Politechnika Poznańska

Wydział Informatyki

Przetwarzanie Równoległe

Równoległe sumowanie komórek pamięci za pomocą wielu wątków przetwarzania

Autorzy: Adam Szczepański Mateusz Czajka Prowadzący: dr Rafał Walkowiak



2 marca 2014

Spis treści

1	Informacje o projekcie								
	1.1	Dane autorów	3						
	1.2	Historia projektu	3						
2	Wst	sep	4						
	2.1	Opis problemu	4						
	2.2	Punkt odniesienia (algorytm sekwencyjny – kolejność ij)	$\overline{4}$						
	2.3	Badane algorytmy	5						
		2.3.1 Algorytm sekwencyjny – kolejność ji	5						
		2.3.2 Algorytm zrównoleglony – kolejność ij	5						
		2.3.3 Algorytm zrównoleglony – kolejność ji	5						
		2.3.4 Algorytm na sekcyjność pamięci	6						
		2.3.5 Algorytm na pobranie z wyprzedzeniem	6						
	2.4	Maska powinowactwa	7						
		2.4.1 Kod	7						
		2.4.2 Rezultat	7						
3		niary efektywności	8						
	3.1	Przyspieszenie obliczeń równoległych	8						
		3.1.1 Pomiary	8						
		3.1.2 Podsumowanie	9						
	3.2	Ilość wykonanych instrukcji na jeden cykl procesora	9						
	3.3	Współczynniki braku trafień do pamięci	10						
		3.3.1 Znaczenie danych	10						
		3.3.2 Pomiary	10						
		3.3.3 Omówienie	11						
4	Wpływ rozmiaru danych								
-	4.1	Wstęp	12 12						
	4.2	Wyniki	12						
	4.3	Podsumowanie	12						
_	***								
5	_	ływ sekcyjności pamięci	12						
	5.1	Wstęp	12						
	5.2	Wyniki	13						
6	Wy	przedzające pobranie danych	13						
	6.1	Klasyczne podejście	13						
	6.2	Zastosowanie kwalifikatora $volatile$	14						
7	Pod	sumowanie	14						
8	Załączniki 1								
9	Kod	l źródłowy	15						
		-							

Spis rysunków	19
Spis tablic	20
Spis kodów źródłowych	2

1 Informacje o projekcie

1.1 Dane autorów

Mateusz Czajka 106596 Adam Szczepański 106593

1.2 Historia projektu

1. Jest to pierwsza wersja projektu. Dokumentacja elektroniczna została przesłana w dniu 3 marca 2014.

2 Wstęp

2.1 Opis problemu

Głównym założeniem projektu było zapoznanie się biblioteką OpenMP na podstawie równoległego sumowania komórek tablicy. W ramach projektu zrealizowaliśmy 4 algorytmy sekwencyjne oraz 2 algorytmy zrównleglone. Celem zastosowania czterech różnych algorytmów sekwencyjnych było zbadanie wpływu sekcyjności pamięci podręcznej, wyprzdzającego pobrania danych do pamięcy podręcznej oraz kolejności uszeregowania pętli na czas realizacji zadania. W przypadku algorytmów zrównoleglonych badaliśmy wpływ kolejności uszeregowania pętli na końcowy rezultat.

Nasze badania podzieliliśmy na 3 spójne części. Badaliśmy wpływ

- rozmiaru danych
- sekcyjności pamięci
- wyprzedzającego pobrania

na czas realizacji problemu.

Sam problem sprowadzał się do zsumowania wartości komórek w tabeli. Dla zachowania czytelności w kolejności pętli zastosowaliśmy tablicę dwuwymiarową. Ponieważ sam problem jest prosty obliczeniowo zmuszeni byliśmy do stosowania bardzo dużych tablic typu int (sizeof(int)=4), o rozmiarach 1GB $([2^{24}-wierszy]$ na $[2^4-kolumn])$ i 256MB $([2^{22}-wierszy]$ na $[2^4-kolumn])$. W badanym systemie długość lini pamięci podręcznej wynosiła 64B, co odpowiada szerokości naszej tabeli. Aby zapewnić wyrównanie do początku lini PP tabela została zdefiniowana z wykorzystaniem rozszerzenia Visual Studio:

```
__declspec(align(64)) int tab[ROWS][COLS];
```

