

TP2 Programmation répartie Sockets en C

Safa YAHY

Exercice 1 : Serveur UDP

Dans cet exercice, nous considérons un serveur UDP pour le protocole Echo, un protocole très simple souvent utilisé pour illustrer la programmation avec sockets. Recupérez depuis Ametice le code (serveur_udp_echo.cxx) et répondez aux questions suivantes :

- 1) Qu'est ce qui vous permet de confirmer que le protocole transport utilisé ici est bien UDP et non pas TCP ?
- 2) Est-ce que ce serveur respecte le schéma général d'un serveur UDP ?
- 3) Quelle adresse IP et quel port utilise-t-il en local ?
- 4) A quel niveau le serveur se bloque-t-il pour attendre les requêtes des clients ?
- 5) Comment le serveur récupère-t-il l'adresse de la socket du client ?
- 6) A quel niveau l'utilise-t-il par la suite ?
- 7) Selon le code de ce serveur, à quoi consiste le protocole Echo en UDP ?
- 8) Supposons que le message envoyé par le client est plus long que le buffer qu'utilise le serveur dans recvfrom(). Est-ce qu'on peut récupérer la suite du message en appelant encore une fois recvfrom() (comme nous l'avons déjà vu en TCP)? Que peut on dire par rapport à la taille des buffer en UDP ?

Exercice 2 : Client UDP

Implémentez un client echo en UDP. Ce client doit permettre à l'utilisateur de saisir un message depuis le clavier, de l'envoyer au serveur et d'afficher le message qui lui est envoyé ensuite par le serveur.

Testez-le avec le serveur précédent aussi bien en local qu'en réseau.

Exercice 3 : Fonction gethostbyname()

Rappelons qu'une adresse de socket (c-à-d une structure sockaddr_in) comprend, entre autres, une adresse IP de type struct in_addr. C'est pour cela qu'on utilise souvent la fonction inet_aton() qui convertit une adresse IP donnée sous forme d'une chaîne de caractères vers une adresse IP sous forme d'une structure in_addr.

Or, une telle fonction ne s'applique pas à des noms de machines tels que www.google.com. Si on exécute par exemple :

```
struct in_addr adresse ;  
cout << inet_aton("www.google.com", &adresse) << endl;
```

On aura comme affichage "0" ce qui indique une erreur de conversion.

Par conséquent, dans le cas où on connaît plutôt le nom d'une machine et non pas son adresse IP, il faut d'abord obtenir l'adresse IP associée à ce nom de machine (faire une résolution DNS). Une possibilité de le faire en C est d'utiliser la fonction **gethostbyname()** :

```
struct hostent *gethostbyname(const char *name);
```

qui étant donné un nom de machine donné par le paramètre “name”, retourne un pointeur vers une structure **hostent** qui contient des informations sur la machine en question. La structure hostent se définit comme suit :

```
struct hostent {  
    char *h_name; /* Official (canonical) name of host */  
    char **h_aliases; /* NULL-terminated array of pointers to alias strings */  
    int h_addrtype; /* Address type (AF_INET or AF_INET6) */  
    int h_length; /* Length (in bytes) of addresses pointed to by h_addr_list  
    char **h_addr_list; /* NULL-terminated array of pointers to host IP addresses (in_addr or  
                        in6_addr structures) in network byte order */  
};  
  
#define h_addr h_addr_list[0]
```

Une utilisation de cette fonction est illustrée par la fonction testgethostbyname() disponible sur Ametice dans aboutgethostbyname.cxx

- 1) Récupérez et comprenez le code associé. Testez cette fonction avec le nom de machine www.yahoo.com.
- 2) Dans le même fichier, on définit une autre fonction à savoir **getadresseIP()**. Que fait-elle ?
- 3) Comment peut-on utiliser la fonction **getadresseIP()** dans le client HTTP du TP 1 pour lui permettre d'accéder à un serveur Web en connaissant son nom de machine ?

Exercice 4 (Facultatif : Multiplexage avec select())

Certaines applications peuvent avoir besoin de surveiller plusieurs descripteurs de fichiers pour voir si c'est possible de faire des E/S dessus. Deux solutions sont possibles :

- utiliser des E/S non bloquantes
- ou utiliser des processus / threads.

