

Teoria da Computação

A Tese de Church-Turing

Aula 10

Prof. Felipe A. Louza



1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

Introdução

Vamos ver algumas definições alternativas de máquinas de Turing, chamadas de **variantes de MTs**:

- MTs com mais de uma fita.
- MTs não-determinísticas.

Vamos ver que todas as variantes possuem o mesmo poder computacional:

Por isso, chamamos a máquina

Chamamos esta máquina de máquina

Variantes de MTs podem ser úteis dependendo do problema estudado.

Introdução

Vamos ver algumas definições alternativas de máquinas de Turing, chamadas de **variantes de MTs**:

- MTs com **mais de uma fita**.
- MTs **não-determinísticas**.

Vamos ver que todas as variantes possuem o mesmo poder computacional:

- Decidem/Reconhecem a mesma **classe de linguagens**.
- Chamamos esta invariância de **robustez**.

Variantes de MTs **podem ser úteis** dependendo do problema estudado.

Introdução

Vamos ver algumas definições alternativas de máquinas de Turing, chamadas de **variantes de MTs**:

- MTs com **mais de uma fita**.
- MTs **não-determinísticas**.

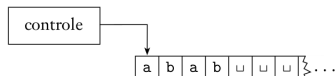
Vamos ver que todas as variantes possuem o mesmo poder computacional:

- Decidem/Reconhecem a mesma **classe de linguagens**.
- Chamamos esta invariância de **robustez**.

Variantes de MTs **podem ser úteis** dependendo do problema estudado.

Introdução

Por exemplo, no modelo de MT estudado (**MT padrão**), o cursor **sempre** vai ou para **E** ou para a **D**.



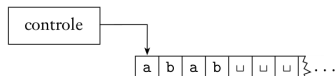
- Vamos propor **uma variante** que permite que o cursor *fique parado*.

$$\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{E, D, P\}$$

- Essa variante permite que as MTs reconheçam **linguagens adicionais?**
 - A resposta é **não**.

Introdução

Por exemplo, no modelo de MT estudado (**MT padrão**), o cursor **sempre** vai ou para **E** ou para a **D**.



- Vamos propor **uma variante** que permite que o cursor *fique parado*.

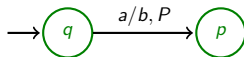
$$\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{E, D, P\}$$

- Essa variante permite que as MTs reconheçam **linguagens adicionais?**
 - A resposta é **não**.

Introdução

Isso porque podemos “*converter*” qualquer MT com essa característica para uma **MT padrão**:

- Cada transição $\delta(q, a) = (p, b, P)$:



- É substituída por um par, com movimentos para a **D** e para **E**:

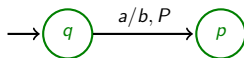


- Logo os dois modelos são **equivalentes**.
 - MT com movimento **P** \rightarrow **MT padrão**; e
 - **MT padrão** \rightarrow MT com movimento **P** (trivial).

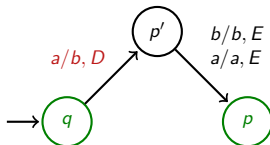
Introdução

Isso porque podemos “*converter*” qualquer MT com essa característica para uma **MT padrão**:

- Cada transição $\delta(q, a) = (p, b, P)$:



- É substituída por um par, com movimentos para a **D** e para **E**:

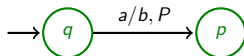


- Logo os dois modelos são **equivalentes**.
 - MT com movimento **P** \rightarrow MT padrão; e
 - MT padrão \rightarrow MT com movimento **P** (trivial).

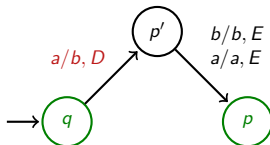
Introdução

Isso porque podemos “*converter*” qualquer MT com essa característica para uma **MT padrão**:

- Cada transição $\delta(q, a) = (p, b, P)$:



- É substituída por um par, com movimentos para a **D** e para **E**:



- Logo os dois modelos são **equivalentes**.
 - MT com movimento **P** → **MT padrão**; e
 - **MT padrão** → MT com movimento **P** (trivial).

Esse pequeno exemplo mostra a chave para a **equivalência entre as variantes de MTs**:

- Precisamos mostrar como **simular** um modelo pelo outro.

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

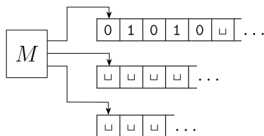
2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

MTs multifita

Uma **MT multifita** é como uma **MT padrão** com k fitas.



- Cada **fita** tem o seu **próprio cursor** de leitura/escrita **independente**.
- Inicialmente, $w = w_1 w_2 \dots w_n$ aparece na **fita 1**, e as outras fitas estão em branco.
- A função de transição é redefinida:

$$\delta : Q \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{E, D, P\}^k$$

com isso:

$$\delta(q, a_1, a_2, \dots, a_k) = (p, b_1, b_2, \dots, b_k, \underbrace{E, D, \dots, P}_k)$$

MTs multifita

As MTs multifita aparentam ser mais poderosas do que as MTs padrão, mas na verdade não são.

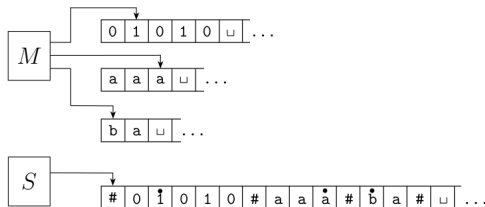
Teorema

Toda MT multifita tem uma máquina de Turing padrão que lhe é equivalente.

MTs multifita

Ideia da Prova:

- Mostramos como **converter** uma MT multifita em uma MT de fita única.
- Seja M uma MT multifita e S uma MT de fita única.

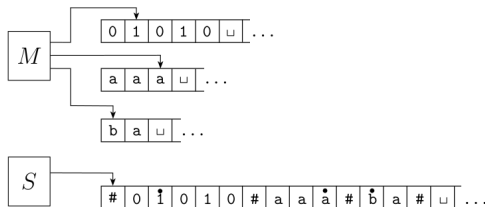


- Vamos concatenar o conteúdo das k fitas na fita de S com o delimitador $\# \notin \Gamma$:
- A posição de cada cursor é representada por um símbolo \dot{w} (cursos virtuais).

MTs multifita

Ideia da Prova:

- Mostramos como **converter** uma MT multifita em uma MT de fita única.
- Seja M uma MT multifita e S uma MT de fita única.



- Vamos concatenar o conteúdo das k fitas na fita de S com o delimitador $\# \notin \Gamma$:
- A posição de cada cursor é representada por um símbolo \dot{w} (cursos virtuais).

