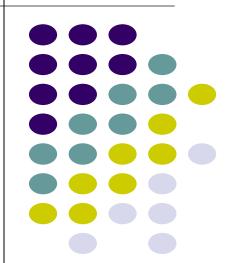
# L5: 线性表

吉林大学计算机学院 谷方明 fmgu2002@sina.com



#### 学习目标

- □熟悉线性表的定义、特性、基本操作
- □掌握顺序表
- □掌握单链表、循环链表、双向链表
- □ 掌握跳舞链(拓展)
- □ 掌握静态链表(拓展)



#### 线性表的例子

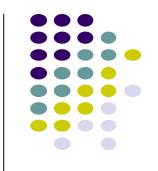


□数列 (1,2,4,8,16)

□ 字符串 "You cannot improve your past, but you can improve your future."

□栈和队列





□线性表是由零个或多个具有相同类型的结点组成的有序集合。

线性表记为 
$$\begin{cases} (a_0, a_1, ..., a_{n-1}) & n>0 \\ ( & ) & n=0 \end{cases}$$

# 术语和特性



- $\square a_i$ 为 $a_{i+1}$ 的前驱结点(简称前驱), $a_{i+1}$ 为 $a_i$ 的后继结点(简称后继)。

□线性表特性:除表头和表尾外,每个结点都有唯一的前驱和 后继。

#### 线性表的基本操作

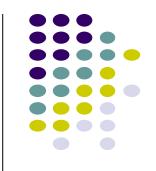
- 1. 在表中第k个结点后插入一个新结点;
- 2. 删除表中第k个结点;
- 3. 存取线性表中第k个结点的字段值;
- 4. 查找指定字段值在表中的位置;
- 5. .....

- 6. 创建一个线性表;
- 7. 确定线性表的长度;
- 8. 判断线性表是否为空;

基于位置

基于关键词

# 线性表的顺序存储



□ 将线性表的结点按<mark>逻辑顺序</mark>依次存放在一块地址连续的内存空间中。顺序存储的线性表也称为顺序表。

- □实现顺序存储的最便捷的方法是使用一维数组。
  - ✓ 存储顺序表的数组: T \*element;
  - ✓ 顺序表的实际长度: int length;
  - ✓ 顺序表的最大长度: int maxSize;



```
template<class T>
struct LinearList{
  T * element;
  int length;
  int maxSize;
  LinearList(int size);//init(int size)
  ~LinearList();//clear
  void ins(int k,int x);
  void del(int k,int* x);
```

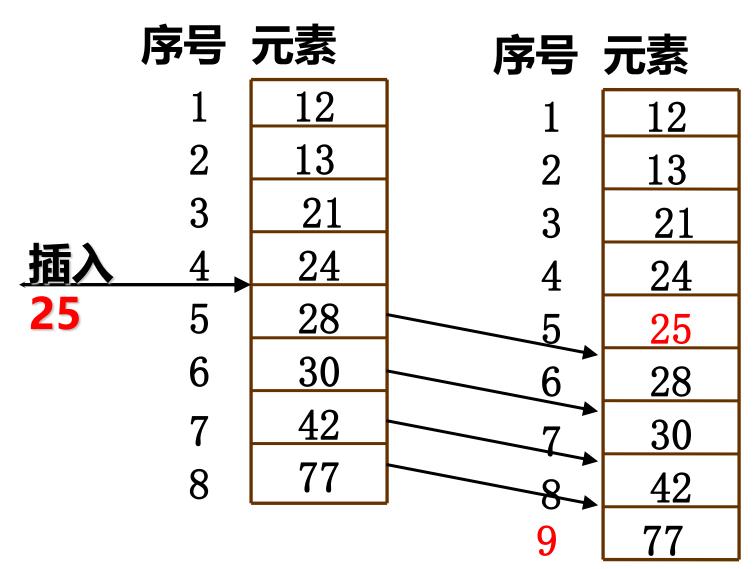




```
template<class T>
LinearList<T>::LinearList(int size){
     maxSize = size;
     element = (T*)malloc(size*sizeof(T));//new
     length = 0;
template<class T>
LinearList<T>::~LinearList(){
     free(element);//delete
```

