

# FIR DIGITALNI FILTERI

Primena DSP u upravljanju

# FIR diskretni sistemi



- Nerekurzivni sistemi opisani diferencnom jednačinom:

$$y(n) = \sum_{k=0}^M a_k x(n-k)$$

- $a_k$  konstante koje definišu karakteristiku sistema
- Funkcija prenosa je sledećeg oblika:

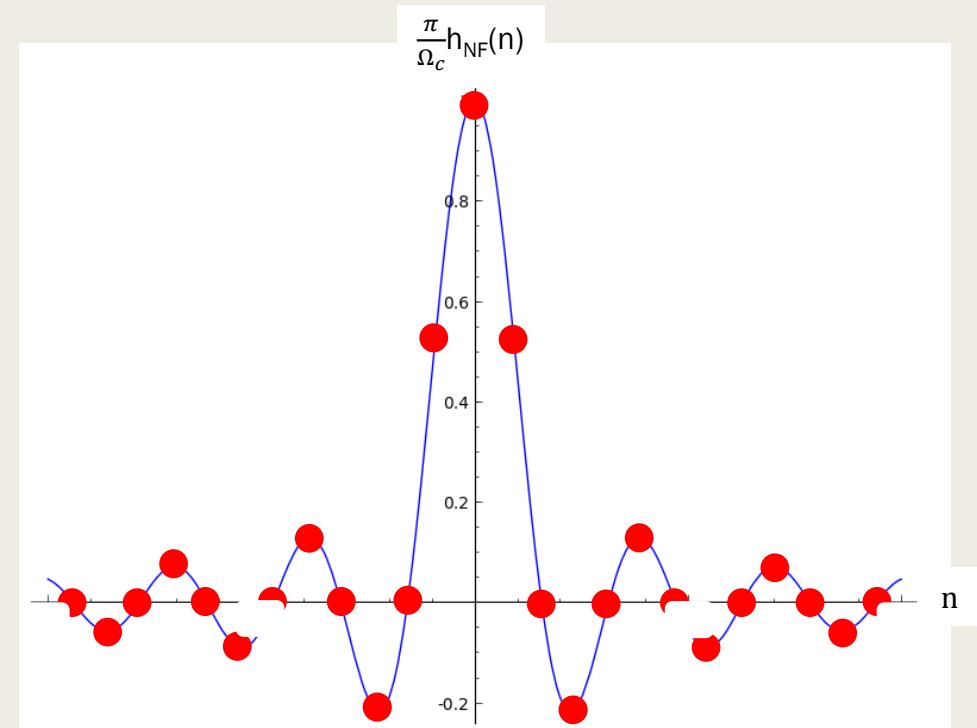
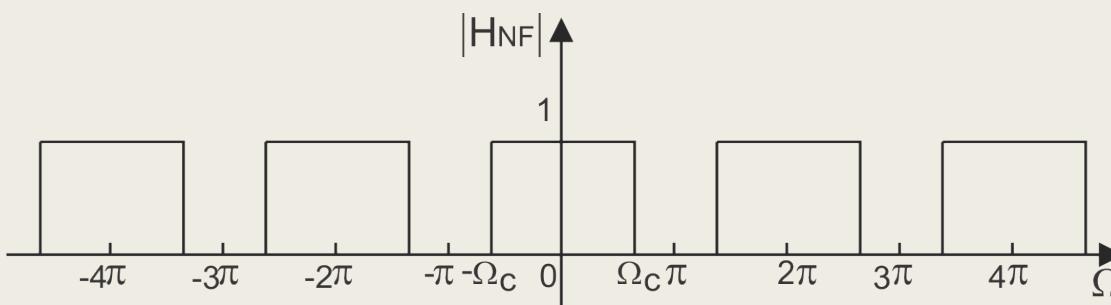
$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \sum_{k=0}^M a_k z^{-k} = Q(z^{-1})$$

