现复杂指令的代价在于, 增加了硬件复杂度, 并且降低了简单指令的执行速度.

2.1.1 助记符 (Mnemonic)

```
# opcode destination, source1, source2
add a, b, c
```

汇编指令的第一部分 (例如 `add`) 称为**助记符**, 它指明需要执行的操作.

在此例中, 加法操作 `add` 基于**源操作数** (source operand) `b` 和 `c`,

运算结果写入**目的操作数** (destination operand) `a`.

2.1.2 操作数 (Operand)

一条指令的操作需要基于**操作数** (operand).

操作数可以存放在**寄存器** (register) 或**存储器** (memory), 也可作为**常数** (constant) 存储在指令自身中.

计算机通过综合使用不同的位置存放操作数, 以便在性能和存储容量之间作权衡,

使得程序可以以相对较快的速度访问大量的数据:

- 寄存器、常数形式的操作数的访问速度非常快, 但它们只能包含少量数据;
- 存储器的容量更大, 但访问速度更慢;

(1) 寄存器 (Register)

MIPS 体系结构提供了 32 个通用寄存器, 称为**寄存器堆** (register file), 用于存放常用的操作数.

其中 18 个寄存器用于存储变量:

- 以 \$s 开头的寄存器 \$s0 ~ \$s7 称为**保存寄存器** (saved register)
按照 MIPS 的惯例, 它们用于存储长期变量 (长期数据) 以及函数调用过程中应当被保留的数据.
- 以 \$t 开头的寄存器 \$t0 ~ \$t9 称为**临时寄存器** (temporary register)
按照 MIPS 的惯例, 它们用于存储临时变量 (临时数据) 以及函数调用过程中不需要被保留的数据.

例如 C 语句 `a = b + c - d;` 对应的 MIPS 汇编代码为:

(我们用 \$s0 ~ \$s3 存储长期变量 a,b,c,d, 用 \$t0 存储临时变量 `t = c - d`)

```
# $s0 = a, $s1 = b, $s2 = c, $s3 = d
# $t0 = t
sub $t0, $s2, $s3  # t = c - d
add $s0, $s1, $t0  # a = b + t
```

其余的寄存器将在本文的后续内容介绍.

Register Name	Software Name	Usage
\$0		Always has the value 0
\$1	at	Reserved for the assembler
\$2 ~ \$3	v0 ~ v1	Hold the integer type function result
\$4 ~ \$7	a0 ~ a3	Pass integer type arguments for function (caller-saved)
\$8 ~ \$15	t0 ~ t7	Temporary registers used for expression evaluations (caller-saved)
\$16 ~ \$23	s0 ~ s7	Callee-saved registers across procedure calls
\$24 ~ \$25	t8 ~ t9(jp)	Temporary registers used for expression evaluations (caller-saved) Sometimes, jp is Position-Independent Code (PIC) jump register
\$26 ~ \$27	k0 ~ k1	Reserved for the operating system kernel
\$28	gp	Global pointer.
\$29	sp	Stack pointer.
\$30	fp(s8)	Frame pointer (if needed), otherwise a saved register (like s0-s7).
\$31	ra	Return address

(2) 存储器 (Memory)

MIPS 采用**字节寻址存储器** (byte-addressable memory)

也就是说, 存储器中的每一字节都有一个单独的地址.

一个 32 位的字 (word) 包含 4 个 8 位字节 (byte), 所以每一个字地址都是 4 的倍数.

按照惯例, 我们用 16 进制表示 32 位字地址和数据值.

- **字节的排序方式:**

大多数机器上，多字节对象都被存储为连续的字节序列，其地址为所使用字节中最小的地址。

而关于字节的排序方式却存在两种规范：

- ① **大端法 (big endian): 最高有效字节** (MSB, Most Significant Byte) 在最前端 (最低位地址);
- ② **小端法 (little endian): 最低有效字节** (LSB, Least Significant Byte) 在最前端 (最低位地址);

一个具体例子：

考虑一个 `int` 类型的变量 `x=0x12345678`，地址为 `0x100`，

其最高、最低有效字节分别为 `0x12`、`0x78`，

地址范围 `0x100 ~ 0x103` 的字节顺序依赖于机器是大端还是小端：

	大端法 :	...	0x100	0x101	0x102	0x103	...
		...	12	34	56	78	...
	小端法 :	...	0x100	0x101	0x102	0x103	...
		...	78	56	34	12	...

业界至今还没有在字节顺序这一问题上达成共识。

有趣的是，术语 `big endian`、`little endian` 出自 `Gulliver's Travels` 的第一卷第四章，

小人国的居民们因在吃鸡蛋时应该先打破大端还是小端而争论不休，甚至引发了战争。

对于大多数应用程序员来说，机器所使用的字节顺序是完全不可见的，

无论是大端还是小端都会得到相同的结果。

然而有些时候，字节顺序的分歧可能会成为问题，

例如通过网络二进制数据时，不同类型的机器之间传送的信息在对方看来是反序的。

我们以大端存储器为例介绍 `lw` 和 `sw` 指令：

...						...
0000 000C	A D	F F	C D	0 7	Word 3	
0000 0008	2 0	1 6	0 1	1 1	Word 2	
0000 0004	2 0	0 3	0 3	2 0	Word 1	
0000 0000	1 2	3 4	5 6	7 8	Word 0	

```

lw $s0, 0($0)    # load word 0 (0x12345678) into $s0
lw $s1, 4($0)    # load word 1 (0x20030320) into $s1
lw $s2, 8($0)    # load word 2 (0x20160111) into $s2
lw $s3, 12($0)   # load word 3 (0xADFFCD07) into $s3 "AD" for "Albus Dumbledore"

sw $s0, 4($0)    # save $s0 (0x12345678) into word 1
sw $s1, 400($0)  # save $s1 (0x20030320) into word 100
sw $s2, 0x20($0) # save $s2 (0x20160111) into word 8

```

`lw` 和 `sw` 指令指定内存字地址 (word address) 为**基址** (base address) 和**偏移量** (offset) 的和。

基址为寄存器，写在括号内；

偏移量为常数，写在括号前面；

MIPS 体系结构要求**字地址必须是字对齐的** (word aligned)，即必须能被 4 整除。

字对齐的字地址称为**有效地址** (effective address)，否则称为**非法地址** (illegal address)

- `lw` 指令将有效地址指定的数据字加载到目的寄存器中；
- `sw` 指令将目的寄存器中的值存入有效地址指定的数据字；

MIPS 体系结构也提供了 `lb` 和 `sb` 指令来加载或存储单字节的数据 (将在后文 2.3.2 (5) 介绍)

它们使用的是字节地址，自然不用字对齐。

(3) 常数(Constants)/立即数 (Immediates)

(2) 中 `lw` 和 `sw` 指令的示例也说明了 MIPS 体系结构中常数的用法，因为常数的值可以被指令立即访问，而不需要通过访问寄存器或存储器来得到，所以这些常数又称为立即数 (Immediates) 在 MIPS 汇编指令中，除非另有指定 (例如加上了 `0x` 前缀)，立即数通常被解释为十进制数。