#### 顺序表的插入

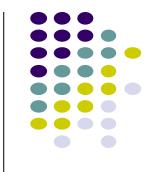
- □元素移动
- □长度增1





#### 插入算法ADL描述

```
算法 Insert(A, k, item)
/* 在第 k 个结点后插入值为 item 的结点 */
I1.[插入合法?]
   if ( k<0 | k>length | length==maxSize) {
      cout<< "插入不合法"; return; }
I2.[插入]
   for(i=length; i>=k+1; i--) A[i+1]\leftarrow A[i];
   A[k] = item;
   length = length+1;
```



# 插入操作时间复杂度



- □基本运算:元素移动(表现为元素赋值)
- □最坏时间复杂度
  - ✓ W(n)= n // 若包含A[k] ← item. 计数加1
- □期望时间复杂度
  - ✓ n+1个位置可以发生插入,设插入成功且插入到各位置的概率相同: 1/(n+1)
  - $\checkmark$  E(n)= (n+(n-1)+..... +1+0) /(n+1) = n/2
- **□** O(n)

#### 顺序表的删除

- □元素移动
- □长度减1



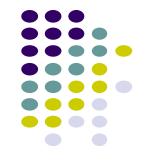






```
算法 Delete(A, k)
/* 删除顺序表 A中第 k 个结点 */
D1.[k合法?]
   if (k<1 || k>length || length==0){ cout<<"删除不合法"; return; }
D2.[删除]
   for (i=k+1; i \le length; i++) A[i-1] = A[i];
   length = length-1;
```

# 删除操作时间复杂度

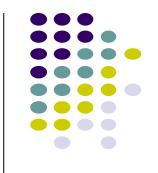


- □基本运算:元素移动
- □最坏时间复杂度
  - √ W(n)= n 1
- □期望时间复杂度
  - ✓ n个位置可以发生删除,设删除成功且各位置被删除的概率相等: 1/n
  - $\checkmark$  E(n) = ((n-1) +.....+1+0)/ n = (n-1)/2
- **□** O(n)

#### 存取和查找

- □ 存取第 k 个结点
  - ✓ 下标运算
  - ✓ 一次命中, O(1)

- □查找元素出现的位置
  - ✓ 从前向后逐个比较
  - √ O(n)

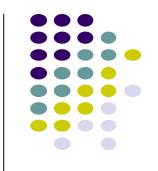






```
int main(){
      int i,x;
      LinearList<int> li(10);
      for(i=0;i<5;i++)
        li.ins(i,i+1);
      li.del(2,&x);
     //li.pri()
      return 0;
```





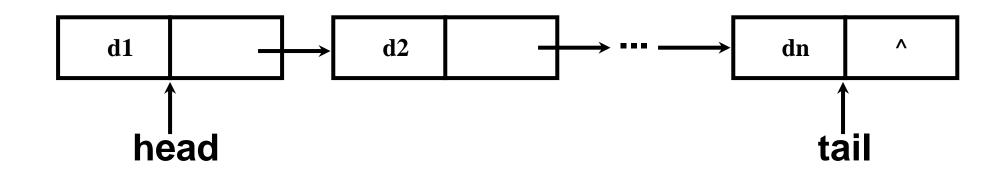
□ 每个存储单元包含结点的值和逻辑相邻结点的地址信息(指针域)。链接存储的线性表也叫链表。

□链表结点的指针域根据需要进行设计。最常见的是单链表,通常也简称为链表。

#### 单链表







- □ 链表的第一个结点被称为头结点(也称为<u>表头</u>),指向头结点的指针被称为头指针(head).
- □ 链表的最后一个结点被称为尾结点(也称为表尾), 指向尾结点的指针被称为尾指针(tail).

#### 单链表结构的声明

```
template<class T>
struct SLNode{
          T data;
          SLNode* next;
};
```

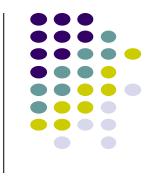




```
template<class T>
struct SLList{
     SLNode<T>* head;
     SLList(); //init
     ~SLList(); //clear
     SLNode<T>* find(int k);
     void ins(int k,T x);
     void del(int k,T& x);
     //void pri();
```

#### 单链表的初始化和释放

```
template<class T>
SLList<T>::SLList(){
  head = new SLNode<T>; //哨位结点
  head->next = NULL;
template<class T>
SLList<T>::~SLList(){
  for(SLNode<T>* p=head;head;p=head){
     head = head->next;
     delete p;
```

