## Тесты

## Порядок выполнения:

- 1. Прошить Atmega2560 тестовым скетчем test\_servo\_buttons.
- 2. Сервопривод должен повернуться в положение 0 градусов.
- 3. Нажать кнопку на верхней панели робота.
- 4. Сервопривод должен повернуться в положение 90 градусов.

## Результаты

Тест	Результат
Сервопривод повернулся на 0	
Сервопривод повернулся на 90 после нажатия кнопки	