

# دانشگاه صنعتی امیرکبیر

(پلی تکنیک تهران)

دانشکده ریاضی و علوم کامپیوتر

پایاننامه کارشناسیارشد

گرایش ریاضی

یافتن ریشههای چندجملهای با ماتریس همراه آن

نگارش

آترينحجت

بهمن ۱۴۰۲

سفحه	فهرست مطالب	عنوان
١	ِح مسئله	۱ شر
	۱ مقدمه	-1
	۲ شرح مسئله	
٣	۳ روشهای بدست آوردن ریشههای چندجملهای	<b>'-1</b>
٣	۱-۳-۱ روش نیوتون	
	۲-۳-۱ روش هرنر	
۵	۳-۳-۱ روش دورند-کرنر	
	ش ماتریس همراه	
٨	۱ بررسی روش ماتریس همراه	-٢
٩	۲ اثبات روش ماتریس همراه	<b>'-</b> ۲
	۳ محدود کردن بازهی ریشههای معادله	
17	۴ پیدا کردن کوچکترین یا بزرگترین ریشهی یک چندجملهای با کمک روش توانی	<b>'-Y</b>
	دهسازی و پیچیدگی محاسباتی	
۱۵	۱ پیادهسازی روش ماتریس همراه در پایتون	-٣
	۲ محاسبه حدود ریشهها	<b>'-</b> ٣
۲.	۳ محاسبهی بزرگترین ریشهی چندجملهای از نظر اندازه	' <b>-</b> ٣
77	مه	كتابنا
22		پيوست

صفحه	فهرست تصاوير					
١٢	Gershgorin Discs for a Companion Matrix	1-7				
١٧	Gershgorin Discs for a Companion Matrix	۱-۳				

فهرست جداول

فهرست جداول

جدول

# فهرست نمادها

نماد مفهوم

x چند جملهای بر پایهی p(x)

فصل اول شرح مسئله

#### 1-1 مقدمه

هدف این پروژه، بررسی روش یافتن ریشههای یک چند جملهای با استفاده از ماتریس همراه آن و گسترش دادن این روش برای مسائل دیگر است. در ابتدا، روشهای مختلف یافتن ریشههای چندجملهای را بررسی کرده و سپس روش ماترسی همراه را معرفی و اثبات می کنیم. در این راستا، خواص این ماتریس و ارتباط ریشههای چندجملهای با مقادیر ویژه ی ماتریس را تحلیل می کنیم.

در ادامه، به روشهای محاسباتی این ماتریس و مقایسهی آن با دیگر روشهای میپردازیم. دقت و صحت آن را در محاسبات مختلف سنجیده و نقاط قوت و ضعف آن را بررسی میکنیم و کاربرد عملی آن را ییاده سازی میکنیم.

با توجه به بررسی نقاط قوت این روش، چند نمونهی عملی از کاربردهای آن را میپردازیم و استفادههای آن در حوزههای مختلف را شرح میدهیم.

در آخر، به کاربرد ماتریس همراه در حوزههای دیگر میپردازیم، از روش مشابهی، برای حل معادلات دیفرانسیل و معادلات مثلثاتی استفاده میکنیم و کاربرد های گسترده تر این روش رو بررسی میکنیم. برای مشاهده ی کدهای استفاده شده در این گزارش می توانید به اینجا مراجعه کنید.

#### ۱-۲ شرح مسئله

پیدا کردن ریشههای یک چند جملهای، از مسائل پر کاربرد در حوزههای مختلف علم است. چندجملهایهای بستری منعطف برای مدل کردن رابطه ی بین متغیرها، توصیف فرایندهای پیچیده و پیشبینی نتایج فراهم می کنند. بررسی رفتار و ریشههای چندجملهای ها فهم عمیقی از رفتار سیستمهای و رابطه ی میان عوامل مختلف ارائه می دهد.

