



Трудоемкость. Сортировка. Поиск

«Для решения любой сколь угодно простой задачи можно написать программу, которая будет работать сколь угодно медленно». Афоризм, рожденный из практики приема курсовых работ.

Основные характеристики программы:

- производительность (время работы, время реакции)
- эффективность использования памяти
 - размещение данных в динамической памяти
 - Утечки памяти (Си++)
 - распределение обращений по адресам памяти (виртуальная память, подкачка и вытеснение страниц – кэширование, «пробуксовка»)

Основной параметр – объем (размерность) входных данных – N

Производительность – свойство программы:

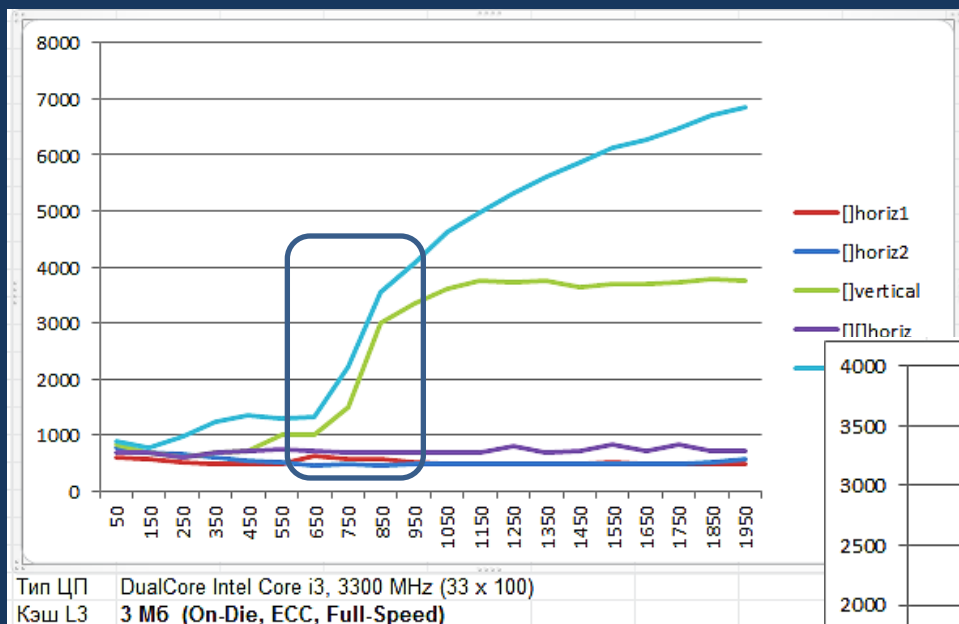
- «грязное» время работы программы:
 - зависимость от «железа»
 - зависимость от окружения
 - «смесь» операций



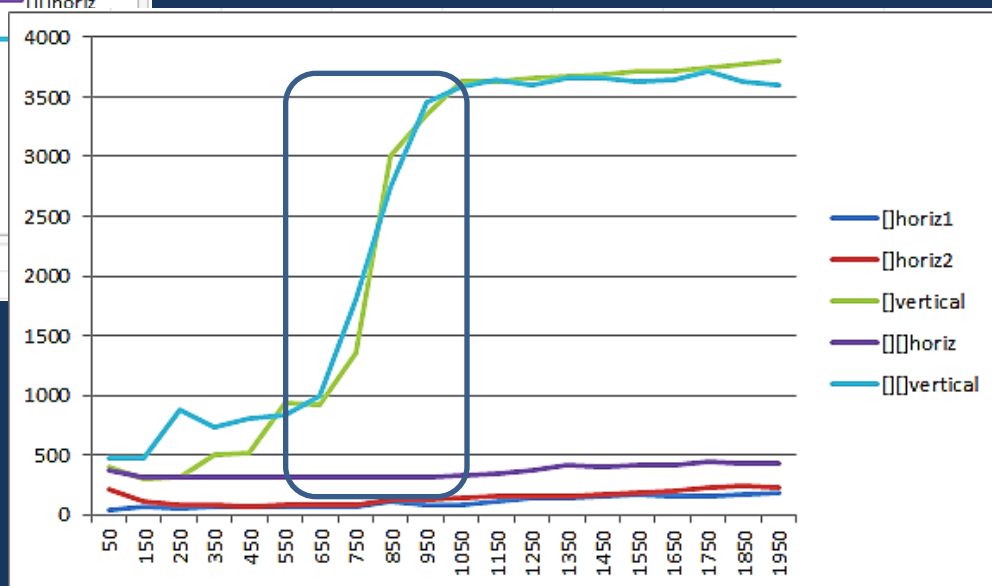
Пример дефекта производительности

Парадокс двумерного массива (<http://habrahabr.ru/post/211747/>)

- обработка по столбцам на порядок медленнее, чем по строкам.
- предположение – влияние процессорного кэша
- моделирование двумерного массива через одномерный $[i][j]=[i*n+j]$



двумерный массив Си++ –
линейка одномерных массивов
(построчно)



двумерный массив Java –
массив ссылок на объекты –
линейные массивы



Трудоёмкость

Трудоёмкость - зависимость количества массовых операций (сравнения, обмены, сдвиги, повторения цикла) от размерности обрабатываемых данных - **свойство алгоритма**. Функция трудоёмкости - **$T(N)$**

Свойства трудоёмкости:

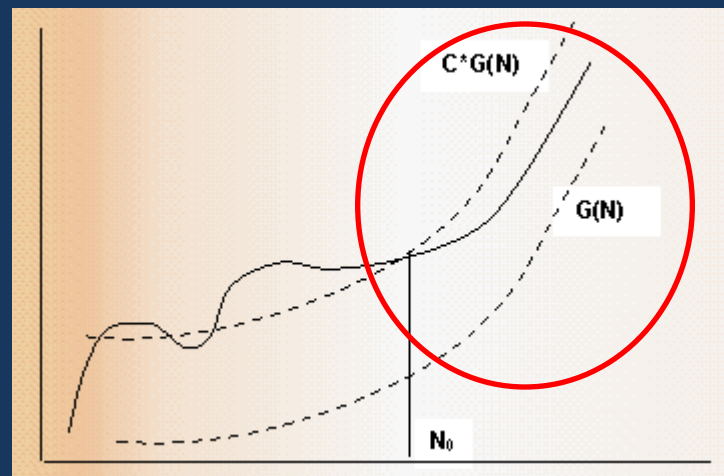
- определяется отдельно для каждого вида операций – **T_{shift} , T_{step} , T_{call}**
- **чувствительность к данным** - может зависеть от входных данных – статистическая величина: лучшее, худшее, среднее - **T_{min} , T_{max} , T_{cp}** .
- **асимптотический характер оценки функции трудоёмкости** - скорость (степень) роста функции

