

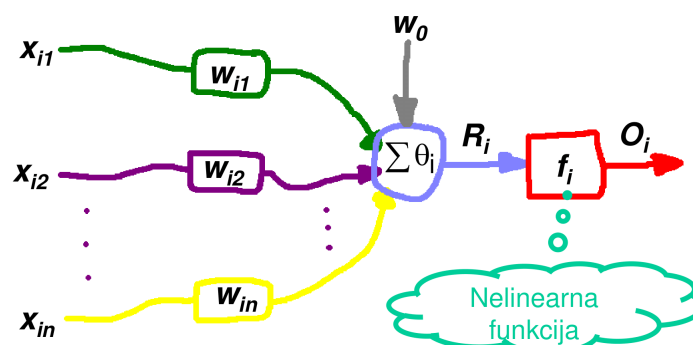
Osnovni koncepti vještačkih neuronskih mreža

- **Konekcionizam** - teorijsko stanovište koje želi objasniti ljudske intelektualne sposobnosti konstruisanjem vještačke neuronske mreže.
 - Čovjekov mozak sadrži nekoliko tipova ćelija, a sveukupno 10^{11} neurona koji ostvaruju 10^{15} konekcija.
 - Ćelije međusobno komuniciraju tako što prenose signal iz jedne ćelije u drugu, uz pomoć *neurotransmitera*.
- Cilj **vještačkih neuronskih mreža** je definisati osnovne principe bioloških neuronskih mreža matematičkim opisom.
- **Karakteristike neuronskih mreža:**
 - *Arhitektura*
 - Definiše strukturu *NM*, kao što je broj neurona i način njihove međusobne povezanosti.
 - *NM* se sastoje od određenog broja međusobno povezanih neurona, sa sličnim karakteristikama kao što su *ulazi*, *sinapse*, *sinaptičke težine*, *aktivacija*, *izlazi*, *bias*,...
 - *Sinapse* - veze od dendrita ka ćelijama. Postoji otpor u sinapsama, modeluje se određenim *težinama*.
 - *Aktivacija* - prag koliko se mora "nakupiti" signala da bi neuron dao izlaz.
 - *Bias* - otežanje u samom neuronu.
 - *Neurodinamika*
 - Definiše "ponašanje" *NM*, odnosno kako one uče, kako pozivaju naučeno, kako vrše grupisanje, kako upoređuju nove podatke sa već postojećim znanjem, kako klasifikuju nove informacije i kako razvijaju novu klasifikaciju.
- *VNM* vrše procesiranje informacija.
 - Takvo procesiranje je pogodno za *paralelizaciju* - više neurona istovremeno razlažu ulaznu informaciju, odrađuju je i daju izlaz.
 - U poslednjih nekoliko desetina godina uloženi značajni tehnološki trud kako bi se projektovale kola koja bi ličila na biološke *NM* sa svim karakteristikama.
 - Na taj način razvijeni su različiti modeli *NM* poznati pod nazivom **paradigme**.
 - Danas glavni zadatak jeste obrada slike, odnosno videa.
- Svi modeli *VNM* tradicionalno se opisuju *diferencijalnim (diferencnim) jednačinama*.
- Najbolje *VNM* idalje daleko inferiornije od najprimitivnijih oblika života.
- Da bi se razvio model *VNM* potrebno je razviti matematički model koji na najbolji mogući način opisuje funkcionalnost prirodnog sistema.

- Tada je moguće izvršiti računarsku simulaciju i ispitati u kojoj se mjeri slažu rezultati simulacije sa realnim ponašanjem biološke NM.
- Vrš se *korekcije*:
 - Ako su rezultati **loši** - promjena parametara i strukture (usložnjavanje modela) (problem *underfitting-a*).
 - Ako su rezultati **dobri** - uprošćavanje modela (problem *overfitting-a*).

Osnovni model neurona

- **Neuron** - sastavni element svake NM.
 - Pod ovim nazivom podrazumijeva se procesni element *VNM* u smislu svoje funkcije, odnosno načina djelovanja
 - Ima n ulaza označenih sa $x_j, j = 1, 2, \dots, n$.
 - Svaki ulazni signal otežan prije nego što dođe do tijela procesnog elementa, odnosno neurona
 - Otežavanje se vrši množenjem vrijednosti ulaznog signala x_j sa njegovom odgovarajućom **težinom sinapse** w_j .
 - Takođe, postoji i slobodni član **bias** - w_0 i prag (**threshold**) - θ , koji određuju potrebni nivo signala za **aktivaciju** neurona.
 - Nelinearna funkcija f_j djeluje na pobudni signal R_j i formira izlaz neurona O_j .
 - Ovakva funkcija se naziva **aktivaciona funkcija**.
 - Izlaz neurona O_j predstavlja **ulaz** za neke druge neurone.
 - Često se neuron naziva i **čvor**.
 - Ako se *VNM* sastoji od više čvorova, dodaje se još jedan indeks koji služi da označi kom neuronu signal ili funkcija pripada, tako da je
 - x_{ij} - j -ti ulaz i -tog neurona.
 - w_{ij} - težina j -te sinapse i -tog neurona.

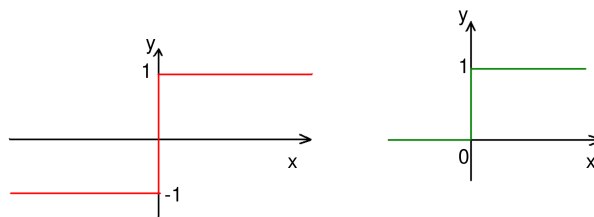


$$O_i = f_i \left(\sum_{j=1}^n w_{ij} x_{ij} + w_0 \right)$$

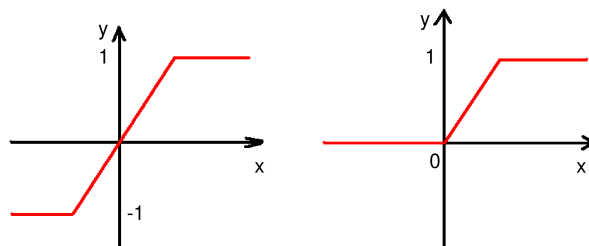
$$\sum_{j=1}^n w_{ij} x_{ij} + w_0 \geq \theta_i$$

- Nelinearna funkcija se uvodi radi **ograničavanja** nivoa izlaznog signala (nekad neuron može dati izlazni signal koji je reda veličine beskonačnosti, te je potrebno ograničenje - ništa u prirodi ne može dati signal beskonačne amplitude).
- Najčešći tipovi nelinearnih funkcija:
 - *Hard Limit*
 - *Rampa*
 - *Sigmoida* (veoma popularna jer je **monotona, ograničena i jednostavno joj se računa prvi izvod**)
 - *Gausijan*