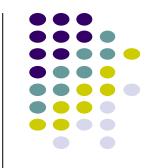


# 单链表:查找/存取第k个元素



```
算法 Find (head, k.p)
// 查找链表第k个结点,找到用p指向,其它情况 p为NULL
F1. [k合法?]
   if (k < 0) { p = NULL; return; }
F2. [初始化]
   p = head; i = 0; //有哨兵变量
F3. [找第k个结点]
   while (p!=NULL && i<k) { p= p->next; i++ }
```

# 存取/查找第k个的时间复杂度



- □基本运算: 比较(定位)
- □ 最坏情况下的时间复杂度为O(n);
- □ 平均情况下,假设k<1, k=1, ..., k=n, k>n的概率相同,即每种情况的发生概率为1/(n+2) ,则WHILE循环的执行次数平均为

$$\frac{0+1+\ldots+n+n}{n+2} = \frac{1}{n+2} \left( \sum_{k=1\cdots n} k+n \right) = \frac{1}{n+2} \left( n(n+1)/2 + n \right) = \frac{n(n+3)}{2(n+2)} = O(n)$$

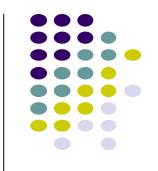
 $\square O(n)$ .

#### 单链表:查找元素

算法 Search (head, item. p)
/\*在链表中查找值为item的结点用p指向\*/
S1. [初始化]
 p = head->next; //有哨兵变量

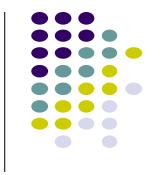
#### S2. [逐点访问]

while (p != NULL && p->data != *item*) p=p->next;



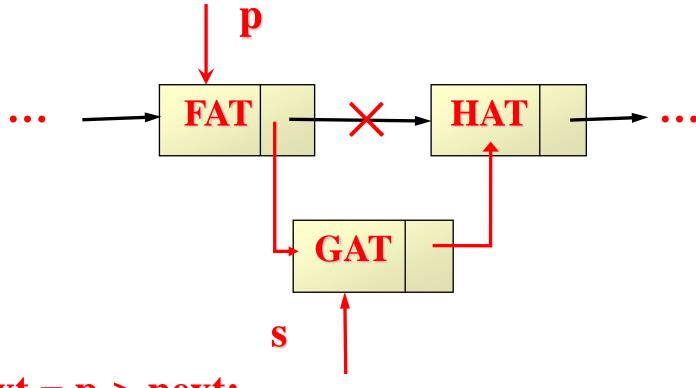
#### 查找元素操作的时间复杂度

- □基本元算:元素比较
- □最坏时间复杂度
  - $\vee$  W(n) = n
- □平均时间复杂度
  - $\checkmark$  E(n) = O(n)
- □ O(n)



# 单链表的插入

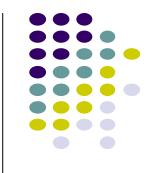




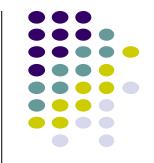
s->next = p-> next;
p-next = s;

#### 插入算法ADL描述

```
算法Insert (head, k, item)
// 在链表中第k个结点 后 插入字段值为item的结点
I1. [查找第k个结点]
   Find(head,k,p).
   if (p==NULL) { cout<< "插入不合法"; return; }
I2. [插入]
   s⇐AVAIL;
  s->data = item; s->next = p->next;
   p->next = s;
```



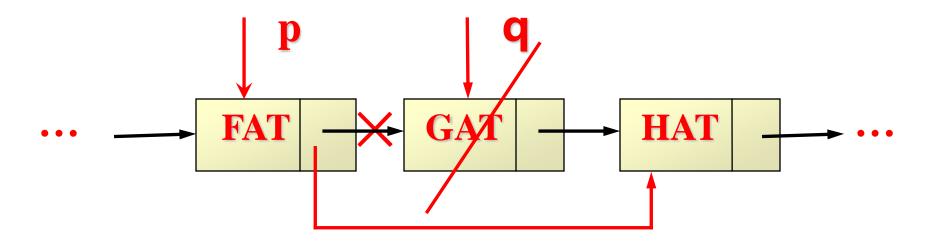
# 插入操作时间复杂度



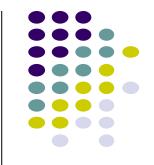
- □基本运算:比较(定位)
- □最坏时间复杂度
  - √ W(n)= n
- □期望时间复杂度
  - ✓ n+1个位置可以发生插入,设插入成功且插入到各位置的概率相同: 1/(n+1)
  - $\checkmark$  E(n)=(n+(n-1)+..... +1+0) /(n+1) = n/2
- **□** O(n)







