GYMNASIUM OTTOBRUNN

Oberstufenjahrgang 2017/19

Seminarfach Softwareentwicklung

Seminararbeit

Verfasser:	Jonas Fritsch
Seminarleiter:	StD Peter Brichzin
Bewertung:	Punkte
Unterschrift des Seminarleiters:	

INHALTSVERZEICHNIS

1	EIN	ILEITUNG	4						
2	\mathbf{AU}	FGABE 1 – "Die Kunst der Fuge"	5						
	2.1	Aufgabenstellung	5						
	2.2	Auslegung der Aufgabe	5						
	2.3	Lösungsidee	6						
		2.3.1 Verstehen des Problems	6						
		2.3.2 Der Algorithmus	13						
	2.4	Implementierung	21						
	2.5	Optimierungsmöglichkeiten	26						
	2.6	Beispiele	26						
3	\mathbf{AU}	FGABE 3 – "Quo vadis, Quax?"	30						
	3.1	Aufgabenstellung	30						
	3.2	Auslegung der Aufgabe	32						
	3.3	Lösungsidee	32						
	3.4	Teilaufgabe (a)	32						
	3.5	Teilaufgabe (b)	32						
	3.6	3.6 Teilaufgabe (c)							
		3.6.1 Implementierung	32						
		3.6.2 Optimierungsmöglichkeiten	32						
		3.6.3 Beispiele	33						
	3.7	Teilaufgabe (d)	33						
4	FAZ	ZIT	34						
5	LIT	ERATURVERZEICHNIS	35						
6	ABBILDUNGSVERZEICHNIS 30								
7	CD	-VERZEICHNIS	37						
8	AN	HANG	38						
	8.1	Installationshinweise	38						

1 EINLEITUNG

Der aus drei Runden bestehende Bundeswettbewerb Informatik (BwInf) ist einer von vier bundesweiten Informatikwettbewerben. Mit dem 36. BwInf wurde für die erste Runde mit 1463 Teilnehmern eine so hohe Teilnahme wie seit 1993 nicht mehr geschafft [1]. Von den ursprünglich 1463 Teilnehmern der ersten Runde haben es 828 Teilnehmende geschafft, sich für die zweite Runde zu qualifizieren [2]. Von diesen haben jedoch nur noch 154 Teilnehmer der zweiten Runde Lösungen für zwei Aufgaben ihrer Wahl eingereicht. Dies liegt nicht zuletzt an der stark gestiegenen Komplexität der Aufgaben gegenüber der ersten Runde. Zu der letzten dritten Runde des Bundeswettbewerbs Informatik werden schlussendlich nur noch 25 Teilnehmer eingeladen. Das sind im Falle des BwInfs von 2017 nur rund 1,7% der ursprünglichen Teilnehmer.

Im Folgenden wird eine eingereichte Lösung zu der ersten und dritten Aufgabe der zweiten Runde des 36. Bundeswettbewerbs Informatik erläutert.

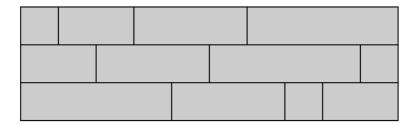
2 AUFGABE 1 – "Die Kunst der Fuge"

2.1 Aufgabenstellung

Ilona besitzt einen riesigen Haufen Holzklötzchen: Diese haben alle dieselbe Höhe und Tiefe, aber verschiedene Längen.

Ilona möchte eine Mauer bauen. Jede Reihe der Mauer soll aus n Klötzchen bestehen, die die Längen 1 bis n haben und lückenlos aneinanderliegen. Die Stellen zwischen den Klötzchen heißen Fugen. Ilona möchte, dass in der fertigen Mauer niemals zwei Fugen übereinander liegen, selbst wenn sich mehrere Reihen dazwischen befinden. Außerdem soll ihre Mauer möglichst hoch sein.

Für n = 4 gelingt es ihr recht schnell, eine Mauer mit drei Reihen zu bauen:



Aufgabe

Hilf Ilona, indem du ein Programm schreibst, das nach Eingabe von n eine nach ihren Vorgaben konstruierte, möglichst hohe Mauer ausgibt. Für n = 10 sollte dein Programm eine Mauer der Höhe 6 ausgeben können. Wie hoch werden die Mauern deines Programms für größere n?

2.2 Auslegung der Aufgabe

Die grundlegende Aufgabe ist es, eine Mauer mit möglichst vielen Reihen, die aus verschieden länglichen Klötzchen bestehen, zu bauen.

Die Variable n ($n \in \mathbb{N} \setminus \{0\}$) definiert dabei die Längen und auch die Gesamtanzahl der Klötzchen pro Reihe. Gesamtanzahl heißt, dass bei zum Beispiel n=5 jede Reihe aus 5 einzelnen Klötzchen besteht. Jede Reihe setzt sich dann aus einem 1er-, einem 2er-, einem 3er-, einem 4er- und einem 5er-Klötzchen zusammen.

Der Trick bei der Aufgabe ist nun, dass niemals zwei Fugen **übereinanderliegen** dürfen. Eine Fuge ist die Lücke zwischen zwei Klötzchen (siehe Abbildung 1).



Abbildung 1: Darstellung der 3 Fugen einer Reihe mit 4 Klötzchen

Als Hilfestellung wurde außerdem erwähnt, dass eine Mauer für n=10 eine maximale Höhe von 6 hat.

2.3 Lösungsidee

2.3.1 Verstehen des Problems

Um die Problemstellung der Aufgabe genauer zu verstehen, bietet es sich erstmal an, Mauern für kleinere n auf Papier zu zeichnen. Beginnt man mit n=1, fällt auf, dass ganz gleich, wie viele Reihen übereinanderliegen, es nie zu einer Fugenüberlappung kommen kann, da eine Reihe mit einem einzelnen Klötzchen keine Fuge besitzt. Für n=1 kann also theoretisch eine **unendlich** hohe Mauer gebaut werden.

Für n=2 ist es auch noch recht einfach, eine Mauer zu bauen. Denn es gibt pro Reihe nur 2 mögliche Reihenfolgen von Klötzchen. Entweder kommt zuerst das 1eroder das 2er-Klötzchen. Eine der zwei möglichen Lösungen ist in Abbildung 2 zu sehen. Es gibt keine Möglichkeit, noch ein Klötzchen in einer neuen dritten Reihe zu platzieren, ohne eine Fuge doppelt zu besetzen.