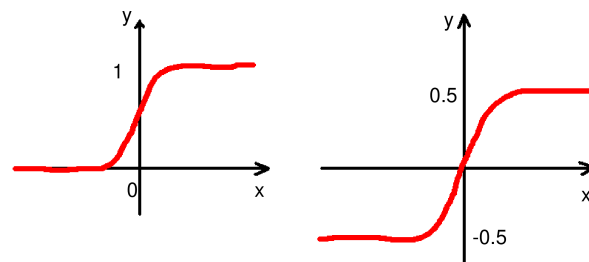
Hard limit



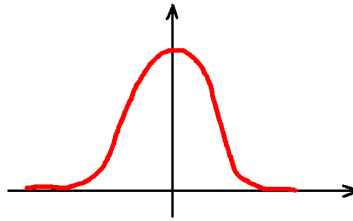
Rampa



Sigmoida



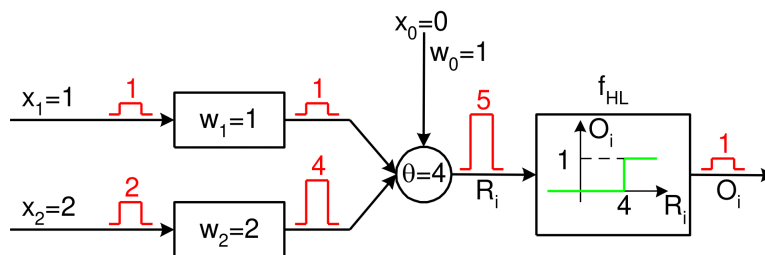
Gausijan



O analitičkim izrazima ovih funkcija će biti reči kasnije

- Primjer rada jednog neurona:

Primer rada jednog neurona



Učenje u VNM

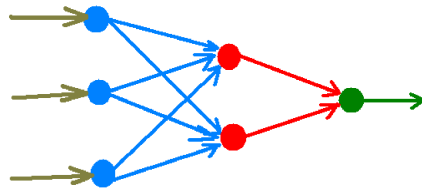
- Proces učenja u VNM je proces podešavanja **promjenljivih težina sinapsi** (w_{ij}) u cilju postizanja odgovarajućeg izlaza O_j za dati pobudni signal x_{ij} .
 - Kada postignemo takve rezultate, kažemo da je VNM **obučena**, odnosno da je "stekla znanje".
 - Obuka se vrši prema algoritmima koji se opisuju jednačinama obuke.
- Tipovi algoritama obuke:
 - Učenje sa nadzorom (*Supervised learning*)
 - Učenje bez nadzora (*Unsupervised learning*)
 - Pojačano učenje (*Reinforcement learning*)
 - Kompetitivno učenje (*Competitive learning*)
 - Delta pravilo (*Delta rule - LMS*)
 - Metoda opadajućeg gradijenta (*Gradient descent rule*)
 - Hebeovo učenje (*Hebbian learning*)

Osnovne karakteristike VNM

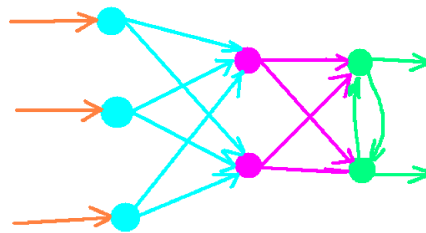
- **Kolektivna obrada podataka**
 - Program se izvršava kolektivno, sinergično, paralelno pa su time operacije decentralizovane.
- **Robusnost**
 - Operacije su neosjetljive na slučajne poremećaje i netačne ulaze.
- **Učenje**
 - VNM automatski uspostavlja preslikavanja (asocijacije), adaptira se "sa ili bez učitelja", ali svakako bez intervencije programera.
- **Asinhrono izvršavanje**
 - VNM zahtjevaju vremensko usklađivanje.
- **Performanse**
 - Govore u kojoj je mjeri VNM sposobna da u procesu eksploatacije reprodukuje rezultate dobijene na skupu za obuku.
 - 100% performansi je idealno, ali potrebno je da postoje granice.
- **Topologija VNM**
 - Kod svih topologija, mogu se uočiti sledeći elementi
 - *Ulazni sloj*
 - *Izlazni sloj*
 - *Skriveni slojevi*

Karakteristika	Feed-forward NN	Recurrent NN
Smer toka signala	Samo napred	Dvosmerno
Uvođenje kašnjenja	Ne	Da
Kompleksnost	Niska	Visoka
Nezavisnost neurona u istom sloju	Da	Ne
Brzina	Velika (brze)	Mala (spore)
Primena	Prepoznavanje oblika, govora, karaktera, ...	Prevod, konverzija govora u tekst, robotsko upravljanje, ...

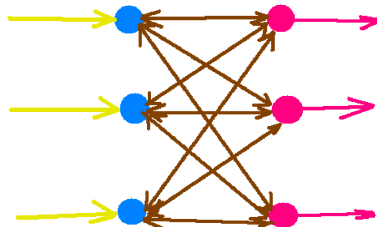
Višeslojni perceptron
 Višeslojna VNM sa prostiranjem signala u
 napred
 Multilayer Feed Forward ANN



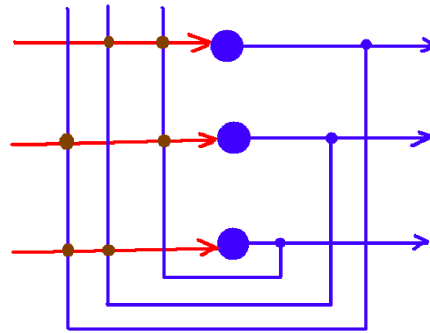
Višeslojna kooperativno/kompetitivna VNM
 Multilayer cooperative/competitive ANN



Dvoslojna VNM sa prostiranjem signala
 napred/nazad
 Bilayer feed forward/backward ANN



Jednoslojna VNM sa kombinovanom povratnom
spregom
Monolayer hetero feedback ANN



- **Broj slojeva u VNM**
- **Broj neurona po sloju**
- **Usvajanje algoritma obuke**
- **Broj iteracija po uzorku tokom treninga**
- **Brzina rada u eksploataciji**
- **Kapacitet VNM**
 - Maksimalan broj uzoraka koji VNM može da nauči i kasnije pozove.
- **Stepen adaptivnosti**
 - U kom stepenu je VNM sposobna da se adaptira poslije okončanja procesa obuke.
- **Vrijednost *bias*-a**
 - Često unaprijed postavljeno.
- **Vrijednost praga (*threshold*)**
 - Često unaprijed postavljeno na neku fiksnu težinu.
- **Ograničenje težina sinapsi**
 - Za bolje performanse i otpornost prema šumu.
- **Izbor nelinearne aktivacione funkcije**
- **Otpornost VNM na šum**
 - Stepenu u kojem šum, smetnja i anomalija na ulaznom signalu uzrokuje šum na izlaznom signalu.
- **Vrijednost težina u stacionarnom stanju**
 - Stanje VNM nakon obuke

Modelovanje VNM

- Matematičkom analizom može se doći do sledećih podataka o mreži
 - **Kompleksnost**
 - Koliko bi trebalo da VNM bude velika da bi izvršila zadatak.
 - **Kapacitet**