MTs multifita

Ideia da Prova (continuação):

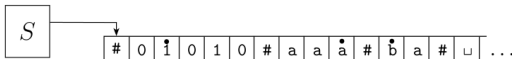
- 1 Primeiro colocamos w na **fita de S** na codificação proposta, isto é:

$$\# \dot{w}_1 w_2 \dots w_n \# \sqcup \# \sqcup \# \dots \#$$

- 2 Para simular

$$\delta(q, a_1, a_2, \dots, a_k) = (p, b_1, b_2, \dots, b_k, \underbrace{E, D, \dots, P}_k)$$

- A **máquina S** verifica **cada cursor virtual** para definir **qual transição** deve ser aplicada.



$$\delta(q, \dot{1}, a, b) = (p, 0, b, a, \underbrace{D, E, P}_3)$$

MTs multifita

Ideia da Prova (continuação):

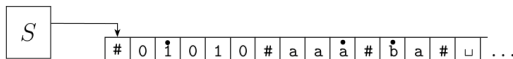
- 1 Primeiro colocamos w na **fita de S** na codificação proposta, isto é:

$$\# \dot{w}_1 w_2 \dots w_n \# \sqcup \# \sqcup \# \dots \#$$

- 2 Para simular

$$\delta(q, a_1, a_2, \dots, a_k) = (p, b_1, b_2, \dots, b_k, \underbrace{E, D, \dots, P}_k)$$

- A **máquina S** verifica **cada cursor virtual** para definir **qual transição** deve ser aplicada.



$$\delta(q, 1, a, b) = (p, 0, b, a, \underbrace{D, E, P}_3)$$

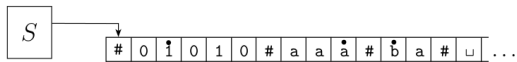
MTs multifita

Ideia da Prova (continuação):

- ③ Definida a transição

$$\delta(q, 1, a, b) = (p, 0, b, a, \underbrace{D, E, P}_k)$$

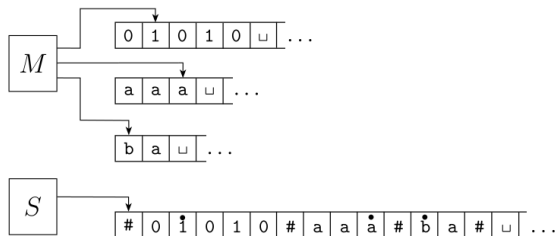
- A máquina S faz uma segunda leitura atualizando a fita.



MTs multifita

Ideia da Prova (continuação):

- Se em algum momento, **algum cursor virtual** vai **parar sobre** o i -ésimo $\#$:



- Na **fita i de M** ele está em uma posição \square .
 - Então, na **fita de S** , **deslocamos** todas as células depois dessa posição um **para a direita**, e inserimos um \square .

MTs multifita

Prova:

- “Sobre a cadeia de entrada $w = w_1 w_2 \dots w_n$:
 - 1 Primeiro S (**MT padrão**) põe sua fita no formato que representa todas as k fitas da MT M .

$\# \dot{w}_1 w_2 \dots w_n \# \dot{} \# \dot{} \# \dots \#$

- 2 Para simular um **único movimento**, S faz uma varredura na sua fita desde o primeiro $\#$, que marca a extremidade esquerda, até o $(k + 1)$ -ésimo $\#$, que marca a extremidade direita, de modo a **determinar os símbolos** sob os cursores virtuais. Então, S faz uma segunda passagem para **atualizar as fitas** conforme a **função de transição de M** estabelece.
- 3 Se em algum ponto S move um dos cursores virtuais sobre um $\#$, S **desloca o conteúdo da fita**, a partir dessa célula até o último $\#$, uma posição para a direita e **escreve um símbolo em branco** nessa célula da fita. Então ela continua a simulação tal qual anteriormente.”

Corolário

Uma linguagem é **Turing-reconhecível** se, e somente se, alguma **máquina de Turing multifita** a reconhece.

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

MTs não-determinísticas

Em uma MT não-determinística, uma computação pode proceder de várias maneiras.

- A função de transição tem a forma:

$$\delta : Q \times \Gamma \rightarrow 2^{(Q \times \Gamma \times \{L,R\})}$$

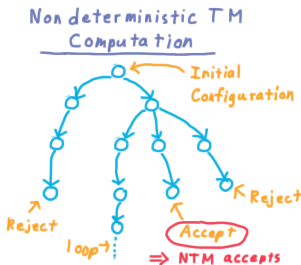
ou seja,

$$\delta(q, a) = \{(p_i, b_i, D), (p_j, b_j, E), \dots\}$$

- Dado um estado e um símbolo de lido:
 - Podemos ir para vários outros estados, escrever diferentes símbolos e mover para diferentes direções.

MTs não-determinísticas

A computação de uma MT não-determinística é uma árvore cujos ramos correspondem a diferentes computações possíveis.



- A MT não-determinística aceita uma cadeia ✓ se pelo menos um ramo leva ao estado de aceitação.

MTs não-determinísticas

As **MTs não-determinísticas** aparentam ser mais poderosas do que as **MTs padrão**, mas na verdade **não são**.

Teorema

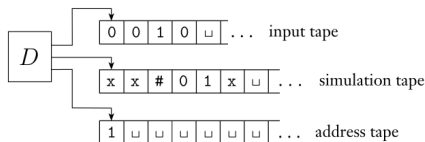
Toda **MT não-determinística** tem uma **máquina de Turing padrão** que lhe é equivalente.

O não-determinismo **não adiciona** poder computacional às MTs.

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova:

- Mostramos como **converter** uma MT não-determinística em uma **MT multifita**.
- Seja N uma **MT não-determinística** e D uma **MT com 3-fitas**.



- A **MT D** simulará **todas as possíveis** computações não determinísticas.

• Para cada entrada w de N , existe uma única

computação de N para w . Assim, para cada entrada w de N , existe uma única

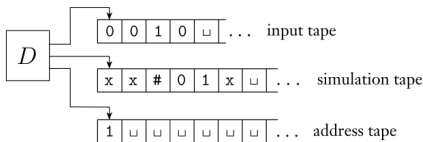
computação de N para w . Assim, para cada entrada w de N , existe uma única

computação de N para w . Assim, para cada entrada w de N , existe uma única

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova:

- Mostramos como **converter** uma MT não-determinística em uma MT multifita.
- Seja N uma MT não-determinística e D uma MT com 3-fitas.

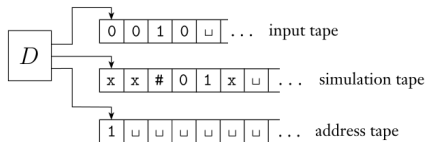


- A MT D simulará todas as possíveis computações não determinísticas.
 - Fita 1: contém a palavra w de entrada ← read-only.
 - Fita 2: é a fita de trabalho, mantém uma cópia da fita de N em uma computação de um ramo não-determinístico.
 - Fita 3: guarda a posição de D na árvore de computação.

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova:

- Mostramos como **converter** uma MT não-determinística em uma **MT multifita**.
- Seja N uma **MT não-determinística** e D uma **MT com 3-fitas**.

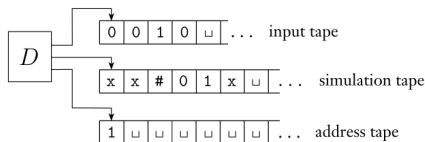


- A **MT D** simulará **todas as possíveis** computações não determinísticas.
 - Fita 1: contém a palavra w de entrada ← **read-only**.
 - Fita 2: é a **fita de trabalho**, mantém uma cópia da **fita de N** em uma computação de um **ramo não-determinístico**.
 - Fita 3: guarda a posição de D na árvore de computação.

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova:

- Mostramos como **converter** uma MT não-determinística em uma **MT multifita**.
- Seja N uma MT não-determinística e D uma MT com 3-fitas.

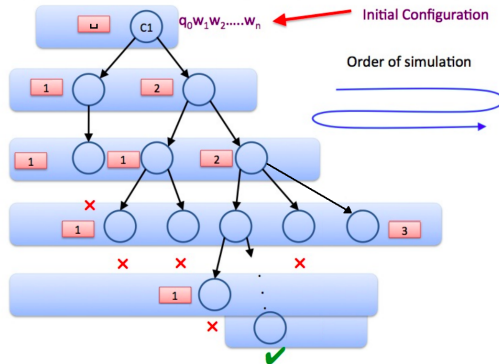


- A MT D simulará **todas as possíveis** computações não determinísticas.
 - Fita 1: contém a palavra w de entrada \leftarrow **read-only**.
 - Fita 2: é a **fita de trabalho**, mantém uma cópia da **fita de N** em uma computação de um **ramo não-determinístico**.
 - Fita 3: guarda a posição de D na árvore de computação.