Abbildung 2: Eine der zwei möglichen Lösungen für n=2. Die vertikalen Striche zeigen an, dass die jeweilige Fuge bereits besetzt ist.

Auch für n=3 gibt es eine Mauer mit einer maximalen Höhe von 2 (siehe Abbildung 3). Hier wird es jedoch schon komplexer, da es nun für eine Reihe nicht mehr $2!=2\times 1=2$, sondern $3!=3\times 2\times 1=6$ mögliche Klötzchen-Reihenfolgen gibt. Außerdem tritt bei N=3 das erste Mal auf, dass eine **mögliche Fugenstelle** nicht besetzt wird.

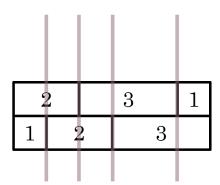


Abbildung 3: Eine mögliche Lösung für n=3. Zu beachten ist, dass in der Mauer eine **mögliche** Fugenstelle, dort wo es eine größere Lücke zwischen den zwei letzten besetzten Fugenstellen gibt, **unbesetzt bleibt.**

Geht man noch weiter und bildet eine Mauer für n = 4 (4! = 24 mögliche Klötzchen Anordnungen pro Reihe), so kann man erstmals eine Mauer der Höhe 3 bilden (siehe Abbildung 4). Hier ist auch wieder jede einzelne Fugenstelle besetzt.

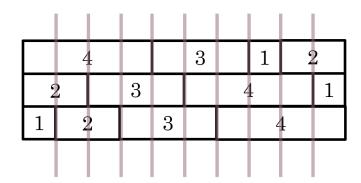


Abbildung 4: Eine mögliche Lösung für n=4

Die Komplexität der Aufgabe steigt mit höheren n stark an. Während man bei n=2 2! Möglichkeiten pro Reihe und 2 Reihen hatte $(2! \times 2 = 4 \text{ unterschiedliche Mauern})$, gibt es bei n=4 bereits $4! \times 3 = 72$ verschiedene Mauern. Allgemein gibt es also für eine Mauer $n! \times h$ Lösungen, wobei h die Anzahl der übereinanderliegenden Reihen ist.

Es ist logisch, dass zwischen der Anzahl der maximal möglichen Reihen h und der Anzahl der Klötzchen pro Reihe n eine Abhängigkeit existiert.

Allgemein kann man sagen, dass die maximale Mauerhöhe dann erreicht ist, wenn nicht mehr genügend Fugenstellen in der Mauer frei sind, um eine weitere Reihe zu bilden.

Somit lässt sich die Formel

$$h = \frac{f_{Mauer}}{f_{Reihe}}$$

ableiten, wobei f_{Mauer} die maximale Anzahl an Fugen in der Mauer und f_{Reihe} die Anzahl der Fugen, die eine Reihe besetzt, beschreibt.

Um nun auf f_{Mauer} schließen zu können, braucht man nur die Länge der Mauer. Da jede Reihe der Mauer gleich lang ist, ist die Länge der Mauer gleich der Länge einer Reihe. Die Länge einer Reihe definiert sich wiederum durch die Menge und Breite ihrer Klötzchen. Das heißt also, die Länge einer Reihe/der Mauer ist nach der Gaußschen Summenformel

$$1 + 2... + n = \sum_{k=1}^{n} k = \frac{n(n+1)}{2}$$

Um nun aber von der Länge der Mauer auf f_{Mauer} zu schließen, muss man noch 1 von der Länge der Mauer abziehen. Dies wird offensichtlich, wenn man zu einer Mauer eine Reihe aus lauter 1er-Klötzchen bildet (siehe Abbildung 5). Jedes 1er-Klötzchen, bis auf das Letzte, besetzt eine Fuge. Da das Ende des letzten Klötzchens nicht als Fuge gilt, wird von der Länge der Reihe noch 1 abgezogen.

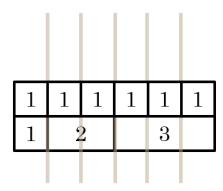


Abbildung 5: Eine Mauer der Länge 6 besitzt 5 mögliche Fugenstellen.

Ähnlich lässt sich auch f_{Reihe} berechnen. Um wissen zu wollen, wie viele freie Fugen eine Reihe mit n Klötzchen besetzen wird, zieht man einfach wieder 1 von der Anzahl der Klötzchen pro Reihe (n) ab (siehe Abbildung 6).

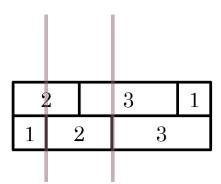


Abbildung 6: Eine Reihe bei n = 3 besetzt n - 1 = 2 freie Fugen.

Daraus ergibt sich die fertige Formel für die Anzahl der Reihen h in einer maximal hohen Mauer in Abhängigkeit von n.

$$h = \frac{\frac{n \times (n+1)}{2} - 1}{n-1} = \frac{n}{2} + 1$$

Der Graph der daraus folgenden Funktion $h(n) = \frac{n}{2} + 1$ verläuft dabei linear (siehe Abbildung 7).



Abbildung 7: Graph der linearen Funktion $h(n) = \frac{n}{2} + 1$

Setzt man nun für n = 10 ein, ergibt sich der Funktionswert 6, der mit der in der Aufgabenstellung angegebenen Höhe für eine Mauer von n = 10 übereinstimmt. Testet man allerdings die maximale Mauerhöhe für zum Beispiel n = 3, so ergibt sich als Wert 2, 5. Dies macht allerdings keinen Sinn, da die fertige Mauer nur aus vollen Reihen bestehen muss und keine halbfertige Mauer besitzen kann.

Jedes ungerade n zieht einen nicht-ganzzahligen Funktionswert h nach sich. Der Zusammenhang ist dabei, dass wie beim vorherigen Beispiel n=3 (siehe Abbildung 3) eine Fuge unbesetzt bleibt. Diese Fuge kann zwar mit einem weiteren Klötzchen besetzt werden, die Reihe könnte aber nicht mehr vollständig gebaut werden. Da die Mauerhöhe also eine natürliche Zahl sein muss, wird der Funktionsterm noch mit Abrundungsklammern umgeben:

$$h(n) = \lfloor \frac{n}{2} + 1 \rfloor$$

Der daraus resultierende Graph ist in Abbildung 8 zu sehen.