در علوم کامپیوتر و CAD ، میتوان از ریشههای چند جملهای برای Curve Fitting استفاده کرد که لازمه ی واقعی دیده شدن منحنی ها در گرافیک است. به منظور تصحیح خطا <sup>۲</sup> در رمزنگاری <sup>۳</sup> برای که لازمه ی واقعی دیده شدن منحنی ها در گرافیک است. به منظور تصحیح خطا <sup>۱</sup> در رمزنگاری و encode و encode کردن اطلاعات از چندجملهای ها استفاده می شود [۳] . همجنین برقرار شود و خطاهای بوجود آمده در زخیرهسازی و جابجایی اطلاعات تصحیح شود [۳] . همجنین بساری از الگوریتمهای کدگذاری، از چندجملهای ها در همنهشتی اعداد اول استفاده می کنند و پیدا کردن ریشههای این چندجملهای ها میتواند به شکستن این کدگذاری ها منجر شود. از دیگر کاربردهای آن، می توان به مدل های اقتصادی، طراحی فیلتر در Signal Processing ، رگرسیون <sup>۴</sup> در آمار و ... اشاره کرد.

یک چند جملهای بطور کلی، به فرم:

Companion Matrix '

Error Correcting<sup>7</sup>

Cryptography<sup>\*</sup>

Regression<sup>\*</sup>

$$p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$
 (1-1)

میباشد. در این گزارش برای سادهسازی، از فرم زیر استفاده میکنیم:

$$p(x) = x^n + \frac{a_{n-1}}{a_n}x^{n-1} + \dots + \frac{a_1}{a_n}x + \frac{a_0}{a_n} = x^n + b_{n-1}x^{n-1} + \dots + b_1x + b_0$$
 (Y-1)

فرض کنید  $x_1, x_2, \cdots, x_n$  ریشه های چندجمله ای باشند، یعنی:

$$\forall 1 < i < n : p(x_i) = 0 \tag{(\Upsilon-1)}$$

$$p(x) = (x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_n)$$
 (Y-1)

هدف پیدا کردن  $x_i$  هاست. میدانیم هر چندجمله آی از درجه ی n ، دقیقا n ریشه (حقیقی یا موهومی) دارد در ابتدا می خواهیم چند روش کلی برای حل این مسئله را به همراه پیچیدگی محاثباتی آنها بررسی کنیم.

# ۱-۳ روشهای بدست آوردن ریشههای چندجملهای

#### ۱-۳-۱ روش نیوتون

روش نیتون  $^{\rm a}$  ، یکی از روشهای پرکاربرد برای یافتن یک ریشه از چند جملهایست. در این روش، با شروع از  $x_0$  دلخواه، در هر گام

$$x_{n+1} = x_n - p(x_n)/p'(x_n)$$
 ( $\Delta$ -1)

Newton's Method<sup>∆</sup>

$$p'(x) = nx^{n-1} + (n-1)a_{n-1}x^{n-2} + \dots + a_1$$
 (9-1)

این روش معمولا در  $O(n^2)$  مرحله ریشهای برای چندجملهای پیدا می کند. اما اگر چندجملهای ریشه ریشه حقیقی نداشته باشد و  $x_0$  حقیقی باشد، الگوریتم هیچگاه به یک ریشه ی جملهای نمیرسد و اگر  $x_0$  بزرگ تر از بزرگترین ریشه چندجملهای باشد، این الگوریتم در  $O(n^2)$  مرحله به پایان می رسد و بزرگترین ریشه ی چندجملهای را پیادا می کند.

هر مرحله ای این الگوریتم، نیازمند به دست آوردن مقدار چندجمله ای و مشتق آن است که به Dynamic یا Preprocessing پیچیدگی محاثباتی  $O(n^3 \log n)$  یا  $O(n^3 \log n)$  منجر می شود که با استفاده از Programming می توان آن را به  $O(n^3)$  کاهش داد.

#### ۱-۳-۲ روش هرنر

در این روش، چند جملهای p را به فرم زیر بازنویسی می کنیم:

$$p(x) = a_0 + x(a_1 + x(a_2 + x(\dots + x(a_{n-1} + xa_n) \dots)))$$
 (Y-1)

برای محاسبهی این عبارت، میتوان از سری زیر استفاده کرد

$$b_n = a_n$$
 
$$b_{n-1} = a_{n-1} + b_n x_0$$
 
$$\vdots$$
 
$$b_1 = a_1 + b_2 x_0$$
 
$$b_0 = a_0 + b_1 x_0$$
 (A-1)

که در آن  $p(x_0) = b_0$  . فرض کنید چندجملهای دارای ریشههای

$$z_n < z_{n-1} < \dots < z_1 \tag{9-1}$$

 $z_1$  اشد. روش هرنر جور ابتدا با یک حدس  $z_1 < x_0$  شروع می کند. سپس با روش نیوتون، ریشه رستد. باشد.