MTs não-determinísticas

Como percorrer a árvore de computações?

- Primeiro, vamos enumerar cada nó da árvore: ← nó 222?



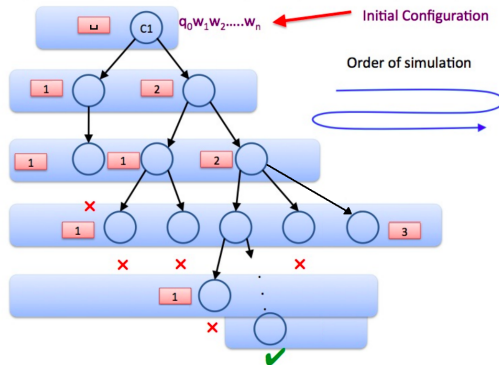
- A MT D simulará cada possível configuração da árvore com uma busca em largura ← nó 223?

Porque busca em profundidade não funciona?

MTs não-determinísticas

Como percorrer a árvore de computações?

- Primeiro, vamos enumerar cada nó da árvore: ← nó 222?



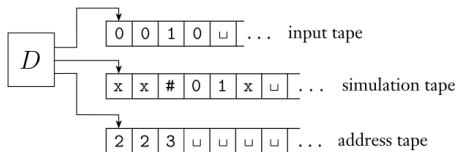
- A MT D simulará cada possível configuração da árvore com uma busca em largura ← nó 223?

Porque busca em profundidade não funciona?

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- A 3ª fita indica qual o ramo de computação de N estamos simulando atualmente, e utiliza a 2ª fita (de trabalho).



- Para simular a busca em largura o endereço é incrementado:

Exemplo: Suponha que o número armazenado na fita de endereço é 223.

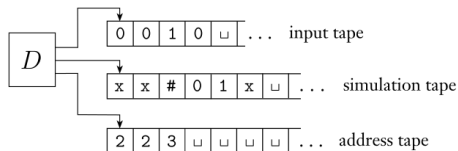
Para buscar o próximo nó, incrementamos:

223 → 224

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- A 3ª fita indica qual o ramo de computação de N estamos simulando atualmente, e utiliza a 2ª fita (de trabalho).



- Para simular a busca em largura o endereço é incrementado:

1. Suponha que o número máximo de filhos na árvore é $b = 3$

2. A máquina considera as seguintes configurações:

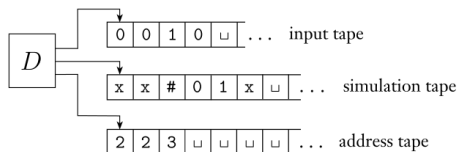
1, 2, 3, 11, 12, 13, 21, 22, 23, ..., 111, 112, 113, ..., 221, 222, 223, 231 ...

(algumas podem ser inválidas)

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- A 3ª fita indica qual o ramo de computação de N estamos simulando atualmente, e utiliza a 2ª fita (de trabalho).



- Para simular a busca em largura o endereço é incrementado:

① Suponha que o número máximo de filhos na árvore é $b = 3$

② A máquina considera as seguintes configurações:

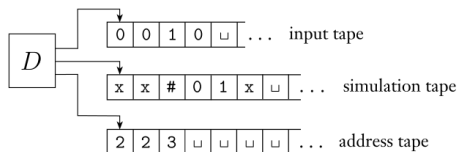
1, 2, 3, 11, 12, 13, 21, 22, 23, ..., 111, 112, 113, ..., 221, 222, 223, 231 ...

(algumas podem ser inválidas)

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- A 3ª fita indica qual o ramo de computação de N estamos simulando atualmente, e utiliza a 2ª fita (de trabalho).



- Para simular a busca em largura o endereço é incrementado:
 - Suponha que o número máximo de filhos na árvore é $b = 3$
 - A máquina considera as seguintes configurações:

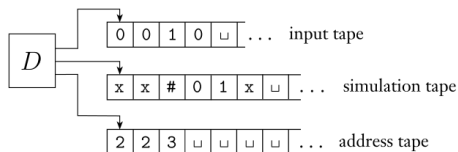
1, 2, 3, 11, 12, 13, 21, 22, 23, ..., 111, 112, 113, ..., 221, 222, 223, 231 ...

(algumas podem ser inválidas)

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- A 3ª fita indica qual o ramo de computação de N estamos simulando atualmente, e utiliza a 2ª fita (de trabalho).



- Para simular a busca em largura o endereço é incrementado:
 - Suponha que o número máximo de filhos na árvore é $b = 3$
 - A máquina considera as seguintes configurações:

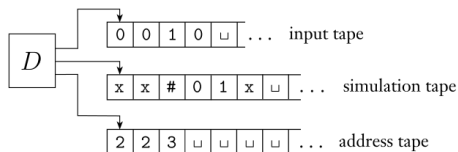
1, 2, 3, 11, 12, 13, 21, 22, 23, ..., 111, 112, 113, ..., 221, 222, 223, 231, ...

(algumas podem ser inválidas)

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- A 3ª fita indica qual o ramo de computação de N estamos simulando atualmente, e utiliza a 2ª fita (de trabalho).

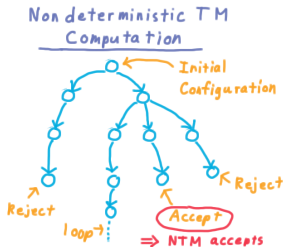


- Para simular a busca em largura o endereço é incrementado:
 - Suponha que o número máximo de filhos na árvore é $b = 3$
 - A máquina considera as seguintes configurações:
 $1, 2, 3, 11, 12, 13, 21, 22, 23, \dots, 111, 112, 113, \dots, 221, 222, 223, 231 \dots$
(algumas podem ser inválidas)

MTs não-determinísticas

Ideia da Prova (continuação):

- Se em algum momento, um ramo alcança o estado q_{aceita} , então a MT D aceita w ✓.



- Caso contrário, D rejeita w e fica em *loop* (continua a simulação).

MTs não-determinísticas

Prova:

- “Sobre a cadeia de entrada $w = w_1 w_2 \dots w_n$:
 - 1 Inicialmente, a fita 1 contém a entrada w e as fitas 2 e 3 **estão vazias**.
 - 2 Copie a fita 1 para a fita 2.
 - 3 Use a fita 2 para **simular** N com a entrada w sobre um ramo de sua computação não-determinística. Antes de cada passo de N , consulte o próximo símbolo na fita 3 para determinar qual escolha fazer entre aquelas permitidas pela **função de transição** de N . Se não restam mais símbolos na fita 3, ou se essa escolha não-determinística for inválida, aborte esse ramo indo para o passo (4). Também vá para o passo (4) se uma configuração de rejeição for encontrada. Se uma configuração de aceitação for encontrada, **aceite a entrada** ✓.
 - 4 Substitua a cadeia na fita 3 pela próxima cadeia na ordem lexicográfica. Simule o próximo ramo da computação de N indo para o passo (2).”

Corolário

Uma linguagem é **Turing-reconhecível** se, e somente se alguma **máquina de Turing não-determinística** a reconhece.

