Zastosowanie łańcuchów ograniczających do poprawnego kolorowania grafu

Antoni Szustakowski

Poprawne kolorowanie grafu

Dany jest graf G=(V,E) (V - zbiór wierzchołków, E - zbiór krawędzi). Niech n oznacza liczbę wierzchołków. **Poprawnym k-kolorowaniem grafu G** nazwiemy:

$$x: V \to \{1, ..., k\}^n, \forall e \in E, \forall v, w \in e: x(v) \neq x(w)$$

Do późniejszych rozważań wprowadźmy również zbiór kolorów C, na którym będziemy operować.

Czyli jeśli dwa wierzchołki są połączone krawędzią - nie mogą mieć tego samego koloru.

Liczba chromatyczna

Liczbą chromatyczną grafu G, nazwiemy minimalną liczbę kolorów k, dla której istnieje poprawne k-kolorowanie grafu G.

Twierdzenie (ograniczenie górne na liczbę chromatyczną):

G - dowolny graf, $\chi(G)$ - liczba chromatyczna grafu G, $\Delta(G)$ - maksymalny stopień grafu G, wtedy:

$$\chi(G) \leq \Delta(G) + 1$$

Cel i standardowe metody

Celem projektu jest próbkowanie z rozkładu jednostajnego określonego na poprawnych kolorowaniach danego grafu. Standardowym podejściem w takim problemie jest skorzystanie z Próbnika Gibbsa oraz algorytmu Coupling From the Past (CFTP).

Algorytm Proppa-Wilsona

Algorytm Proppa-Wilsona pozwala na dokładne próbkowanie z zadanego rozkładu stacjonarnego. Jego standardowa wersja przebiega następująco. Niech t=1,2,4,...

- wystartuj Łańcuch Markowa z każdego możliwego stanu
- łańcuchy przechodzą do kolejnego stanu zgodnie z przekształceniem losowym opartym na zmiennych z rozkładu jednostajnego na [0,1]
- jeżeli po czasie t wszystkie łańcuchy zatrzymają się w tym samym stanie: zakończ
- w przeciwnym wypadku: zwiększ t dwukrotnie

Skuteczność algorytmu potwierdza poniższe twierdzenie.

Twierdzenie o wyniku algorytmu Proppa-Wilsona

Twierdzenie(o wyniku algorytmu Proppa-Wilsona):

Niech P będzie macierzą przejścia nieprzywiedlnego i nieokresowego łańcucha Markowa z przestrzenią stanów $S=\{s_1,s_2,...,s_n\}$ i rozkładem stacjonarnym $\pi=(\pi_1,...,\pi_n)$. Niech Φ będzie przekształceniem dla macierzy P z algorytmu Proppa-Wilsona. Rozważmy algorytm Proppa-Wilsona z $(N_1,N_2,...)=(1,2,4,8,...)$. Przypuśćmy, że algorytm zbiega z prawdopodobieństwem 1 i niech Y będzie wynikiem tego algorytmu. Wtedy dla każdego $i\in 1,...,n$ zachodzi:

$$P(Y = s_i) = \pi_i$$

Próbnik Gibbsa

Za przejścia pomiędzy kolejnymi stanami w algorytmie CFTP będzie odpowiadał Próbnik Gibbsa.

Przypuśćmy, że możemy bardzo łatwo uzyskać prawdopodobieństwa warunkowe $\pi(X(v)=i|X(V\setminus\{v\})=\xi)$ dla wszystkich kombinacji $v\in V,\ i\in C$ oraz $\xi\in C^{V\setminus\{v\}}$. Schemat postępowania w t+1 iteracji wygląda następująco:

- Wylosuj jednostajnie wierzchołek $v \in V$
- Dla pozostałych wierzchołków:

$$X_{t+1}(w) = X_t(w), \forall w \in V \setminus \{v\}$$

Dla wierzchołka v:

$$X_{t+1}(v) \stackrel{d}{=} \pi(\cdot|X_t(V\setminus\{v\}))$$

Prawdopodobieństwa przejścia

Na zajęciach (kartka 8) pokazaliśmy, jakie prawdopodobieństwa przejścia ma tak skonstruowany łańcuch:

$$\begin{split} & p(\mathbf{x},\mathbf{y}) = \frac{\pi(\mathbf{x}_u^{'}|\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_2,\dots,\mathbf{x}_{u-1},\mathbf{x}_{u+1},\dots,\mathbf{x}_{|V|})}{|V|}, \text{ gdy } \mathbf{x}_u^{'} \neq \mathbf{x}_u \text{ i na pozostałych} \\ & \text{współrzędnych } \mathbf{x} = \mathbf{y} \\ & p(\mathbf{x},\mathbf{y}) = \frac{\sum_{u=1}^{|V|} \pi(\mathbf{x}_u|\mathbf{x}_1,\mathbf{x}_2,\dots,\mathbf{x}_{u-1},\mathbf{x}_{u+1},\dots,\mathbf{x}_{|V|})}{|V|}, \text{ gdy } \mathbf{x} = \mathbf{y} \\ & p(\mathbf{x},\mathbf{y}) = 0, \text{ w przeciwnym wypadku} \end{split}$$

Ergodyczność łańcucha

Otrzymany w ten sposób łańcuch jest:

- nieprzywiedlny każdy stan możemy uzyskać z niezerowym prawdopodobieństwem
- nieokresowy z niezerowym prawdopodobieństwem możemy zostać w tym samym stanie
- o skończonej przestrzeń stanów

Ostatecznie $\{X_t\}$ jest ergodyczny, zatem ma rozkład stacjonarny π , z uwagi na dobrane prawdopodobieństwa przejścia i zbiega do niego przy $t \to \infty$. Zatem warunek z twierdzenia o wyniku algorytmu Proppa-Wilsona jest spełniony i jesteśmy w stanie próbkować z rozkładu π .

Problem z CFTP

W klasycznej wersji algorytm CFTP jest niezmiernie złożony obliczeniowo i pamięciowo. Jest to szczególnie widoczne dla tak złożonego problemu jakim jest kolorowanie grafu, sama liczność przestrzeni stanów to $|C^V|$, niemożliwym jest przeprowadzenie CFTP w sensownym czasie, jak sobie poradzić z tym problemem?

Inny sposób na zapisanie warunku stopu CFTP

W algorytmie CFTP warunkiem stopu jest zatrzymanie się wszystkich łańcuchów w danym stanie. CFTP wykorzystuje przekształcenie losowe $\Phi: C^V \times [0,1] \to C^V$, zatem, aby warunek stopu był spełniony wystarczy, by od pewnego miejsca w czasie -t:

$$\Phi(X_{-t}(s), U_{-t}) = const., \forall s \in C^V$$

Czyli wystarczy, aby przekształcenie losowe od pewnego miejsca było stałe.

Łańcuchy ograniczające

Wprowadźmy 2 łańcuchy: X i Y. X będzie zawierał informację o kolorze danego wierzchołka, natomiast Y o wszystkich możliwych kolorach dla danego wierzchołka.

Przestrzenie stanów

Dane są 2 zbiory: C i V. Zbiór C odpowiada możliwym wartościom, natomiast zbiór V - wymiarom. Bazową przestrzenią stanóW dla X będzie $\Omega \subseteq C^V$. Natomiast dla Y - $(2^C)^V$.