Horner's Method<sup>8</sup>

را مییابیم. سپس  $p(x)/(x-z_1)$  را حساب کرده، و با شروع از  $z_1$  همین روند را برای  $z_2$  تا  $z_2$  تکرار می تابیم. حال می توان نشان داد

$$p(x) = (b_1 + b_2 x + b_3 x^2 + \dots + b_{n-1} x^{n-2} + b_n x^{n-1})(x - x_0) + b_0$$
 (1.-1)

 $x_0=z_1$  که برای

$$b_0 = p(x_0) = 0 \implies p(x)/(x - x_0) = b_1 + b_2 x + b_3 x^2 + \dots + b_{n-1} x^{n-2} + b_n x^{n-1}$$
 (11-1)

### ۱-۳-۳ روش دورند-کرنر

فرض کنید چند جملهای درجه ۳ پایین را داریم: ۲

$$p(x) = x^3 + a_2 x^2 + a_1 x + a_0 (17-1)$$

اگر B ، A و B ریشههای این چند جملهای باشند، داریم:

$$p(x) = (x - A)(x - B)(x - C) \tag{1T-1}$$

$$A = x - \frac{p(x)}{(x-B)(x-C)} \tag{15-1}$$

 $x_0 \neq B, C$  برای

$$x_1 = x_0 - \frac{p(x_0)}{(x_0 - B)(x_0 - C)} \tag{12-1}$$

Durand-Kerner method<sup>v</sup>

این عملیات در یک مرحله P را به دست می آورد. حال با حدسهای اولیه  $a_0,b_0,c_0$  می توانیم این محاسبات را تکرار کنیم تا مقادیر A,B,C به دست آیند. فقط حدس های اولیه باید غیر حقیقی باشند و ریشه ۱ نباشند

$$a_{k+1} = a_k - \frac{p(a_k)}{(a_k - b_k)(a_k - c_k)}$$

$$b_{k+1} = b_k - \frac{p(b_k)}{(b_k - a_k)(b_k - c_k)}$$

$$c_{k+1} = c_k - \frac{p(c_k)}{(c_k - a_k)(c_k - b_k)}$$
(19-1)

این روشرا برای چند جملهای با درجهی دلخواه می توان گسترش داد.

فصل دوم روش ماتریس همراه در این فصل، روش ماتریس همراه را معرفی می کنیم. این روش، قابل اعتمار ترین روش برای محاسبه ی ریشههای تکراری یک چند جملهای ست. هردو روش بررسی شده در بالا، با فرض عدم وجود ریشههای تکراری کار می کنند. محاسبه ی این ریشهها در عملیاتهای کامپیوتر معمولا خطای زیادی دارد. از این رو پیدا کردن روشی که بتواند این ریشهها را نیز با دقت خوبی محاسبه کند بسیار حائز اهمیت است.

## ۱-۲ بررسی روش ماتریس همراه

فرض کنید چند جملهای p به فرم

$$p(x) = x^{n} + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_{1}x + a_{0}$$
(1-7)

داده شده است. ماتریس همراه آن را به شکل زیر تعریف می کنیم:

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -a_0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -a_1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & -a_2 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & -a_3 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & -a_{n-1} \end{bmatrix}$$
 (Y-Y)

در این روش، مقادری ویژهی ماتریس C همان ریشههای چندجملهای ویژهی ماتریس

این روش سریعترین یا بهینه ترین روش برای محاسبه ی ریشههای چند جملهای نیست، از آنجایی که نیاز به  $O(n^2)$  حافظه و  $O(n^3)$  محاسبه دارد، در حالی که یک الگوریتم بهینه برای به دست آوردن ریشههای چندجملهای میتواند با حافظه O(n) و پیچیدگی محاسباتی  $O(n^2)$  کار کند. از طرفی، هرچه تعداد محاسبات بیشتر باشد، میزان خطای این روش نیز بیشتر خواهد بود [۶] .

در محاسبه ی مقادیر ویژه ی یک ماتریس، میزان خطا در کامپیوتر حداقل از اردر  $O(\epsilon||A||_F)$  که دقت ماشین و  $||A||_F$  نرم فروبنیوس ماتریس است [V] . برای کاهش این خطا، میتوان از تغییرات قطری استفاده کرد بطوری که نرم A کاهش یابد [V] [A] .