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

MTs e outros modelos

Vimos diferentes variantes das **MT-padrão**, todas **equivalentes** em poder.

- Muitos **outros modelos** para computação têm sido propostos, alguns similares a MTs, outros nem tanto.
- Todos compartilham a **característica essencial** das máquinas de Turing:

acesso irrestrito a memória ilimitada

MTs e outros modelos

Todos os modelos com essas características **são equivalentes em poder**¹.

- Similar ao que vemos entre linguagens de programação.
 - Todo programa que pode ser escrito em Python, pode ser escrito em Java, C++,
- Esta equivalência entre modelos de computação tem uma implicação profunda para o conceito de “**computação**”:

Muito embora possamos imaginar modelos de computação diferentes, a classe de algoritmos que eles descrevem permanece a mesma.

¹Desde que eles não façam coisas absurdas, como executar uma sequência infinita de tarefas em um único passo.

MTs e outros modelos

Todos os modelos com essas características **são equivalentes em poder**¹.

- Similar ao que vemos entre **linguagens de programação**.
 - Todo programa que pode ser escrito em Python, pode ser escrito em Java, C++,
- Esta equivalência entre modelos de computação tem uma **implicação profunda** para o conceito de “**computação**”:

Muito embora possamos imaginar modelos de computação diferentes, a classe de algoritmos que eles descrevem permanece a mesma.

¹Desde que eles não façam coisas absurdas, como executar uma sequência infinita de tarefas em um único passo.

MTs e outros modelos

Todos os modelos com essas características **são equivalentes em poder**¹.

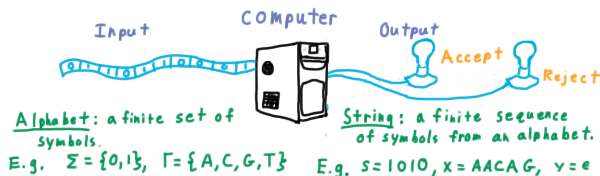
- Similar ao que vemos entre **linguagens de programação**.
 - Todo programa que pode ser escrito em Python, pode ser escrito em Java, C++,
- Esta equivalência entre modelos de computação tem uma **implicação profunda** para o conceito de “**computação**”:

Muito embora possamos imaginar modelos de computação diferentes, a classe de algoritmos que eles descrevem permanece a mesma.

¹Desde que eles não façam coisas absurdas, como executar uma sequência infinita de tarefas em um único passo.

MTs e computadores

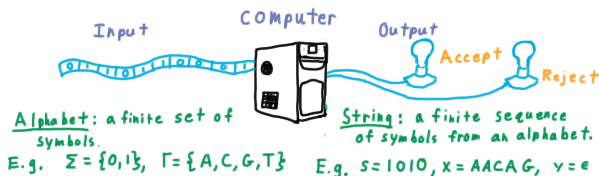
Podemos comparar **MTs** com os computadores que usamos no dia a dia.



- Embora esses modelos pareçam bem diferentes, eles aceitam a mesma classe de linguagens.
 - Não é difícil ver que um computador pode simular uma MT².
 - Mais interessante é mostrar que uma MT consegue fazer tudo que um computador faz.

MTs e computadores

Podemos comparar **MTs** com os computadores que usamos no dia a dia.

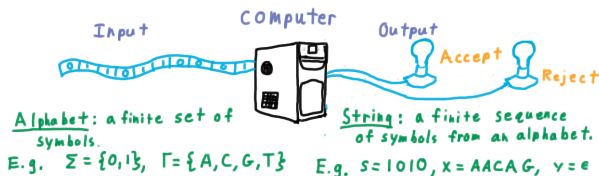


- Embora esses modelos pareçam bem diferentes, eles aceitam a mesma classe de linguagens.
 - Não é difícil ver que um computador pode simular uma **MT**².
 - Mais interessante é mostrar que uma **MT** consegue fazer tudo que um computador faz.

² Considerando que a memória do computador é suficientemente grande para todos os problemas (mas não infinita).

MTs e computadores

Podemos comparar **MTs** com os computadores que usamos no dia a dia.



- Embora esses modelos pareçam bem diferentes, eles aceitam a mesma classe de linguagens.
 - Não é difícil ver que um computador pode simular uma **MT**².
 - Mais interessante é mostrar que uma **MT** consegue fazer tudo que um computador faz.

² Considerando que a memória do computador é suficientemente grande para todos os problemas (mas não infinita).

MTs e computadores

Para isso, vamos definir um **modelo de computador**:

① **Memória:**

- Sequência indefinidamente longa de **palavras**, cada qual com um **endereço**.

② **Programa:**

- Está armazenado em algumas das **palavras da memória**;
- Cada palavra representa uma **instrução simples**:
 - read, write, load, store, ...
- Cada instrução envolve um **número limitado** (finito) de palavras
- Cada instrução altera o valor de no máximo uma palavra

③ **Contador de instruções** (*program counter*):

- Registrador especial que indica a **próxima instrução** a ser executada.

Assemelha-se ao **paradigma básico** de CPU/registrador/memória por trás dos **computadores modernos**.

MTs e computadores

Para isso, vamos definir um **modelo de computador**:

① Memória:

- Sequência indefinidamente longa de **palavras**, cada qual com um **endereço**.

② Programa:

- Está armazenado em algumas das **palavras da memória**;
- Cada palavra representa uma **instrução simples**:
 - read, write, load, store, ...
- Cada instrução envolve um **número limitado** (finito) de palavras
- Cada instrução altera o valor de no máximo uma palavra

③ Contador de instruções (*program counter*):

- Registrador especial que indica a **próxima instrução** a ser executada.

Assemelha-se ao **paradigma básico** de CPU/registrador/memória por trás dos **computadores modernos**.

MTs e computadores

Para isso, vamos definir um **modelo de computador**:

① **Memória:**

- Sequência indefinidamente longa de **palavras**, cada qual com um **endereço**.

② **Programa:**

- Está armazenado em algumas das **palavras da memória**;
- Cada palavra representa uma **instrução simples**:
 - read, write, load, store, ...
- Cada instrução envolve um **número limitado** (finito) de palavras
- Cada instrução altera o valor de no máximo uma palavra

③ **Contador de instruções** (*program counter*):

- Registrador especial que indica a **próxima instrução** a ser executada.

Assemelha-se ao **paradigma básico** de CPU/registrador/memória por trás dos **computadores modernos**.

MTs e computadores

Para isso, vamos definir um **modelo de computador**:

① **Memória:**

- Sequência indefinidamente longa de **palavras**, cada qual com um **endereço**.

② **Programa:**

- Está armazenado em algumas das **palavras da memória**;
- Cada palavra representa uma **instrução simples**:
 - read, write, load, store, ...
- Cada instrução envolve um **número limitado** (finito) de palavras
- Cada instrução altera o valor de no máximo uma palavra

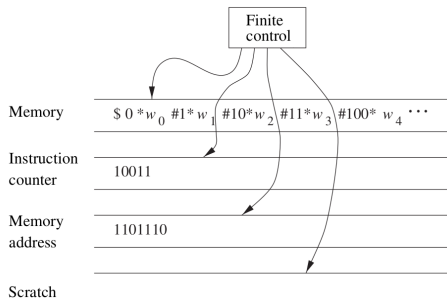
③ **Contador de instruções** (*program counter*):

- Registrador especial que indica a **próxima instrução** a ser executada.

Assemelha-se ao **paradigma básico** de CPU/registrador/memória por trás dos **computadores modernos**.