#### 删除算法ADL描述



```
算法Delete (head, k)
// 删除链表中第k个结点
D1. [找第k-1结点]
  Find(head,k-1,p).
  if (p==NULL || p->next==NULL){
     cout<<"无此结点"; return;}
D2. [删除]
  q = p->next; p->next = q->next; // 修改p的next指针
  AVAIL←q;
```

# 删除操作时间复杂度



- □基本运算:比较(定位元素)
- □最坏时间复杂度
  - ✓ W(n)= n 1
- □期望时间复杂度
  - ✓ n个位置可以发生删除,设删除成功且各位置被删除的概率相等: 1/n
  - $\checkmark$  E(n) = ((n-1) +.....+1+0)/ n = (n-1)/2
- **□** O(n)

# 顺序表VS链表:时间复杂度

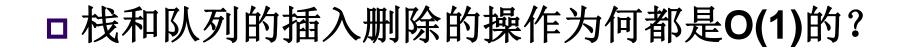


- □ 线性表的基本操作是存取(第k个)、插入和删除。对于顺序表,随机存取非常容易,但插入或删除元素需要移动若干元素;对于链表,随机存取必须要从表头开始遍历链表,但链表的插入和删除操作非常简便,只需修改一个或者两个指针值。
- □ 对于基于位置的插入和删除,两者时间复杂度都是O(n),顺序表的基本运算是元素移动,链表的基本运算是比较。一般来说,元素移动要大于比较。



- □对于基于关键词的操作,顺序表要增加查找的时间,耗时更多。
- □ 链表的插入和删除涉及到内存的申请和释放,需要调用系统函数,耗时更多。
- □ 当线性表要经常进行插入、删除操作时,链表的时间效率较高 (动态表); 当线性表基本不需要插入和删除时,顺序表的时 间效率较高(静态表)。

# 思考



#### □栈

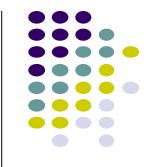
- ✓ 顺序表在表尾增删高效
- ✓ 链表在表头增删高效

#### □队列

- ✓ 删除用表头指针加速
- ✓ 插入用表尾指针加速



# 顺序表VS链表:空间复杂度



- □顺序表所占用的空间来自于申请的数组空间,数组大小是事先确定的。当表中的元素较少时,顺序表中的很多空间处于闲置状态,造成了空间的浪费;
- □链表所占用的空间是根据需要动态申请的,不存在空间浪费的问题,但是链表需要在每个结点上附加一个指针,产生一定的结构性开销

#### 空间复杂度临界值



设N: 线性表的长度; D: 顺序表可存储结点个数;

s: 存储结点数据域所占字节数;

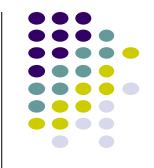
p: 存储指针所需字节数;

顺序表空间需求 $D \times s$ , 链表空间需求 $N \times (s + p)$ .

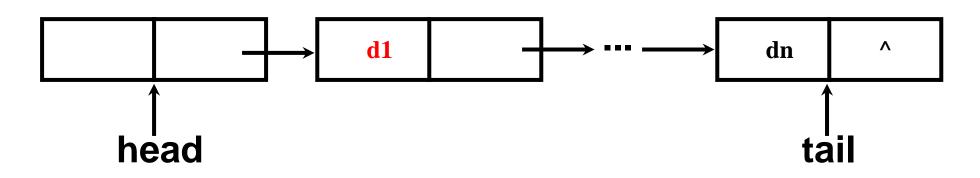
□ 临界点:  $N = D \times s / (s + p)$ 

□ 线性表长度N较大时,顺序表的空间效率较高,线性表长度N较小时,链表的空间效率较高

#### 哨位结点



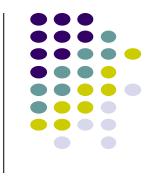
□ 为了对表头结点插入、删除等操作的实现方便,通常在表的前端增加一个特殊的表头结点,称其为哨位结点 (哨兵变量)