# FIR digitalni filter

- Je FIR diskretni sistem definisane amplitudske karakteristike
- Funkcija prenosa se ne može dobiti transformacijom analognog prototip filtera jer odgovarajući analogni prototip ne postoji
- FIR filteri se projektuju direktnom aproksimacijom idealnih filtera
- Osnovna prednost linearna fazna karakteristika
- FIR filter koji ima uporedivu amplitudsku karakteristiku kao IIR filter mora biti znatno višeg reda, ali može da obezbedi linearu faznu karakteristiku

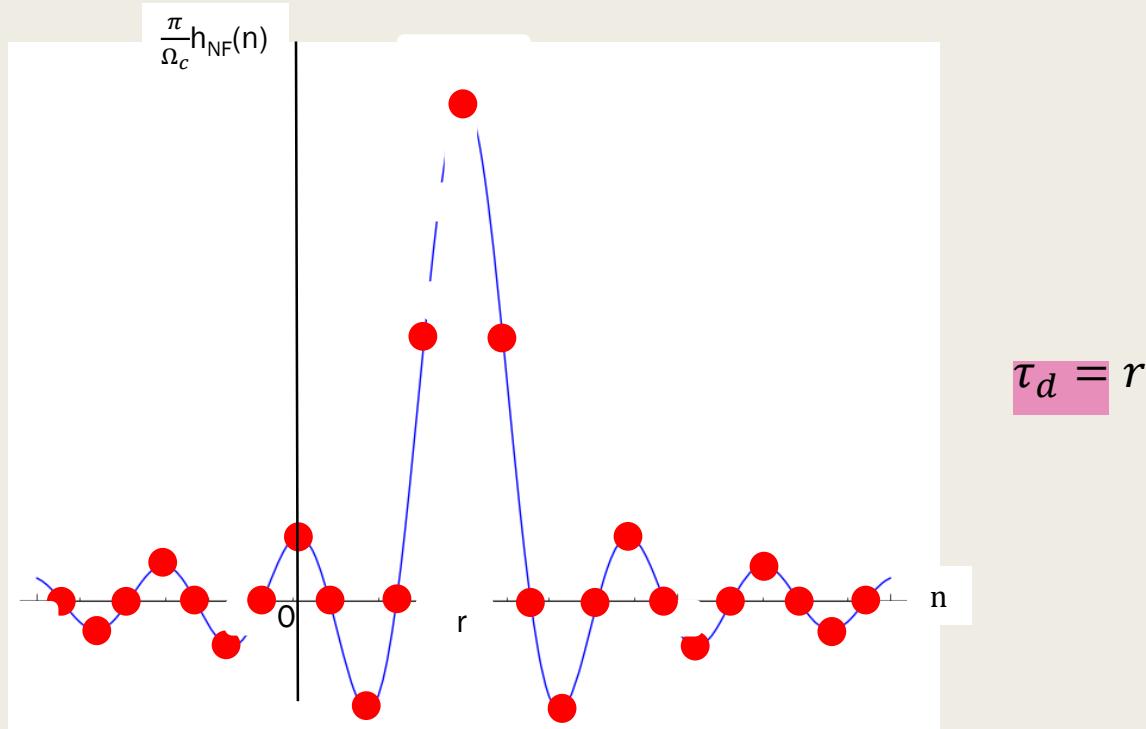
# NF filter nulte fazne karakteristike

- Frekvencijski odziv:  $H_{NF}(j\Omega) = \begin{cases} 1 & \text{za } |\Omega| \leq \Omega_c \\ 0 & \text{za } \Omega_c < |\Omega| \leq \pi \end{cases}$
- Impulsni odziv:  $h_{NF}(n) = \mathcal{F}^{-1}\{H_{NF}(j\Omega)\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\Omega_c}^{\Omega_c} e^{j\Omega n} d\Omega = \frac{\Omega_c}{\pi} \cdot \frac{\sin(\Omega_c n)}{\Omega_c n}$