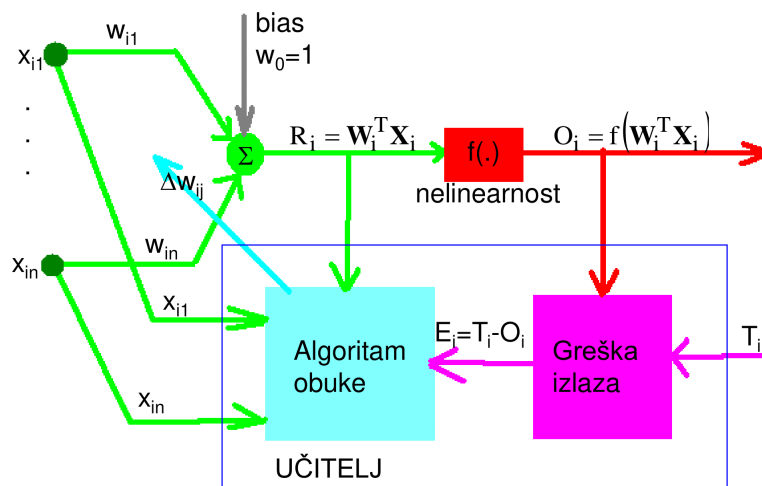
- Koliko bita informacija se može pohraniti u jednoj *VNM*.
- **Izbor modela**
 - Koji tip *VNM* je najpogodniji za datu primjenu.
- **Performanse**
 - Koja *VNM* ima najbolje rezultate i performanse.
 - Koliko brzo uči.
 - Kolikom brzinom *VNM* daje odziv nakon dejstva signala na ulazu.
- **Pouzdanost**
 - Da li *VNM* daje uvijek isti odziv za istu pobudu.
- **Osjetljivost na šum**
 - Koliko tačno *VNM* reprodukuje željeni izlaz u prisustvu šuma.
- **Osjetljivost na otkaz**
 - Koliko tačno *VNM* radi ako jedan njen dio ne funkcioniše.

Obuka i programiranje *VNM*

- Matematički opis načina kako se mijenjaju težine sinapsi w_{ij} tokom procesa obuke *VNM* naziva se **algoritam obuke**.

Obuka sa nadzorom (*Supervised learning*)

- Iterativni postupak, zahtjeva više prolaza kroz skup za obuku.



Generalno: promena težina je proporcionalna signalu greške tokom obuke i stimulaciji (ulazu) neurona.

- Obuka i -tog neurona može se opisati izrazom

$$\frac{\partial w_{ij}}{\partial t} = \mu E_i(O_i, T_i) X_i(t)$$

gdje je μ mala pozitivna konstanta poznata kao **korak obuke** (*learning rate*).

- Diskretna formulacija bi glasila

$$w_{ij}(k+1) = w_{ij}(k) + \underbrace{\mu E_i(O_i, T_i) X_i(k)}_{\text{iznos korekcije}}$$

Algoritmi obuke

- Matematički alat koji predstavlja metod kojim će se određenom brzinom uspješno doći do stacionarnog stanja parametara - težina i pragova *VNM*.
- Obuka počinje definisanjem **kriterijumske funkcije** (funkcije greške) koju je potrebno minimizirati.
 - Izražava se preko težina i pragova *VNM*, te se na taj način obezbeđuje da kriterijumska funkcija bude u direktnoj vezi sa promjenljivim veličinama *VNM*.

Primer obuke VNM bez nadzora

T_i – vektor željenih izlaza, **ne postoji (nije poznat)**

$f = \text{sgn}(\cdot)$ – nelinearnost je bipolarna funkcija (+1, -1)

$w_{ij} = [w_{i1} \ w_{i2} \ \dots \ w_{in}]$ – vektor težina ulaza i -tog neurona, na početku obuke male pozitivne i negativne vrednosti

$x_{ij} = [x_{i1} \ x_{i2} \ \dots \ x_{in}]$ – vektor ulaza i -tog neurona

μ – korak učenja; mali, pozitivan broj

k – broj iteracije

$$O_i(k) = f\left(\sum_{j=1}^n w_{ij}(k) x_{ij}\right)$$

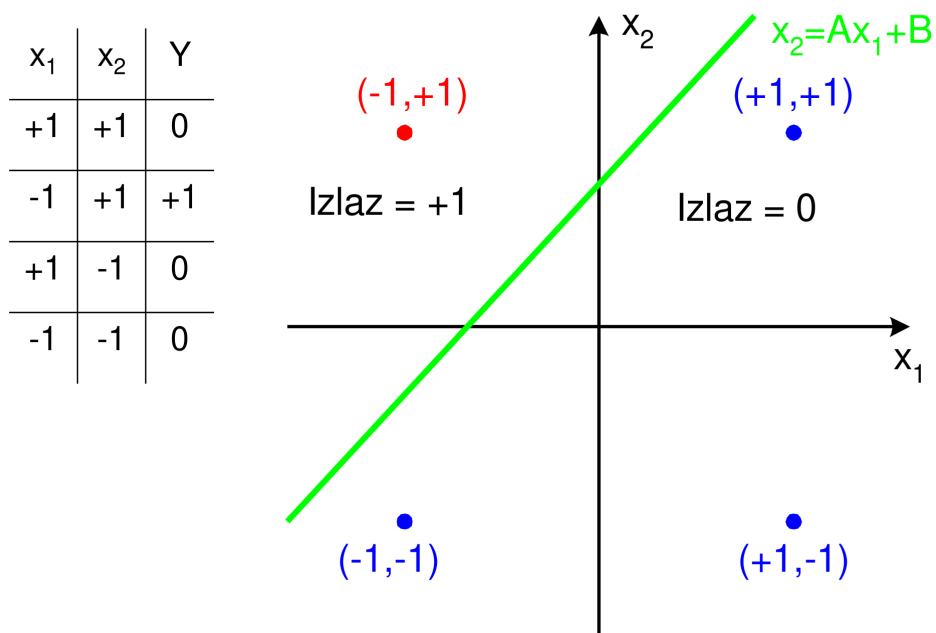
$$\Delta w_{ij} = \mu O_i(k) x_{ij}$$

$$w_{ij}(k+1) = w_{ij}(k) + \mu O_i(k) x_{ij}$$

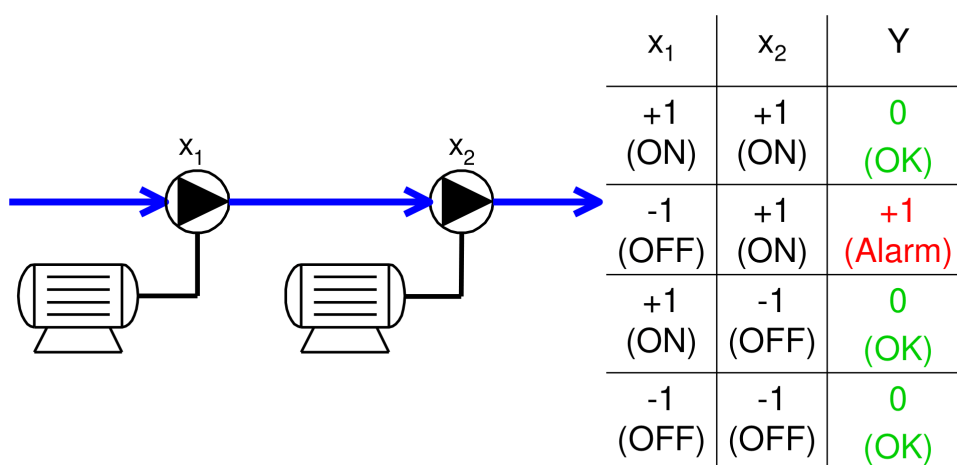
- Klasifikacioni problemi
 - Obučena *VNM* sposobna je prepoznati i klasifikovati različite vrste podataka.
 - *Sposobnost klasifikacije* - maksimalan broj tačaka koje *VNM* može da klasifikuje, odnosno tačno identifikuje, i za koje može da generiše jedinstveni izlaz.
 - Prema sposobnosti klasifikacije, *VNM* se dijele na
 - *Linearne*
 - *Multilinearne*
 - *Nelinearne*

