

Examen de Teoría de Percepción - Segundo Parcial

ETSINF, Universitat Politècnica de València, Junio de 2015

Apellidos:

Nombre:

Profesor: ☐ Jorge Civera ☐ Roberto Paredes

Cuestiones (3 puntos, 30 minutos, sin apuntes)

☐ C El suavizado de una distribución de Bernoulli, ¿qué valores de los parámetros suele modificar?

- A) Sólo valores cercanos a cero, pues el logaritmo de esos valores tiende a menos infinito.
- B) Todos los valores en el rango de cero a uno.
- C) Tanto valores cercanos a cero, como valores cercanos a uno.
- D) No modifica ningún valor.

☐ B Dado el siguiente conjunto de vectores binarios bidimensionales:

n	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
x_{n1}	1	1	0	1	1	1	0	0	1	0	1	0
x_{n2}	1	0	0	0	1	0	0	1	0	1	0	1
c_n	1	1	1	1	2	2	2	2	2	2	2	2

¿Cuál es la estimación de los parámetros del clasificador Bernoulli más probable?

- A) $\hat{p}(1) = \frac{1}{2}$, $\hat{p}(2) = \frac{1}{2}$, $\hat{\mathbf{p}}_1 = \left(\frac{3}{4}, \frac{1}{4}\right)^t$ y $\hat{\mathbf{p}}_2 = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)^t$
- B) $\hat{p}(1) = \frac{1}{3}$, $\hat{p}(2) = \frac{2}{3}$, $\hat{\mathbf{p}}_1 = \left(\frac{3}{4}, \frac{1}{4}\right)^t$ y $\hat{\mathbf{p}}_2 = \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)^t$
- C) $\hat{p}(1) = \frac{1}{2}$, $\hat{p}(2) = \frac{1}{2}$, $\hat{\mathbf{p}}_1 = \left(\frac{5}{6}, \frac{2}{6}\right)^t$ y $\hat{\mathbf{p}}_2 = \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{2}\right)^t$
- D) $\hat{p}(1) = \frac{1}{3}$, $\hat{p}(2) = \frac{2}{3}$, $\hat{\mathbf{p}}_1 = \left(\frac{5}{6}, \frac{2}{6}\right)^t$ y $\hat{\mathbf{p}}_2 = \left(\frac{1}{3}, \frac{1}{2}\right)^t$

☐ B ¿Qué tipo de fronteras de decisión define un clasificador basado en distribuciones multinomiales?

- A) Lineal definida a trozos.
- B) Lineal.
- C) Cuadrática.
- D) Ninguna de las anteriores.

☐ A Sean A y B dos clases con igual prior y f.d.p. condicionales de clase gaussianas con los siguientes parámetros

$\mu_A = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\Sigma_A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$, $\mu_B = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ y $\Sigma_B = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$, ¿qué tipo de frontera de decisión definen?

- A) Lineal
- B) Lineal definida a trozos
- C) Cuadrática
- D) Ninguna de las anteriores

- A** Dada la muestra $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0.25 \end{pmatrix}$, ¿a qué clase sería asignada por un clasificador gaussiano basado en los parámetros de la cuestión anterior?
- A) A la clase A
 - B) A cualquiera de las dos clases
 - C) A la clase B
 - D) A ninguna de las dos clases
- C** El algoritmo de condensado de Hart acaba cuando:
- A) ninguna muestra se clasifica correctamente
 - B) cuando se vacía el conjunto GARBAGE
 - C) ninguna muestra se clasifica incorrectamente o se vacía el conjunto GARBAGE
 - D) ninguna muestra se clasifica incorrectamente
- A** El algoritmo de edición de prototipos de Wilson:
- A) el resultado puede depender del parámetro k con el que se realiza la clasificación
 - B) devuelve un conjunto con menos prototipos que el de entrada
 - C) las muestras ruidosas permanecen en el conjunto GARBAGE
 - D) se eliminan los prototipos cuya clasificación es correcta
- C**Cuál de las siguientes afirmaciones es correcta:
- A) En general el Bias aumenta al escoger clasificadores más fuertes
 - B) En general el Variance aumenta al aumentar el conjunto de aprendizaje
 - C) En general el Bias aumenta al escoger clasificadores más débiles
 - D) En general el Variance se reduce empleando boosting
- D** En general cuál de las siguientes combinaciones de clasificadores funcionar mejor:
- A) Combinar múltiples clasificadores k -nn con diferentes valores de k
 - B) Combinar múltiples clasificadores lineales con diferentes valores de \mathbf{w}
 - C) Combinar múltiples clasificadores k -nn con diferentes distancias
 - D) Combinar multiples clasificadores, lineales, k -nn, árboles de decisión etc.
- D** En reinforcement learning:
- A) Se trata de escoger $T' \subset T$ del menor tamaño posible para supervisar/etiquetar
 - B) En cada interacción se genera una muestra más que añadir al conjunto de aprendizaje
 - C) Se emplean los datos corregidos por el operador humano como nuevos datos para la adaptación de los modelos
 - D) Se calcula en término de operaciones de exploración y explotación

