داده ساختار ها

برای پیاده سازی داده ساختارها به کدهای ارائه شده در کلاس مراجعه کنید.

صف اولویت یا هرم

یک درخت دودویی کامل (complete binary tree) برگهای سطح آخر آن از سمت چپ چیده شدهاند.

کلید هر عنصر از کلیدهای فرزندانش کوچک تر نیست.

به این داده ساختار درخت نیمه مرتب (Partially Ordered Tree)، هرم بیشینه (max-priority queue)، یا max-peap)

متناظر با هرم كمينه (min-heap) است.

دادهساختاري براي اعمال

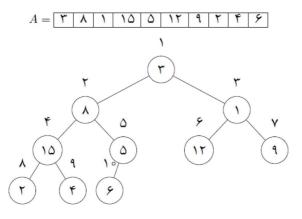
• درج

• حذف بزرگ ترین (کوچک ترین) عنصر

• افزایش (کاهش) مقدار کلید یک عنصر

 $\mathcal{O}(\lg n)$ همه در

پیاده سازی هرم با آرایه



یک آرایه و هرم متناظر با آن

- آرایهی [1..n] A
 - ریشه در [1] A
- و فرزند چپ عنصر iام در [2i] (اگر r
- $(7i+1 \le n$ اگر (اگر ماست آن در (2i+1) آن در (
 - $A[\lfloor \frac{i}{2} \rfloor]$ پدرش در

 $\begin{array}{c} \text{function } \text{Parent}(i) \\ \text{return } \left\lfloor \frac{i}{2} \right\rfloor \\ \text{function } \text{LeftChild}(i) \\ \text{return } 2i \\ \text{function } \text{RightChild}(i) \\ \text{return } 2i+1 \end{array}$

هرم بیشینه

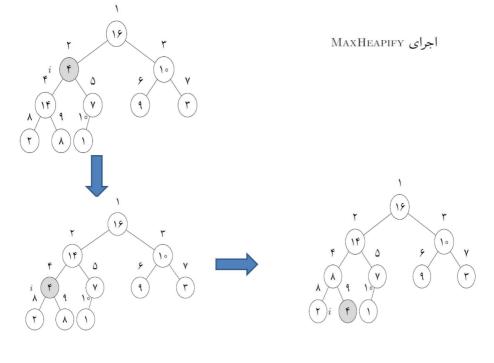
- ریشه بزرگترین عنصر است.
- ارتفاع یک هرم (بیشینه یا کمینه) با n عنصر [$\lg n$] است.
- اعمال درج، حذف بزرگ ترین و افزایش کلید از مرتبهی $\lg n$ انجام می شوند.

الگوریتم مرتبسازی هرمی نیاز به الگوریتمی دارد که ابتدا با استفاده از آن بتوان یک هرم را به یک هرم بیشینه تبدیل کرد. پس ابتدا لازم است با الگوریتمهای زیر آشنا شویم:

function MaxHeapify(array A, i) $l \leftarrow \text{LeftChild}(i)$ $r \leftarrow \text{RightChild}(i)$ if $l \leq n$ and A[l] > A[i] then $largest \leftarrow l$ else $largest \leftarrow i$ if $r \leq n$ and A[r] > A[i] then $largest \leftarrow r$ if $largest \neq i$ then Exchange A[i] with A[largest] MaxHeapify(A, largest)



الگوریتم Махнеаріғу یک آرایه A و اندیس i را به عنوان ورودی می گیرد و فرض می کنیم زیر درختهای چپ و راست گره i خود هرم بیشینه باشند. اگر $A[i] \leq A[\text{RightChild}(i)]$ یا $A[i] \leq A[\text{RightChild}(i)]$ باشد به A[i] باشد به اجازه می دهد که در هرم بیشینه به سمت پایین حرکت کند تا ویژگی هرم بیشینه حفظ شود.

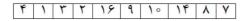


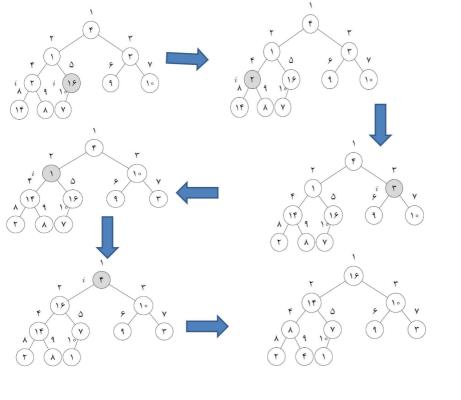
وبالمتفاده از MAXHEAPIFY می توانیم آرایه $A[1\cdots n]$ را به یک هرم بیشینه تبدیل کنیم. الگوریتم MAXHEAPIFY از گرههای داخلی (غیر برگ) درخت می گذرد و بر روی هر گره MAXHEAPIFY را اجرا می کند. دقت کنید که عنصرهای زیر آرایه [T] ۱ مناماً برگهای درخت هستند که خود هرم بیشینه هستند. بنابراین نیاز به اجرای الگوریتم (MAXHEAPIFY روی آنها نیست.

function BuildmaxHeap(array
$$A[1 \cdots n]$$
)
for $i = \lfloor \frac{n}{2} \rfloor$ downto 1 do
MaxHeapify(A, i)

ساختن هرم

آرایه زیر داده شده است. یک هرم بسازید.





