

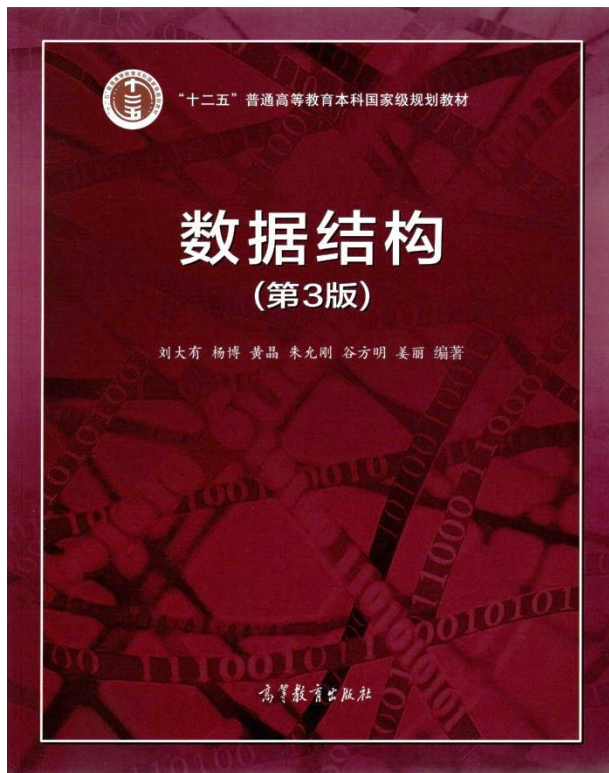


计算机学院王湘浩班
2024级



拓扑排序和关键路径

- 拓扑排序
- 关键路径



数据之法
结构之美
算法之道



毛嘯

麻省理工学院17级本科/21级硕士
斯坦福大学22级博士生

2016年NOI全国中学生信息学奥赛决赛第1名

2017年IOI世界中学生信息学奥赛银牌

2022年ICPC国际大学生程序设计竞赛全球总决赛冠军

国际顶级会议FOCS 2021最佳学生论文奖

我深知我写代码非常容易出错，经常调错调半天。

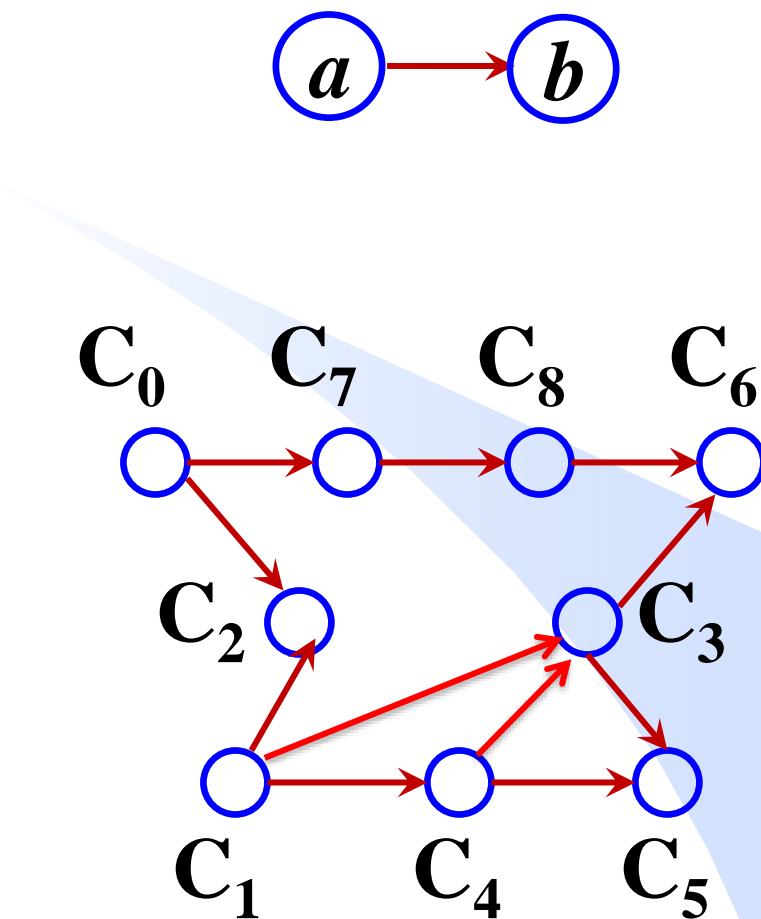
当你试图解决一个问题时，应该先独立思考。如果实在没有思路，那么应该去一点一点的读别人的题解，而不是一次性都读完，尽可能确保能有更多的部分是你自己做出来的。之后仔细思考一下，为什么你会想不出来依赖于题解解决的那些部分。Think twice, code once.

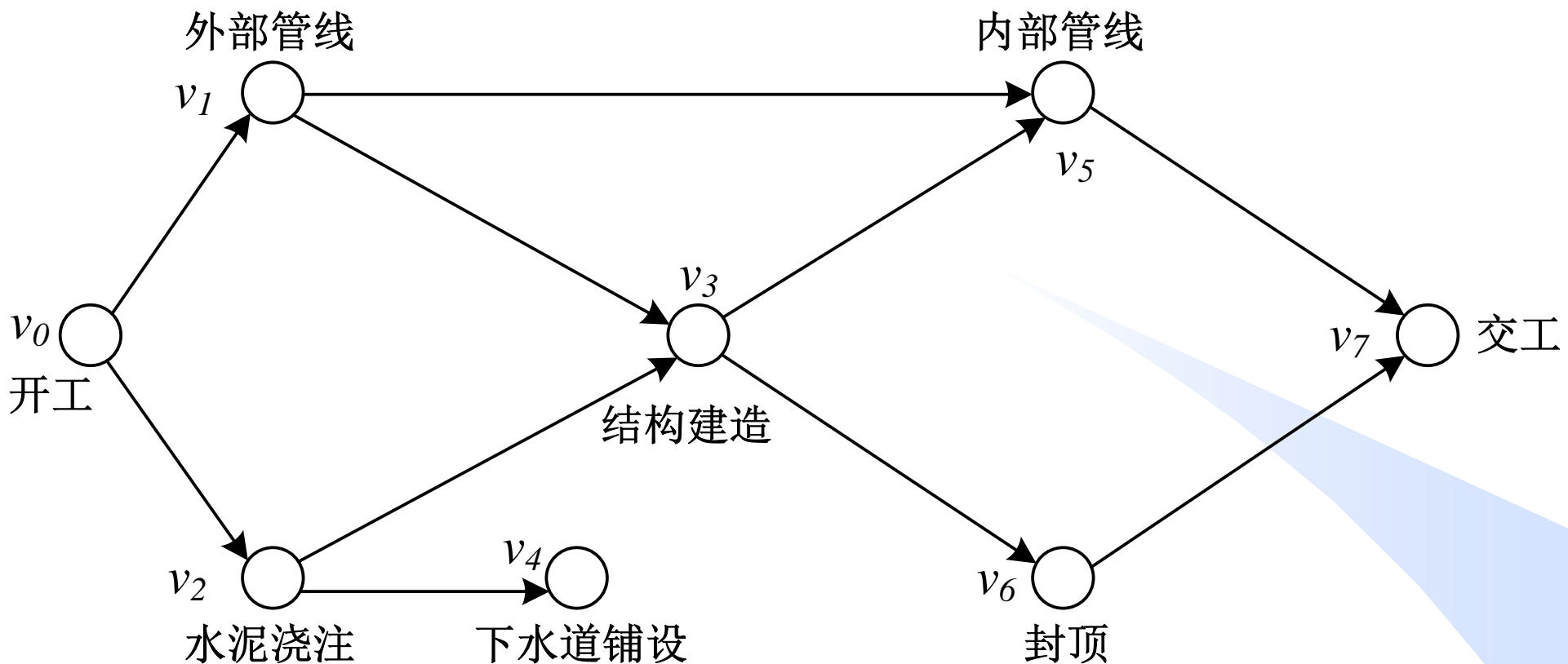
拓扑排序——动机

- 一个任务（例如一个工程）通常可以被分解成若干个子任务，要完成整个任务就可以转化为完成所有的子任务。
- 在某些情况下，各子任务之间**有序**，要求一些子任务必须先于另外一些子任务被完成。
- 各任务之间的先后关系可以用有向图来表示。
- 例：计算机专业学生的学习就是一个任务，每一门课程的学习就是整个任务的一个子任务。其中有些课程要求先修课程，有些则不要求。这样在有的课程之间有先后关系，有的课程可以并行地学习。