Definicja

Definicja 1:

Powiemy, że Y jest łańcuchem ograniczającym dla X, jeśli:

$$X_t(v) \in Y_t(v) \forall v \in V \Rightarrow X_{t+1}(v) \in Y_{t+1}(v) \forall v \in V$$

Zastosowanie łańcuchów ograniczających

Główne operacje będą wykonywane na łańcuchu Y:

- sprawdzamy wszystkie możliwe kolorowania dla losowo wybranego wierzchołka
- jeden z wybranych kolorów dla Y będzie pokolorowaniem wierzchołka odpowiadającego w X
- powtarzamy, dopóki dla wszystkich wierzchołków liczba możliwych pokolorowań będzie 1

Startowanie łańcuchów

Chcemy spełnić definicję 1. łańcucha ograniczającego w każdym obrocie pętli. Zatem:

- $Y_0(v) = C, \forall v \in V$, wtedy mamy pewność (dzięki konstrukcji algorytmu), że łańcuch Y zawsze będzie ograniczał łańcuch X
- $X_0(v) = 1, \forall v \in V$.

Algorytm

Niech n oznacza liczbę wierzchołków w grafie G=(V,E), Δ - maksymalny stopień G, $t\in\mathbb{N}$ - aktualną iterację, it - maksymalną liczbę iteracji, a k - maksymalną liczbę kolorów. Głównym algorytmem dla zadanego problemu będzie:

Algorytm

- Ola t=1,2,...,it:
- ② Jeżeli $\forall v \in V : |Y_{t-1}(v)| = 1$:
 - Przerwij i zwróć $X_{t-1}(v)$.
 - W przeciwnym wypadku przejdź do punktu 3.
- **3** Niech $Y_t = Y_{t-1}$ oraz $X_t = X_{t-1}$.
- **4 Wylosuj jednostajnie** $v \in [n]$, niech N_v oznacza zbiór sąsiadów v.
- **3** Jeżeli $|Y_t(v)| = 1$:
 - Wróć do punktu 3.
 - W przeciwnym przypadku przejdź do punktu 5.
- **o** Niech $Y_t(v)$ ← \emptyset .

Algorytm

- **Opóki** $c \notin \bigcup_{w \in N_V} Y_t(w)$ lub $|Y_t(v)| > \Delta$:
- **3** Wylosuj jednostajnie $c \in [k]$
- **9** Jeżeli $\forall w \in Nv : Y_{t+1}(w) \neq \{c\}$:
 - $Y_t(v) \leftarrow Y_t(v) \cup \{c\}$
- Jeżeli warunek z punktu 2. dla iteracji o numerze it nie jest spełniony:
 - it $\leftarrow 2 * it$
 - Powtórz algorytm od samego początku

Uzasadnienie formalne

W swojej pracy [2] Haggstrom i Nelander podają twierdzenie wraz z dowodem, kiedy powyższy algorytm będzie zbiegał oraz co będzie zwracał.

Twierdzenie

Dla dowolnego $a \in (2^C)^V$ oznaczmy card(a) jako liczbę elementów $s \in C$, takich, że $s \in a$. Jeżeli istnieje $n < \infty$, takie, że:

$$P(\forall v \in V : card(Y_n(v)) = 1 | \forall v \in V : Y_0(v) = C) > 0$$

To powyższy algorym P-prawie na pewno zbiega i zwraca nieobciążoną próbkę z rozkładu π .

Liczba kolorów

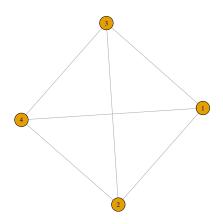
Dobranie odpowiedniej liczby kolorów jest kluczowe, aby łańcuchy przechodziły z jednego stanu do istotnie różnego kolejnego stanu. Jeśli dobierzemy ich zbyt mało, kolorowanie będzie niemożliwe lub algorytm będzie wyłącznie losowo dobierał kolory. Natomiast jeśli dobierzemy ich zbyt dużo - z dużym prawdopodobieństwem każdy wierzchołek zostanie pokolorowany na inny kolor. Dlatego na podstawie pracy Hubera [1] zastosowałem 2 liczby:

- $k > \frac{11\Delta}{6}$
- $k \geq \Delta(\Delta + 2)$

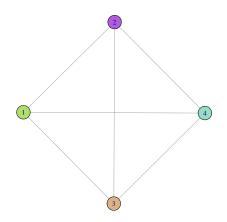
Działanie algorytmu na konkretnych grafach

Zobaczmy, jak działa algorytm dla konkretnych grafów:

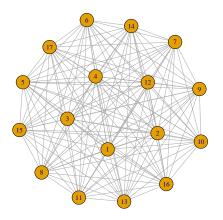
Niewielki graf pełny



Pokolorowany niewielki graf pełny

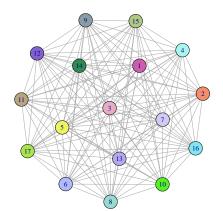


Duży graf pełny

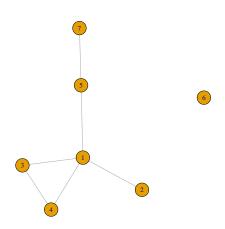


Pokolorowany duży graf pełny

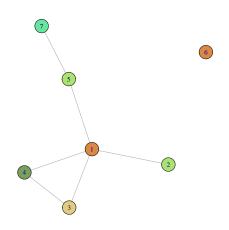
```
## [1] "Liczba różnych kolorów:"
## [1] 17
```



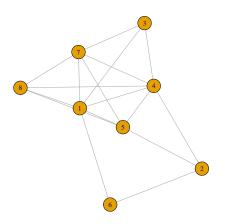
Graf z niewielką liczbą krawędzi



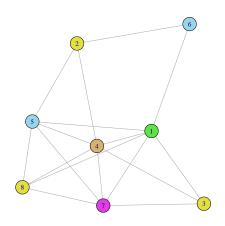
Pokolorowany graf z niewielką liczbą krawędzi

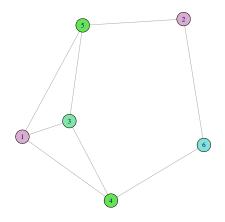


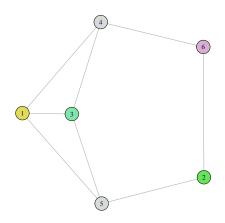
Graf z dużą liczbą krawędzi

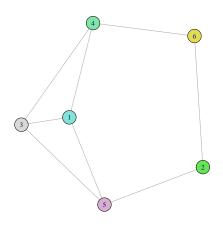


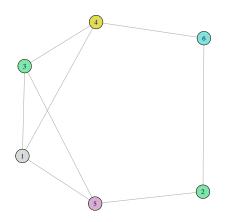
Pokolorwany graf z dużą liczbą krawędzi

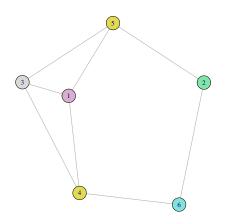


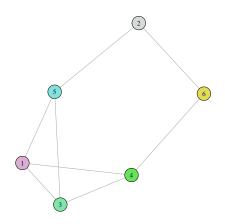












Uzyskanie rozkładu stacjonarnego

Rozkład stacjonarny poprawnych kolorowań dla konkretnego grafu możemy uzyskać poprzez wykonanie dużą liczbę razy algorytmu i zliczenie częstości występowania każdego ze zwracanych stanów.

Podsumowanie

Powyżej zaprezentowany algorytm, bazujący na łańcuchach ograniczających, zwraca poprawne kolorowanie dla różnych typów grafów i dzięki niemu możemy uzyskać rozkład stacjonarny poprawnych kolorowań. Wyniki algorytmu empirycznie pokazują poprawność wcześniejszych rozważań teoretycznych.

Bibliografia

- Perfect Sampling Using Bounding Chains, HUBER, 2004
- On Exact Simulation of Markov Random Fields Using Coupling from the Past, HAGGSTROM, NELANDER, 1999

Koniec

Dziękuję za uwagę!