### SRM570 div1 mediumの解説(自分用)

#### ◆問題文◆

- N台のサーバがある
- サーバは木構造のネットワークを構築
- それぞれのサーバを2組で分ける
- 2組で分け終わった後に、それぞれの組みでサーバのスロットをケーブルでつないで木構造のネットワークを構築
- サーバに新規スロットを新しく自由に設置することができる
- 2組の木ネットワークを作るのに必要な新規スロットの最小値の期待値を求める。

#### ◆条件◆

- ケーブルは無限にある
- 最初から連結していた成分はそのまま連結している
- スロットはサーバごとに1つ既に備わっている(1つのサーバに新しく2つ以上のケーブルをつなぐとき新規スロットが必要になる)
- 分ける前のネットワーク用に使われていたスロットは再利用不可能

# 考察

#### ◆木構造◆

- ノード数V エッジ数E とすると 連結成分数: 1 V=F+1
- 連結成分が1つ増えると 連結成分数: 2V=E+1+1=E+2
- 連結成分数Cでは V = E + C
- 全体を木にするために必要なケーブルとスロットの数は ケーブル数: C – 1 スロット数: 2\*(C – 1)
- 最初からサーバ1台につきスロットが1つ備わっているので必要なスロットの数はスロット数: max(2\*(C-1)-V,0)

### 考察(つづき)

- 新しいサーバを接続するときはどこにつないでもいい
- どこのサーバに接続しても木構造は崩れないので 最初から備わっていたスロットを優先的に使わせる
- ノード数 エッジ数 連結成分数の3つだけで必要なスロットの数は求まる V=E+Cを使えば 2つあれば求まる

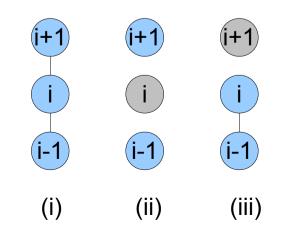
スロット数: max(2 \* (V – E – 1) – V, 0) = max(V – 2 \* E – 2, 0)

- ノード数V エッジ数E になるようなサーバの選び方の場合の数をすべて求める 量が多いからDPする
- 場合の数の総和はpow(2, V) 選び方は2つの組みで対照的なので 片方について求めて2倍すればいい

よって答えは Σ{dp[v][e] \* max(v-2\*e-2, 0)}/pow(2, V-1)

#### 木DP

- 根付き木の葉っぱから木DPする 葉っぱから番号をつける(dfsを使う) dp[i][v][e] = i番目以降の子供のノードを使った場合の場合の数とし親ノードのテーブルを子ノードで更新していく dp[i+1][v][e] = f(dp[i][v][e], dp[i-1][v][e], ...)
  - dp[v][e] = dp[V][v][e] (根に集まったテーブル)
- i番目以降の子供のネットワークにi+1番目をつなげたときのv, eの変化が知りたい (i)i番目とi+1番目がつながる場合



### 親ノードと子ノードの関係

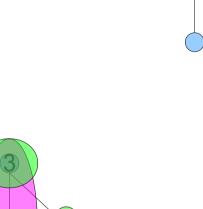
• 親ノードのテーブルを更新するとき、直近の子ノードがネットワークにあるかない かでv, eの量が変わる

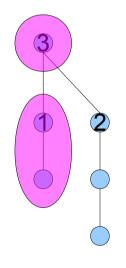
i番目のノードを使った場合(j = 1)と使わなかった場合(j = 0)で分けて計算する dp[i][v][e] → dp[i][j][v][e] に拡張

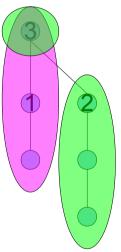
- i+1番目のノードをi番目以降の子ノードで更新
  - (i)i+1番目を使う i番目を使う dp[i+1][1][v+1][e+1] ← dp[i][1][v][e]
  - (ii)i+1番目を使う i番目を使わない dp[i+1][1][v+1][e] ← dp[i][0][v][e]
  - (iii)i+1番目を使わない i番目を使う dp[i+1][0][v][e] ← dp[i][1][v][e]
  - (iv)i+1番目を使わない i番目を使わない dp[i+1][0][v][e] ← dp[i][0][v][e]

### 子ノードが複数ある場合

子ノードが複数ある場合の更新
 (i)まず1つのノードを使って親ノード
を更新
 (ii)他の子ノードについては、親ノード
と子ノードの掛け算で更新する







 $dp[3][1][v+1][e+1] \leftarrow dp[1][1][v][e]$   $dp[3][1][v+1][e] \leftarrow dp[1][0][v][e]$   $dp[3][0][v][e] \leftarrow dp[1][1][v][e]$  $dp[3][0][v][e] \leftarrow dp[1][0][v][e]$   $\begin{array}{l} dp[3][1][v+v'][e+e'+1] \leftarrow dp[3][1][v'][e']^*dp[2][1][v][e] \\ dp[3][1][v+v'][e+e'] \leftarrow dp[3][1][v'][e']^*dp[2][0][v][e] \\ dp[3][1][v+v'][e+e'] \leftarrow dp[3][0][v'][e']^*dp[2][1][v][e] \\ dp[3][1][v+v'][e+e'] \leftarrow dp[3][0][v'][e']^*dp[2][0][v][e] \end{array}$ 