Examen de Teoría de Percepción - Segundo Parcial

ETSINF, Universitat Politècnica de València, Junio de 2015

Apellidos:

Nombre:

Profesor: ☐ Jorge Civera ☐ Roberto Paredes

Problemas (4 puntos, 90 minutos, con apuntes)

1. (2 puntos) Tenemos $N = 6$ cadenas de longitud $x_+ = 2$ procedentes de un vocabulario $V = \{a, b, c\}$ aleatoriamente extraídas de $C = 2$ distribuciones multinomiales independientes, donde las muestras de la clase 1 son $\mathcal{X}_1 = \{aa, bb, aa\}$ y las muestras de la clase 2 son $\mathcal{X}_2 = \{ab, bc, ac\}$. Se pide

- Calcula los parámetros del clasificador multinomial más probable respecto a estos datos. (0.5 puntos)
- Calcula el error global (Nota: $0^0 = 1$). (0.5 puntos)
- Suaviza los parámetros multinomiales de ambas clases aplicando Laplace con $\epsilon = \frac{1}{3}$. (0.5 puntos)
- Clasifica la cadena $y = cc$ con el clasificador multinomial **suavizado** del apartado anterior. (0.5 puntos)

Solución:

- a) Representando nuestros datos como vectores de contadores tenemos

	aa	bb	aa	ab	bc	ac
x_a	2	0	2	1	0	1
x_b	0	2	0	1	1	0
x_c	0	0	0	0	1	1
c_n	1	1	1	2	2	2

La estimación de los parámetros del clasificador multinomial es

$$p(1) = p(2) = \frac{3}{6} = \frac{1}{2}$$
$$\hat{\mathbf{p}}_1 = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2+0+2 \\ 0+2+0 \\ 0+0+0 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$\hat{\mathbf{p}}_2 = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 1+0+1 \\ 1+1+0 \\ 0+1+1 \end{pmatrix} = \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

- b) En general, el error global $p(e)$ se calcula como

$$p(e) = \sum_x p(x, e) = \sum_x p(x) p(e | x) = \sum_x p(x) \left(1 - \max_c p(c | x)\right).$$

Como sólo tenemos dos clases con igual prior y aplicando Bayes

$$\begin{aligned} p(e) &= \sum_x p(x) \min_c p(c | x) \\ &= \sum_x p(x) \min_c \frac{p(c) p(x | c)}{p(x)} = \sum_x \min_c p(c) p(x | c) \\ &= \frac{1}{2} \sum_x \min_c p(x | c) \\ &= \frac{1}{2} \sum_x \frac{x_+!}{x_1! x_2! x_3!} \min(p_{1a}^{x_a} \cdot p_{1b}^{x_b} \cdot p_{1c}^{x_c}, p_{2a}^{x_a} \cdot p_{2b}^{x_b} \cdot p_{2c}^{x_c}) \\ &= \frac{1}{2} \sum_x \frac{x_+!}{x_1! x_2! x_3!} \min\left(\left(\frac{2}{3}\right)^{x_a} \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^{x_b} \cdot 0^{x_c}, \left(\frac{1}{3}\right)^{x_a} \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^{x_b} \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^{x_c}\right) \end{aligned}$$

\mathbf{x}			$\frac{x_+!}{x_1!x_2!x_3!}$	$\prod_d p_{cd}^{x_d}$		
x_a	x_b	x_c		$c = 1$	$c = 2$	\min_c
0	0	2	1	0	$\frac{1}{9}$	0
0	2	0	1	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{9}$
2	0	0	1	$\frac{4}{9}$	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{9}$
0	1	1	2	0	$\frac{1}{9}$	0
1	0	1	2	0	$\frac{1}{9}$	0
1	1	0	2	$\frac{2}{9}$	$\frac{1}{9}$	$\frac{1}{9}$

