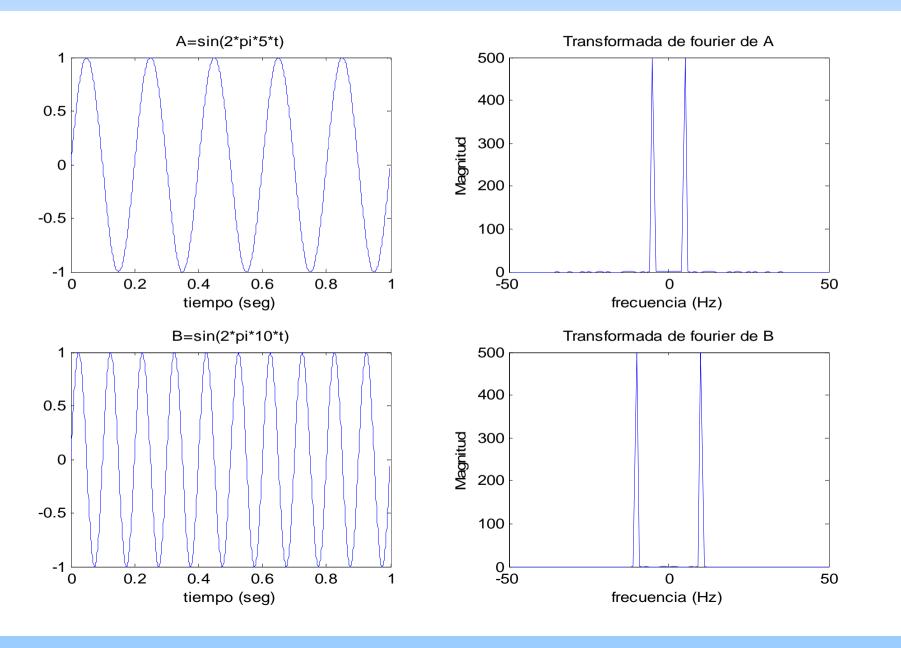
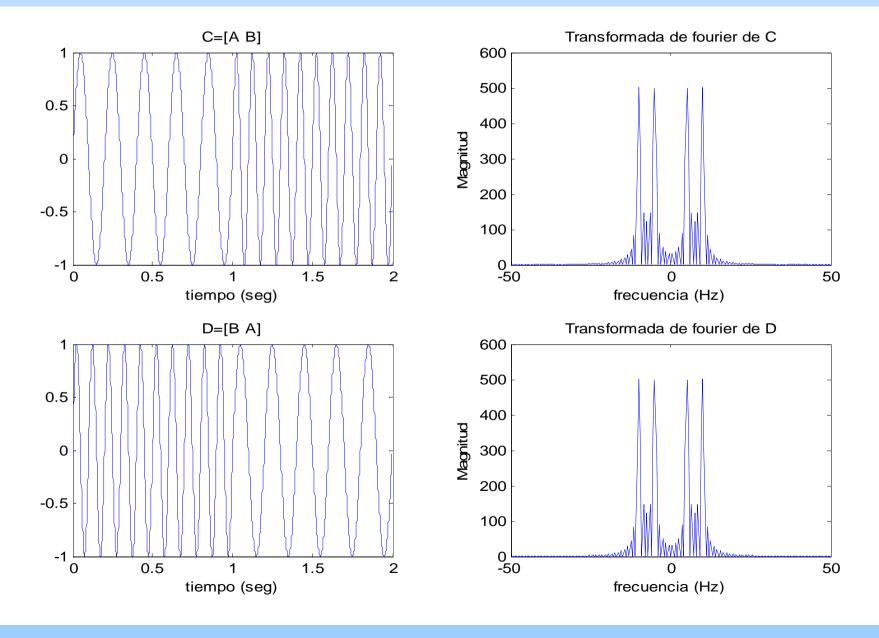


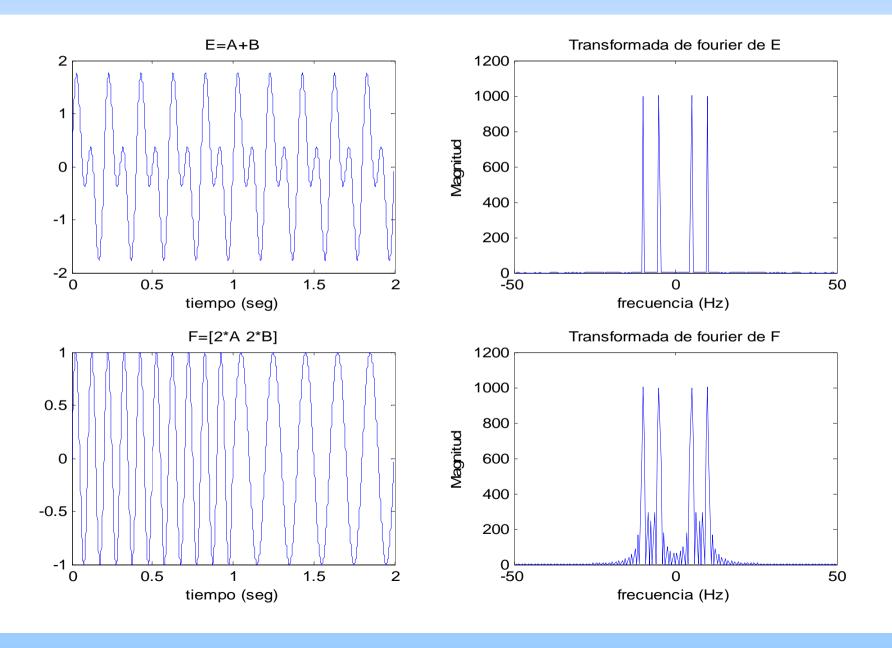
por Leandro Di Persia

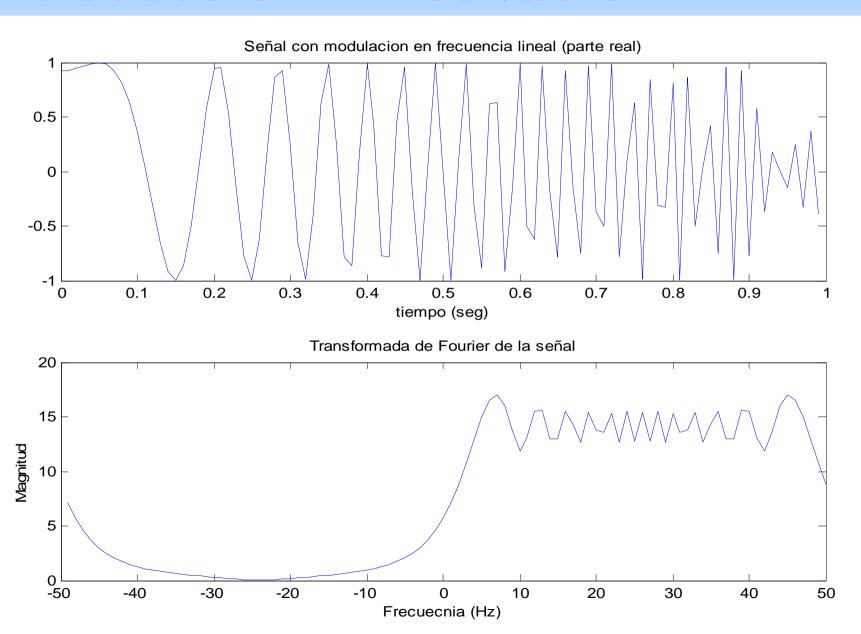
Unidad X- Análisis tiempofrecuencia

- Introducción motivación
- Transformada de Fourier de Tiempo corto
- Diferentes ventanas Transformada de Gabor
- Principio de Incertidumbre Resolución temporal y frecuencial
- Redundancia de la STFT
- Transformada Wavelet continua y discreta
- Distribución de Wigner Ville





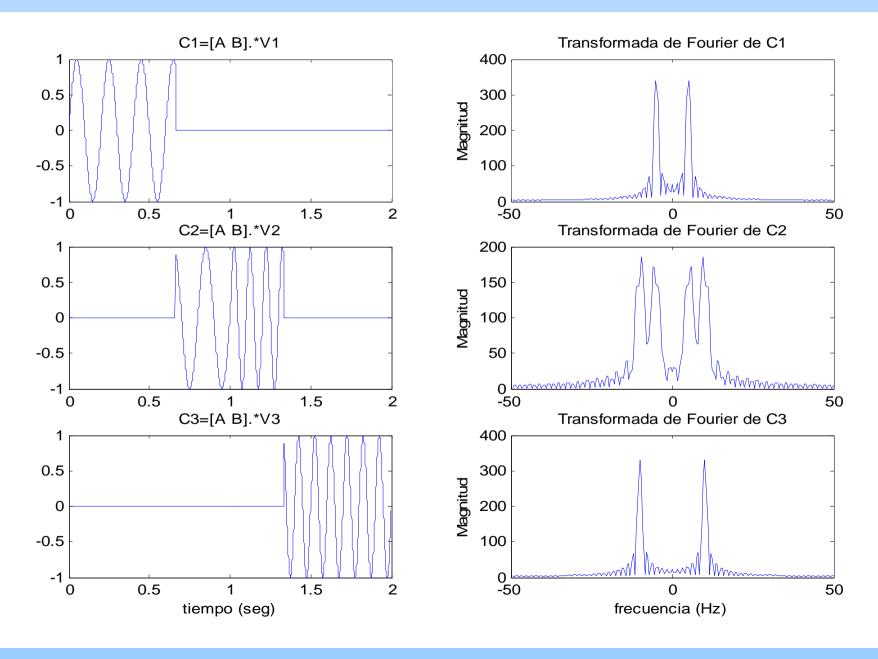




Motivación

- No alcanza con conocer la información de frecuencias → se necesita información sobre los tiempos en los que ocurren esas frecuencias
- Fourier → no hay información de tiempo
- Ocurre en señales no estacionarias (parámetros variables en el tiempo)
- Otro ejemplo: el ejercicio de la guía de TF en el que había que determinar el momento en que se tocaba una nota

Motivación



Dada una ventana real simétrica, tal que g(t) = g(-t)

Se genera una base al desplazarla y modularla con una frecuencia ξ , y se obtiene un "átomo tiempo-frecuencia":

$$g_{u,\xi}(t) = e^{i\xi t}g(t-u)$$

Suponiendo que ha sido normalizada de forma que $\|g_{u,\xi}(t)\|=1$, la STFT o Transformada de Fourier Ventaneada se obtiene mediante el producto interno $\langle f(t), g_{u,\xi}(t) \rangle$:

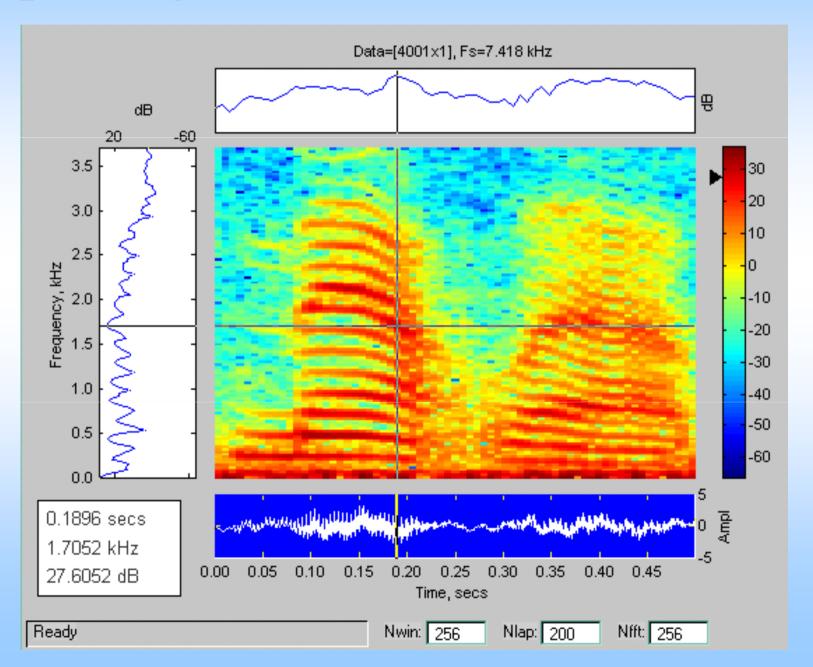
$$Sf(u,\xi) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)g_{u,\xi}^{*}(t)dt = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)g(t-u)e^{-i\xi t}dt$$

