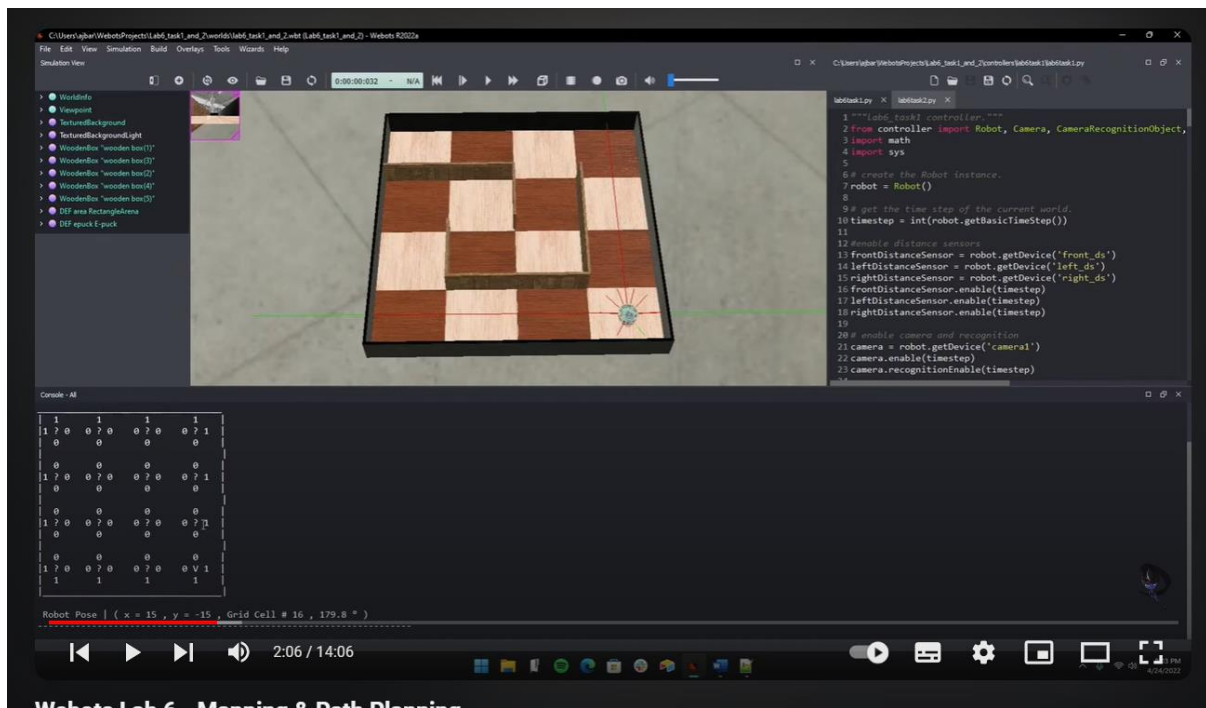
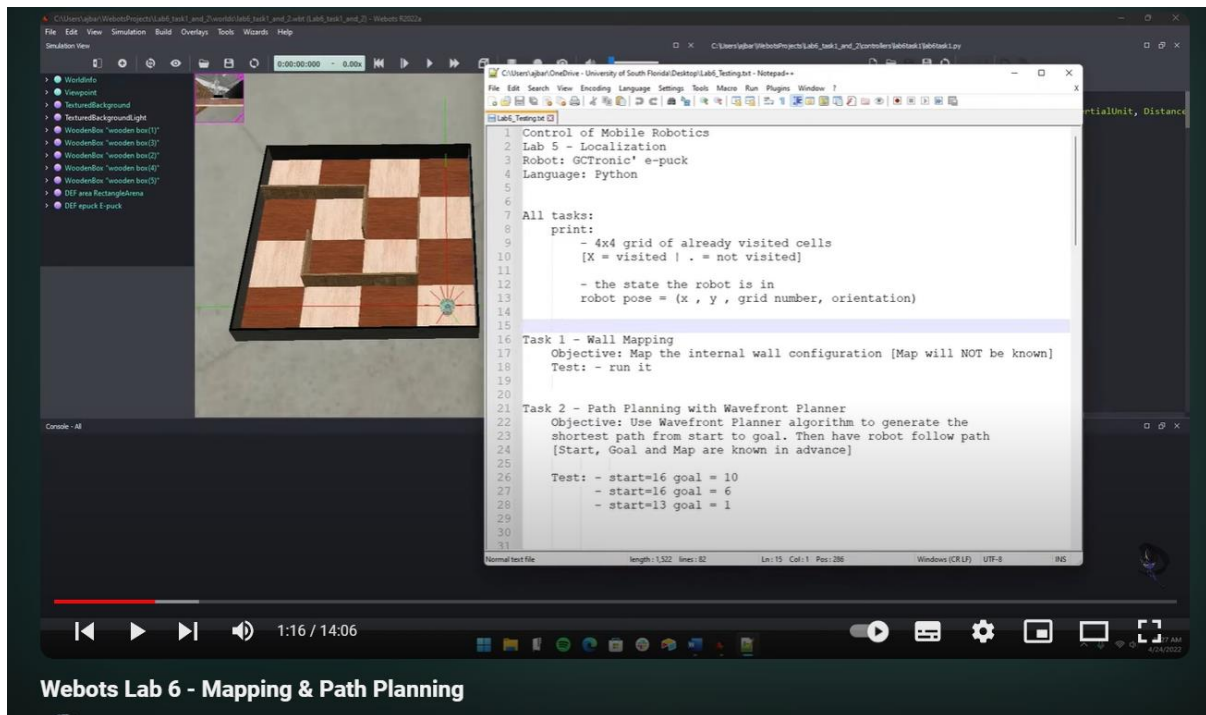


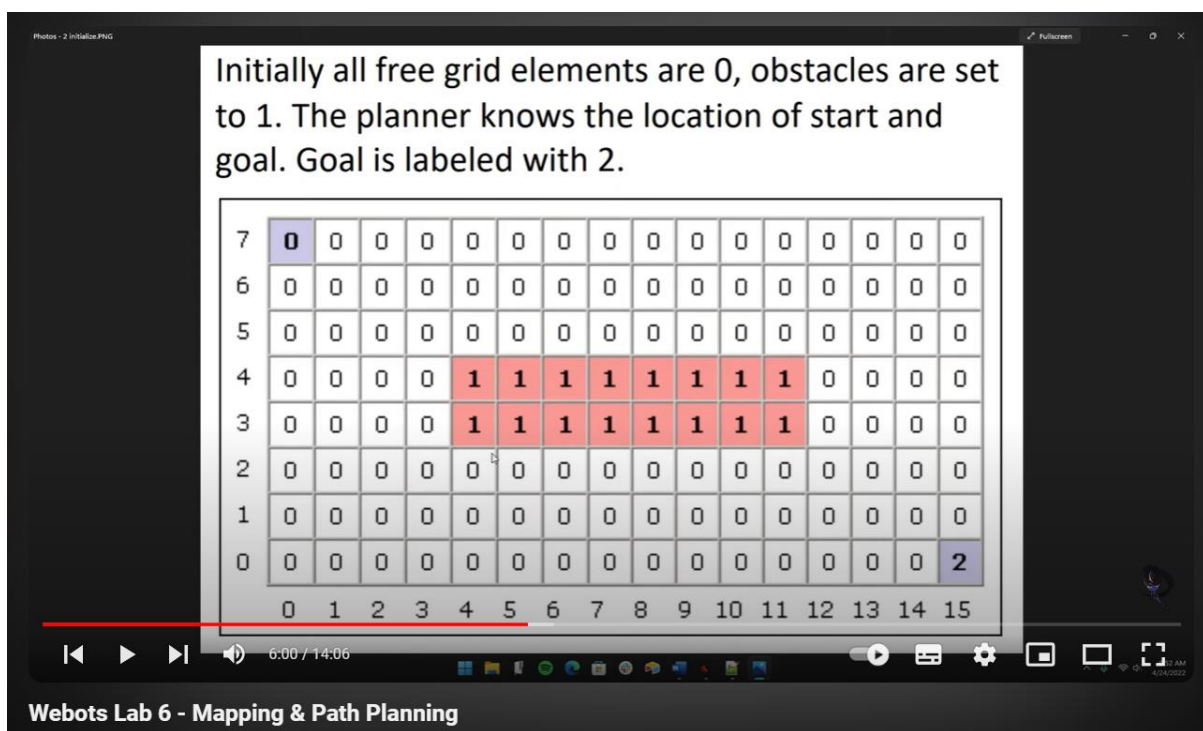
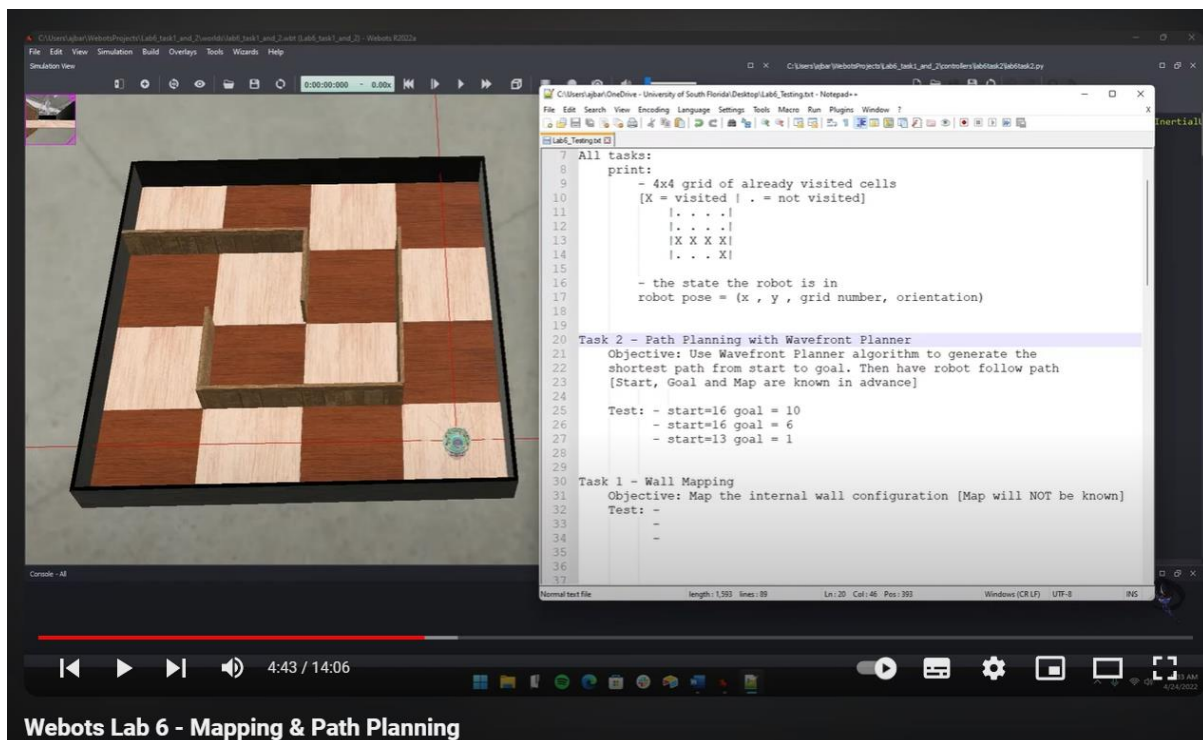