Скорость роста для функции $T(N)$ (обозначается как $O(T(N))$) – это такая функция $G(n)$ если $\exists C, N_0: \forall N > N_0 \ C * G(N) > T(N)$, т.е. $T(N)$ растет не быстрее $G(N)$

Проблема: C, N_0 сложно оценить

Свойства $O(f(n))$:

- $f(n) = O(f(n))$
- $c * O(f(n)) = O(f(n))$
- $O(f(n)) + O(f(n)) = O(f(n))$
- $O(O(f(n))) = O(f(n))$
- $O(f(n)) * O(g(n)) = O(f(n) * g(n))$

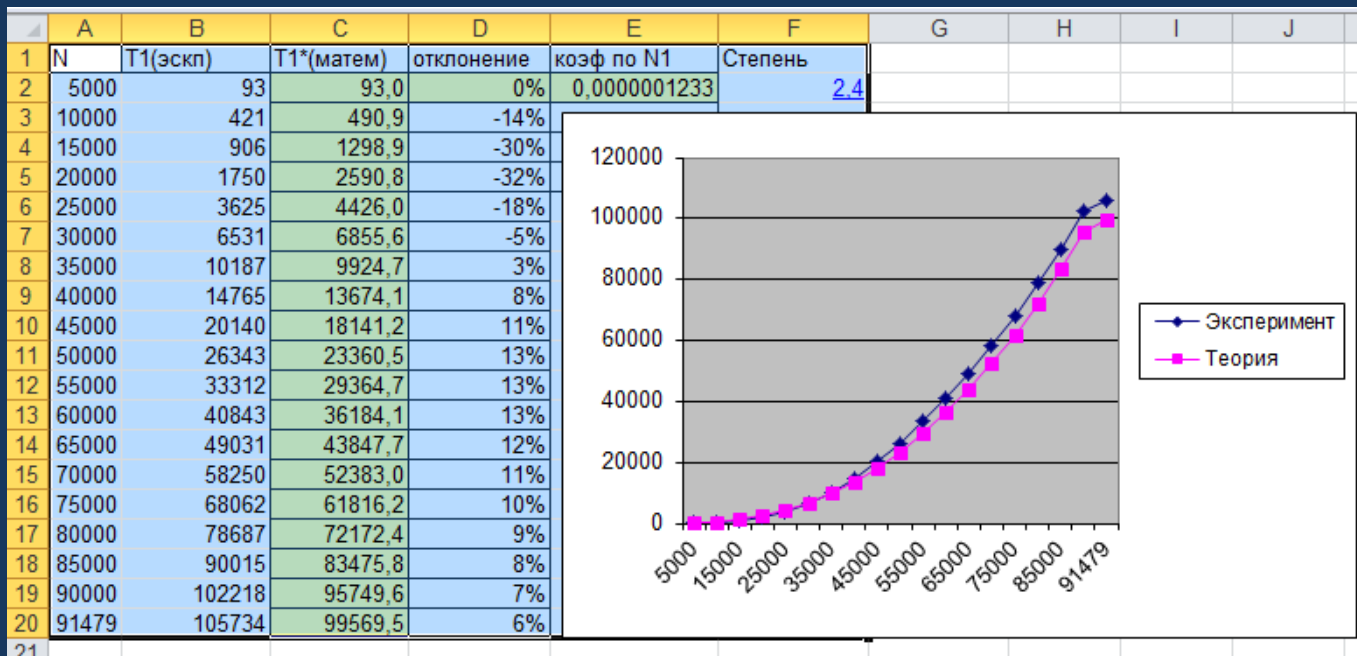




Трудоемкость

Сущность и использование трудоемкости:

- оценка производительности программы «в перспективе» по мере роста размерности данных N
- закономерности, проявляющиеся при достаточно большом N . Само понятие «достаточно большое» не определено.
- определяется для каждого вида операций
- использование: измерение $T(N)$ и «грязного» времени работы для доступного N , оценка $T(N)$ и «грязного» времени для новой размерности N_1 в соответствии с видом трудоемкости (см. CPROG – задания – оценка производительности программ, архив cprog/tutor/ozenka.xls)





Виды и источники трудоемкости

- **единичная** $O(1)$ – постоянная, не зависящая от N , примитивная операция или «чудесная» трудоемкость (хеширование)
- **линейная** $O(N)$ – *арифметическая прогрессия* $T(N+1) = a + T(N)$, одиночный цикл `for(i=0; i<N...)`
- **логарифмическая** $O(\log_2 N)$ – «идеальная» по отношению к линейной – количество шагов деления пополам или удвоения. «Через логарифм не перепрыгнешь»
- **квадратичная** – $O(N^2)$ - двойной цикл, пары элементов
- **линейно-логарифмическая** $O(N \cdot \log_2 N)$ – «идеальная» по отношению к квадратичной – количество шагов деления пополам или удвоения
- **степенная** – $O(N^m)$ – m вложенных циклов, каждый цикл добавляет 1 степень к трудоемкости

```
char s[...]; for(int i=0; i<strlen(s); i++)...s[i]...
```

$O(N^2)$

- **экспоненциальная** – $O(m^N)$ – каждый шаг добавляет цикл, рекурсия с циклом, «цепная реакция», комбинаторный перебор, *геометрическая прогрессия* $m^{N+1} = m \cdot m^N$ $T(N+1) = m \cdot T(N)$
- **факториал** – $O(N!)$ $T(N+1) = N \cdot T(N)$



Шкалы роста размерностей

- **линейная** $O(N)$ – арифметическая прогрессия $T(N+1) = a + T(N)$, количественная шкала
- **экспоненциальная** – $O(m^N)$ – геометрическая прогрессия $m^{N+1} = m * m^N$
 $T(N+1) = m * T(N)$, порядковая (качественная) шкала
- **числа Фибоначчи** – $Fb(N+1) = Fb(N) + Fb(N-1)$ – промежуточная количественно-качественная шкала $Fb(N) \approx 2^{0.694N} \approx 2^{N/2}$



Поиск

Терминология БД:

- **Запись** – единица данных, состоит из именованных элементов - **полей**
- **Ключ** – элемент записи, однозначно идентифицирующий запись (Иванов_1, Иванов_2. А.П.Чехов, «Жалобная книга»... за начальника станции Иванов седьмой)
- **Поиск по ключу** - получение всей записи по значению ключа

Алгоритмы поиска:

- неупорядоченная последовательность записей – линейный поиск
- упорядоченная последовательность – двоичный поиск
- поиск вычислением адреса – хеширование