Linearni klasifikatori

VNM - linearni klasifikatori

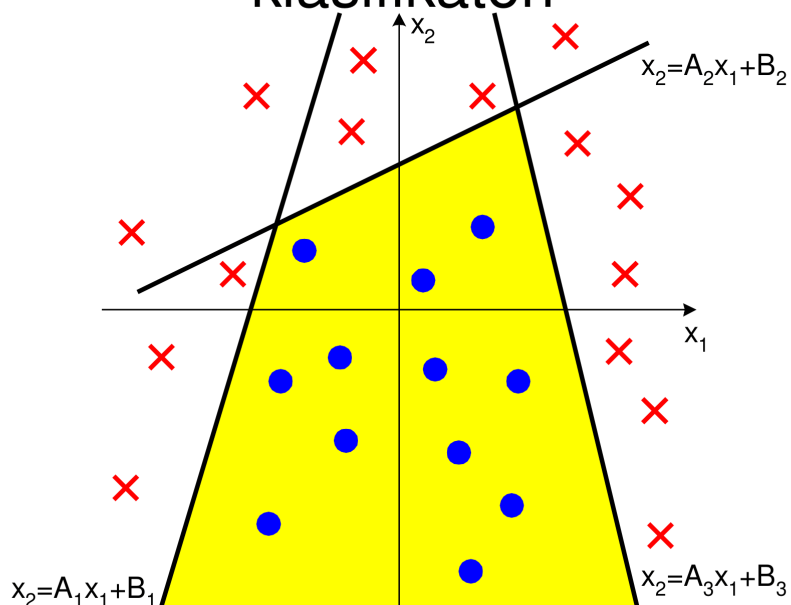


Kako se ovo može upotrebiti?

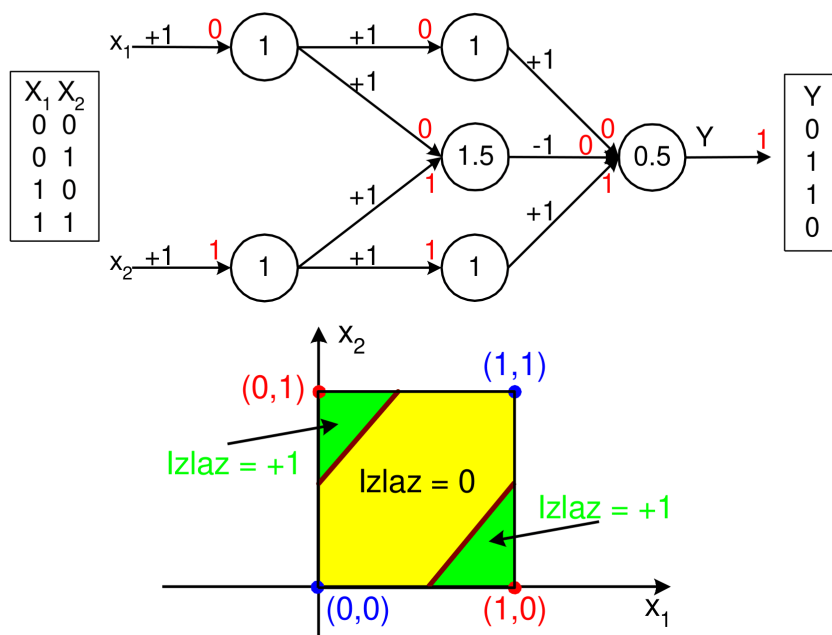


Multilinearni klasifikatori

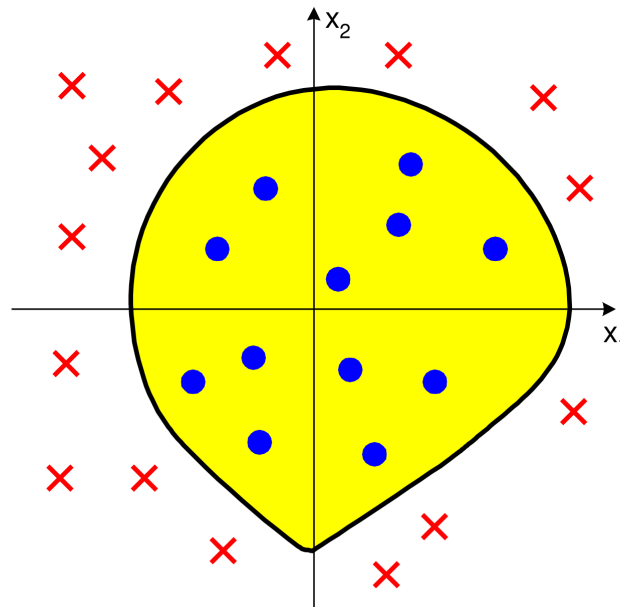
VNM - multilinearni klasifikatori



VNM - Ekskluzivno ILI



VNM – nelinearni klasifikatori



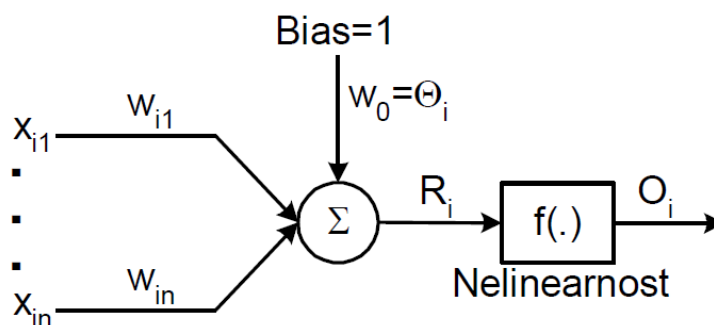
KRAJ

Perceptron

McCulloh - Pitt-ov model neurona

- Prva generacija, prvi pokušaj da se modeluje biološki neuron.
- Ne postoji obuka, kao ni adaptacija parametara.
- Izlaz definisan izrazom

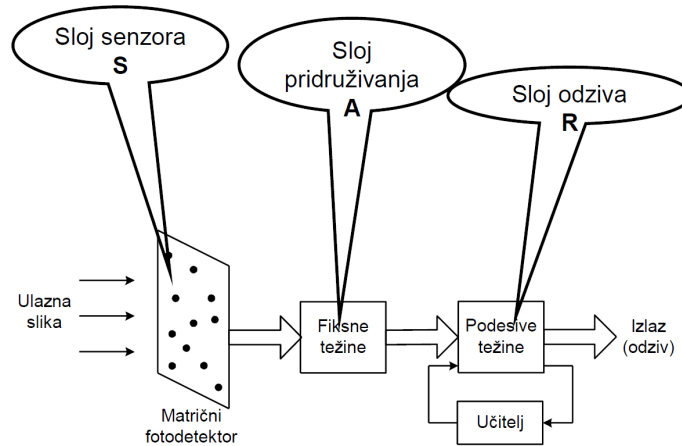
$$O_i = f \left(\sum_{j=1}^n x_{ij} w_{ij} - \Theta(i) \right)$$