增加哨位结点的单链表

#### 例: 删除值为x的结点

```
□ 无哨位结点版本(讨论多种情况)
Node* p0,*p;
if(head==NULL) return;
if(head->next== NULL && head->data==x){
   delete head; head=NULL;
   return;
for( p=head ; p ; p0=p , p=p->next )
  if(p->data==x){
       p0->next=p->next;
       delete p;
       p=p0->next;
```





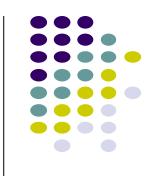
```
□有哨位结点版本(逻辑简洁)
Node* p0=head,*p=p0->next;
for(; p; p0=p, p=p->next)
   if(p->data==x){
       p0->next=p->next;
       delete p;
       p=p0->next;
```

#### 哨位结点的用处

□标识第0个(逻辑上)结点;

□ 避免讨论head为空的情况;

□易于编程(插入、删除等操作统一规范);



#### 线性表的应用

- □线性表应用极其广泛。
  - ✓ 序列、表格、字符串.....
  - ✓ 数组、矩阵、.....
  - ✓ 环、.....
  - ✓ 多项式、.....
- □线性表的适用条件:线性数据的容器。
- □线性表是最基本、最简单、也是最常用的一种数据结构。

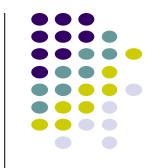
#### 例: 多项式的计算系统



$$p(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$$

- □加法、减法、微分、代入求值......
- □增项、删项



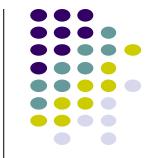


□ 在多项式的链表表示中每个结点增加了一个数据成员Link,作为链接指针。

coef Exp Link
---------------

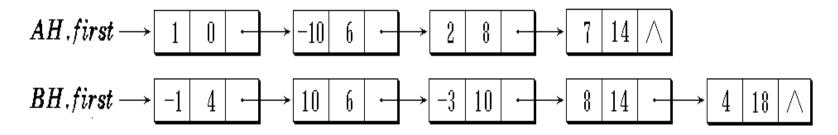
#### □ 优点:

- 多项式的项数可以动态地增长,不存在存储溢出问题。
- ✓ 插入、删除方便,不移动元素。



$$AH = 1 - 10x^6 + 2x^8 + 7x^{14}$$

$$BH = -x^4 + 10x^6 - 3x^{10} + 8x^{14} + 4x^{18}$$

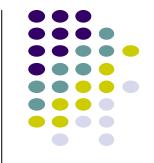


(a) 两个相加的多项式

$$\textbf{\textit{CH.first}} \longrightarrow \boxed{1} \boxed{0} \boxed{\cdot} \longrightarrow \boxed{-1} \boxed{4} \boxed{\cdot} \longrightarrow \boxed{2} \boxed{8} \boxed{\cdot} \longrightarrow \boxed{-3} \boxed{10} \boxed{\cdot} \longrightarrow \boxed{15} \boxed{14} \boxed{\cdot} \longrightarrow \boxed{4} \boxed{18} \boxed{\wedge}$$

(b) 相加结果的多项式



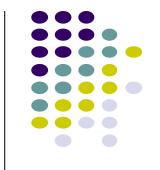


- □顺序存储(每一项保存系数和指数)
  - ✓ 优点:实现容易,
  - ✔ 缺点: 增项、删项效率低
- □顺序存储(每一项保存系数,指数用下标表示)
  - ✓ 优点: 处理简单
  - ✔ 缺点:可能导致空间浪费严重,适用于指数较小的情况

#### STL顺序表: vector

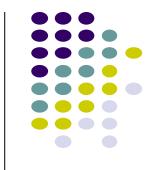
#### □ 动态数组 / 有序集合

- ✓ at() // [ ]
- insert()
- ✓ erase()
- ✓ size() //capacity
- ✓ vector<int>::iterator i;
- ✓ push\_back(); //末端操作效率高
- ✓ pop\_back();
- ✓ back();
- front();

