

سوالات در کل، ۷۰ ده هستند. متأسفانه پاسخ دو سوال (۴۴ و ۴۵) در گزینه ها نیست و باید مورد اعتراض قرار گیرد.
 دو سوال (۴۰ و ۴۱) از جمله دوم کتاب آمده که هر دو نیز عیناً و تقریباً در کنکورهای سالهای گذشته (دکتری ۹۹ و سراسری ۸۱ و دکتری ۹۸) داده شده بودند.

فصل دوم

- ۳۶- در مورد سیستم توصیف شده با معادله $(-1)^n x[n] + (2)^n y[n] = 0$ ، کدام گزینه درست است؟
 (۱) سیستم سببی و پایدار است.
 (۲) سیستم سببی و غیرخطی است.
 (۳) سیستم خطی و تغییرپذیر با زمان است. ✓
 (۴) سیستم خطی و تغییرناپذیر با زمان است.

$$y[n] = \frac{-(-1)^n x[n]}{2^n} = -\left(-\frac{1}{2}\right)^n x[n]$$

مشخص است که سیستم خطی، علی، و ثابت است. پس از این به بعد.

$$y[-\infty] = \infty$$

فصل پنجم

- ۳۷- تبدیل فوریه سیگنال $x(t)$ برابر است با $X(j\omega) = \pi e^{-|\omega|}$ ، مقدار سیگنال $x(t)$ در مبدأ $(x(0))$ چقدر است؟
 (۱) صفر
 (۲) ۱ ✓
 (۳) ۲
 (۴) ۵

روش اول:

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega \xrightarrow{t=0} x(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) d\omega = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \pi e^{-|\omega|} d\omega = \int_0^{+\infty} e^{-\omega} d\omega = -e^{-\omega} \Big|_0^{+\infty} = 1$$

روش دوم (آسان):

$$x(t) = ? \xleftrightarrow{F} X(\omega) = \pi e^{-|\omega|}$$

$$X(t) = \pi e^{-|t|} \xleftrightarrow{F} 2\pi x(-\omega) = \frac{2\pi}{\omega^2 + 1} \xRightarrow{\omega \rightarrow -t} x(t) = \frac{1}{t^2 + 1} \Rightarrow x(0) = 1$$

جدول

۳۸- پاسخ یک سیستم LTI به ورودی $p(t) = u(t) - u(t-1)$ به صورت زیر است:

$$q(t) = \begin{cases} 0 & ; \quad t < 0 \\ t & ; \quad 0 \leq t < 1 \\ 1 & ; \quad t > 1 \end{cases}$$

فعل خف

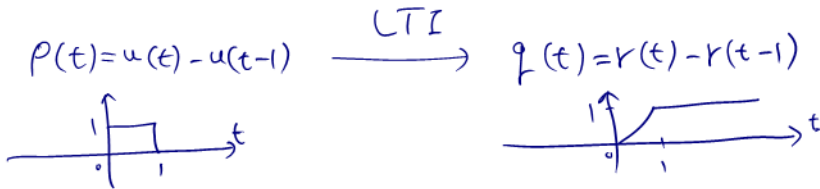
که منظور از $u(t)$ تابع پله واحد است. پاسخ سیستم به ورودی $x(t) = \sum_{k=0}^{\infty} p(t-k)$ کدام یک از موارد زیر است؟

(۲) $y(t) = x(t)$

(۱) $y(t) = u(t)$

(۴) $y(t) = q(t)u(t)$

(۳) $y(t) = tu(t)$ ✓



$x(t) = \sum_{k=0}^{+\infty} p(t-k) \longrightarrow y(t) = ? = \sum_{k=0}^{+\infty} q(t-k) = \sum_{k=0}^{+\infty} r(t-k) - \sum_{k=0}^{+\infty} r(t-1-k)$

ترکیب خطی و انتقال از $p(t)$ سیستم LTI

با باز کردن دو سیدیه فوق (ملاحظه: هیچ موردی نیست) حاصل آن برابر $y(t) = r(t) = tu(t)$ است. البته با رسم شکل نیز مرتبا می بینیم که این پاسخ صحیح است.

