

# Novos Paradigmas de Rede 2023/2024

Afonso Marques :: pg53601

André Alves :: pg53651

Renato Gomes :: pg54174

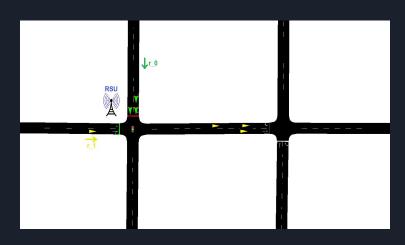
## Introdução

 Neste trabalho, foi elaborado um protótipo funcional de um sistema de semáforos inteligentes suportado por comunicações veiculares. Inicialmente, os veículos enviam mensagens sobre a sua mobilidade para outros veículos e unidades fixas nos cruzamentos, permitindo que os semáforos físicos melhorem a fluidez do tráfego.

• Esses semáforos podem ser removidos posteriormente, substituídos por sinais transmitidos diretamente aos veículos, permitindo decisões em tempo real. Numa fase avançada, o semáforo virtual pode ser distribuído entre os veículos, que decidirão quando parar ou avançar com base nas mensagens recebidas. O foco principal está na arquitetura do sistema e nos algoritmos de comunicação entre as entidades envolvidas.

### Cenário em Estudo

 O cenário de estudo foi baseado num cruzamento simples da cidade de Espinho, no distrito de Aveiro.

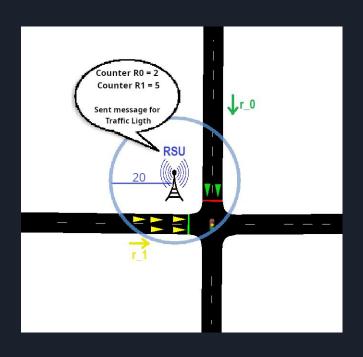




#### Contém:

- Um semáforo,
- Uma Road Side Unit (RSU),
- Duas rotas de sentido único que se intersectam no cruzamento com o semáforo.

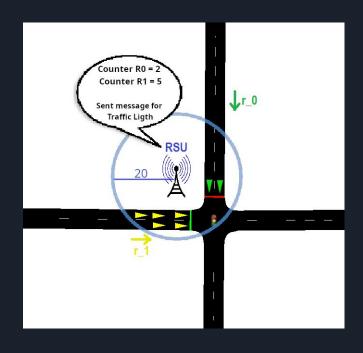
#### Gestão de Fases do Semáforo



- A gestão das fases do semáforo é feita com base em contadores presentes na RSU.
- Sempre que um veículo consegue comunicar com a RSU, ele envia uma mensagem V2X (do tipo GreenWaveMsg), indicando a sua rota e ID.

 Esta informação é guardada na RSU, permitindo que esta vá contabilizando o número de carros em cada rota.

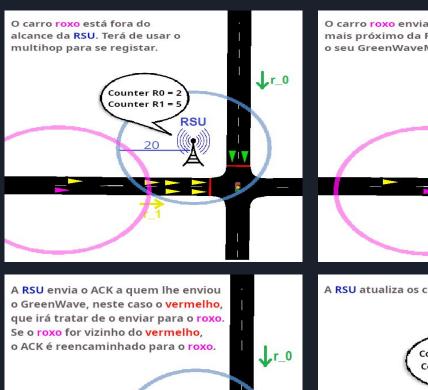
#### Gestão de Fases do Semáforo



- Após se acumularem carros nas duas rotas, a RSU analisa os contadores e indica ao semáforo através de uma mensagem V2X (do tipo RSUMsg), qual o programa que deve ser ativado.
- O semáforo contém 4 programas:
  - o "0" rota r\_0 a verde
  - º "1" programa genérico
  - o "2" rotar 1 a verde
  - "3" tudo a vermelho
- De forma a permitir uma demonstração mais clara do cenário, o programa padrão a ser usado pelo semáforo é o "3".

