Rozwiązywanie układu równań liniowych z macierzą symetryczną dodatnio określoną metodą Choleskiego

Adam Szczepański

1. Zastosowanie

Niech $[A] \in \mathbb{IR}^{n \times n}$ będzie macierzą przedziałów spełniającą $[A] = [A]^T$. Niech $[b] \in \mathbb{IR}$ będzie dane. Chcemy ograniczyć zestaw rozwiązań

$$S = \{x | Ax = b, A \in [A], A = A^T, b \in [b]\}$$

przez wektor przedziałów [x].

2. Opis metody

Metoda polega na znalezieniu macierzy dolnotrójkatnej

$$\begin{bmatrix} [l_{11}] & 0 & \dots & 0 \\ [l_{21}] & [l_{22}] & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ [l_{n1}] & [l_{n2}] & \dots & [l_{nn}] \end{bmatrix}$$

takiej, że $L=AA^T$, a następnie obliczeniu rozwiązania na podstawie wzorów

$$[y_i] = \frac{[b_i] - \sum_{j=1}^{i-1} [l_{ij}][y_j]}{[l_{ii}]}, i = 1, 2, ..., n$$

$$[x_i] = \frac{[y_i] - \sum_{j=i+1}^{n} [l_{ji}][x_j]}{[l_{ii}]}, i = n, n-1, \dots, 1$$

3. Wywołanie procedury

symposmatrix_ia(n, a, b, x, st)

4. Dane

n – liczba równań układu

a – tablica z wartościami elementów macierzy [A] układu (a[i,j] zawiera przedział $[a_{ij}], i,j=1,2,\ldots,n$); macierz powinna być symetryczna i dodatnio określona b – tablica z wartościami elementów macierzy [b] układu (b[i] zawiera przedział $[b_i], i=1,2,\ldots,n$)

5. Wynik

x – tablica z rozwiązaniem układu (x[i] zawiera przedział [x_i], i = 1,2,...,n)

6. Inne parametry

st – zmienna wyjściowa, której przypisywany jest status obliczeń, tzn:

- 1, jeżeli *n* < 1
- 2, jeżeli macierz układu nie jest symetryczna
- 3, jeżeli macierz układu nie jest dodatnio określona
- 0, w przeciwnym wypadku

7. Typy parametrów

```
Integer: n, st
matrix_ia: a
vector_ia: b, x
```

8. Identyfikatory nielokalne

 $vector_ia$ — nazwa typu tablicowego $[q_1 \dots q_n]$ o elementach typu interval $matrix_ia$ — nazwa typu tablicowego $[q_1 \dots q_n, q_1 \dots q_n]$ o elemtach typu interval

9. Treść procedury

```
1. procedure symposmatrix_ia (n : Integer;
2.
                           var a : matrix_ia;
3.
                                 : vector_ia;
4.
                           var x : vector_ia;
5.
                           var st : Integer);
6. var i,j,k : Integer;
7.
       z,tmp,a1 : interval;
8. begin
9.
     a1:=int read('1');
10. st:=0;
11. if n<1
12.
      then st:=1;
13. for i:=2 to n do
      for j:=1 to i-1 do
14.
15.
         if ((a[i,j].a<>a[j,i].a) or (a[i,j].b<>a[j,i].b))
           then st:=2;
16.
17.
    if st=0
18.
      then begin
19.
              i:=0;
20.
              repeat
21.
                i:=i+1;
                for j:=i to n do
22.
23.
                  begin
```

```
24.
                   z:=a[i,j];
25.
                   for k:=i-1 downto 1 do
                     z:=(isub(z,imul(a[j,k],a[i,k])));
26.
                   if i=j
27.
28.
                     then if ((z.a>0) and (z.b>0))
29.
                           then begin
30.
                             tmp.a:=sqrt(z.a);
31.
                             tmp.b:=sqrt(z.b);
32.
                             a[i,i]:=idiv(a1,tmp)
33.
                            end
34.
                           else st:=3
35.
                     else a[j,i]:=imul(z,a[i,i])
36.
                 end
37.
             until (i=n) or (st=3);
             if st=0
38.
39.
               then begin
40.
                      for i:=1 to n do
41.
                        begin
42.
                          z:=b[i];
43.
                          for j:=i-1 downto 1 do
44.
                            z:=isub(z,imul(a[i,j],x[j]));
45.
                          x[i]:=imul(z,a[i,i])
                        end;
46.
                      for i:=n downto 1 do
47.
48.
                        begin
49.
                          z:=x[i];
50.
                          for j:=i+1 to n do
                           z:=isub(z,imul(a[j,i],x[j]));
51.
52.
                          x[i]:=imul(z,a[i,i])
53.
                        end
54.
                    end
55.
           end
56. end;
10. Przykłady
      a. Dane:
                                 n = 1
                                 [A] = ([1,2]), [b] = ([2,2])
          Wyniki:
          st = 0
      b. Dane:
```

$$[A] = \begin{pmatrix} 4 & [-1,1] \\ [-1,1] & 4 \end{pmatrix}, [b] = \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \end{pmatrix}$$

Wyniki:

$$x = \begin{pmatrix} [9.9999999999999999 - 0001, 2.000000000000001E + 0000] \\ [1.0588235294117647E + 0000, 2.00000000000001E + 0000] \end{pmatrix}$$

$$st = 0$$

c. Dane:

$$n = 2$$

$$[A] = \begin{pmatrix} [1,4] & [0,1] \\ [0,1] & 3 \end{pmatrix}, [b] = \begin{pmatrix} 2 \\ [0,2] \end{pmatrix}$$

Wyniki:

$$\begin{bmatrix} x \\ z \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} [-1.0842021724855045E - 0019, 3.000000000000001E + 0000] \\ [-1.000000000000001E + 0000, 1.00000000000001E + 0000] \end{pmatrix}$$

$$st = 0$$

d. Dane:

$$n = 3$$

$$[A] = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \end{pmatrix}, [b] = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Wyniki:

st = 3