فعل و بنم

۳۹- تبدیل فوریه سیگنال گسسته زیر کدام است؟

$$x[n] = 3^{-2n-2} u[n-1]$$

(۲) $x(e^{j\omega}) = \frac{e^{-j\omega}}{1 - 9e^{-j\omega}}$

(۱) $X(e^{j\omega}) = \frac{e^{-j\omega}}{9 - e^{-j\omega}}$

(۴) $x(e^{j\omega}) = \frac{e^{-j\omega}}{81 - 9e^{-j\omega}}$ ✓

(۳) $x(e^{j\omega}) = \frac{e^{-j\omega}}{9 - 81e^{-j\omega}}$

$$x(n) = \frac{1}{9} \left(\frac{1}{9}\right)^n u(n-1) = \frac{1}{81} \left(\frac{1}{9}\right)^{n-1} u(n-1) \xrightarrow{F} X(\omega) = \frac{1}{81} \cdot \frac{e^{-j\omega}}{1 - \frac{1}{9}e^{-j\omega}} = \frac{e^{-j\omega}}{81 - 9e^{-j\omega}}$$

۴۰- سیگنال $x(t)$ از یک سیستم نمونه برداری با فرکانس ۲۰۰Hz عبور کرده و سیگنال $x[n]$ را تولید می کند. ضرایب سری فوریه غیر صفر $x[n]$ کدام است؟

$$x(t) = \sin(۲۰۰\pi t) \cos(۱۵۰\pi t)$$

فضل هفتم (بازدم جزوه)

$$\left. \begin{aligned} a_1 &= a_v = \frac{1}{2j} \\ a_5 &= a_{11} = \frac{-1}{2j} \end{aligned} \right\} (۲)$$

$$\left. \begin{aligned} a_1 &= a_5 = \frac{1}{2j} \\ a_v &= a_{11} = \frac{-1}{2j} \end{aligned} \right\} (۳)$$

$$\left. \begin{aligned} a_1 &= a_v = \frac{1}{4j} \\ a_5 &= a_{11} = \frac{-1}{4j} \end{aligned} \right\} (۱) \checkmark$$

$$\left. \begin{aligned} a_1 &= a_5 = \frac{1}{4j} \\ a_v &= a_{11} = \frac{-1}{4j} \end{aligned} \right\} (۳)$$

$$f_s = ۲۰۰ \text{ Hz} \longrightarrow T = \frac{1}{f_s} = \frac{1}{۲۰۰} \text{ s}$$

$$x[n] \equiv x(nT) = \sin(۲۰۰\pi nT) \cos(۱۵۰\pi nT) \Rightarrow x[n] = \sin\left(\frac{2\pi}{5}n\right) \cos\left(\frac{\pi}{4}n\right)$$

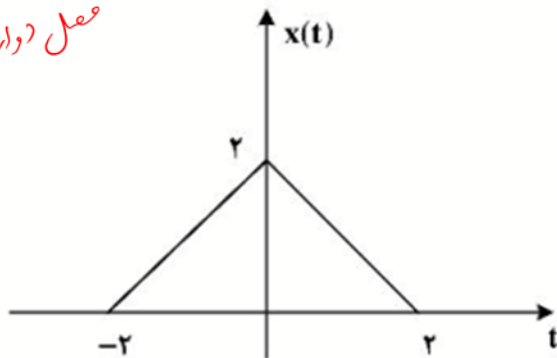
$$\Rightarrow x[n] = \frac{1}{j} \sin \frac{2\pi}{5}n + \frac{1}{j} \sin \frac{\pi}{4}n = \underbrace{\left(\frac{1}{2j}\right)}_{a_v} e^{j\frac{2\pi}{5}n} \underbrace{\left(-\frac{1}{2j}\right)}_{a_{-v}=a_5} e^{-j\frac{2\pi}{5}n} + \underbrace{\left(\frac{1}{2j}\right)}_{a_1} e^{j\frac{\pi}{4}n} \underbrace{\left(-\frac{1}{2j}\right)}_{a_{-1}=a_{11}} e^{-j\frac{\pi}{4}n}$$

