

## 矩阵标准型复习

(2024-2025-1)-MATH1405H-02

Friday 13<sup>th</sup> December, 2024

**习题 1** (热身前的热身). 若  $A$  是  $n$ -阶实方阵,  $A + A^T$  是正定的, 证明  $\det(A) > 0$ .

证明. (法一) 若实矩阵  $A$  对一切非零向量  $x$  都有  $x^T A x > 0$ , 则  $A$  在  $\mathbb{C}$  上的特征根有均正的实部.

(法二) 记线性函数  $f(t) = 2A + t(A^T - A)$ , 则  $\det(f(t))$  是  $t$  的多项式, 从而也是连续函数. 今有  $\det(f(1)) > 0$ . 为证明  $\det(f(0)) > 0$ , 只需说明  $\det(f(t))$  在  $t \in [0, 1]$  上无零点. 依照反对称矩阵的性质, 总有  $x^T f(t)x = x^T f(1)x$ . 因此  $f(t)$  的零空间恒为 0. 完证  
毕明

**习题 2** (课前热身). 若  $A$  是  $n$ -阶实方矩阵,  $A + A^T = \sum_{i \neq j} E_{i,j}$ , (也就是对角元为 0, 其余位置全为 1 的矩阵). 证明  $r(A) \geq n - 1$ .

证明. 记分块矩阵  $B = \begin{pmatrix} \mathbf{1}^T \\ A \end{pmatrix}$ , 下证明  $N(B) = 0$ . 注意到  $Bx = 0$  当且仅当  $Ax = 0$  且  $\mathbf{1}^T x = 0$ . 此时

$$0 = x^T (A + A^T) x = x^T (\mathbf{1}\mathbf{1}^T - I) x = -x^T x. \quad (0.1)$$

因此  $x = 0$ . 从而  $N(A)$  至多 1 维. 完证  
毕明

**习题 3** (举例子).  $A$  与  $B$  可同时对角化,  $B$  和  $C$  可同时对角化, 且  $A$  和  $C$  可同时对角化; 但  $A, B$  与  $C$  不能同时对角化.

证明. 其实这个命题是正确的. 需要注意: 可对角化矩阵的特征空间将全空间划分作子空间的直和, 等价地, 不同的特征向量线性无关. 记

$$V = \bigoplus_{\lambda_A \in \sigma(A)} N(\lambda I - A). \quad (0.2)$$

对  $B$  与  $C$  做类似的操作, 找到三个直和分解的“共同加细”即可.

完证  
毕明

**习题 4** (举反例). 给定两个复方阵  $A$  与  $B$ . 若对任意  $a, b \in \mathbb{C}$ , 方阵  $aA + bB$  总是幂零的, 试问:  $A \cdot B$  是否是幂零的?

证明. 考虑  $Z := \begin{pmatrix} 0 & a & 0 \\ -b & 0 & a \\ 0 & b & 0 \end{pmatrix}$ . 口算知  $\det(\lambda I - Z) = \lambda^3$ , 从而

$Z^3 = O$ ; 但是  $A \cdot B$  是秩 2 的对角矩阵, 从而不幂零.

完证  
毕明

## 1 基变换与标准型：以相抵变换为例

**例子 (线性映射的矩阵表达).** 给定有限维线性空间间的线性映射  $\varphi : U \rightarrow V$ . 如果将  $U$  与  $V$  赋予一组的基底  $(u_1 \mid \cdots \mid u_m)$  与  $(v_1 \mid \cdots \mid v_n)$ , 则线性映射通过以下  $m$  个等式描述:

$$\varphi(u_i) = \sum_{j=1}^n a_{j,i} \cdot v_j \quad (a_{j,i} \in \mathbb{F}). \quad (1.1)$$

换言之, 每个  $\varphi(u_i)$  唯一地表示做  $v_j$ -向量的线性组合. 从矩阵的视角看,

$$\underbrace{\varphi(u_1 \mid \cdots \mid u_m)}_{\text{往后记作 } \varphi(u_\bullet)} = \underbrace{(v_1 \mid \cdots \mid v_n)}_{\text{往后记作 } v_\bullet} \cdot A_{n \times m}. \quad (1.2)$$

系数  $a_{j,i}$  的直白地描述作:  $\varphi(u_i)$  中  $v_j$  的分量.