- STFT → función de dos variables, gráfico en 3D
- Gráficos en escalas de colores, vistos desde arriba
- Se suele graficar el "Espectrograma" en lugar de la STFT, definido de la siguiente forma:

$$Psf(u,\xi) = \left| Sf(u,\xi) \right|^2 = \left| \int_{-\infty}^{\infty} f(t)g(t-u)e^{-i\xi t} dt \right|^2$$

Es una función de densidad de energía

Espectrograma de una señal de voz



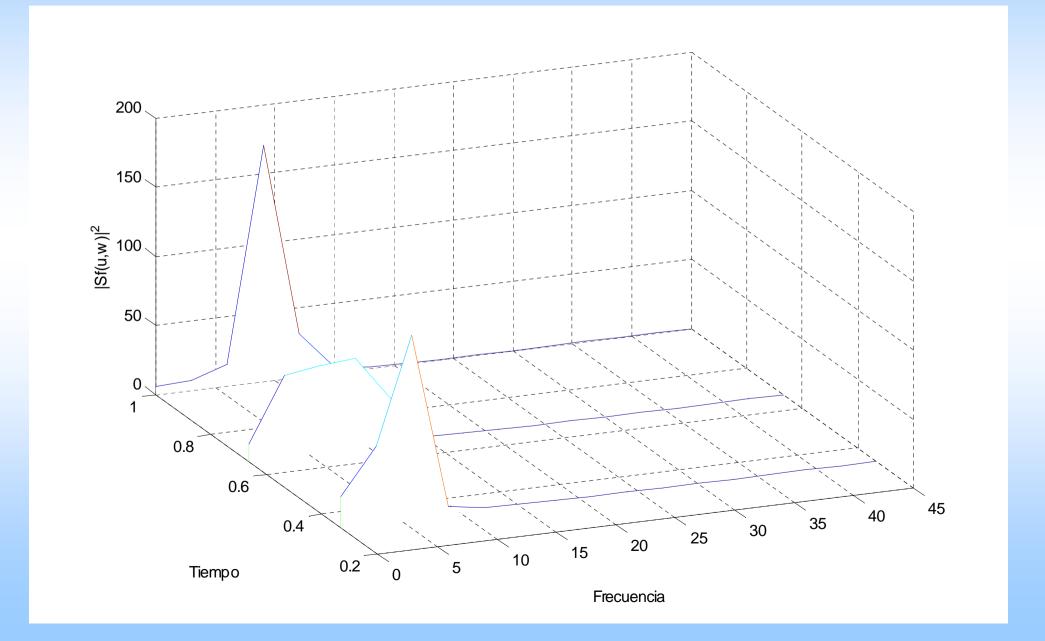
En el caso discreto, tenemos las siguientes ecuaciones

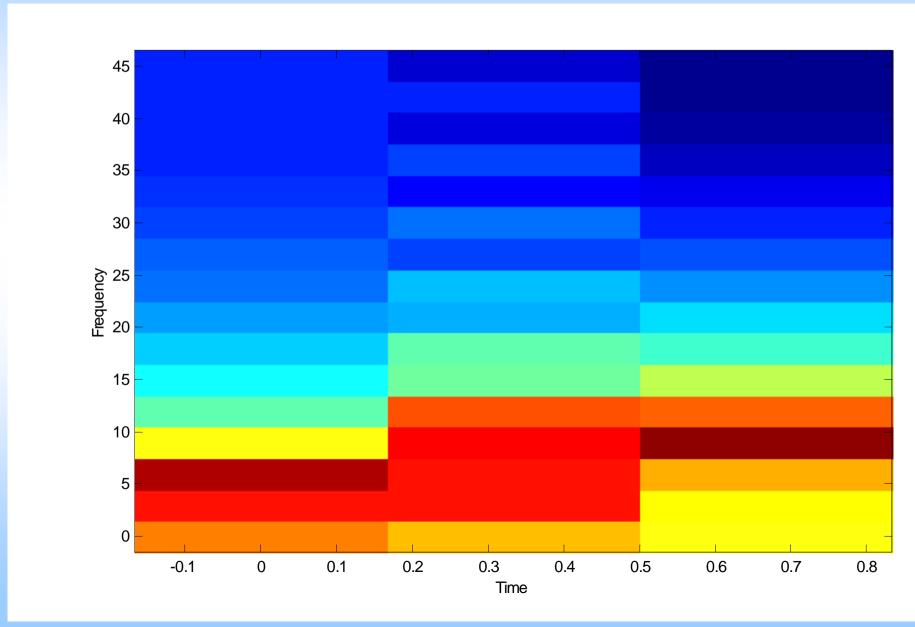
equivalentes:

$$g_{m,l}[n] = g[n-m]e^{-\frac{i2\pi ln}{N}}$$

$$Sf[m,l] = \left\langle f[n], g_{m,l}[n] \right\rangle = \sum_{n=0}^{N-1} f[n]g[n-m]e^{\frac{-i2\pi ln}{N}}$$

$$Psf[m,l] = |sf[m,l]|^2 = \left| \sum_{n=0}^{N-1} f[n]g[n-m]e^{\frac{-i2\pi ln}{N}} \right|^2$$





 Para la STFT son válidas las siguientes fórmulas de reconstrucción:

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} Sf(u,\xi)g(t-u)e^{i\xi u}d\xi du$$

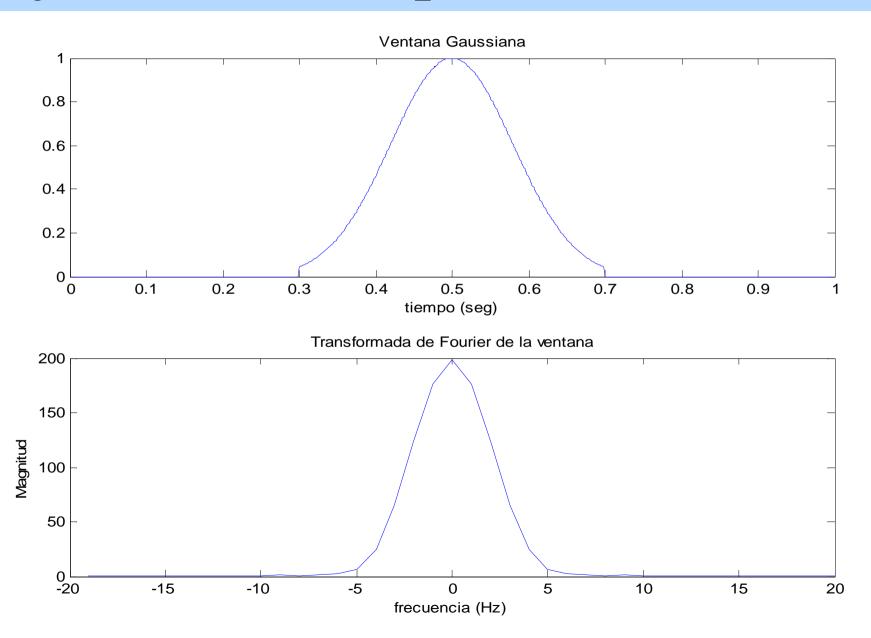
$$f[n] = \frac{1}{N} \sum_{m=0}^{N-1} \sum_{l=0}^{N-1} Sf[m,l] g[n-m] e^{\frac{-i2\pi ln}{N}}$$

Diferentes ventanas -Transformada de Gabor

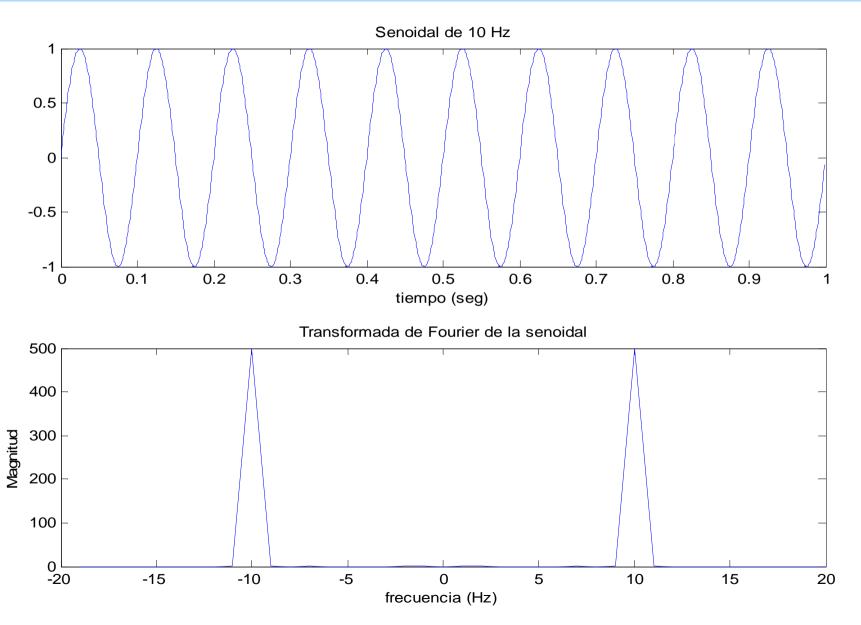
- Los ejemplos anteriores fueron generados a partir de una ventana g(t) cuadrada
- Otras ventanas: Hanning, Hamming, Blackman, etc.
- En el trabajo original de Gabor, la ventana usada era una Gaussiana, y a la STFT con esta ventana se le llama Transformada de Gabor en su honor.

$$g_{gabor}(t) = e^{\frac{-18t^2}{2}}$$

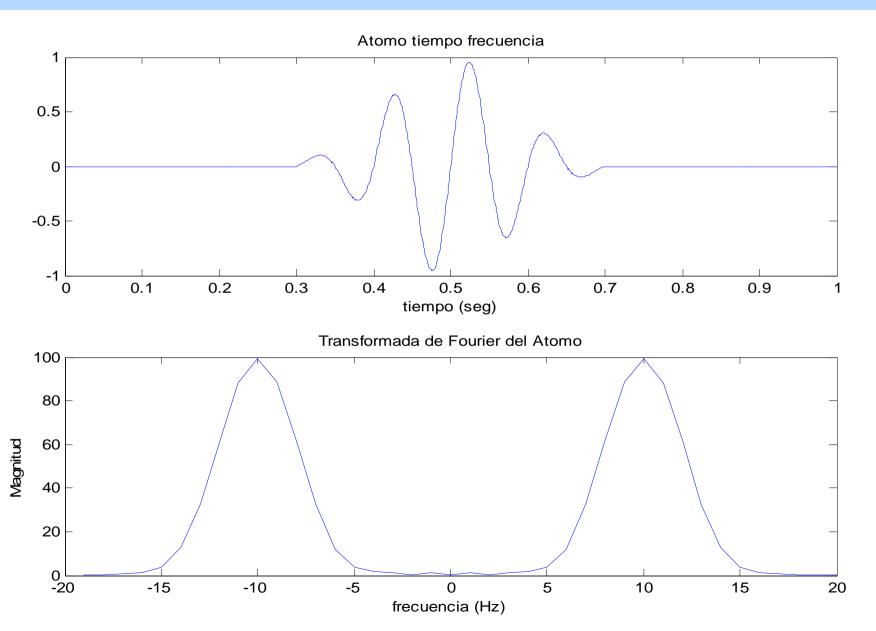
Ej.: Átomo tiempo-frecuencia



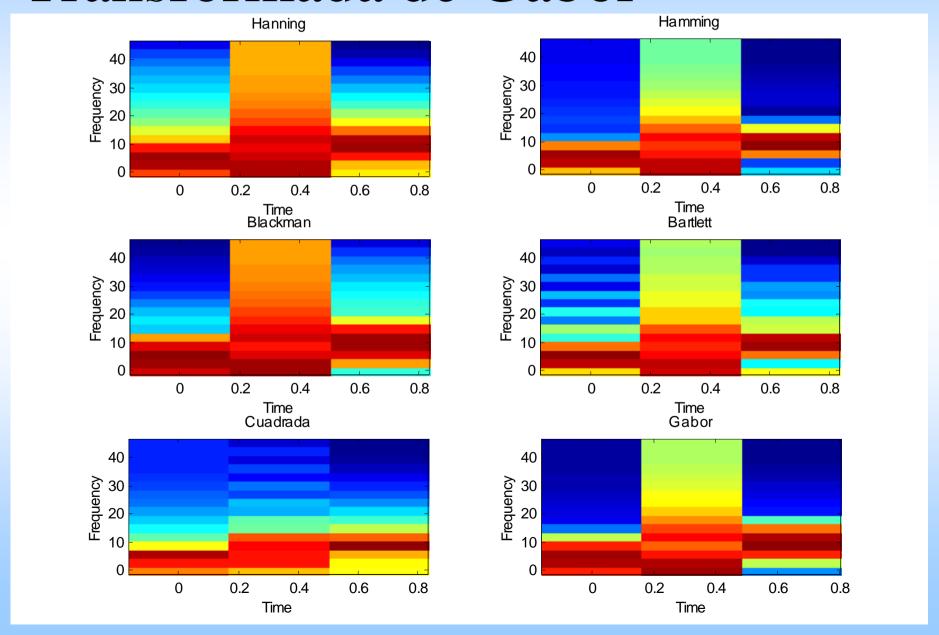
Ej.: Átomo tiempo-frecuencia



Ej.: Átomo tiempo-frecuencia

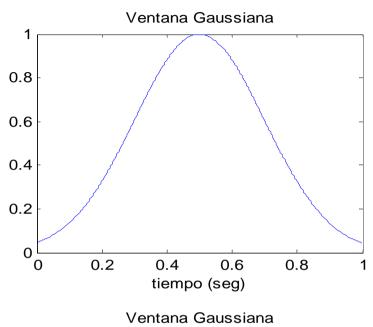


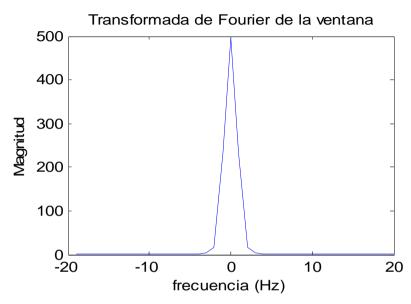
Diferentes ventanas -Transformada de Gabor