2.2 Punkt odniesienia (algorytm sekwencyjny – kolejność ij)

Punktem odniesienia dla wszystkich algorytmów był podstawowy algorytm sekwencyjny w którym sumowaliśmy elementy tablicy wierszami. Nazywany dalej sum_ij .

```
__declspec(noinline) int sum_ij() {
  int sum = 0;
  for (int i=0; i<ROWS; i++) {
    for (int j=0; j<COLS; j++) {
       sum += tab[i][j];
    }
}</pre>
```

```
return sum;
}
```

Listing 2: Algorytm sekwencyjny – kolejność ij.

2.3 Badane algorytmy

2.3.1 Algorytm sekwencyjny – kolejność ji

Algorytm sekwencyjny ze zmienioną kolejnością pętli (sumujemy kolumnami). Nazywany dalej sum_-ji .

```
__declspec(noinline) int sum_ji() {
  int sum = 0;
  for (int j=0; j<COLS; j++) {
    for (int i=0; i<ROWS; i++) {
       sum += tab[i][j];
    }
  }
  return sum;
}</pre>
```

Listing 3: Algorytm sekwencyjny – kolejność ji

2.3.2 Algorytm zrównoleglony – kolejność ij

Algorytm sumujący wierszami realizowany równolegle. Nazywany dalej sum_par_ij.

```
__declspec(noinline) int sum_par_ij() {
  int sum = 0;
  int i;

#pragma omp parallel for default(none) shared(tab) private(i)
    reduction(+:sum)
  for (i=0; i<ROWS; i++) {
    for (int j=0; j<COLS; j++) {
        sum += tab[i][j];
    }
  }
  return sum;
}</pre>
```

Listing 4: Algorytm zrównoleglony – kolejność ij.

2.3.3 Algorytm zrównoleglony – kolejność ji

Algorytm realizowany równolegle ze zmienioną kolejnością pętli (sumujemy kolumnami). Nazwywany dalej sum_par_ji .

```
__declspec(noinline) int sum_par_ji() {
```

```
int sum = 0;
int j;
#pragma omp parallel for default(none) shared(tab) private(j)
    reduction(+:sum)
    for (j=0; j<COLS; j++) {
        for (int i=0; i<ROWS; i++) {
            sum += tab[i][j];
        }
    }
    return sum;
}</pre>
```

Listing 5: Algorytm zrównoleglony – kolejność ji.

2.3.4 Algorytm na sekcyjność pamięci

Algorytm sekwencyjny w którym badaliśmy wpływ sekcyjności pamięci na czas wykonania zadania. Nazywany dalej sum_sec .

```
__declspec(noinline) int sum_sec() {
  int sum = 0;
  for (int j=0; j<COLS; j++) {
    for (int k=0; k<CACHE_LINES_ON_PAGE; k++) {
      for (int i=k; i<ROWS; i+=CACHE_LINES_ON_PAGE) {
        sum += tab[i][j];
      }
    }
  }
  return sum;
}</pre>
```

Listing 6: Algorytm na sekcyjność pamięci.

2.3.5 Algorytm na pobranie z wyprzedzeniem

Algorytm sekwencyjny w którym badaliśmy wpływ wyprzedzającego pobrania danych do pamięci podręcznej na czas realizacji zadania. Nazywany dalej sum_pf .

```
int tmp;
__declspec(noinline) int sum_pf() {
  int sum = 0;
  int i;
  for (i=0; i<ROWS-1; i++) {
    for (int j=0; j<COLS; j++) {
      sum += tab[i][j];
      tmp = tab[i+1][j];
    }</pre>
```

```
for (int j=0; j<COLS; j++) {
   sum += tab[i][j];
}
return sum;
}</pre>
```

Listing 7: Algorytm na pobranie z wyprzedzeniem.

Ostatnia iteracja jest poza pętlą w celu uniknięcia konieczności sprawdzania czy nie został przekroczony zakres tablicy przy przypisaniu to tmp.

2.4 Maska powinowactwa

Aby wyeliminować przełączanie wykonywania wątku pomiędzy rdzeniami procesora zastosowaliśmy maski powinowactwa.