计算机专业部分课程的先后关系

课程代号	课程名称	先修课程
C ₀	高等数学	无
C ₁	程序设计基础	无
C ₂	离散数学	C ₀ , C ₁
C ₃	数据结构	C ₁ , C ₄
C ₄	C++语言	C ₁
C ₅	编译原理	C ₃ , C ₄
C ₆	操作系统	C ₃ , C ₈
C ₇	大学物理	C ₀
C ₈	计算机原理	C ₇

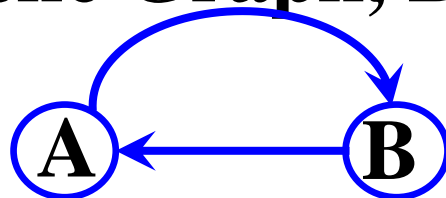




例：建楼工程示意图，图中 V_3 必须在 V_1 和 V_2 被完成后才能开始； V_4 必须在 V_2 被完成后才能开始； V_5 必须在 V_1 和 V_3 被完成后才能开始； V_6 必须在 V_3 被完成后才能开始； V_5 和 V_6 最后被完成时才能说整个工程可以交工。

AOV网

- **AOV网**：在有向图中，顶点表示活动（或任务），有向边表示活动（或任务）间的先后关系，称这样的有向图为**AOV网(Activity On Vertex Network)**。
- 在AOV网络中，如果活动 V_i 必须在活动 V_j 之前进行，则存在有向边 $V_i \rightarrow V_j$ 。
- AOV网络中**不能出现有向回路**，即有向环。在AOV网络中如果出现了有向环，则意味着某项活动应以自己作为先决条件，此图表示的任务是不可行的。即AOV网是一个有向无环图（Directed Acyclic Graph, DAG）



拓扑排序——动机

- **拓扑序列**：就是把AOV网中的所有顶点排成一个线性序列，若AOV网中存在有向边 $V_i \rightarrow V_j$ ，则在该序列中， V_i 必位于 V_j 之前。

在拓扑序列中，先进行的任务一定在后进行的任务的前面。按照拓扑序列完成各子任务，就可以顺利完成整个任务。

- **拓扑排序**：构造AOV网的拓扑序列的过程被称为拓扑排序。
- 如果通过拓扑排序能将所有顶点都排入一个拓扑序列中，则该有向图中必定不含环；相反，若不能把所有顶点都排入一个拓扑序列，**则说明有向图中存在环**。

拓扑排序算法基本步骤：

- ① 从图中选择一个入度为0的顶点并输出。
- ② 从图中删除该顶点及该顶点引出的所有边。
- ③ 执行①②，直至所有顶点已输出，或图中剩余顶点入度均不为0（说明存在环，无法继续拓扑排序）。