Abbildung 8: Graph der Funktion $h(n) = \lfloor \frac{n}{2} + 1 \rfloor$

Somit gibt die Funktion h(n) mit der Definitionsmenge $\mathbb{D}_h = \mathbb{N}\setminus\{0;1\}$ und der Wertemenge $\mathbb{W}_h = \mathbb{N}\setminus\{0\}$ die jeweilige maximale Mauerhöhe (h) in Abhängigkeit von n an. Wobei in der Definitionsmenge auch 1 ausgeschlossen ist, weil für n=1 aus logischer Sicht eine unendlich hohe Mauer und nicht nur eine Mauer der Höhe 1 gebildet werden kann.

Die naivste Lösung für die Aufgabe bestünde darin, per Brute-Force so viele Mauer-Permutationen durchzugehen, bis man eine fertige Mauer der maximalen Höhe ohne Fugenüberlappung erreicht hat.

Für die in der Aufgabenstellung festgelegte Mindestanforderung n=10, gäbe es bereits

$$f(10) = 10!^6 \approx 2,28e+39$$

unterschiedliche Mauerkombinationen bei der maximalen Mauerhöhe von 6. Der Graph der allgemeinen Formel

$$f(n) = n!^{\lfloor \frac{n}{2} + 1 \rfloor}$$

ist in Abbildung 9 zu sehen.

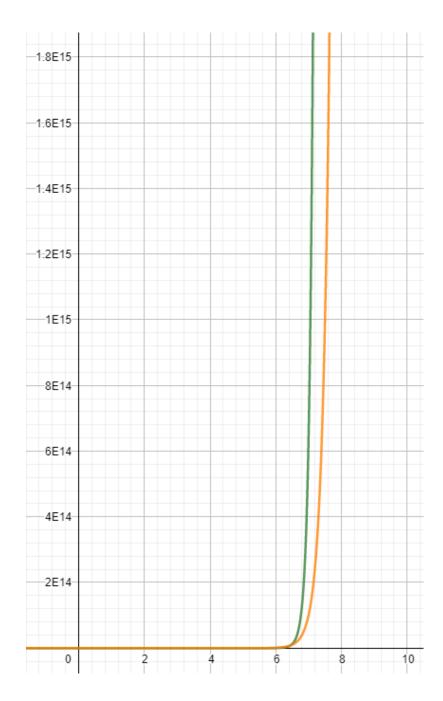


Abbildung 9: Der grüne Graph zeigt die extreme Steigung der Funktion $f(n) = n!^{\lfloor \frac{n}{2} + 1 \rfloor}$. Zum Vergleich der orange farbige Graph der Funktion $g(x) = 100^x$.

Die Anzahl der verschiedenen möglichen Mauern für n steigt somit mehr als **exponentiell**.

Nun ist hierbei allerdings zu beachten, dass es durchaus mehrere mögliche unterschiedliche Lösungen geben kann. Unter anderem werden bei der Gesamtmenge unterschiedlicher Mauern auch Mauern unterschieden, die die gleichen Reihen in unterschiedlicher Reihenfolge besitzen (siehe Abbildung 10). Dies führt zu einer Vielzahl möglicher Lösungen.

2	2		3		1
1	2			3	

1	2	2	3				
2			3		1		

Abbildung 10: Obwohl beide Mauern aus denselben zwei Reihen bestehen, werden sie als unterschiedliche Mauern angesehen.

Weiterhin ist zu beachten, dass es für Mauern mit ungeraden n mehr unterschiedliche Lösungen gibt als für die wieder darauffolgende Mauer mit geraden n.

Dies liegt eben daran, dass bei ungeraden n immer mindestens eine Fugenstelle frei bleibt, was wiederum zu mehr richtigen Mauervariationen führt.

Trotzdem würde das Finden einer Lösung für n=10, selbst wenn ein Computer nur **1** Millisekunde für die Permutation einer **gesamten Mauer** benötigen würde, die maximal erwartete Algorithmuslaufzeit einer BwInf-Lösung bei Weitem überschreiten.

Damit ist eine naive Brute-Force Methode als Lösung ausgeschlossen und es muss nach einem effizienteren Algorithmus gesucht werden.

2.3.2 Der Algorithmus

Grundlegend gibt es zwei unterschiedliche Wege, eine Mauer wie in der Aufgabenstellung zu bauen.

Der offensichtlichere ist die Bauart "Von unten nach oben". Bei dieser Bauart setzt man zuerst die Klötzchen zu einer Reihe zusammen. Hat man eine Reihe fertig, beginnt man mit der zweiten Reihe und so weiter (siehe Abbildung 11). Man setzt Reihe auf Reihe (von unten nach oben), bis man die Maximalhöhe erreicht hat.



Abbildung 11: Der Bau einer Mauer nach der "Von unten nach oben"-Methode. Es wird Reihe nach Reihe gebaut (1-5), bis die maximale Höhe erreicht wurde (6).

Eine andere Möglichkeit ist, wenn man die Anzahl der Reihen (h) für eine Mauer der maximalen Höhe bereits weiß, die Mauer "von links nach rechts" aufzubauen. Man kann die Aufgabe auch so formulieren, dass das Ziel ist, möglichst alle Fugenposition in der Mauer zu füllen. Nun bietet es sich an, anstatt wie bei "von unten nach oben" immer ein Klötzchen zu setzen und dann zu schauen, ob die jeweilige Fugenposition noch frei ist, von den Fugenpositionen auszugehen und diese jeweils zu versuchen, mit einem Klötzchen zu füllen (siehe Abbildung 12).



Abbildung 12: Der Bau einer Mauer nach der "Von links nach rechts"-Methode. Es wird jeweils immer die nächste freie Fuge angeschaut und überprüft, welches Klötzchen in welcher Reihe diese Fuge füllen kann. Dieses Klötzchen wird dann gesetzt (1 bis 5). Dies wiederholt sich so lange, bis die letzte Fuge erreicht wurde und die Mauer fertig ist (6).

Diese "Von links nach rechts"-Bauart ist dadurch möglich geworden, dass man schon von vornherein die Anzahl an Reihen kennt, die für eine maximale Mauer benötigt wird.

Aber auch bei dieser Bauart bleibt die Frage, was passiert, wenn mehr als ein Klötzchen die nächste Fuge füllen kann. Dies passiert nämlich bei fast jeder Fuge (siehe Abbildung 13).