پس از نرمال کردن ماتریس، میتوان از الگوریتم QR برای به دست آوردن مقادیر ویژه ی ماتریس  $A_k=Q_kR_k$  به فرم  $A_k$  به فرم QR برای ماتریس  $A_k$  به فرم  $A_k$  به فرم  $A_k$  ام، ابتدا تجزیه ی  $A_k$  برای ماتریس  $A_k$  به فرم  $A_k$  با توجه به را به دست می آوریم که  $A_k=A_k$  سپس در هر مرحله قرار می دهیم  $A_k=A_k$  با توجه به معدله ی زیر، می توان دید که در هر مرحله،  $A_k$  مشابه A است.

Diagonal similarity transformations

$$A_{k+1} = R_k Q_k = Q_k^{-1} Q_k R_k Q_k = Q_k^{-1} A Q_k = Q_k^T A Q_k$$
 (Y-Y)

پس از تعدادی مرحله، ماتریس  $A_k$  به ماتریسی مثلثی تبدیل میشود که به آن شکل شور  $A^{\ \ \ \ \ \ }$  گفته میشود. مقادیر ویژه ماتریسهای مثلثی، برابر مقادیر روی قطر آنهاست. با توجه به اینکه  $A_k$  و مثلثی مشابهاند، مقادیر ویژه  $A_k$  نیز به دست آمده است. ممکن است شرایطی به وجود آید که  $A_k$  مثلثی نشود  $A_k$  .

## ۲-۲ اثبات روش ماتریس همراه

به منظور اثبات درستی این روش، کافیست نشان دهیم که چندجملهای مشخصه یماتریس C به فرم به منظور اثبات درستی این روش، کافیست نشان دهیم که جندجملهای p(x) است.

براى اثبات صحت اين روش، از استقرا استفاده مى كنيم:

(n=1) :اثبات. یایه

$$A = [a_0], det(Ix - A) = x - a_0$$

گام:

$$Ix - C = \begin{bmatrix} x & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_0 \\ -1 & x & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & -1 & x & \cdots & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & -1 & \cdots & 0 & a_3 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & -1 & x + a_{n-1} \end{bmatrix}$$
 (F-Y)

Schor form of  $A^{7}$ 

 $(\Delta - Y)$ 

$$det(Ix - C) = \begin{vmatrix} x & 0 & 0 & \cdots & 0 & a_0 \\ -1 & x & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ 0 & -1 & x & \cdots & 0 & a_2 \\ 0 & 0 & -1 & \cdots & 0 & a_3 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & -1 & x + a_{n-1} \end{vmatrix}$$

$$= x \begin{vmatrix} x & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ -1 & x & \cdots & 0 & a_2 \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & a_3 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & x + a_{n-1} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} x & 0 & \cdots & 0 \\ -1 & x & \cdots & 0 \\ -1 & x & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 \end{vmatrix}$$

طبق فرض استقرا داريم:

$$\begin{vmatrix} x & 0 & \cdots & 0 & a_1 \\ -1 & x & \cdots & 0 & a_2 \\ 0 & -1 & \cdots & 0 & a_3 \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & -1 & x + a_{n-1} \end{vmatrix} = x^{n-1} + a_{n-1}x^{n-2} + \cdots + a_2x + a_1 \tag{$\mathcal{F}$-Y)}$$

و دترمینان ماتریس دوم به دلیل مثلثی بودن، برابر با حاصل ضرب مقادیر روی قطر آن است

$$det(Ix - C) = x(x^{n-1} + a_{n-1}x^{n-2} + \dots + a_2x + a_1) + (-1)^{n+1}a_0(-1)^{n-1}$$

$$= x^n + a_{n-1}x^{n-1} + \dots + a_1x + a_0$$
(Y-Y)

### محدود کردن بازهی ریشههای معادله T-1

همانطور که در بخش ۱ دیدیم، روشهایی مانند روش نیوتون نیازمند وجود یک تخمین از محدوده ی ریشههاست. برای مثال، روش نیوتون نیاز داشت که حداکثر مقدار ریشههای چندجملهای را داشته باشد، تا حدس اولیهاش بزرگ تر از بزرگترین ریشه ی چندجملهای باشد. در این بخش میخواهیم استفاده ی ماتریس همراه را در تخمین مقادیر ریشهها بررسی کنیم.