Si on veut surveiller plusieurs descripteurs de fichiers avec des E/S non bloquantes, on peut appliquer périodiquement des E/S non bloquantes sur eux. Néanmoins, si la période est longue, cela induit un temps de réponse inacceptable. En revanche, s'il est très court, cela consomme des ressources CPU.

Pour l'utilisation des processus, cela est coûteux. Les threads le sont aussi (bien que moins que les processus) et leur utilisation peut être en plus complexe (gérer l'exclusion mutuelle, utiliser des pools de thread, etc.).

Une des alternatives est d'utiliser le multiplexage des E/S avec les fonctions `select()` et `poll()`. Ces fonctions ont été largement utilisées et sont portables. Néanmoins, elles ne passent pas très bien à l'échelle pour traiter des centaines de milliers de descripteurs de fichier.

Une autre possibilité est d'utiliser `epoll()` qui permet de passer à l'échelle mais elle est moins portable. Enfin, on a aussi E/S orientées signaux qui passent bien à l'échelle. Cependant, ils sont moins portables et aussi complexes à mettre en oeuvre.

Nous nous intéressons ici uniquement à la fonction `select()`. Cette fonction se bloque pour scruter plusieurs descripteurs de fichiers, dès que l'un d'eux est prêt pour une lecture ou une écriture, elle retourne. Voici son profil.

```
#include <sys/time.h>
#include <sys/select.h>
```

```
int select(int nfd,
           fd_set *readfds,      // liste DFs à scruter pour lecture
           fd_set *writefds,     // liste DFs à scruter pour écriture
           fd_set *exceptfds,    // liste DFs de données urgentes.
           struct timeval *timeout); // délai maximum d'attente
```

retourne le nombre de descripteurs de fichiers prêts, 0 sur timeout, ou -1 en cas d'erreur.

La manipulation des listes de DFs (de type `fd_set`) se fait via les macros suivantes :

```
#include <sys/select.h>

void FD_ZERO(fd_set *fdset); // initialise l'ensemble pointée par fdset à l'ensemble vide
void FD_SET(int fd, fd_set *fdset); // rajoute l'élément fd à la liste fdset
void FD_CLR(int fd, fd_set *fdset); // supprime fd de fdset
int FD_ISSET(int fd, fd_set *fdset); // vérifie si fd est dans fdset.
```

Les arguments `readfds`, `writefds` et `exceptfds` doivent être initialisés avant l'appel de `select` pour contenir les DFs à scruter. Au retour de `select()`, ils contiennent les DFs prêts. Si on utilise un `select` plusieurs fois, il faut penser à réinitialiser les listes de DFs à chaque fois.

Le paramètre `nfd` doit être initialisé à la plus grande valeur de DF scruté (dans les trois listes de DFs) à laquelle on rajoute 1.

La structure `timeval` est définie comme suit :

```
struct timeval {
```

```
time_t tv_sec;           /* Seconds */
suseconds_t tv_usec; /   * Microseconds */
};
```

Si timeout vaut “null”, alors select() se bloque indéfiniment. Si les deux champs sont nuls, alors il revient immédiatement.

Enfin, voici une situation où ce principe de multiplexage a un sens. En fait, certains services réseau sont rarement sollicités et donc les serveurs associés ne font qu'attendre des clients tout en consommant des ressources. Afin d'économiser ces dernières, au lieu de lancer un processus par service, on peut utiliser un seul processus qui attend les demandes de connexion ou les requêtes en UDP et lance le service associé uniquement quand c'est nécessaire. C'est le cas du superserveur “inetd”.

Question :

Implémentez, en utilisant select(), un serveur daytime qui supporte aussi bien le mode TCP que le mode UDP. Plus précisément,

- 1) pour les deux services, il crée une socket du type approprié et la lie à la bonne adresse locale (appel socket() et appel bind()). S'il s'agit d'une socket TCP, alors elle est mise en mode écoute (appel listen()).
- 2) Il utilise la fonction select() pour surveiller ces deux sockets.
- 3) l'appel select() se bloque jusqu'à ce qu'une socket UDP ait un datagramme disponible ou une socket TCP reçoit une demande de connexion. S'il s'agit de TCP, inetd fait en plus un appel accept().
- 4) Lance le bon traitement
- 5) revient à l'étape 2°.