Abbildung 13: Zum Besetzen der dritten Fuge (orange markiert) bei n=4 kann entweder ein 3er-Klötzchen in einer neuen Reihe, oder ein 2er-Klötzchen in der untersten Reihe platziert werden.

Wählt man ein zufälliges Klötzchen aus, so kann es schnell dazu kommen, dass eine Reihe so weit in "Rückstand" gerät, dass kein mögliches Klötzchen mehr lang genug wäre, um die Reihe fortzuführen (siehe Abbildung 14).

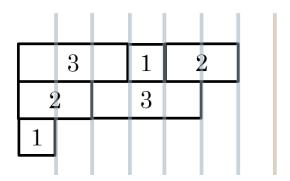


Abbildung 14: In der dargestellten Mauer für n=4 gibt es für die unterste Reihe keine Möglichkeit mehr, ein Klötzchen zu platzieren. Da die obereren Reihen alle Fugen schon besetzt haben und die nächste freie Fuge 6 Längen von der untersten Reihe entfernt ist, würde diese Reihe ein 6er-Klötzchen benötigen. Bei n=4 gibt es jedoch maximal 4er-Klötzchen.

Es ist also wichtig, immer darauf zu achten, dass die kürzeste Reihe nicht den Anschluss verliert.

Die Lösung für dieses Problem ist es, bei dem Fall, wenn verschiedene Klötzchen mehrerer Reihen eine Fuge befüllen können, immer die kürzeste Reihe zu bevor-

zugen.

Mit diesem Algorithmus kommt man bis zu n = 8. Dort tritt ein weiteres Problem auf (siehe Abbildung 15).

	5			6		3			7	2			
	4		5			6			7		2		
	3		5		4			6		7			
2	}	5			6			4	3		7		
1		5		4			6		3	7		2	2

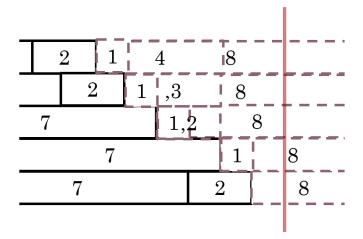


Abbildung 15: Bei n=8 tritt das Problem auf, dass die **29. Fuge** (rot markiert), durch **kein einziges mögliches Klötzchen besetzt werden kann**. Da n jedoch eine **gerade Zahl** ist, wissen wir, dass für eine Mauer der maximalen Höhe **alle Fugen besetzt werden müssen**. Das untere Bild zeigt noch mal den hinteren Ausschnitt der Mauer mit allen noch möglichen Klötzchen für jede Reihe an. Keines davon würde die nächste Lücke füllen.

Um dennoch eine Lösung zu bekommen, wird **Backtracking** verwendet. Backtracking erlaubt es, **zur letzten Entscheidung zurückzugehen** und eben **eine andere** zu **treffen**. Mit "Entscheidung" ist die Wahl eines Klötzchens, um eine freie Fuge zu besetzen, wenn es mehrere Möglichkeiten gibt, gemeint (siehe Abbildung 16).

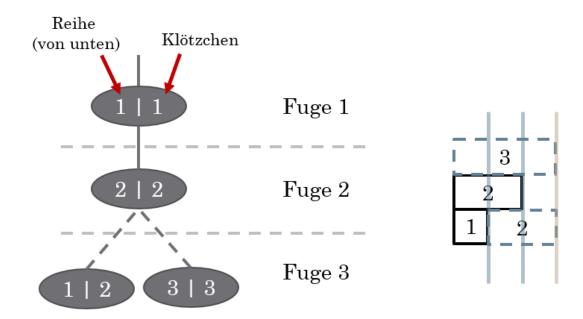


Abbildung 16: Bei einer Mauer von n=4 tritt das vorher schon besprochene Problem auf, dass es zwei mögliche Klötzchen gibt, die die 3. Fuge besetzen können. Der Baum auf der linken Seite veranschaulicht die möglichen Klötzchen pro Fuge. Die Tiefe des Baumes entspricht dabei einer jeweiligen Fugenposition und die Knoten dieser Tiefe stehen für die möglichen Klötzchen.

Wird nun das Klötzchen der kürzesten Reihe (das 3er-Klötzchen in der obersten, neuen Reihe) gewählt und davon ausgegangen, dass die 4. Fuge danach nicht mehr gefüllt werden kann (siehe Abbildung 17).

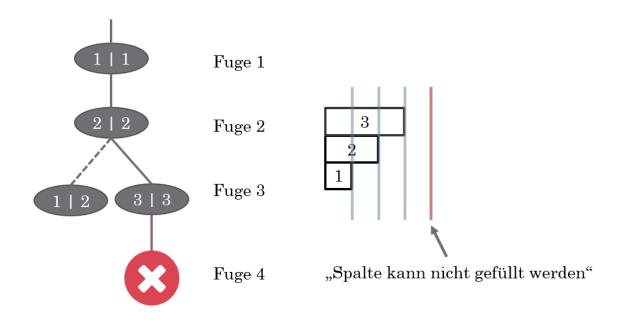


Abbildung 17: Angenommen, nach der Entscheidung, das 3. Klötzchen einzusetzen, kann die 4. freie Fuge nicht besetzt werden. Theoretisch könnte in der untersten Reihe ein 3er-Klötzchen die 4. Fuge füllen. Zur Vereinfachung der Darstellung wird dies jedoch außer Acht gelassen.

So wird einen Schritt zurück zur letzten Entscheidung gegangen und dort das andere Klötzchen gewählt (siehe Abbildung 18).



Abbildung 18: Nach dem "Trial and error"-Prinzip wird beim Backtracking zur letzten Entscheidung zurückgegangen (oberes Bild) und ein anderes Klötzchen ausgewählt (unteres Bild). Dann wird mit dem Algorithmus fortgefahren.

Damit ist der grundlegende Algorithmus vollständig.

2.4 Implementierung

Das Programm wurde in der Sprache C# als Konsolen Applikation mit dem .NET Framework 4.7.1 geschrieben. Das am Ende des Kapitels in Abbildung 21 gezeigte Klassendiagramm zeigt die Grundstruktur des Programms.

Im Folgenden soll nur die Implementierung der für den Algorithmus wichtigsten Methode erklärt werden. Auf der beigelegten CD befindet sich zusätzlich eine vollständige Dokumentation aller Methoden und Attribute einmal in Form eines PDFs und einer HTML-Website.

