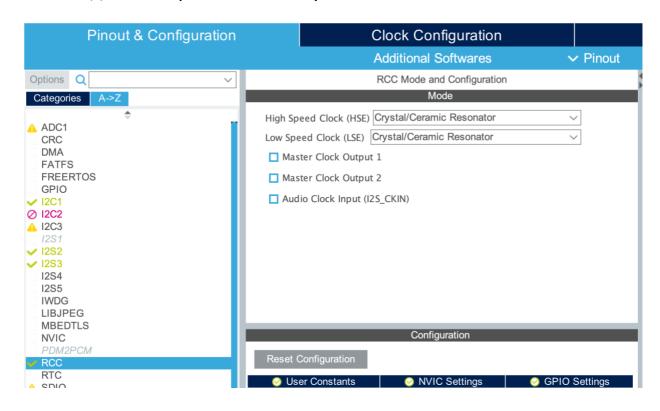
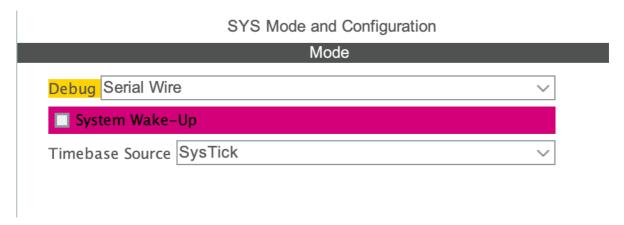
Створення Проекту за допомогою CUBE MX

- 1) Запустити CUBE MX та обрати потрібний мікроконтролер.
- 2) У лівому меню обрати розділ RCC та встановити для High Speed clock та для Low Speed Clock Crystal/Ceramic Resonator

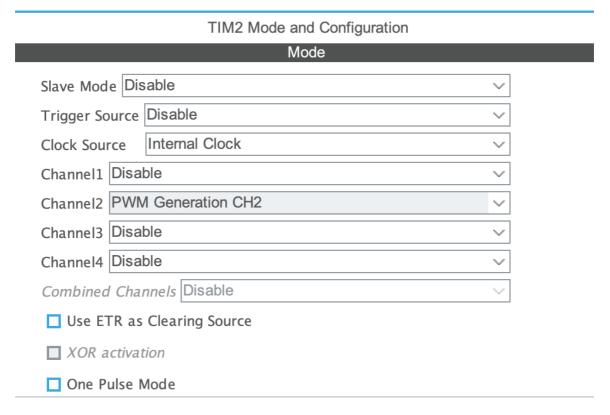


3) У розділі SYS встановити "Serial Wire".



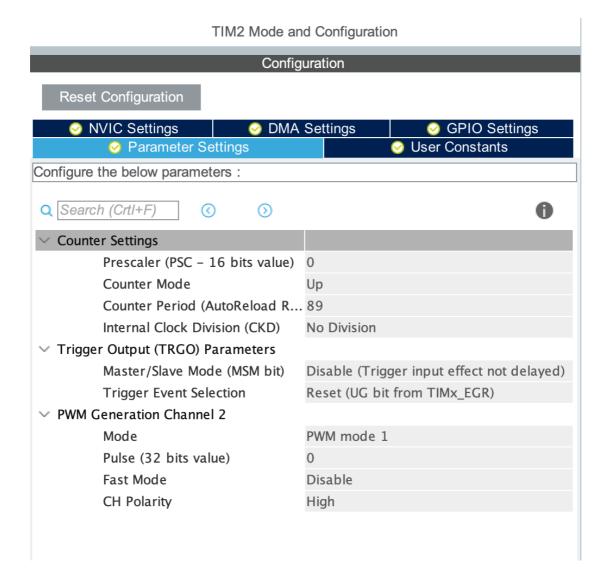
4) Потрібно налуштувати таймер та DMA. Отже, почне з таймера, було обрано TIM2 для налаштування. Відкриваємо конфігурацію TIM2:

CLOCK SOURCE – INTERNAL CLOCK
CHANNEL 2 – PWM GENERATION CH2

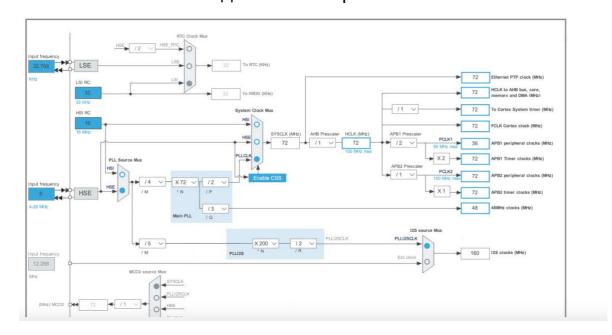


5) Наступним кроком буде налаштування таймера. Відносно початкових налаштувань потрібно лише змінити параметр COUNTER