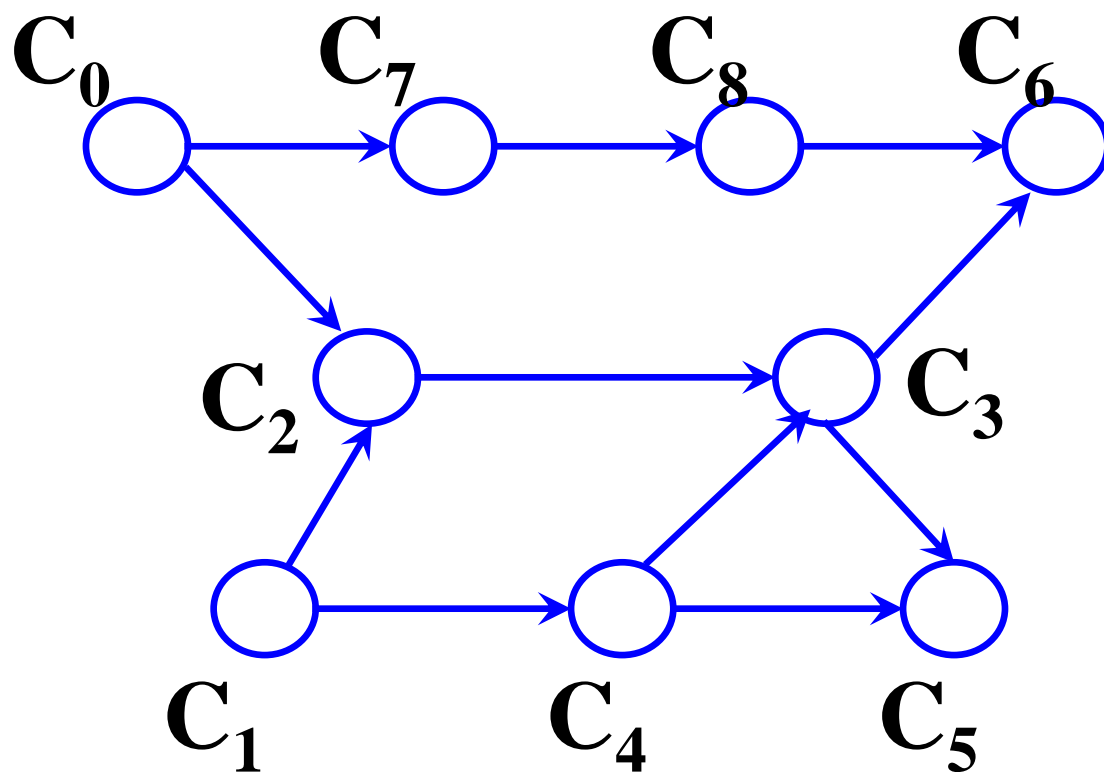
对于任何无环的AOV网，其顶点均可排成拓扑序列，其拓扑序列未必唯一。

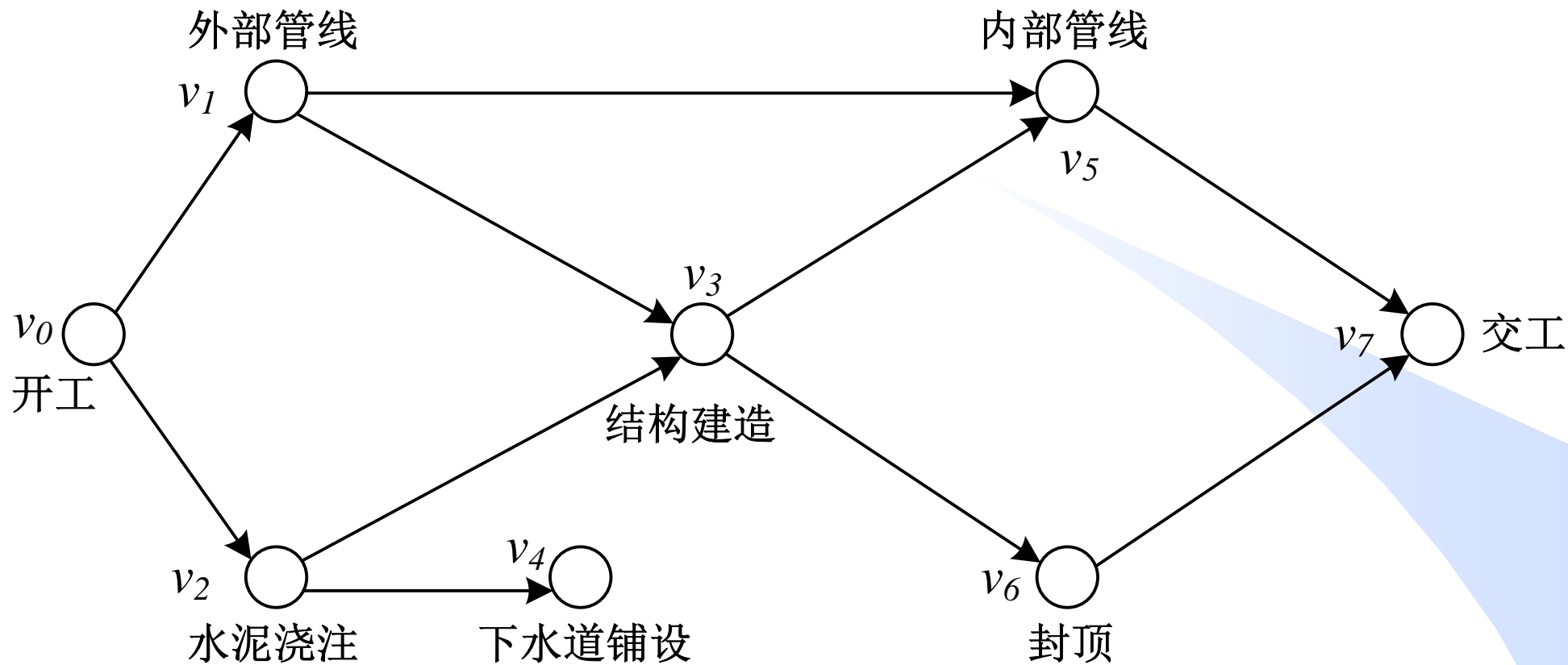
Kahn. Topological sorting of large networks. *Communications of the ACM*, 1962, 5 (11): 558–562.

例：对下图进行拓扑排序，得到的拓扑序列为

$C_0, C_1, C_2, C_4, C_3, C_5, C_7, C_8, C_6$

或 $C_0, C_7, C_8, C_1, C_4, C_2, C_3, C_6, C_5$ 等





$V_0, V_1, V_2, V_4, V_3, V_5, V_6, V_7$ 和
 $V_0, V_2, V_4, V_1, V_3, V_6, V_5, V_7$ 均是上图的拓扑序列。

课下思考

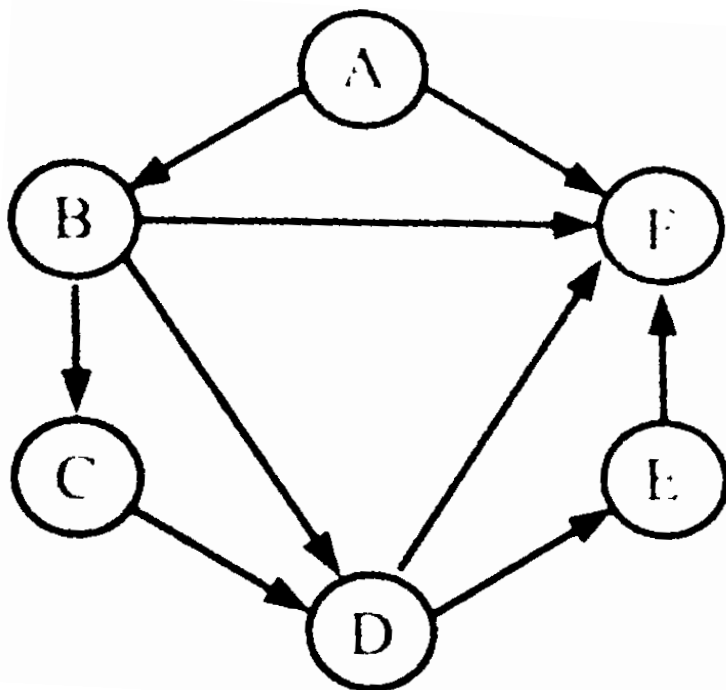
给定如下有向图，该图的拓扑序列的个数为_____【2021年考研题全国卷】

A. 1

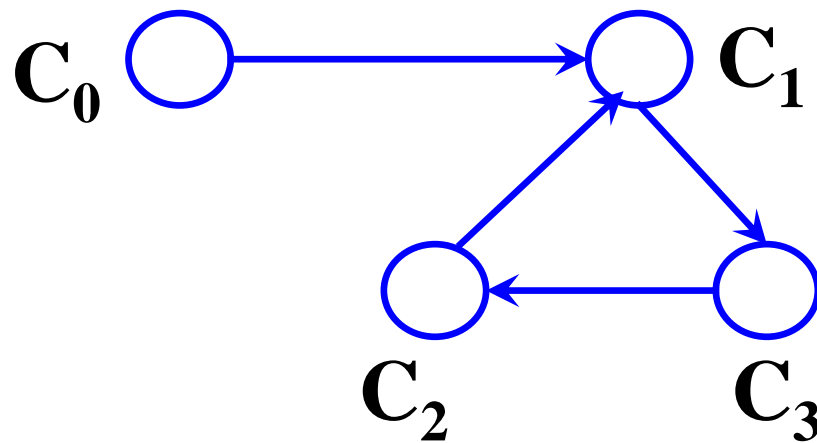
B. 2

C. 3

D. 4



拓扑排序判断有向图中是否含有环



拓扑排序的实现——准备工作

- 假定AOV网以邻接表的形式存储。为实现拓扑排序算法，事先需好两项准备工作：
- 建立一个数组InDegree[]：InDegree[i]为顶点*i*的入度；
- 建立一个栈存放入度为0的顶点：每当一个顶点的入度为0，就将其压栈；每次找入度为0的顶点时，就弹栈。

课下思考：用队列可以么？

回顾：求每个顶点的入度

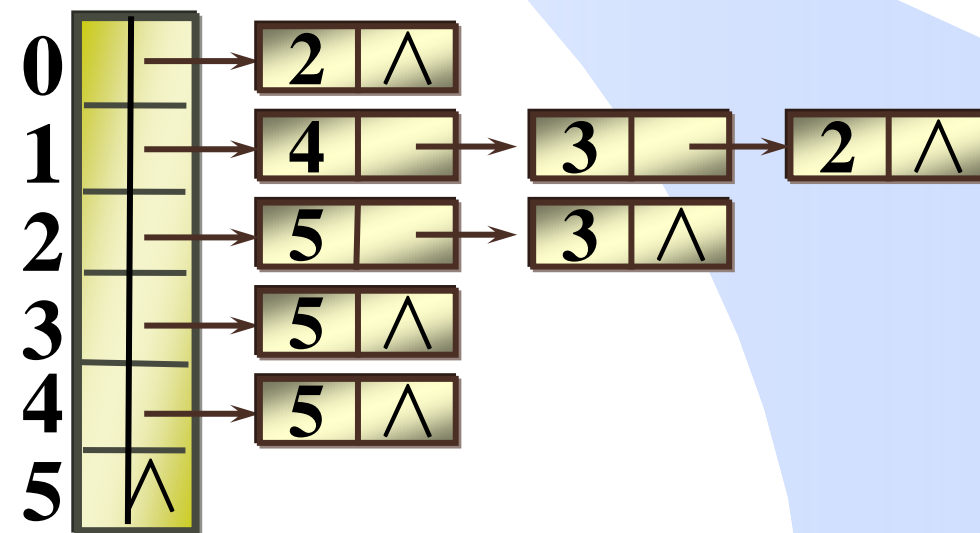
```

void getInDegree(Vertex Head[], int n, int InDegree[]){
    for(int i=0; i<n; i++)
        InDegree[i]=0;
    for(int i=0; i<n; i++) //用i扫描每个顶点
        for(Edge* p=Head[i].adjacent; p!=NULL; p=p->link)
            InDegree[p->VerAdj]++;
}