2.4.1 Kod

```
#pragma omp parallel
{
    const int processor_count = 4;
    int th_id=omp_get_thread_num();

    DWORD_PTR mask = (1 << (th_id % processor_count));
    DWORD_PTR result = SetThreadAffinityMask(thread_handle, mask);

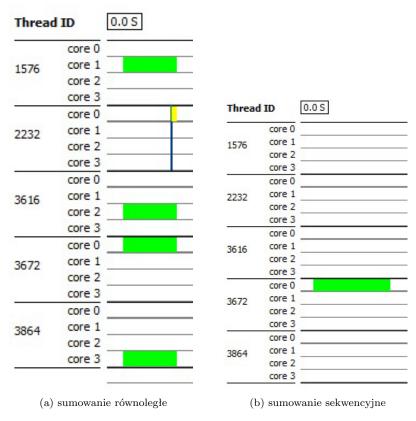
if (result==0) {
    printf("error SetThreadAffnityMask\n");
    }

else {
    printf("previous mask for thread %d : %d\n",th_id,result);
    printf("new mask for thread %d : %d\n",
        th_id,SetThreadAffinityMask(thread_handle, mask));
    }
}</pre>
```

Listing 8: Ustawienie maski powinowactwa.

2.4.2 Rezultat

W rezultacie dla przetwarzania równoległego każdy wątek odpowiedzialny za sumowanie realizowany jest na oddzielnym procesorze. Co widoczne jest na poniższych wykresach:



Rysunek 1: Wykres przydziału wątków do rdzeni.

3 Pomiary efektywności

3.1 Przyspieszenie obliczeń równoległych

3.1.1 Pomiary

Algorytm	Czas wykonania w ms	Przyspieszenie względem sum_ij		
sum_ij	253	1.000		
sum_ji	2362	0.107		
sum_par_ij	87	2.908		
<i>sum_par_ji</i> 1189		0.213		

Tablica 1: Porównanie szybkości wybranych algorytmów wobec sum_ij

Warto zwrócić uwagę na fakt, że oprócz braku lub obecności zrównoleglenia znaczący wpływ na szybkość przetwarzania ma kolejność uszeregowania pętli.

Zostało to szerzej omówione w sekcji 3.3. Przyspieszenia dla poszczególnych uszeregowań pętli prezentują się następująco:

Algorytm	Czas wykonania w ms	Przyspieszenie względem sum_ij
$sum_{-}ij$	2362	1.000
sum_par_ij	87	2.908

Tablica 2: Porównanie szybkości wybranych algorytmów (o kolejności pętli ij) wobec sum_ij

Algorytm	Czas wykonania w ms	Przyśpieszenie względem sum_ji	
sum_ji	2362	1.000	
sum_par_ji 1189		1.987	

Tablica 3: Porównanie szybkości wybranych algorytmów (o kolejności pętli ji) wobec sum_ji

3.1.2 Podsumowanie

Zrównoleglenie przetwarzania znacząco przyśpiesza jego czas przetwarzania. Znaczny wpływ na wielkość przyspieszenia ma kolejność uszeregowania pętli. W przybliżeniu jest to:

- trzykrotne przyśpieszenie dla uszeregowania pętli ij
- \bullet dwukrotne przyśpieszenie dla uszeregowania pętli ji

3.2 Ilość wykonanych instrukcji na jeden cykl procesora

IPC (insructions per cycle) jest jednym z wyznaczników prędkości procesora. Oznacza on liczbę wykonywanych instrukcji przez procesor w jednym cyklu zegara. Wskaźnik IPC obliczaliśmy dla każdej funkcji na podstawie wzoru:

$$IPC = \frac{ret_instr}{CPU_clocks}. (1)$$

CPI (cycles per instruction) jest odwrotnością IPC:

$$CPI = \frac{CPU_clocks}{ret_instr}.$$
 (2)

Algorytm	ret_instr	CPU_clocks	IPC	CPI
sum_ij	12640	14736	0.86	1.17
sum_ji	9780	136048	0.07	13.91
sum_par_ij	12684	20096	0.63	1.58
sum_par_ji	11524	259628	0.04	22.53
sum_sec	14420	1139472	0.01	79.02
sum_pf	14996	13140	1.14	0.88

Tablica 4: Wartości IPC i CPI dla poszczególnych algorytmów

Zgodnie z oczekiwaniami najwyższe wartości wzkaźnika IPC (a zarazem najniższe CPI) wysętpują w przypadku algorytmów, które spełniają zasadę lokalności przestrzennej, są to:

- *sum_ij*
- sum_par_ij
- sum_pf

IPC dla wyżej wymienionej grupy algorytmów jest kilkunasto, a w niektórych przypadkach kilkudziesiącio krotonie większe niż dla algorytmów z pozostałej grupy.

