

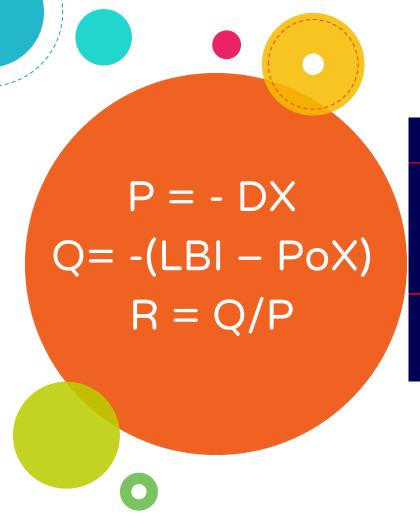
Ecuaciones

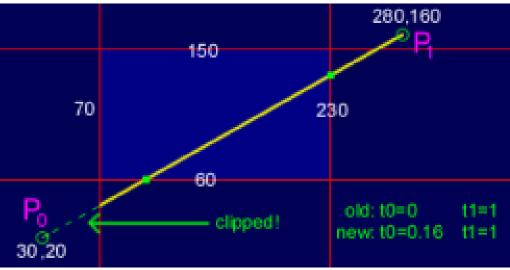
```
t0 = 0
t1 = 1
Xdelta = P1x-P0x // Diferencia horizontal entre
P0 y P1.
Ydelta = P1y-P0y //Diferencia vertical entre P0 y
P1.
```



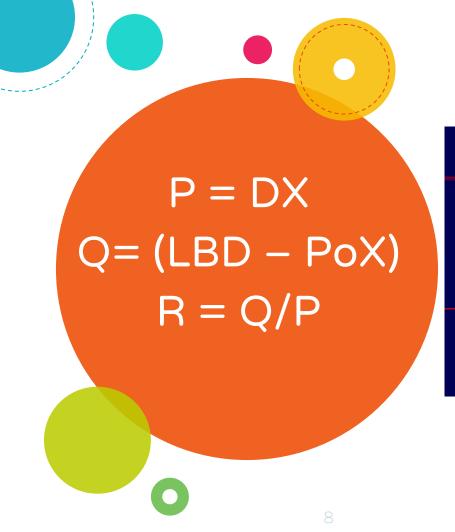
```
ArrayList<Lineaa> lines;
ArrayList<Vertice> cuadro;
float t1,t0;
float xi,yi,xf,yf;
float izquierda,derecha,arriba,abajo;
float xri,xrf,yri,yrf;
float p,q;
float r,dx,dy;
```