```

InDegree

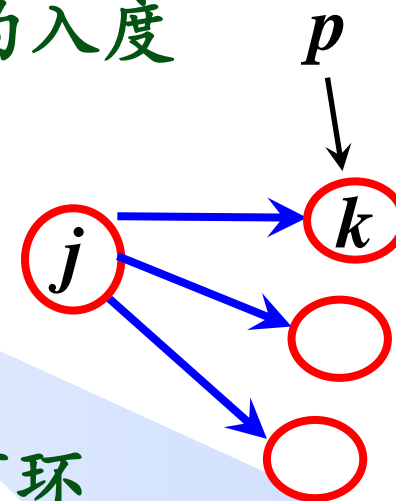
0	1	2	3	4	5



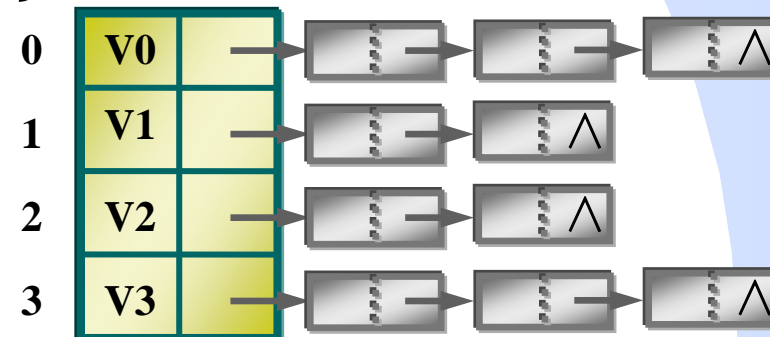
```

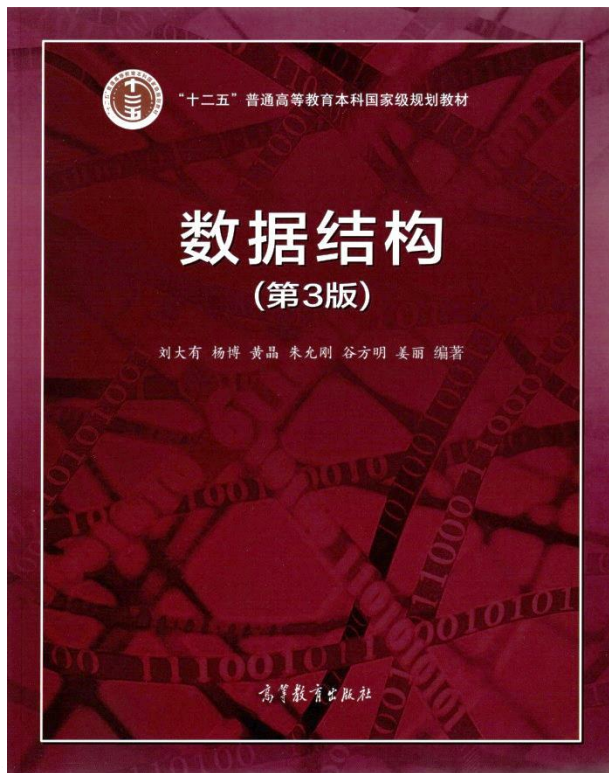
bool TopoOrder(Vertex Head[], int n){
    int InDegree[N]; Stack<int> s;
    getInDegree(Head, n, InDegree); //求每个顶点的入度
    for(int i=0; i<n; i++) //入度为0的顶点进栈
        if(InDegree[i]==0) s.PUSH(i);
    for(int i=0; i<n; i++){ //按拓扑序输出n个顶点
        if(s.Empty()) return false;
        //尚未输出n个顶点就没有入度为0的顶点了, 说明有环
        int j=s.POP(); printf("%d ",j); //选出1个入度为0的顶点输出
        for(Edge *p=Head[j].adjacent; p!=NULL; p=p->link){
            //删除j和j引出的边, 其效果是j的邻接顶点的入度减1
            int k=p->VerAdj; InDegree[k]--; //顶点k的入度减1
            if(InDegree[k]==0) s.PUSH(k);
        }
    }
    return true;
}

```



时间复杂度为 $O(n+e)$





图的拓扑排序与关键路径

- 拓扑排序
- **关键路径**

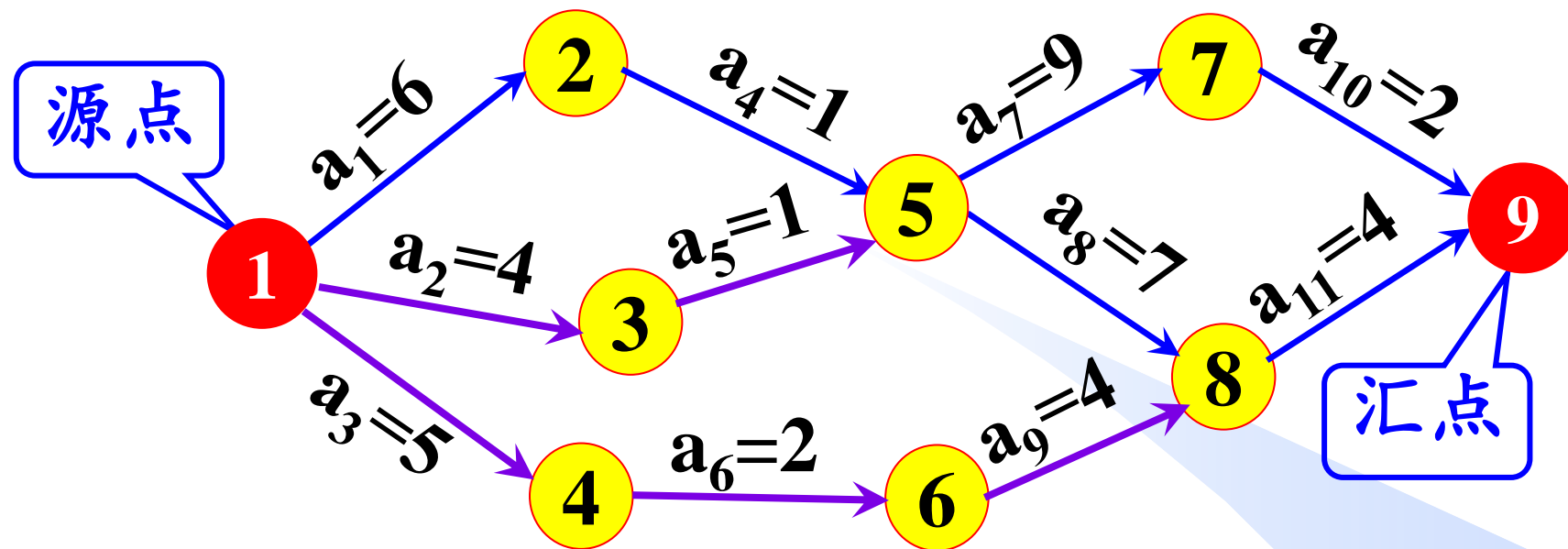
数据之法
结构之美
算法之道

zhuyungang@jlu.edu.cn

关键路径

- **AOV网(Activity On Vertex):**顶点表示活动或任务(Activity), 有向边表示活动（或任务）间的先后关系。
- **AOE网(Activity On Edges):**有向边表示活动或任务(Activity), 用边上的权值表示活动的持续时间, 顶点称为事件(Event): 表示其入边的任务已完成, 出边的任务可开始的状态。