以 `addi` (加立即数) 指令为例：

C 语句 `a = a + 4;` 可以翻译成汇编代码 `addi $s0, $s0, 4` 指令中指定的立即数采用 16 位补码表示，其范围为 $-2^{15} = -32768 \sim 32767 = 2^{15} - 1$ 由于减法相当于加上一个负数，故为了简单起见，MIPS 体系结构中没有 `subi` 指令。

2.2 MIPS 机器指令的基本格式

汇编语言方便人类阅读，但数字电路只能理解 `0,1`。

因此我们需要将汇编语言写的程序从符号格式转换为 `0,1` 序列表示的机器语言 (machine language)。

MIPS 使用 32 位机器指令。

即使有些指令可能不需要所有 32 位的编码，但可变长度的指令将增加太多的复杂性。

(简单的设计有助于规整化, simplicity favors regularity)

虽然简单化的设计原则鼓励使用单指令格式，但过于简单化将无法实现相应功能，所以 MIPS 采取了一个巧妙的折中，它定义了 3 种指令格式：R 类型、I 类型、J 类型。

2.2.1 R 类型指令 (Register-type)

R-type rd, rs, rt

op (6)	rs (5)	rt (5)	rd (5)	shamt (5)	funct (6)
-----------	-----------	-----------	-----------	--------------	--------------

- R 型指令的 `op` (操作码, opcode) 字段为 `000000`
- R 型指令有 3 个寄存器操作数：`rs`, `rt` 为源操作数，`rd` 为目的操作数
- `shamt` 字段仅用于移位指令，其二进制数值表示移位的位数。
对于其他 R 型指令，`shamt` 为 `00000`
- R 型指令的 `funct` (函数, function) 字段决定 R 型指令的操作类型

2.2.2 I 型指令 (Immediate-type)

$\begin{cases} \text{I-type } rt, rs, imm & (\text{addi, andi, etc.}) \\ \text{I-type } rt, imm(rs) & (\text{lw, sw}) \end{cases}$

op (6)	rs (5)	rt (5)	imm (16)
-----------	-----------	-----------	-------------

- I 型指令的操作类型由 `op` 字段唯一确定
(不为 `000000` (R-type)、`000010` (j, jump)、`000011` (jal, jump and link))
- `rs` 为源操作数
- `rt` 通常用作目的操作数 (例如 `addi`, `sw` 等指令)，特殊情况用作源操作数 (例如 `lw` 指令)
- `imm` 为 16 位立即数，它会被扩展为 32 位立即数 `imm32` 以参与 32 位操作：
 - 算术操作中，`imm` 字段执行符号扩展 (以支持正、负立即数)；
 - 逻辑操作 (`andi`, `ori`, `xori`) 中，`imm` 字段执行 0 扩展；

2.2.3 J型指令 (Jump-type)

J-type		addr
op		addr
(6)		(26)

- j 指令的 op 字段是 000010 (无条件跳转)
- jal 指令的 op 字段是 000011 (无条件跳转并链接)
- addr 字段用于指定地址

2.2.4 机器指令与汇编指令的互译

	Machine Code	Field Values	Assembly Code																														
(0x2237FFF1)	<table><tr><td>001000</td><td>10001</td><td>10111</td><td>11111</td><td>11111</td><td>11111</td><td>0001</td></tr><tr><td>2</td><td>2</td><td>3</td><td>7</td><td>F</td><td>F</td><td>F</td></tr><tr><td>op</td><td>rs</td><td>rt</td><td>imm</td><td></td><td></td><td></td></tr></table>	001000	10001	10111	11111	11111	11111	0001	2	2	3	7	F	F	F	op	rs	rt	imm				<table><tr><td>8</td><td>17</td><td>23</td><td>-15</td></tr><tr><td>op</td><td>rs</td><td>rt</td><td>imm</td></tr></table>	8	17	23	-15	op	rs	rt	imm	addi \$s7, \$s1, -15	
001000	10001	10111	11111	11111	11111	0001																											
2	2	3	7	F	F	F																											
op	rs	rt	imm																														
8	17	23	-15																														
op	rs	rt	imm																														
(0x02F34022)	<table><tr><td>000000</td><td>10111</td><td>10011</td><td>01000</td><td>00000</td><td>100010</td></tr><tr><td>0</td><td>2</td><td>F</td><td>3</td><td>4</td><td>2</td></tr><tr><td>op</td><td>rs</td><td>rt</td><td>rd</td><td>shamt</td><td>funct</td></tr></table>	000000	10111	10011	01000	00000	100010	0	2	F	3	4	2	op	rs	rt	rd	shamt	funct	<table><tr><td>0</td><td>23</td><td>19</td><td>8</td><td>0</td><td>34</td></tr><tr><td>op</td><td>rs</td><td>rt</td><td>rd</td><td>shamt</td><td>funct</td></tr></table>	0	23	19	8	0	34	op	rs	rt	rd	shamt	funct	sub \$t0, \$s7, \$s3
000000	10111	10011	01000	00000	100010																												
0	2	F	3	4	2																												
op	rs	rt	rd	shamt	funct																												
0	23	19	8	0	34																												
op	rs	rt	rd	shamt	funct																												

Figure 6.12 Machine code to assembly code translation

2.2.5 机器指令的存储

一条机器指令就是一个 32 位数，一个机器语言编写的程序就是一系列 32 位数。
与其他二进制数一样，机器指令被存储在存储器中，这就是**存储程序** (stored program) 的概念。
运行一个新的程序不需要对硬件进行重新装配或重新布线，
只需要将该程序写入存储器中，这使得计算器只需要改变存储程序就可以运行多种应用程序。
在 MIPS 体系结构中，指令一般从地址 0x00400000 开始存储，
每存入一条指令，指令地址递增 4 字节。

程序运行过程中，
存储程序中的机器指令从存储器中取出 (fetch)，
交由处理器进行解码 (decode) 和执行 (execute)。
当前指令的地址存储在**程序计数器** (PC, Program Counter) 中 (一个 32 位特殊寄存器)
每执行完一条指令，处理器将调整 PC 的值使之指向下一条指令，
接着取出并执行该指令，重复上述过程。

处理器的**体系结构状态** (architectural state) 代表程序的状态。
在 MIPS 体系结构中，体系结构状态由寄存器堆和 PC 构成。
操作系统可以在程序运行的某个时刻保存体系结构状态，
这样就可以中断该程序，转而去执行其他进程，
之后再恢复该状态，使得被中断的程序能够继续正确执行，而不知道它曾被中断过。

2.3 编程 (Programming)

高级编程语言使用算术/逻辑操作、if/else 语句、for 循环和 while 循环、数组下标和函数调用等软件结构，
本节我们将探讨如何将这些高级语言结构转换为 MIPS 汇编代码。

2.3.1 算术/逻辑指令 (Arithmetic/Logical Instructions)