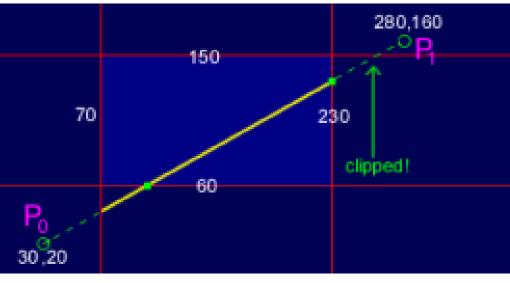




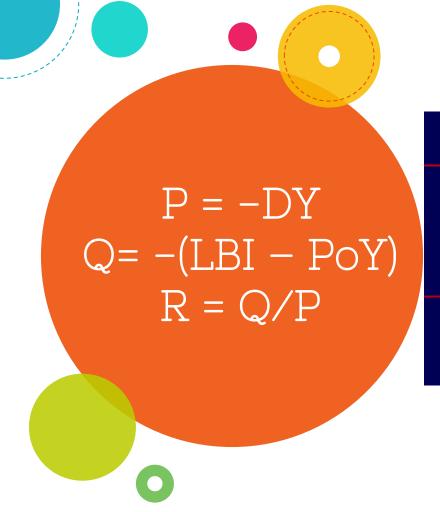


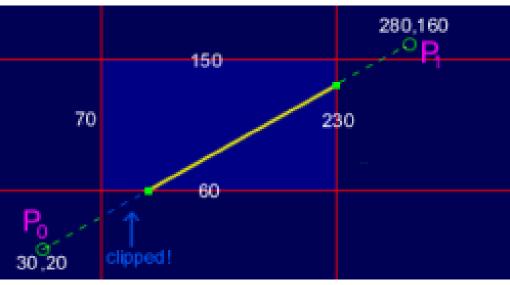




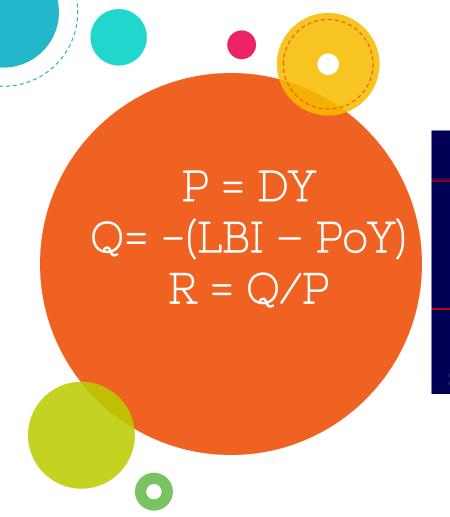


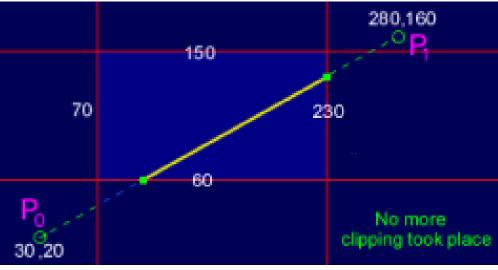








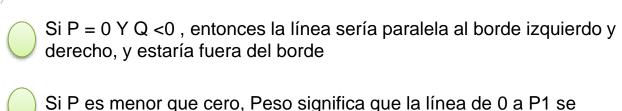


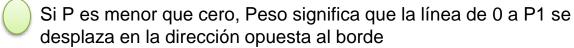


Código cuatro lados

```
for(int i=0;i<4;i++){
 if(i==0){p=-dx; q=-(izquierda-xi);}
 if(i==1){p=dx; q=(derecha-xi);}
 if(i==2){p=-dy; q=-(abajo-yi);}
 if(i==3){p=dy; q=(arriba-yi);}
  r=q/p;
  if(p==0 \&\& q<0){
    return:
    //comprobante=1;
```







- si R> t1, Eso significa que la línea es demasiado corta para encontrarse con el borde, por lo que debe estar afuera
- si R> t0 ,Entonces ajuste t0 a R
- si P es más que cero la línea se está moviendo en la misma dirección del borde
 - si R <t0, Eso significa que la línea es demasiado corta para encontrarse con el borde, por lo que debe estar afuera.
 - si R< t1 ,Entonces ajuste t1 a R

```
Condicionales
```

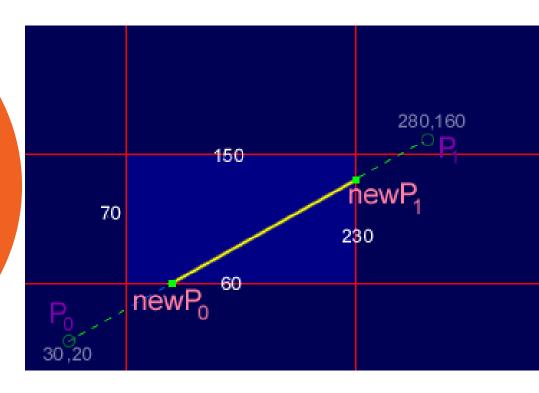
```
for(int i=0;i<4;i++){</pre>
  if(i==0){p=-dx; q=-(izquierda-xi);}
  if(i==1){p=dx; q=(derecha-xi);}
  if(i==2){p=-dy; q=-(abajo-yi);}
  if(i==3){p=dy; q=(arriba-yi);}
  r=q/p;
  if(p==0 \&\& q<0){
    return;
    //comprobante=1;
  if(p<0){
    if(r>t1){
      return;
      //comprobante=1;
    }else if(r>t0){
      t0=r;
  }else if(p>0){
    if(r<t0){
      return;
      //comprobante=1;
    }else if(r<t1){</pre>
      t1=r;
```

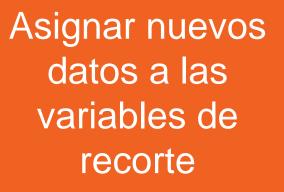




NPoX= PoX + to * dX NPoY= PoY + to * Dy

NP1X= PoX + t1 * dX NP1Y= PoY + t1 * Dy





```
xri=xi+t0*dx;
yri=yi+t0*dy;
xrf=xi+t1*dx;
yrf=yi+t1*dy;
comprobante=0;
```



Más eficiente que otros algoritmos, ya que se reducen la intersección de líneas con los cálculos de límites.



Thanks!



Any questions?

You can find me at @username & user@mail.me