$$N = ۱۲ \Rightarrow \omega_0 = \frac{2\pi}{N} = \frac{\pi}{6}$$

a_k ضرب $e^{j\omega_0 k n}$
 a_k " $e^{j\frac{\pi}{6} k n}$

۴۱- برای سیگنال $x(t)$ نمایش داده شده در شکل داده شده مقدار انتگرال زیر کدام است؟

فضل دوازدهم (بخش جزوه)



$$I = \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) \frac{2 \sin(\omega)}{\omega} e^{j\omega} d\omega$$

- (۱) صفر
 (۲) π
 (۳) 2π
 (۴) 4π ✓

روشن اول

$$x(t) * \Pi\left(\frac{t}{2}\right) \xleftrightarrow{F} X(\omega) \cdot \frac{2 \sin \omega}{\omega}$$

$$\text{سنتز: } x(t) * \Pi\left(\frac{t}{2}\right) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) \frac{2 \sin \omega}{\omega} e^{j\omega t} d\omega \xRightarrow{t=1} I = \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) \frac{2 \sin \omega}{\omega} e^{j\omega} d\omega = 2\pi x(t) * \Pi\left(\frac{t}{2}\right) \Big|_{t=1}$$

بایستی کانولوشن فوق، $I = 4\pi$ به دست می آید.

$$I = \int_{-\infty}^{+\infty} X(\omega) \frac{2 \sin \omega}{\omega} e^{j\omega} d\omega = 2\pi \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \Pi\left(\frac{t+1}{2}\right) dt = 4\pi$$

روشن دوم (مطابق تعریف با سوال):

۴۲- تابع $F(\omega) = \cos(\frac{3\omega}{2})$ پاسخ فرکانس کدام سیستم LTI می تواند باشد؟

فضل غم

✓ (۲) زمان پیوسته و غیر علی

(۱) زمان گسسته و غیر علی

✓ (۴) زمان پیوسته و پایدار

(۳) زمان گسسته و پایدار

$F(\omega)$: 2π متناوب نیست، پس نمی توانه تبدیل فوریه زمان گسسته باشه. از لحاظ دیگر چون $F(\omega)$ تابع همراهِ پیوسته است، پس سیستم مذکور باید پیوسته باشه. برای بررسی علی بودن داریم:

$$F(\omega) = \cos(\frac{3\omega}{2}) = \frac{1}{2}e^{j\frac{3\omega}{2}} + \frac{1}{2}e^{-j\frac{3\omega}{2}} \rightarrow f(t) = h(t) = \frac{1}{2}\delta(t + \frac{3}{2}) + \frac{1}{2}\delta(t - \frac{3}{2})$$

چون $h(t)$ برای $t < 0$ مقدار دارد، پس سیستم غیر علی است.

پس سیستم نیز عمداً از روی $h(t)$ قابل بررسی است و چون $h(t)$ مطلقاً انشغال پذیر است، پس سیستم باید پیوسته باشه. پس مردود گزینه آخر صحیح می باشه.

۴۳- $x(n) = (\frac{1}{2})^n u(n)$ ورودی یک سیستم LTI با پاسخ ضربه $h[n] = \delta[n] - \frac{1}{3}\delta[n-1]$ است. اگر خروجی این