MTs e computadores

Utilizaremos uma **MT** com 3-fitas para simular o modelo proposto:

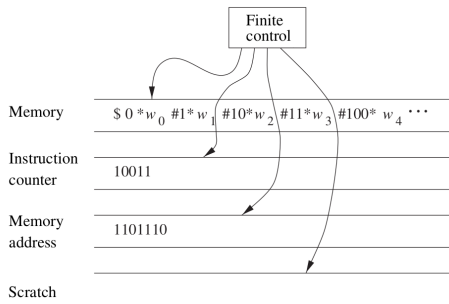


- Ciclo de instruções do computador:

- 1 A MT procura na **fita 1** o local apontado pelo conteúdo da **fita 2**.
- 2 **Interpreta** o conteúdo da instrução.
- 3 Se a instrução usa o valor de um endereço, copiamos para a **fita 3**.
- 4 A MT então **executa a instrução** usando o rascunho.
- 5 A MT **incrementa** o conteúdo da **fita 2** e **recomeça o ciclo**.

MTs e computadores

Utilizaremos uma **MT** com 3-fitas para simular o modelo proposto:

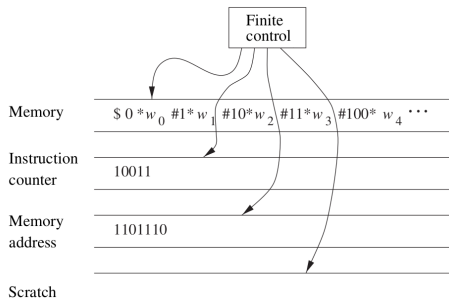


- Ciclo de instruções do computador:

- 1 A MT procura na **fita 1** o local apontado pelo conteúdo da **fita 2**.
- 2 **Interpreta** o conteúdo da instrução.
- 3 Se a instrução usa o valor de um endereço, copiamos para a **fita 3**.
- 4 A MT então **executa a instrução** usando o rascunho.
- 5 A MT **incrementa** o conteúdo da **fita 2** e **recomeça o ciclo**.

MTs e computadores

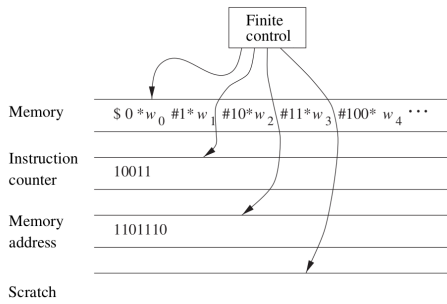
Utilizaremos uma **MT** com 3-fitas para simular o modelo proposto:



- Ciclo de instruções do computador:
 - 1 A MT procura na **fita 1** o local apontado pelo conteúdo da **fita 2**.
 - 2 **Interpreta** o conteúdo da instrução.
 - 3 Se a instrução usa o valor de um endereço, copiamos para a **fita 3**.
 - 4 A MT então **executa a instrução** usando o rascunho.
 - 5 A MT **incrementa** o conteúdo da **fita 2** e **recomeça o ciclo**.

MTs e computadores

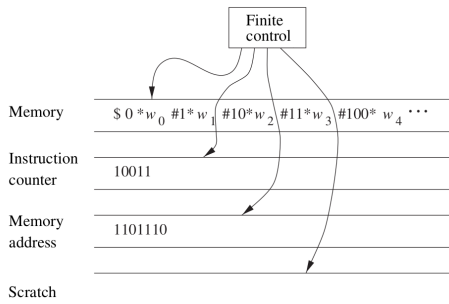
Utilizaremos uma **MT** com 3-fitas para simular o modelo proposto:



- Ciclo de instruções do computador:
 - 1 A MT procura na **fita 1** o local apontado pelo conteúdo da **fita 2**.
 - 2 **Interpreta** o conteúdo da instrução.
 - 3 Se a instrução usa o valor de um endereço, copiamos para a **fita 3**.
 - 4 A MT então **executa a instrução** usando o rascunho.
 - 5 A MT **incrementa** o conteúdo da **fita 2** e **recomeça o ciclo**.

MTs e computadores

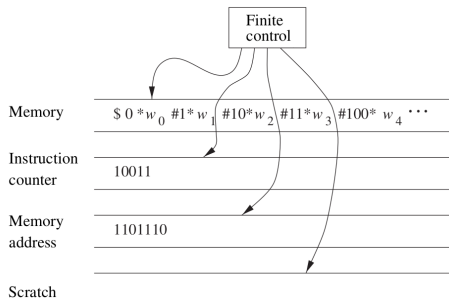
Utilizaremos uma **MT** com 3-fitas para simular o modelo proposto:



- Ciclo de instruções do computador:
 - 1 A MT procura na **fita 1** o local apontado pelo conteúdo da **fita 2**.
 - 2 **Interpreta** o conteúdo da instrução.
 - 3 Se a instrução usa o valor de um endereço, copiamos para a **fita 3**.
 - 4 A MT então **executa a instrução** usando o rascunho.
 - 5 A MT **incrementa** o conteúdo da **fita 2** e **recomeça o ciclo**.

MTs e computadores

Utilizaremos uma **MT** com 3-fitas para simular o modelo proposto:



- Ciclo de instruções do computador:
 - 1 A MT procura na **fita 1** o local apontado pelo conteúdo da **fita 2**.
 - 2 **Interpreta** o conteúdo da instrução.
 - 3 Se a instrução usa o valor de um endereço, copiamos para a **fita 3**.
 - 4 A MT então **executa a instrução** usando o rascunho.
 - 5 A MT **incrementa** o conteúdo da **fita 2** e **recomeça o ciclo**.

MTs e computadores

Embora a discussão anterior **esteja longe** de ser uma **prova completa e formal**, ela deve dar uma idéia de que podemos **simular** um computador típico em uma **MT**.

- Vamos ver melhor essa **relação** entre MTs e tudo o que pode ser computável

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

Computação efetiva

Ao longo do curso temos capturado o conceito de “*computação efetiva*”:

- Apresentamos modelos de computação cada vez mais poderosos:
AFs, APs, MTs.
- Cada modelo é capaz de executar “**algoritmos**” mais gerais que o modelo anterior.

Mas, o que é um **algoritmo**?

Um algoritmo é uma sequência finita de instruções para resolver uma tarefa.
Um algoritmo é uma sequência finita de instruções para resolver uma tarefa.
Um algoritmo é uma sequência finita de instruções para resolver uma tarefa.
Um algoritmo é uma sequência finita de instruções para resolver uma tarefa.

Computação efetiva

Ao longo do curso temos capturado o conceito de “*computação efetiva*”:

- Apresentamos modelos de computação cada vez mais poderosos: **AFs, APs, MTs**.
- Cada modelo é capaz de executar “**algoritmos**” mais gerais que o modelo anterior.

Mas, o que é um **algoritmo**?

- **Informalmente**: uma sequência finita de instruções simples para realizar uma tarefa.
- Essa idéia de “**procedimento**” tem sido utilizada há muito tempo na Matemática³

³Ex.: Algoritmo de Euclides para encontrar o máximo divisor comum (300 a.C.).

Computação efetiva

Ao longo do curso temos capturado o conceito de “*computação efetiva*”:

- Apresentamos modelos de computação cada vez mais poderosos: **AFs, APs, MTs**.
- Cada modelo é capaz de executar “**algoritmos**” mais gerais que o modelo anterior.

Mas, o que é um **algoritmo**?