Линейный поиск – последовательный перебор всех записей

- $T_{\text{step,min}} = 1$
- $T_{\text{step,max}} = N$
- $T_{\text{step,mid}} = N/2$



Поиск

Двоичный поиск – проверка середины интервала упорядоченных записей и выбор половины. Трудоемкость – «гарантированный логарифм»

- $T_{\text{step,min}} = 1$
- $T_{\text{step,max}} = \log_2(N)$
- $T_{\text{step,mid}} = \dots$

```
//-----46-01.cpp
//-----Двоичный поиск в упорядоченном массиве
int binary(int c[], int n, int val){ // Возвращает индекс найденного
int a,b,m;                        // Левая, правая границы и
for(a=0,b=n-1; a <= b;) {         // середина
    m = (a + b)/2;                // Середина интервала
    if (c[m] == val)              // Значение найдено -
        return m;                // вернуть индекс найденного
    if (c[m] > val)                // Выбрать левую половину
        b = m-1;
    else                          // Выбрать правую половину
        a = m+1;
}
return -1; }                      // Значение не найдено
```






Законы информационного поиска

Индекс в БД – таблица ссылок на основную таблицу в БД, упорядоченных по возрастанию индексируемого поля. При отсутствии индексирования поля поиск в нем линейный, при наличии – двоичный

- добавление записи – вставка индекса с сохранением порядка
- создание индекса – заполнение индекса $0 \dots n-1$ + сортировка индексов при сравнении указуемых элементов
- редактирование записи – изменение индексируемого поля: удаление и вставка (перемещение) индекса
- соединение записей по совпадению ключей (ссылок): сервер генерирует программу для select с линейным перебором записей таблицы Student и линейным (двоичным) поиском записей в Group

Student				Group	
Индекс LastName				Индекс Birth	
ID	LastName	GroupId	Birth	ID	Name
0	Иванов	0	01.12.1988	2	0
1	Сидоров	2	01.12.1995	6	1
2	Петров	1	11.6.1812	5	2
3	Андреев	2	01.10.1965	3	3
4	Киреев	2	03.01.1965	4	4
5	Бухарин	1	5.5.1888	0	5
6	Ленин	0	22.4.1870	1	6

Select LastName,Group from Student,Group JOIN Student.GroupId = Group.ID

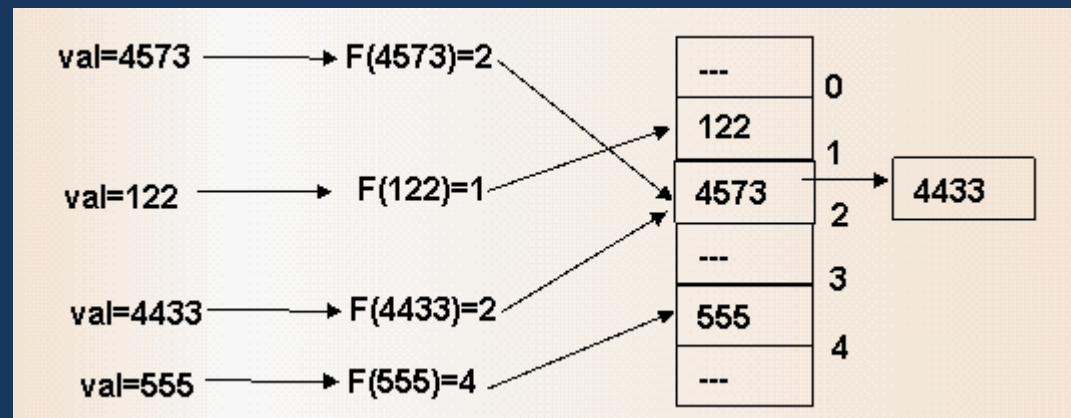


Поиск. Хеширование (сprog 8.7)

Хеширование – (hash - хромсать), поиск на основе размещения элемента данных в ячейке, индекс которой получен формальным преобразованием ключа $A[i] = v \rightarrow i = Fh(v)$

- «перемешивание» разрядов ключа, псевдо-случайный характер функции размещения
- столкновения (коллизии), когда два разных значения получают от функции один и тот же адрес размещения
- коллизии разрешаются либо за счет размещения «лишних» значений в соседних свободных ячейках, либо путем создания из них линейных цепочек, например, списков
- частота коллизий зависит от степени заполнения таблицы
- вырождение - все значения попадут в одну и ту же ячейку

$$\begin{aligned} T_{\text{step,min}} &= 1 \\ T_{\text{step,mid}} &\approx 1 \\ T_{\text{step,max}} &= N \end{aligned}$$

