

LISTA 5

ZAD 1.

(data alignment)

WYRÓWNIANIE DANYCH - rozmieszczenie danych w pamięci w taki sposób, aby każdy z nich znajdował się na adresie o wielokrotności jej rozmiaru.

Dlaczego dane typów prostych powinny być wyrównane? Bo dzisiejsze procesory wykonują operacje czytania i pisania po pamięci najbardziej efektywnie, gdy dane są wyrównane naturalnie, czyli gdy adres danej znajduje się na wielokrotności jej rozmiaru.

(padding)

WYPEŁNIENIE - to włożenie pustych danych między elementy tak, aby każdy element był wyrównany.

PRZYKŁAD STRUKTURY KTÓRA WAŻY WIĘCEJ NIŻ POLA

```
typedef struct {
```

```
    bool x;
```

```
    int y;
```

```
sizeof(x) + sizeof(y) = 5  
sizeof(s) = 8
```

```
} s;
```

(Internal padding)

WYPEŁNIENIE WEWNĘTRZNE - służy do wyrównowania elementów wewnątrz struktury

(external padding)

WYPEŁNIENIE ZEWNĘTRZNE - służy do wyrównania całej struktury (wypełnienie po ostatnim elemencie) względem największego elementu wewnątrz niej.

ZAD. 2

```
int16_t you(int8_t index) {  
    struct {
```

```
        int16_t tbl[5]; // 2 * 5
```

```
        int8_t tmp; // 1
```

```
        int16_t secret // 2
```

```
    } str; // wielkość to 14
```

```
    str.secret = set_secret();
```

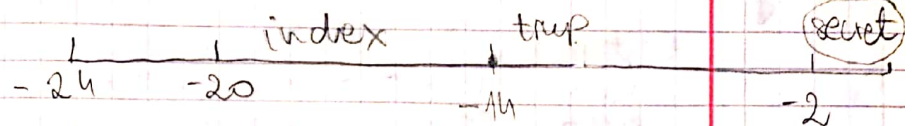
```
    return str.tbl[index];
```



```

you: pushq %rbp
movq %rsp, %mbp
subq $24, %rsp
movl %edi, %ecx
movb %al, -20(%rbp) // tu wrzucamy index
call set-secret
movw %ax, -2(%rbp) // zapisujemy wynik set-secret
// -
movsbl -20(%rbp), %ecx // wrzucamy index do max
cltq
movzwl -14(%rbp, %rax, 2), %ecx // zwracamy
leave
ret
[rbp-14+max*2]

```



ZAD. 2

Aby poznać wartość sekretu porównaliśmy wywołanie funkcji you z argumentem 6, ponieważ sekret jest zapisany pod rbp-2, stąd $rbp-14 + max*2 = rbp-2$

$$rbp-14 + max*2 = rbp-2$$

$$max*2 = 12$$

$$max = 6$$

```

typedef struct {
    int32_t x[A][B]; // 12
    int64_t y; // 8
} str1;

```

ZAD. 3

```

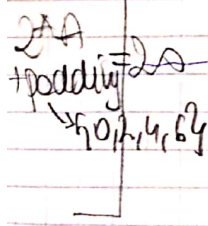
typedef struct {
    int8_t array[B]; // 1*B = 4
    int32_t t; // padding 0, 1, 2 lub 3
    int16_t s[A]; // 2*A = 18
    int64_t u; // 8
} str2;

```

```

void set_val(str1 *p, str2 *q) {
    int64_t v1 = q->t;
    int64_t v2 = q->u;
    p->y = v1 + v2;
}

```



```

set_val:
    movslq 8(%rsi), %rax // B + padding = 8
    addq 32(%rsi), %rax // 18 + 2*A + u + padding = 32
    movq %rax, 184(%rdi) // A*B*4 + 50, 42 = 184
    ret
padding

```

$$0244 \quad A*B*4 + 0 = 184$$

$$\text{lub} \quad A*B*4 + 4 = 184$$

$A*B = 46$ ale 46 nie dzieli się przez 5, 6, 7 ani 8

gdyż $B \in \{5, 6, 7, 8\}$

$A*B = 45 \rightarrow$ podzielne przez 5

$$A*5 = 45$$

$$A = 9$$

więc $A = 9, B = 5$

ZAD. 4.

```
typedef struct {
    int32_t first;
    a_struct a [CNT];
    int32_t last;
} b_struct;
```

```
void test (int64_t i, b_struct *bp) {
    int32_t m = bp->first + bp->last;
    a_struct *ap = &bp->a[i];
    ap->x[ap->idx] = m;
}
```

first 0 4

40 to rowie struktury A

last 288
wielkośc a [CNT]

test:

$16 \cdot 18 = 288$

$idx = bp + 40$
 $Size(A) = 40$

wielkośc
podaję
kolejny x
w bpt8

```
movl 0x10(%rsi), %ecx //ecx = bp->last
orl (%rsi), %ecx //ecx (u) = bp->first + bp->last
leaq (%rsi, %rsi, 4), %rax //rax = 5i
leaq (%rsi, %rax, 8), %rax //rax = bp + 40i (adres)
movl 0x8(%rax), %ecx //ecx = bp + 40i + 8 (wrote)
movslq %ecx, %rcx
movl %rcx, 0x10(%rax, %rcx, 8) //bp + 16 + 40i + 8 + i
//bp + 40i + 8 + 8 * idx + 8
//bp -> a[i] + 8 * idx + 8
//bp -> a[i] -> x[idx]
```

retq

first

Zatem $A * CNT = 288 - 8$, czyli $CNT = 288 / 40 = 7$
 $CNT = 7$

```
typedef struct {
    int64_t idx; // 8 bajtów
    int64_t x[4]; // 32 bajtów, a 32/8 = 4
} a_struct;
```

ZAD. 5

```
int32_t cread (int32_t *xp) {
    return (xp ? *xp : 0);
}
```

jeżeli $xp \neq 0$ to zwróć to na co wskazuje (wrote), w p.w. zwróć 0

Semantyka - co? x:ny oznacza

```
if (craol) return x;
else return y;
```

Podany ma uściśnić kod, nie działo poprawnie
- xp -> constowane ma być zawsze dobre
true, Należy użyć $xp = NULL$

```
#include <iostream>
```

- c1 kptyfikacja kodu

```
int cread (int *xp) {
    int defaultVal = 0;
    int *yp = &defaultVal;
    int *res = *(xp != NULL ? xp : yp);
    return *res;
}
```

wskaznik na 0

y

any jest wskazywaniem

Exd 3 A [size1][size2] ->

1) (asembler) tablice wielowymiarowe
 są w pamięci przechowywane jako
 tablice jednowymiarowe

1	2	3	...	size1
size2	size2	size2		size2

Exd. 4 Pole bitowe - 4 kolumnowe bity
 w 16 bitowym słowie

int u2
 10 -> 1010 -> -8+0+2+0 = -6

10 -> 1010 -> 10

Left	Shift	Left	Zwyczajny
Right	Shift	Right	oryginalny
	01 -> 8	bits	11111010

Pole bitowe typu int o rozmiarze 4
 - zamost. całej wartosci bierzemy 4 ostatnie
 bity, czyli praktycznie w zakresie 0000..1111
 interesuje nas 00..11

```
void set_field(void) {
    struct {
        int32_t field:4; // wziecie pola bitowego
        // o rozmiarze 4
    } s;
    s.field = 10;
    printf("Field value is: %d\n", s.field);
}
```