



**UNIVERSIDAD DE BUENOS AIRES**

Facultad de Ciencias Exactas y Naturales

Departamento de Matemática

## **Título a definir**

Axel Sirota

Director de Tesis: Dr. Pablo Amster

Lugar de Trabajo: Departamento de Matemática- FCEyN (UBA)

Buenos Aires, Septiembre?? de 2018.

# Índice general

# Capítulo 1

## Intuición

Usemos un caso modelo para ejemplificar porque no es probable que los metodos de primer orden (entre ellos *gradient descent* ) convergan a puntos silla. Sea  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  dada por  $f(x) = \frac{1}{2}x^T Hx$  con  $H = \mathbf{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ ; supongamos además que  $\lambda_1, \dots, \lambda_k > 0$  y  $\lambda_{k+1}, \dots, \lambda_n < 0$ .

Si usamos en la base canónica de  $\mathbb{R}^n$   $\{e^1, \dots, e^n\}$  entonces:

$$f(x) = f(x^1, \dots, x^n) = \frac{1}{2} (\lambda_1 x_1^2 + \dots + \lambda_n x_n^2)$$

Por lo tanto:

$$\nabla f(x) = \lambda_i x_i e^i = 0 \iff x = x_1 e^1 = 0$$

Y tenemos que en el único punto crítico el Hessiano de  $f$  es  $\nabla^2 f(0) = H$ .

Recordemos que si  $g(x) = x - \alpha \nabla f(x)$  entonces *gradient descent* está dado por la iteración  $x_{t+1} = g(x_t) := g^t(x_0)$  con  $t \in \mathbb{N}$  y  $x_0 \in \mathbb{R}^n$ , y en este caso esta representado por:

$$\begin{aligned} x_{t+1} &= g(x_t) \\ &= x_t - \alpha \nabla f(x_t) \\ &= (1 - \alpha \lambda_i) x_{it} e^i \\ &= (1 - \alpha \lambda_i) \langle x_t, e^i \rangle e^i \end{aligned}$$

Por lo tanto por inducción es fácil probar que:

$$x_{t+1} = (1 - \alpha \lambda_i)^t \langle x_0, e^i \rangle e^i$$

Sea  $L = \max_i |\lambda_i|$  y supongamos que  $\alpha < \frac{1}{L}$ , luego:

$$\begin{aligned} 1 - \alpha \lambda_i &< 1 \quad \text{Si } i \leq k \\ 1 - \alpha \lambda_i &> 1 \quad \text{Si } i > k \end{aligned}$$

Con lo que concluimos que:

$$\lim_t x_t = \begin{cases} 0 & \text{Si } x \in E_s := \langle e^1, \dots, e^k \rangle \\ \infty & \text{Si no} \end{cases}$$

Finalmente, si  $k < n$  entonces concluimos que:

$$P_{\mathbb{R}^n}(\{x \in \mathbb{R}^n / \lim_t g^t(x) = 0\}) = |E_s| = 0$$

Para notar este fenómeno en un ejemplo no cuadrático consideremos  $f(x, y) = \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4}y^4 - \frac{1}{2}y^2$ , reproduciendo los calculos anteriores:

$$\begin{aligned} \nabla f &= (x, y^3 - y) \\ g &= ((1 - \alpha)x, (1 + \alpha)y - \alpha y^3) \\ \nabla^2 f &= \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3y^2 - 1 \end{pmatrix} \end{aligned} \tag{1.1}$$

De lo que vemos que los puntos críticos son:

$$z_1 = (0, 0) \quad z_2 = (0, 1) \quad z_3 = (0, -1)$$

Y del criterio del Hessiano concluimos que  $z_2, z_3$  son mínimos locales mientras que  $z_1$  es un punto silla. De la intuición previa, como en  $z_1$  el autovector asociado al autovalor positivo es  $e^1$  podemos intuir que:

**Lema 1.0.0.1** Para  $f(x, y) = \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{4}y^4 - \frac{1}{2}y^2$  resulta que  $E_s = \langle t * e^1 / t \in \mathbb{R} \rangle := W_s$

Asumiendo el resultado por un momento, dado que  $\dim_{\mathbb{R}^2}(E_s) = 1 < 2$  entonces  $P_{\mathbb{R}^2}(E_s) = 0$  que es lo que queríamos verificar. Demostremos el lema ahora:

**Demostración** Del lema Sea  $x_0 \in \mathbb{R}^n$  y  $g$  la iteración de *gradient descent* dada por 1, luego:

$$(x_t, y_t) = g^t(x, y) = \begin{pmatrix} (1 - \alpha)^t x_0 \\ g_y^t(y_0) \end{pmatrix} \xrightarrow{(t \rightarrow \infty)} \begin{pmatrix} 0 \\ \lim_t g_y^t(y_0) \end{pmatrix}$$

Por lo que todo depende de  $y_0$ . Analizando  $\frac{dg_y}{dy} = 1 + \alpha - 3\alpha y^2$  notemos que:

$$\begin{aligned} \left| \frac{dg_y}{dy} \right| < 1 &\iff |1 + \alpha - 3\alpha y^2| < 1 \\ &\iff -1 < 1 + \alpha - 3\alpha y^2 < 1 \\ &\iff -2 - \alpha < -3\alpha y^2 < -\alpha \\ &\iff \sqrt{\frac{2 + \alpha}{3\alpha}} > |y| > \sqrt{\frac{1}{3}} \\ &\iff \sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} > |y| > \sqrt{\frac{1}{3}} \end{aligned}$$

Por lo que por el Teorema de Punto Fijo de Banach:

$$\lim_t g_y^t(y_0) = \begin{cases} 1 & \text{Si } \sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} > y_0 > \sqrt{\frac{1}{3}} \\ -1 & \text{Si } \sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} < -y_0 < \sqrt{\frac{1}{3}} \end{cases}$$

Si analizamos simplemente los signos de  $g$  y  $\frac{dg_y}{dy}$  en los otros intervalos podemos concluir que:

$$\lim_t g_y^t(y_0) = \begin{cases} -\infty & \text{Si } y_0 > \sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} \\ 1 & \text{Si } \sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} > y_0 > 0 \\ -1 & \text{Si } -\sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} < y_0 < 0 \\ \infty & \text{Si } y_0 < -\sqrt{\frac{1 + \frac{2}{\alpha}}{3}} \end{cases}$$

Dedujimos entonces que  $(x, y) \in E_s \iff (x, y) = (t, 0) \ t \in \mathbb{R} \iff (x, y) \in W_s$ . ■