3.3 Współczynniki braku trafień do pamięci

3.3.1 Znaczenie danych

Nazwa	Znaczenie
DC accesses	ilość odwołań do pamięci podręcznej
DC misses	ilość chybień do pamięci podręcznej
L2 requests	ilość odwołań do pamięci L2
L2 misses	ilość chybień do pamięci L2
L2 fill write	zapis danych w L2 powodowany usunięciem ich z pp L1
DRAM accesses	ilość odwołań do pamięci dynamicznej

Tablica 5: Badane dane

3.3.2 Pomiary

Wartości $DC_accesss$ oraz $DC_missess$ odczytaliśmy bezpośrednio z programu CodeAnalyst. Natomiast DC_miss_ratio oraz DC_miss_rate obliczyliśmy w następujący sposób:

$$DC_miss_rate = \frac{DC_missess}{ret_instr}$$
 (3)

$$DC_miss_ratio = \frac{DC_missess}{DC_accesss}$$
 (4)

Algorytm	DC accessess	DC missess	DC miss ratio	DC miss rate
sum_ij	5792	24	0%	0%
sum_ji	7620	4068	53%	42%
sum_par_ij	5188	20	0%	0%
sum_par_ji	7652	4456	58%	38%
sum_sec	18808	5256	28%	36%
sum_pf	9928	24	0%	0%

Tablica 6: Pomiary związane z odwołaniami do pamięci L1

Podobnie jak w przypadku pamięci L1 wartości $L2_requests$, $L2_misses$ oraz $L2_fill_write$ odczytaliśmy bezpośrednio z programu CodeAnalyst. Natomiast $L2_miss_ratio$ oraz $L2_miss_rate$ obliczyliśmy w następujący sposób:

$$L2_miss_rate = \frac{L2_missess}{ret_instr}$$
 (5)

$$L2_miss_ratio = \frac{L2_missess}{L2_requests + L2_fill_write}$$
 (6)

Algorytm	L2 requests	L2 missess	L2 fill write	L2 miss rate	L2 miss ratio
sum_ij	663	340	684	3%	25%
sum_ji	5452	7209	10908	56%	30%
sum_par_ij	1431	352	668	3%	17%
sum_par_ji	5472	23736	10844	47%	16%
sum_sec	11024	15945	21668	76%	29%
sum_pf	344	693	684	2%	25%

Tablica 7: Pomiary związane z odwołaniami do pamięci L2

3.3.3 Omówienie

Znowu można wyróżnić 2 grupy algorytmów. Pierwsza z nich składająca się z:

- sum_ij
- \bullet sum_par_ij
- *sum_pf*

cechują się one lokalnością przestrzenną. Widać to bardzo wyraźnie przy współczynnikach DC_miss_ratio oraz DC_miss_rate . Dla wyżej wymienionej grupy

wynoszą one w przybliżeniu 0%, a dla pozostałych algorytmów tj sum_ji, sum_par_ji oraz sum_sec po kilkadziesiąt procent. Związane to jest z faktem że grupa posiadająca cechę lokalności przestrzennej sumuje wierszami, zatem z raz wczytanej linii do pamięci podręcznej wszystkie elementy są wykorzystywane jeden po drugim.

4 Wpływ rozmiaru danych

4.1 Wstęp

W celu sprawdzenia wpływu rozmiaru danych na czas realizacji zadania dokonaliśmy pomiarów czasów dla dwóch rozmiarów danych:

• Instancja A: $tab[2^{24}][2^4]$

• Instancja B: $tab[2^{22}][2^4]$

Spodziewaliśmy się, że czas obliczeń dla Instancji B będzie w przybliżeniu czterokrotnie krótszy.