(1) 逻辑指令 (Logical Instructions)

MIPS 逻辑操作包括 `and`, `or`, `xor`, `nor`

这些 R 型指令对两个源寄存器和一个目的寄存器进行按位操作 (bitwise operation)

Source Registers								
\$s1	1111 1111 1111 1111 0000 0000 0000 0000							
\$s2	0100 0110 1010 0001 1111 0000 1011 0111							
Assembly Code								
and \$s3, \$s1, \$s2	\$s3	0100 0110 1010 0001 0000 0000 0000 0000						
or \$s4, \$s1, \$s2	\$s4	1111 1111 1111 1111 1111 0000 1011 0111						
xor \$s5, \$s1, \$s2	\$s5	1011 1001 0101 1110 1111 0000 1011 0111						
nor \$s6, \$s1, \$s2	\$s6	0000 0000 0000 0000 0000 1111 0100 1000						

- `and` 指令可用于屏蔽 (mask) 某些不需要的位 (设置为 0)

寄存器位的任意子集都可以被屏蔽.

例如图中的 `and` 指令通过 `$s1 = 0xFFFF0000` 屏蔽了 `$s2` 最低的两个字节,

并将未被屏蔽的高两个字节 `0x46A1` 写入目的寄存器 `$s3`

- `or` 指令可用于组合 (combine) 来自两个寄存器的位.

例如 `0x12340000 OR 0x00005678 = 0x12345678`

- MIPS 不提供 `not` 指令, 但是 `A NOR $0 = NOT A`

因此 `nor` 指令可以代替 `not` 指令.

其中 `nor` 指令的含义为 `rd = ~(rs | rt)`

- `andi`, `ori`, `xori` 指令也可以对立即数进行逻辑操作.

MIPS 不提供 `nor` 指令, 因为 `nor $s2, $s1, imm` 指令可由以下指令轻松实现:

```
ori $t0, $s1, imm  
nor $s2, $t0, $0
```

Source Values								
\$s1	0000 0000 0000 0000 0000 0000 1111 1111							
imm	0000 0000 0000 0000 1111 1010 0011 0100							
Assembly Code								
andi \$s2, \$s1, 0xFA34	\$s2	0000 0000 0000 0000 0000 0000 0011 0100						
ori \$s3, \$s1, 0xFA34	\$s3	0000 0000 0000 0000 1111 1010 1111 1111						
xori \$s4, \$s1, 0xFA34	\$s4	0000 0000 0000 0000 1111 1010 1100 1011						

(2) 移位指令 (Shift Instructions)

移位指令可将寄存器中的值左移或右移至多 31 位.

移位操作可将操作数乘或除以 2 的整数次幂.

MIPS 移位指令包括逻辑左移指令 `sll`、逻辑右移指令 `srl`、算术右移指令 `sra`

Assembly Code		Field Values						Machine Code					
op	rs	rt	rd	shamt	funct	op	rs	rt	rd	shamt	funct		
<code>sll \$t0, \$s1, 4</code>	0	0	17	8	4	0	000000	00000	10001	01000	00100	000000	(0x00114100)
<code>srl \$s2, \$s1, 4</code>	0	0	17	18	4	2	000000	00000	10001	10010	00100	000010	(0x00119102)
<code>sra \$s3, \$s1, 4</code>	0	0	17	19	4	3	000000	00000	10001	10011	00100	000011	(0x00119903)
	6 bits	5 bits	5 bits	5 bits	5 bits	6 bits	6 bits	5 bits	5 bits	5 bits	5 bits	6 bits	

Figure 6.16 Shift instruction machine code

Source Values								
\$s1	1111	0011	0000	0000	0000	0010	1010	1000
shamt								00100

Figure 6.17 Shift operations

Assembly Code		Result									
		\$t0	0011	0000	0000	0000	0010	1010	1000	0000	
<code>sll \$t0, \$s1, 4</code>		\$s2	0000	1111	0011	0000	0000	0000	0010	1010	
<code>srl \$s2, \$s1, 4</code>		\$s3	1111	1111	0011	0000	0000	0000	0010	1010	
<code>sra \$s3, \$s1, 4</code>											

MIPS 也提供可变移位指令 (variable-shift instructions):

可变逻辑左移指令 `sllv`、可变逻辑右移指令 `srlv`、可变算术右移指令 `srvav`

其 `rs`, `rt` 顺序与大多数 R 型指令相反, 为 `sllv rd, rt, rs`

其中 `rt` 保存待移位的值,

而 `rs` 的低 5 位给出了位移的位数, (`shamt` 字段为全 0 且被忽略)

移位结果存放在 `rd` 中.

Assembly Code		Field Values						Machine Code					
op	rs	rt	rd	shamt	funct	op	rs	rt	rd	shamt	funct		
<code>sllv \$s3, \$s1, \$s2</code>	0	18	17	19	0	4	000000	10010	10001	10011	00000	000100	(0x02519804)
<code>srlv \$s4, \$s1, \$s2</code>	0	18	17	20	0	6	000000	10010	10001	10100	00000	000110	(0x0251A006)
<code>srvav \$s5, \$s1, \$s2</code>	0	18	17	21	0	7	000000	10010	10001	10101	00000	000111	(0x0251A807)
	6 bits	5 bits	5 bits	5 bits	5 bits	6 bits	6 bits	5 bits	5 bits	5 bits	6 bits		

Figure 6.18 Variable-shift instruction machine code

Source Values								
\$s1	1111	0011	0000	0100	0000	0010	1010	1000
\$s2	0000	0000	0000	0000	0000	0000	0000	1000

Assembly Code

Result

<code>sllv \$s3, \$s1, \$s2</code>	\$s3	0000	0100	0000	0010	1010	1000	0000	0000
<code>srlv \$s4, \$s1, \$s2</code>	\$s4	0000	0000	1111	0011	0000	0100	0000	0010
<code>srav \$s5, \$s1, \$s2</code>	\$s5	1111	1111	1111	0011	0000	0100	0000	0010

Figure 6.19 Variable-shift operations

(3) 生成常数 (Generating Constants)

- `addi` 指令可用于 16 位常数赋值,

例如 `int a = 0x1234` 可表示为 `addi $s0, $0, 0x1234`

- `lui` 和 `ori` 指令可用于 32 位常数赋值,

即先使用一条装入高位立即数指令 `lui` 装入,

接着使用一条 OR 立即数指令 `ori` 合并低 16 位.