Die Klasse WallBuilder ist für den Algorithmus die wichtigste Klasse. Sie baut die Mauer. Die für diesen Vorgang verantwortliche Methode ist FillNextGap (siehe Abbildung 20), die als Eingabeparameter einen Integer nextGap, ein Wall Objekt curWall und einen weiteren Integer freeGaps erwartet und ein Objekt der Klasse Wall zurückgibt.

Die Methode ist **direkt Rekursiv** und teilt somit die Problemstellung, eine komplette Mauer zu bauen in mehrere kleinere Probleme auf. Diese sind für die jeweils nächste Fuge ein Klötzchen zu finden, der sie besetzt.

Als erstes wird mit der Abbruchbedingung in Zeile 4 kontrolliert, ob die Mauer vollständig gebaut ist. Durch das Programmiermodell **LINQ** wird überprüft ob die Summe aller platzierten Klötzchen jedes Row Objekts der übergebenen Wall Instanz curWall, mit der Länge einer vollständigen Mauer übereinstimmt. Ist die Abbruchbedingung true, so kommt es zu einem Rekursionsende und das fertige Wall Objekt wird zurückgegeben.

Ansonsten wird das übergebene Wall Objekt 'kopiert', denn es ist sehr wichtig, dass am übergebenen curWall Objekt nichts geändert wird. Objekte der Klassen Wall und Row sind nämlich sogenannte Referenz Typen (engl. Reference Types). Anders als bei Werte Typen (engl. Value Types), bei denen bei einer erneuten Zuweisung der gespeicherte Wert kopiert und die Variable dann auf diesen kopierten Wert verweist, wird bei einer erneuten Zuweisung eines Referenz Typs nur der Verweis (engl. Pointer) kopiert. Die Variable greift jedoch auf das gleiche Objekt im Systemspeicher zu wie die vorherige Variable.

Dies hätte zu Folge, dass wenn an dem übergebenen Wall Objekt zu späterem Zeitpunkt irgendwelche Änderungen vorgenommen werden, sich auch das Wall Objekt der Aufrufer-Methode ändert. Dies würde das Backtracking erheblich erschweren, da nicht mehr auf den Zustand der Mauer vor einer Klötzchen Entscheidung zurückgegriffen werden könnte.

In Zeile 10 bis 14 wird dann die, für den aktuellen Schritt, zu befüllende Fugenposition gewählt. Der Parameter nextGap beschreibt also die zuletzt gefüllte Fuge. Es wird überprüft, ob es nach nextGap überhaupt noch eine Fuge gibt. Ist dem so wird die Variable nextGapPos mit dem Wert nextGap + 1, also der Position der nächsten Fuge, initialisiert. Es kann jedoch auch sein, dass die Mauer schon am Ende angelangt ist und im letzten Schritt bereits die letzte 'Fugenposition' und damit ist hierbei das Ende der Mauer gemeint, gefüllt wurde (siehe Abbildung 19). Wichtig hierbei ist, dass dies nicht direkt heißt, dass die Mauer fertig ist. Es muss nämlich jede andere Reihe auch noch die letzte 'Fuge' erreichen.

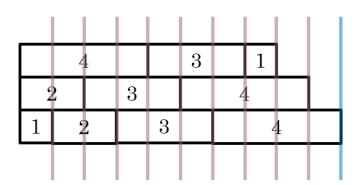


Abbildung 19: Bei dieser Mauer von n=4 hat die unterste Reihe die letzte 'Fugen-position' bereits gefüllt. Diese End-'Fuge' darf und muss jedoch mehrmals besetzt werden, um jede Reihe abzuschließen.

Deshalb wird in diesem Fall die Variable nextGapPos mit dem gleichen Wert wie nextGap initialisiert.

Im nächsten Ausdruck, der sich von Zeile 17 bis 19 erstreckt, werden wieder mittels LINQ alle Row Objekte der aktuellen Wall Instanz, die durch ein noch verfügbares Klötzchen die gewünschte Fugenposition befüllen können, in einem Array gesammelt.

Von Zeile 22 bis 34 wird nun geprüft, ob es keine einzige Reihe gibt, die die nächste Fuge besetzen kann. Hier wird auf den Sonderfall geschaut, dass der Parameter freeGaps größer als 0 ist. Dies kann nämlich der Fall sein, wenn n ungerade ist. Bei ungeraden n kann es ja zu vollständigen Mauern kommen, ohne, dass alle Fugen besetzt sind. In der Tat kann man auch relativ einfach ausrechnen, wie viele Fugen für ein ungerades n frei bleiben können (siehe Methode CalculateWallProperties der Klasse WallBuilder. Somit kann es passieren, dass wenn kein Klötzchen in keiner Reihe zum Besetzen einer freien Fuge gefunden wurde und der 'freie Fugen Puffer' der aktuellen Mauer noch größer als 0 ist, dass diese freie Fuge nicht besetzt und einfach übersprungen werden kann. Deshalb findet in Zeile 26, wenn freeGaps noch größere als 0 ist, einfach der rekursive Aufruf statt mit dem freeGaps Parameter um 1 verringert. Der Rückgabewert dieses rekursiven Aufrufs wird in der Variable result gespeichert. Ist result ein Wall Objekt, wird dieses weiter zurückgegeben, ansonsten wird der restliche Code bis zum Rekursionsende in Zeile 51 ausgeführt. Tritt der Sonderfall freeGaps > 0 nicht ein wird null zurückgegeben.

In Zeile 37 wird das Array der Row Objekte, die die nächste Fuge füllen können nach ihrer RowSum sortiert. Mit RowSum ist hierbei einfach die Summe aller in der Reihe platzierten Klötzchen gemeint. Nach dem Sortieren, ist das erste Objekt des possibleRows Arrays also die kürzeste Reihe und das letzte Objekt die bereits längste Reihe.

In der For-Schleife von Zeile 40 bis 48 werden nun die Row Objekte des possibleRows Array einzeln iteriert. Zuerst wird in Zeile 42 das Klötzchen platziert, dass die gesuchte Fuge füllt. (Das Klötzchen wurde in der vorher aufgerufenen Methode ContainsPossibleRowSum der Klasse WallBuilder herausgefiltert.)