Sumando para cada x :

$$p(e) = \frac{1}{2} \left(1 \cdot 0 + 1 \cdot \frac{1}{9} + 1 \cdot \frac{1}{9} + 2 \cdot 0 + 2 \cdot 0 + 2 \cdot \frac{1}{9} \right) = \frac{2}{9}$$

c)

$$\hat{\mathbf{p}}_1 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \frac{2}{3} + \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \\ 0 + \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{3} \\ \frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

$$\hat{\mathbf{p}}_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} + \frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

d)

En nuestro caso, dado que las priors son idénticas, la regla de clasificación se reduce a:

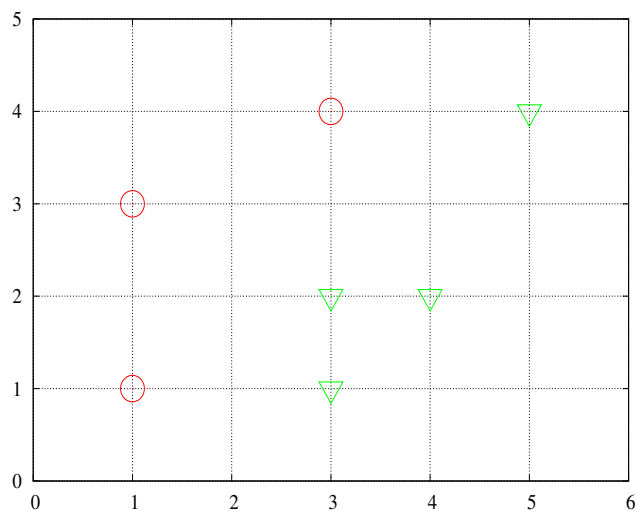
$$\hat{c}(y) = \arg \max_c p(y \mid c) = \arg \max_c \prod_d p_{cd}^{x_d}$$

$$p(y = (0 \ 0 \ 2)^t \mid c = 1) = \left(\frac{1}{2}\right)^0 \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^0 \cdot \left(\frac{1}{6}\right)^2 = \frac{1}{36}$$

$$p(y = (0 \ 0 \ 2)^t \mid c = 2) = \left(\frac{1}{3}\right)^0 \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^0 \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^2 = \frac{1}{9}$$

La muestra y se clasifica en la clase 2.

2. (2 puntos) Dado el conjunto de aprendizaje $X = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_6, \mathbf{x}_7\}$ con la distribución de clases que muestra la figura. Realiza una ejecución del algoritmo de condensado de Hart con distancia euclídea y $k = 1$.



Clase A

$$\mathbf{x}_1 = (1, 1)$$

$$\mathbf{x}_3 = (1, 3)$$

$$\mathbf{x}_5 = (3, 4)$$

Clase B

$$\mathbf{x}_2 = (3, 1)$$

$$\mathbf{x}_4 = (4, 2)$$

$$\mathbf{x}_6 = (3, 2)$$

$$\mathbf{x}_7 = (5, 4)$$

El orden de recorrido de los prototipos en el algoritmo de Hart es **decreciente** con el índice de los mismo: $\mathbf{x}_7 \dots \mathbf{x}_1$.

En caso de **empate** de distancias se clasifica a la clase incorrecta.

Solución:

Primera parte, construcción del conjunto S y G :

$$\mathbf{x}_7 \rightarrow S$$

$$\mathbf{x}_6, \text{Acierto} \rightarrow G$$

$$\mathbf{x}_5, \text{Error} \rightarrow S$$

$$\mathbf{x}_4, \text{Error} \rightarrow S$$

$$\mathbf{x}_3, \text{Acierto} \rightarrow G$$

$$\mathbf{x}_2, \text{Acierto} \rightarrow G$$

$$\mathbf{x}_1, \text{Error} \rightarrow S$$

$$S = \{\mathbf{x}_7, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_1\} \text{ y } G = \{\mathbf{x}_6, \mathbf{x}_3, \mathbf{x}_2\}$$

Segunda parte, recorrido de G :

$$\mathbf{x}_6, \text{Acierto, no mover a } S$$

$$\mathbf{x}_3, \text{Acierto, no mover a } S$$

$$\mathbf{x}_2, \text{Acierto, no mover a } S$$

$$error = 0 \rightarrow \text{Acabar}$$

Acaba con el conjunto reducido: $S = \{\mathbf{x}_7, \mathbf{x}_5, \mathbf{x}_4, \mathbf{x}_1\}$