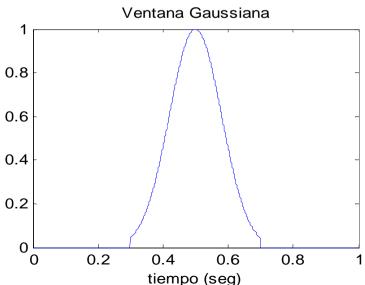


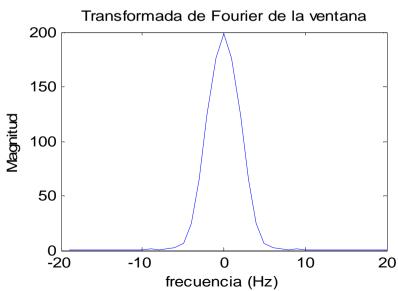
- Las transiciones en el tiempo no se conocen con exactitud
- Mas resolución temporal: ventanas mas chicas, mayor cantidad de ventanas
- "Soporte compacto": una ventana que permite concentrarse en una región determinada
- Pero, ¿cómo se traduce esto en el dominio frecuencial?
- En los ejercicios de Fourier se vio que las funciones muy localizadas en el tiempo tendían a tener espectros deslocalizados

Resolución tiempo-frecuencia









• Estas ideas aparecen expresadas en el principio de Incertidumbre de Heisemberg:

La varianza temporal σ_t y la varianza frecuencial σ_{ω} de una función $f(t) \in L^2(\square)$ satisface la siguiente inecuación

$$\sigma_t \sigma_\omega \geq \frac{1}{2}$$

(Recordar que la varianza mide el grado de dispersión de un proceso aleatorio con respecto a la media)

- Dada una ventana g(t), la inecuación se convierte en igualdad
- Para cada valor de u y ξ , hay un rectángulo de incertidumbre de lados σ_t y σ_ω , con área de al menos 1/2.
- En la STFT la función g(t) permanece siempre igual (solo se desplaza en el tiempo) ⇒
 Resolución uniforme tanto en tiempo como en frecuencia

Localización

Tiempo medio

$$t_{m} = \frac{1}{E_{f}} \int_{-\infty}^{\infty} t \left| f(t) \right|^{2} dt$$

Frecuencia media

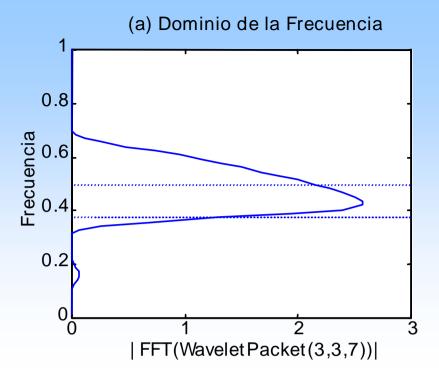
$$\omega_{m} = \frac{1}{E_{f}} \int_{-\infty}^{\infty} \omega |F(\omega)|^{2} d\omega$$

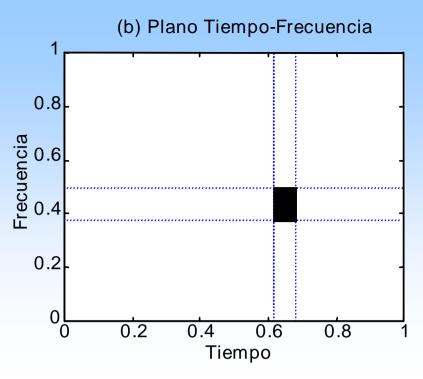
Varianza temporal

$$\sigma_{t} = \frac{4\pi}{E_{f}} \int_{-\infty}^{\infty} (t - t_{m})^{2} \left| f(t) \right|^{2} dt$$

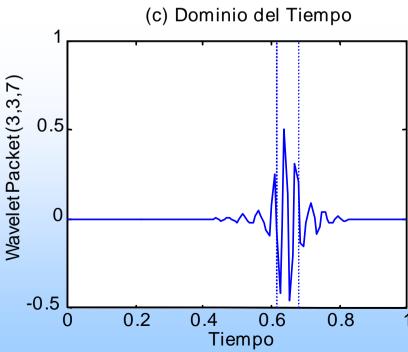
Varianza frecuencial

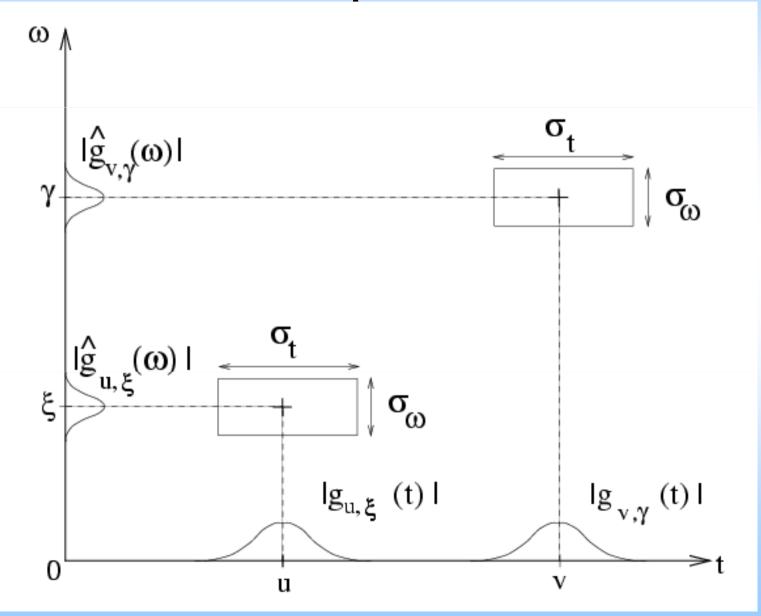
$$\sigma_{\omega} = \frac{4\pi}{E_f} \int_{-\infty}^{\infty} (\omega - \omega_m)^2 |F(\omega)|^2 d\omega$$



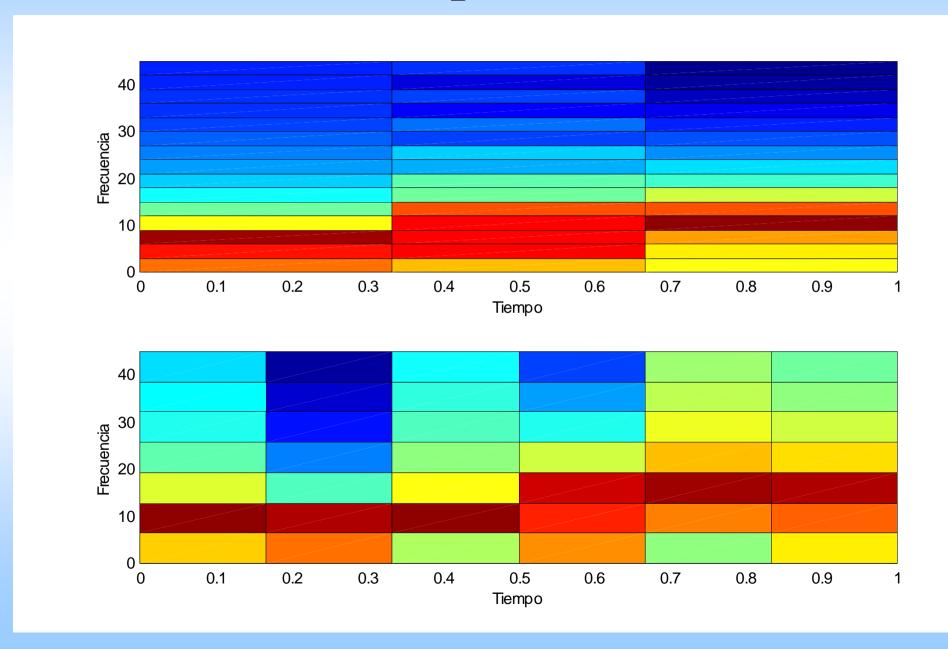




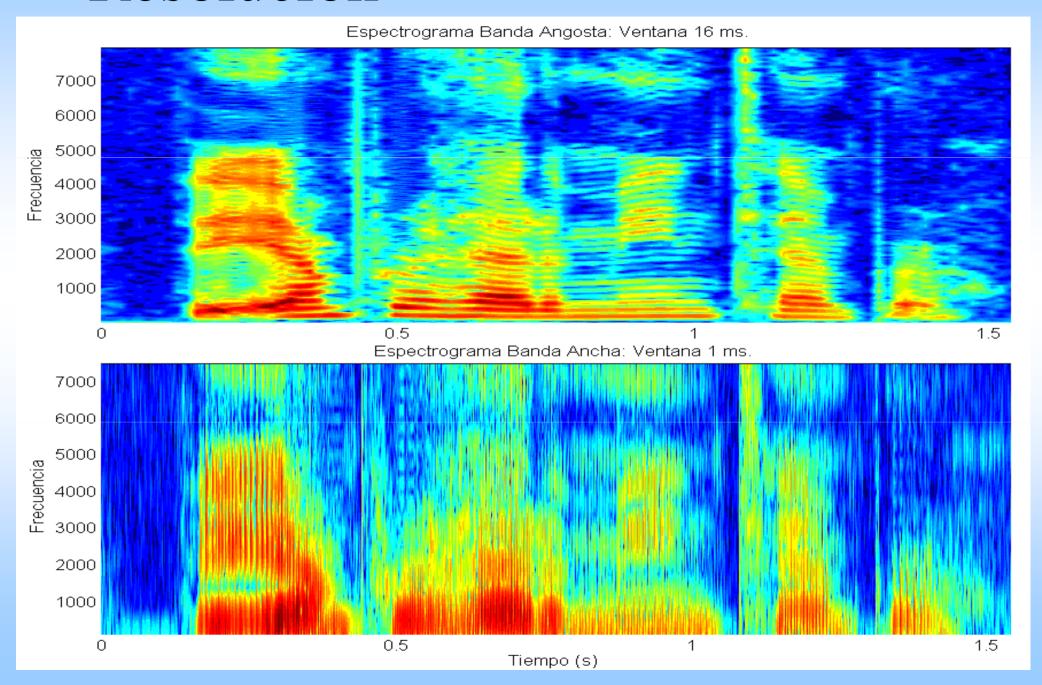




- Caso discreto: Resolución temporal limitada por la longitud temporal de la ventana: $\Delta t = T_{vent}$
- Resolución frecuencial está también limitada por ésta longitud: $\Delta f = 1/T_{vent}$
- Por lo tanto tenemos: $\Delta t \Delta f = 1$
- No podemos mejorar una salvo que empeoremos la otra.