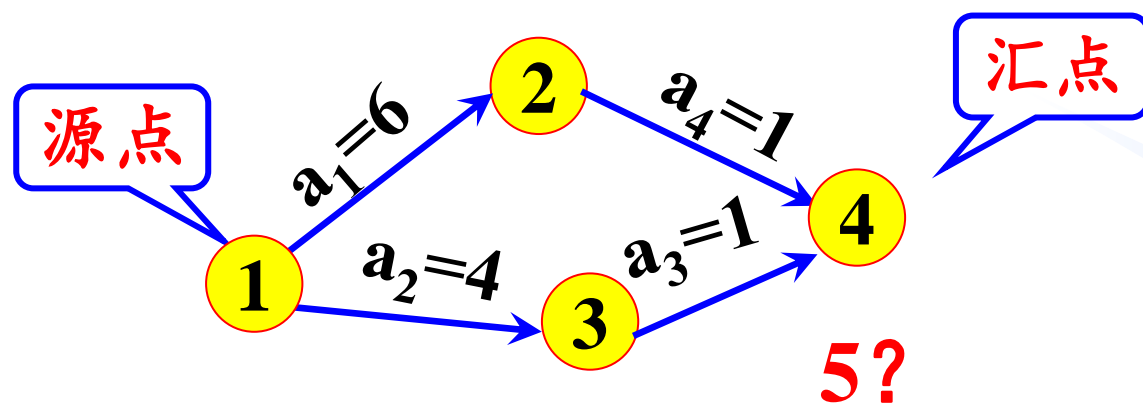
[例] 某工程



- **源点**：表示整个工程的开始(入度为0).
- **汇点**：表示整个工程的结束(出度为0).
- ✓ 完成整个工程至少需要多少时间?
- ✓ 哪些活动不能延期, 否则将会影响整个工程进度?
- ✓ 在不影响整个工程进度的情况下, 哪些活动可以适当延期?

- 在AOE网络中，有些活动可以并行进行，但有些活动必须顺序进行。
- 从源点到各个顶点，以至从源点到汇点的路径可能不止一条。这些路径的长度也可能不同。
- 只有各条路径上所有活动都完成了，整个工程才算完成。
- 因此，完成整个工程所需的最短时间取决于从源点到汇点的最长路径长度（路径上的各边权值之和，即在这条路径上所有活动的持续时间之和）。这条最长路径就称为关键路径 (Critical Path)。

[例] 某工程



完成工程所需的最短时间?

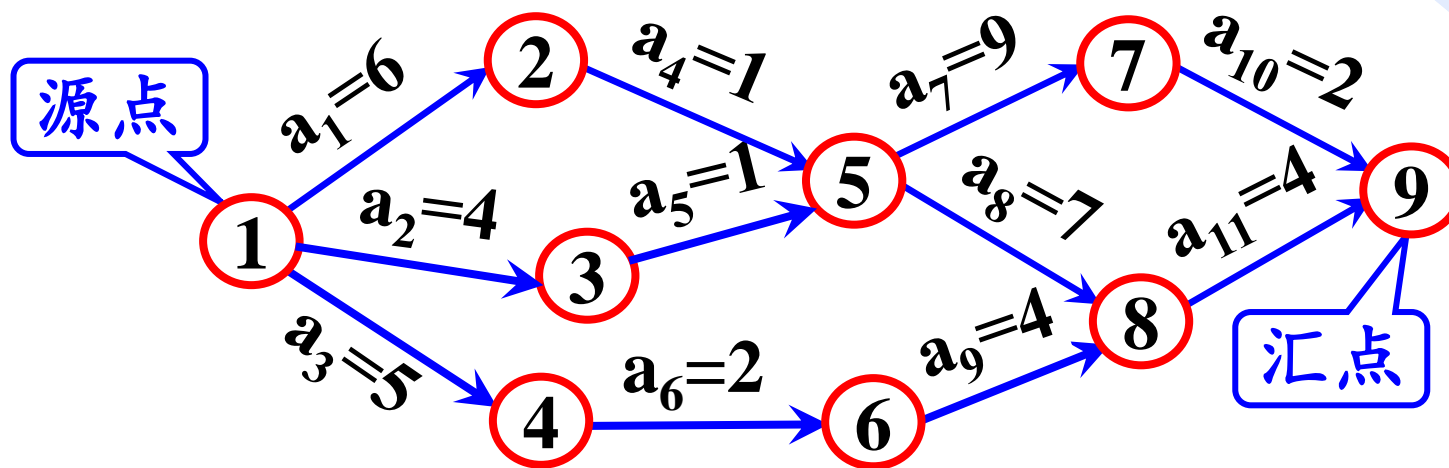
- 关键路径：从源点到汇点的**最长**路径。
- 关键活动：关键路径上的活动。

与关键活动有关的量

- ① 事件 v_j 的最早发生时间 $ve(j)$
- ② 事件 v_j 的最迟发生时间 $vl(j)$
- ③ 活动 a_i 的最早开始时间 $e(i)$
- ④ 活动 a_i 的最迟开始时间 $l(i)$

① 事件 v_j 的最早发生时间 $ve(j)$

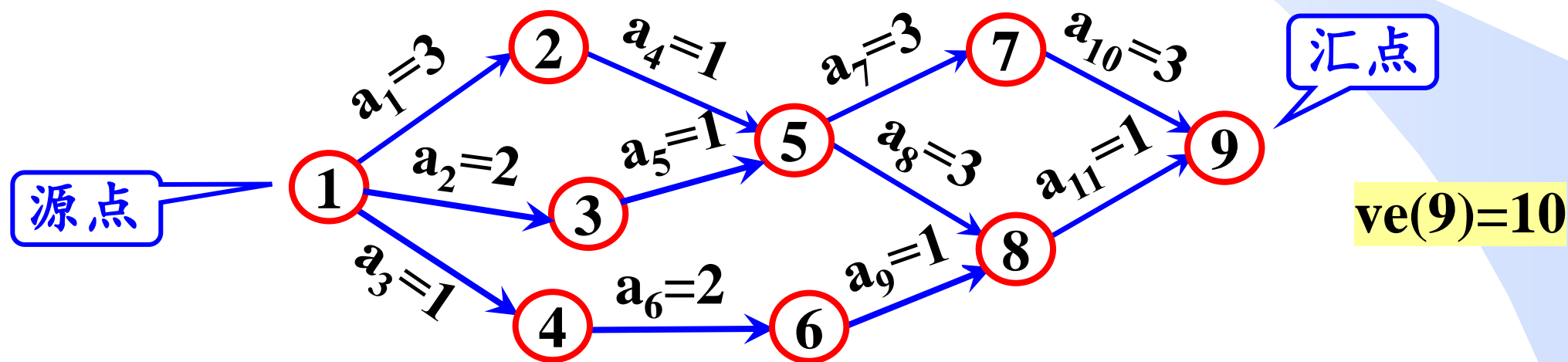
从源点 v_1 到 v_j 的最长路径的长度。显然有 $ve(1)=0$



汇点的最早开始时间就是完成整个工程所需的最短时间

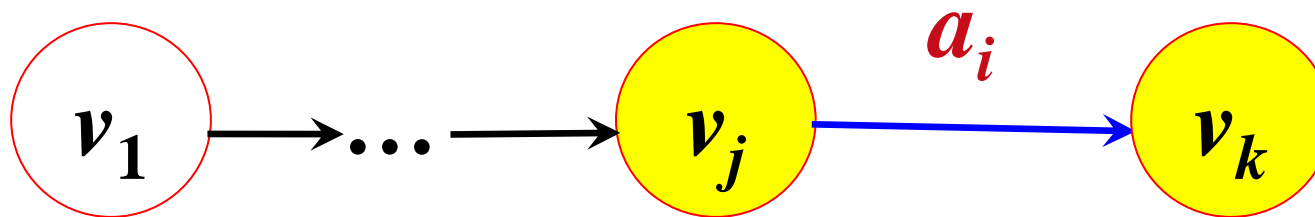
② 事件 v_j 的最迟发生时间 $vl(j)$

在整个工程不推迟的前提下, 事件 v_j 允许的最迟开始时间, 等于 $ve(n)$ 减去 v_j 到 v_n 的最长路径长度, 其中 v_n 为汇点, $vl(n) = ve(n)$ 。