4.2 Wyniki

Wyniki pomiarów prezentują się następująco:

Problem	sum_ij	sum_ji	sum_sec	sum_pf	sum_par_ij	sum_par_ji
Instancja A	253	2352	19552	225	87	1189
Instancja B	62	590	4890	57	23	304
Stosunek A/B	4.081	4.003	3.998	3.947	3.783	3.911

Tablica 8: Czas realizacji kodu dla poszczególnych funkcji w ms.

4.3 Podsumowanie

Wyniki eksperymentu są bardzo zadowalające. W przypadku każdego algorytmu rozmiar danych ma liniowy wpływ na czas przetwarzania. Jest to zgodne ze złożonością algorytmu która jest liniowa wobec n gdzie n to $liczba_wierszy*liczba_kolumn$.

W każdym przypadku czas realizacji dla Instancji B był około 4 razy krótszy niż dla Instancji A. Średnia tych wartości wynosi 3.954.

5 Wpływ sekcyjności pamięci

5.1 Wstęp

W trakcie naszych badań sprawdziliśmy wpływ sekcyjności pamięci na czas przetwarzania. Kluczowe dla tego podpunktu algorytmy to:

- $\bullet \ sum_ij$ podstawowy algorytm sekwencyjny, służący jako punkt odeniesienia
- $\bullet \ sum_sec$ algorytm sekwencyjny w którym badaliśmy sekcyjność pamięci

W wykorzystywanym systemie długość lini PP wynosi 64B, a liczba lini w pojedyńczej stronie wynosi 512.

W metodzie *sum_sec* w kolejnych iteracjach odwołujemy się do komórki tabeli z tej samej kolumny, z wiersza przesuniętego o ilość lini w stronie. Powoduje to konieczność wymiany całej lini PP w każdej iteracji.

5.2 Wyniki

Zgodnie z założeniem, powinien to być najwolniejszy algorytm, ponieważ spodziewana jest bardzo wysoka liczba odwołań do pamięci RAM or wysoki stosunek braku trafień do pamięci podręcznej.

	Algorytm	Czas [ms]	DC missess	L2 misses	DRAM access
Ì	sum_ij	253	24	340	352
Ì	sum_sec	19552	5256	11024	5920

Tablica 9: Porównanie wybranych algorytmów pod katem sekcyjności pamięci

Wyniki przerosły nasze oczekiwania - sum_sec wykonał się ponad 77 razy wolniej. Pokazuje to jest wielkie znaczenie na szybkość realizacji przetwarzania ma zachowanie cechy lokalności przestrzennej. Wyraźnie widać, że w przypadku algorytmu użytego jako punkt odniesienia liczba braków trafień do pamięci podręcznej L1 była znacznie mniejsza. Sytuacja wygląda bardzo podobnie dla pamięci podręcznej L2. Konsekwencją braku trafień do pamięci podręcznej jest konieczność większej liczby pobrań danych z pamięci dynamicznej co odzwierciedla współczynnik $DRAM_accesses$.

6 Wyprzedzające pobranie danych

Wyprzedzające pobranie danych potraktowaliśmy jako swego rodzaju eksperyment. Nasze obawy związane z optymlizacją kody okazały się być uzasadnione. W celu realizacji problemu dodaliśmy zmienną tmp, na której nie były realizowane żadne operacje. Eksperyment podzieliliśmy na dwie części.

6.1 Klasyczne podejście

Początkowo spodziewaliśmy się, że kompilator usunie nic nie robiące przepisanie. Po przejrzeniu instrukcji Assemblera okazało się, że jest inaczej.

```
0xb41234
                                sum += tab[i][i];
0xb41234
                 add eax,[ecx-04h]
                                                               03 41 FC
                 add edx,[ecx]
0xb41237
                                                               03 11
0xb41239
                 add esi,[ecx+04h]
                                                               03 71 04
0xb4123c
                 add edi,[ecx+08h]
                               tmp = tab[i+1][j];
0xb4123f
                 mov ebx,[ecx+48h]
0xb4123f
                                                               8B 59 48
0xb41242
                 add ecx,10h
                                                               83 C1 10
0xb41245
                 dec dword [ebp-04h]
                                                               FF 4D FC
                 mov [404033c8h],ebx
                                                               89 1D C8 33 40 40
0xb41248
0xb4124e
                 jnz $-1ah (0xb41234)
```

Rysunek 2: Instrukcja przypisania do zmiennej tmp

Algorytm	Czas [ms]
sum_ij	253
sum_pf	225

Tablica 10: Czasy algorytmów kluczowych dla wyprzedzającego pobrania

Przyspieszenie związane z wyprzedzającym pobraniem danych okazało się jednak być bardzo nieznaczne.