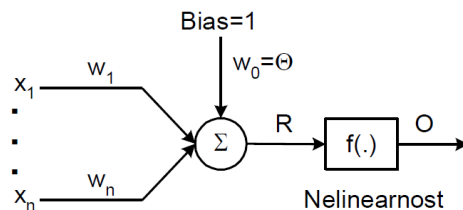
Model perceptrona

- Naredna generacija vještačkih neuronskih mreža, bazirana na *McCulloh-Pit*-ovom modelu uz dodavanje povratne sprege, odnosno mogućnosti *učenja* i *adaptacije*.
- Originalni perceptron zahtjeva učenje sa nadzorom.

- Razvijen je kao klasifikator uzoraka koji raspoznaje apstraktne i geometrijske oblike dovedene na optički ulaz.
- Sastoji se iz tri nivoa:
 - *Sloj senzora*
 - *Sloj pridruživanja*
 - *Sloj odziva*



Model pojedinačnog perceptrona



Greška izlaza perceptrona: $E = T - O$

Korekcija težina sinapsi se računa prema izrazu:

$$\Delta \mathbf{w} = \mu [\mathbf{T} - f(\mathbf{w}(k)\mathbf{x})]\mathbf{x}$$

odnosno:

$$\mathbf{w}(k+1) = \mathbf{w}(k) + \mu [\mathbf{T} - f(\mathbf{w}(k)\mathbf{x})]\mathbf{x}$$

- Pripremni koraci za obuku neurona su:
 - Odrediti skup ulaznih vektora \mathbf{x}
 - Odrediti skup željenih izlaza \mathbf{T} , gdje jedan izlazni podatak odgovara jednom ulaznom
 - Izabrati mali pozitivan korak učenja μ i kriterijum po kojem će se taj parametar mijenjati tokom obuke
 - Izabrati nelinearnost (aktivacionu funkciju neurona) i ako je potrebno, njene parametre
 - Odrediti kriterijum za završetak obuke (maksimalna dozvoljena greška izlaza, maksimalni broj iteracija,...)

- Obuka se vrši kroz nekoliko koraka:

- Izabrati inicijalne vrijednosti za pragove Θ_i i težine w_{ij} kao male slučajne vrijednosti (najčešće u intervalu $[-1, 1]$)
- Dovedi na ulaz uzorak x_p i odgovarajući izlaz T_p , gdje je p broj tekućeg uzorka
- Izračunati tekući izlaz O , prema izrazu

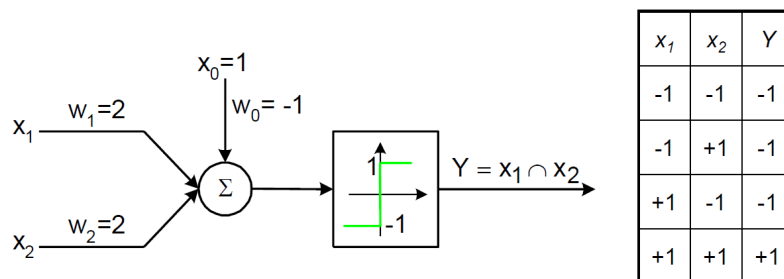
$$O(k) = f\left(\sum_{j=0}^n w_j(k)x_j\right) = f(w^T(k)x)$$

- Izvršiti adaptaciju težina prema iterativnoj relaciji

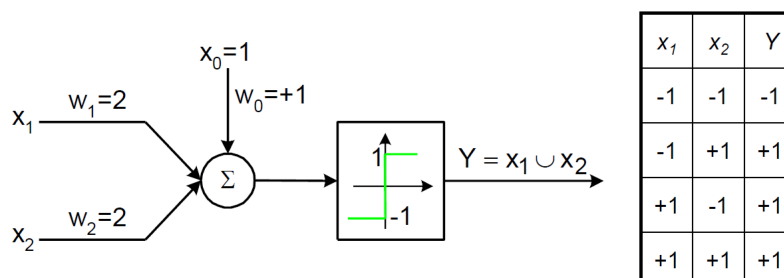
$$w(k+1) = w(k) + \mu(T(k) - f(w^T(k)x))x$$

- Provjeriti kriterijum zaustavljanja
- VNM sačinjena od jednog perceptrona (jednoslojni perceptron) može se smatrati klasifikatorom za rješavanje problema razgraničenja dvije klase podataka u okviru nekog uzorka. Takav perceptron je i *logička jedinica* i u zavisnosti od vrijednosti njegovih parametara, može implementirati različite logičke funkcije (ali ne sve).

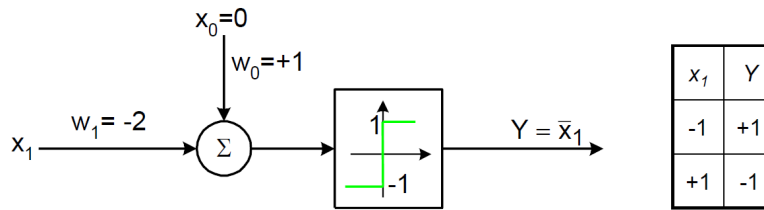
Logička operacija “I”



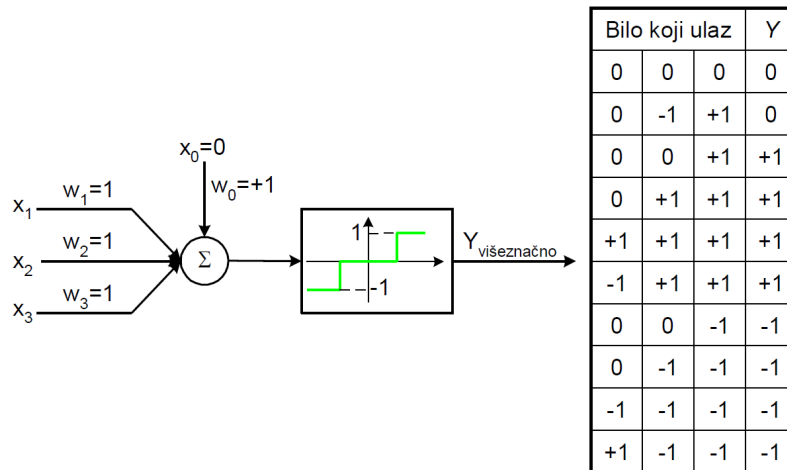
Logička operacija “ILI”



Logička operacija “NE”