- **Informalmente**: uma sequência finita de instruções simples para realizar uma tarefa.
- Essa idéia de “**procedimento**” tem sido utilizada há muito tempo na Matemática³

³Ex.: Algoritmo de Euclides para encontrar o máximo divisor comum (300 a.C.).

A definição de algoritmo

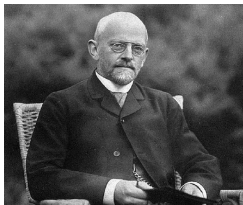
Mas qual a **definição formal** de algoritmo?

- Precisamos deste conceito para podermos saber os **limites da computação**.
- Essa definição surgiu apenas no **século XX**.

- 1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)
 - MTs multifita
 - MTs não-determinísticas
 - MTs e outros modelos
- 2 A definição de Algoritmo
 - Os problemas de Hilbert
 - A tese de Church-Turing
 - Algoritmos e Máquinas de Turing
- 3 Referências

Um pouco de história

Em 1900, **David Hilbert** preferiu a sua agora-famosa palestra no “*Congresso Internacional de Matemáticos*” em Paris, com 23 desafios para o **século XX**.



- 10º problema:
escrever “um processo pelo qual possa ser determinado, com um número finito de operações” se um **polinômio** tem, ou não, raízes inteiras.

Relembrando...

Um **polinômio** é uma soma de **termos**, em que cada termo é um produto de certas **variáveis** com uma **constante**, chamada de **coeficiente**.

- Exemplo de polinômio:

$$P = \underbrace{6x^3yz^2}_{\text{termo}} + 3xy^2 - x^3 - 10$$

- Uma **raiz de P** é uma valoração das variáveis que torne $P = 0$.
- Para o exemplo acima temos as raízes:
 $x = 5, y = 3$ e $z = 0$.
- Sabemos que alguns polinômios possuem raízes inteiras, outros não.

Vamos considerar apenas polinômios com coeficientes inteiros.

Relembrando...

Um **polinômio** é uma soma de **termos**, em que cada termo é um produto de certas **variáveis** com uma **constante**, chamada de **coeficiente**.

- Exemplo de polinômio:

$$P = \underbrace{6x^3yz^2}_{\text{termo}} + 3xy^2 - x^3 - 10$$

- Uma **raiz de P** é uma valoração das variáveis que torne $P = 0$.
- Para o exemplo acima temos as raízes:

$$x = 5, y = 3 \text{ e } z = 0.$$

- Sabemos que alguns polinômios possuem raízes inteiras, outros não.

Vamos considerar apenas polinômios com coeficientes inteiros.

Relembrando...

Um **polinômio** é uma soma de **termos**, em que cada termo é um produto de certas **variáveis** com uma **constante**, chamada de **coeficiente**.

- Exemplo de polinômio:

$$P = \underbrace{6x^3yz^2}_{\text{termo}} + 3xy^2 - x^3 - 10$$

- Uma **raiz de P** é uma valoração das variáveis que torne $P = 0$.
- Para o exemplo acima temos as raízes:

$$x = 5, y = 3 \text{ e } z = 0.$$

- Sabemos que alguns polinômios possuem raízes inteiras, **outros não**.

Vamos considerar apenas polinômios com coeficientes inteiros.

O 10º problema de Hilbert

Voltando ao 10º problema de Hilbert:

escrever “um processo pelo qual possa ser determinado, com um número finito de operações” se um polinômio tem, ou não, raízes inteiras.

→ Hilbert estava interessado em um **algoritmo**.

- Da maneira com que Hilbert definiu o problema, deu a entender que acreditava que tal algoritmo existia, alguém só precisava encontrá-lo.

O 10º problema de Hilbert

Voltando ao 10º problema de Hilbert:

escrever “um processo pelo qual possa ser determinado, com um número finito de operações” se um polinômio tem, ou não, raízes inteiras.

→ Hilbert estava interessado em um **algoritmo**.

- Da maneira com que Hilbert definiu o problema, **deu a entender** que acreditava que tal **algoritmo existia**, alguém **só precisava** encontrá-lo.

O 10º problema de Hilbert

Hoje sabemos que **nenhum algoritmo existe** para tal tarefa.

- Essa é uma tarefa computacionalmente **insolúvel**.

Mas para provar esse fato, era preciso uma **definição formal** do que era um **algoritmo**.

- O 10º problema de Hilbert teve que esperar um tempo...

O 10º problema de Hilbert

Hoje sabemos que **nenhum algoritmo existe** para tal tarefa.

- Essa é uma tarefa computacionalmente **insolúvel**.

Mas para provar esse fato, era preciso uma **definição formal** do que era um **algoritmo**.

- O 10º problema de Hilbert teve que esperar um tempo...

O termo algoritmo teria sido cunhado por Ada Lovelace (1833) muito tempo antes em homenagem ao matemático Al-khwarizmi (820 d.C.).

O 10º problema de Hilbert

Hoje sabemos que **nenhum algoritmo existe** para tal tarefa.

- Essa é uma tarefa computacionalmente **insolúvel**.

Mas para provar esse fato, era preciso uma **definição formal** do que era um **algoritmo**.

- O 10º problema de Hilbert teve que esperar um tempo...

O termo algoritmo teria sido cunhado por Ada Lovelace (1833) muito tempo antes em homenagem ao matemático Al-khwarizmi (820 d.C.).

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

A tese de Church-Turing

A **definição formal** de **algoritmo** veio apenas em 1936 com os trabalhos de **Alonzo Church** e **Alan Turing**.



- **Church** propôs um sistema notacional chamado de **cálculo- λ** .
- **Turing**, por sua vez, formalizou o conceito com **suas máquinas**.

MTs foram propostas com o nome de **a-machines**, "*automatic machines*", Church quem as renomeou mais tarde.

A tese de Church-Turing

Estas duas definições foram demonstradas **equivalentes**.

- Tudo que um formalismo fazia, o outro também era capaz de fazer.

Essa conexão entre a **noção informal** e a **definição precisa** de algoritmo veio ser a chamada de **tese de Church-Turing**.

*Noção intuitiva
de algoritmos*

é igual a

*algoritmos de
máquina de Turing*

“Se uma função é **efetivamente computável**, então ela **é computável** por meio de uma **máquina de Turing**.”

A tese de Church-Turing

A **tese de Church-Turing** provê a **definição de algoritmo** necessária para resolver o 10º problema de Hilbert.

- Vamos reformular o problema em **termos de linguagens**:

$$D = \{p \mid p \text{ é um polinômio com raiz inteira}\}$$

- Queremos saber se D é **Turing-decidível**?

Ou seja, podemos escrever um **MT** que decide (sempre pára), e **aceita** $w \in D$ ✓ ou **rejeita** $w \notin D$ ✗.

A tese de Church-Turing

A **tese de Church-Turing** provê a **definição de algoritmo** necessária para resolver o 10º problema de Hilbert.

- Vamos reformular o problema em **termos de linguagens**:

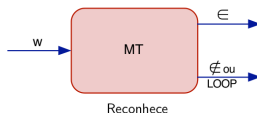
$$D = \{p \mid p \text{ é um polinômio com raiz inteira}\}$$

- Queremos saber se D é **Turing-decidível**?

Ou seja, podemos escrever um **MT** que decide (sempre pára), e **aceita** $w \in D$ ✓ ou **rejeita** $w \notin D$ ✗.