**例子 (换基).** 以下是几类常见的线性映射.

1.  $\varphi : U \rightarrow V$ , 涉及相抵标准型, 奇异值分解,  $QR$  分解等.
2.  $\varphi : U \rightarrow U$ , 涉及相似标准型等共轭变换.
3.  $\varphi : U \& V \rightarrow \mathbb{F}$ , 涉及双线性型 (输入两个线性空间, 输出一个线性空间), <sup>1</sup>
4.  $\varphi : U \& U \rightarrow \mathbb{F}$ , 涉及合同变换等.

**定义.** 给定  $\varphi : U \rightarrow V$  与矩阵表述  $\varphi(u_\bullet) = v_\bullet \cdot A$ . 今考虑

1. 对  $u_\bullet$  右乘可逆方阵  $P$ , 功效是  $U$  上的基变换  $u_\bullet \mapsto u_\bullet \cdot P = \bar{u}_\bullet$ ;
2. 对  $v_\bullet$  右乘可逆方阵  $Q$ , 功效是  $V$  上的基变换  $v_\bullet \mapsto v_\bullet \cdot Q = \bar{v}_\bullet$ .

<sup>1</sup>不建议将  $\varphi : U \& V \rightarrow \mathbb{F}$  表述成  $\varphi : U \times V \rightarrow \mathbb{F}$ . 前者的类型是  $U \rightarrow (V \rightarrow \mathbb{F})$ , 此类双线性映射构成  $\dim U \cdot \dim V$  维线性空间; 后者的类型是  $(U \rightarrow \mathbb{F}) \wedge (U \rightarrow \mathbb{F})$ , 此类映射构成  $\dim U + \dim V$  维线性空间.

此时  $\varphi(\bar{u}_\bullet) = \varphi(u_\bullet) \cdot P = v_\bullet \cdot A \cdot P = \bar{v}_\bullet \cdot Q^{-1} \cdot A \cdot P$ . 变换

$$A \mapsto Q^{-1}AP, \quad (P \in \text{GL}_m(\mathbb{F}), \quad Q \in \text{GL}_n(\mathbb{F})) \quad (1.3)$$

称作相抵变换. 以交换图呈现之:

$$\begin{array}{ccc} \bar{u}_\bullet & \varphi(\bar{u}_\bullet) \xleftarrow{(\cdot)(Q^{-1}AP)} & \bar{v}_\bullet \\ \uparrow (\cdot)P & & \uparrow (\cdot)Q \\ u_\bullet & \varphi(u_\bullet) \xleftarrow{(\cdot)A} & v_\bullet \end{array} \quad (1.4)$$

**习题 5** (姜皓文之问). 试证明:  $\varphi(u_\bullet \cdot C) = \varphi(u_\bullet) \cdot C$ .

证明. 这一结论是对以下课堂特例的推广:

$$\varphi(u_\bullet \cdot C) \stackrel{?}{=} \varphi(u_\bullet) \cdot C$$

$$\begin{array}{ccc} \varphi((u_1 \mid u_2) \cdot \begin{pmatrix} \lambda \\ 1 \end{pmatrix}) & \stackrel{?}{=} & (\varphi(u_1) \mid \varphi(u_2)) \cdot \begin{pmatrix} \lambda \\ 1 \end{pmatrix} \\ \parallel & & \parallel \\ \varphi(\lambda u_1 + u_2) & \stackrel{\text{线性性}}{=} & \lambda \varphi(u_1) + \varphi(u_2) \end{array} \quad (1.5)$$

一般地,  $\varphi(u_\bullet \cdot C)$  的第  $i$  列是  $\varphi(\sum_j u_j c_{j,i}) = \sum_j \varphi(u_j) c_{j,i}$ , 从而就是  $\varphi(u_\bullet) \cdot C$  的第  $i$  列. 完证  
毕明

备注. 同一线性映射在不同基下有不同的矩阵表达, 但秩不变.