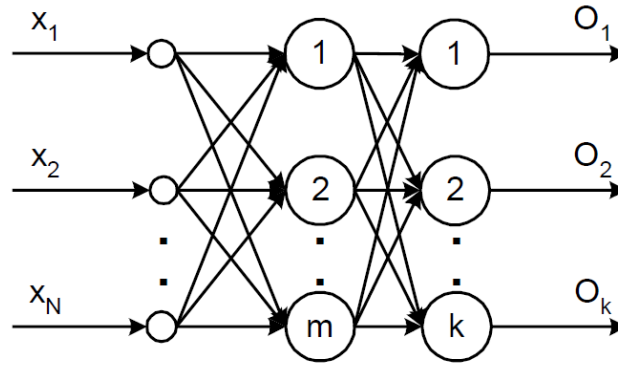


Logička operacija “PLURALNOST”



Višeslojni perceptron

- Predstavlja mrežu sačinjenu od većeg broja običnih perceptrona koji čine hijerarhijsku strukturu sa prostiranjem signala u unaprijed (*Multilayer Feed Forward ANN*).
- Osnovni perceptroni organizovani u slojeve, kojih između ulaznog i izlaznog može biti i više - *broj skrivenih slojeva nije fiksna*.
- Svaki perceptron ima naziv **neuron**.
- Svaki sloj može sadržati različit broj neurona u zavisnosti od namjene (ne postoji preporuka niti formalan način da se odredi optimalan broj neurona po sloju - *metoda probe i greške*).
 - Više neurona - rješavanje složenijih problema ali problem *overfit*-ovanja
- Uobičajeni postupci obuke:
 - *Delta pravilo*
 - *Prostiranje greške unazad (Back propagation)*
- Može se koristiti za
 - Implementaciju proizvoljne Bulove logičke funkcije koja vrši podjelu prostora uzoraka (dovoljna su dva sloja)
 - Klasifikaciju uzoraka (dovoljna su dva ili tri sloja)
 - Implementaciju nelinearnih funkcija (dovoljna su dva ili tri sloja)



Sigmoidna funkcija

- Često korištena aktivaciona funkcija
- Oblik

$$f_S(R) = \frac{1}{1 + e^{-kR}}$$

- Osobina prvog izvoda jeste da je

$$f'_S(R) = \frac{ke^{-kR}}{(1 + e^{-kR})^2} = kf_S(R)(1 - f_S(R))$$

Delta pravilo

- Bazira se na metodi *minimizacije kvadrata greške*.
- Cilj pravila jeste da minimizuje razliku između željenog i stvarnog **izlaza** preko ulaza i težina *VNM* (primjetiti da se ovdje korriguju samo greške u **izlaznim težinama**).
- Na početku, definiše se kvadrat greške (E) na osnovu razlike stvarnog (O) i željenog izlaza (T) *VNM*

$$E = \frac{1}{2}(T_i - O_i)^2 = \frac{1}{2}(T_i - f(w_i^T x_i))^2$$

gdje je w_i matrična reprezentacija skupa težina i -tog neurona a x vektor ulaza i -tog neurona.

- Vektor gradijenta greške je

$$\nabla E = -(T_i - O_i)f'(w_i^T x_i)x_i$$

a kako se traži minimum greške, korekcija težina će se vršiti na osnovu negativnog gradijenta, odnosno

$$\Delta w_i = -\mu \nabla E$$

- Na osnovu gornja dva izraza dobija se da je

$$\Delta w_i = \mu(T_i - O_i)f'(w_i^T x_i)x_i$$

te su korigovane vrijednosti težina u narednoj $(k + 1)$ iteraciji

$$w_i(k + 1) = w_i(k) + \mu(T_i - O_i)f'(w_i^T x_i)x_i$$

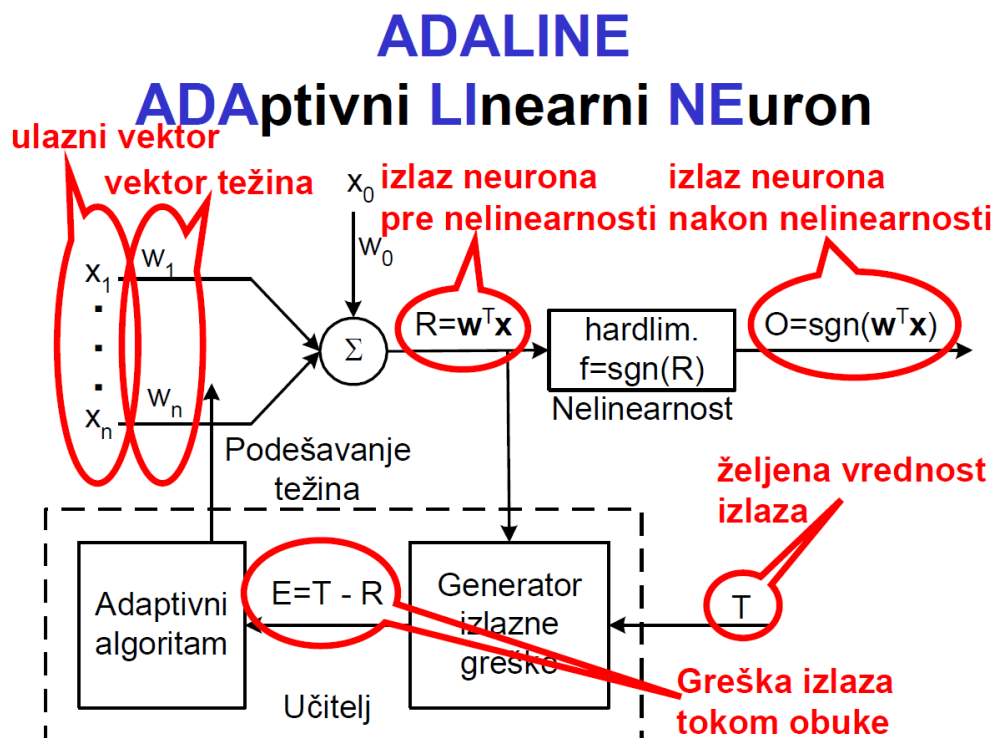
- Ako se usvoji da je aktivaciona funkcija *sigmoida* i parametar $k = 1$, dobijamo da je

$$w_i(k + 1) = w_i(k) + \mu(T_i - O_i)(O_i - O_i^2)x_i$$

ADALINE (Adaptivni linearni neuron) i MADALINE (Many ADALINE)