Resolución



Redundancia de la STFT

$$Sf(u,\xi) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)g_{u,\xi}^{*}(t)dt = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)g(t-u)e^{-i\xi t}dt$$

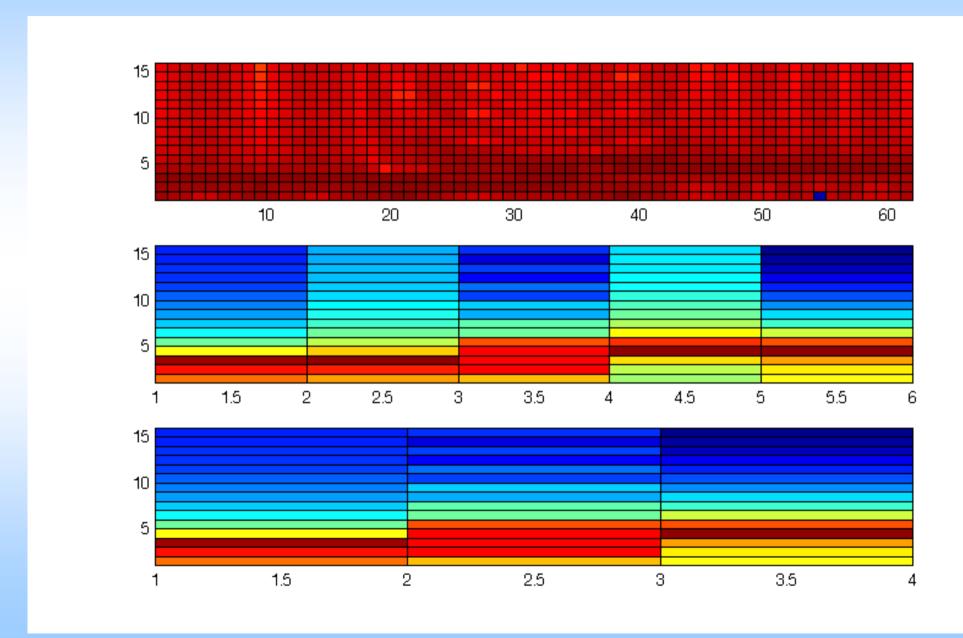
- u varia continuamente → parte de la información en una u siguiente habrá estado en la ventana de análisis anterior
- Esta propiedad de contener repetida la información se denomina redundancia
- Esto genera una representación sobrecompleta de la señal

Redundancia de la STFT

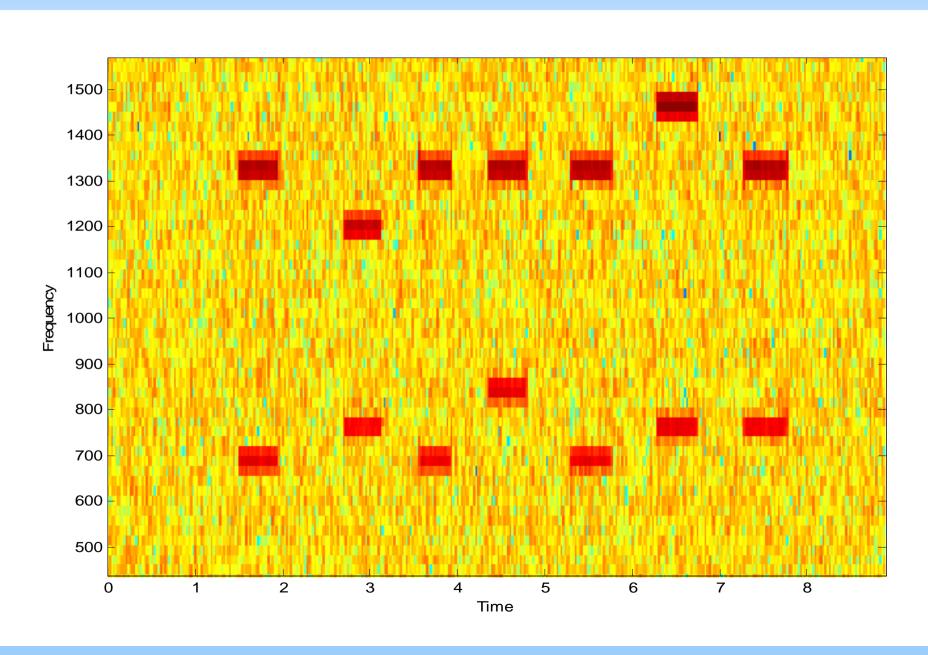
$$Sf[m,l] = \left\langle f[n], g_{m,l}[n] \right\rangle = \sum_{n=0}^{N-1} f[n]g[n-m]e^{\frac{-i2\pi ln}{N}}$$

- Caso discreto, podemos manejar la redundancia, haciendo que el desplazamiento m en vez de ser cualquier entero, varíe de a saltos
- Si tomamos esos saltos iguales a la longitud temporal de la ventana, no existe redundancia
- Esto se puede evaluar contando el número de coeficientes de la representación. Si es mayor que los de la señal original, hay información repetida