**命题** (相抵标准型). 选定上述的  $(\varphi, U, u_\bullet, V, v_\bullet, A)$ , 以下命题等价.

1. 存在可逆矩阵  $P$  与  $Q$  使得  $Q^{-1}AP = \begin{pmatrix} I_{r \times r} & O \\ O & O \end{pmatrix}$ ;
2. 存在基变换  $u_\bullet \mapsto \bar{u}_\bullet$  与  $v_\bullet \mapsto \bar{v}_\bullet$ , 使得  $\varphi: \bar{u}_\bullet \mapsto \bar{v}_\bullet$ . 将  $\bar{u}_\bullet$  的前  $r$  向量分别对应作  $\bar{v}_\bullet$  的前  $r$  个向量, 将其余向量对应作 0.

**定义 (相抵等价).** 记  $B = Q^{-1}AP$ , 则  $A$  与  $B$  是相抵等价.  $A$  到  $B$  的相抵等价由

1. 来源位置通过右乘  $() \cdot P$ -换基,
2. 去向位置通过右乘  $() \cdot Q$ -换基

一齐实现.

**例子 (相似变换).** 相似变换源自  $\varphi: U \rightarrow U$  的基变换. 注意: 我们要求  $\varphi$  来源和去向相同, 从而  $P = Q$ , 进而  $B = P^{-1}AP$ .

**命题 (应用: 同时相抵化).** 若  $r(A+B) = r(A) + r(B)$ , 当且仅当存在可逆的  $P$  与  $Q$  使得

$$Q^{-1}AP = \begin{pmatrix} I_{r(A)} & O & O \\ O & O_{r(B)} & O \\ O & O & O \end{pmatrix}, \quad Q^{-1}BP = \begin{pmatrix} O_{r(A)} & O & O \\ O & I_{r(B)} & O \\ O & O & O \end{pmatrix}. \quad (1.6)$$

**证明.** 将右乘矩阵看作线性变换, 此时  $R(A) + R(B) = R(A+B)$ . 找一个基变换, 使得  $() \cdot A$

1. 将  $\bar{u}_\bullet$  的前  $r(A)$  个向量对应至  $\bar{v}_\bullet$  的前  $r(A)$  个向量,
2. 将  $\bar{u}_\bullet$  的第  $r(A) + 1$  至  $r(A) + r(B)$  个向量对应值  $\bar{v}_\bullet$  者.

将基变换复原作相抵标变换即可.

完证  
毕明

**命题 (应用:  $AB = O_n, BA = O_m$ ).**  $AB = O_m$  与  $BA = O$  成立, 当

且仅当存在可逆的  $P$  与  $Q$  使得

$$Q^{-1}AP = \begin{pmatrix} I_{r(A)} & O & O \\ O & O_{r(B)} & O \\ O & O & O \end{pmatrix}, \quad P^{-1}BQ = \begin{pmatrix} O_{r(A)} & O & O \\ O & I_{r(B)} & O \\ O & O & O \end{pmatrix}. \quad (1.7)$$

证明. 若  $AB = O$  且  $BA = O$ , 则

1. 右乘  $B$  将“右乘  $A$  所得的像”映至  $0$  子空间, 且
2. 右乘  $A$  将“右乘  $B$  所得的像”映至  $0$  子空间.

依照  $A$  的相抵标准型取  $U$  中线性无关组  $S_1$ , 则

$$S_1 \xrightarrow[\text{双射}]{() \cdot A} T_1 \xrightarrow{() \cdot B} 0. \quad (1.8)$$

同理, 依照  $B$  的相抵标准型取  $U$  中线性无关组  $T_2$ , 则

$$T_2 \xrightarrow[\text{双射}]{() \cdot B} S_2 \xrightarrow{() \cdot A} 0. \quad (1.9)$$