- Aktivaciona funkcija *hard limit*.
- Izlaz binarni (1 ili -1).
- Greška se ne računa kao razlika željene i ostvarene vrijednosti izlaza već kao razlika željene vrijednosti i izlaza neurona prije nelinearnosti

$$E = T - R$$

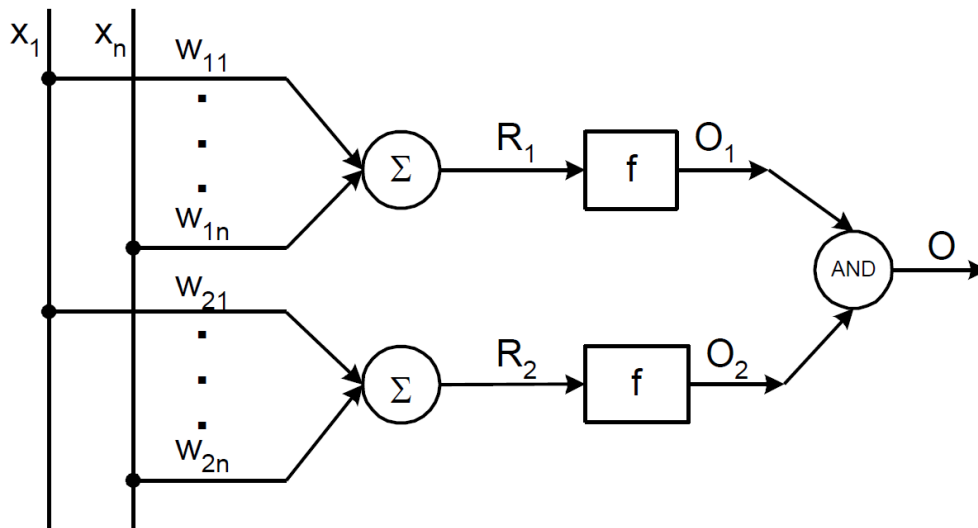


- Korekcija sinapsi (težina) vrši se prema izrazu

$$\Delta w_{ij} = \alpha(T - R)x_{ij}$$

gdje $0 < \alpha < 1$.

- MADALINE** se formira povezivanjem u paralelni rad više **ADALINE**-a.
 - Svako od **ADALINE** na ulaz dovodi se isti signal.
 - MADALINE** ima jedan izlaz koji se formira od izlaza svih izlaza **ADALINE**-a koristeći određena pravila. Ako se primjeni *logičko I*, tada izlaz **MADALINE** ima vrijednost 1 samo kada izlaz svih **ADALINE** perceptrona bude 1.



Algoritam prostiranja greške unazad (*Back Propagation Learning Algorithm*)

- Najčešće korišćen algoritam obuke za višeslojne *VNM* sa prostiranjem signala unaprijed.
- *VNM* obučena ovim algoritmom sposobna je aproksimirati funkcije sa visokim stepenom nelinearnosti.
- Obukom se vrši korekcija težina sinapsi koje povezuju neurone sa svim slojevima, pa i skrivenim.
 - Korekcija se vrši na osnovu greške izlaza neurona koja se unazad propagira.
 - Iterativni postupak, jednostavan za primjenu na računaru.
 - Cilj obuke - odrediti skup težina sinapsi *VNM* za koji će greška izlaza biti minimalna.
 - Prije početka obuke odrediti *obučavajući skup*, *vrijednost koraka učenja*, *kriterijum zaustavljanja algoritma*, *način korekcije težina sinapsi*, *aktivacionu funkciju* (najčešće *sigmoida*) i *inicijalne vrijednosti težina sinapsi* (obično mali slučajni brojevi).

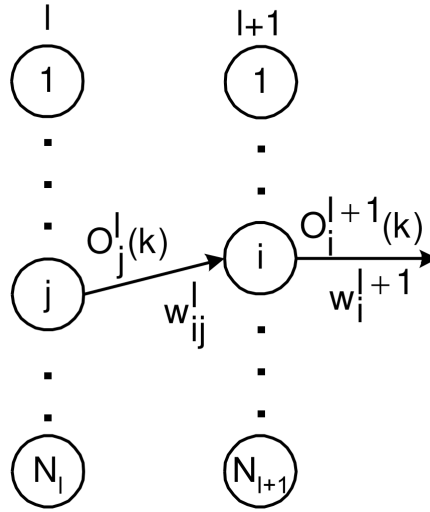
Matematička analiza procesa obuke

Matematička analiza procesa obuke

Posmatra se *VNM* sa prostiranjem signala u napred i sledećim parametrima:

- VNM se sastoji od L slojeva i N_j neurona na sloju j ;
- w'_{ij} – težina između i -tog neurona na sloju $i+1$ i j -tog neurona na sloju j ;
- $O'_j(\mathbf{x}_p)$ – aktuelni izlaz j -tog neurona na sloju L za p -ti ulazni uzorak (nakon nelinearnosti, aktivacione funkcije);
- $T^L_j(\mathbf{x}_p)$ – željeni izlaz j -tog neurona na sloju L za p -ti ulazni uzorak;
- $R'_j(\mathbf{x}_p)$ – aktivacioni izlaz j -tog neurona na sloju j za p -ti ulazni uzorak (pre nelinearnosti, aktivacione funkcije);
- P – skup za obuku;
- \mathbf{x}_p – p -ti obučavajući uzorak, p -ti element skupa za obuku.

U cilju ilustracije BP algoritma posmatra se i -ti neuron na sloju $l+1$ koji prima signale od j -tog neurona sa sloja l , preko težine w_{ij}^l .



Izlaz i -tog neurona sa sloja $l+1$, za k -ti ulazni obučavajući vektor je opisan izrazom:

$$O_i^{l+1}(k) = f \left(\sum_{j=1}^{N_l} w_{ij}^l O_j^l(k) - \theta_i^{l+1} \right) = f \left(\sum_{j=1}^{N_{l+1}} w_{ij}^l O_j^l(k) \right)$$

Ako se za aktivacionu funkciju usvoji sigmoida, važe izrazi:

$$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-\beta x}} \quad f'(x) = \beta f(x)(1 - f(x))$$

Ukupna greška (E) mreže, za ceo obučavajući skup sa K uzoraka se definiše kao suma kvadrata greški svih neurona sa izlaznog sloja L :

$$E = \sum_{k=1}^K E_k = \sum_{k=1}^K \left(\frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N_L} [T_i(k) - O_i^L(k)]^2 \right)$$

Cilj je odrediti skup svih težina VNM koji minimizira E

Pravilo obuke definiše da je promena težina srazmerna negativnom gradijentu greške izlaza:

$$\Delta w_{nm}^l \approx - \frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l}$$

Da bi se odredila vrednost prethodnog izraza primenjuje se pravilo ulančavanja izvoda:

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l} = \frac{\partial E_k}{\partial O_i^L(k)} \frac{\partial O_i^L(k)}{\partial w_{nm}^l}$$

Što se može napisati u obliku:

$$- \frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l} = \sum_{i=1}^{N_L} \left(T_i(k) - O_i^L(k) \right) \frac{\partial O_i^L(k)}{\partial w_{nm}^l}$$

Pošto je pretpostavljena sigmoidna aktivaciona funkcija, za $l=L-1$ (težine izlaznog sloja) može se pisati sledeći izraz:

Na osnovu prethodnog izraza se piše:

$$- \frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l} = \left(T_n - O_n^L \right) \beta O_n^L \left(1 - O_n^L \right) O_m^{L-1}$$

pa je izraz za korekciju težina sinapsi neurona izlaznog sloja:

$$\Delta w_{nm}^L = \eta \left[\left(T_n - O_n^L \right) O_n^L \left(1 - O_n^L \right) \right] O_m^{L-1}$$

korak učenja

Ako je sada $l \neq L-1$, O_m^{L-1} i dalje zavisi od w_{nm}^l , i zavisnost greške od težina se ponovo može odrediti, primenom pravila ulančavanja:

$$- \frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l} = \sum_{i=1}^{N_L} \left(T_i - O_i^L \right) f' \left(O_i^L \right) \sum_{j=1}^{N_{L-1}+1} w_{ij}^{L-1} \frac{\partial O_j^{L-1}}{\partial w_{nm}^l}$$