# NF filter linearne fazne karakteristike

- Frekvencijski odziv:  $H_{NF}(j\Omega) = \begin{cases} e^{-j\Omega r} & \text{za } |\Omega| \leq \Omega_c \\ 0 & \text{za } \Omega_c < |\Omega| \leq \pi \end{cases}$
- Impulsni odziv:  $h_{NF}(n) = \mathcal{F}^{-1}\{H_{NF}(j\Omega)\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\Omega_c}^{\Omega_c} e^{j\Omega n} d\Omega = \frac{\Omega_c}{\pi} \cdot \frac{\sin[\Omega_c(n-r)]}{\Omega_c(n-r)}$



# Uslov za linearu faznu karakteristiku

- Da li svaki FIR sistem koji ima simetričan impulsni odziv ima linearu faznu karakteristiku?
- FIR sistem **nulte fazne karakteristike**:  $H_0(z) = \sum_{n=-M}^M h_0(n)z^{-n} \Rightarrow H_0(j\Omega) = \sum_{n=-M}^M h_0(n)e^{-j\Omega n}$
- Simetričan impulsni odziv:  $h_0(-n) = h_0(n)$
- $H_0(j\Omega) = h_0(0) + \sum_{n=1}^M h_0(n)[e^{j\Omega n} + e^{-j\Omega n}] = h_0(0) + 2 \sum_{n=1}^M h_0(n) \cos(\Omega n)$
- $\arg\{H_0(j\Omega)\} = \begin{cases} 0, & H_0(j\Omega) \geq 0 \\ \pm\pi, & H_0(j\Omega) < 0 \end{cases}$
- Sistem linearne fazne karakteristike dobija se **pomeranjem**  $h_0(n)$  za  $M$  odbiraka
- $h(n) = h_0(n - M) \Rightarrow H(j\Omega) = H_0(j\Omega)e^{-j\Omega M}$
- Kauzalni FIR sistem ima **linearu faznu karakteristiku** ukoliko je njegov impulsni odziv simetričan u odnosu na središnju tačku

# Uslov za linearu faznu karakteristiku

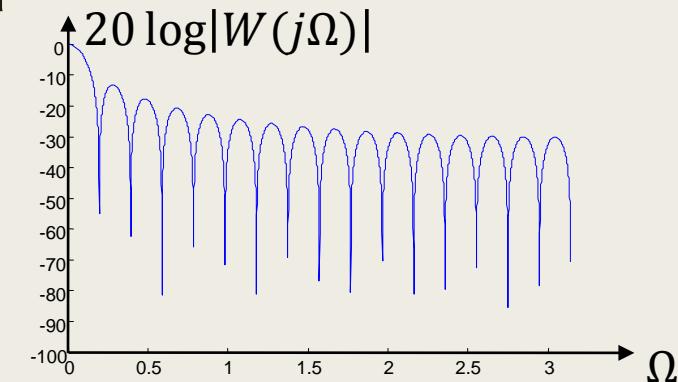
- Da li svaki FIR sistem koji ima antisimetričan impulsni odziv ima linearu faznu karakteristiku?
- FIR sistem nulte fazne karakteristike:  $H_0(z) = \sum_{n=-M}^M h_0(n)z^{-n} \Rightarrow H_0(j\Omega) = \sum_{n=-M}^M h_0(n)e^{-j\Omega n}$
- Antisimetričan impulsni odziv:  $h_0(-n) = -h_0(n) \quad i \quad h_0(0) = 0$
- $H_0(j\Omega) = \sum_{n=1}^M h_0(n)[e^{-j\Omega n} - e^{j\Omega n}] = -2j \sum_{n=1}^M h_0(n) \sin(\Omega n)$
- $\arg\{H_0(j\Omega)\} = \pm \pi/2$
- Sistem linearne fazne karakteristike dobija se pomeranjem  $h_0(n)$  za  $M$  odbiraka
- $h(n) = h_0(n - M) \Rightarrow H(j\Omega) = |H_0(j\Omega)|e^{j(\pm\pi/2 - \Omega M)}$
- Kauzalni FIR sistem ima linearu faznu karakteristiku ukoliko je njegov impulsni odziv antisimetričan u odnosu na središnju tačku

