# Teoría de Redes Señales y Formas de Onda

# Alejandro Weinstein

1<sup>er</sup> semestre 2013

#### 1. ALGUNAS SEÑALES ELEMENTALES

**Definición 1** (Señal periódica). La señal v(t) es periódica con período T si

$$v(t) = v(t+T) \ para \ todo \ t. \tag{1}$$

Si v(t) es periódica, entonces  $v(t) = v(t + kT), k \in \mathbb{Z}$ , para todo t.

**Definición 2** (Señal sinusoidal). *Una señal sinusoidal está dada por* 

$$v(t) = A\cos(\omega t - \phi),\tag{2}$$

donde A es la amplitud,  $\omega$  es la frecuencia angular, medida en radianes por segundo, y  $\phi$  es el ángulo de fase, medido en radianes.

La Figura 1 muestra la forma de onda correspondiente.

La frecuencia angular  $\omega$  se relaciona con la frecuencia f, medida en Hertz, y el período de la sinusoide T, medido en segundos, a través de las siguientes relaciones:

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}.\tag{3}$$

El ángulo de fase  $\phi$  se relaciona con el retardo de tiempo  $\tau$ , medido en segundos, a través de la relación

$$\tau = \frac{\phi}{\omega}.\tag{4}$$

**Definición 3** (Escalón unitario). *La función escalón unitario, también conocida como función Heaviside, está definida como* 

$$u(t) = \begin{cases} 0 & t < 0, \\ 1 & t > 0. \end{cases}$$
 (5)

La Figura 2 muestra la forma de onda correspondiente.

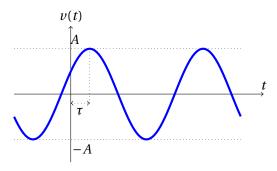


Figura 1: Señal sinusoidal  $v(t) = A\cos(\omega t - \phi)$ . El retardo de tiempo está dado por  $\tau = \frac{\phi}{\omega}$  segundos.

Existen distintas convenciones para el valor que toma la función en t=0. Algunos autores lo definen como  $u(0)=\frac{1}{2}$ , mientras que otros lo hacen como u(0)=1. También se puede considerar que u(0) es indeterminado. En lo que sigue del curso esta distinción no es relevante.

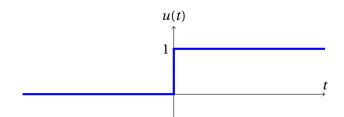


Figura 2: Escalón unitario u(t).

**Definición 4** (Rampa unitaria). La función rampa unitaria está definida como

$$r(t) = \begin{cases} 0 & t < 0, \\ t & t > 0. \end{cases}$$
 (6)

La Figura 2 muestra la forma de onda correspondiente.

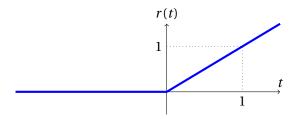


Figura 3: Rampa unitaria r(t).

Definición 5 (Delta Dirac). El delta Dirac está definido como

$$\delta(t) = \lim_{T \to 0} \delta_T(t),\tag{7}$$

donde  $\delta_T(t)$  está dado por

$$\delta_T(t) = \begin{cases} 0 & t < 0, \\ \frac{1}{T} & 0 \le t < T, \\ 0 & T \ge 0. \end{cases}$$
 (8)

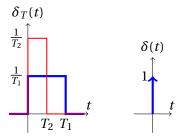


Figura 4: Pulso  $\delta_T(t)$  para  $T_2 < T_1$  y delta Dirac  $\delta(t)$  simbolizado por una flecha de largo unitario.

La Figura 4 muestra la función  $\delta_T(t)$  para dos valores distintos de T  $T_1$  y  $T_2$ , con  $T_2 < T_1$ . El delta Dirac se simboliza con una flecha de largo unitario localizada en t = 0, como lo muestra la misma figura.

El delta Dirac satisface las siguientes propiedades:

$$\delta(t) = 0$$
 para todo  $t \neq 0$  (9)

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) \, dt = 1 \tag{10}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t - \tau) v(t) dt = v(\tau).$$
(10)

El delta Dirac, el escalón unitario y la rampa unitaria están relacionados por las expresiones que siguen.

$$u(t) = \int_{-\infty}^{t} \delta(x) \ dx; \quad r(t) = \int_{-\infty}^{t} u(x) \ dx.$$

**Definición 6** (Exponencial). La función exponencial está definida como

$$v(t) = e^{at} \quad a \in \mathbb{R}. \tag{12}$$

La Figura 5 muestra la forma de onda correspondiente.

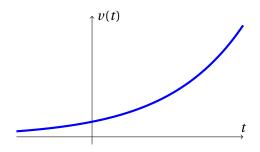


Figura 5: Función exponencial  $e^{at}$ .

Una de las propiedades fundamentales de las exponenciales es que sus derivadas y antiderivadas son también una función exponencial:

$$\frac{dv}{dt} = ae^{at}, \quad \int e^{at} = \frac{1}{a}e^{at}. \tag{13}$$

Cuando el parámetro *a* es negativo, la exponencial es decreciente, i.e., su valor disminuye en la medida que el tiempo aumenta. En este caso comúnmente la exponencial se define como

$$v(t) = e^{-t/\tau} \quad \tau > 0. \tag{14}$$

El parámetro  $\tau$  se conoce como *constante de tiempo*. La Figura 6 muestra la forma de onda correspondiente.

