

Dans ce TP de programmation orientée-objet en Java, nous nous sommes intéressés à la simulation graphique de systèmes multi-agents. Dans une démarche d'ingénieurs responsables, nous avons réalisé l'ensemble du programme en respectant le coding style fourni par Java. Nous avons également pris le soin de commenter le code quand cela était nécessaire. Une documentation Javadoc a été générée et est consultable dans le répertoire `./doc_project/index.html`. Afin de pouvoir être interprété par le plus grand nombre de personnes, l'ensemble du programme a été écrit en anglais. Comme demandé dans le sujet, le principe d'encapsulation est respecté afin de garantir l'intégrité des objets manipulés.

Afin de structurer au mieux notre projet, nous avons réalisé un diagramme UML représentant chacune de nos classes et les liens qui les unissent entre elles. Ce diagramme a été mis à jour tout au long de l'avancement dans le sujet. Pour une meilleure visibilité, il est consultable dans les annexes du rapport. Concernant la structure du code, nous avons fait en sorte de rendre ce dernier le plus générique possible. Pour cela, nous avons utilisé des interfaces, des classes abstraites ainsi que l'usage du polymorphisme lors de l'héritage.

Partie calculatoire : le backend

Dans un premier temps, afin de gérer la partie calculatoire de l'ensemble des jeux, nous avons créé une interface `Backend` avec seulement deux méthodes. Ceci afin d'encapsuler au maximum cette partie du projet pour que le simulateur puisse l'exploiter sans se soucier de son contenu. Les deux méthodes présentes, `reInit()` et `step()`, sont celles exploitées par le `GUISimulator` lors de l'appui sur les boutons de l'interface graphique et de l'exécution d'événements. Ainsi, l'interface `Backend` est réalisée par seulement trois classes : pour les balles, pour les boids ainsi que pour les trois jeux sur grille. Chacune de ces trois classes possède un ou plusieurs attributs permettant de réinitialiser le jeu dans sa configuration initiale lors de l'appel de la fonction `reInit()`. Ces attributs sont des `ArrayList` qui est la structure de données la plus adaptée pour stocker les éléments initiaux du jeu. En effet, lors de la réinitialisation, les attributs étant immuables, seuls des accès à ces données sont faits et le coût d'accès est en $O(1)$ pour un `ArrayList`. Enfin, ces trois classes sont composées d'une liste d'éléments (`Points`, `Boids`, `Cell`) représentant l'état actuel de chacun des jeux.

Concernant les boids et les cellules composant la grille, nous avons fait le choix d'en faire des classes abstraites. En effet, cela nous permet d'avoir un niveau d'abstraction modifiable selon nos besoins. Pour les cellules, nous nous sommes rapidement rendus compte qu'elles possèdent toutes la même structure quel que soit le jeu, c'est-à-dire : des coordonnées et un état. La seule différence entre les jeux de grille est le comportement de la cellule à l'état suivant. C'est donc la méthode `nextState()` qui est spécifique pour chacun des jeux. Nous avons donc décidé de mettre en place le polymorphisme afin de gérer au mieux les cellules. Pour cela, la grille gérant le jeu ne manipule que des objets de type `Cell` sans se soucier de leur spécificité. Trois classes filles implémentent donc la classe `Cell` pour chacun des jeux : jeu de la vie, jeu de l'immigration et modèle de Schelling. Ainsi, de par le polymorphisme, lorsque la grille utilise la méthode `nextState()` afin de connaître le prochain état d'une cellule, la méthode exécutée sera une de celles présente dans les trois classes filles.

Du fait que l'état des cellules à l'étape $t + 1$ dépend de l'état des cellules à l'étape t , dans la méthode `step()` de la grille, les futurs états des cellules sont récupérés dans un premier temps. Dans une logique d'optimisation logicielle, nous avons fait en sorte que seules

les cellules modifiées soient mises à jour. Ceci est particulièrement utile dans le cas du modèle de Schelling où deux cellules peuvent avoir un changement d'état au même moment : l'une devient vacante tandis que l'autre devient habitée. À l'issue de l'ensemble des calculs pour chacune des cellules, les nouveaux états sont appliqués sur les cellules. Concernant, les algorithmes de calculs d'états suivant pour une cellule donnée, il sera laissé au lecteur de ce rapport la compréhension de ceux-ci directement dans le code, commenté au préalable.