PERIOD - 89



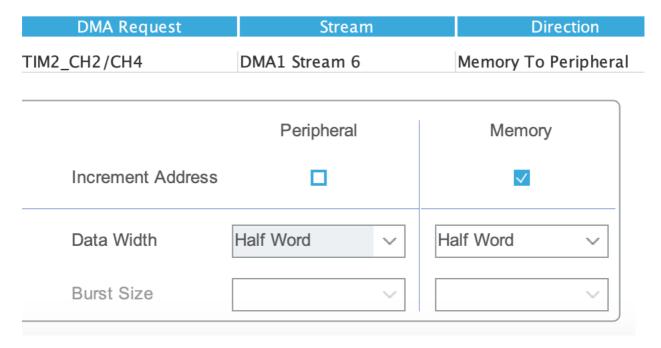
6) Відкриваємо Clock configuration та встановлюємо частоту 72 мГЦ – оптимальна частота для нашого проекта.



- 7) Повернемо до налаштування DMA. Знову відкриваємо TIM2 та обираємо меню «DMA». Створюємо новий потік для DMA та робимо наступні маніпуляції:
- INCREMENT ADDRESS MEMORY
- DMA REQUEST TIM2_CH2/CH4
- STREAM DMA1 STREAM
- DIRECTION MEMORY TO PERIPHERAL

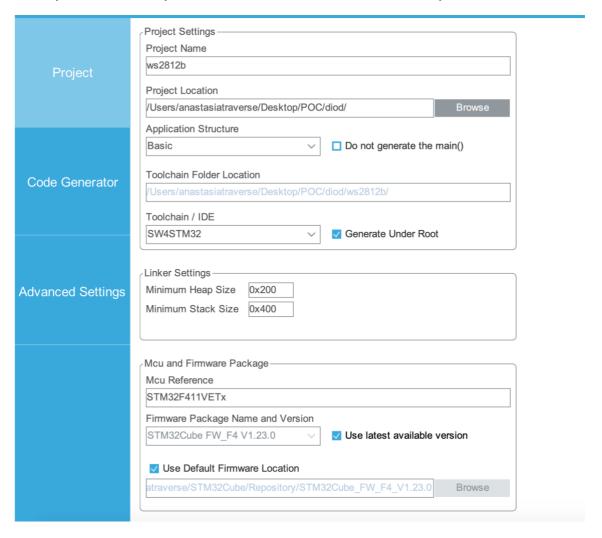
-

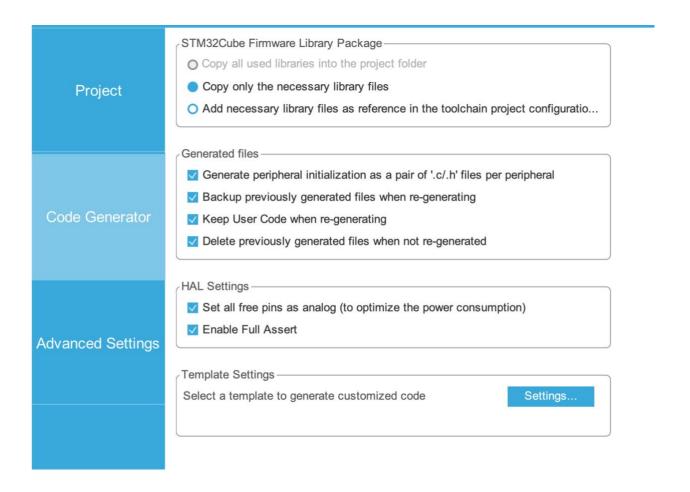
- DATA WIDTH - HALF WORD



8) Генеруємо код.

Створюємо проект, де буде знаходитись реалізація. Виконуємо наступні налаштування, які знаходяться на зображеннях нижче.





9) Коли код згенерувався варто перевірити налаштування пінів, який ви обрали для передачі інформації світлодіодам.

У нашому випадку РВ8. Основне, що потрібно перевірити швидкість на піні.

Тобто, потрібно перевірити рядок GPIO_InitStruct.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_VERY_HIGH;

Потрібно швидкість – GPIO SPEED FREQ VERY HIGH;

```
/*Configure GPIO pin : PB8 */
GPIO_InitStruct.Pin = GPIO_PIN_8;
GPIO_InitStruct.Mode = GPIO_MODE_OUTPUT_PP;
GPIO_InitStruct.Pull = GPIO_NOPULL;
GPIO_InitStruct.Speed = GPIO_SPEED_FREQ_VERY_HIGH;
HAL_GPIO_Init(GPIOB, &GPIO_InitStruct);
```

.