در فصل  $\alpha$  درس، دیدیم که میتوان از حلقههای گرشگروین  $\alpha$  استفاده کرد تا محدوده مقادیر ویژه یک ماتریس را به دست آورد. شعاع هر یک از این  $\alpha$  حلقه از رابطه ی

$$r_i = \sum_{\substack{j=1 \ i 
eq j}}^n |a_{ij}|$$
 (A-Y)

هر یک از مقادیر ویژه ی ماتریس A باید حداقل در یکی از نامساوی های زیر صدق کند:

$$|\lambda - a_{ii}| \le r_i \tag{9-T}$$

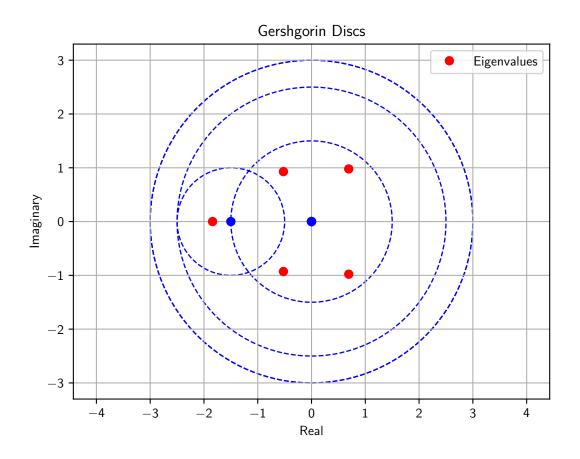
از آنجایی که

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -a_0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -a_1 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 & -a_2 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 & -a_3 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 & -a_{n-1} \end{bmatrix}$$
 (1.-7)

داريم

$$\begin{cases} |\lambda| \le a_i & 0 \le i < n - 1 \text{or} \\ |\lambda + a_{n-1}| \le 1 & \text{else.} \end{cases}$$
 (11-7)

یعنی یک دیسک با شعاع 1 در مرکز  $a_{n-1}$  و  $a_{n-1}$  دیسک با مرکز 0 قرار می گیرند. پس می توان  $a_{n-1}$  Gershgorin



شکل Gershgorin Discs for a Companion Matrix :۱-۲

گفت که ریشههای یک چندجملهای دی یکی از دو بازهی زیر اند

$$\begin{cases} |\lambda| \le \max_{0 \le i < n-1} a_i & \text{or} \\ |\lambda + a_{n-1}| \le 1 & \text{else.} \end{cases}$$
 (17-7)

# ۴-۲ پیدا کردن کوچکترین یا بزرگترین ریشهی یک چندجملهای با کمک روش توانی

میدانیم یک روش برای محاسبه ی یک مقدار ویژه ی ماتریس، استفاده از روش توانی است. در این ورش، میتوان بصورت تکراری با شروع از یک بردار دلخواه، بزرگترین مقدار ویژه ی یک ماتریس را محاسبه کرد. در این روش با شروع از  $V^{(0)}$  در هر مرحله

$$V^{(i)} = AV^{(i-1)} \tag{1T-T}$$

برای کاهش خطای محاسبه می توان قرار داد:

$$V^{(i)} = A \tilde{V}^{(i-1)}$$
 
$$\tilde{V}^{(i)} = V^{(i)}/||V^{(i)}||_{\infty}$$
 (14-7)

بطوری که

$$\lambda pprox rac{ ilde{V}_{j}^{(i)}}{ ilde{V}_{j}^{(i-1)}}$$
 (10-T)

برای محاسبه ی کوچکترین مقدار ویژه، کافیست بجای A قرار دهیم  $A^{-1}$  . در این صورت داریم

$$AV^{(i)} = \tilde{V}^{(i-1)}$$
 
$$\tilde{V}^{(i)} = V^{(i)}/||V^{(i)}||_{\infty}$$
 (19-Y)

که نیازمند حل معادله  $AV^{(i)} = \tilde{V}^{(i-1)}$  خواهد بود.

حال کافیست ماتریس همراه چندجملهای را در این الگوریتم قرار بدهیم تا بزرگترین یا کوچکترین ریشه  $O(kn^2)$  خواهد بود که برای  $O(kn^2)$  خواهد بود که برای  $O(kn^2)$  بردازشی این روش، روش نیوتون است.