A tese de Church-Turing

Primeiro, podemos mostrar que a linguagem D é **Turing-reconhecível**:



- Podemos construir uma **MT** M que reconhece D :
 - “Sobre a cadeia de entrada p :
 - Calcule o valor de p com cada variável assumindo valores $0, -1, 1, -2, 2, -3, 3, \dots$. Se em algum ponto o valor de $p = 0$, aceite a cadeia ✓”
- A máquina não para quando $w \notin D \leftarrow$ Não decide

Exemplo, $p = 6x^3yz^2 + 3xy^2 - x^3 - 10 = 0$ quando $x = ?$, $y = ?$ e $z = ?$.

A tese de Church-Turing

Primeiro, podemos mostrar que a linguagem D é **Turing-reconhecível**:



- Podemos construir uma **MT** M que reconhece D :
 - “Sobre a cadeia de entrada p :
 - Calcule o valor de p com cada variável assumindo valores $0, -1, 1, -2, 2, -3, 3, \dots$. Se em algum ponto o valor de $p = 0$, aceite a cadeia ✓”
- A máquina não para quando $w \notin D \leftarrow$ Não decide

Exemplo, $p = 6x^3yz^2 + 3xy^2 - x^3 - 10 = 0$ quando $x = 5$, $y = 3$ e $z = 0$.

A tese de Church-Turing

Primeiro, podemos mostrar que a linguagem D é **Turing-reconhecível**:



- Podemos construir uma **MT** M que reconhece D :
 - “Sobre a cadeia de entrada p :
 - 1 Calcule o valor de p com cada variável assumindo valores $0, -1, 1, -2, 2, -3, 3, \dots$. Se em algum ponto o valor de $p = 0$, aceite a cadeia ✓”
- A máquina não para quando $w \notin D \leftarrow$ Não decide

Exemplo, $p = 6x^3yz^2 + 3xy^2 - x^3 - 10 = 0$ quando $x = 5$, $y = 3$ e $z = 0$.

A tese de Church-Turing

Mas será que existe alguma outra **MT** M' que decide D ?

- **Não**. Provado em 1970 por Matijasevič.

Portanto, D é **Turing-reconhecível** mas não é **Turing-decidível**.

- **Não** existe um **algoritmo** para o problema.

Para o caso em que p possui apenas 1 variável é possível definir um “critério de parada”, então a **MT** decide D' .

A tese de Church-Turing

Mas será que existe alguma outra **MT** M' que decide D ?

- **Não**. Provado em 1970 por Matijasevič.

Portanto, D é **Turing-reconhecível** mas não é **Turing-decidível**.

- **Não** existe um algoritmo para o problema.

Para o caso em que p possui apenas 1 variável é possível definir um “critério de parada”, então a **MT** decide D' .

A tese de Church-Turing

Mas será que existe alguma outra **MT** M' que decide D ?

- **Não**. Provado em 1970 por Matijasevič.

Portanto, D é **Turing-reconhecível** mas não é **Turing-decidível**.

- **Não** existe um algoritmo para o problema.

Para o caso em que p possui apenas 1 variável é possível definir um “critério de parada”, então a MT decide D' .

A tese de Church-Turing

Mas será que existe alguma outra **MT** M' que decide D ?

- **Não**. Provado em 1970 por Matijasevič.

Portanto, D é **Turing-reconhecível** mas não é **Turing-decidível**.

- **Não** existe um algoritmo para o problema.

Para o caso em que p possuí apenas 1 variável é possível definir um “critério de parada”, então a **MT** decide D' .

A tese de Church-Turing

Tese de Church-Turing: define que **tudo que é computável**, deve ser computável por **Máquinas de Turing**.

- **Não pode ser provada**, ela é uma hipótese (ou definição), na verdade.
- No entanto, é **universalmente aceita**.
 - Nenhuma **modificação** já proposta para MTs aumenta seu poder.
 - Formalismos **alternativos** como λ -cálculo, sistemas de Post, funções μ -recursivas, e outros são todos **Turing-equivalentes**.

Note, entretanto, que para mostrar que a tese é falsa: basta achar uma máquina que compute uma função que uma MT não possa computar.

A tese de Church-Turing

Tese de Church-Turing: define que **tudo que é computável**, deve ser computável por **Máquinas de Turing**.

- **Não pode ser provada**, ela é uma hipótese (ou definição), na verdade.
- No entanto, é **universalmente aceita**.
 - Nenhuma **modificação** já proposta para MTs aumenta seu poder.
 - Formalismos **alternativos** como λ -cálculo, sistemas de Post, funções μ -recursivas, e outros são todos **Turing-equivalentes**.

Note, entretanto, que para mostrar que a tese é falsa: basta achar uma máquina que compute uma função que uma MT não possa computar.

A tese de Church-Turing

Tese de Church-Turing: define que **tudo que é computável**, deve ser computável por **Máquinas de Turing**.

- **Não pode ser provada**, ela é uma hipótese (ou definição), na verdade.
- No entanto, é **universalmente aceita**.
 - Nenhuma **modificação** já proposta para MTs aumenta seu poder.
 - Formalismos **alternativos** como λ -cálculo, sistemas de Post, funções μ -recursivas, e outros são todos **Turing-equivalentes**.

Note, entretanto, que para mostrar que a **tese é falsa**: basta achar uma máquina que compute uma função que uma **MT** não possa computar.

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

Algoritmos e Máquinas de Turing

Vamos **mudar de foco** no curso para **algoritmos e problemas**:

- Ao aceitar a **tese de Church-Turing**, assumimos que a **definição de algoritmo** é equivalente a algoritmos de **máquinas de Turing**.
- As linguagens representarão os problemas reais, e
- As **MTs** serão utilizadas como **modelo de computação** para executar algoritmos.

Algoritmos e Máquinas de Turing

Podemos descrever algoritmos para **MTs** em 3 níveis.

- ① **Descrição formal**: dando os estados e as transições de uma MT.
- ② **Descrição da implementação**: descrevemos como a máquina opera em termos de movimento de fita.
- ③ **Descrição alto nível**: pseudocódigo em linguagem natural para descrever o algoritmo, omitindo detalhes de implementação.
 - Em geral, utilizaremos esse nível de descrição.

Algoritmos e Máquinas de Turing

Para apresentar **algoritmos em alto nível** para **MTs**, temos que a **entrada** deve ser sempre uma **cadeia**⁴.

- Se desejamos fornecer um **objeto** O para uma **MT** que **não é uma cadeia**, primeiro é preciso codificá-lo em uma **cadeia** $\langle O \rangle$.

Exemplos: polinômios, listas, grafos, autómatos.

Importante lembrar que as **MTs** sempre trabalham com **cadeias** $\langle O \rangle$.

- Se a entrada é um **conjunto** O_1, O_2, \dots, O_k , codificamos todos em uma única cadeia $\langle O_1, O_2, \dots, O_k \rangle$.

⁴O mesmo acontece em um **computador real** (dados são armazenados como **sequências binárias**).

Algoritmos e Máquinas de Turing

Para apresentar algoritmos em alto nível para **MTs**, temos que a entrada deve ser sempre uma cadeia⁴.

- Se desejamos fornecer um objeto O para uma **MT** que não é uma cadeia, primeiro é preciso codificá-lo em uma cadeia $\langle O \rangle$.
 - Exemplos: polinômios, grafos, gramáticas, autômatos, ...
 - Vamos assumir que as **MTs** sempre conseguem codificar O em $\langle O \rangle$.
- Se a entrada é um conjunto O_1, O_2, \dots, O_k , codificamos todos em uma única cadeia $\langle O_1, O_2, \dots, O_k \rangle$

⁴O mesmo acontece em um computador real (dados são armazenados como sequências binárias).