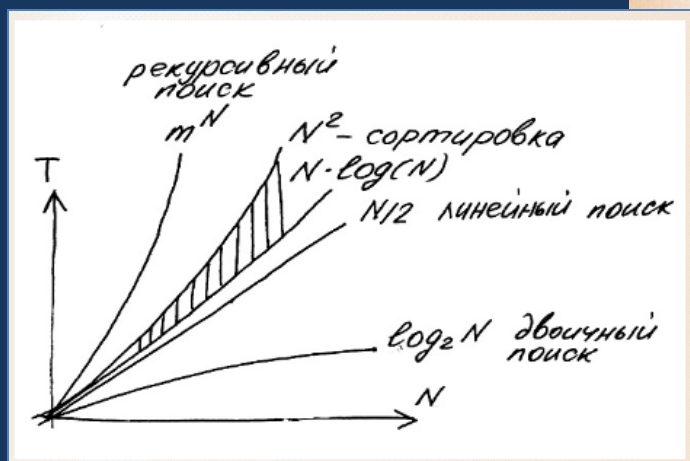


- в среднем – близок к 1
- в некоторых случаях - вырождение



Сортировка

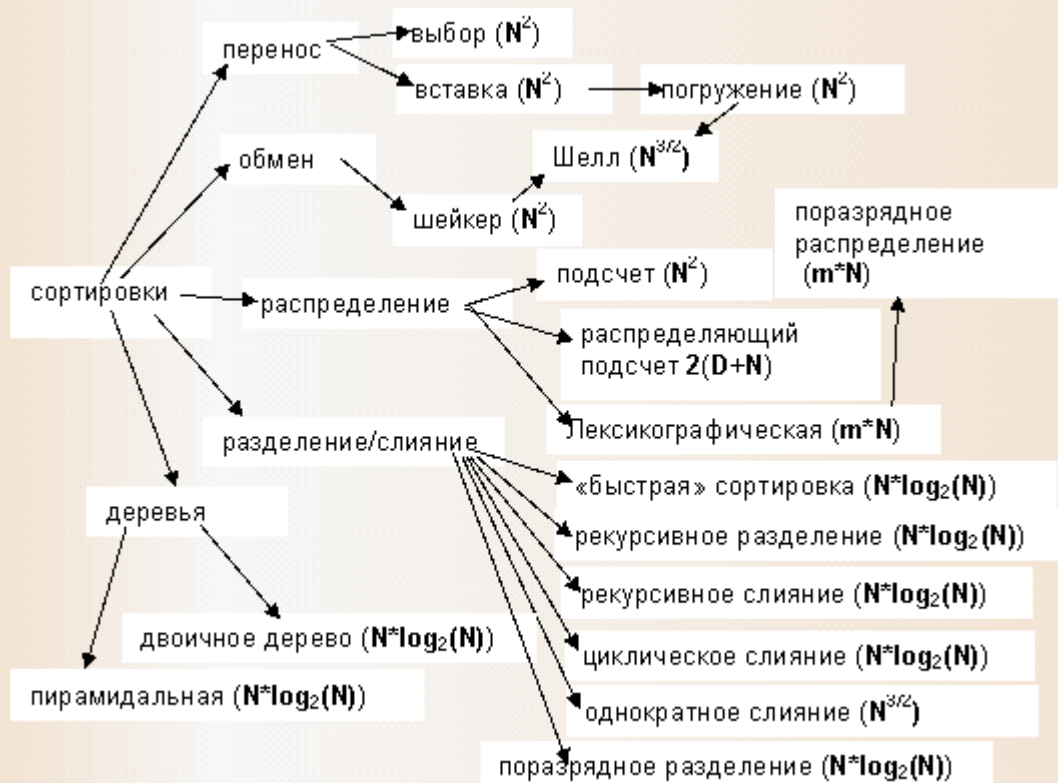
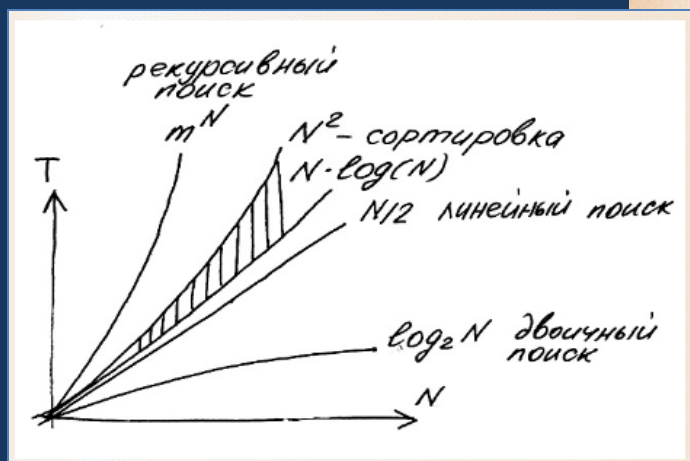
- многообразие способов (идей) решения задачи
- трудоемкость
 - квадратичная $O(N^2)$ – «тупые сортировки», каждый с каждым
 - линейно-логарифмическая - $O(N \cdot \log_2 N)$ «хитрые» - для каждого элемента удается применить $\log_2 N$ шагов на основе удвоения/половинного деления
 - линейный – за счет дополнительной памяти





Сортировка

- многообразие способов (идей) решения задачи
- трудоемкость
 - квадратичная $O(N^2)$ – «тупые сортировки», каждый с каждым
 - линейно-логарифмическая - $O(N \cdot \log_2 N)$ «хитрые» - для каждого элемента удастся применить $\log_2 N$ шагов на основе удвоения/половинного деления
 - линейный – за счет дополнительной памяти





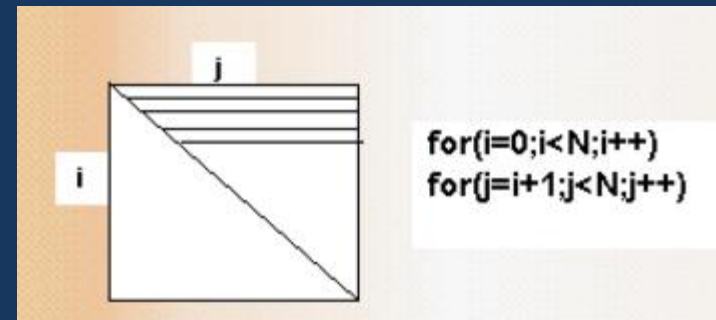
«Тупые» сортировки по N^2

Перенос – за 1 шаг один элемент переносится из неупорядоченной в упорядоченную часть:

- **Выбор:** минимальный из неупорядоченной в конец упорядоченной
- **Вставка:** любой (очередной) из неупорядоченной – вставка в упорядоченную с сохранением порядка
 - **Вставка погружением**
- **Обмен:** свойство упорядоченности - любая пара рядом стоящих упорядочена, алгоритм *по определению* «меняем пары до тех пор, пока...»

Выбор:

- Сигнатура – поиск min
- Нечувствительная к данным
- $T_{\text{step,min}} = T_{\text{step,max}} = T_{\text{step,mid}} = N^2/2$



```
void sort(int in[], int n){
  for ( int i=0; i < n-1; i++){
    for ( int j=i+1, k=i; j<n; j++) // Для очередного i
      if (in[j] < in[k]) k=j;      // k - индекс минимального
    int c=in[k]; in[k]=in[i]; in[i]=c; // в диапазоне i..n-1
  }                                  // Три стакана для очередного
                                   // и минимального
```




«Тупые» сортировки по N^2

Вставка:

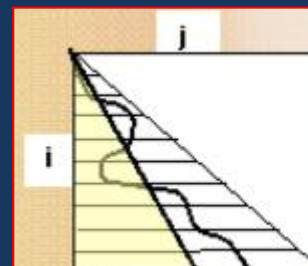
- Сигнатуры нет
- Чувствительная к данным
- Погружение:
- $T_{\text{step,min}} = N-1$
- $T_{\text{step,max}} = N^2/2$
- $T_{\text{step,mid}} = N^2/4$

```
void sort(int in[], int n){
for ( int i=1; i < n; i++) {
    int v=in[i];
    for (int k=0; k<i; k++)
        if(in[k]>v) break;
    for(int j=i-1; j>=k; j--)
        in[j+1]=in[j];
    in[k]=v;
}}
```

// Для очередного i
// сохранить очередной
// поиск места вставки
// перед первым, большим v
// сдвиг на 1 вправо
// от очередного до найденного
// вставка очередного на место
// первого, большего него

```
//-----
int A[20]={1,7,3,4,7,6,3,7,4,3}, n=10;
int k=2,vv=15,vv1;
for (int i=k;i<=n;i++){
    vv1=A[i];
    A[i]=vv;
    vv=vv1; }
n++;
```