例如 `int a = 0x12345678` 可表示为:

```
lui $s0, 0x1234  
ori $s0, $0, 0x5678
```

(4) 乘法和除法指令 (Multiplication and Division Instructions)

`multi $s0, $s1` 将两个 32 位数相乘，产生一个 64 位乘积，

高 64 位存放在 `hi` 中，低 32 位存放在 `lo` 中。

`div $s0, $s1` 计算 `$s0/$s1`，余数存放在 `hi` 中，商存放在 `lo` 中。

- (move from hi) `mfhi $s2` 指令将 `hi` 中的值复制到 `$s2` 中
- (move from lo) `mflo $s3` 指令将 `lo` 中的值复制到 `$s3` 中

MIPS 还提供另一种乘法指令，

`mul $s1, $s2, $s3` 生成 32 位结果，并存储在 `$s1` 中。

2.3.2 分支 (Branching)

为了顺序执行指令，程序计数器 (PC) 执行一条指令后递增 4

分支指令改变程序计数器的值，跳过某段代码或返回到先前的代码。

- **条件分支** (condition branch) 指令执行一次测试，当测试结果为 `true` 时才执行分支语句
- **无条件分支** (uncondition branch) 指令总是执行分支语句，称为**跳转** (jump) 指令

(1) 条件分支 (Conditional Branches)

MIPS 提供两种分支指令：`beq` (Branch if EQual) 和 `bne` (Branch if Not Equal)

- `beq $rs, $rt, imm` (这里 `$rs` 为第一个源寄存器，这种顺序与大部分 I 型指令相反)
当两个寄存器值相等时，`beq` 执行分支语句；
其中 `imm` 为指令地址。
- `bne $rs, $rt, imm`
当两个寄存器值不相等时，`bne` 执行分支语句；

```
addi $s0, $0, 4      # $s0 = 0+4 = 4  
addi $s1, $0, 1      # $s1 = 0+1 = 1  
sll $s1, $s1, 2      # $s1 = 1 << 2 = 4  
beq $s0, $s1, target # $s0 == $s1, so branch is taken  
addi $s1, $s1, 1      # not executed  
sub $s1, $s1, $s0      # not executed  
target: # 为突出标号，只缩进代码而不缩进标号  
add $s1, $s1, $s0      # $s1 = 4+4 = 8
```

其中标号 `target` 将转换为指令地址

MIPS 汇编语言标号后面跟着一个冒号 `:`，标号的名称不能使用指令助记符等保留字。

按照惯例，为突出标号，只缩进代码而不缩进标号。

(2) 跳转指令 (Jump)

MIPS 提供三种跳转指令:

跳转指令 `j`、跳转和链接指令 `jal`、跳转寄存器指令 `jr`

`j` 指令直接跳转到标号指定位置的指令;

`jal` 指令与 `j` 指令类似 (它们都是 J 型指令), 但它保存返回地址;

`jr` 指令跳转到寄存器所保存的地址, 它是 R 型指令, 但只用到了 `rs` 寄存器;

- 使用 `j` 指令无条件跳转:

```
addi $s0, $0, 4      # $s0 = 4
addi $s1, $0, 1      # $s1 = 1
j target             # jump to target
addi $s1, $s1, 1      # not executed
sub $s1, $s1, $s0     # not executed
target:
add $s1, $s1, $s0    # $s1 = 1+4 = 5
```

- 使用 `jr` 指令无条件跳转:

```
0x00002000 addi $s0, $0, 0x2010 # $s0 = 0x00002010
0x00002004 jr $s0                # jump to 0x00002010
0x00002008 addi $s1, $0, 1      # not executed
0x0000200c sra $s1, $s1, 2      # not executed
0x00002010 lw $s3, 44($s1)      # executed after jr instruction
```

(3) 条件语句 (If/Else Statements)

- if 语句:

if 语句汇编代码的检测条件与高级语言代码相反.

也就是说, 若高级语言检测 `i == j`, 则汇编代码使用 `bne` 检测 `i != j`

例如以下 C 代码:

```
if (i == j)
    f = g + h;
f = f - i;
```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```
# $s0 = f, $s1 = g, $s2 = h, $s3 = i, $s4 = j
bne $s3, $s4, L1      # if i != j, skip if block
add $s0, $s1, $s2      # if block: f = g + h
L1:
sub $s0, $s0, $s3      # f = f - i
```

- if/else 语句:

与 if 语句一样, if/else 语句汇编代码的检测条件与高级语言代码相反.

例如以下 C 代码:

```
if (i == j)
    f = g + h;
else
    f = f - i;
```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```
# $s0 = f, $s1 = g, $s2 = h, $s3 = i, $s4 = j
    bne $s3, $s4, else    # if i != j, branch to else
    add $s0, $s1, $s2    # if block: f = g+h
    j L2                  # skip past the else block
else:
    sub $s0, $s0, $s3    # else block: f = f - i
L2:
```

- **switch/case 语句:**

switch/case 语句根据条件执行多块代码中的一块.

如果不能满足条件, 则执行 `default` 块.

它相当于多条嵌套的 `if/case` 语句.

例如以下 C 代码:

```
switch (amount) {
    case 20: fee = 2; break;
    case 50: fee = 3; break;
    case 100: fee = 5; break;
    default: fee = 0;
}

// equivalent function using if/else statements
if (amount == 20) fee = 2;
else if (amount == 50) fee = 3;
else if (amount == 100) fee = 5;
else fee = 0;
```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```
# $s0 = amount, $s1 = fee
case20:
    addi $t0, $0, 20      # $t0 = 20
    bne $s0, $t0, case50  # amount == 20? if not, skip to case50
    addi $s1, $0, 2        # if so, fee = 2
    j done                # and break out of case
case50:
    addi $t0, $0, 50      # $t0 = 50
    bne $s0, $t0, case100 # amount == 50? if not, skip to case100
    addi $s1, $0, 3        # if so, fee = 3
    j done                # and break out of case
case100:
    addi $t0, $0, 100     # $t0 = 100
    bne $s0, $t0, default # amount == 100? if not, skip to default
    addi $s1, $0, 5        # if so, fee = 5
    j done                # and break out of case
default:
    add $s1, $0, $0        # fee = 0
done:
```

(4) 循环语句 (Getting Loopy)

循环根据某个条件重复地执行一块代码语句.

- **while 循环:**

与 if/else 语句类似, while 循环汇编代码的测试条件与高级语言代码相反.

以下 C 代码将 `pow` 值与 128 进行比较:

如果相等, 就退出循环;

否则, 它将 `pow` 值乘以 2 (左移 1 位), 递增 `x`, 然后跳转到 while 循环的开始.

```
int pow = 1;
int x = 0;
while (pow != 128)
{
    pow = pow * 2;
    x = x + 1;
}
```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```
# $s0 = pow, $s1 = x
addi $s0, $0, 1           # pow = 1
addi $s1, $0, 0           # x = 0
addi $t0, $0, 128         # t0 = 128 for comparison
while:
beq $s0, $t0, done        # if pow == 128, exit while loop
sll $s0, $s0, 1            # pow = pow * 2
addi $s1, $s1, 1            # x = x+1
j while
done:
```

- **for 循环:**

与 while 循环类似, for 循环重复执行一段代码, 直到某个条件不再满足.

但是 `for` 循环增加了对**循环变量** (loop variable) 的支持, 它跟踪循环执行的次数.