Algoritmos e Máquinas de Turing

Para apresentar algoritmos em alto nível para **MTs**, temos que a entrada deve ser sempre uma cadeia⁴.

- Se desejamos fornecer um objeto O para uma **MT** que não é uma cadeia, primeiro é preciso codificá-lo em uma cadeia $\langle O \rangle$.
 - Exemplos: polinômios, grafos, gramáticas, autômatos, ...
 - Vamos assumir que as **MTs** sempre conseguem codificar O em $\langle O \rangle$.
- Se a entrada é um conjunto O_1, O_2, \dots, O_k , codificamos todos em uma única cadeia $\langle O_1, O_2, \dots, O_k \rangle$

⁴O mesmo acontece em um computador real (dados são armazenados como sequências binárias).

Algoritmos e Máquinas de Turing

Para apresentar algoritmos em alto nível para **MTs**, temos que a entrada deve ser sempre uma cadeia⁴.

- Se desejamos fornecer um objeto O para uma **MT** que não é uma cadeia, primeiro é preciso codificá-lo em uma cadeia $\langle O \rangle$.
 - Exemplos: polinômios, grafos, gramáticas, autômatos, ...
 - Vamos assumir que as **MTs** sempre conseguem codificar O em $\langle O \rangle$.
- Se a entrada é um conjunto O_1, O_2, \dots, O_k , codificamos todos em uma única cadeia $\langle O_1, O_2, \dots, O_k \rangle$

⁴O mesmo acontece em um computador real (dados são armazenados como sequências binárias).

Algoritmos e Máquinas de Turing

Para apresentar algoritmos em alto nível para **MTs**, temos que a entrada deve ser sempre uma cadeia⁴.

- Se desejamos fornecer um objeto O para uma **MT** que não é uma cadeia, primeiro é preciso codificá-lo em uma cadeia $\langle O \rangle$.
 - Exemplos: polinômios, grafos, gramáticas, autômatos, ...
 - Vamos assumir que as **MTs** sempre conseguem codificar O em $\langle O \rangle$.
- Se a entrada é um conjunto O_1, O_2, \dots, O_k , codificamos todos em uma única cadeia $\langle O_1, O_2, \dots, O_k \rangle$

⁴O mesmo acontece em um computador real (dados são armazenados como sequências binárias).

Exemplo

Seja A a linguagem de todas as *cadeias* representando grafos não-direcionados conexos.

$$A = \{ \langle G \rangle \mid G \text{ é um grafo conexo} \}$$

- A linguagem A é **Turing-decidível**? Isto é, existe uma **MT** que decide A ?
- Como seria a descrição de um alto nível dessa **MT**? Ou seja, qual seria o **algoritmo**?

Um grafo é conexo se **todo vértice** pode ser atingido a partir de **qualquer outro vértice** seguindo as arestas do grafo.

Exemplo

Seja A a linguagem de todas as *cadeias* representando grafos não-direcionados conexos.

$$A = \{ \langle G \rangle \mid G \text{ é um grafo conexo} \}$$

- A linguagem A é **Turing-decidível**? Isto é, existe uma **MT** que decide A ?
- Como seria a descrição de um alto nível dessa **MT**? Ou seja, qual seria o algoritmo?

Um grafo é conexo se todo vértice pode ser atingido a partir de qualquer outro vértice seguindo as arestas do grafo.

Exemplo

Seja A a linguagem de todas as *cadeias* representando grafos não-direcionados conexos.

$$A = \{ \langle G \rangle \mid G \text{ é um grafo conexo} \}$$

- A linguagem A é **Turing-decidível**? Isto é, existe uma **MT** que decide A ?
- Como seria a descrição de um alto nível dessa **MT**? Ou seja, qual seria o algoritmo?

Um grafo é conexo se todo vértice pode ser atingido a partir de qualquer outro vértice seguindo as arestas do grafo.

Exemplo

Seja A a linguagem de todas as *cadeias* representando grafos não-direcionados conexos.

$$A = \{ \langle G \rangle \mid G \text{ é um grafo conexo} \}$$

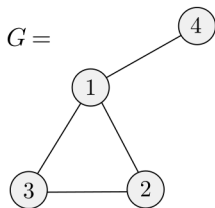
- A linguagem A é **Turing-decidível**? Isto é, existe uma **MT** que decide A ?
- Como seria a descrição de um alto nível dessa **MT**? Ou seja, qual seria o **algoritmo**?

Um grafo é conexo se todo vértice pode ser atingido a partir de qualquer outro vértice seguindo as arestas do grafo.

Exemplo

Primeiro, como *codificar* G em $\langle G \rangle$?

- Um grafo é um par ordenado $G = (V, A)$, onde V é o conjunto de vértices e A o conjunto de arestas.
- Podemos codificar G como uma *cadeia de símbolos*:



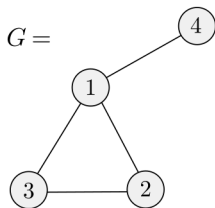
$\langle G \rangle =$
 $(1, 2, 3, 4) ((1, 2), (2, 3), (3, 1), (1, 4))$

Nos próximos exemplos, assumimos que a MT codifica $O \rightarrow \langle O \rangle$.

Exemplo

Primeiro, como *codificar* G em $\langle G \rangle$?

- Um grafo é um par ordenado $G = (V, A)$, onde V é o conjunto de vértices e A o conjunto de arestas.
- Podemos codificar G como uma *cadeia de símbolos*:



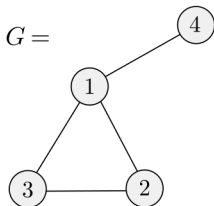
$\langle G \rangle =$
 $(1, 2, 3, 4) ((1, 2), (2, 3), (3, 1), (1, 4))$

Nos próximos exemplos, assumimos que a **MT** *codifica* $O \rightarrow \langle O \rangle$.

Exemplo

A seguinte **MT** decide *A*:

- “Sobre a cadeia de entrada $\langle G \rangle$:
 - 1 Seleccione o primeiro vértice de G e **marque-o**.
 - 2 Repita o passo seguinte até que nenhum vértice novo seja marcado.
 - 3 Para cada vértice em G , se ele estiver conectado a um vértice já marcado, **marque-o**.
 - 4 Verifique todos os vértice de G . Se eles estão **todos marcados**, **aceite a cadeia** ✓; senão, **rejeite a cadeia** ✗”



$\langle G \rangle =$
 $(1, 2, 3, 4) ((1, 2), (2, 3), (3, 1), (1, 4))$

Algoritmos e Máquinas de Turing

Na próxima aula vamos falar de problemas não computáveis.

“Equivalente a tese de Church-Turing, se não há MT para resolver um problema, então o problema simplesmente não tem solução computacional!”

Fim

Dúvidas?

1 Variantes de Máquinas de Turing (MT)

- MTs multifita
- MTs não-determinísticas
- MTs e outros modelos

2 A definição de Algoritmo

- Os problemas de Hilbert
- A tese de Church-Turing
- Algoritmos e Máquinas de Turing

3 Referências

Referências:

- ① *“Introdução à Teoria da Computação”* de M. Sipser, 2007.
- ② *“Introdução à Teoria de Autômatos, Linguagens e Computação”* de J. E. Hopcroft, R. Motwani, e J. D. Ullman, 2003.
- ③ *“Linguagens formais e autômatos”* de Paulo F. B. Menezes, 2002.
- ④ Materiais adaptados dos slides do Prof. Evandro E. S. Ruiz, da USP.