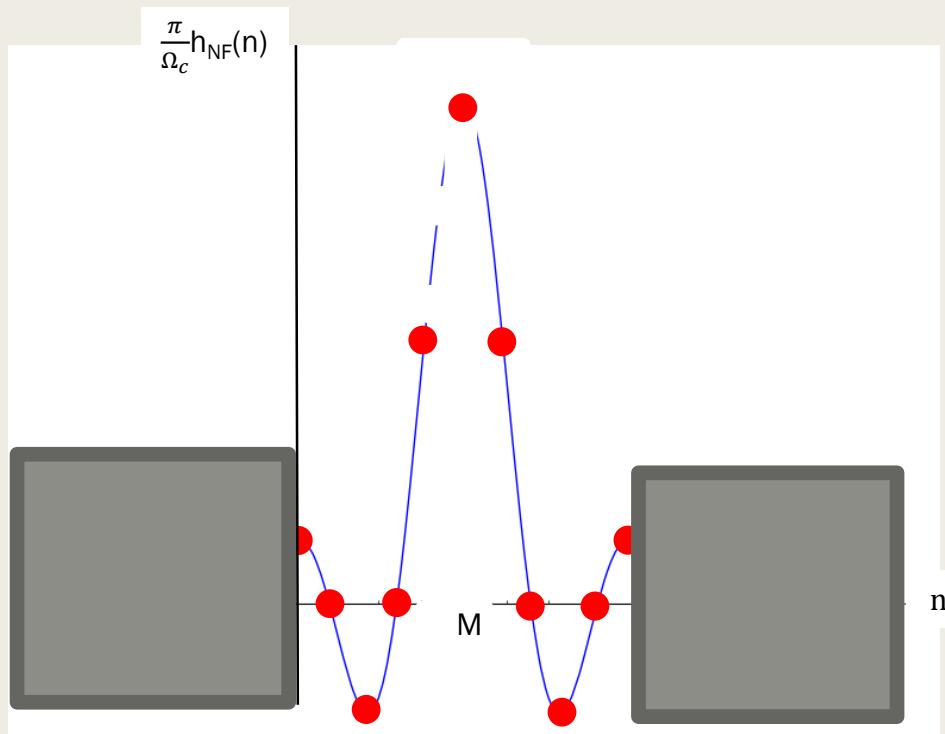
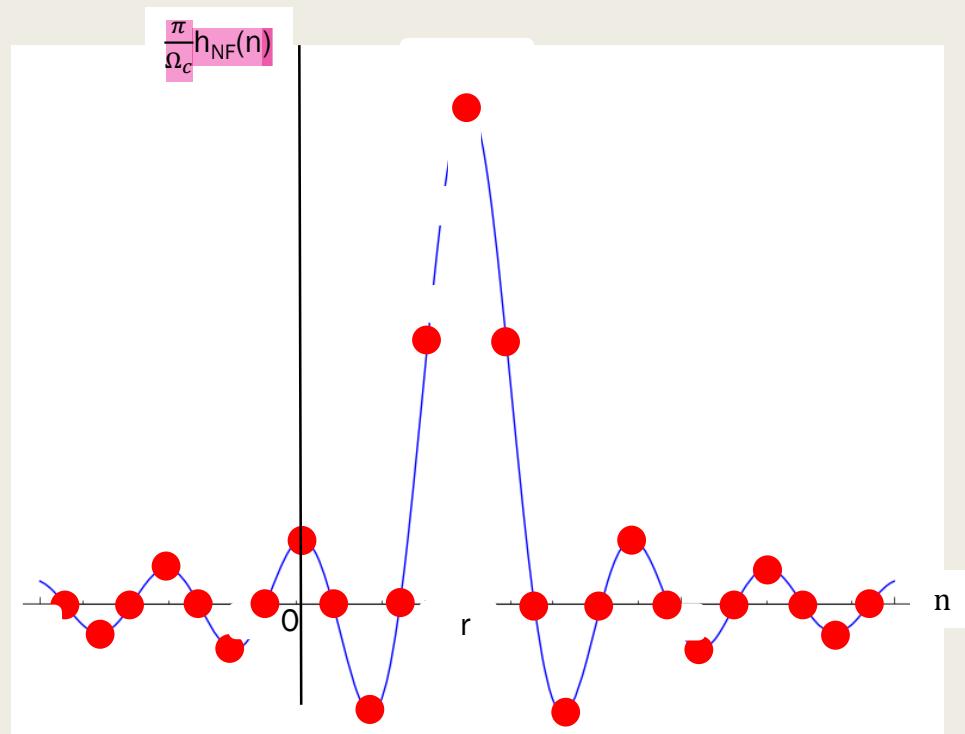
# Impulsni odziv FIR sistema linearne fazne karakteristike