# Encaminhamento Multi-hop

- Um veículo quando é gerado tenta de imediato enviar a sua mensagem de registo. Para isso irá verificar se está dentro do alcance da RSU. Se essa distância for menor que o raio da RSU, então manda o GreenWaveMsg diretamente em unicast para ela, sem saltos intermédios. Caso esteja fora do alcance, utiliza o protocolo de multihop.
- Em multihop, o veículo envia a sua mensagem em unicast para o seu vizinho que se encontra mais próximo da RSU. Desta forma o caminho que o pacote tomará será sempre o menor possível.
- A aplicação CarSendsCamAPP realiza o envio de mensagens do tipo InterVehicleMsg, que contêm informação relativamente ao 'ID' do veículo que a envia e a sua posição em coordenadas cartesianas. Estas mensagens são enviadas em broadcast para todos os outros veículos que estejam no seu alcance, passando a ficar registado como vizinho nos veículos que o rodeiam.
- O veículo que procura fazer o registo através do multihop, pode então consultar todos os seus vizinhos e assim determinar qual deles está mais perto da RSU e encaminhar-lhe. O veículo que recebe essa mensagem faz a mesma lógica: se estiver dentro do alcance da RSU, manda para ela diretamente em unicast, caso contrário reencaminha para um vizinho dele.
- Na volta, é enviado um ACK da RSU para o veículo que originalmente mandou o registo. Este ACK pode ser enviado diretamente ou em multihop.

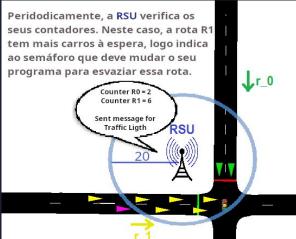












# Encaminhamento Multi-hop

- Algumas limitações do protocolo implementado consistem em:
  - 1. Apesar de se ter reduzido bastante a quantidade de mensagens enviadas em broadcast, os veículos continuam a usar esta forma de propagação para se darem a conhecer aos veículos à sua volta.
  - 2. O envio de GreenWaveMsg por multihop (de um carro para a RSU) está relativamente bem implementado, fazendo uso, se necessário, de vários saltos para chegar à RSU; no entanto, o envio de uma RSUMsg com ACK (da RSU para o carro) usa um multihop muito limitado, permitindo apenas um salto intermédio. Caso falha, terá de tentar de novo.
  - 3. Não existe um controlo eficaz que permita regular quantas vezes uma mensagem de GreenWave é enviada, pelo que não fica claro se foi apenas enviada uma vez ou múltiplas vezes.

#### Semáforo Virtual

- Além da comunicação existente, o RSU deve enviar mensagens com instruções específicas aos veículos, indicando se devem parar ou avançar. Para implementar o semáforo virtual, o grupo pensou em usar o algoritmo na RSU que determina a sequência de verde e vermelho para cada via. Com base nessa sequência, o RSU iria enviar mensagens com as ordens correspondentes aos veículos na proximidade do cruzamento.
- A ideia que o grupo propõe é a utilização do protocolo multihop, para a propagação das mensagens de 'stop' e avanço entre os veículos. Isto permitiria que a ordem fosse distribuída de forma eficiente, mesmo em cenários com veículos fora do alcance direto do RSU.
- Quando o RSU determina que uma determinada via deve parar, ele envia uma mensagem de 'stop' aos veículos mais próximos do cruzamento. Esses veículos, ao receberem a mensagem, começam a reduzir a velocidade e, eventualmente, param. Os veículos que recebem a mensagem do RSU também têm a responsabilidade de retransmitir, através do multihop, essa mensagem para os veículos que estão atrás deles.
- Infelizmente, devido à falta de tempo, não conseguimos implementar a etapa 3, sendo que as nossas principais dificuldades foram como tratar da paragem dos veículos e como indicar à RSU se um carro já estava na proximidade do cruzamento.