فضل سوم

سیستم $y(n)$ باشد، مقدار $\sum_{k=0}^{+\infty} x(k)y(k)$ کدام است؟

(۴) $\frac{4}{3}$

✓ (۳) $\frac{10}{9}$

(۲) $\frac{8}{9}$

(۱) $\frac{5}{6}$

$$y(n) = x(n) * h(n) = x(n) - \frac{1}{3}x[n-1]$$

$$\sum_{k=0}^{+\infty} x(k)y(k) = \sum_{k=0}^{+\infty} x[k] - \frac{1}{3} \sum_{k=0}^{+\infty} x[k]x[k-1] = \underbrace{\sum_{k=0}^{+\infty} (\frac{1}{2})^k}_{\frac{1}{1-\frac{1}{2}}} - \frac{1}{3} \underbrace{\sum_{k=1}^{+\infty} (\frac{1}{2})^k}_{\frac{\frac{1}{2}}{1-\frac{1}{2}}} = \frac{2}{1} - \frac{2}{3} \cdot \frac{1}{2} = \frac{10}{9}$$

۴۴- اگر سیگنال $x(t)$ دارای تبدیل لاپلاس $X(s) = \frac{2s+7}{6s^2+11s+6}$ باشد و $y(t) = e^{2t}x(t)$ و $x(t) = 0$; $t < 0$ مقدار

$$p = \lim_{t \rightarrow +\infty} \int_{-\infty}^t y(\tau) d\tau$$

کدام است؟

فصل هشتم

$$\frac{1}{8} \quad (4)$$

$$\frac{1}{2} \quad (3)$$

$$1 \quad (2)$$

$$\frac{7}{6} \quad (1)$$

$$Y(s) = X(s-2) = \frac{2(s-2)+7}{6(s-2)^2+11(s-2)+6} = \frac{2s+1}{6s^2-13s+8}$$

$$p = \int_{-\infty}^{+\infty} y(t) dt = Y(s) \Big|_{s=0} = ?$$

چون $x(t)$ عدد است، پس $y(t)$ نیز عددی است. بنابراین ناحیه قطب‌های $x(t)$ سمت راست قطب $s=0$ است. خواه بود اما چون قطب $y(t)$ در $s=0$ قرار ندارند، پس در ناحیه قطب‌های $y(t)$ نمی‌باشد. بنابراین $p = Y(0) = \infty$ و پاسخ در گزینه‌ها نیست!

۴۵- فرض کنید که $x(t) = \cos(2\pi t + \frac{\pi}{3}) + \sin(4\pi t + \frac{\pi}{4})$ ، وارد یک سیستم خطی تغییرناپذیر با زمان با پاسخ ضربه

$$h(t) = \frac{1}{\pi t}$$

شود و خروجی آن $y(t)$ باشد، در این صورت $y(\frac{1}{4})$ کدام است؟

فصل نهم (ده صفحه‌ای)

$$\frac{1}{2}(\sqrt{2}-\sqrt{3}) \quad (2)$$

$$-\frac{1}{2}(\sqrt{2}+\sqrt{3}) \quad (1)$$

$$\frac{1}{2}(\sqrt{3}+\sqrt{2}) \quad (4)$$

$$\frac{1}{2}(\sqrt{3}-\sqrt{2}) \quad (3)$$

چون $h(t)$ حقیقی است، پس می‌توانیم از فازور استفاده کنیم. داریم:

$$y(t) = |H(2\pi)| \cos(2\pi t + \frac{\pi}{4} + \angle H(2\pi)) + |H(4\pi)| \sin(4\pi t + \frac{\pi}{2} + \angle H(4\pi)) \quad (1)$$

با استفاده از دوگان داریم:

$$h(t) = \frac{1}{\pi t} \xleftrightarrow{F} H(\omega) = ? = -j \operatorname{sgn}(\omega)$$

$$H(t) = -j \operatorname{sgn}(t) \xleftrightarrow{F} 2\pi h(-\omega) = -\frac{2}{\omega}$$

$$\Rightarrow H(2\pi) = H(4\pi) = -j = e^{-j\frac{\pi}{2}}$$

$$\Rightarrow y(t) = \cos(2\pi t + \frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{2}) + \sin(4\pi t + \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{2}) = \cos(2\pi t - \frac{\pi}{4}) + \sin(4\pi t - \frac{\pi}{2})$$

$$\Rightarrow y(\frac{1}{4}) = \cos(\frac{\pi}{4}) + \sin(\frac{\pi}{2}) = \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2} \quad (!)$$