# 仿真实验(1)

以下实验以实验报告的形式(Word 文件,包括程序、结果或图形) 递交电子版本

## 实验内容 1

实验目的:熟悉 Mworks 及其在模型表示方法,掌握用 Mworks 进行方块图的转化。

#### 实验内容:

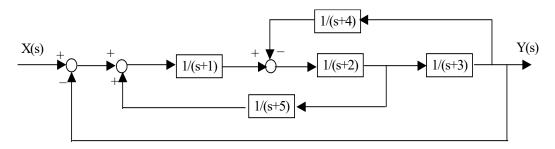
1. 给定连续系统状态空间方程

$$\dot{x} = \begin{bmatrix} -2.8 & -1.4 & 0 & 0 \\ 1.4 & 0 & 0 & 0 \\ -1.8 & -0.3 & -1.4 & -0.6 \\ 0 & 0 & 0.6 & 0 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} u$$

$$y = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} x$$

求传递函数模型和零极点模型,并判断其稳定性。

2. 系统方块图如图所示:



求输入输出传递函数。(并与方框图法得到的传递函数进行比较)

## 实验内容 2:

实验目的:熟悉 Mworks 的绘图方法,掌握用 Mworks进行控制系统时域分析的方法。

#### 实验内容:

1. 典型二阶系统  $H(s)=\frac{\omega_n^2}{s^2+2\xi\omega_n s+\omega_n^2}$ ,其中 $\omega_n$ 为自然频率(无阻尼振荡频率), $\xi$ 为相

对阻尼系数, 试绘制

- 1) 当 $\omega_n$  = 6,  $\xi$  分别为 0.1,0.2,...,1.0,2.0 时的单位阶跃响应。(绘制在同一张图上)
- 2) 当 $\xi = 0.7$ ,  $\omega_n$ 取 2,4,6,8,10,12 时的单位阶跃响应。(绘制在同一张图上)

提示: 绘制在同一张图上可以采用以下方法

figure(1);

hold on;

.....

hold off

2. 编程计算二阶系统  $G(s) = \frac{1}{s^2 + s + 1}$  的时域指标(上升时间,超调量,峰值时间,稳态时间)。(可以利用公式,也可以根据阶跃响应的输出值,利用定义得到)

## 实验内容 3:

实验目的:熟悉 Mworks 中根轨迹的分析方法,掌握用 Mworks进行根轨迹的分析与设计。

#### 实验内容:

1. 非单位反馈控制系统的传递函数为:

$$G(s) = \frac{10A(s^2 + 8s + 20)}{s(s+4)} \qquad H(s) = \frac{0.2}{s+2}$$

绘制系统的根轨迹,确定具有最小阻尼比 $\xi$ 的放大系数A,并用零、极点、增益形式表示闭环传递函数。

2. 
$$G(s) = \frac{K(s^2 + 6s + 13)}{s(s+3)}$$
  $H(s) = \frac{1}{s+1}$ 

假设峰值 Mp=1.0948,确定满足 Mp 的 ξ 值对应的 K 值,并用零极点增益方式表示闭环传递函数。(计算精度±0.05)