// Текущий «подбросить вверх»
// На его место поместить новый
// «Подброшенный» будет вставля
// позицию



```
for(i=1;i<N;i++)
for(k=i;k!=0;k--)
```

```
void sort(int in[],int n) {
for ( int i=1; i<n; i++)          // Пока не достигли "дна" или меньшего себя
    for ( int k=i; k !=0 && in[k] < in[k-1]; k--){
        int c=in[k]; in[k]=in[k-1]; in[k-1]=c;
    }
}
```



«Тупые» сортировки по N^2

Обмен:

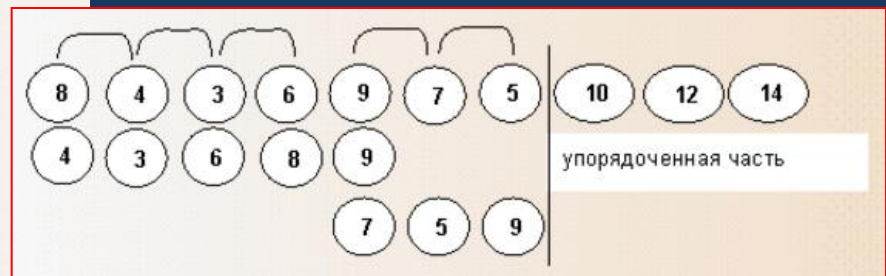
- Сигнатура – обмен соседей (или с шагом m)
- Чувствительная к данным (при оптимизации)
- Оптимизации:
 - Индикатор/счетчик обменов
 - Граница обмена – эффект «пузырька»
 - Шейкер
 - С переменным шагом – сортировка Шелла $T(N) = O(N^{3/2})$

```
void sort(int A[], int n){
    int i, found;
    do {
        found = 0;
        for (i=0; i<n-1; i++)
            if (A[i] > A[i+1]) {
                int cc = A[i]; A[i]=A[i+1]; A[i+1]=cc;
                found++;
            }
    } while(found !=0); }
```

// Количество обменов
// Повторять просмотр...

// Сравнить соседей
// Переставить соседей

//...пока есть перестановки



```
void sort(int A[], int n){
    int i, b, b1;
    for (b=n-1; b!=0; b=b1) {
        b1=0;
        for (i=0; i<b; i++)
            if (A[i] > A[i+1]) {
                int cc = A[i]; A[i]=A[i+1]; A[i+1]=cc;
                b1=i;
            }
    }
}
```

// b граница отсортированной части
// Пока граница не сместится к правому краю
// b1 место последней перестановки
// Просмотр массива
// Перестановка с запоминанием места



«Тупые» сортировки по N^2

С переменным шагом – сортировка Шелла $T(N) = O(N^{3/2})$

```
//----- Сортировка Шелла с шагом по степеням 2 (погружение)
void shell(int A[], int n){
    for (int m=1; m<n; m*=2);           // Определение последней степени 2
    for (m/=2; m!=0; m/=2)             // Цикл с переменным шагом m=32,16,8..1
        for (int k=0; k<m; k++)       // Цикл по группам k=0..m-1
            for (int i=k+m; i<n; i+=m) // Погружение с шагом с в группе k
                for (int j=i; j>=m && A[j]<A[j-m]; j-=m){
                    int cc = A[j]; A[j]=A[j-m]; A[j-m]=cc;
                }
}
```

```
// Сортировка Шелла. Формула шага h=3h+1
// Погружение с уменьшающимся шагом
void sort(int A[], int n){
    int i,j,h;
    for (h=1; h<n/9; h=h*3+1);         // Определить максимальный шаг
    for (;h>0;h=h/3)                  // Одновременно просматриваются все группы
        for (i=h;i<n;i++)             // Погружение с шагом h
            for (j=i;j>=h && A[j]<A[j-h];j-=h)
                { int c=A[j]; A[j]=A[j-h]; A[j-h]=c; }
}
```

«Парадокс»: 3 вложенных цикла, трудоемкость меньше N^2 - $O(N^{3/2})$



Распределение – от $O(N^2)$ до $O(N)$

Сортировка подсчетом:

- Количество меньших очередного – место (индекс) в выходном
- $T_{\text{step,min}} = T_{\text{step,max}} = T_{\text{step,mid}} = N^2$
- Нечувствительная к данным
- Вывод: хуже не бывает

```
void sort(int in[], int n){
    int i, j, cnt;
    int *out = new int[n];           // выходной массив
    for (i=0; i<n; i++){
        for (cnt=0, j=0; j<n; j++)   // для in[i] подсчет
            if (in[j] < in[i]) cnt++; // меньших его
        else                         // а также равных ему
            if (in[j] == in[i] && j>i) cnt++; // и стоящих слева
        out[cnt] = in[i];           // место в выходном
    }                               // определяется счетчиком
    for (i=0; i<n; i++) in[i] = out[i];
    delete []out;
}
```



Распределение - $O(N)$

Распределяющий подсчет:

- Использование дополнительной памяти – счетчики повторов для каждого значения. Размерность массива – диапазон сортируемых значений (max)
- $T_{\text{step}} = 2N + 2\text{max}$
- Нечувствительная к данным
- Вывод: лучше не бывает

max=10																
A[]	5	3	7	2	6	3	10	2	4	7	3	6	7	2	1	5
cnt[]	0	0	1	3	3	1	2	2	3	0	0	1	счетчики попаданий			
			1	2	3	4	5	6	7	8	9	10				
cnt[]	0	0	1	4	7	8	10	12	15	15	15	16	индексы начал cnt[i]+=cnt[i-1]			
			1	2	3	4	5	6	7	8	9	10				
					3	3	3	4								
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15