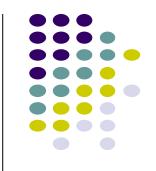


#### STL链表: list

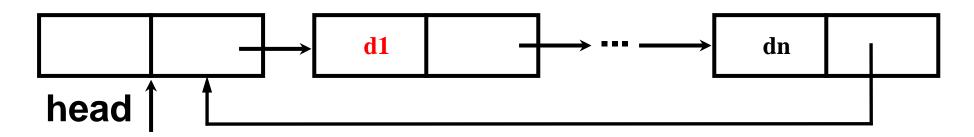
- □ 双向链表,不支持随机存取
  - ✓ insert()
  - erase()
  - ✓ size() //无capacity
  - ✓ list<int>::iterator i;
  - ✓ push\_back();
  - ✓ pop\_back();
  - ✓ push\_front();
  - ✓ pop\_front();
  - ✓ remove, splice, merge, sort,.....







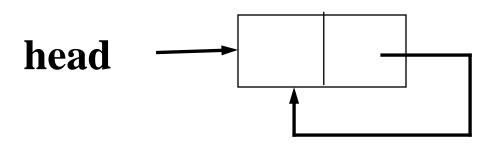
□链接结构"循环化",即表尾结点的next域存放指向哨位结点的指针,而不是存放空指针NULL,这样的单链表被称为循环链表。



□ 循环链表特性: 可从链表的任何位置开始, 访问链表中的任一结点。

#### 循环链表状态和操作

□空表

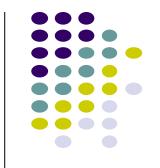


head->next == head

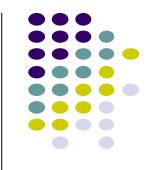
□表尾

p->next == head

□其操作和单链表类似

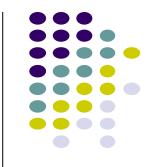


#### 例:约瑟夫问题



- □ 据说著名犹太历史学家 Josephus的故事。
- □ 罗马人占领乔塔帕特,39 个犹太人与Josephus及其朋友躲到一个洞中。39个犹太人宁愿死也不要被敌人抓到,于是决定了一个自杀方式。41个人排成一个圆圈,由第1个人开始报数,每报数到第3人该人就必须自杀,然后再由下一个重新报数,直到所有人都自杀身亡为止。
- □ 然而Josephus 及其朋友并不想遵从。他将朋友与自己安排在第16个与第31个位置。

### 简化版本



- □N个人围成一圈,从第一个开始报数,第M个将被杀掉,最后剩下一个。
- □ 例如N=6, M=5, 被杀掉的人的序号为依次5, 4, 6, 2, 3。 最后剩下1号。

- □被杀掉的序号顺序?
- □最后剩下的人序号?

#### 方案I



- □模拟法:顺序存储(不真删)
  - ✓ 法1: 下标表示第i个人的编号
  - ✓ 法2: 第i个位置存放编号i
- □效率分析

$$(M/2 + 1) * N + (M/3 + 1) * N+... + (M/N + 1)* N$$
  
<  $MN*InN + N(N-1)$ 

□如果不置0,每次都真删,要移动元素,请同学们分析效率。

# 方案II

□ 模拟法: 循环链表

□时间效率: M\*(N-1)

□空间效率: O(N)



# 方案Ⅲ

□数学公式



### 双向链表



□ 双向链表(Double-Linked List):链表中的结点由data域、left域(前驱地址)和right域(后继地址)构成。

left data right

- □ 双向链表的特性: 直接的双向访问能力
- □ 链表中表头结点的left指针和表尾结点的right指针均为NULL.

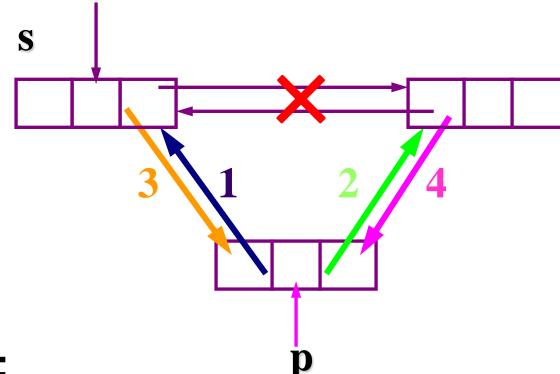
#### 双向链表结点的结构

```
template<class T>
struct DLNode{
    T data;
    DLNode* left,*right;
};
```