6.2 Zastosowanie kwalifikatora volatile

volatile w C++ jest kwalifikatorem typu informującym kompilator, ze wartość zmiennej może się zmienić bez jego wiedzy i kontroli i że w związku z tym kompilator powinien zrezygnować z agresywnej optymalizacji i przy każdym odwołaniu do tej zmiennej wczytać nową wartość z komórki pamięci.

Kod odpowiedzialny za inicjalizację zmiennej tmp prezentował się następująco:

```
volatile int tmp;
```

Zastosowanie wyżej wymienionego kwalifikatora spowodowało zgodnie z oczekiwaniami pogorszenie czasu przetwarzania.

7 Podsumowanie

Zrealizowane zadania pozwoliły nam na lepsze poznanie przetwarzania równoległwego a także wagi kolejności odwołań do pamięci. Dwa główne wnioski jakie można wyciągnąć to:

- przetwarzanie równoległe jest szybsze od sekwencyjnego (doskonale widać poprzez porównanie algorytmów sum_ij oraz sum_par_ij)
- ważne podczas pisania kodu jest zaplanowanie dostępów do pamięci, zapewnienie własności lokalności czasowej i przestrzennej w znaczący sposób przyspiesza działanie progoramu (sum_ij 77 krotnie szybszy od sum_sec)

Najszybszy algorytm (sum_par_ij) był blisko 225 razy szybszy od najwolniejszego (sum_sec) . Było dla nas sporym zaskoczeniem, że takie różnice można uzyskać dla wydawało by się zwykłego sumowania komórek z tablicy.

Dodatkowo warto zauważyć, że rozmiar danych liniowo (w naszym przypadku) ogranicza czas wykonania programu niezależnie czy obliczenia są wykonywane równolegle czy sekwencyjnie.