Danach kommt ein rekursive Aufruf, dessen Rückgabewert in der lokalen Variabel result gespeichert wird. In der Abbruchbedingung von Zeile 44 wird wieder überprüft, ob result ein Wall Objekt ist. Ist dies der Fall, wird es weiter zurückgegeben.

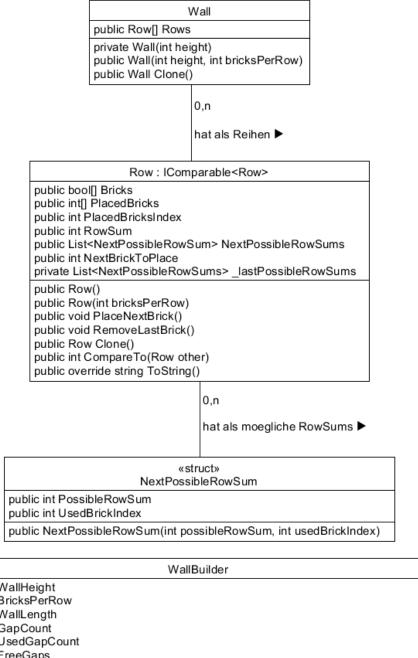
Ist im Gegensatz dazu **result** gleich **null**, heißt das, dass mit dieser Klötzchen-Entscheidung keine fertige Mauer gebaut werden konnte und deshalb bis zu dieser Entscheidung zurückgegangen wurde, um dort ein anderes Klötzchen zu wählen (**Backtracking**). Deshalb wird das zuvor platzierte Klötzchen des aktuellen Row Objekts in Zeile 47 wieder entfernt.

Gibt es danach noch weitere Row Objekte im possibleRows Array, wird die Schleife mit dem nächsten Row Objekt durchlaufen.

Als letzte Anweisung der Methode wird mit einem Rekursionsende null zurückgegeben.

```
public Wall FillNextGap(int nextGap, Wall curWall, int freeGaps)
 1
 2
 3
          // Check if wall is finished
         if (curWall.Rows.All(r => r.RowSum == WallLength))
 4
              return curWall;
 6
         var wall = curWall.Clone();
8
9
         // Check if there is a next gap
10
         int nextGapPos;
          if (nextGap < GapCount + 1)</pre>
11
12
              nextGapPos = nextGap + 1;
         else
13
14
             nextGapPos = nextGap;
15
         // Get all rows that can reach the next gap
         var possibleRows = wall.Rows
17
              .Where(r => r.NextPossibleRowSums.Any(nrs => ContainsPossibleRowSum(
18
19
                 r, nrs, nextGapPos))).ToArray();
20
          // If no row can reach next gap and FreeGaps > 0 continue to next gap
21
         if (possibleRows.Length == 0)
22
23
              if (freeGaps > 0)
25
                  var result = FillNextGap(nextGapPos, wall, freeGaps - 1);
26
27
                 if (result != null) return result;
28
29
             else
30
                 // track back
31
32
                  return null;
33
              }
34
35
36
         // Get row with lowest row sum and call FillNextGap()
37
         Array.Sort(possibleRows);
38
         // Backtracking
39
40
         for (var i = 0; i < possibleRows.Length; i++)</pre>
42
             possibleRows[i].PlaceNextBrick();
43
             var result = FillNextGap(nextGapPos, wall, freeGaps);
             if (result != null) return result;
44
45
              // remove wrong placed brick and try next branch
46
              possibleRows[i].RemoveLastBrick();
47
48
49
         // track back
51
         return null;
52
     }
```

Abbildung 20: Quellcode der Methode FillNextGap der Klasse WallBuilder.



public int WallHeight
public int BricksPerRow
public int WallLength
public int GapCount
public int UsedGapCount
public int FreeGaps
public Stopwatch AlgorithmStopwatch

public void BuildWall(int n)
public Wall FillNextGap(int nextGap, Wall curWall, int freeGaps)
private bool ContainsPossibleRowSum(Row row, NextPossibleRowSum nprs, int nextGapPos)
public void CalculateWallProperties()
private void PrintWall(Wall wall)
private void PrintAlgorithmTime()

Abbildung 21: Erweitertes Klassendigramm des Programms. Die wichtigsten zwei Methoden des Algorithmus wurden in der Klasse WallBuilder hervorgehoben.

2.5 Optimierungsmöglichkeiten

Mit der Implementierung dieses Algorithmus können maximale Mauern bis zu n = 17 in wenigen Sekunden erzeugt werden. Jedoch steigt die durchschnittliche Algorithmuslaufzeit ab n = 17 sehr stark an. Für n = 18 dauert das Finden einer Mauer schon mehrere Minuten.

Dieser Algorithmus lässt sich jedoch noch um einiges optimieren. In den vom Bundeswettbewerb Informatik offiziell veröffentlichten Lösungshinweisen werden zur ersten Aufgabe noch mehrere Optimierungsmöglichkeiten genannt:

- Randomized Algorithm
- Kopplung und Spiegelung einer halben Mauer
- Einschränkung des Suchraums
- Ergänzung vorheriger Permutationen

Mithilfe dieser Optimierungen kann der Algorithmus so erweitert werden, dass er bis n = 110 eine Mauer wenigen Minuten generieren kann.

Dies ist vor allem Eindrucksvoll, wenn man bedenkt, dass es für n = 100 schon

$$100!^{51} \approx 2,95e+8,056$$

unterschiedliche Mauern der maximalen Höhe gibt.

Eine Zahl mit über 8057 Stellen.

2.6 Beispiele

Wie bereits erwähnt kann der Algorithmus Mauern von n=2 bis n=17 in wenigen Sekunden erstellen. Test mit größeren n wurden nach mehreren Minuten abgebrochen.

Außerdem können Mauern von n=2 bis n=7 komplett **ohne Backtracking** generiert werden. Dies sorgt dafür, dass die Algorithmuslaufzeit für diese n in etwa gleich niedrig sind.

Weiterhin erwähnenswert ist, dass das Finden von Mauern für ungerade n meist

kürzer dauert, als das Generieren der n-1 Mauer, da dort Fugen freigelassen werden können und es dadurch deutlich mehr mögliche Mauerkombinationen gibt.