例如以下 C 代码将数字从 0 到 9 相加:

```
int sum = 0;
for (i = 0; i != 10; i = i + 1)
    sum = sum + i;

// equivalent to the following while loop
int sum = 0;
int i = 0;
while (i != 10) {
    sum = sum + i;
    i = i + 1;
}
```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```

# $s0 = i, $s1 = sum
    add  $s1, $0, $0      # sum = 0
    addi $s0, $0, 0        # i = 0
    addi $t0, $0, 10       # $t0 = 10
for:
    beq  $s0, $t0, done # if i == 10, branch to done
    add  $s1, $s1, $s0    # sum = sum + i
    addi $s0, $s0, 1       # increment i
    j   for
done:

```

- **量值比较 (Magnitude Comparison):**

到目前为止，我们只使用了 `beq` 和 `bne` 指令执行相等或不相等的比较和分支.

为应对分支条件为量值比较的情况，MIPS 提供了**小于设置指令** `slt` (Set on Less Than)

```
slt $rd, $rs, $rt
```

当 `$rs < $rt` 时，`slt` 将 `$rd` 设置为 1；否则，将 `$rd` 设置为 0

例如以下 C 代码:

```

int sum = 0;
for (i = 1; i < 101; i = i * 2)
    sum = sum + i;

```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```

# $s0 = i, $s1 = sum
    addi $s1, $0, 0      # sum = 0
    addi $s0, $0, 1        # i = 1
    addi $t0, $0, 101      # $t0 = 101
loop:
    slt $t1, $s0, $t0    # if (i < 101) $t1 = 1, else $t1 = 0
    beq $t1, $0, done     # if $t1 == 0 (i >= 101), branch to done
    add $s1, $s1, $s0      # sum = sum + i
    sll $s0, $s0, 1         # i = i*2
    j loop
done:

```

(5) 数组 (Arrays)

数组用于访问大量类似的数据.

数组按照存储器中顺序数据地址组织，每一个数组元素由**下标** (index) 区分.

数组中元素的个数称为数组的**长度** (size)

- **数组下标 (Array Indexing):**

在主存中，数组从**基地址** (base address, 即 `array[0]` 的地址) 开始连续地存储.

访问数组元素的第一步便是将数组的基地址装入寄存器 (可以使用 `lui` 和 `ori` 指令)

例如以下 C 代码使用 `for` 循环将基址为 `0x23B8F000` 的数组中的所有 1000 个元素乘以 8:

```

int i;
int array[1000];
for (i = 0; i < 1000; i = i + 1)
    array[i] = array[i] * 8

```

翻译成 MIPS 汇编代码为:

```

# $s0 = array base address, $s1 = i
# initialization code
    lui $s0, 0x23B8          # $s0 = 0x23B80000
    ori $s0, $s0, 0xF000      # $s0 = 0x23B8F000
    addi $s1, $0, 0            # i = 0
    addi $t2, $0, 1000         # $t2 = 1000

loop:
    slt $t0, $s1, $t2         # i < 1000?
    beq $t0, $0, done          # if not, then done
    sll $t0, $s1, 2             # $t0 = i * 4 (byte offset)
    add $t0, $t0, $s0           # address of array[i]
    lw $t1, 0($t0)              # $t1 = array[i]
    sll $t1, $t1, 3             # $t1 = array[i] * 8
    sw $t1, 0($t0)              # array[i] = $t1 = array[i] * 8
    addi $s1, $s1, 1            # i = i + 1
    j loop                      # repeat

done:

```

- 访问字符数组 (Character Array):

MIPS 使用 `lb` 和 `sb` 访问字符数组，其数组元素之间的地址变化是 1 个字节而不是 4 个字节。
例如以下 C 代码意图将数组中的小写字母减去 32，以转化为大写字母：

```

char chararray[10];
int i;
for (i = 0; i != 10; i = i + 1)
    chararray[i] = chararray[i] - 32;

```

翻译成 MIPS 汇编代码为：

```

# MIPS assembly code
# $s0 = base address of chararray, $s1 = i
    addi $s1, $0, 0            # i = 0
    addi $t0, $0, 10             # $t0 = 10

loop:
    beq $t0, $s1, done          # if i == 10, exit loop
    add $t1, $s1, $s0             # $t1 = address of chararray[i]
    lb $t2, 0($t1)                # $t2 = array[i]
    addi $t2, $t2, -32            # convert to upper case: $t2 = $t2 - 32
    sb $t2, 0($t1)                # store new value in array: chararray[i] = $t2
    addi $s1, $s1, 1            # i = i + 1
    j loop                      # repeat

done:

```

一个字符序列称为**字符串** (string)

其长度可变，C 语言中使用空字符 `0x00` 代表字符串的结束。

例如字符串 `"Hello!"` (0x48 65 6C 6C 6F 21 00) 在小端机器中的存储形式为：

Word Address	Data			
•	•			
•	•			
•	•			
1522FFF4		00	21	6F
1522FFF0	6C	6C	65	48
•	•			
•	•			
	Byte 3	•	•	Byte 0

Little-Endian Memory

Figure 6.23 The string “Hello!” stored in memory

2.3.3 函数调用 (Function Calls)

函数，又称为过程 (procedure)，

它能方便我们重用经常使用的代码，并使程序更加模块化和可读。

函数的输入和输出分别称为参数 (arguments) 和返回值 (return value)

当一个函数调用其他函数时，

调用函数 (caller) 和被调用函数 (callee) 必须在参数和返回值上保持一致。

MIPS 汇编的惯例是：

调用函数在调用前要将参数存放在 \$a0 ~ \$a3 中，

被调用函数在完成前要将返回值存放在 \$v0 ~ \$v1 中。

被调用函数不能影响调用函数的功能。

这意味着被调用函数必须知道当它完成后要返回到哪里，

而且它不能破坏调用函数用到的寄存器和内存。

- 调用函数将返回地址 (return address) 存储在 \$ra 寄存器中，并使用 jal 指令跳转到被调用函数入口。
- 被调用函数必须保证存储寄存器 \$s0 ~ \$s7 和 \$ra 以及用于存放临时变量的栈 (stack) 不被修改。

(1) 函数调用和返回 (Function Calls and Returns)

MIPS 使用 jal 指令调用一个函数，使用 jr 指令从函数返回。

例如：

```
0x00400200 main: jal simple      # call function
0x00400204 ...
...
0x00401020 simple: jr $ra      # return
```

`main` 函数通过执行 `jal` 指令调用 `simple` 函数.
`jal` 跳转到 `simple` 标号, 同时将 `0x00400204` 存储到 `$ra` 寄存器中.
`simple` 通过执行 `jr $ra` (跳转到 `$ra` 寄存器保存的指令地址) 立即返回.
`main` 函数从地址 `0x00400204` 处继续执行.

(2) 输入参数和返回值 (Input Arguments and Return Values)

根据 MIPS 惯例:

调用函数在调用前要将参数存放在 `$a0 ~ $a3` 中, (多于 4 个的参数放入栈中)

被调用函数在完成前要将返回值存放在 `$v0 ~ $v1` 中 (返回 64 位值的函数将使用两个返回寄存器).

