Optimisation convexe

31 janvier 2015

Table des matières

Introduction

♣ Définition: Variété

M est une variété de dimension n si :

- 1. $\forall p \in M, \exists U,$ voisinage ouvert de $p, \exists \phi: U \to \mathbb{R}^n$ un homéomorphisme
- 2. $\forall p \in U, \ \phi: U \to \mathbb{R}^n, \ p \in V, \ \psi: V \to \mathbb{R}^n, \ \psi \circ \phi^{-1}: \phi(U \cap V) \to \psi(U \cap V)$ doit être de classe $\mathcal{C}^k, \ \mathcal{C}^\infty$ ou \mathcal{C}^ω (analytique).

On parle alors de variété de classe \mathcal{C}^k , \mathcal{C}^{∞} ou \mathcal{C}^{ω}

♣ Définition: Espace tangent en p

Soit $X \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert. On appelle espace tangent en p :

$$T_pX = {\dot{\gamma}(0), \gamma \text{ une courbe passant par } p}$$

🔩 Définition: Fibré tangent

On prend une variété Q de dimension d. On appelle fibré tangent :

$$TQ = \bigcup_{q \in Q} \ T_q Q$$

de dimension 2d

♣ Définition: Espace cotangent

On appelle l'espace cotangent le dual d'un espace tangent :

$$T_q^*Q = (T_qQ)^*$$