③ 活动 a_i 的最早开始时间 $e(i)$

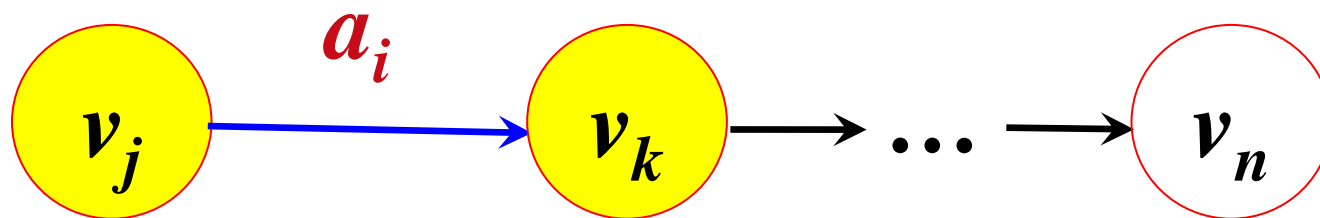
设活动 a_i 在有向边 $v_j \rightarrow v_k$ 上, 则 $e(i) = ve(j)$.



④ 活动 a_i 的最迟开始时间 $l(i)$

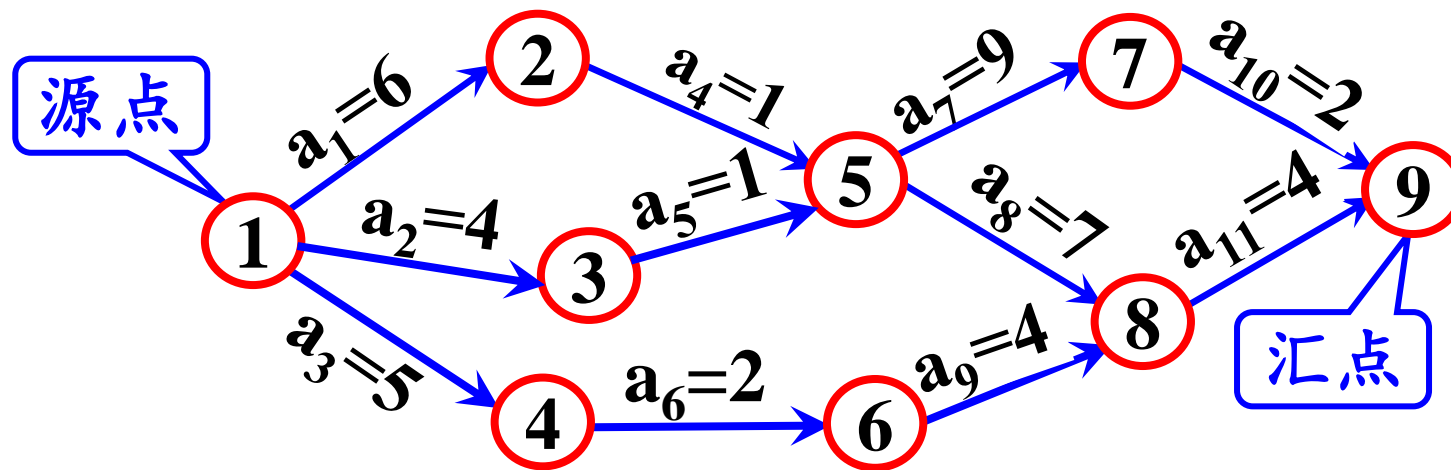
不会引起时间延误的前提下，活动 a_i 允许的最迟开始时间。设活动 a_i 在有向边 $\langle v_j, v_k \rangle$ 上，则

$$l(i) = vl(k) - weight(j, k)$$



关键路径与关键活动

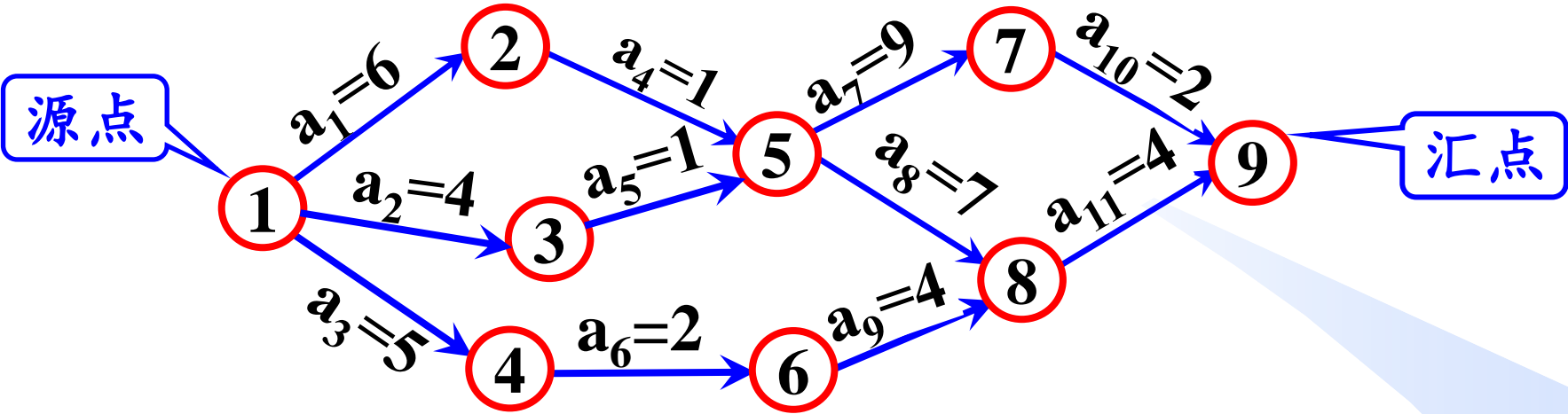
- **关键活动**：活动的最早开始时间等于活动的最迟开始时间，即 $l(i)=e(i)$ 。
- **关键路径**：由关键活动组成的路径，亦即源点到汇点的最长路径，可能不止一条。