今断言  $S_1 \cap S_2 = \emptyset$ . 若不然, 则  $v \in S_1$  被  $() \cdot A$  映作  $\mathbf{0}$ , 矛盾. 同理,  $T_1 \cap T_2 = \emptyset$ . 此时,

$$(S_1 \quad S_2 \quad O) \cdot A = (T_1 \quad O \quad O), \quad (T_1 \quad T_2 \quad O) \cdot B = (O \quad T_2 \quad O). \quad (1.10)$$

完证  
毕明

**命题** (应用:  $A^2 = O$ -型矩阵的分类). 仍给定任意域  $k$ . 若  $A^2 = O$ ,

则存在可逆的  $P$  使得  $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} O & I & O \\ O & O & O \end{pmatrix}$ .

证明.  $A$  是某个线性映射  $\varphi : V \rightarrow V$  的矩阵表达. 依照题干条件,  $\varphi^2$  是零映射, 从而有映射链

$$V \xrightarrow[\text{满射}]{\varphi} \varphi(V) \xrightarrow{A} 0. \quad (1.11)$$

在  $\varphi(V)$  中找一组基  $u_{\bullet}^1$ , 继而取  $u_{\bullet}^1$  在  $\varphi$  下的一组原像  $u_{\bullet}^2$ , 将  $(u_{\bullet}^1 | u_{\bullet}^2)$  扩充至全空间 (取  $u_{\bullet}^3$  使得  $\varphi(u_{\bullet}^3)$  全零). 考虑矩阵表达

$$\varphi(u_{\bullet}^1 | u_{\bullet}^2 | u_{\bullet}^3) = (\mathbf{0} | u_{\bullet}^1 | \mathbf{0}) = (u_{\bullet}^1 | u_{\bullet}^2 | u_{\bullet}^3) \cdot \begin{pmatrix} O & I & O \\ O & O & O \\ O & O & O \end{pmatrix}. \quad (1.12)$$

这一矩阵相似于  $A$ .

完证  
毕明

## 2 标准型一览

### 2.1 标准型是轨道的代表元

**例子 (等价关系).** 称  $A, B \in \mathbb{F}^{m \times n}$  是相抵的, 当且仅当存在  $P \in \text{GL}_m(\mathbb{F})$  与  $Q \in \text{GL}_n(\mathbb{F})$  使得  $PAQ = B$ . 注意: <sup>2</sup>

1. (自反性)  $A$  与自身相抵;
2. (对称性)  $A$  与  $B$  相抵, 当且仅当  $B$  与  $A$  相抵;
3. (传递性) 若  $A$  与  $B$  相抵, 且  $B$  与  $C$  相抵, 则  $A$  与  $C$  相抵.

今给定矩阵  $M \in \mathbb{F}^{m \times n}$ , 定义  $M$  的相抵轨道是  $\mathbb{F}^{m \times n}$  的子集

$$t_M := \{PMQ \mid P \in \text{GL}_m(\mathbb{F}), Q \in \text{GL}_n(\mathbb{F})\}. \quad (2.1)$$

换言之, 轨道  $t_M$  是  $M$  关于“左乘可逆矩阵”与“右乘可逆矩阵”这两个“作用”生成的最大子集.

**命题 (轨道).**  $N \in t_M$  当且仅当  $t_M = t_N$ , 当且仅当  $r(M) = r(N)$ .

- 若固定  $\mathbb{F}^{m \times n}$ , 则  $t_M$  与  $r(M)$  是相同的指标.

**备注.** 等价关系定义了轨道. 秩就是相抵这一等价关系的给出的轨道. 依照经验

$$t_M \xleftrightarrow{\text{一一对应}} \underbrace{\begin{pmatrix} I_r & O \\ O & O \end{pmatrix}}_{\text{轨道的代表元}} \xleftrightarrow{\text{一一对应}} r(M). \quad (2.2)$$

因此, 可以对映射定义  $\text{rank}(\varphi)$ .

<sup>2</sup>若一个集合上的关系满足下述三条, 则称之等价关系. 此处, 相抵等价是一个等价关系.



