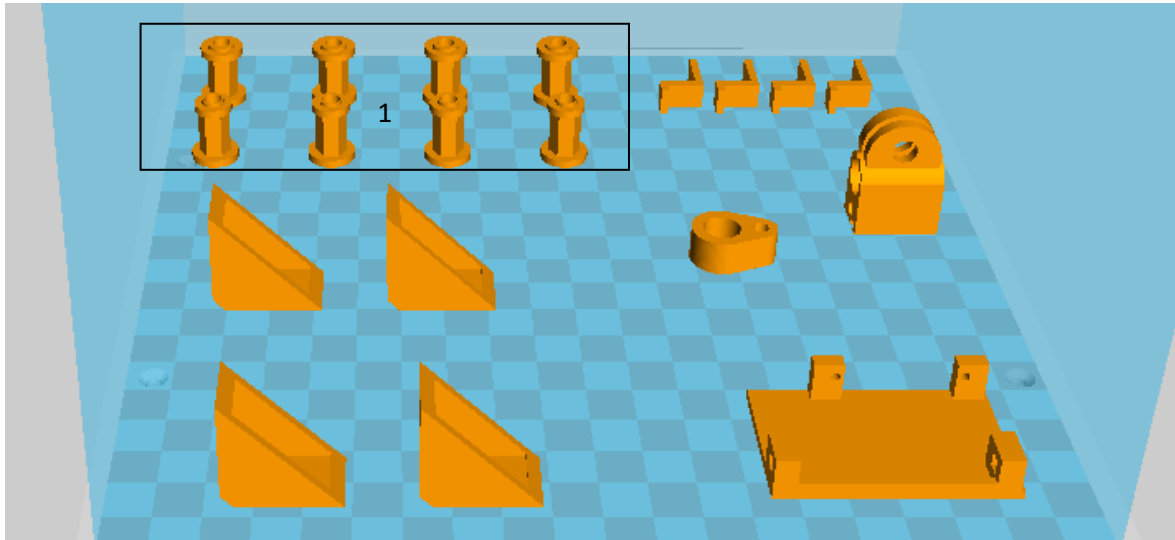


Durant les vacances de Noël, Athena est allée chercher au fablab les pièces que nous avons à imprimer pour pouvoir assembler la structure finale, que nous devons absolument faire pendant la séance pour pouvoir avancer dans notre projet et dans les tests des programmes.

Voici les pièces que nous avons imprimées :



Au cours de cette séance nous avons donc consacré la totalité du créneau à l'assemblage de notre robot. Pour cette étape nous avons dû travailler en binôme car par exemple pour le perçage de la plaque de bois, l'une devait tenir la structure pendant que l'autre perceait.

J'ai donc découvert l'utilisation de la perceuse, mais aussi d'un appareil capable de tronçonner des vis en les brûlant ! Nous avons dû percer nos plaques de bois pour visser nos deux lecteurs DVD (surélevés par des « écrous » (1 voir photo ci-dessus) faits au fablab), mais aussi pour fixer les deux plaques de bois perpendiculaires à notre plaque horizontale. Je vais mettre des photos de la structure ci-dessous afin de mieux comprendre les tâches que nous avons à effectuer :

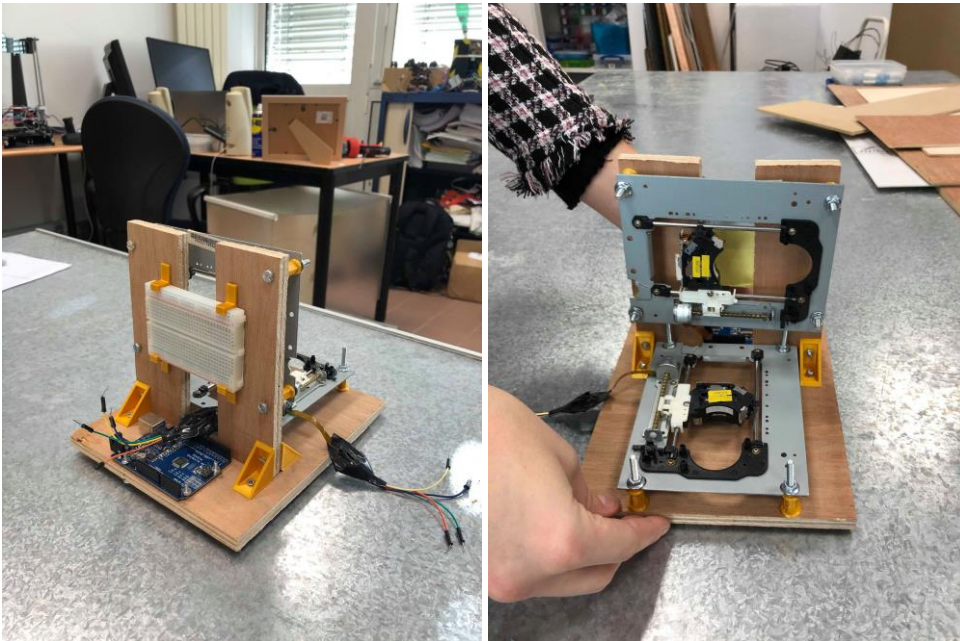


L'étape de perçage : Athena tient la structure et moi la perceuse.



L'étape de la « tronçonneuse » pour couper les vis trop longues

Nous avons donc obtenu cette structure



Face arrière

Face avant

Nous avons donc fixé à l'aide de vis nos plaques de bois ensemble, sur lesquelles on a fixé nos lecteurs et la carte arduino. Quant au breadboard on l'a fixé grâce aux composants 2 (voir première photo) imprimés au fablab. On les a collés au pistolet à colle sur la structure en bois directement.

Il nous restera donc le montage du circuit, le crayon à rajouter avec le servomoteur, et le support de dessin où l'on placera la feuille. Puis place aux programmes !