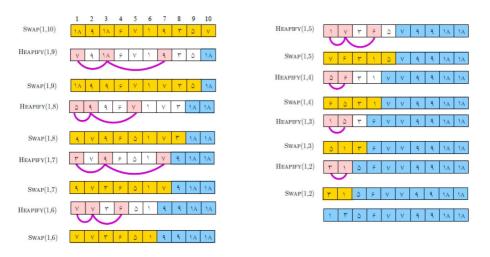
Scanned with CamScanner

مرتبسازی هرمی (heapsort)

```
\begin{array}{ccc} \underline{\text{Build-Heap}\,(A)} \\ 1 & \text{for } i \leftarrow \lfloor \frac{length[A]}{2} \rfloor \text{ downto } 1 \\ 2 & \text{do Heapify}(A,i) \end{array}
```

```
\begin{array}{ccc} \underline{\text{HEAPSORT}}(A) \\ 1 & \underline{\text{BUILD-HEAP}}(A) \\ 2 & \textbf{for } i \leftarrow length[A] \text{ downto } 2 \\ 3 & \textbf{do } \mathrm{swap}(A[1], A[length[A]]) \\ 4 & length[A] \leftarrow length[A] - 1 \\ 5 & \underline{\text{HEAPIFY}}(A, 1) \end{array}
```

مثال



در هم سازی

آدرسدهي مستقيم

فرض کنید میخواهیم اطلاعات ۱۰۰۰۰ دانشجو را دخیره کنیم. همچنین فرض کنید شمارههای دانشجویی، اعدادی بین ۱ تا یک میلیون هستند.

آرایه ای مانند T با یک میلیون خانه و برای هر شماره ی دانشجویی یک خانه از T را در نظر می گیریم.

DIRECT-ADDRESS-SEARCH (T, k)

Return T[k]

Direct-Address-Insert (T, x)

 $T[x.key] \longleftarrow x$

 $\label{eq:direct-Address-Delete} \mbox{Direct-Address-Delete} \ (T,x)$

 $T[x.key] \longleftarrow null$

آدرسدهي مستقيم

$$K\subseteq \{\circ,1,\cdots,m-1\}$$
 و اگر کلیدها متمایز و $T[\circ..m-1]$ خواکر کلیدها متمایز و $T[k]=\begin{cases}x&\text{if }k\in K \text{ and } key[x]=k\\ \mathbf{null}&\text{otherwise}\end{cases}$

• اعمال در (۱) ا

دادهساختاری به نام جدول درهمسازی

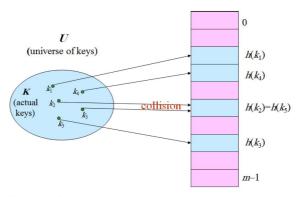
ایده ی کلی بر این اساس است که به جای در نظر گرفتن خود کلیدها، برای آدرسدهی از تابعی از کلیدها استفاده و هر داده را در اندیس متناظر با مقدار آن تابع ذخیره کنیم. حال اگر برد این تابع از مرتبهی تعداد دادهها باشد و این تابع روی کلیدهای مورد نظر به صورت "تقریبا" یکبهیک عمل کند، تمامی اطلاعات را میتوان در آرایهای به اندازهی دادهها ذخیره کرد که مطلوب ترین حالت ممکن است.

(hashing function) تابع درهمسازی

$$h: U \to \{\circ, 1, \ldots, m-1\}$$

تعریف: اگر دو عنصر توسط تابع درهمسازی به یک درایه از جدول متناظر شوند، می گوییم یک برخورد (collision) روی داده است.

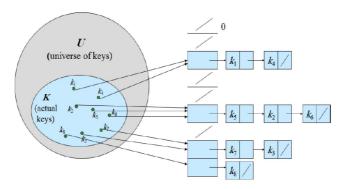
برخورد



در این جا کلیدهای k_0 و k_1 برخورد دارند چون تحت k_1 به یک درایه نگاشته می شوند.

روش زنجیر های (Chaining) برای حل مشکل برخورد

یکی از راه حلهای رفع مشکل برخورد، ذخیره ی اندیسهایی که برخورد کردهاند در یک لیست پیوندی است. درایههای خالی جدول هم لیستهای تهی (null) هستند. به چنین جدولی "جدول درهمسازی با روش زنجیرهای" میگوییم.



