Прямое исполнение

Курс «Программное моделирование вычислительных систем»

Григорий Речистов grigory.rechistov@phystech.edu

5 марта 2015 г.



- 1 Прямое исполнение
- 2 Предпросмотр
- 3 Коробка передач
- 4 Заключение



На прошлой лекции

- Интерпретаторы медленная шутка
- Двоичная трансляция быстрее, потому что вычисляет «меньше»



■ ЯВО \to маш. код — компиляция. Маш. код \to маш. код — ДТ. А что такое маш. код \to ЯВО?



■ ЯВО \to маш. код — компиляция. Маш. код \to маш. код — ДТ. А что такое маш. код \to ЯВО? Декомпиляция.



- ЯВО \to маш. код компиляция. Маш. код \to маш. код ДТ. А что такое маш. код \to ЯВО? Декомпиляция.
- **■** A ЯВО → ЯВО?



- ЯВО \to маш. код компиляция. Маш. код \to маш. код ДТ. А что такое маш. код \to ЯВО? Декомпиляция.
- A ЯВО → ЯВО?Source-level компилятор



- ЯВО \to маш. код компиляция. Маш. код \to маш. код ДТ. А что такое маш. код \to ЯВО? Декомпиляция.
- A ЯВО \rightarrow ЯВО?Source-level компилятор
- В каких случаях ДТ будет медленнее интерпретации на одной и той же гостевой программе?



- ЯВО \to маш. код компиляция. Маш. код \to маш. код ДТ. А что такое маш. код \to ЯВО? Декомпиляция.
- A ЯВО \rightarrow ЯВО?Source-level компилятор
- В каких случаях ДТ будет медленнее интерпретации на одной и той же гостевой программе? Если программа полна SMC.



Когда применимо прямое исполнение

- Когда гостевая ISA совпадает с хозяйской
- Ну или почти совпадает



Алгоритм

■ BB



Почему это не будет работать

- Не полностью совпадающие ISA
- Различное положение внешних ресурсов (устройств и памяти)
- Привилегированность инструкций
- Необходимость изоляции симулятора от обнаружения и разрушения гостем



Почему это не будет работать

```
add %r1, %r2 mul $10, %r3 div %r4, %r5 Отсутствующая в хозяине инструкция ld (0ха000), %r10 Другое расположение в памяти st %r10, (%r11) sub %r11, %r1 mov $16, %r13 mov %r13, %cr0 Привилегированные инструкции trap $32
```



Предпросмотр кода



Заплатки и заглушки



Двоичная инструментация

•••Общее название методики исследования и модификации приложений Pin http://pintool.org DynamoRIO http://dynamorio.org/



Сложности DEX

••••••Необходимость предпросмотра негативно влияет на производительность симуляции Необходимость контролировать SMC Переменная длина инструкций усложняет stubbing/patching Необходимо контролировать время исполнения гостя • А как это делается в многозадачных вытесняющих ОС? Для DEX оптимально иметь аппаратную поддержку на хозяине



Спектр симуляционных подходов



Коробка передач



Динамическое переключение режимов

+Оптимальное использование лучших сторон каждого из подходов - Необходимость разработки фактически нескольких симуляторов



Итоги

Наивное прямое исполнение Заплатки и заглушки DEX с аппаратной поддержкой Переключение режимов симуляции • Условия на переходы



Оптимизации

instr1
instr2
instr3
instr4
instr5
branch

<instr1>
inc PC_OFF(%r14)
<instr2>
inc PC_OFF(%r14)
<instr3>
inc PC_OFF(%r14)
<instr4>
inc PC_OFF(%r14)
<instr5>
inc PC_OFF(%r14)

<instr1>
<instr2>
<instr3>
<instr4>
<instr5>
add \$5, PC_OFF(%r14)
<branch>



Итоги

- Наивное прямое исполнение
- Заплатки и заглушки
- DEX с аппаратной поддержкой
- Переключение режимов симуляции
- Условия на переходы



Литература I



F. Leung, G. Neiger, D. Rodgers, A. Santoni, R. Uhlig. Intel® Virtualization Technology // Intel Technology Journal No10 (03 Aug 2006).

http://www.intel.com/technology/itj/2006/v10i3/ Matias Zabaljauregui. Hardware Assisted Virtualization Intel Virtualization Technology. 2008. http://lib.mipt.ru/book/283035/



На следующей лекции

Симуляция периферийных устройств и полной платформы



Спасибо за внимание!

Слайды и материалы курса доступны по адресу http://is.gd/ivuboc

Замечание: все торговые марки и логотипы, использованные в данном материале, являются собственностью их владельцев. Представленная здесь точка зрения отражает личное мнение автора, не выступающего от лица какой-либо организации.