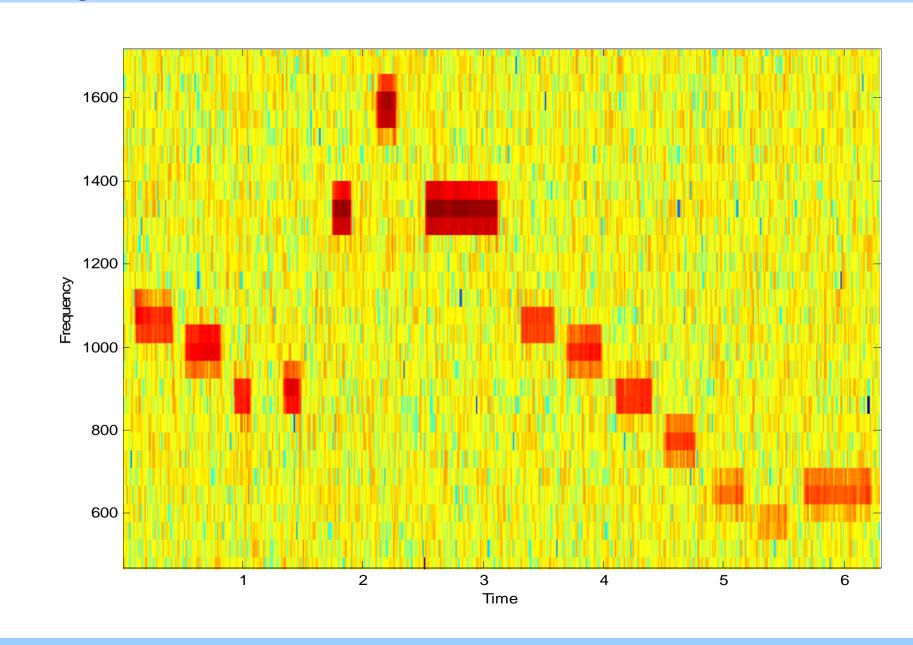
Redundancia de la STFT



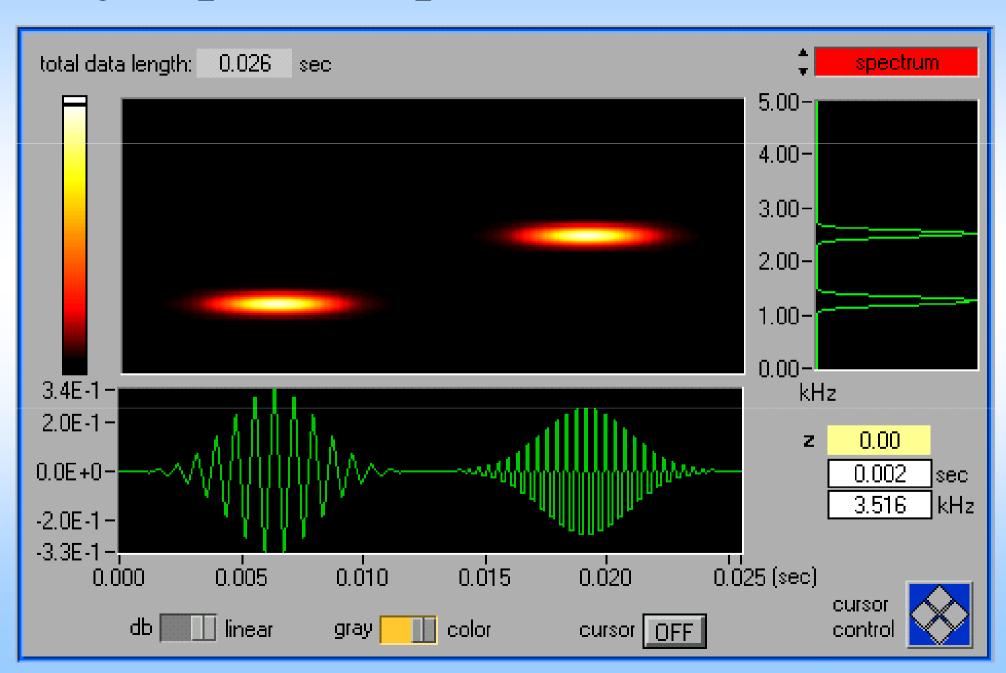
Ej.: Numero de teléfono

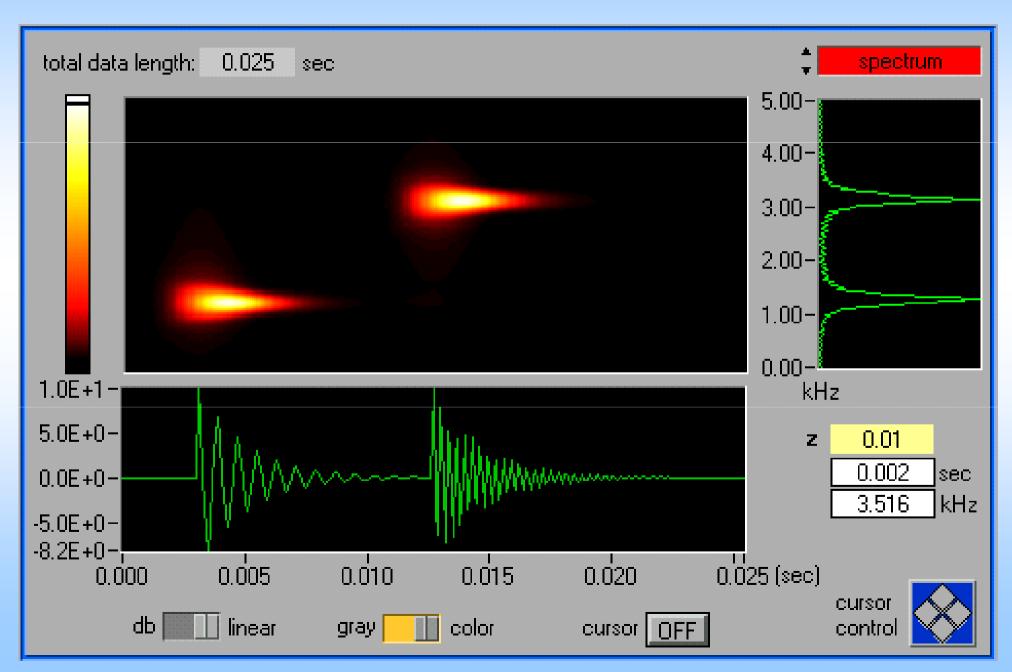


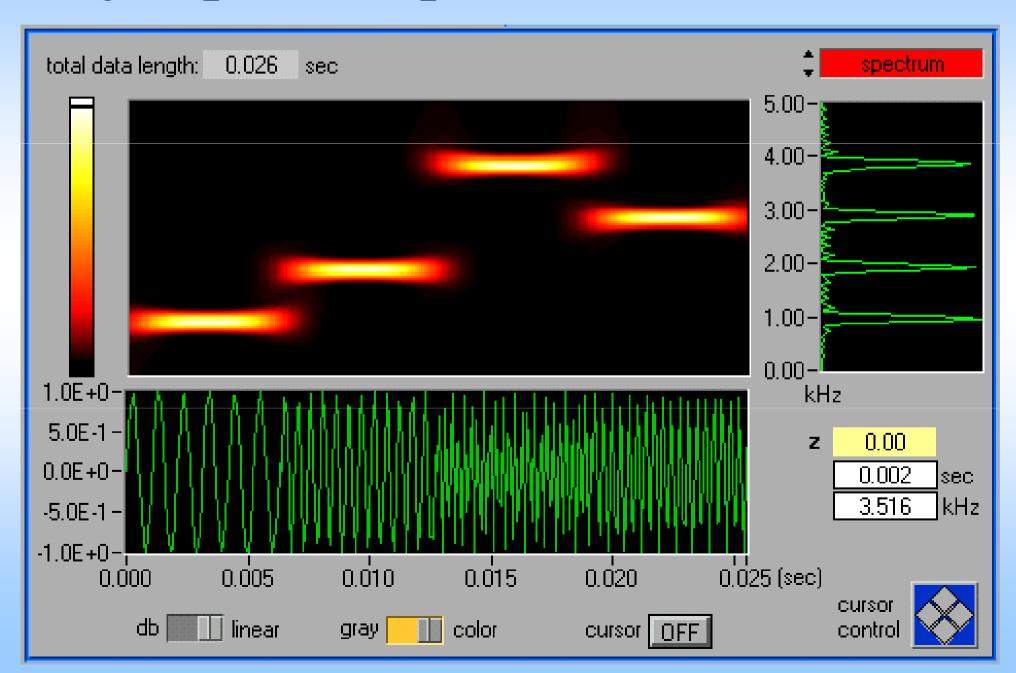
Ej.: Nota La

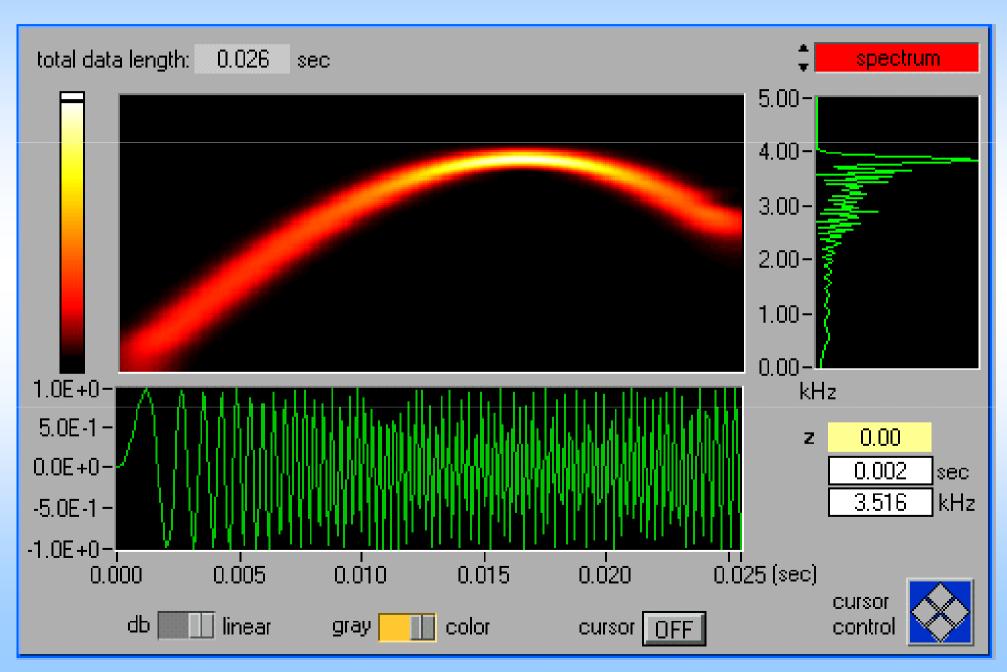


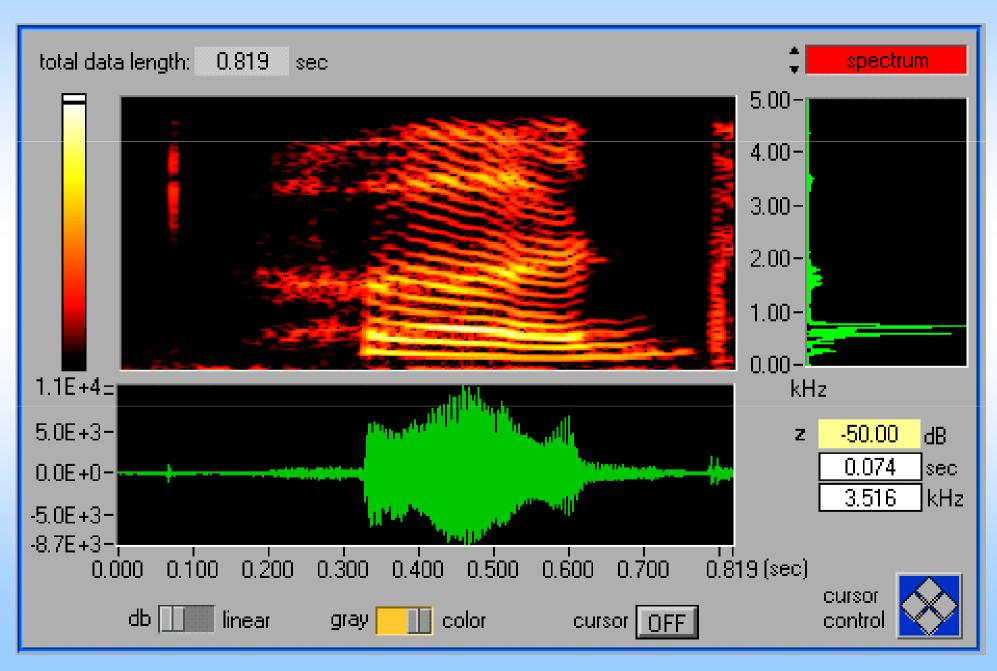
Ejemplos simples



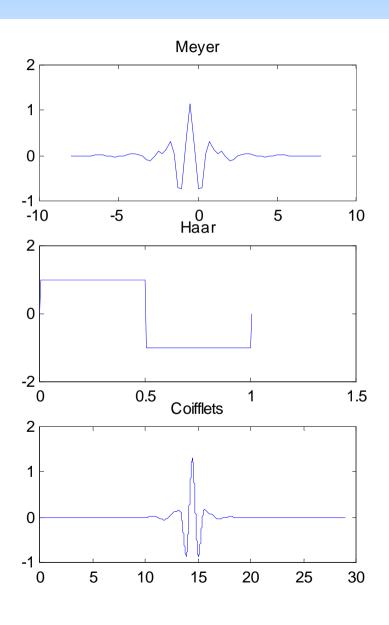


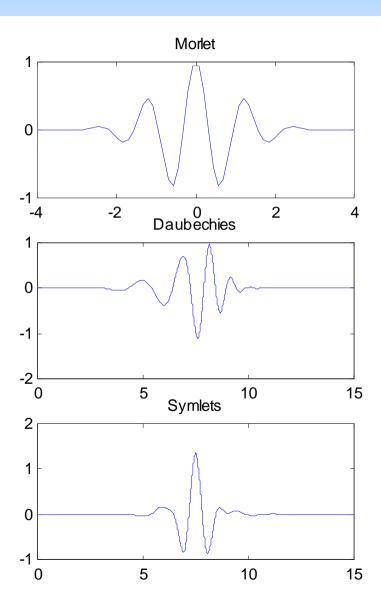


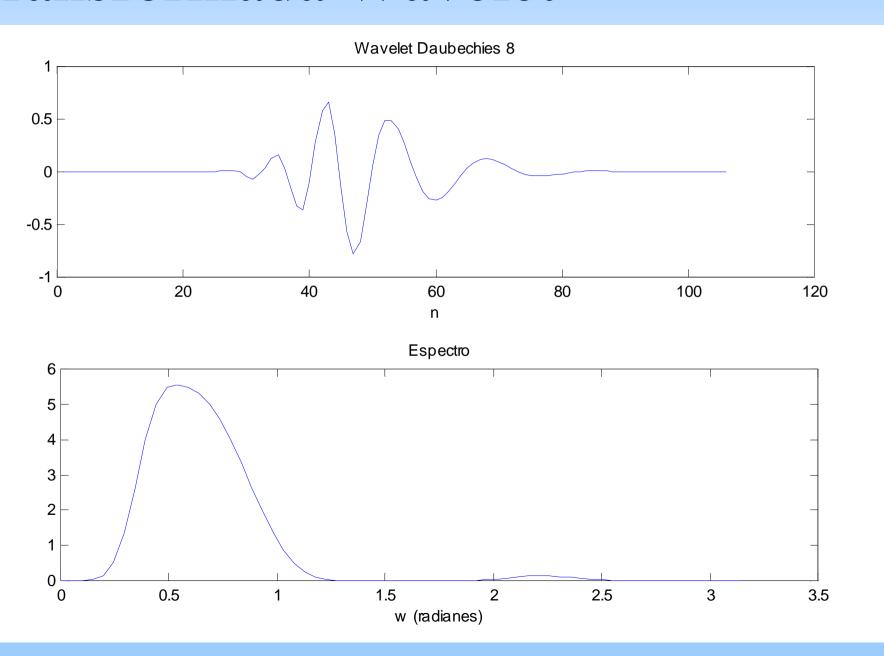


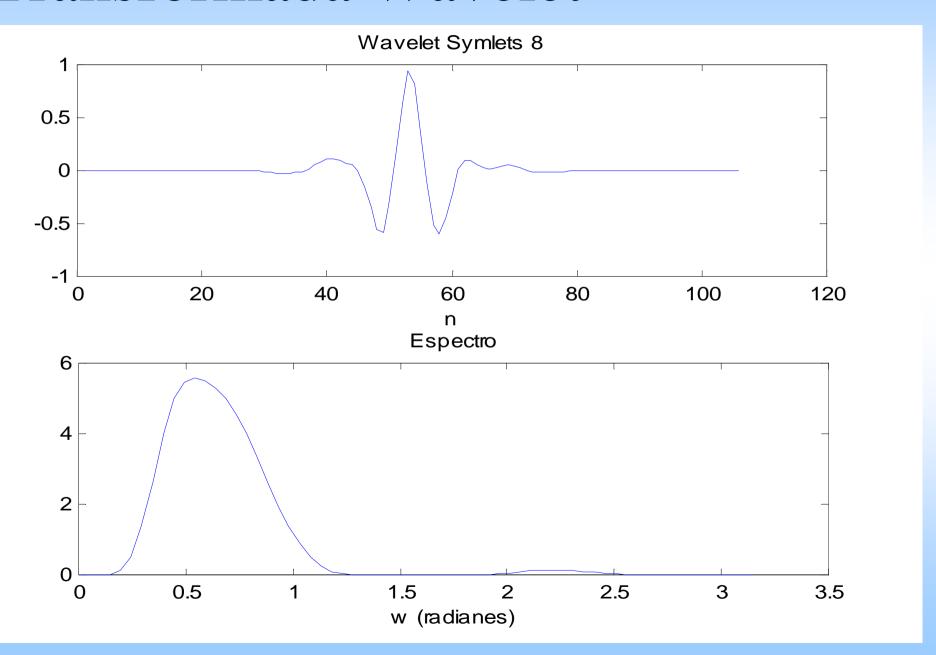


- Una ondita (wavelet) es una función que tiene una duración limitada en el tiempo y tiene valor medio cero.
- Familias de onditas (Coifflets, Daubechies, Haar, etc) con propiedades que las hacen apropiadas para diversos procesamientos.
- A partir de una wavelet madre, se obtienen "atomos tiempo-escala" análisis por compresión y dilatación, y desplazamiento en el tiempo.
- Análisis similar al de la STFT, descomponiendo la señal en términos de éstos átomos.