- Dužina odziva  $N$  je neparan broj i simetričan je oko  $M = \frac{N-1}{2}$ 
  - *Kašnjenje filtera M je ceo broj*
  - *Pogodan za sve tipove filtera (NF, VF, PO, NPO)*
- Dužina odziva  $N$  je paran broj i simetričan je oko  $M = \frac{N-1}{2}$ 
  - *Kašnjenje filtera M nije ceo broj*
  - *Pogodan za NF i PO filtere, ne može se koristiti za VF i NPO*
- Dužina odziva  $N$  je neparan broj i antisimetričan je oko  $M = \frac{N-1}{2}$ 
  - *Kašnjenje filtera M je ceo broj*
  - *Pogodan samo za PO filtere*
- Dužina odziva  $N$  je paran broj i antisimetričan je oko  $M = \frac{N-1}{2}$ 
  - *Kašnjenje filtera M nije ceo broj*
  - *Pogodan za VF i PO filtere, ne može se koristiti za NF i NPO*

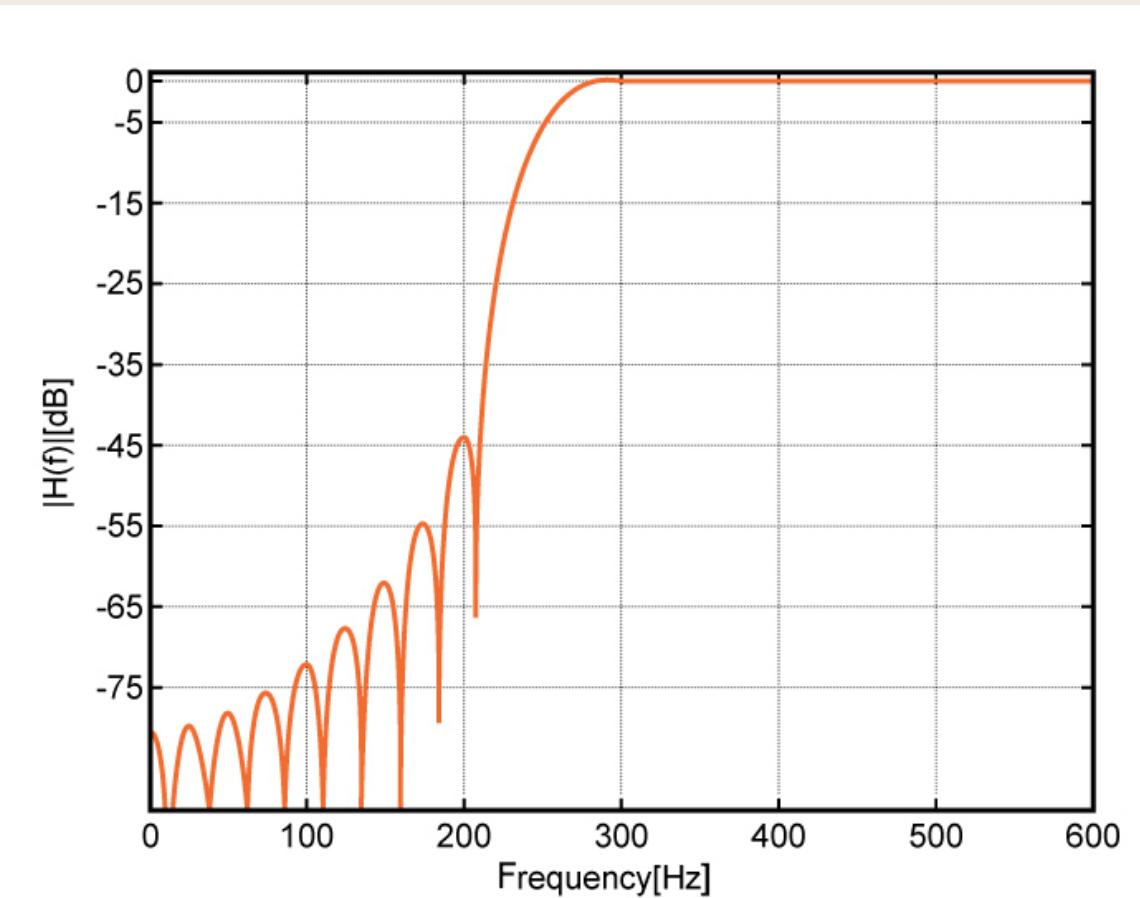
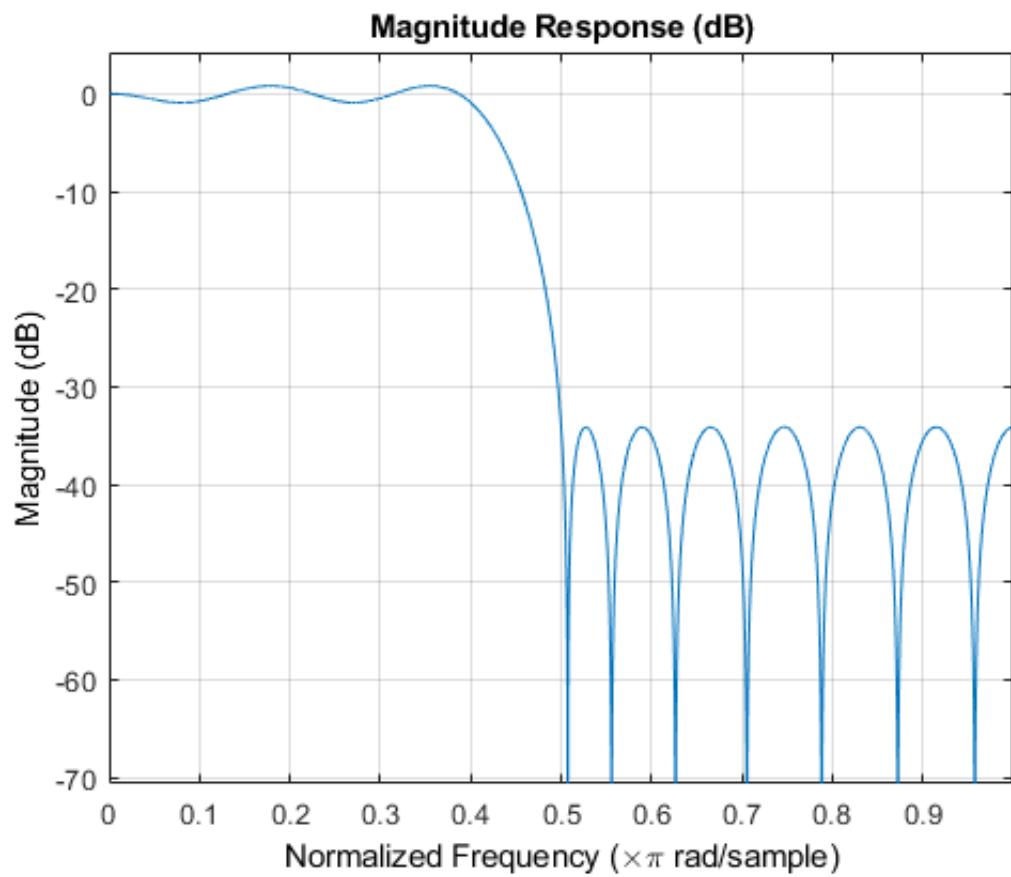
# Projektovanje FIR filtera primenom prozora