**定义 (相似变换).** 给定  $U$  到自身的线性映射  $\varphi : U \rightarrow U$ <sup>3</sup>. 对  $\varphi$  的来源与去向做相同的换基操作, 也就是在相抵变换中规定  $P = Q$ , 对应的矩阵变换是相似变换.

**例子 (相似标准型).** 相似是集合  $M_n(\mathbb{F})$  上的等价关系. 可以依照相似关系, 将  $M_n(\mathbb{F})$  划分作若干轨道. 例如, 可以将  $M_n(\mathbb{F})$  划分作

$$M_n(\mathbb{F}) = \bigcup_{i=1}^s t_i \quad (\text{这是两两无交的并}). \quad (2.3)$$

备注. 为尽量精简地描述每条轨道, 可以在每个轨道中取一个代表元, 即标准型. 例如, 对复矩阵,

$$t_i \xleftrightarrow{\text{一一对应}} \text{任意 } M \in t_i \text{ 的 Jordan 标准型} \xleftrightarrow{\text{一一对应}} \text{初等因子组}. \quad (2.4)$$

备注 (Smith).  $A$  与  $B$  相似, 当且仅当  $(\lambda I - A)$  与  $(\lambda I - B)$  相抵.

**定义 (合同标准型).** 直白地看,  $M_n(\mathbb{F})$  的合同标准型来自 “ $A \sim P^T A P$  ( $P$  可逆)” 这一等价关系的轨道划分. 从线性映射的角度看, 先对双线性型做一些技术调整 (Curry 化)

$$U \& V \text{ 至 } \mathbb{F} \text{ 的 “双” 线性映射} \xleftrightarrow{\text{双射}} U \text{ 至 } \underbrace{V \text{ 至 } \mathbb{F} \text{ 的全体线性映射}}_{\text{这是 } \mathbb{F}\text{-线性空间}}. \quad (2.5)$$

简单地说,  $U \wedge V \rightarrow \mathbb{F}$  无非  $W \rightarrow (V \rightarrow \mathbb{F})$ .

令  $U = V$ , 合同源自对  $\varphi : V \rightarrow (V \rightarrow \mathbb{F})$  的换基,  $V$  的基变换与  $(V \rightarrow \mathbb{F})$  的基变换相差  $(\bullet^{-1})^T$ .

备注. 也有一个表述粗糙的观点. 记

$$\varphi : u_{\bullet} \& u_{\bullet} \rightarrow \mathbb{F} \quad (2.6)$$

<sup>3</sup>称  $\varphi$  是  $U$  上的自同态.

的矩阵表述为  $u_{\bullet} X u_{\bullet}^T$ . 换基  $u_{\bullet} \cdot P =: \bar{u}_{\bullet}$  对应

$$\varphi(\bar{u}_{\bullet} \& \bar{u}_{\bullet}) = \bar{u}_{\bullet} X \bar{u}_{\bullet}^T = u_{\bullet} P X P^T u_{\bullet}^T. \quad (2.7)$$

新的矩阵即  $P^T X P$ .

**定义** (酉相似 (对实矩阵而言, 即正交相似)). 等价关系是通过酉矩阵相似. 相应地, “正交相似的轨道” 比 “相似的轨道” 更细.

**备注.** 等距变换 (正交) 同一了相似与合同.

**备注 (思考题).** 正交相似的轨道是否恰好是合同轨道与相似轨道的加细? 换言之,

- 若两个实方阵既相似, 又合同, 则是否一定正交相似?

**备注.** 这是一个非常重要的注释: 正交相似是确实一个等价关系, 但找不到一个好的标准型! 酉相似也是同理的. 我们至多只能得到 Hessenberg 形式或上三角形式, 之后就没有了.

所谓的实矩阵的正交标准型 ( $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$  之类的), 其本质仍是相似标准型, 只不过将最终形式写成 “几何” 的样子.