Una wavelet es una función con valor medio igual a cero, norma unitaria y centrada en la vecindad de 0:

$$\psi(t) \in L^{2}(\square); \int_{-\infty}^{+\infty} \psi(t)dt = 0; ||\psi(t)|| = 1$$

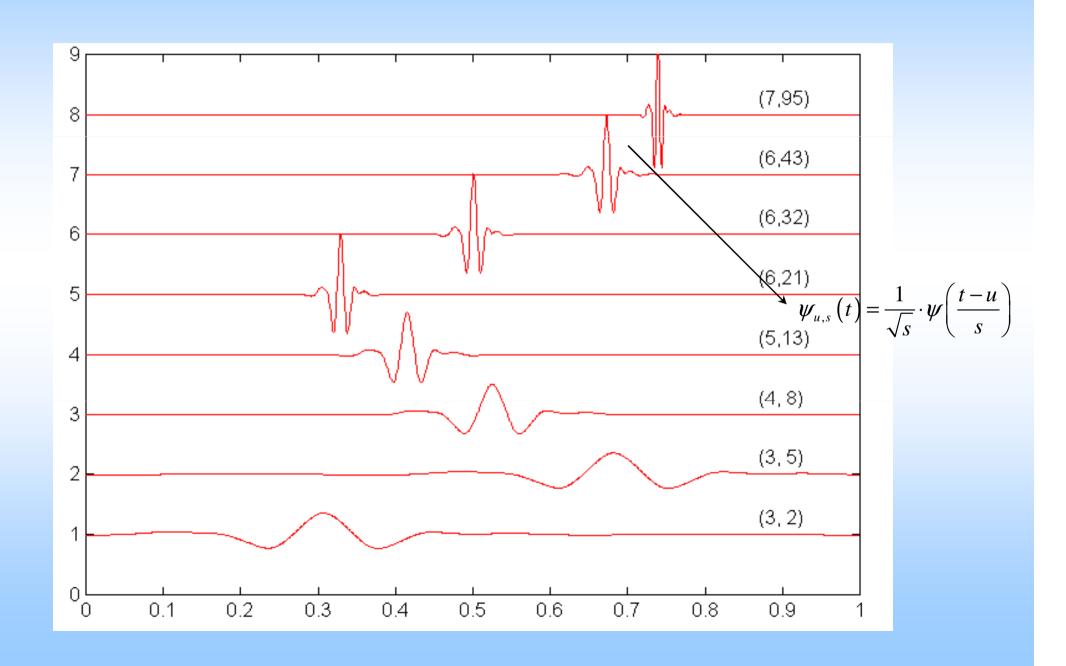
A partir de ésta, obtenemos por escalado y traslación el átomo tiempo-escala:

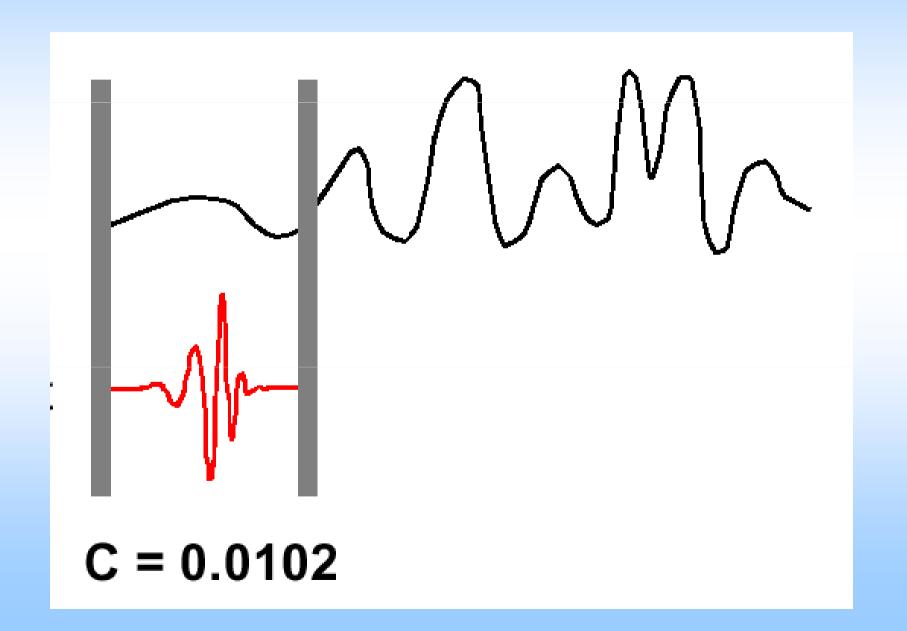
$$\psi_{u,s}(t) = \frac{1}{\sqrt{S}} \psi \left(\frac{t - u}{S} \right)$$

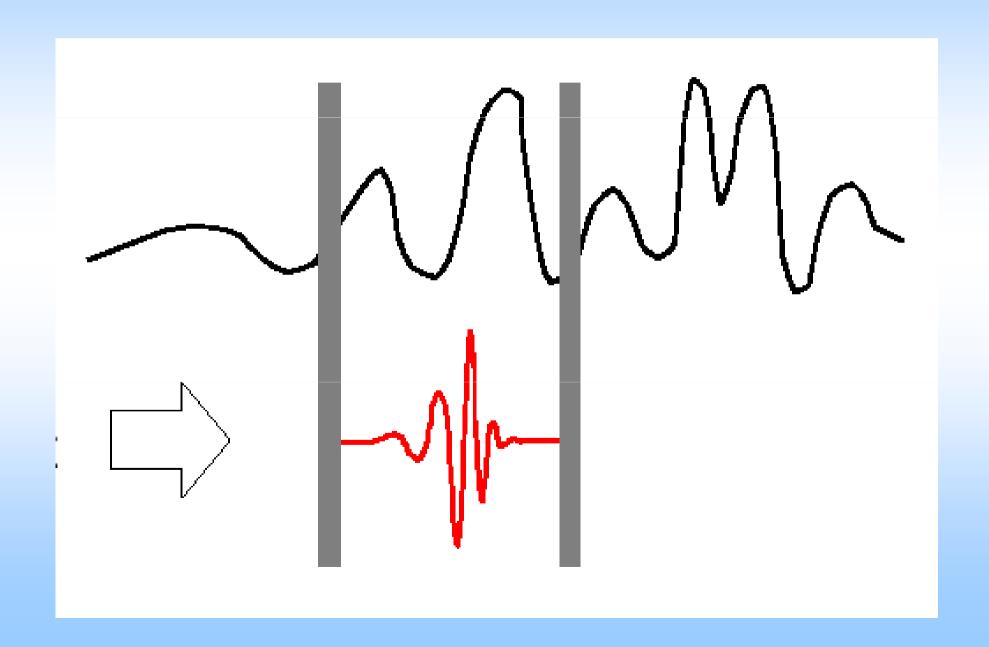
La transformada Wavelet continua será:

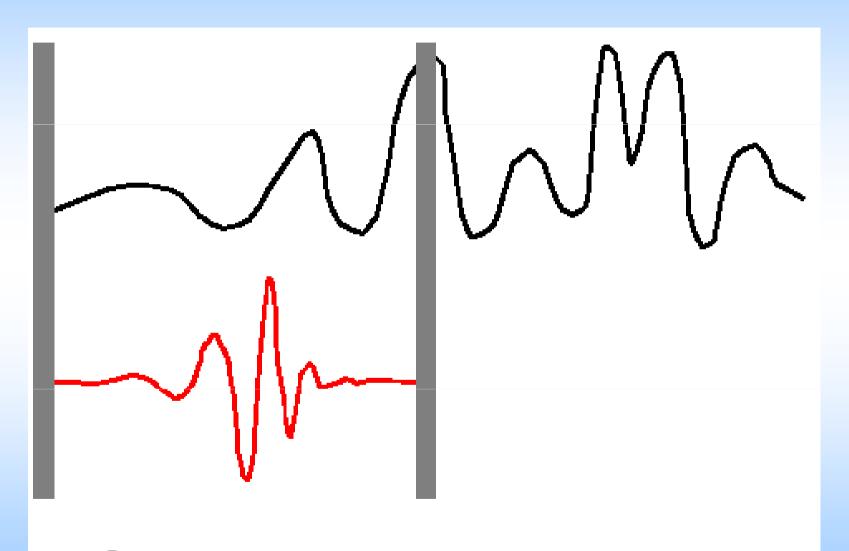
$$Wf(u,s) = \left\langle f(t), \psi_{u,s}(t) \right\rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \frac{1}{\sqrt{s}} \psi^* \left(\frac{t-u}{s} \right) dt$$

Onditas: escala y localización

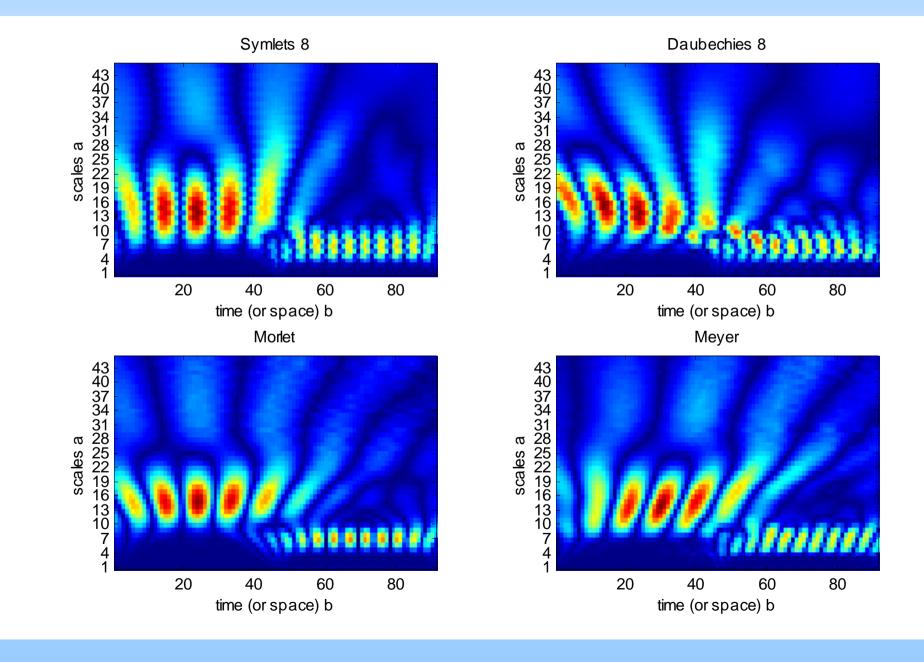








C = 0.2247



Transformada Wavelet Discreta (DWT)

Para calcular la versión discreta, se evalúa en las escalas $s=a^{j}$ con $a=2^{1/v}$, lo que hace que en cada intervalo $[2^{j},2^{j+1}]$ haya v valores intermedios. La función wavelet resulta:

$$\psi_{j}[n] = \frac{1}{\sqrt{a^{j}}} \psi\left(\frac{n}{a^{j}}\right)$$

La Transformada wavelet discreta resulta entonces:

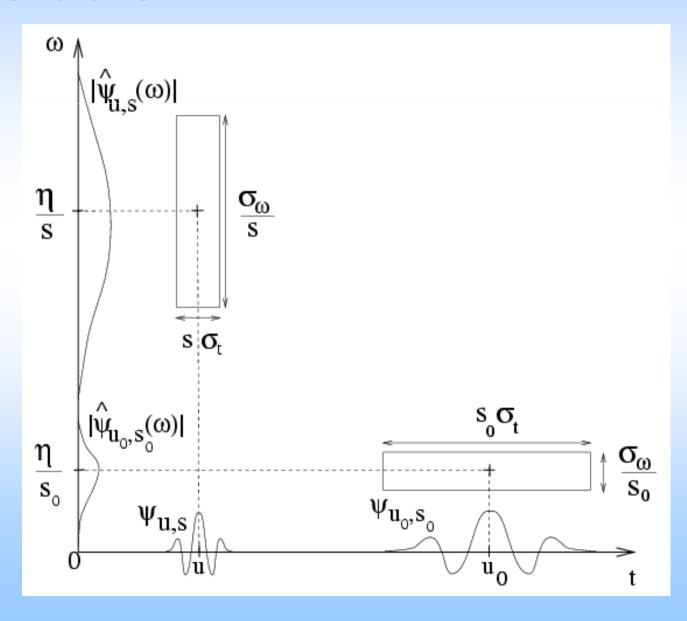
$$Wf[n,a^{j}] = \sum_{m=0}^{N-1} f[m] \psi_{j}^{*}[m-n]$$

Donde a^j pertenece a $[2N^{-1},K^{-1}]$ y K es el soporte de ψ (es distinta de 0 en el intervalo [-K/2,K/2])

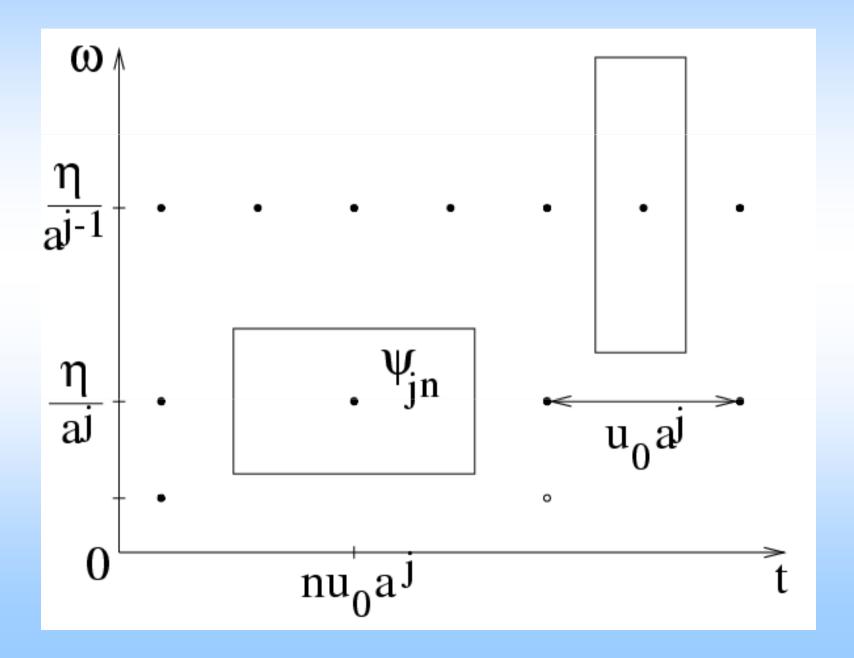
Resolución

- También cumple con el principio de incertidumbre de Heisemberg
- La resolución no es uniforme en el plano t-f,
- Bajas frecuencias: mayor resolución frecuencial pero peor temporal
- Altas frecuencias la resolución temporal mejora, a costa de perder resolución frecuencial.