例如:

```
# $s0 = y
main:
    ...
    addi $a0, $0, 2      # argument 0 = 2
    addi $a1, $0, 3      # argument 1 = 3
    addi $a2, $0, 4      # argument 2 = 4
    addi $a3, $0, 5      # argument 3 = 5
    jal diff_of_sums     # call function
    add $s0, $v0, $0      # y = returned value
    ...

# $s0 = result
# $a0 = f, $a1 = g, $a2 = h, $a3 = i
diff_of_sums:
    add $t0, $a0, $a1    # $t0 = f + g
    add $t1, $a2, $a3    # $t1 = h + i
    sub $s0, $t0, $t1    # result = (f + g) - (h + i)
    add $v0, $s0, $0      # put return value in $v0
    jr $ra                # return to caller
```

注意这里的 `diff_of_sums` 函数并不符合 MIPS 惯例:

它没有保存和复原寄存器 `$s0`, `$t0` 和 `$t1` 的值, 从而可能对 `main` 函数产生负面影响.

我们会在 (3) 中改正 `diff_of_sums` 函数的写法.

(3) 栈 (Stack)

栈是用于存储函数中局部变量的存储器.

当处理器需要更多空间时, 栈会扩展 (使用更多内存);

当处理器不再需要存在栈中的变量时, 栈会缩小 (使用较少的内存)

栈是一个**后进先出队列** (LIFO, Last-In-First-Out Queue),

它在内存中是**向下增长的** (grows down),

当一个程序需要更多的空间时, 栈空间会向内存中地址较低的方向扩展.

栈指针 (`stack pointer`) 指向**栈顶** (`top of stack`),

即最后分配的空间, 也即栈的最低可访问内存.

栈指针 `$sp` 开始于一个高内存地址, 通过地址的递减来扩展栈空间.

如图所示:

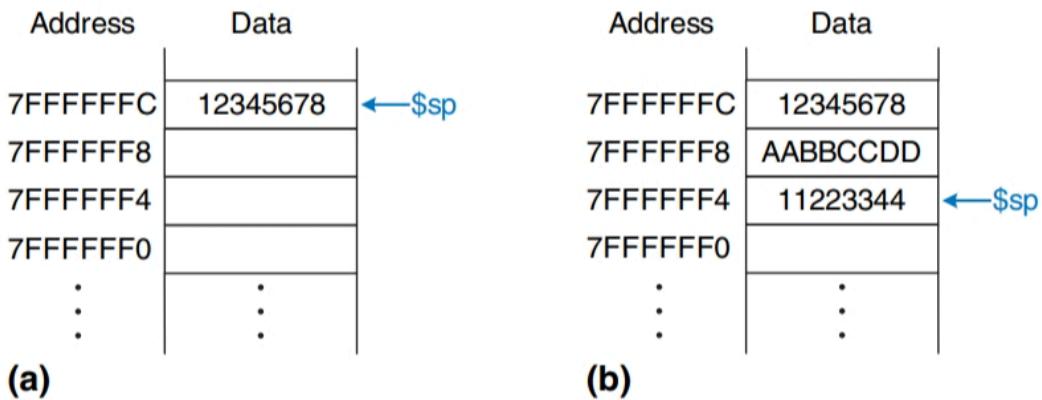


Figure 6.24 The stack

栈的一个重要应用就是保存和恢复调用函数使用的寄存器.

被调用函数应该计算返回值，但不应该产生其他负面影响.

除了包含返回值的寄存器 \$v0 (和 \$v1，如果结果为 64 位数) 外，

其他任何寄存器都不能被修改，即使被修改了也必须在调用结束后复原.

我们现在给出 (2) 中 diff_of_sums 函数的改进版本，它保存和恢复 \$s0, \$t0, \$t1:

(后面我们会看到，由于 \$t0, \$t1 属于不受保护的寄存器，对它们的保存和恢复实际上是无用的操作)

```
# $s0 = result
diff_of_sums:
    addi $sp, $sp, -12      # make space on stack to store three registers
    sw $s0, 8($sp)          # save $s0 on stack
    sw $t0, 4($sp)          # save $t0 on stack
    sw $t1, 0($sp)          # save $t1 on stack

    add $t0, $a0, $a1        # $t0 = f+g
    add $t1, $a2, $a3        # $t1 = h+i
    sub $s0, $t0, $t1        # result = (f + g) - (h + i)
    add $v0, $s0, $0          # put return value in $v0

    lw $t1, 0($sp)          # restore $t1 from stack
    lw $t0, 4($sp)          # restore $t0 from stack
    lw $s0, 8($sp)          # restore $s0 from stack
    addi $sp, $sp, 12         # deallocate stack space
    jr $ra                  # return to caller
```

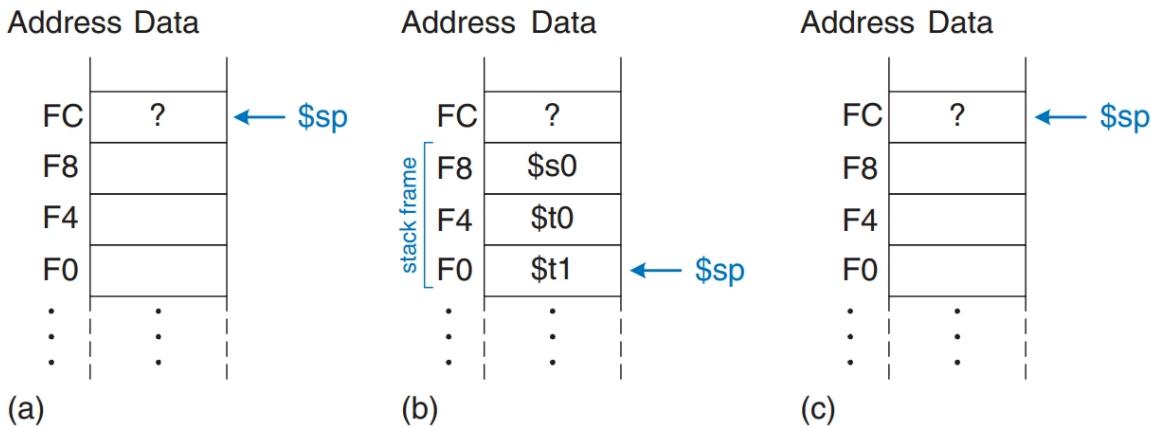


Figure 6.25 The stack (a) before, (b) during, and (c) after diffofsums function call

(4) 受保护寄存器 (Preserved Registers)

MIPS 将寄存器划分为受保护类型 (preserved) 和不受保护类型 (nonpreserved)

- 受保护寄存器包括 `$s0 ~ $s7`, `$ra` 和 `$sp` (又称被调用者保存 (callee-save) 的寄存器)
(注意, 栈指针 `$sp` 是自动保护的, 因为被调用函数在返回前需要回收自己的栈空间)
- 不受保护寄存器包括 `$t0 ~ $t9`, `$a0 ~ $a3` 和 `$v0 ~ $v1` (又称调用者保存 (caller-save) 的寄存器)
(注意, `$a0 ~ $a3` 必须由调用函数保存, 因为它们可能包含调用函数的自身参数)

我们规定:

函数必须保存和恢复任何需要使用的受保护寄存器, 但是可以随意改变不受保护寄存器.