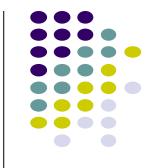
#### 插入算法





- □ p -> left = s;
- p -> right = s->right;
- □ p -> left -> right = p;
- □ p -> right -> left = p;

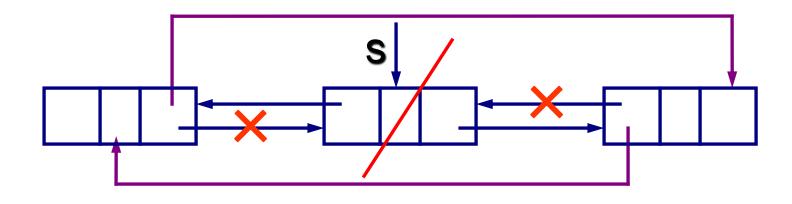
#### 插入算法的ADL描述



```
算法DLInsert (head, s, p. head)
// 结点s的右边插入结点p,有哨位
DLI1.[特判:空和 s是尾结点]
  if (s == NULL || p == NULL) return;
  if (s->right==NULL) { p->left =s; p->right=NULL; p->left->right=p;return;}
DLI2. [插入]
  p->left = s;
  p->right = s -> right;
  p->left->right = p;
  p->right->left =p;
```

### 删除算法





- **□** s -> left -> right = s->right;
- **□** s -> right -> left = s->left;
- **□** free(s);

#### 删除算法的ADL描述



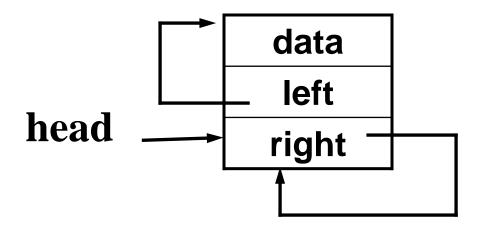
```
算法DLDelete (head,p. head) // 删除结点p,有哨位
DLD1.[特判:若结点p为空或尾结点]
 if (p == NULL) return;
  if (p->right ==NULL) { p->left-right =NULL; AVAIL\Leftarrow p; return;}
DLD2. [删除]
  p->left-right = p->right;
  p->right->left = p-> left;
  AVAIL←p;
```

#### 跳舞链

□ 带哨兵变量的双向循环链表: 跳舞链

□ 表头: head->right

□ 表尾: head->left



□ 空表: head->left== head 或者 head->right==head





```
template<class T>
void DLList<T>::ins(int k,T x) { //k个结点后插入x
  DLNode<T>* p,*q;
  p=find(k);
  if(p==NULL) return;
 q=new DLNode<T>;
 q->data=x;
  q->left=p,q->right=p->right;
  q->left->right=q,q->right->left=q;
```

#### 删除



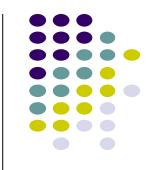
```
template<class T>
void DLList<T>::del(int k,T& x) {//删除 第k个结点
     DLNode<T>* p;
     if(k<=0) return;
     p=find(k); if(p==NULL) return;
     p->right->left=p->left;
     p->left->right=p->right;
     x=p->data;
     delete p;
```

# 静态链表



- □ 前面学习的各种链表都是由指针实现的;链表中结点的分配和 回收都是由系统提供的标准函数动态实现的,故称之为动态链 表;
- □ 但是,有的高级语言,如BASIC、FORTRAN等,没有提供" 指针"这种数据类型;链表的插入和删除效率较高,但实现不 如顺序表简单;
- □用数组实现的链表,称为静态链表。

# 静态链表原理



- □每个结点应含有两个域: data域和next域; data域用来存放结点的数据信息, next域指示其后继结点在数组中的相对位置 (即数组下标)。
- □ 定义一个较大的结构数组作为待分配结点空间(即存储池)。
- □ 结点的分配和回收都针对于存储池。简单的,分配时使用未用 的数组元素;回收时不处理或置删除标记;

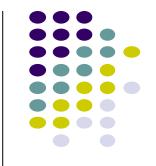
#### 静态单链表:结构体数组

```
struct Node
{
  int data;
  int next;
};
```

