Лабораторная работа №2

Задача о погоне

Ильин Андрей Владимирович

Содержание

Цель работы	4
Задачи	5
Термины	6
Теоретическая справка	7
Выполнение лабораторной работы.	8
Листинг	14
Анализ результатов	16
Выводы	17
Библиография	18

Список иллюстраций

1	Установка пакета 'Plots'
2	Начало написания скрипта
3	Уравнение кривой
4	Открытие цикла
5	Выбор начального условия
6	Выбор начального условия
7	Скрипт для построения графиков
8	Кривая погони №1
9	Кривая погони №2

Цель работы

Решить задачу о погоне. Смоделировать кривую погони средствами Julia и OpenModelica.

Задачи

- 1. Провести аналогичные рассуждения и вывод дифференциальных уравнений, если скорость катера больше скорости лодки в n раз.
- 2. Построить траекторию движения катера и лодки для двух случаев.
- 3. Определить по графику точку пересечения катера и лодки

Термины

- Задача о погоне классических задача из области дифференциальных уравнений. [1]
- Кривая погони кривая, представляющая собой решение задачи о «погоне». [2]
- Julia это открытый свободный высокопроизводительный динамический язык высокого уровня, созданный специально для технических (математических) вычислений. Его синтаксис близок к синтаксису других сред технических вычислений, таких как Matlab и Octave. [3]
- OpenModelica свободное открытое программное обеспечение для моделирования, симуляции, оптимизации и анализа сложных динамических систем. Основано на языке Modelica. [4]

Теоретическая справка

Для построения кривой погони, нам необходимо знать начальные условия и уравнения кривой. Ориентируясь на рассуждения из пособия к лабораторной работы[1] можно вывести общие формулы. Благодаря общим формулам можно будет написать программу, которая будет строить разные кривые погони в зависимости от исходных данных (расстояния и разницы в скорости).

Пусть

- n разница в скорости, то есть скорость катера в n раз больше лодки;
- а расстояние между катером и лодкой в момент рассеивания тумана.

Тогда общие начальные условия для первого случая выглядят следующим образом:

$$\begin{cases} \theta_0 = 0 \\ r_0 = \frac{a}{(n+1)} \end{cases}$$

Для второго случая:

$$\begin{cases} \theta_0 = -\pi \\ r_0 = \frac{a}{(n-1)} \end{cases}$$

Уравнение кривой в общем случае выглядит следующим образом:

$$r(\theta) = r_0 e^{\frac{\theta}{\sqrt{n^2 - 1}}}$$

Выполнение лабораторной работы.

1. Установим пакет в Julia необходимый для построения графика. (Рис. 1)

```
import Pkg
Pkg.add("Plots")
```

```
Documentation: https://docs.julialang.org

Type "?" for help, "]?" for Pkg help.

Version 1.8.5 (2023-01-08)

Official https://julialang.org/ release

julia> pkg.add("Plots")

Updating registry at `C:\Users\Aндрей\.julia\registries\General.toml`

Resolving package versions...

No Changes to `C:\Users\Aндрей\.julia\renvironments\v1.8\Project.toml`

No Changes to `C:\Users\Aндрей\.julia\renvironments\v1.8\Manifest.toml`

julia> ■
```

Рис. 1: Установка пакета 'Plots'

2. Приступим к написанию скрипта. Первым делом подкючим пакет "Plots" и объявим необходимые константы. Константа а и n - являются входными данными, thetaPrayDeg - сторона в которую поплыла лодка, dTheta - шаг для

равномерного разбиения периода, maxTheta - длина периода построения, cases - содержит два кейса, по которым мы будем итерироваться. (Рис. 2)

```
using ... \# используется для поключения пакета const ... \# используется для объявления константы
```

```
using Plots

const a = 19.1

const n = 5.2

const thetaPrayDeg = 320

const dTheta = 0.01

const maxTheta = 4π

const cases = ["First", "Second"]
```

Рис. 2: Начало написания скрипта

3. Напишем функцию, которая будет являтся уравнением нашей кривой. (Рис. 3)

```
# синтаксис функции
function funcName(args)
#script
end
```

```
10 function F(theta)

11 return r0 * exp.(theta / sqrt.(n^2 - 1))

12 end

13 julia> pkg.add("Plot Updating registre Resolving package No Changes to "C:
```

Рис. 3: Уравнение кривой

4. Дальше откроем цикл, внутри которого будем итерироваться по двум кейсам (в данных кейсах разные начальные условия). Для написания цикла используем следующую конструкцию (Рис. 4):

синтаксис цикла

for item in list

#script

end

4 for case in cases

Рис. 4: Открытие цикла

5. Внутри цикла сначла определим начальные условия в зависимости от кейса. Для этого воспользуемся ветвлением (Рис. 5):

```
# синтаксис ветвления
```

if condition

else

... end

```
15  global r0 = -1
16  theta0 = -1
17
18  if case=="First"
19  r0 = a / (n + 1)
20  theta0 = 0
21  else
22  r0 = a / (n - 1)
23  theta0 = -π
24  end
```

Рис. 5: Выбор начального условия

6. После этого нам необходимо равномерно разбить наш период на точки (чем ментше расстояние между точками, тем кривая погони). Также необходимо перевести градус побега лодки в радианы с учетом начального условия. (Рис. 6)