Las siguientes son algunas propiedades importantes de la función exponencial decreciente.

$$v(0) = 1 \tag{15}$$

$$\lim_{t \to \infty} v(t) = 0 \tag{16}$$

$$v(4\tau) = 0.018 \approx 0. \tag{17}$$

Comúnmente en el análisis de circuitos eléctricos la función exponencial aparece en la forma

$$\nu(t) = V_F + (V_I - V_F)e^{-t/\tau}, \ t \ge 0, \tag{18}$$

donde  $v(0) = V_I$  es el valor inicial, y lím $_{t\to\infty} v(t) = V_F$  es el valor final, también conocido como valor en estado estacionario. La Figura 7 muestra la forma de onda correspondiente.

## 2. VALOR MEDIO Y EFECTIVO

**Definición 7** (Valor medio). Dado v(t) periódico con período T, el valor medio se define como

$$\nu_{medio} = \frac{1}{T} \int_0^T \nu(t) \ dt. \tag{19}$$

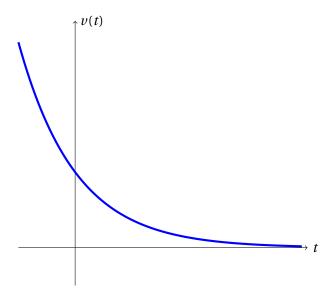


Figura 6: Función exponencial decreciente  $e^{-t/\tau}$ .

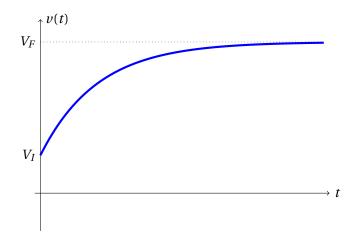


Figura 7: Función  $v(t) = V_F + (V_I - V_F)e^{-t/\tau}$ ,  $t \ge 0$  para t > 0.

El valor medio de v(t) también se denota como  $\bar{v}$  o  $\langle v(t) \rangle$ . Como v(t) es periódico, los rangos de la integral en la ecuación (21) se pueden desplazar en un valor arbitrario  $t_0 \in \mathbb{R}$ :

$$v_{\text{medio}} = \frac{1}{T} \int_{t_0}^{t_0 + T} v(t) \ dt.$$
 (20)

**Definición 8** (Valor efectivo).  $Dado\ v(t)\ periódico\ con\ período\ T,\ el\ valor\ efectivo\ se\ define\ como$ 

$$v_{ef} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T v^2(t) \ dt}.$$
 (21)

El valor efectivo también se conoce como *valor eficaz*, o por su nombre en inglés *Root Mean Square (RMS) value*, y también se denota como  $v_{RMS}$ .

**Ejemplo 9** (Valor medio de una sinusoide). *Calcule el valor medio de v(t) = Acos(\omega t)*. *En este caso el período de v(t) es T = \frac{2\pi}{\omega}. El valor medio es* 

$$v_{medio} = \frac{A\omega}{2\pi} \int_0^{\frac{2\pi}{\omega}} \cos(\omega t) \ dt = \frac{A}{2\pi} \sin(\omega t) \Big|_0^{\frac{2\pi}{\omega}} = 0.$$

**Ejemplo 10** (Valor eficaz de una sinusoide). *Calcule el valor eficaz de v(t) = Acos(\omega t)*. *Usando la identidad trigonométrica*  $\cos^2(x) = \frac{1}{2}(1 + \cos(2x))$ , *el valor eficaz se calcula como* 

$$\begin{split} v_{RMS} &= \sqrt{\frac{1}{T} \int_{0}^{T} A^{2} \cos^{2}(\omega t) \ dt} \\ &= A \sqrt{\frac{1}{T} \int_{0}^{T} \frac{1}{2} \ dt + \frac{1}{T} \int_{0}^{T} \cos(2\omega t) \ dt} \\ &= A \sqrt{\frac{1}{2T} T + 0} \\ &= \frac{A}{\sqrt{2}}. \end{split}$$

El valor eficaz es útil para calcular la potencia media disipada por una resistencia cuando el voltaje entre sus terminales es una función periódica. Dado el voltaje periódico v(t) entre los terminales de una resistencia de valor R, la potencia instantánea disipada por la resistencia es

$$p(t) = \frac{v^2(t)}{R}.\tag{22}$$

El valor medio de la potencia instantánea es

$$p_{\text{medio}} = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) \, dt$$
$$= \frac{1}{RT} \int_0^T v^2(t) \, dt$$
$$= \frac{v_{RMS}^2}{R}.$$

Usando el mismo razonamiento, se concluye que si una corriente periódica i(t) pasa por una resistencia de valor R, la potencia disipada por la resistencia es

$$p_{\text{medio}} = i_{RMS}^2 R.$$

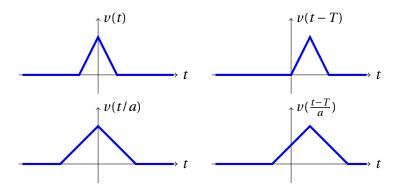


Figura 8: Traslación y dilatación de v(t).

## 3. Traslación y dilatación

Dada la señal v(t) y el parámetro T>0 medido en segundos, v(t-T) es una señal con la misma forma que v(t), pero trasladada T segundos hacia la derecha en el eje del tiempo. Podemos decir que v(t-T) es igual a v(t) retardada T segundos. Análogamente, v(t+T) es una señal con la misma forma que v(t), pero trasladad T segundos hacia la izquierda en el eje del tiempo. Podemos decir que v(t-T) es igual a v(t) adelantada T segundos.

Dada la señal v(t) y el parámetro a>1 medido en segundos, v(t/a) corresponde a una versión dilatada en el tiempo de v(t), y v(at) corresponde a una versión comprimida en el tiempo de v(t).

La Figura 8 muestra un ejemplo de translación, de dilatación y de la combinación de la translación y dilatación.