Im Folgenden sind die durchschnittlichen Algorithmuslaufzeiten für die verschiedenen n in einer Tabelle aufgelistet. Außerdem werden in Abbildung 22 bis 24 Konsolen-Ausgaben des Programms für verschiedene n gezeigt.

n	Algorithmuslaufzeit
2	$10{,}25~\mathrm{ms}$
3	10 ms
4	11 ms
5	10 ms
6	$10{,}75~\mathrm{ms}$
7	$10{,}75~\mathrm{ms}$
8	10 ms
9	$10{,}75~\mathrm{ms}$
10	$15~\mathrm{ms}$
11	$14{,}75~\mathrm{ms}$
12	$29{,}25~\mathrm{ms}$
13	$42~\mathrm{ms}$
14	372 ms
15	125 ms
16	$11348~\mathrm{ms}$
17	$636~\mathrm{ms}$

Die linke Spalte gibt den eingegeben Wert für n an, die rechte die durchschnittliche Algorithmuslaufzeit in Millisekunden.

Abbildung 22: Programm-Ausgabe für n = 17.

Abbildung 23: Programm-Ausgabe für n = 10.

Abbildung 24: Programm-Ausgabe für n=6 mit vorherigen fehlerhaften Eingaben für n (1 und abc).

3 AUFGABE 3 – "Quo vadis, Quax?"

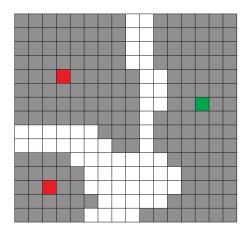
3.1 Aufgabenstellung

In einer abgelegenen und unwegsamen Gegend will Quax die Fähigkeiten seines neuen Quadcopters ausprobieren. Da wird aus dem Spiel Ernst: Ein Tornado mit anschließender Überschwemmung vernichtet seine Essenvorräte, so dass er seinen Urlaub abbrechen und sofort die lange Wanderung zurück zur einzigen Stadt der Provinz antreten muss. Außerdem hat sich die Landschaft vollkommen verändert – es haben sich Flüsse und Seen gebildet, wo früher keine waren. Es ist nicht klar, ob es überhaupt noch einen gangbaren Weg zurück zur Stadt gibt und, falls ja, wo sich ein solcher Weg zwischen den Gewässern durchschlängelt.

Quax möchte die Landschaft mit dem Quadcopter erkunden, bevor er loslegt, um lange Umwege zu vermeiden, die er sich nicht leisten kann. Der Quadcopter kann in einer frei wählbaren Flughöhe einen beliebigen Punkt der Landschaft anfliegen. Allerdings ist auch er beschädigt: Die Speicherkarte ist hin, und es funktioniert nur ein einziger Sensor. Dieser erfasst ein quadratisches, nach Norden ausgerichtetes Gebiet unter dem Quadcopter, dessen Seitenlänge proportional zur Flughöhe ist. Der Sensor kann für dieses Testgebiet entscheiden, ob es ganz von Wasser bedeckt ist ("Wasser"), ganz aus trockenem Land besteht ("Land") oder sowohl Wasser als auch Land enthält ("Gemischt").

Quax kann wiederholt den Quadcopter für eine bestimmte Kombination aus Flughöhe und Zielpunkt programmieren, ihn entsenden und bei seiner Rückkehr das Ergebnis ("Wasser", "Land" oder "Gemischt") in Empfang nehmen. Liefert der Quadcopter auch für ein kleinstmögliches Testgebiet mit Seitenlänge 20m immer noch das Ergebnis "Gemischt", geht Quax davon aus, dass er dieses Testgebiet überqueren kann – zur Not schwimmt er ein paar Meter mit dem Gepäck.

Das folgende Pixelbild zeigt eine Beispiel-Landschaft. Jedes Pixel repräsentiert einen quadratischen Bereich der Landschaft mit Seitenlänge 10 m. Das grüne Pixel zeigt die Position der Stadt. Vom oberen roten Startpunkt kann Quax die Stadt erreichen, vom unteren aber nicht.



Aufgabe

- (a) Schreibe ein Programmmodul, das aus den Ergebnissen durchgeführter Flüge bestimmt, ob es für Quax einen gangbarenWeg zurück zur Stadt gibt, ob es definitiv keinen solchen Weg gibt oder ob mehr Flüge nötig sind, um eine Entscheidung herbeizuführen.
- (b) Beschreibe eine Strategie für das Entsenden des Quadcopters, die mit möglichst wenig Flügen einen Weg zur Stadt findet, falls es einen gibt.
- (c) Schreibe ein Programm, das eine Landschaft einliest, in welcher die Stadt sowie mehrere mögliche Standorte von Quax markiert sind. Ein Pixel repräsentiert ein Quadrat der Seitenlänge 10 m. Dann soll das Programm die anhand der Strategie aus (b) festgelegten Entsendungen für jeden Standort des Quadcopters einzeln simulieren. Ausgeben soll es je eine Darstellung der Landschaft, in der die Testgebiete mit ihren jeweiligen Ergebnissen geeignet eingetragen sind. Falls es einen gangbaren Weg zur Stadt gibt, soll dieser in der Darstellung erkennbar sein.

Wende dein Programm mindestens auf die auf der BWINF-Website gegebenen Beispiele an und dokumentiere die Ergebnisse. Gehe davon aus, dass sich außerhalb der eingelesenen Landschaft nur Wasser befindet.

(d) Gibt es Verteilungen von Flüssen und Seen, bei denen deine Strategie aus (b) zu sehr vielen Flügen führt? Falls nein, erkläre warum nicht. Falls ja, gib ein Beispiel dafür an und erkläre, worin das Problem besteht.

3.2 Auslegung der Aufgabe

3.3 Lösungsidee

- 3.4 Teilaufgabe (a)
- 3.5 Teilaufgabe (b)
- 3.6 Teilaufgabe (c)

3.6.1 Implementierung

3.6.2 Optimierungsmöglichkeiten

Auch bei diesem Algorithmus gibt es noch viele Optimierungsmöglichkeiten zur Verbesserung der Laufzeit oder Verringerung der benötigten Quadcopter Flüge:

Multithreading

Nicht alle Bestandteile des Algorithmus nutzen das Prinzip des Multithreadings optimal aus und können noch erheblich verbessert werden.

A* Pathfinding

A* ist ein Pathfinding-Algorithmus zum Finden eines kürzesten oder zumindest möglichst kurzen Weges. Jedoch ist für diese Aufgabenstellung die Länge des Weges irrelevant und viele der Quadcopter Flüge zum Erkunden sehr kleiner Gebiete sind nicht unbedingt notwendig. Um dieses Verhalten des A*-Algorithmus zumindest abzuschwächen, könnte man noch Heuristiken implementieren.