### 結局

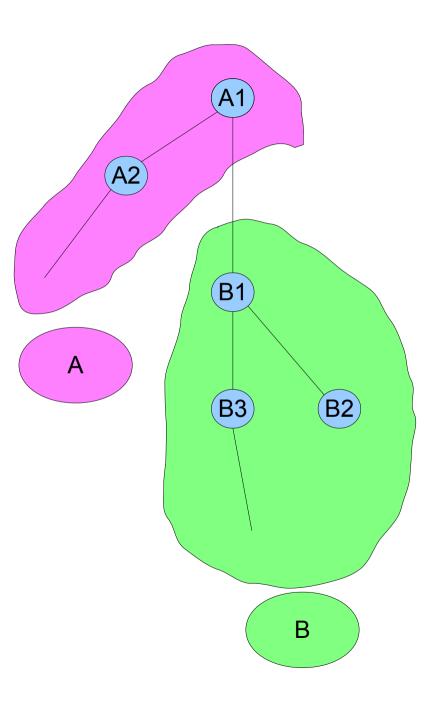
```
・ 子ノードが複数ある場合への一般化
   (i)親ノード単独の場合
     親ノードPについて
      dp[P][1][1][0] = 1
      dp[P][0][0][0] = 1
     で初期化
   (ii)子ノードを含めた場合
    子ノードcについて
        dp2[P][1][v+v'][e+e'+1] += dp[P][1][v][e]*dp[c][1][v'][e']
        dp2[P][1][v+v'][e+e'] += dp[P][1][v][e]*dp[c][0][v'][e']
        dp2[P][0][v+v'][e+e'] += dp[P][0][v][e]*dp[c][1][v'][e']
        dp2[P][0][v+v'][e+e'] += dp[P][0][v][e]*dp[c][0][v'][e']
    • 更新後の値で2重に更新しないように別テーブルdp2に保存して
      あとでまとめてdpテーブルに上書き
        [4][3] += [2][3]*[2][0]
        [5][4] += [4][3]*[1][1] ← ここでの[4][3]は += する前の値を使いたい
     • dp[P][j][v][e] == 0 のときはcontinue;
     • dp[c][j][v'][e'] == 0 のときもcontinue;
• (i) → Σ(ii) を親ノードについて葉から求めていく
```

## 補足

```
    計算量
親ノードと子ノードについて1回ずつ更新(エッジ数E)
親ノードと子ノードのdpテーブルでループ((2*V*E)^2)
計算量 = E*(2*V*E)^2 ~ V^5
10^8 ~ 10^9 ぐらいできわどいが実際にはdp == 0でcontinueしているためもっと少ない
```

• 結果 最大46ms

#### 追加資料①



- ◆2つのネットワークをつなげた場合を考える AとBはA1とB1の間でしか繋がっていない
- (i)Aのネットワークのうち"A1を使わずに" ノード数v=2, エッジ数e=1 となるネットワークの場合の数が3あるとする
- (ii)Bのネットワークのうち ノード数v=4, エッジ数e=2 となるネットワークの場合の数が4あるとする
- ◆A1を使わなければ、AとBがつながることはありえないのでA、Bのネットワークを合体させても ノード数、エッジ数ともに変化はない(単純和) つまり

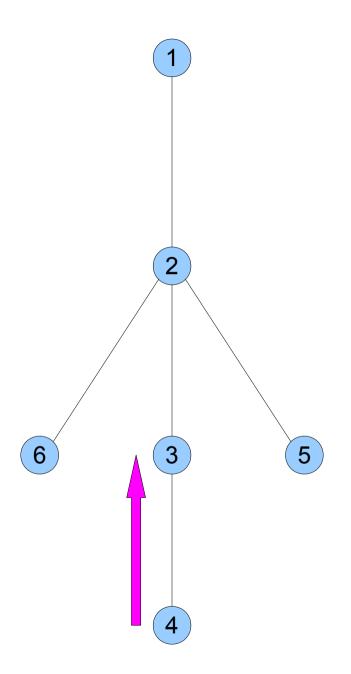
v=2+4=6, e=1+2=3 となる組み合わせが 3\*4=12通り出来上がる

> v=6, e=3となる組み合わせは他にも (v,e)=(3+3, 1+2), (5+1, 3+0),... などある

◆A1とB1を両方使うならA1とB1の間のエッジを カウントするから

v=v(A)+v(B), e=e(A)+e(B)+1 になる

#### 追加資料②



葉は初期化だけ 選ぶか選ばない かなので2通り [4][0][0][0] = 1 [4][1][1][0] = 1 Otherwise = 0

親ノード初期化 親ノードを子ノードで更新 2通り 2^2 = 4通り [3][0][0][0] = 1 [3][0][0][0] = [3][0][0][0] \* [4][0][0][0] = 1 [3][1][1][0] = 1 [3][0][1][0] = [3][0][0][0] \* [4][1][1][0] = 1 Otherwise = 0 [3][1][1][0] = [3][1][1][0] \* [4][1][1][0] = 1 [3][1][1][0] = [3][1][1][0] \* [4][0][0][0] = 1