فصل سوم پیادهسازی و پیچیدگی محاسباتی

## 1-۳ پیادهسازی روش ماتریس همراه در پایتون

در این بخش میخواهیم به نحوی پیاده سازی این الگوریتم در پایتون بپردازیم. فرض کنید چند جمله ای در این بخش میخواهیم به نحوی پیاده سازی این الگوریتم در پایتون بپردازیم. در مرحله ول، باید جمله ای در برای به تقسیم کنیم، تا این چند جمله ای را بر  $a_n$  تقسیم کنیم، تا این چند جمله ای داشته باشیم که اندیس i ام آن متناظر ورودی گرفتی یک چند جمله ای، کافیست یک آرایه n+1 تایی داشته باشیم که اندیس i ام آن متناظر باست.

```
def get_formated_poly(poly):
    """

Return the polynomial such that the coefficient of the maximum power of x
    is always 1
    """

ret =poly /poly[0]
    return ret
```

#### در مرحلهی بعد، باید ماتریس همراه این چندجملهای را بسازیم:

```
def get_companion_matrix(poly):
    """

    Calculate the companion matrix for a normalized polynomial
    """

    n = len(poly)
    cmat = np.zeros((n -1, n -1))
    cmat[:, n -2] = -poly[1:]
    cmat[np.arange(1, n -1), np.arange(0, n -2)] = 1

    return cmat
```

در آخر، باید مقادیر ویژه ی این ماتریس را حساب کنیم. به این منظور می توانیم از بخش جبر خطی کتابخوانه  $\operatorname{numpy}$  استفاده کنیم یا الگوریتم  $\operatorname{QR}$  را پیاده سازی کنیم:

```
poly =np.array([2, 3, 1, 4, 3, 6])
norm_poly =get_formated_poly(poly)
eigenvalues, _ =np.linalg.eig(matrix)
```

این روش به طور کلی خطای پایینی دارد و اگرچه ممکن است با ورودیهای خواص، میزان خطا افزایش یابد، این میزان در طول محاسبات برای QR و دترمینان ماتریس نسبتا ثابت می مانند [۲]

## ۲-۳ محاسبه حدود ریشهها

در این بخش، حلقههای گرشگورین رو برای ماتریسهمراه محاسبهمی کنیم. به این منظور، پس از نرمال در این بخش، حلقههای و به دست آوردن ماتریس همراه، کافیست بزرگترین مقدار بین  $|a_0|$  تا  $|a_{n-2}|$  تا  $|a_0|$  تا تا معادله در یکی از دست آورده ( فرض کنید  $|a_0|$  بزرگترین است )، و با  $|a_0|$  مقایسه کنیم . ریشههای معادله در یکی از

$$\begin{cases} |\lambda| \le a_k \\ |\lambda + a_{n-1}| \le 1 \end{cases} \tag{1-7}$$

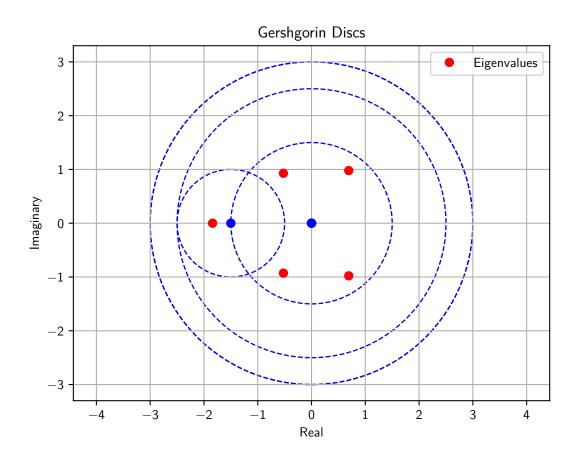
قرار خواهند داشت.

```
bounds =[
  (-np.max(np.abs(norm_poly[2:])), +np.max(np.abs(norm_poly[2:]))),
  (-norm_poly[1] -1, -norm_poly[1] +1),
]
```

```
import os
import numpy as np
import matplotlib
import matplotlib.pyplot as plt

def plot_gershgorin_discs(matrix):
    n = len(matrix)
    eigenvalues, _ = np.linalg.eig(matrix)

fig, ax = plt.subplots()
```