Resolución



Resolución



DWT: función de escala

- Para obtener una representación completa se necesita la información de bajas frecuencias correspondientes a las escalas mayores
- Esto se logra mediante una función de escala $\phi(t)$
- A partir de esta se obtienen las componentes de bajas frecuencias como:

$$\phi_{j}[n] = \frac{1}{\sqrt{a^{j}}} \phi\left(\frac{n}{a^{j}}\right)$$

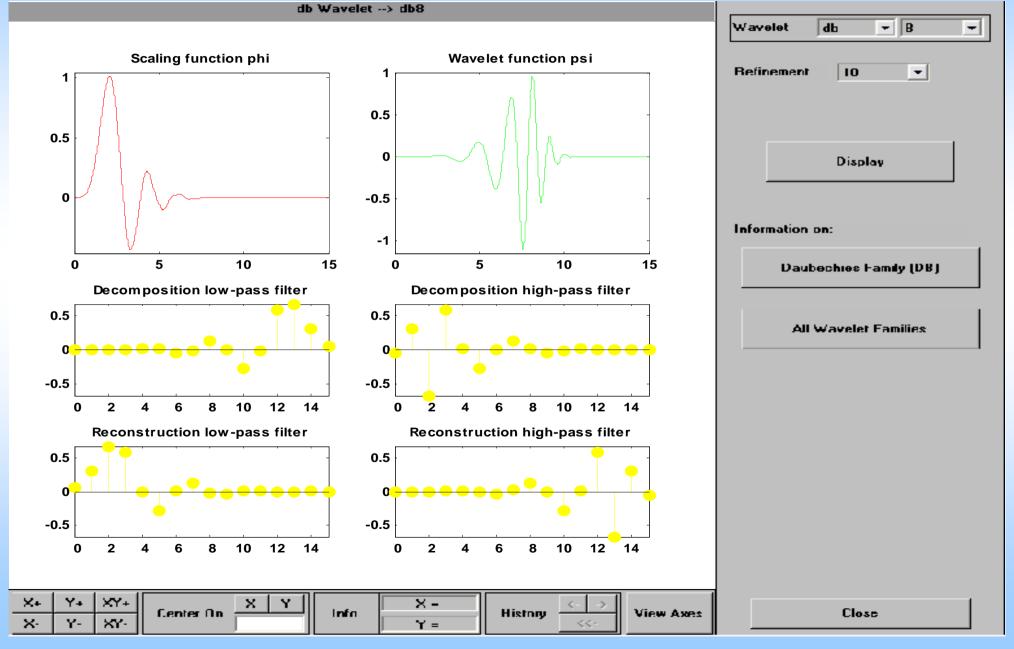
$$Lf\left[n,a^{j}\right] = \sum_{m=0}^{N-1} f\left[m\right] \phi_{j}^{*}\left[m-n\right] = f\left[n\right] \otimes \phi_{j}^{*}\left[-n\right]$$

DWT: reconstrucción

- Con la descomposición con la función wavelet y la función de escala, se obtiene una representación completa
- La formula de reconstrucción es:

$$f[n] = \frac{\log_e a}{C_{\psi}} \sum_{j=1}^{J} \frac{1}{a^j} \sum_{m=0}^{N-1} W f[m, a^j] \psi_j[n-m] + \frac{1}{C_{\psi} a^j} \sum_{m=0}^{N-1} L f[m, a^j] \phi_j[n-m]$$

Función Wavelet y de Escala



Transformada Wavelet Discreta

- Hasta aquí sólo se ha discretizado la escala
- Esto genera altisima redundancia
- Se suele tambien discretizar el dominio temporal
- Para esto la wavelet se modifica como sigue:

$$\psi_{j,k}[n] = \frac{1}{\sqrt{a^j}} \psi\left(\frac{n - ka^j u_0}{a^j}\right)$$

Esto genera un muestreo en intervalos $a^{j}u_{0}$

Transformada Wavelet Diádica (DDWT)

- Si se restringe el valor de a de manera que a=2, se obtiene la transformada Wavelet Diádica
- Esta transformada no se evalúa siguiendo la ecuación de la transformada discreta, sino que se utiliza un algoritmo basado en filtrado pasabajo con un filtro h y pasaaltos con un filtro g obtenidos la función de escala y de la wavelet madre respectivamente.

Algoritmo para la TW DDWT

• A partir de los filtros h y g se pueden verificar las siguientes ecuaciones:

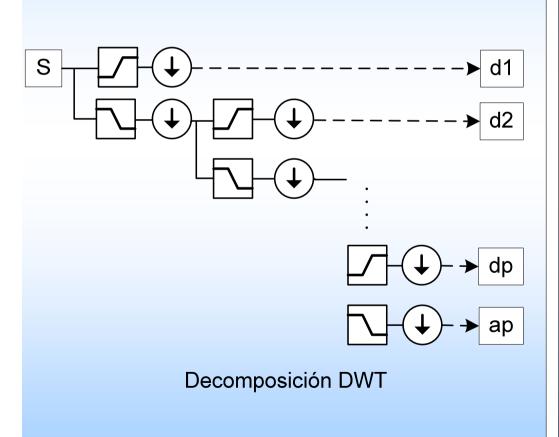
$$a_{j+1}[p] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n-2p]a_j[n]$$

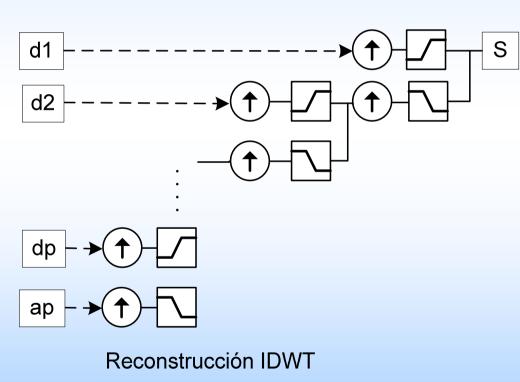
$$d_{j+1}[p] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} g[n-2p]a_j[n]$$

y para la reconstrucción

$$a_{j}[p] = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[p-2n]a_{j+1}[n] + \sum_{n=-\infty}^{\infty} g[p-2n]d_{j+1}[n]$$

Algoritmo para TW diádica

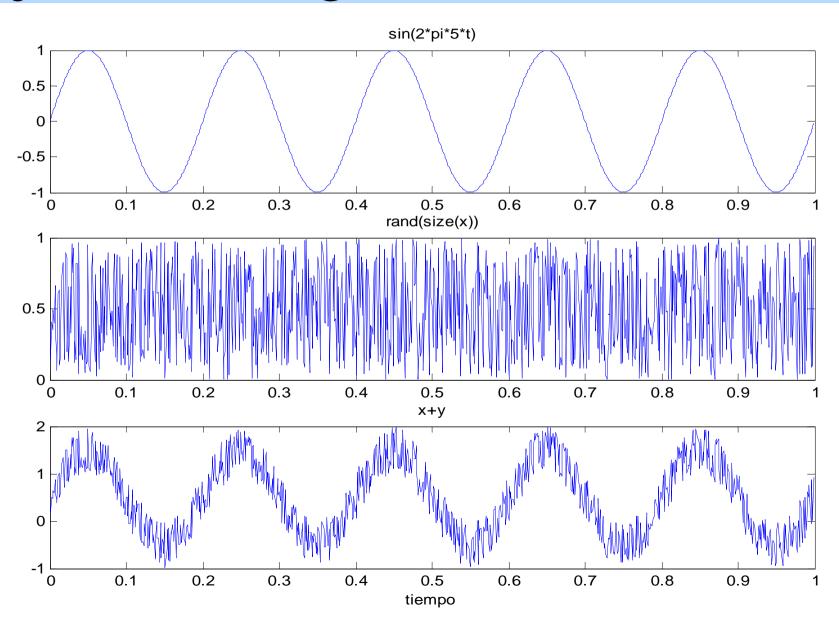


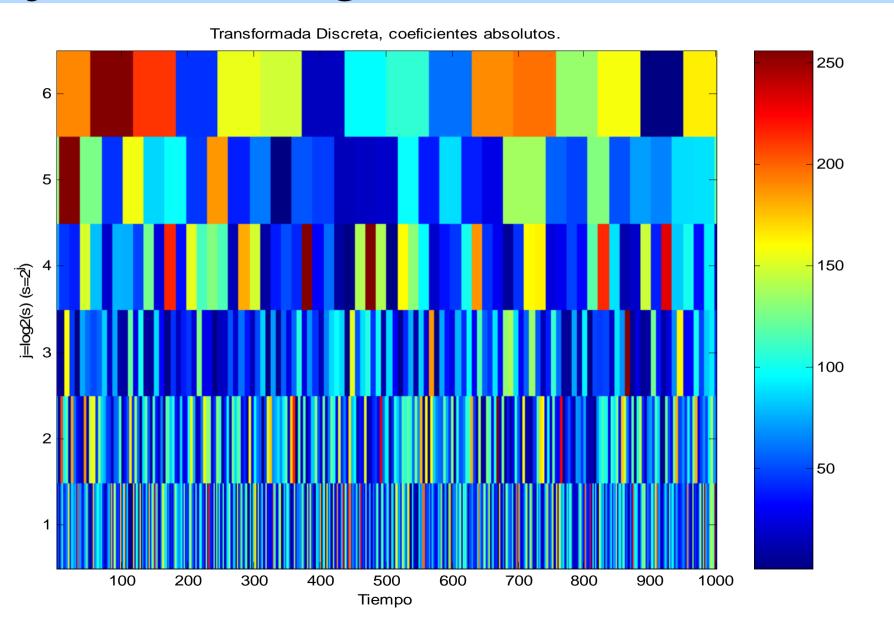


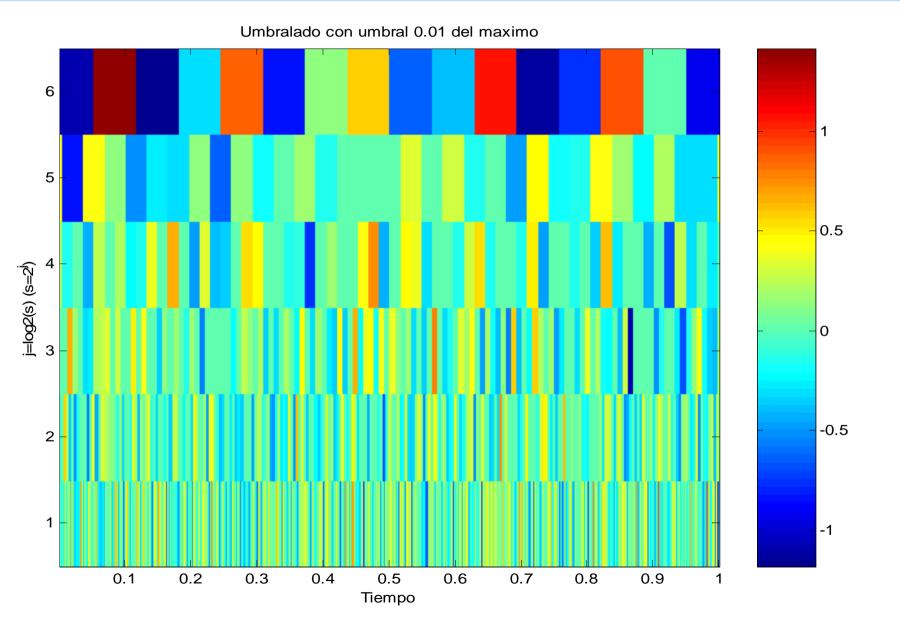
Cuadrícula tiempo-frecuencia

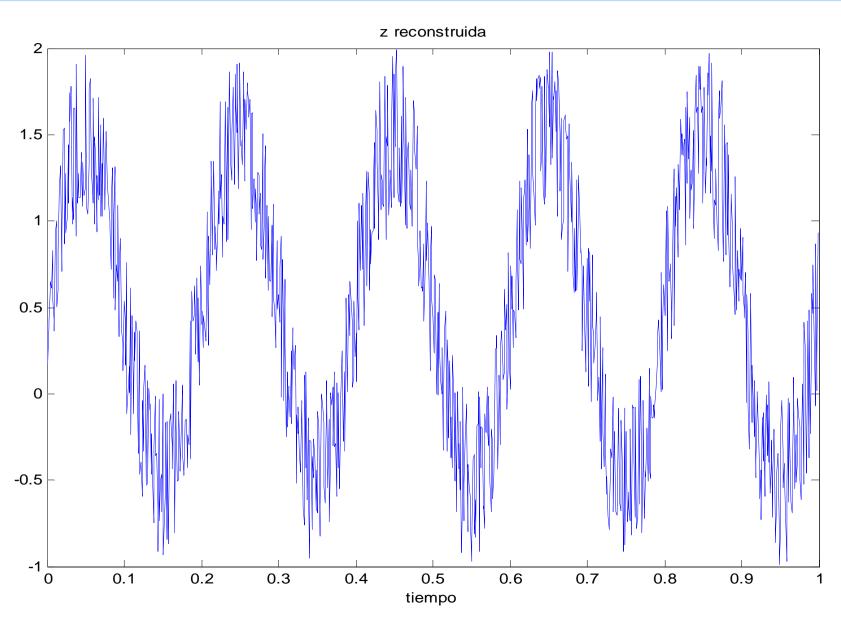
Particion tiempo-frecuencia de DWT hasta escala 4