Ako je $l=L-2$ (poslednji skriveni sloj), prethodna jednačina se može napisati u obliku:

$$-\frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l} = \sum_{i=1}^{N_l} (T_i - o_i^l) f'(o_i^l) w_{in}^{l-1} f'(o_n^{l-1}) o_m^{l-2}$$

odnosno:

$$-\frac{\partial E_k}{\partial w_{nm}^l} = f'(o_n^{l-1}) \left[\sum_{i=1}^{N_l} (T_i - o_i^l) f'(o_i^l) w_{in}^{l-1} \right] o_m^{l-2}$$

pa je izraz za korekciju težina sinapsi neurona poslednjeg skrivenog sloja:

$$\Delta w_{nm}^{l-2} = \eta \left[f'(o_n^{l-1}) \sum_{i=1}^{N_l} (T_i - o_i^l) f'(o_i^l) w_{in}^{l-1} \right] o_m^{l-2}$$

Winner Takes All algoritam

- Algoritam kompetitivne odluke bez nadzora.
- Pretpostavka je da VNM ima jedan sloj sa N neurona i da svakom neuronu odgovara vektor težina w_i .

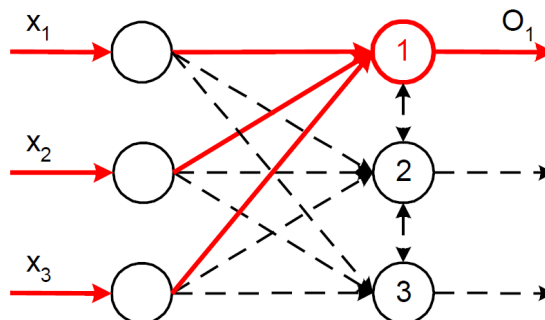
Svaki čvor (neuron) pobuđuje se istim setom ulaznih podataka tako da je odziv i -tog neurona

$$O_i = \sum_{j=1}^m w_{ij} x_j$$

Čvor sa "najboljim" odzivom za dati ulazni vektor je pobednik i korekcija njegove težine računa se prema izrazu

$$\Delta w_n = \alpha(k)(x - w_n)$$

Korekcija težina je proporcionalna razlici $(\mathbf{x} - \mathbf{w}_n)$, tako da "pobeduje" onaj vektor \mathbf{w}_n koji je najbliži ulaznom vektoru \mathbf{x} .



- VNM koja koristi Winner Takes All algoritam sastoji se od dva sloja međusobno povezanih sinapsama sa adaptivnim težinama:
 - *Ulazni sloj* (adaptivni filteri, memorijski nivo)
 - *Izlazni sloj* (filter maksimalne vrijednosti, kodirajući nivo)

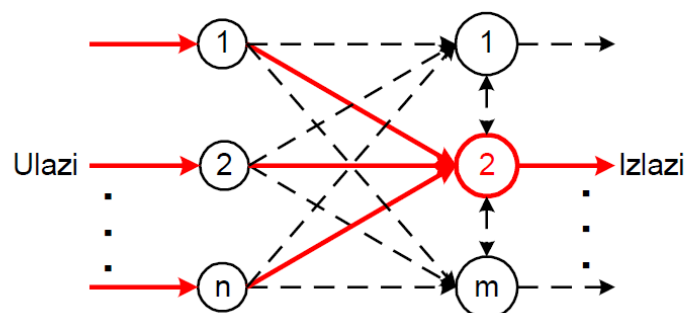
- Obuka:

Pravila i proces obuke

- Neuroni datog sloja su podeljeni u nepreklapajuće klasterne;
- Svaki neuron u klasteru utiče na sve ostale. Neuroni u klasteru rade po "winner-takes-all" konceptu;
- Svaki element klastera prima ulazne signale na isti način. Za svaki ulaz se određuje najveći izlaz i "pobednički" neuron. Njegov izlaz je maksimalan (1), dok ostali neuroni u klasteru imaju minimalan izlaz (0);
- Obučava se samo "pobednički" neuron iz klastera;
- Ulazni uzorak x_j je binaran. Aktivni elemenat ima vrednost 1, a neaktivni 0;
- Svaki neuron ima **fiksiranu ukupnu vrednost težina w_{ij} (sve su pozitivne)** i one su raspodeljene po ulaznim sinapsama.
- Vrednost **sume svih težina w_{ij} po neuronu je jednaka 1.**
- Obuka se može vršiti sa i bez učitelja

Linear Vector Quantization

- Primjer klasifikatora.
- Obuka sa učiteljem.
- *VNM* ima dva sloja - ulazni i izlazni.
- Tokom obuke se vrši određivanje pripadnosti ulaznih podataka nekom od datih skupova (grupa, klastera).
- Koristi se *Winner Takes All* algoritam.
- Ovim algoritmom se vrši pomjeranje granica grupa ka njihovim optimalnim vrijednostima.
 - Primjena u okviru prepoznavanja štamparskih karaktera, konverzije govora u štampani tekst i sl.



Self Organizing Feature Map

- Samoorganizujući algoritam za klastering.
- Obuka bez učitelja.
- Proizvodi niskodimenzionalnu (tipično $2D$) diskretnu reprezentaciju ulaznih podataka za obuku, koju zovemo mapa
- Za razliku od drugih *VNM*, *SOM* primjenjuju kompetitivnu obuku, a ne obuku minimizacije greške kao kod *Back Propagation* algoritma.
- Za razliku od *LVQ* algoritma (klasifikacioni problem), ovdje se set ulaznih uzoraka dijeli na unaprijed nepoznat skup klastera (predodređen skup vrijednosti, skup grupa).
- Vektor težina je iste dimenzije kao i vektor ulaznih podataka.
- Za određivanje neurona koji je najbliži datom uzorku koristi se metod određivanja udaljenosti između vektora (pobjeđuje neuron čije su težine najsličnije ulaznom vektoru).
- Cilj obuke je da različiti dijelovi mreže daju sličan odziv na određene oblike ulaznih podataka.
- Motivacija je proistekla iz toga kako se vizuelne, auditorne i druge senzorne informacije obrađuju u različitim dijelovima ljudskog mozga.
- Na kraju obuke, svaki izlazni neuron predstavlja jedan klaster.

Radial Basis Function

- Problemi klasifikacije i regresije (*pattern recognition*).
 - Da primjete koliko su ulazi udaljeni od željenih izlaza.
- Sastoje se od dva sloja.
- Na izlaznom sloju se formira linearna kombinacija funkcija izračunatih na skrivenom sloju.
- Bazna funkcija na skrivenom sloju daje značajan nenulti izlaz u slučaju kada pobudni signal uzima vrijednost iz određenog intervala.
- Najčešće pobudne funkcije na skrivenom sloju - *sigmoida* i *Gausijan*.
- Algoritam obuke:
 - Početi obuku skrivenog sloja metodom obuke bez nadzora.
 - Nastaviti sa obukom izlaznog sloja metodom obuke sa nadzorom.
 - Istovremeno primjeniti obučavanje sa nadzorom na skriveni i izlazni sloj radi finog podešavanja mreže (*backprop* algoritam za kraj).