求关键活动的步骤

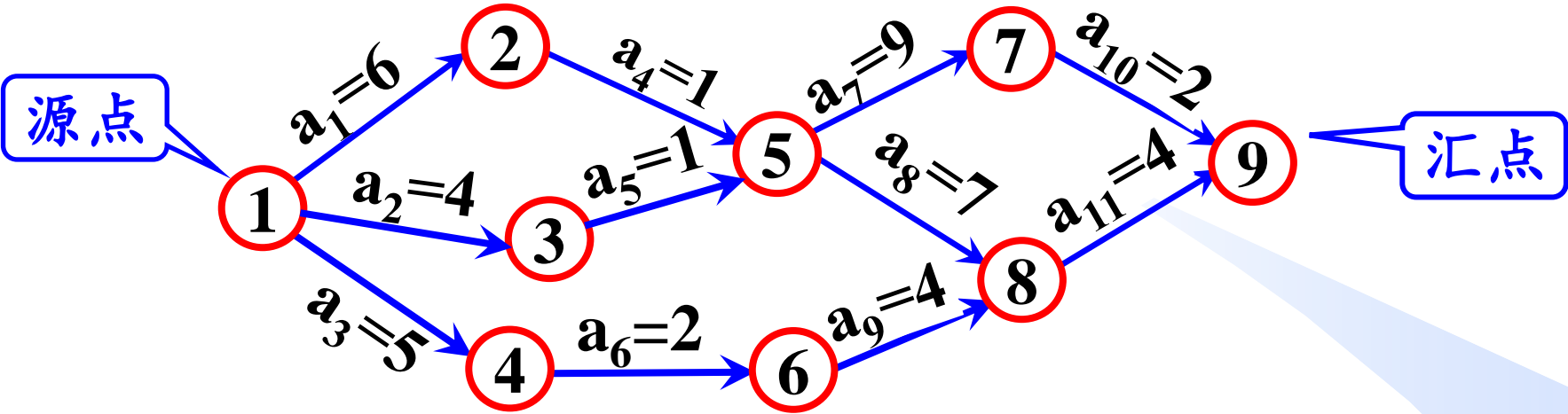
- ① 对AOE网求各顶点 v_j 的最早发生时间 $ve(j)$;
- ② 求各顶点 v_j 的最迟发生时间 $vl(j)$;
- ③ 根据各顶点 ve 和 vl 值, 求出各活动 a_i 的最早开始时间 $e(i)$ 和最迟开始时间 $l(i)$, 若 $e(i)=l(i)$, 则 a_i 是关键活动。

例：求下图的关键活动和关键路径



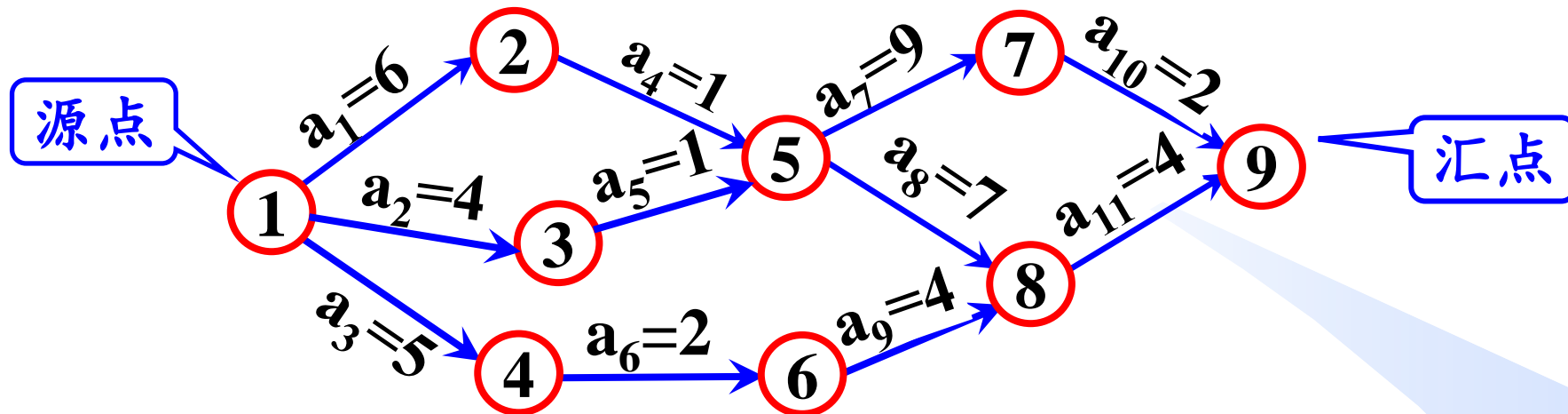
	1	2	3	4	5	6	7	8	9
<i>ve</i>									
<i>vl</i>									

例：求下图的关键活动和关键路径



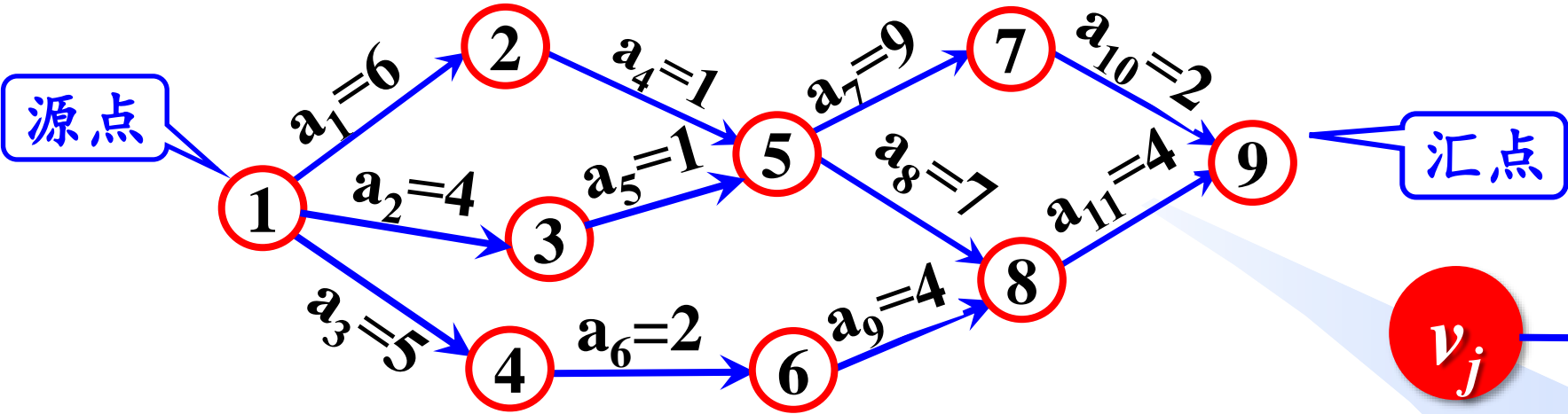
	1	2	3	4	5	6	7	8	9
<i>ve</i>	0	6	4	5	7	7	16	14	18
<i>vl</i>									

例：求下图的关键活动和关键路径



	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ve	0	6	4	5	7	7	16	14	18
vl	0	6	6	8	7	10	16	14	18

例：求下图的关键活动和关键路径



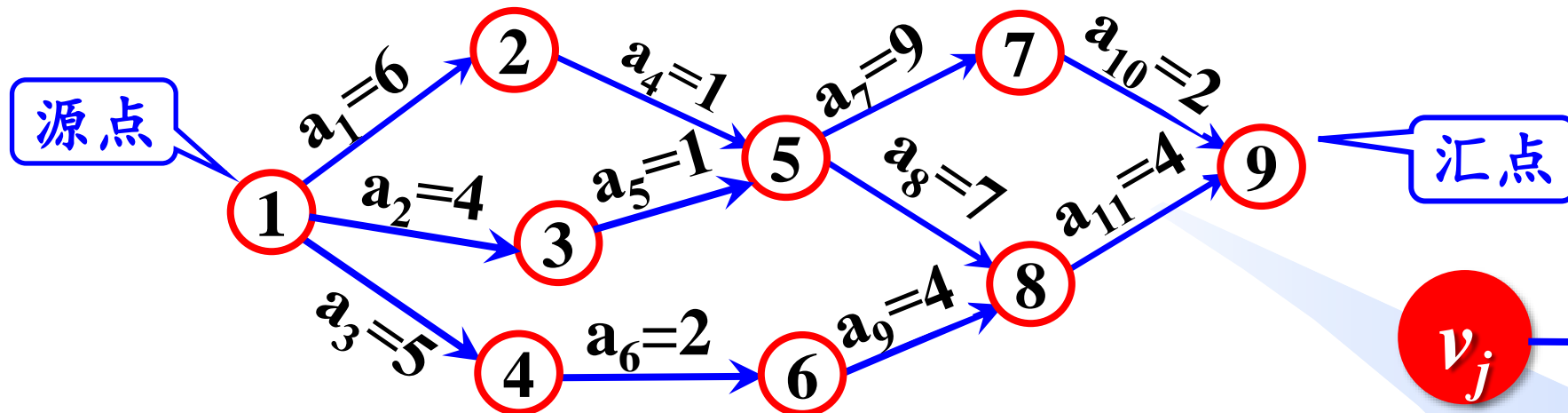
	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ve	0	6	4	5	7	7	16	14	18
vl	0	6	6	8	7	10	16	14	18

