## Arbre binaire de recherche

Quentin Fortier

April 9, 2022

#### Définition

Un arbre binaire de recherche (ABR ou BST en anglais) est un arbre binaire tel que, pour chaque noeud d'étiquette r et de sous-arbres g et d, r est supérieur à toutes les étiquettes de g et inférieur à toutes les étiquettes de d.

Il faut que les étiquettes soient comparables (des nombres par exemple).

#### Définition

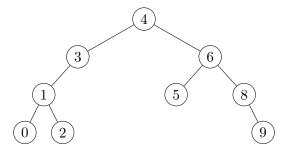
Un **arbre binaire de recherche** (ABR ou BST en anglais) est un arbre binaire tel que, pour chaque noeud d'étiquette r et de sous-arbres g et d, r est supérieur à toutes les étiquettes de g et inférieur à toutes les étiquettes de d.

Il faut que les étiquettes soient comparables (des nombres par exemple).

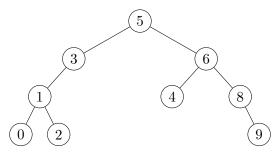
Un ABR est donc une structure « triée » permettant de généraliser la recherche par dichotomie dans un tableau trié.

Remarque : un sous-arbre d'un ABR est un ABR

#### Exemple d'ABR:



Exemple d'arbre qui n'est pas un ABR :



## Opérations sur les ABR

#### Opérations sur les ABR :

- has : test d'appartenance
- add : ajout d'un élément
- del : supprimer un élément

## Opérations sur les ABR

#### Opérations sur les ABR :

- has : test d'appartenance
- add : ajout d'un élément
- del : supprimer un élément

Ces opérations doivent conserver la structure d'ABR et se feront en O(h), où h est la hauteur.

## Opérations sur les ABR

#### Opérations sur les ABR :

- has : test d'appartenance
- add : ajout d'un élément
- del : supprimer un élément

Ces opérations doivent conserver la structure d'ABR et se feront en O(h), où h est la hauteur.

Dans un arbre binaire (non ABR), has demande une complexité linéaire en le nombre n de noeuds.

Dans le meilleur des cas,  $h = O(\log(n))$  et has est beaucoup plus rapide avec un ABR.

## Opérations sur les ABR : Test d'appartenance

```
bool has(int e, tree* t) {
    if(!t)
        return false;
    if(t->elem == e)
        return true;
    if(e < t->elem)
        return has(e, t->g);
    return has(e, t->d);
}
```

#### Complexité:

## Opérations sur les ABR : Test d'appartenance

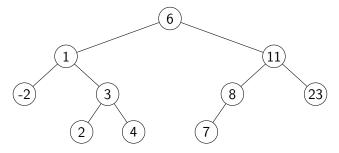
```
bool has(int e, tree* t) {
    if(!t)
        return false;
    if(t->elem == e)
        return true;
    if(e < t->elem)
        return has(e, t->g);
    return has(e, t->d);
}
```

 $\frac{\mathsf{Complexit\acute{e}}}{\mathsf{branche}} : \mathsf{O}(h) \text{, où } h \text{ est la hauteur de } t \text{, car il faut parcourir une}$ 

## Opérations sur les ABR : Ajout

```
let rec add e = function  | \ E \ -> \ N(e, \ E, \ E) \\ | \ N(r, \ g, \ d) \ \ \text{when e} \ < \ r \ -> \ N(r, \ add \ e \ g, \ d) \\ | \ N(r, \ g, \ d) \ -> \ N(r, \ g, \ add \ e \ d)
```

Exemple: ajouter 10 dans l'arbre suivant:



## Opérations sur les ABR : Ajout

```
tree* add(int e, tree* t) {
    if(!t)
        return new_node(e);
    if(e < t-> elem)
        t->g = add(e, t->g);
    else
        t->d = add(e, t->d);
    return t;
}
```

## Opérations sur les ABR : Ajout

```
tree* add(int e, tree* t) {
    if(!t)
        return new_node(e);
    if(e < t-> elem)
        t->g = add(e, t->g);
    else
        t->d = add(e, t->d);
    return t;
}
```

On pourrait aussi ne pas renvoyer de valeur, mais il faudrait alors un double pointeur pour traiter le cas vide (NULL) :

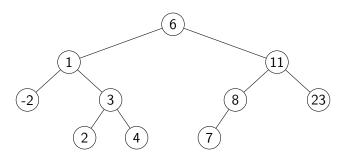
```
void add(int e, tree** t)
```

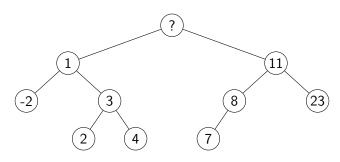
Fonction utilitaire : calculer et supprimer le maximum d'un ABR.

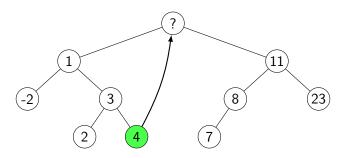
Fonction utilitaire : calculer et supprimer le maximum d'un ABR. Il faut chercher toujours à droite :

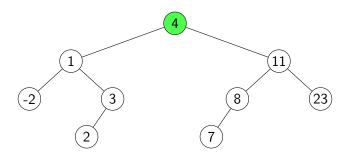
Pour supprimer un noeud d'étiquette e :

- Chercher un noeud N(r, g, d) (comme pour has)
- Remplacer r par la maximum de g, pour conserver un ABR.



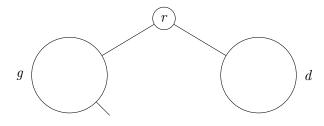




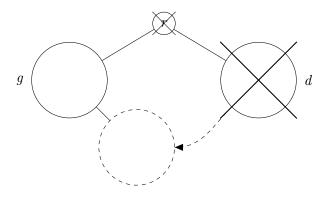


Complexité : O(h)

Autre façon de supprimer un élément : fusionner les deux sous-arbres restants.



Autre façon de supprimer un élément : fusionner les deux sous-arbres restants.



```
let rec fusion g d = match g with
    | E -> d
    | N(gr, gg, gd) -> N(gr, gg, fusion gd d);;

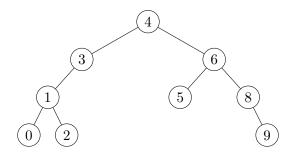
let rec del e = function
    | E -> E
    | N(r, g, d) when e = r -> fusion g d
    | N(r, g, d) when e < r -> N(r, del e g, d)
    | N(r, g, d) -> N(r, g, del e d);;
```

#### Exercice

Refaire toutes les fonctions d'ABR en C.

#### Tri avec un ABR

Le parcours infixe d'un ABR donne un tri :



Parcours infixe :  $0,1,2,3,4,5,6,8,9\,$ 

#### Tri avec un ABR

#### Exercice

Écrire une fonction qui trie une liste en construisant un ABR puis en renvoyant son parcours infixe.

#### Tri avec un ABR

#### Exercice

Écrire une fonction qui trie une liste en construisant un ABR puis en renvoyant son parcours infixe.

```
let tri_abr 1 =
   List.fold_right add E 1
   |> infixe
```