我们现在给出 (3) 中 `diff_of_sums` 函数的进一步改进版本,

它只保存和恢复 `$s0`, 而无需保存 `$t0`, `$t1`:

```
# $s0 = result
diff_of_sums:
    addi $sp, $sp, -4      # make space on stack to store one register
    sw $s0, 0($sp)         # save $s0 on stack

    add $t0, $a0, $a1      # $t0 = f+g
    add $t1, $a2, $a3      # $t1 = h+i
    sub $s0, $t0, $t1      # result = (f + g) - (h + i)
    add $v0, $s0, $0        # put return value in $v0

    lw $s0, 0($sp)         # restore $s0 from stack
    addi $sp, $sp, 4        # deallocate stack space
    jr $ra                  # return to caller
```

(5) 递归函数调用 (Recursive Function Calls)

不用调用其他函数的函数称为叶子函数 (leaf function)

需要调用其他函数的函数称为非叶子函数 (nonleaf function)

非叶子函数在调用其他函数之前, 需要将调用者保存的寄存器保存到栈中, 在调用后再恢复这些寄存器.

递归函数 (recursive function) 是调用自己的非叶子函数.

一个典型的例子就是**阶乘函数** (factorial function):

$$\text{factorail}(n) = \begin{cases} 1, & n \leq 1 \\ n \times \text{factorial}(n - 1), & n \geq 2 \end{cases}$$

其 C 代码为:

```
int factorial(int n)
{
    if (n <= 1)
        return 1;
    else
        return (n * factorial(n - 1));
}
```

其 MIPS 汇编代码为:

```
0x90 factorial:
    addi $sp, $sp, -8      # make room on stack
0x94    sw $a0, 4($sp)    # store $a0
0x98    sw $ra, 0($sp)    # store $ra
0x9C    addi $t0, $0, 2    # $t0 = 2
0xA0    slt $t0, $a0, $t0  # n <= 1 ?
0xA4    beq $t0, $0, else  # no: goto else
0xA8    addi $v0, $0, 1    # yes: return 1
0xAC    addi $sp, $sp, 8    # restore $sp
0xB0    jr $ra             # return

0xB4 else:
    addi $a0, $a0, -1      # n = n - 1
0xB8    jal factorial     # recursive call
0xBC    lw $ra, 0($sp)     # restore $ra
0xC0    lw $a0, 4($sp)     # restore $a0
0xC4    addi $sp, $sp, 8    # restore $sp
0xC8    mul $v0, $a0, $v0  # n * factorial(n-1)
0xCC    jr $ra             # return
```

以 `factorial(3)` 为例展示递归调用期间栈的变化:

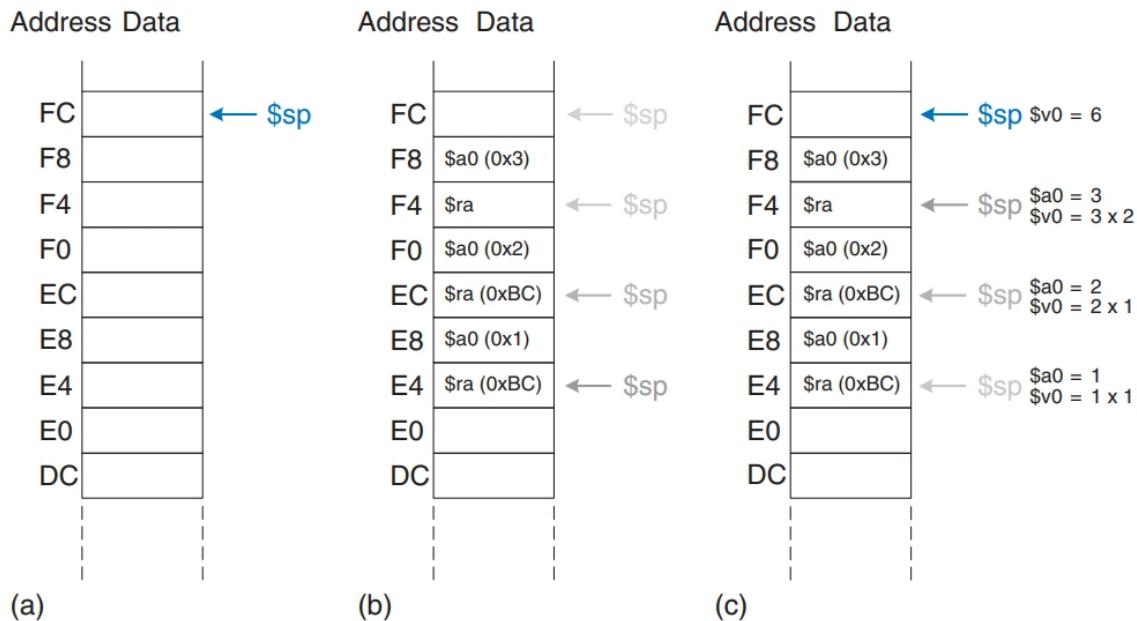


Figure 6.26 Stack during factorial function call when $n = 3$:
(a) before call, (b) after last recursive call, (c) after return

(6) 附加参数和局部变量 (Additional Arguments and Local Variables)

函数可能有多于 4 个的参数.

根据 MIPS 惯例, 如果一个函数有 4 个以上的参数,
则前 4 个参数像往常一样存储在参数寄存器 $\$a0 \sim \$a3$ 中, 额外的参数保存在栈中.

函数也可以声明局部变量或数组.

局部变量 (local variable) 在一个函数内部定义并且只能在该函数内部使用,
一般存储在保存寄存器 $\$s0 \sim \$s7$ 中
如果有多于 8 个的局部变量, 则也存储在栈中.
特别地, 局部数组存储在栈中.

被调用函数可以从调用函数的栈帧 (stack frame) 中找到额外的输入参数和局部变量 (数组)
这种情况下, 函数可以访问不属于自己栈帧中的内容.