$$e(i) = ve(j)$$

$$l(i) = vl(k) - w(j,k)$$

a_i	a_1	a_2	a_3	a_4	a_5	a_6	a_7	a_8	a_9	a_{10}	a_{11}
$e(i)$											
$l(i)$											

例：求下图的关键活动和关键路径



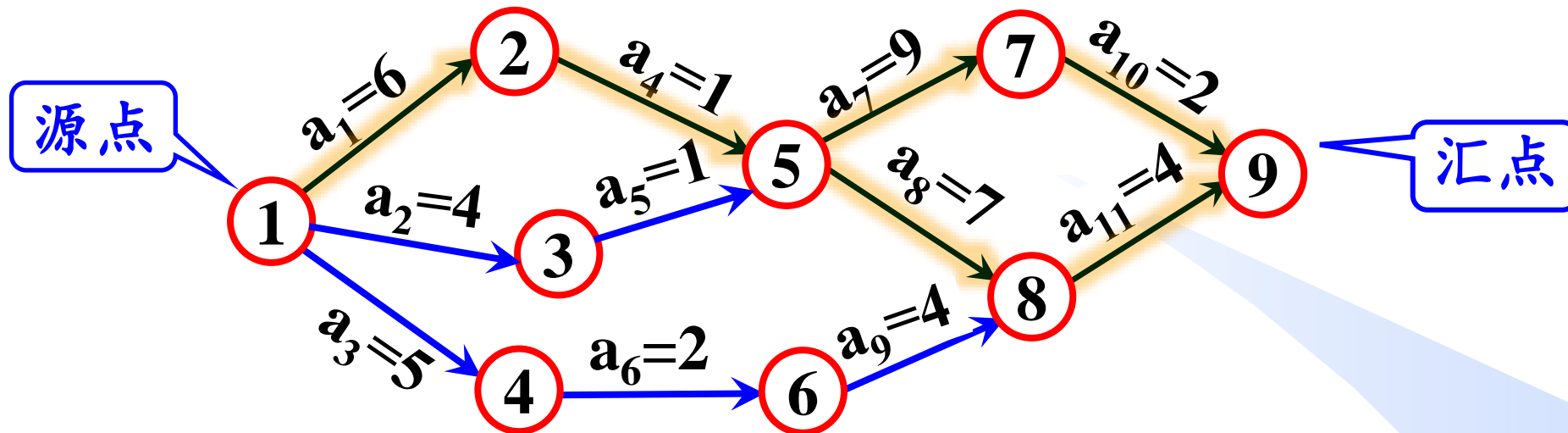
	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ve	0	6	4	5	7	7	16	14	18
vl	0	6	6	8	7	10	16	14	18

$$e(i) = ve(j)$$

$$l(i) = vl(k) - w(j, k)$$

a_i	a_1	a_2	a_3	a_4	a_5	a_6	a_7	a_8	a_9	a_{10}	a_{11}
$e(i)$	0	0	0	6	4	5	7	7	7	16	14
$l(i)$	0	2	3	6	6	8	7	7	10	16	14

例：求下图的关键活动和关键路径



	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ve	0	6	4	5	7	7	16	14	18
vl	0	6	6	8	7	10	16	14	18

a_i	a_1	a_2	a_3	a_4	a_5	a_6	a_7	a_8	a_9	a_{10}	a_{11}
$e(i)$	0	0	0	6	4	5	7	7	7	16	14
$l(i)$	0	2	3	6	6	8	7	7	10	16	14

课下思考

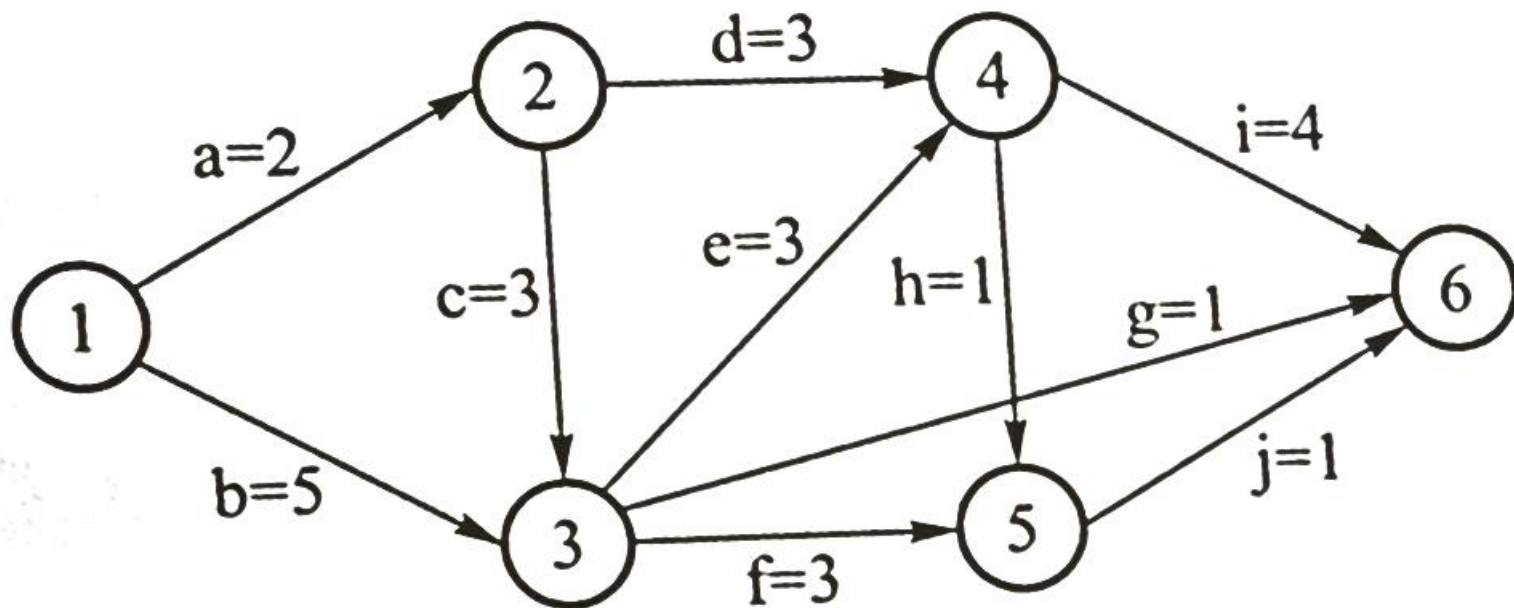
下图是有10个活动的AOE网，其中时间余量最大的活动是
_____【2022年考研题全国卷】

A. c

B. g

C. h

D. j





自愿性质OJ练习题

- ✓ [POJ 2367](#) (拓扑排序)
- ✓ [POJ 1094](#) (拓扑排序)