

Notizen für LEGOlas

Meeeeeeee <3

February 22, 2019

Um nicht mehr blinde Längen zu fahren:

- Sensor immer im inneren (rechte Seite)
- Zeitliche Vorgabe, ab wann man ca. eine Kreuzung erreicht hat
- Erkennen einer Kreuzung dadurch, dass Offset schwarz wird
- Fahren, bis wieder Offset erreicht ist, dann drehen