روش زنجیرهای (اعمال)

CHAINED-HASH-INSERT (T, x)insert x at the head of the list T[h(x, k)]

Chained-Hash-Search (T, k)search for an element with key k in list T[h(k)]

Chained-Hash-Delete (T, x)delete x from list T[h(x, k)]

 $\Theta(1)$

- فرض: جدول درهم سازی (T) به اندازه ی n عنصر را ذخیره می کند.
 - $\alpha = \frac{n}{m}$ بعنی T (load factor) بعنی α ضریب بارگذاری
 - ه میانگین تعداد عناصری است که در یک زنجیره قرار می گیرند. α
 - بدترین حالت: n عنصر در یک درایه قرار گیرند.
 - بدترین زمان برای جست وجو:
 - به علاوه زمان V(n) به علاوه زمان لازم برای محاسبه تابع در هم سازی.

حال برای مثال میانگین زمان جست وجو را محاسبه می کنیم. بدترین حالت زمانی اتفاق می افتد که کلید k که به دنبال آن هستیم ذخیره نشده باشد. در این صورت باید کل لیست h(k) را پیمایش کنیم. بنابر تعریف، طول این لیست به طور متوسط برابر است با عامل بار:

$E[n_{h(k)}] = \alpha$

پس زمان جست وجو در حالت ناموفق از مرتبه ی $\Theta(1+lpha)$ است. زمان ۱ برای این است که ببینیم کلید در کدام خانه ی

حافظه است و در زمان α باید آرایه ی مربوط به آن خانه را جستوجو کنیم. در حالت جستوجوی موفق نیز با همین استدلال و با توجه به این که کلید k به طور متوسط در فاصله ی θ از ابتدای لیست قرار دارد، زمان جستوجوی از مرتبه ی $\theta(1+\frac{\alpha}{2})$ است.

در مورد زمان درج و حذف اگر از لیست پیوندی دوسویه استفاده کنیم، هر دو عمل در $\Theta(1)$ انجام می شوند. بنابراین در مجموع اگر $\alpha=O(1)$ انجام خواهند شد.

توابع درهمسازي

- یک تابع درهمسازی خوب باید یکنواخت و ساده simlpe uniform hashing
 - بسیاری از توابع درهمسازی فرض می کنند کلید عناصر اعداد طبیعی هستند،
- بنابراین اگر کلید عناصری که میخواهیم ذخیره کنیم طبیعی نباشد باید روشی برای متناظر کردن آنها با اعداد طبیعی بیابیم.
- برای مثال، اگر کلید عناصر رشته هایی از نویسه ها باشد، می توانیم کلید را مجموع کد اسکی نویسه های آن رشته در نظر بگیریم.

- $h(k) = k \mod m \bullet$
- باید از انتخاب مقادیر خاصی برای m اجتناب کنیم.
- ه مثلاً m نباید توانی از ۲ باشد، زیرا اگر $m=\mathsf{T}^p$ معادل p بیت کمارزش k است.
 - به تر است از مقادیر همه ی بیت ها برای محاسبه ی h(k) استفاده شو د.
- m به طور کلی یک عدد اول که نزدیک به توانی از ۲ نباشد انتخاب مناسبی برای m

آدرس دهی باز

ایده ی کلی آن است که اگر برخورد رخ داد، به خانه ی بعدی برویم و همین روند را ادامه دهیم تا در نهایت به یک خانه ی در سیم و یا این که کل آرایه پر شده باشد.

در آدرسدهی باز هر عنصر در یک درایه جدول ذخیره میشود

درج

برای مشخص کردن این که کدام درایه ها باید بررسی شوند تابع در همسازی را به این صورت تعریف می کنیم:

$$h:U*\{\circ, 1,...,m-1\} \rightarrow \{\circ, 1,...,m-1\}$$

در آدرس دهی باز برای هر کلید k نیاز به چک کردن متوالی درایه های زیر داریم:

$$< h(k, \circ), h(k, 1), ..., h(k, m - 1) >$$

حال برای درج داده با کلید k کافی است با همین ترتیب جدول را وارسی و داده را در اولین خانه ی خالی ذخیره کنیم. به طریق مشابه، برای جستوجوی داده با کلید k دوباره با همین ترتیب خانهها را وارسی می کنیم. اگر کلید k را یافتیم که جستوجو موفق بوده است و اگر به خانهای خالبی رسیدیم، دیگر نیازی به ادامهی وارسی نیست و جستوجو ناموفق بوده است. در زیر شبه کدهای متناظر با آنچه گفته شد، آورده ب

Hash-Insert (T, k)

$$1 i \leftarrow 0$$

2 repeat

$$j \leftarrow h(k,i)$$

4 if
$$T[i] = null$$

$$5 T[j] \leftarrow k$$

7 else
$$i \leftarrow i + 1$$

8 until
$$i = m$$

9 error "hash table overflow"