синтаксис разбиения

linspace = start:step:end

```
theta1 = theta0 + maxTheta
thetaHunt = theta0:dTheta:theta1
thetaPray = thetaPrayDeg * \pi / 180 + 2 * theta0
```

Рис. 6: Выбор начального условия

7. Построим необходимые графики и сохраним "полотно". (Рис. 7)

```
plt = plot(proj=:polar, aspect_ratio=:equal, dpi=500, title="Lab02" * case * "Case", legend=true)
plot!(plt, [theta0, theta0], [a, F(theta0)], label=false, color=:red)
plot!(plt, thetaHunt, F, label=:"Траектория охраны", color=:red)
plot!(plt, [0, thetaPray], [0, F(thetaPray) + 20], label=:"Траектория браконьеров", color=:green)

plot!(plt, [theta0], [a], seriestype=:scatter, label=:"Точка начала (охрана)", color=:red)
plot!(plt, [0], [0], seriestype=:scatter, label=:"Точка начала (браконьеры)", color=:green)
plot!(plt, [thetaPray], [F(thetaPray)], seriestype=:scatter, label=:"Точка пересечения", color=:blue)

savefig(plt, "Lab02" * case * "Case.png")
```

Рис. 7: Скрипт для построения графиков

8. Просмотрим вывод программы (Рис. 8 - 9)

Lab02FirstCase

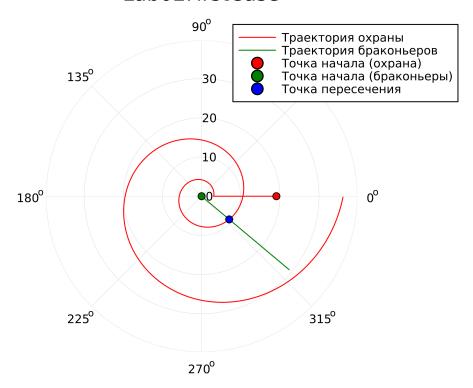


Рис. 8: Кривая погони №1

Lab02SecondCase

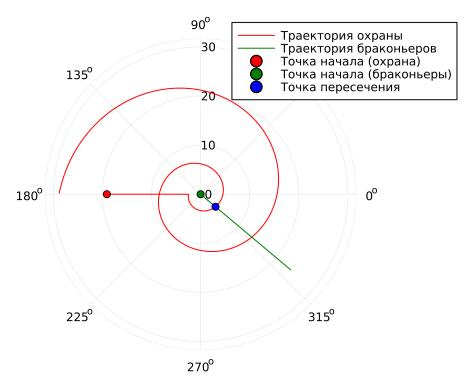


Рис. 9: Кривая погони N_2

9. Построение кривой погони для данной задачи выполнять на OpenModelica стандартными инструментами невозможно. Так как в стандартные инструменты не выходит построение графиков в полярных координатах, в связи с этим данную лабораторную работу выполнять на OpenModelica нет необходимости.

Листинг

```
using Plots
const\ a=19.1
const\ n=5.2
const thetaPrayDeg = 320
const\ dTheta = 0.01
const\ maxTheta = 4pi
const cases = ["First", "Second"]
function F(theta)
   return \ r0 \ * \ exp.(theta \ / \ sqrt.(n^2 - 1))
\quad \text{end} \quad
for case in cases
   global r0 = -1
   theta0 = -1
   if case=="First"
      r0 = a / (n + 1)
      theta0 = 0
   else
      r0 = a / (n - 1)
```

```
theta0 = -pi
end

theta1 = theta0 + maxTheta
thetaHunt = theta0:dTheta:theta1
thetaPray = thetaPrayDeg * pi / 180 + 2 * theta0

plt = plot(proj=:polar, aspect_ratio=:equal, dpi=500, title="Lab02" * case * "Case", legend=tru
plot!(plt, [theta0, theta0], [a, F(theta0)], label=false, color=:red)
plot!(plt, thetaHunt, F, label=:"Траектория охраны", color=:red)
plot!(plt, [0, thetaPray], [0, F(thetaPray) + 20], label=:"Траектория браконьеров", color=:green)

plot!(plt, [theta0], [a], seriestype=:scatter, label=:"Точка начала (охрана)", color=:red)
plot!(plt, [0], [0], seriestype=:scatter, label=:"Точка начала (браконьеры)", color=:green)
plot!(plt, [thetaPray], [F(thetaPray)], seriestype=:scatter, label=:"Точка пересечения", color=:bh
savefig(plt, "Lab02" * case * "Case.png")
end
```

Анализ результатов

Работа выполненна без непредвиденных проблем в соответствии с руководством. Ошибок и сбоев не произошло.

Выводы

Мы улучшили практичесские навыки в области дифференциальных уравнений, а также приобрели нвыки моделирования на Julia.

Библиография

- [1] Задача о погоне (https://esystem.rudn.ru/mod/resource/view.php?id=967233)
- [3] Julia (http://www.unn.ru/books/met_files/JULIA_tutorial.pdf)
- [4] OpenModelica (https://ru.wikipedia.org/wiki/OpenModelica)