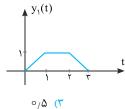
آزمون فصل نهم

اگر جزء حقیقی پاسخ فرکانسی یک سیستم LTI علی و حقیقی زمان پیوس باشد، مقدار پاسخ ضربه در ۳ = ۲ کدام است؟ $\mathrm{Re} \big\{ H(j\omega) \big\} = \frac{r}{\omega^r + 1}$

در صورتی که خروجی یک سیستم LTI زمان گسسته با پاسخ ضربه h[n] برابر y[n] باشد و ورودی سیستم نیز سیگنالی سمت راستی باشد، ورودی در لحظه n=1 برابر کدام گزینه است؟

٥ (۴

یک سیستم LTI با ورودی $x_1(t)$ و خروجی $y_1(t)$ مفروض است. اگر سیگنال $x_2(t)$ به ورودی این سیستم اعمال شود، خروجی سیستم در لحظه $t=1/\Delta$ برابر کدام خواهد بود؟



0/TD (T

یک سیستم زمان گسسته LTI دارای پاسخ فرکانسـی $\frac{r\sin\omega}{1+\cos^{7}\omega}$ مـی باشـد: اگـر ورودی ایـن

 $x[n] = \begin{cases} \circ , & \text{rest } n \\ \gamma , & \text{otherwise} \end{cases}$ n

سیستم به صورت مقابل باشد، خروجی آن چه خواهد بود؟

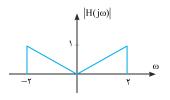
 $y[n] = \begin{cases} \Upsilon , & \text{ if } n \\ \circ , & \text{ if } n \end{cases}$ (Υ

 $y[n] = \begin{cases} \circ & , & \text{op } n \\ \\ \uparrow & , & \text{op } \end{cases}$ (۱)

y[n] = Y (*

 $y[n] = \circ$

پاسخ یک سیستم LTI با پاسخ فرکانسی زیر به ورودی $x(t) = \sin(\gamma t)$ برابر کدام است؟



- $\frac{1}{r}\sin(rt-\lambda)$ (1
- $\sin(\Upsilon t \lambda)$ (Υ
- $\frac{1}{r}\sin(rt+\lambda)$ (*

برابــر کــدام
$$x(t)=e^{-\mathfrak{k}t}+u(t)$$
 بياسخ يک سيستم $x(t)=e^{-\mathfrak{k}t}+u(t)$ بياسخ يک سيستم $x(t)=e^{-\mathfrak{k}t}+u(t)$ برابــر کــدام $x(t)=e^{-\mathfrak{k}t}+u(t)$ برابــر کــدام گزينه است؟

نامحدود (۴ مغرو (۳
$$e^{-Ft} + e^{-Tt}u(t)$$
) نامحدود (۳ نامحدود (۳ نامحدود (۲ $e^{-Tt}u(t) + e^{-Ft}$

کدام یک از دو گزاره زیر صحیح است؟

(الف) سیستم LTI زمانگسسته پایدار با تابع تبدیل
$$\frac{1+Yz^{-1}}{1-Yz^{-1}}$$
 وارونپذیر است.

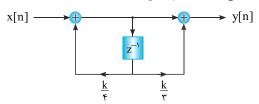
(ب) سیستم با ورودی $x(t) = \sin x$ و خروجی $x(t) = \sin x$ و خروجی باشد.

. سیستم با تابع تبدیل
$$\frac{1}{z^{-1}-z^{-7}+7z^{-7}}$$
 را در نظر بگیرید. این سیستم:

۱) اگر پایدار باشد، علی است.

۳) می تواند پایدار نباشد و علی باشد.

٩ ساختار یک فیلتر دیجیتال علی در شکل زیر نشان داده شده است:



کدام یک از گزینههای زیر در مورد این سیستم صحیح است؟

-) سیستم به ازای $|\mathbf{k}| < \mathbf{f}$ پایدار و وارون پذیر است. $|\mathbf{k}| < \mathbf{f}$ سیستم به ازای $|\mathbf{k}| < \mathbf{f}$ پایدار و وارون ناپذیر است.
- ت سیستم بهازای k < k ناپایدار و وارون پذیر است. k < k سیستم بهازای k < k ناپایدار و وارون ناپذیر است.

۱۰ دو سیستم زمان گسسته LTI توسط معادلات تفاضلی زیر توصیف شدهاند:

$$\mathsf{Y}: \ \ y_{\mathsf{Y}}[n] = \circ_{\mathsf{I}} \land y_{\mathsf{Y}}[n-\mathsf{Y}] + \circ_{\mathsf{I}} \lor x_{\mathsf{Y}}[n] \qquad , \qquad \mathsf{Y}: \ \ y_{\mathsf{Y}}[n] = - \circ_{\mathsf{I}} \land y_{\mathsf{Y}}[n-\mathsf{Y}] + \circ_{\mathsf{I}} \lor x_{\mathsf{Y}}[n]$$

کدام گزینه در مورد این دو سیستم صحیح است؟

۱) هر دو سیستم فیلترهای بالاگذر هستند.