**例子 (不变子空间).** 给定  $\varphi: V \rightarrow V$ . 以下仅考虑相似变换类.

1. (分块上三角化) 若存在子空间  $U \subset V$  使得  $\varphi(U) \subseteq U$ , 则称  $U$  是  $\varphi$  的一个不变子空间. 取一组  $U$ -基  $u_{\bullet}$ , 并将之延拓到  $V$  基  $(u_{\bullet} \ v_{\bullet})$ , 则  $\varphi$  具有矩阵表示

$$\varphi(u_{\bullet} \ v_{\bullet}) = (u_{\bullet} \ v_{\bullet}) \cdot \begin{pmatrix} * & * \\ O & * \end{pmatrix}. \quad (2.8)$$

换言之, 若找到了矩阵  $A$  的一个不变子空间, 则找到了  $A$  的分块上三角化.

2. (分块对角化)  $A$  可以分块对角化作  $A_1 \in M_m$  与  $A_2 \in M_n$ , 当且仅当存在  $V = U_1 \oplus U_2$  使得  $U_1$  与  $U_2$  均是  $() \cdot A$  的不变子空间, 且有  $\dim U_1 = m$  与  $\dim U_2 = n$ .
3. (相似上三角化)  $A$  可以上三角化, 当且仅当存在一组基  $u_\bullet$ , 使得所有  $\text{span}(\{u_i\}_{1 \leq i \leq k})$  都是  $() \cdot A$  的不变子空间.
4. (相似对角化)  $A$  可以对角化, 当且仅当存在一组基  $u_\bullet$ , 使得所有  $\text{span}(u_i)$  都是  $() \cdot A$  的不变子空间.
5. 将以上每条对多个矩阵同时进行, 例如“同时对角化”等等.

备注 (左乘与右乘). 称  $(\lambda, u_{\neq 0})$  是矩阵  $B$  的特征组, 当且仅当  $Bu = \lambda u$ . 若将  $B \cdot ()$  看作线性映射, 则在上述记号下,

$$(u \mid \cdots) \cdot A = B \cdot (u \mid \cdots) = (\lambda u \mid \cdots), \quad A = \begin{pmatrix} \lambda & * \\ \mathbf{0} & * \end{pmatrix}. \quad (2.9)$$

记  $P := (\lambda u \mid \cdots)$  为可逆矩阵, 则  $P^{-1}BP = A$ .

定义 (QR 分解). 给定线性映射  $\varphi: U \rightarrow V$  及其矩阵表述  $(u_\bullet, v_\bullet, A)$ . 我们希望有  $\varphi(u_\bullet) = (v_\bullet) \cdot QR$  之类的式子.

1. 若  $R$  是上三角矩阵,  $Q$  是正交矩阵的一部分, 则...
2. 若  $R$  是上三角矩阵的一部分,  $Q$  是正交矩阵, 则...
3. RQ 分解的两种.
4. QL 分解 ( $L$  是下三角矩阵).

备注. 正交标准型 ( $\mathbb{C}$  上类似): 对任意方阵  $M$ , 存在正交矩阵  $Q$  使得  $Q^T M Q = \begin{pmatrix} R & S \\ O & O \end{pmatrix}$ , 其中  $(R \ S)$  是行满秩的.

**例子** (正交标准型兼顾相似与合同, 是强大的技巧). 若复矩阵  $X$  满足  $X^3 = XX^H X$ , 证明  $X = X^H$ .

**证明.** 记  $X = U^H \begin{pmatrix} R & S \\ O & O \end{pmatrix} U$ . 此时,

$$XX^H XX^H = U^H \begin{pmatrix} (RR^T + SS^T)^2 & O \\ O & O \end{pmatrix} U = U^H \begin{pmatrix} R^3 R^H + R^2 SS^H & O \\ O & O \end{pmatrix} U = XXXX^H. \quad (2.10)$$

因此  $\det(RR^H + SS^H)^2 = \det(R)^2 \det(RR^H + SS^H)$ . 由于  $L := \begin{pmatrix} R & S \end{pmatrix}$  行满秩, 故  $LL^H = RR^H + SS^H$  满秩. 上式化作

$$\det(RR^H + SS^H) = \det(RR^H). \quad (2.11)$$

由 Cauchy-Binet 公式知  $\det(RR^H + SS^H) \geq \det(RR^H)$ , 取等当且仅当  $S = O$ . 此时  $R$  可逆且  $R^3 = RR^H R$ , 因此  $R$  是对称矩阵. 故  $X$  是对称矩阵.