Speichern von Pathfinding Zuständen

Das bereits implementierte Caching für eine Wegfindung, bei der noch unbekannte Nodes als nicht-betretbar angenommen werden, hat die Laufzeit erheblich minimiert. Nun ist es aber noch möglich Zustände für die Wegfindung, bei der unbekannte Nodes als betretbar angenommen werden, zu speichern, so dass dieser Algorithmus nicht jedes mal von der Startposition bis zur Zielposition suchen muss, sondern auf vorher durchgeführte Suchergebnisse zurückgreifen kann.

Bidirektionale Suche

Mit Hilfe einer "Bidirektionale Suche", könnte sich sowohl die Laufzeit, als auch die

benötigte Anzahl an Quadcopter Flügen weiter verbessern.

Unity Implementierung

Die Wahl einer Game-Engine als Entwicklungsumgebung hat auch einen großen Einfluss auf die Laufzeit, durch viele für dieses Programm unnötige Hintergrundprozesse. Auch das einzelne Darstellen von Flügen auf der Map-Textur verbraucht viele Ressourcen.

Eine simplere Konsolen-Anwendung, die dem Benutzer die Flüge am Ende in eine PNG-Datei einträgt, würde zum Beispiel nochmals deutlich effizienter laufen.

3.6.3 Beispiele

3.7 Teilaufgabe (d)

Mit einer eher unnatürlichen Verteilung von Flüssen und Seen wie zum Beispiel einem Schachbrettmuster (siehe Abbildung ————), einem verzweigten Labyrinth (siehe Abbildung —————) oder eine Anordnung mehrerer schmaler Wasser und Land streifen (siehe Abbildung —————), können kaum noch größere Flächen eindeutig eingeteilt werden.

Dies sorgt schnell für einen sehr umfangreichen Quaternärbaum und damit auch für viele Quadcopter Flüge.

Der hier besprochene Algorithmus läuft am effizientesten, bei eher natürlichen Landschaften, mit größeren Wasser- und Landflächen. Dabei kann der Quadcopter den Typ größere Gebiete mit nur einem Flug identifizieren.

4 FAZIT

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Sed tempus consectetur lorem, imperdiet dignissim est auctor a. Vivamus convallis, leo et iaculis egestas, nunc massa porttitor tellus, id faucibus urna justo eget massa. Praesent quis feugiat odio. Nullam quis mattis enim. Fusce volutpat odio in enim sodales venenatis. Mauris consequat.

5 LITERATURVERZEICHNIS

Buchquellen:

- [1] Leslie Lamport, \(\mathbb{L}T_EX: \) a document preparation system, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.
- [2] Leslie Lamport, \(\mathbb{L}T_EX: a document preparation system, \) Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.
- [3] Leslie Lamport, \(\mathbb{L}T_EX: \) a document preparation system, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.

PDF-Scans:

- [1] Leslie Lamport, *Lambort TeX: a document preparation system*, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.
- [2] Leslie Lamport, \(\mathbb{L}T_EX: \) a document preparation system, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.

Internetquellen:

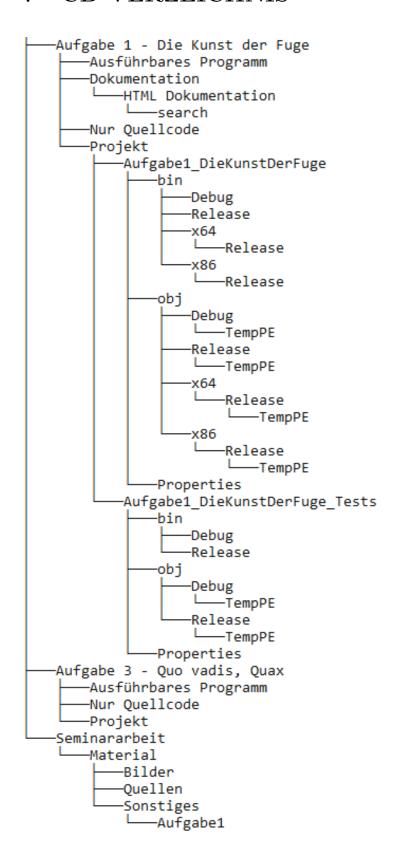
- [1] Leslie Lamport, \(\mathbb{L}T_EX: \) a document preparation system, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.
- [2] Leslie Lamport, ETEX: a document preparation system, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.
- [3] Leslie Lamport, \(\mathbb{L}T_EX: \) a document preparation system, Addison Wesley, Massachusetts, 2nd edition, 1994.

6 ABBILDUNGSVERZEICHNIS

Alle enthaltenen Abbildungen wurden entweder selbst mit unten aufgelisteten Tools erstellt oder von unten genannten Programmen/Quellen gescreenshottet.

- Microsoft PowerPoint
- Grafikrechner GeoGebra
- UMLet
- Adobe Photoshop CC 2018
- BwInf36 Runde 2 Aufgabenstellung
- Windows 10 Konsole

7 CD-VERZEICHNIS



8 ANHANG

Aufgrund der Länge des Quellcodes beider Aufgaben, werden die einzelnen Klassen hier nicht weiter aufgelistet.

Die einzelnen Quellcode-Dateien befinden sich auf der beigelegten CD.

8.1 Installationshinweise

Die Programme beider Aufgaben wurden kompiliert und befinden sich als ausführbare .exe Dateien auf der beigelegten CD.

Für beide Aufgaben wurden jeweils für Windows 64bit und 86bit Dateien erstellt.

9 ERKLÄRUNG DES VERFASSERS

Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit. Sed tempus consectetur lorem, imperdiet dignissim est auctor a. Vivamus convallis, leo et iaculis egestas, nunc massa porttitor tellus, id faucibus urna justo eget massa. Praesent quis feugiat odio. Nullam quis mattis enim. Fusce volutpat odio in enim sodales venenatis. Mauris consequat.

Ich erkläre hiermit, dass ich die Seminararbeit ohne fremde Hilfe angefertigt und nur die im Literaturverzeichnis angeführten Quellen und Hilfsmittel benützt habe.					
, den					
Ort	Datum				
Unterschrift des Verfassers					