Gershgorin Discs for a Companion Matrix :۱-۳ شکل ش

```
ax.set_aspect('equal', adjustable='datalim')
for i in range(n):
   disc_center =matrix[i, i]
   disc_radius =np.sum(np.abs(matrix[i, :])) -np.abs(matrix[i, i])
   disc =plt.Circle((disc_center, 0), disc_radius, fill=False, color='b',
                                           linestyle='dashed')
   ax.add_patch(disc)
   ax.plot(disc_center, 0, 'bo') # Plot the center of the disc
ax.set_title('Gershgorin Discs')
ax.grid(True)
plt.xlabel('Real')
plt.ylabel('Imaginary')
ax.plot(np.real(eigenvalues), np.imag(eigenvalues), 'ro',
                                       label='Eigenvalues')
plt.legend()
plt.savefig(os.path.join("../output", "gershgorin.jpg"))
matplotlib.rcParams.update({
   "pgf.texsystem": "xelatex",
   'text.usetex': True,
   'pgf.rcfonts': False,
   "font.family": "mononoki Nerd Font Mono",
   "font.serif": [],
   # "font.cursive": ["mononoki Nerd Font", "mononoki Nerd Font Mono"],
})
plt.savefig(os.path.join("../output", "gershgorin.pgf"))
plt.show()
```

```
def get_companion_matrix(poly):
   Calculate the companion matrix for a normalized polynomial
   n =len(poly)
   cmat = np.zeros((n -1, n -1))
   cmat[:, n -2] =(-poly[1:])[::-1]
   cmat[np.arange(1, n -1), np.arange(0, n -2)] = 1
   return cmat
def get_formated_poly(poly):
   111111
   Return the polynomial such that the coefficient of the maximum power of x
   is always 1
   111111
   return poly /poly[0]
poly =np.array([2, 3, 1, 4, 3, 6])
norm_poly =get_formated_poly(poly)
matrix =get_companion_matrix(norm_poly)
plot_gershgorin_discs(matrix)
```

# ۳-۳ محاسبهی بزرگترین ریشهی چندجملهای از نظر اندازه

به این منظور، کافیست الگوریتم توصیف شده در فصل قبل را پیاده سازی کنیم:

```
def power_iteration(A, num_iterations=1000, tol=1e-6):
   Power iteration method for finding the dominant eigenvalue and eigenvector.
   Parameters:
   - A: Square matrix for which eigenvalues are to be calculated.
   - num_iterations: Maximum number of iterations (default: 1000).
   - tol: Tolerance to determine convergence (default: 1e-6).
   Returns:
   - eigenvalue: Dominant eigenvalue.
   - eigenvector: Corresponding eigenvector.
   n =A.shape[0]
   # Initialize a random vector
   v = np.random.rand(n)
   v =v /np.linalg.norm(v) # Normalize the vector
   for i in range(num_iterations):
      Av = np.dot(A, v)
      eigenvalue =np.dot(v, Av)
      v = Av /np.linalg.norm(Av)
      # Check for convergence
      if np.abs(np.dot(Av, v) -eigenvalue) <tol:</pre>
         break
```

#### return eigenvalue, v

```
poly =np.array([2, 3, 1, 4, 3, 6])
norm_poly =get_formated_poly(poly)
matrix =get_companion_matrix(norm_poly)
root, _ =power_iteration(matrix)
```

#### برای تست نتیجه، می توانیم مقدار چندجملهای در این نقطه را به دست آوریم:

```
def eval_poly(poly, x):
    cur_x =1
    total =0
    for a in poly[::-1]:
        total +=cur_x *a
        cur_x *=x
    return total
eval_poly(poly, root)
```

# كتابنامه

- [1] Balancing a matrix for calculation of eigenvalues and eigenvectors. *Numerische Mathematik*, 13(4):293–304, 1969.
- [2] Edelman, Alan and Murakami, Hiroshi. Polynomial roots from companion matrix eigenvalues. *Mathematics of Computation*, 64(210):763–776, 1995.
- [3] Fujiwara, Eiji, Yashiro, Mitsuhiko, and Furuya, Tsuneo. 7 applications to computer systems. In Imai, Hideki, editor, Essentials of Error-Control Coding Techniques, pages 171–268. Academic Press, 1990.
- [4] Golub, Gene H and Van Loan, Charles F. *Matrix computations*. JHU press, 2013.
- [5] James, Rodney, Langou, Julien, and Lowery, Bradley R. On matrix balancing and eigenvector computation. arXiv preprint arXiv:1401.5766, 2014.
- [6] Moler, Cleve. Cleve's corner: Roots-of polynomials, that is. *The MathWorks Newsletter*, 5(1):8–9, 1991.
- [7] Osborne, EE. On pre-conditioning of matrices. *Journal of the ACM (JACM)*, 7(4):338–345, 1960.

# پيوست