8 Załączniki

1. sum.cpp – plik z kodem źródłowym

9 Kod źródłowy

```
#include <cstdio>
   #include <cstdlib>
   #include <ctime>
   #include <Windows.h>
   #include <omp.h>
   #define CACHE_LINE 64
   #define CACHE_ALIGN __declspec(align(CACHE_LINE))
   #define CACHE_LINES_ON_PAGE 512
   #define ROWS ((size_t) 1<<24)</pre>
11
   #define COLS ((size_t) 1<<4)</pre>
   CACHE_ALIGN int tab[ROWS][COLS];
   double start;
   HANDLE thread_handle = GetCurrentThread();
16
17
   inline void start_clock() {
18
     start = (double) clock() / CLK_TCK;
19
20
21
   inline void print_elapsed_time(const char* operation_name) {
     double elapsed;
23
     double resolution;
24
25
     elapsed = (double) clock() / CLK_TCK;
26
     resolution = 1.0 / CLK_TCK;
     printf("%s: %8.4f sec\n", operation_name, elapsed-start);
29
30
31
   void init_tab() {
```

```
33
     start_clock();
34
     int i;
35
   #pragma omp parallel for shared(tab) private(i)
     for (i=0; i<ROWS; i++) {</pre>
       for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
         tab[i][j] = rand();
39
40
     }
41
     print_elapsed_time("init");
42
43
44
   typedef int (*function)();
45
   inline void run_function(function f, const char* operation_name) {
46
     printf("----\n");
     start_clock();
48
     int sum = f();
49
     printf("sum: %d\n", sum);
     print_elapsed_time(operation_name);
52
53
   __declspec(noinline) int sum_ij() {
     int sum = 0;
55
     for (int i=0; i<ROWS; i++) {</pre>
       for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
         sum += tab[i][j];
58
59
     }
60
     return sum;
61
62
   __declspec(noinline) int sum_ji() {
64
     int sum = 0;
65
     for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
66
       for (int i=0; i<ROWS; i++) {</pre>
67
         sum += tab[i][j];
68
       }
69
     }
70
71
     return sum;
72
73
   __declspec(noinline) int sum_sec() {
74
     int sum = 0;
     for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
76
       for (int k=0; k<CACHE_LINES_ON_PAGE; k++) {</pre>
         for (int i=k; i<ROWS; i+=CACHE_LINES_ON_PAGE) {</pre>
79
           sum += tab[i][j];
         }
80
       }
81
     }
82
```

```
return sum;
83
    }
84
85
    int tmp;
    __declspec(noinline) int sum_pf() {
      int sum = 0;
89
      int i;
90
      for (i=0; i<ROWS-1; i++) {</pre>
91
        for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
92
          sum += tab[i][j];
          tmp = tab[i+1][j];
94
        }
95
      }
96
97
      for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
98
        sum += tab[i][j];
99
100
101
      return sum;
102
    __declspec(noinline) int sum_par_ij() {
      int sum = 0;
105
      int i;
    #pragma omp parallel for default(none) shared(tab) private(i)
107
         reduction(+:sum)
      for (i=0; i<ROWS; i++) {</pre>
108
        for (int j=0; j<COLS; j++) {</pre>
          sum += tab[i][j];
        }
111
      }
112
      return sum;
113
114
115
    __declspec(noinline) int sum_par_ji() {
116
      int sum = 0;
117
      int j;
118
    #pragma omp parallel for default(none) shared(tab) private(j)
119
         reduction(+:sum)
      for (j=0; j<COLS; j++) {</pre>
120
        for (int i=0; i<ROWS; i++) {</pre>
121
          sum += tab[i][j];
122
        }
123
      }
124
125
      return sum;
126
127
    int main(int argc, char* argv[]) {
128
129
      omp_set_num_threads(4);
130
```

```
#pragma omp parallel
132
      {
133
134
        #pragma omp single
135
136
          printf("num threads: %d\n", omp_get_num_threads());
        const int processor_count = 4;
140
        int th_id=omp_get_thread_num();
        DWORD_PTR mask = (1 << (th_id % processor_count));</pre>
142
        DWORD_PTR result = SetThreadAffinityMask(thread_handle, mask);
143
        if (result==0) {
144
          printf("error SetThreadAffnityMask\n");
145
146
        else {
147
          printf("previous mask for thread %d : %d\n",th_id,result);
148
149
          printf("new mask for thread %d : %d\n",
            th_id,SetThreadAffinityMask(thread_handle, mask));
        }
      }
153
      init_tab();
154
      run_function(sum_ij, "sum_ij");
156
      run_function(sum_ji, "sum_ji");
157
      run_function(sum_sec, "sum_sec");
158
      run_function(sum_pf, "sum_pf");
      run_function(sum_par_ij, "sum_par_ij");
160
      run_function(sum_par_ji, "sum_par_ji");
162
163
      system("pause");
    }
164
```

Listing 10: Cały program.

Spis rysunków

1	Wykres przydziału wątków do rdzeni								8
2	Instrukcja przypisania do zmiennej tmp								1

Spis tablic

1	Porównanie szybkości wybranych algorytmów wobec sum_ij	8
2	Porównanie szybkości wybranych algorytmów (o kolejności pętli	
	ij) wobec $sum_i ij$	Ĝ
3	Porównanie szybkości wybranych algorytmów (o kolejności pętli	
	ji) wobec $sum_{-}ji$	Ĝ
4	Wartości IPC i CPI dla poszczególnych algorytmów	10
5	Badane dane	10
6	Pomiary związane z odwołaniami do pamięci L1	11
7	Pomiary związane z odwołaniami do pamięci L2	11
8	Czas realizacji kodu dla poszczególnych funkcji w $ms.$	12
9	Porównanie wybranych algorytmów pod kątem sekcyjności pamięci	13
10	Czasy algorytmów kluczowych dla wyprzedzającego pobrania	14

Listingi

1	Definicja tabeli
2	Algorytm sekwencyjny – kolejność ij
3	Algorytm sekwencyjny – kolejność ji
4	Algorytm zrównoleglony – kolejność ij
5	Algorytm zrównoleglony – kolejność ji
6	Algorytm na sekcyjność pamięci
7	Algorytm na pobranie z wyprzedzeniem
8	Ustawienie maski powinowactwa
9	Definicja tmp z użyciem volatile
10	Cały program