- Frekvencijski odziv željenog idealnog filtera:  $H_d(j\Omega) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h_d(n) e^{-j\Omega n}$
- Ima beskonačan impulsni odziv:  $h_d(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} H_d(j\Omega) e^{j\Omega n} d\Omega$  nekauzalan
- Možemo ga učiniti kauzalnim ako ga ograničimo na  $N$  odbiraka i zakasnimo za  $M = \frac{N-1}{2}$
- Pa je impulsni odziv kauzalnog filtera:  $h(n) = h_d(n - M)w(n)$  gde je  $w(n)$  prozorska funkcija
- Tada je  $H(j\Omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} [H_d(j\theta) e^{-j\theta M}]W[j(\Omega - \theta)]d\theta$  konvolucija
- Za pravougaoni prozor:  $W(j\Omega) = \frac{\sin(\Omega n/2)}{\sin(\Omega/2)} e^{-j\Omega \frac{N-1}{2}}$
- Bočni lukovi prouzrokuju propusnost u nepropusnom opsegu
- Što je glavni luk uži veća je selektivnost
- Povećanje širine prozora  $N$  povećava se selektivnost, ali ne i propusnost u nepropusnom opsegu





# Primer frekvenčijskog odziva FIR filtera dobijenom primenom prozora



# Prozorske funkcije

PROZORSKA  
FUNKCIJA

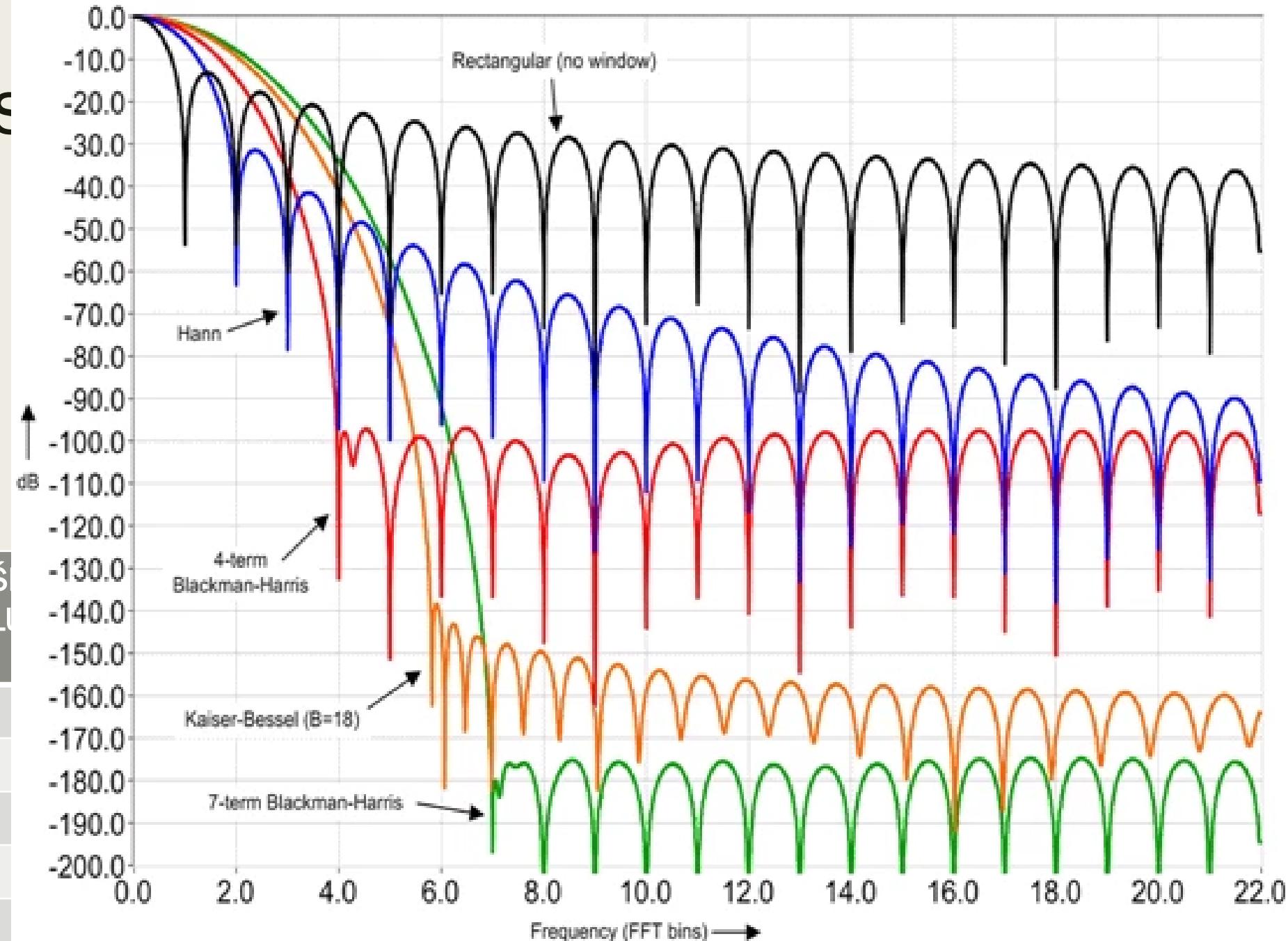
Pravougaona

Trougaona

Hanova

Hemingova

Blekmanova



# Projektovanje FIR filtera zasnovano na frekvencijskom odabiranju

- Frekvencijski odziv željenog idealnog filtera je  $H_d(j\Omega)$