 完证  
毕明

**定义** (奇异值分解). 记  $\varphi : U \rightarrow V$  是有限维实或复线性空间的映射, 记  $e_\bullet$  与  $f_\bullet$  是一组标准正交基. 奇异值分解说明了以下事实:

- 存在等距变换  $e_\bullet Q = \bar{e}_\bullet$  与  $f_\bullet P = \bar{f}_\bullet$ , 使得  $\varphi(\bar{e}_\bullet) = \bar{f}_\bullet \cdot \Sigma$  ( $\Sigma$  的左上分块  $\mathbb{R}_+$ -值对角).

换言之, 若  $\varphi(e_\bullet) = f_\bullet \cdot A$ , 则

$$f_\bullet \cdot P \cdot \Sigma = \bar{f}_\bullet \cdot \Sigma = \varphi(\bar{e}_\bullet) = \varphi(e_\bullet) \cdot Q. \quad (2.12)$$

因此,  $A = P\Sigma Q^{-1}$ .

**备注.** 直观地, 线性变换  $\varphi : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$  可拆解作以下三项复合:

$$\varphi = \underbrace{\mathcal{R}}_{\text{去向的旋转, 对极投影}} \circ \underbrace{\mathcal{L}}_{\text{沿坐标轴正向拉伸, 投影}} \circ \underbrace{\mathcal{S}}_{\text{来源的旋转, 翻转}} \quad (2.13)$$

在统计学中,  $\mathcal{L}$  最大径向拉伸 ( $\Sigma$  中最大值) 称作主成分.

**定义 (MP 逆).** 沿用以上记号  $\varphi(e_\bullet) = (f_\bullet) \cdot A$ , 对  $A = P\Sigma Q^{-1}$  蕴含了映射分解

$$\varphi = \underbrace{\mathcal{R}}_{\text{等距变换}} \circ \underbrace{\mathcal{L}}_{\text{沿坐标轴正向拉伸, 投影}} \circ \underbrace{\mathcal{S}}_{\text{等距变换}} \quad (2.14)$$

$A$  的 MP 逆  $A^+$  由如下映射刻画 (从  $\varphi^+ : V \rightarrow U$ ):

$$\varphi^+ = \underbrace{\mathcal{S}^{-1}}_{\text{等距变换}} \circ \underbrace{\mathcal{L}^+}_{\text{沿坐标轴反向正向拉伸, 投影}} \circ \underbrace{\mathcal{R}^{-1}}_{\text{等距变换}} \quad (2.15)$$

例如,  $\Sigma$ -类型的矩阵的广义逆为  $\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 3 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^+ := \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $A$  的广义逆为  $Q\Sigma^+P^{-1}$ .

**备注.**  $A^+$  与  $A^H$  比较相似:

$$A^+ = Q\Sigma^+P^{-1}, \quad A^H = Q\Sigma^HP^{-1}. \quad (2.16)$$

**定义 (谱分解).** 假定  $S = S^H$  (或更一般地, 正规矩阵), 由 Schur 三角化得  $U^{-1}SU = \Lambda$  是对角矩阵. 映射层面,  $\varphi : V \rightarrow V$  在某组基下表现做沿坐标轴拉伸.

**备注.** 从线性映射的视角看,  $AA^+$  与  $A^+A$  都是正交投影矩阵, 换言之,  $\varphi \circ \varphi^+ : V \rightarrow V$  与  $\varphi^+ \circ \varphi : U \rightarrow U$  在某个“基的等距变换”下是  $(0, 1)$ -对角的. 类似地,  $\varphi \circ \varphi^H : V \rightarrow V$  与  $\varphi^H \varphi : U \rightarrow U$  在某个“基的等距变换”下是亦是对角矩阵.

求解奇异值分解的关键步骤是找到  $A^HA$  与  $AA^H$  的谱分解.