Concernant la classe `CellSchelling` utilisée pour les cellules du modèle de Schelling, quelques explications d'implémentation sont nécessaires. Afin de gérer les logements vacants, nous avons décidé de stocker ceux-ci de façon statique dans la classe. Ainsi, lors d'une même étape dans le jeu, chacune des cellules modifie ou non cette liste et il ne peut y avoir de conflits d'utilisation d'un même logement vacant par exemple. Nous avons choisi d'utiliser une `Queue` ayant pour éléments uniquement des tableaux unidimensionnels représentant les coordonnées de la cellule. En effet, cette liste doublement chaînée étant statique, nous avons fait le choix de ne pas directement mettre les cellules au sein de la structure afin que l'utilisateur ne puisse pas les modifier manuellement. La structure de données `Queue` nous est apparue comme la plus efficace pour gérer la liste des logements vacants. La fonction `remove()` permet de supprimer tout en récupérant la tête de la liste en $O(1)$ et l'insertion en queue possède une complexité équivalente. De plus, la classe `Queue` dispose, depuis Java 8, d'un prédicat permettant de faire une suppression conditionnelle sur tous les éléments de la liste chaînée. Ainsi, lorsqu'une cellule passe d'un état vacant à un état habité, ce prédicat est utilisé pour supprimer cette dernière de la liste des logements vacants. Enfin pour la gestion des couleurs des logements habités, nous avons attribué à chaque couleur un état différent. Ainsi, toutes les couleurs sont générées aléatoirement et stockées dans une liste statique aux indices correspondant au numéro de l'état.

Toujours dans la partie calculatoire du projet, nous allons maintenant traiter le cas des boids. Tout d'abord, ces derniers étant composés de vecteurs, nous avons implémenté une classe `Vector` permettant de les manipuler aisément. Cette classe permet de réaliser différentes opérations arithmétiques sur les vecteurs.

Les cellules des trois jeux précédents sont représentées sur une grille tandis que les boids se déplacent dans le plan. Nous avons donc dû créer une nouvelle classe réalisant l'interface backend afin de gérer l'ensemble des boids à chaque étape de la simulation. Similairement à ce que nous avons fait pour les cellules, nous avons créé une première classe abstraite de boids permettant d'appliquer des règles communes à tous les boids. Puis, nous avons implémenté des classes filles permettant d'avoir des groupes de boids aux comportements différents. Parmi les règles communes à l'ensemble des boids, nous avons fait le choix de fixer les règles suivantes :

- Chaque boid doit rester au sein-même de la zone graphique et doit rebondir sur le mur.
- Les boids d'un même groupe doivent se séparer s'ils sont trop proches les uns des autres afin de ne pas se superposer.
- Une force simulant du vent est appliquée à chacun des boids afin de les mettre en perpétuel mouvement.

Comme précédemment, pour chacune des règles appliquées sur les boids, il sera laissé au lecteur de ce rapport la compréhension de celles-ci directement dans le code, commenté au préalable. La partie sur les événements sera détaillée dans la suite du rapport. Néanmoins, il convient d'expliquer le choix de l'attribut `typeOfBoids` de la partie backend. Chaque type

de boids possède un pas de temps spécifique. Afin que le système de gestion des événements puisse connaître ce pas de temps, il est nécessaire de lui communiquer sa valeur pour un type donné. Pour implémenter cela, nous avons donc utilisé une `HashMap` composé d'une clé, le type de boids, et d'une valeur, le pas de temps. Ainsi, lors de l'initialisation de tous les boids, la structure de données `HashMap` contient une liste exhaustive des types de boids utilisés. L'utilisation d'une `HashMap` permet de conserver l'unicité de la valeur du pas de temps pour un type de boids donné.

Partie graphique : la simulation et les événements

Parlons désormais de la partie graphique qui gère l'affichage de l'ensemble des jeux. Toujours dans un principe d'encapsulation, nous avons choisi de créer une classe abstraite `Simulator` qui réalise l'interface `gui.Simulable`. Elle définit les méthodes `next()` et `restart()` de l'interface réalisée, déclare la méthode de dessin principale `draw()` et fait le lien entre le `GUISimulator`, l'`EventManager` et le `Backend` en permettant d'accéder à chacun d'eux.

Pour chaque type de jeu, une classe est créée et hérite de `Simulator` : pour les balles, il y a `BallsSimulator` ; pour la grille, `GridSimulator` ; pour les boids, `BoidsSimulator`. Chacune de ces classes doit initialiser un `Backend`, les événements principaux (nous en reparlerons par la suite) et définir la méthode `draw()` qui dessine le contenu de la fenêtre considéré vide à l'appel. Pour les balles, nous utilisons le `Backend` pour récupérer la position des balles et ajouter un `gui.GraphicalElement "Oval"` au `GUISimulator` pour chacune. Pour la grille, nous faisons la même chose avec `Rectangle`. Pour les boids, nous avons créé notre propre `GraphicalElement` nommé `Triangle`. Ce dernier réalise l'interface `GraphicalElement`, permet de dessiner un triangle isocèle par la méthode `paint(Graphics2D g2d)` et est créé en prenant en paramètre deux `Vector` correspondant aux coordonnées de la base et de la pointe du triangle. Un autre constructeur plus adapté aux boids est disponible, prenant en paramètre la hauteur du triangle et les coordonnées de la pointe du triangle.