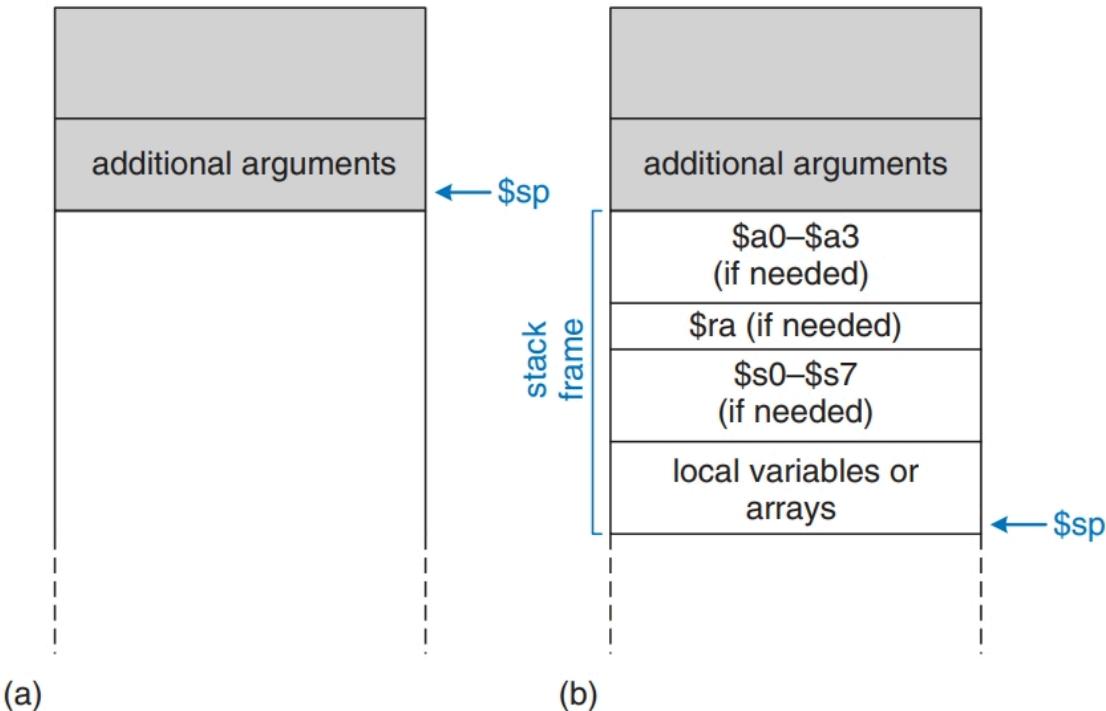


Figure 6.27 Stack usage: (a) before call, (b) after call

2.4 寻址方式 (Address Mode)

MIPS 使用 5 种寻址方式:

寄存器寻址、立即数寻址、基地址寻址、PC 相对寻址和伪直接寻址

前 3 种方式定义读/写操作数的模式,

后 2 种寻址方式 (PC 相对寻址和伪直接寻址) 定义写程序计数器 PC 的方式.

- **寄存器寻址 (register-only addressing):**

使用寄存器存储所有源操作数和目的操作数, 所有 R 型指令都采用寄存器寻址.

- **立即数寻址 (immediate addressing):**

使用 16 位立即数 (存储于指令中) 和寄存器作为操作数, 部分 I 型指令 (例如 `addi`) 采用立即数寻址.

- **基地址寻址 (base addressing):**

存储器访问指令 (例如 `lw` 和 `sw`) 都使用基地址寻址.

存储器操作数的有效地址由寄存器 `rs` 中的基地址与立即数字段的符号扩展的 16 位偏移量相加得到.

- **PC 相对寻址 (PC-Relative Addressing):**

条件分支指令在进行分支时使用 PC 相对寻址来确定 PC 的新值.

分支目标地址 (BTA, Branch Target Address) 与当前 PC 值相关.

16 位立即数字段给出**分支目标地址**与**分支指令后一条指令** (即 `PC + 4` 处的指令) 之间的指令数.

以下面的代码为例:

(分支目标地址 `0xB4` 与 `PC+4 = 0xA8` 之间有 3 条指令, 因此 `beq` 指令的立即数字段为 3)

```

0xA4    beq $t0, $0, else    # 分支指令
0xA8    addi $s0, $0, 1      # 分支指令后一条指令
0xAC    addi $s1, $0, 2
0xB0    addi $s2, $0, 3
0xB4  else:                 # 分支目标地址
    addi $s0, $0, -1

```

Assembly Code	Field Values				Machine Code			
	op	rs	rt	imm	op	rs	rt	imm
beq \$t0, \$0, else	4	8	0	3	000100	01000	00000	00000000000000000000000000000011 (0x110000003)

Figure 6.28 Machine code for beq

因此计算**分支目标地址**的方法是:

符号扩展 16 位立即数并乘以 4 (单位从字转化为字节), 然后与 `PC+4` 相加.

我们再看一个例子:

(分支目标地址 `0x40` 与 `PC+4 = 0x58` 之间有 -6 条指令, 因此 `beq` 指令的立即数字段为 -6)

```
0x40 Loop:          # 分支目标地址
    add $t1, $a0, $s0
0x44    lb $t1, 0($t1)
0x48    add $t2, $a1, $s0
0x4C    sb $t1, 0($t2)
0x50    addi $s0, $s0, 1
0x54    bne $t1, $0, loop  # 分支指令
0x58    lw $s0, 0($sp)      # 分支指令后一条指令
```

Assembly Code	Field Values				Machine Code			
	op	rs	rt	imm	op	rs	rt	imm
bne \$t1, \$0, loop	5	9	0	-6	000101	01001	00000	11111111111111010 (0x1520FFFA)

Figure 6.29 bne machine code

• 伪直接寻址 (Pseudo-Direct Addressing):

在**直接寻址** (direct addressing) 中 (例如 R 型指令 `jr rs` 跳转到 `rs` 保存的 32 位值), 32 位**跳转目标地址** (JTA, Jumping Target Address) 在指令中是直接给出的.

然而 J 型指令 (`j` 和 `jal`) 没有足够的位数 (只有 26 位) 来表示 32 位的跳转目标地址

跳转目标地址 JTA 的最低两位 $JTA_{1:0}$ 总是 0, 因为指令是字对齐的;

紧跟着 26 位 $JTA_{27:2}$ 由指令的 `addr` 字段给出;

最高 4 位 $JTA_{31:28}$ 由 `PC+4` 的最高 4 位给出.

这种寻址方式称为**伪直接寻址** (Pseudo-Direct Addressing)

其跳转范围受限, 为 $2^{26} \times 4KB = 256MB$, 而直接寻址的跳转范围为 $2^{32}KB = 4096MB$

反过来, 在装入指令时, 跳转目标地址的最高 4 位和最低 2 位被丢弃, 剩下的 26 位存储于 `addr` 字段.

以下面的代码为例:

(跳转目标地址为 `0x004000A0`, 抽头去尾得到 26 位 `addr` 字段 `0x0100028`)

```
0x0040005C      jal sum
...
0x004000A0  sum:
    add $v0, $a0, $a1
```

Assembly Code	Field Values		Machine Code	
	op	addr	op	addr
jal sum	3	0x0100028	000011	00 0001 0000 0000 0000 0010 1000 (0x0C100028)
			JTA	0000 0000 0100 0000 0000 0000 1010 0000 (0x004000A0)
			26-bit addr	0000 0100 0000 0000 0000 1010 0000 (0x0100028)

Figure 6.30 jal machine code