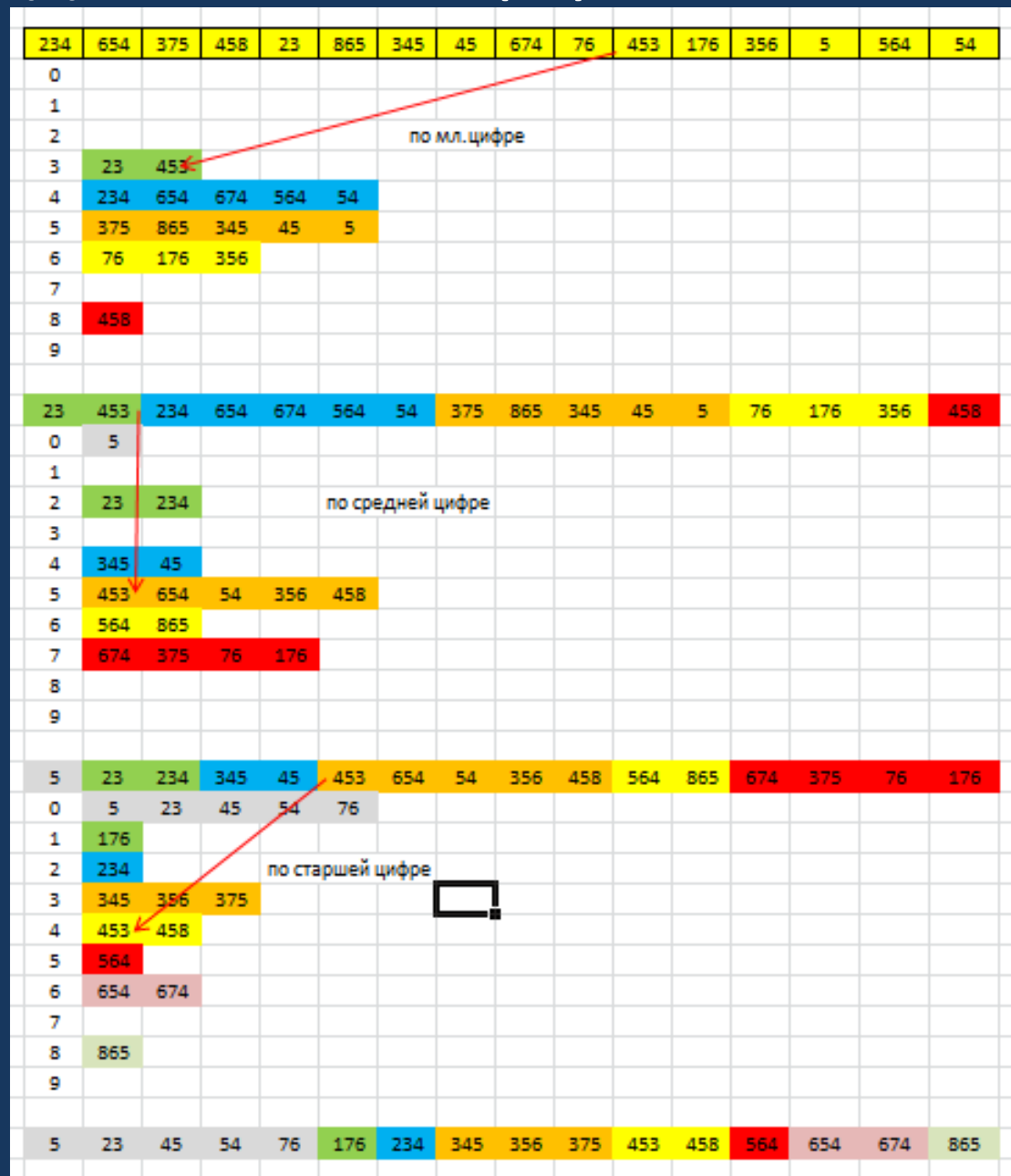
```
void sort(int A[], int n){
    int i,j,max;
    for (i=0,max=0; i<n; i++) if (A[i]>max) max=A[i];
    int *cnt=new int[max+2];           // массив счетчиков по всему
    int *out=new int[n];               // диапазону значений
    for (i=0; i<=max+1; i++) cnt[i]=0;
    for (i=0; i<n; i++) cnt[A[i]+1]++; // накопление счетчиков значений
    for (i=1; i<=max;i++)             // добавление к каждому счетчику
        cnt[i]+=cnt[i-1];             // суммы предыдущих
    for (i=0;i<n;i++)                 // перенос в выходную позицию
        out[cnt[A[i]]++]=A[i];        // в соответствии со счетчиком предыдущих
    //-----
    for (i=0; i<n; i++) A[i]=out[i];  // Возвратить данные
    delete cnt;
    delete out;
}
```



Распределение - $O(N)$

Лексикографическая сортировка:

- Распределение по значениям «цифр» или «символов» ключа по карманам
- Соединение карманов
- Повторение по количеству цифр в ключе (m), **начиная с младшей**
- $T_{\text{step}} = mN$

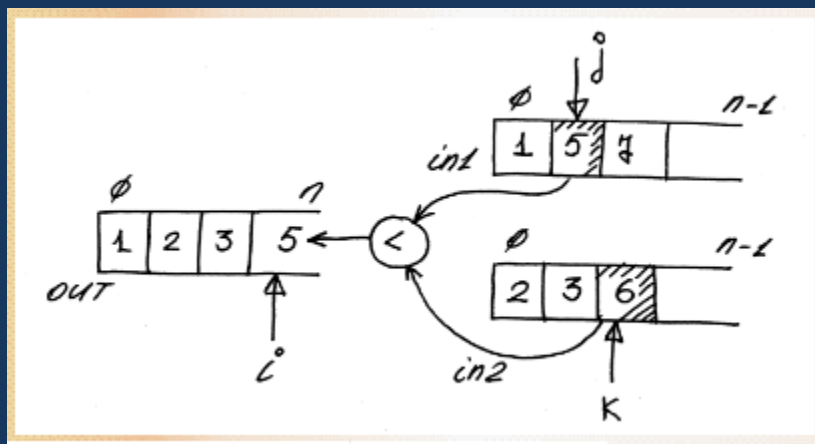




Разделение/слияние

Слияние — соединение упорядоченных последовательностей (1 цикл)

Вопрос — откуда их взять???



```
//----- Слияние упорядоченных последовательностей
void sleeve(int out[], int in1[], int in2[], int n){
    int i,j,k;                                // Каждой последовательности - по индексу
    for (i=j=k=0; i<2*n; i++){
        if (k==n) out[i]=in1[j++];           // Вторая кончилась - сливать первую
        else
            if (j==n) out[i]=in2[k++];        // Первая кончилась - сливать вторую
        else
            if (in1[j] < in2[k]) out[i]=in1[j++]; // Слить меньший из очередных
            else out[i]=in2[k++]; } }
```




Разделение/слияние

Однократное слияние – разделение на части, сортировка частей, многопутевое слияние частей

						B					
						6	6	11	12	14	x
						8	9	9	16	19	21
A						5	16	17	18	22	23
1	2	2	4	5		7	8	9	12	16	x
						6	8	11	12	x	x
						7	8	x	x	x	x

```
//-----46
//----- Простое однократное слияние
void sort(int a[], int n);          // любая сортировка одномерного массива
```

```
void big_sort(int A[], int N){
int max=A[0], i, j, n=sqrt(N)+1;
int **B=new int*[n];
    for (i=0; i<n; i++) B[i]=new int[n];
    for (i=0; i<N; i++) {
        B[i/n][i%n]=A[i];
        if (A[i]>max) max=A[i];
    }
    for (j=n*N-N; j<n; j++)
        B[n-1][j]=max+1;
    for (i=0; i<n; i++) sort(B[i], n);
    for (i=0; i<N; i++){
        for (int k=0, j=0; j<n; j++){
            if (B[j][0] < B[k][0]) k=j;
            A[i] = B[k][0];
            for (j=1; j<n; j++)
                B[k][j-1]=B[k][j];
            B[k][n-1]=max+1;
        }
    }
```

```
for (i=0; i<n; i++) delete []B[i];
delete []B;}
```