Node link[MAXN]; // link[0]是哨兵结点 int tot=0; //用于结点分配

#### 头插法创建链表

```
void insHead(int x)
 tot++;
  link[tot].data=x;
  link[tot].next=link[0].next;
  link[0].next=tot;
```

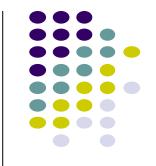


#### 链表的遍历

```
void print()
{
  for( int p=link[0].next ; p ; p=link[p].next )
    printf("%d\n",link[p].data);
}
```

#### 删除头结点

```
//不回收,空间有浪费
void delHead()
{
   int p=link[0].next;
   if(p) link[0].next=link[p].next;
}
```



#### 验证

```
int main()
  int n,i;
  scanf(("%d",&n);
  for(i=1;i<=n;i++)
   insHead(i);
  print();
  delHead();
  print();
```



#### 静态单链表: 平行成员数组

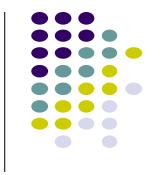
#### int data[MAXN];

//下标相同成员属于同一结点

int next[MAXN];

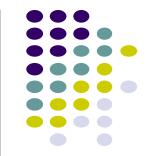
//下标0是哨兵变量, next[0]是头指针

int tot=0; //用于结点分配



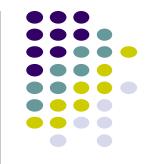


```
//头插法创建链表
void insHead(int x)
 tot++;
 data[tot]=x;
 next[tot]=next[0];
 next[0]=tot;
```

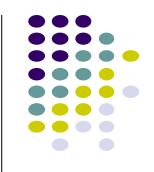


```
void print()
  for(int p=next[0];p;p=next[p])
    printf("%d\n",data[p]);
void delHead()
  int p=next[0];
  if(p) next[0]=next[p];
```

#### 例:移动小球



- □ 描述: n个小球,从左到右编号依次为1,2,3,4,5,6......n,并规定小球1的左边的球号为n,小球n的右边的球号为1.
- □ 现在有以下3种操作:
  - ✓ Axy:把编号为x小球移动到编号为y的小球的左边,
  - ✓ Bxy:把编号为x小球移动到编号为y的小球的右边,
  - ✓ Q1m为询问编号为m的小球右边的球号,
    - Q 0 m为询问编号为m的小球左边的球号。



#### □输入

- ✓ 第一行有一个整数n(0<n<10000),表示有n组测试数据,
- ✓ 随后每一组测试数据第一行是两个整数N,M,其中N表示球的个数 (1<N<10000), M表示操作的的次数(0<M<10000); 随后的M行,每 行有三个数 s x y, s表示操作的类型, x, y为小球号。当s为Q时, 若 x 为1,则询问小球 y 右边的球号, x 为0,则询问小球 y 左边的球号。
- □输出:每次询问的球号



#### □样例输入

- ✓ 1
- **√** 63
- ✓ A 1 4
- ✓ B 3 5
- ✓ Q15
- □样例输出
  - **√** 3

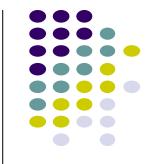
### 静态链表版跳舞链

- □ int D[MAXN];
- □ int L[MAXN];
- □ int R[MAXN];



#### 创建

```
inline void create()
  for( int i = 1; i < n; i++ ){
      D[i] = i;
      L[i] = i - 1;
      R[i] = i + 1;
   L[n] = n-1 ; R[n] = 0 ;
   L[0]=n; R[0]=1;
```



#### 跳舞链的适用条件



□ 多用于表上高效插入和删除;特征是元素固定、只调整链接;

- □ 查找 (第k个): O(1)
- □插入(链上): O(1)
- □删除(摘下): O(1)

#### 跳舞链优化搜索

```
void delink(int x) { //x的左右指针未置空;控制风险
  R[L[x]] = R[x];
  L[R[x]] = L[x];
void link( int x ) { //利用风险,操作便利;
  R[L[x]] = x;
  L[R[x]] = x;
```

- □ 连续多次delink可出错;请控制好顺序。
- □ 真正删除需要将指针置空;

# 总结

- □线性表的定义、特性
- □线性表的基本操作
- □顺序表
- □単链表
- □双向链表
- □跳舞链
- □静态链表