Concernant le gestionnaire d'événements `EventManager`, ce dernier doit pouvoir gérer l'ajout et la suppression d'événements pendant le parcours de ceux-ci. Pour cela, nous avons quatre listes d'événements de type `ArrayList<Event>` : `eventList` pour la liste des événements à exécuter à leur date respective, `eventsInit` pour la liste des événements initiaux initialisée lors de la première itération et qui permet de réinitialiser la simulation, `eventsToAdd` pour la liste des événements à ajouter, et `eventsToRemove` pour la liste des événements à supprimer. La méthode `next()` ajoute à `eventList` les événements de `eventsToAdd`, parcourt `eventList` et exécute les événements dont la date est passée, puis enlève ces derniers avant d'incrémenter la date de l'`EventManager`. La méthode `restart()` réinitialise les événements en les remplaçant par les événements initiaux.

Nous avons un événement principal `SimulatorEvent`, qui hérite de `Event`, faisant le lien entre le `GUISimulator`, le `Backend`, le `Simulator` et l'`EventManager`. Il nécessite d'être initialisé avec le `Simulator`, et sa méthode `execute()` appelle dans l'ordre la méthode `reset()` du `GUISimulator`, la méthode `step()` du `Backend`, la méthode `draw()` du `Simulator`, et la méthode `addEvent(Event e)` de l'`EventManager` en s'ajoutant lui-même afin d'avoir une animation perpétuelle.

Partie expérimentation : les tests

Maintenant que nous avons parlé de toute la structure, comment un utilisateur peut-il créer une simulation ? Il suffit simplement d'initialiser un `GUISimulator`, d'initialiser un `Simulator` (choix entre `BallsSimulator`, `GridSimulator` et `BoidsSimulator`) puis d'exécuter la méthode `setSimulable` prenant en paramètre notre `Simulator` créé. Les deux derniers simulateurs prennent directement en paramètre les objets pour la simulation - l'utilisateur doit créer ses propres objets « `Cell` » (`CellConway`, `CellImmigration` ou `CellSchelling`) ou « `Boids` » (`BoidsKind` ou `BoidsEvil`) selon la simulation souhaitée.

Un test est disponible pour chaque jeu réalisé : `TestBallsSimulator` pour un nombre de balles fixes qui rebondissent, `TestGameOfLife` pour le jeu de la vie avec un pattern que nous avons prédéfini, `TestImmigration` pour le jeu de l'immigration, `TestSchelling` pour le modèle de Schelling, et enfin `TestBoidsSimulator` pour un simulateur de Boids, ces trois derniers tests ont des paramètres modifiables et des coordonnées aléatoires pour les objets.

Ces tests permettent de vérifier que les parties calculatoires `Backend` et graphiques `Simulator` suivent les spécifications demandées. Nous avons fait en sorte que des exceptions soient renvoyées à l'utilisateur en cas d'utilisation de paramètres invalides. Par exemple, cela est le cas pour le jeu de l'immigration où le nombre d'états doit être spécifié au travers d'une méthode statique à la classe `CellImmigration`. Dans un souci de modularité, nous avons également fait en sorte que l'ensemble des jeux fonctionnent lorsque la fenêtre est rectangulaire.

Pour conclure, ce projet nous a permis de découvrir et renforcer nos connaissances dans la programmation orientée-objet. Nous avons également pris conscience de l'importance de la phase de réflexion en implémentant notamment le diagramme de classes. Ce dernier permet d'avoir un visuel sur la structure complète du code et ainsi de prendre du recul sur les problèmes rencontrés. Néanmoins, comme tout projet informatique, des axes d'amélioration sont envisageables. Par exemple, lors de l'application des règles sur les boids, la liste complète des boids est parcourue à chaque étape. Pour pallier cela, il est possible de faire une optimisation algorithmique en ne comparant que les boids suffisamment proches à l'aide d'un algorithme récursif « diviser pour mieux régner ». Enfin, un autre choix d'implémentation aurait pu être fait pour la gestion des logements vacants. Il aurait été en effet possible d'utiliser une structure `ArrayList` pour les stocker. Le nombre de logements vacants étant constant, il aurait suffi de modifier un élément de la structure pour un indiquer le nouvel emplacement d'un logement vacant, une opération en $O(1)$. Cela nous amène à une complexité équivalente à celle présente dans notre projet avec une liste chaînée.

Annexes - Diagramme UML