// Распределение

// Заполнение "хвоста" последнего

// Сортировка частей

// Слияние

// Индекс строки с минимальным
// начальным B[k][0]

// Перенос элемента

// Сдвиг сливаемой строки

// Запись ограничителя

$$T_0 = N^2/2$$

$$n = \sqrt{N}$$

$$T_{i \text{ sort}} = n^2/2$$

$$T_{\text{sort}} = n * n^2/2 = n^3/2 = N^{3/2}/2$$

$$T_{\text{merge}} = N * n = N^{3/2}$$

$$T_{\text{full}} = 1.5N^{3/2} = O(N^{3/2})$$

$$T_0 / T_{\text{full}} = \sqrt{N}/3$$

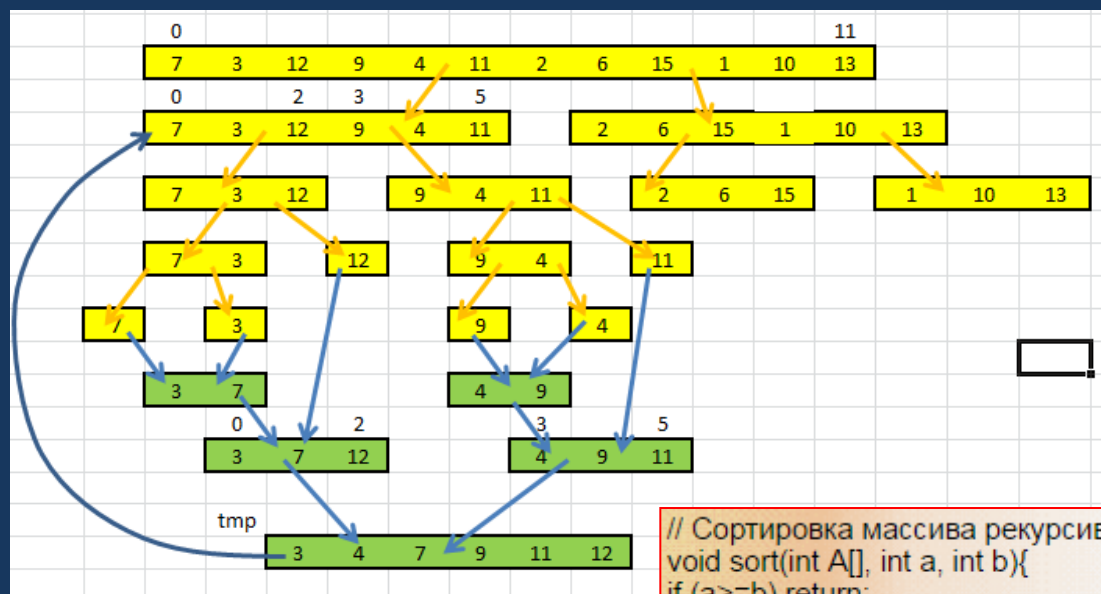
при $T_0 = N * \log_2 N$

эффект обратный



Разделение/слияние

Рекурсивное слияние – (сроч 7.2) рекурсивное разделение на 2 части, пока не станут ≤ 1 , обратное попарное слияние



$T(N) = O(N \cdot \log_2 N)$ – $\log_2 N$ раз слияние из N элементов, нечувствительна к данным, требуется памяти для слияния

// Сортировка массива рекурсивным слиянием

```
void sort(int A[], int a, int b){  
    if (a >= b) return;  
    int m = (a+b+1)/2, i, j, k;  
    sort(A, a, m-1);  
    sort(A, m, b);  
    int *tmp = new int[b-a+1];  
    for (i=a, j=m, k=0; k <= b-a; k++)  
        if (i==m || j!=b+1 && A[j] < A[i])  
            tmp[k] = A[j++];  
        else  
            tmp[k] = A[i++];  
    for (i=a, j=0; i <= b; i++, j++)  
        A[i] = tmp[j];  
    delete tmp;  
}
```

// Разделение закончилось

// Нет - взять середину интервала

// Рекурсивный вызов для частей

// Слияние частей во временный массив

// слить из второй части, если

// первая кончилась или во второй меньше

// слить из первой части

// вернуть слитые части обратно в A

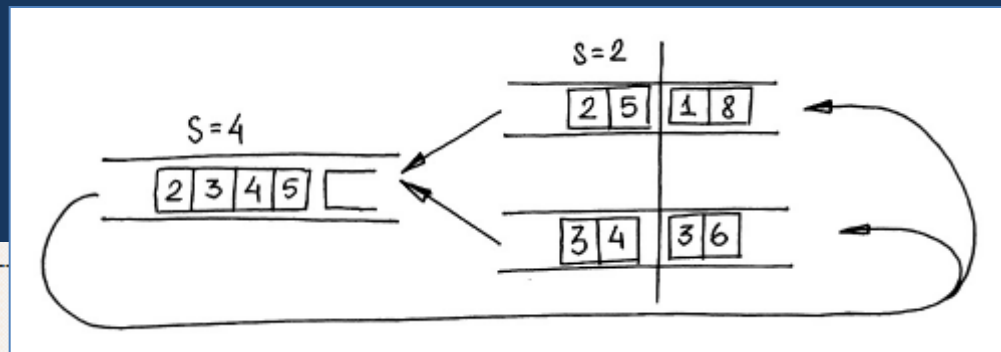
// удалить временный массив



Разделение/слияние

Циклическое слияние – слияние из двух последовательностей группами по s элементов (s на каждом шаге удваивается)