- Odabire se u  $N$  ekvidistantnih tačaka:  $H(k) = H_d(j\Omega) \Big|_{\Omega=2\pi k/N}, k = 0, 1, \dots, N-1$
- $H(k)$  predstavlja DFT niza  $h(n)$ , pa se  $h(n)$  može dobiti pomoću IDFT
- $h(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} H(k) e^{-j2\pi kn/N}, n = 0, 1, \dots, N-1$  što predstavlja impulsni odziv FIR sistema
- Niz  $h_d(n)$  impulsni odziv  $H_d(j\Omega)$  je beskonačne, dok je niz  $h(n)$  konačne dužine tako da sistem  $H(k)$  ne reprodukuje verno  $H_d(j\Omega)$  već ga samo aproksimira
- Funkcija prenosa je:  $H(z) = \frac{1-z^{-N}}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \frac{H(k)}{1-e^{j2\pi k/N} \cdot z^{-1}}$
- Frekvencijski odziv je:  $H(j\Omega) = \sum_{k=0}^{N-1} H(k) \frac{\sin \frac{\Omega N}{2}}{N \sin \frac{\Omega}{2}} e^{-j\Omega \frac{N-1}{2}}$
- $H(j\Omega)$  će se podudarati sa  $H_d(j\Omega)$  samo u tačkama odabiranja  $\Omega = 2\pi k/N$ , između ovih tačaka samo ga aproksimira
- Zadovoljavajuća karakteristika u propusnom opsegu, ali malo slabljenje u nepropusnom opsegu, čak ispod 20dB
- Rešenje je da se ne aproksimira idealan filter već filter sa **nenuptom prelaznom zonom**

# Primer frekvenčijskog odziva FIR filtera dobijenog metodom frekvenčijskog odabiranja