Nama : Andi Aswan

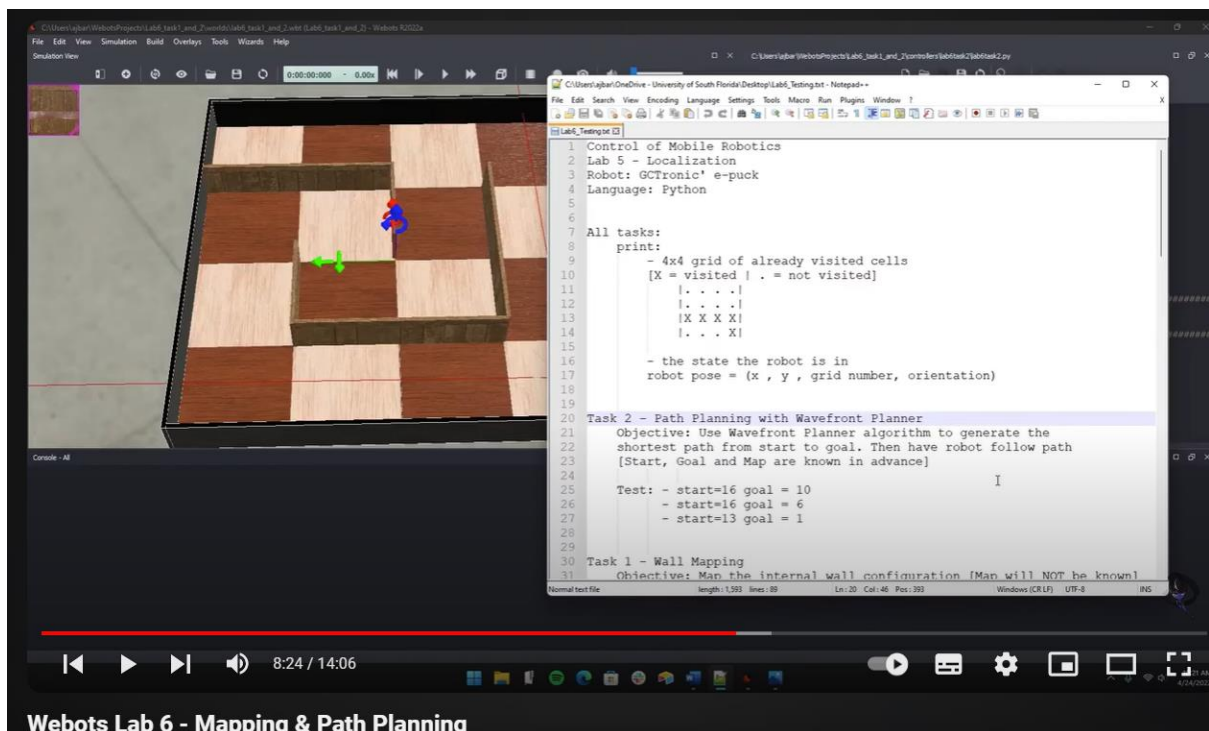
Nim : 1103204095

## TUGAS ROBOTIC VIDEO 6 LECTURE 6

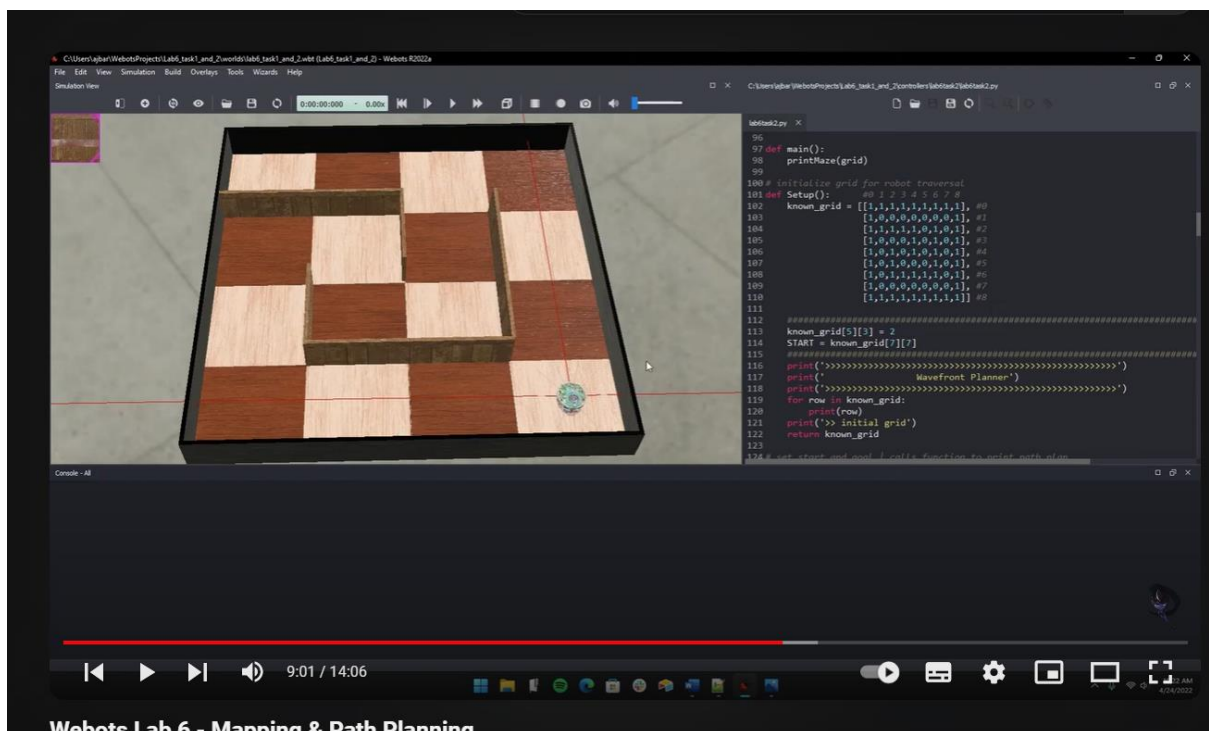
Pada task ini kita diminta untuk wall mapping yaitu menjalankan robot mengelilingi map. Setelah mengelilingi map maka akan menghasilkan hasil konfigurasi dari robot yang mengelilingi map







Webots Lab 6 - Mapping & Path Planning



Webots Lab 6 - Mapping & Path Planning