$T(N) = O(N \cdot \log_2 N)$ – $\log_2 N$ раз слияние из N элементов, **нечувствительна к данным, требуется $2N$ памяти**



```
//----- Циклическое двухпутевое слияние
void sort(int A[], int n){
```

```
    int i, i1, i2, s, k;
    for (s=1; 1; s*=2){
        int nn=n/s;
        if (n%sl=0) nn++;
        int n1=nn/2*s;
        int n2=n-n1;
        if (n1<=0 || n2<=0) return;
        int *B1=new int[n1], *B2=new int[n2];
        for (i=0; i<n1; i++) B1[i]=A[i];
        for (i=0; i<n2; i++) B2[i]=A[i+n1];
        i1=i2=0;
        for (i=0, k=0; i<n; i++){
            if (i1==s && i2==s)
                k+=s, i1=0, i2=0;
            if (i1==s || k+i1==n1) A[i]=B2[k+i2++];
            else
                if (i2==s || k+i2==n2) A[i]=B1[k+i1++];
            else
                if (B1[k+i1] < B2[k+i2]) A[i]=B1[k+i1++];
                else A[i]=B2[k+i2++];
        }
        delete []B1; delete []B2;
    }
}
```

```
// Размер группы кратен степени 2
// Количество групп по s элементов
// Остаток – есть неполная группа
// Деление ближе к середине,
// но кратно размеру группы
// Часть больше целого - выход
```

```
// Разделение на части
```

```
// Слияние с переходом «скачком»
// при достижении границ обеих
// групп
// Достигла границы группы или
// массива
```

```
// Если нет – минимальный из пары
```

k – начало групп
 $i1, i2$ – текущий в группе
 s – длина группы

работает при любой размерности массива – деление на две части, первая кратна размеру группы



Рекурсивное разделение

Быстрая сортировка

```
void sort(int in[], int a, int b){
    int i,j,mode;
    if (a>=b) return;
    for (i=a, j=b, mode=1; i < j; mode > 0 ? j-- : i++)
        if (in[i] > in[j]){
            int c = in[i]; in[i] = in[j]; in[j]=c;
            mode = -mode;
        }
    sort(in,a,i-1); sort(in,i+1,b);}
}
```

медина – самое левое значение

количество шагов = длина диапазона -1

разделение обменом на две части, больших и меньших медианы

медина – между частями

рекурсивный вызов для частей

a				b	mode до	
7	4	9	2	6	1	обмен
6	4	9	2	7	-1	i++
6	4	9	2	7	-1	i++
2	4	9	6	7	-1	обмен
2	4	7	6	9	1	j--
2	4	7	6	9	1	обмен
2	4	6	7	9	-1	i++
a,b						
2	4	6	7	9	Рекурсия	



Рекурсивное разделение

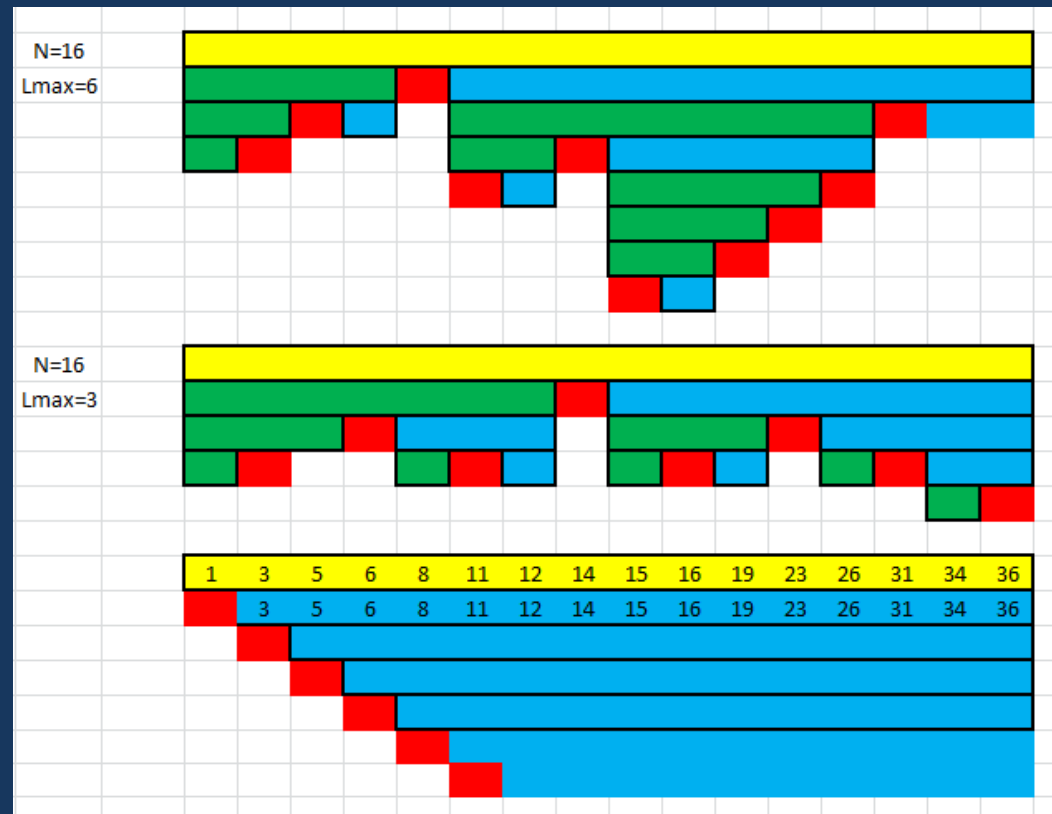
Трудоемкость

$T_{\text{step,min}} = N \log_2(N)$ – идеальное разделение на равные части (без учета медианы), сумма шагов на уровне = N , уровней разделения $\log_2(N)$

$T_{\text{step,mid}} = \dots$

$T_{\text{step,max}} = N^2/2$ – вырожденный случай, медиана слева, сортировка упорядоченного массива

$T_{\text{swap,min}} = 0$ – обменов нет





Рекурсивное разделение

Разделение:

- среднее арифметическое – медиана
- два движка, оставляют слева и справа элементы меньшие и большие медианы
- «упираются» в пару элементов, расположенных **наоборот**
- меняют их местами
- if (i==a) return – для случая «все одинаковые»

```
void sort(int in[], int a, int b){
    int i,j,mode;
    double sr=0;
    if (a>=b) return;
    for (i=a; i<=b; i++) sr+=in[i];
    sr=sr/(b-a+1);
    for (i=a, j=b; i <= j;)
    {
        if (in[j]< sr) { i++; continue; }
        if (in[i]>=sr) { j--; continue; }
        int c = in[i]; in[i] = in[j]; in[j]=c;
        i++,j--;
    }
    if (i==a) return;
    sort(in,a,j); sort(in,i,b);}
“
```



Древовидные структуры (сprog 8.4,8,5)

- Дерево, упорядоченное по вертикали – включение с вытеснением, слияние с замещением.
- Пирамидальная сортировка - дерево в массиве $n \rightarrow 2n, 2n+1$ (пирамида)
- Двоичное дерево – слева меньшие, справа большие
- Трудоемкость от линейно-логарифмической до квадратичной (вырождение)