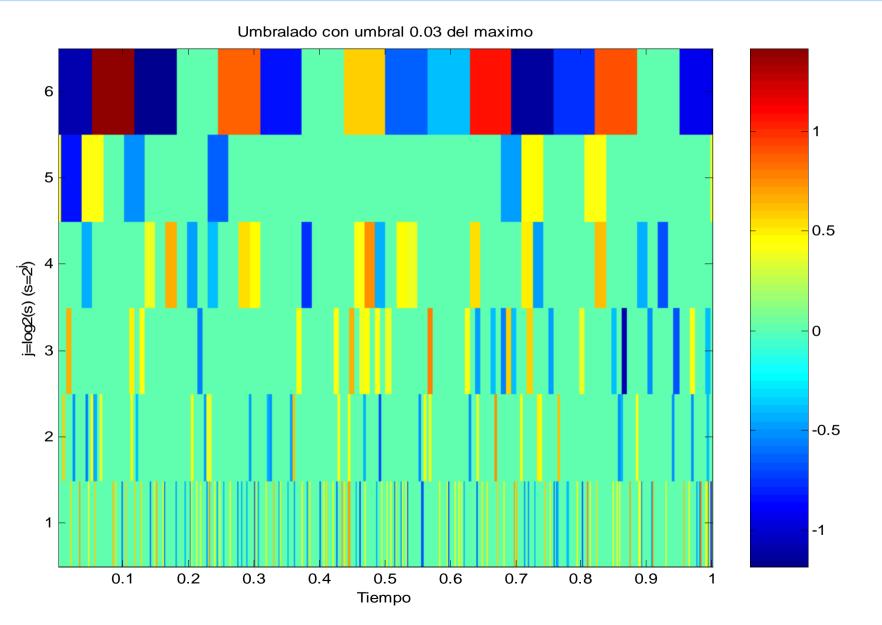
				ipo-irecuenc		idsia escaia	4 	
Frecuencia								
Fr								
V								
Tiempo								

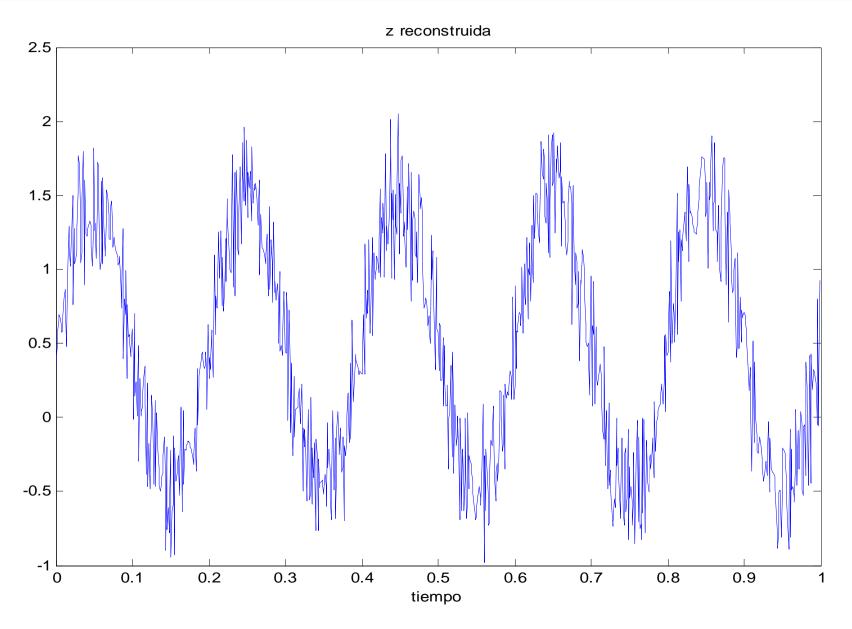


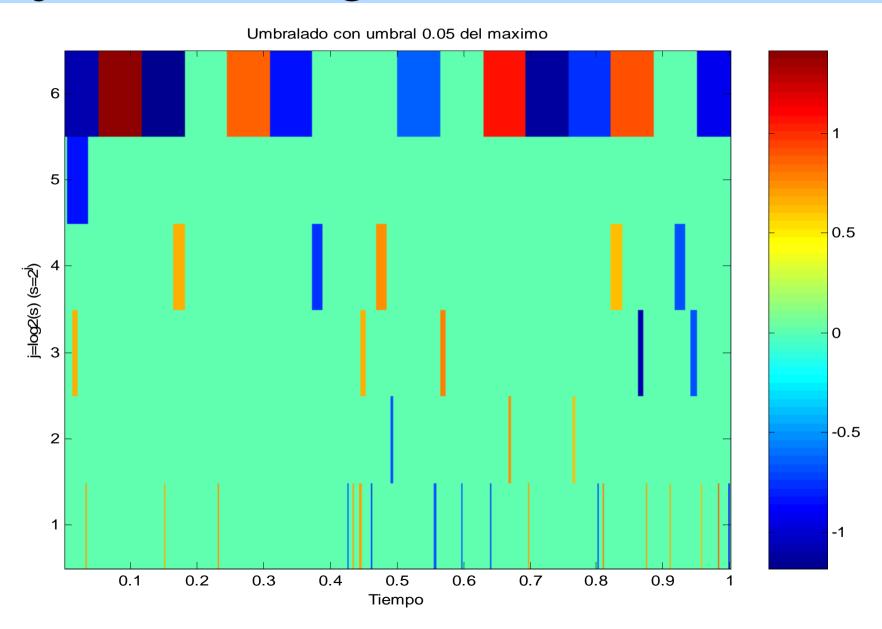


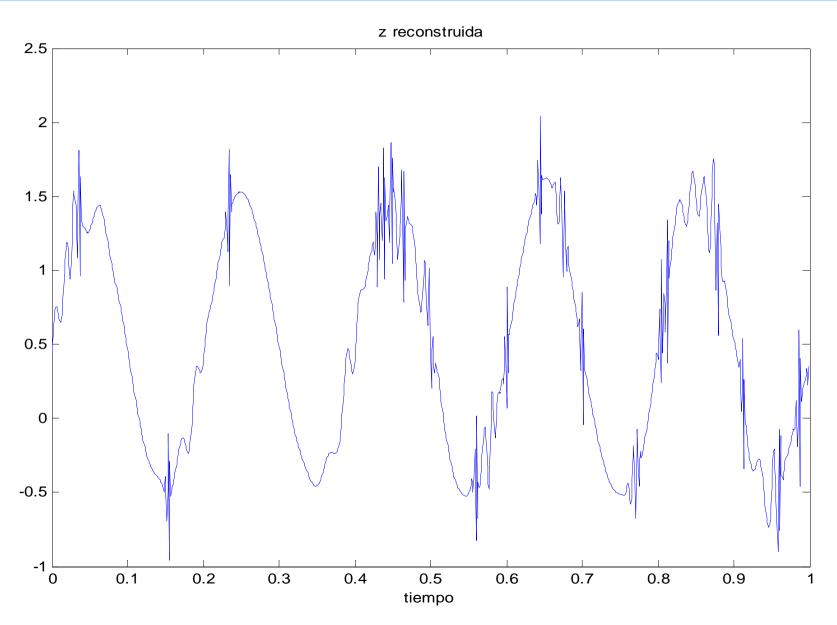


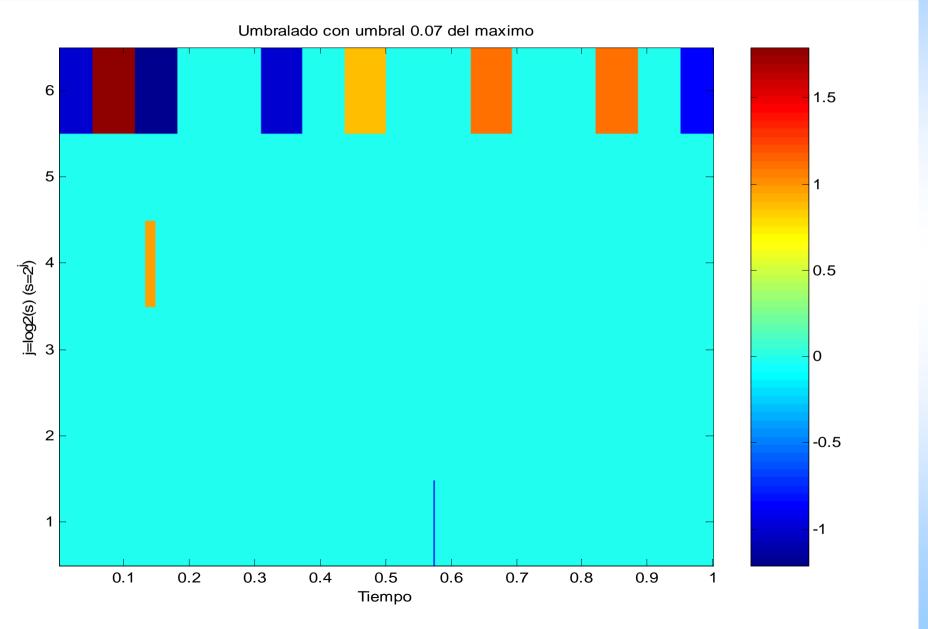


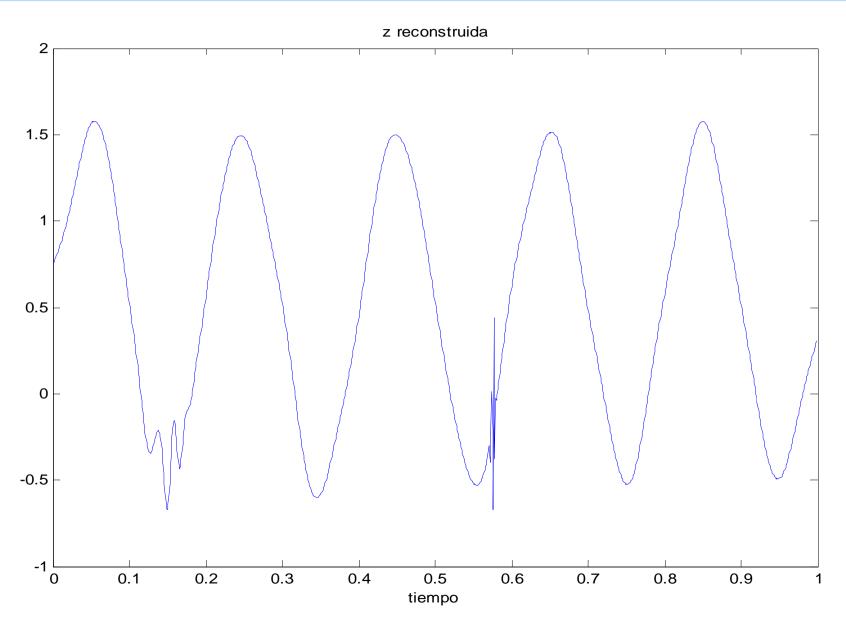




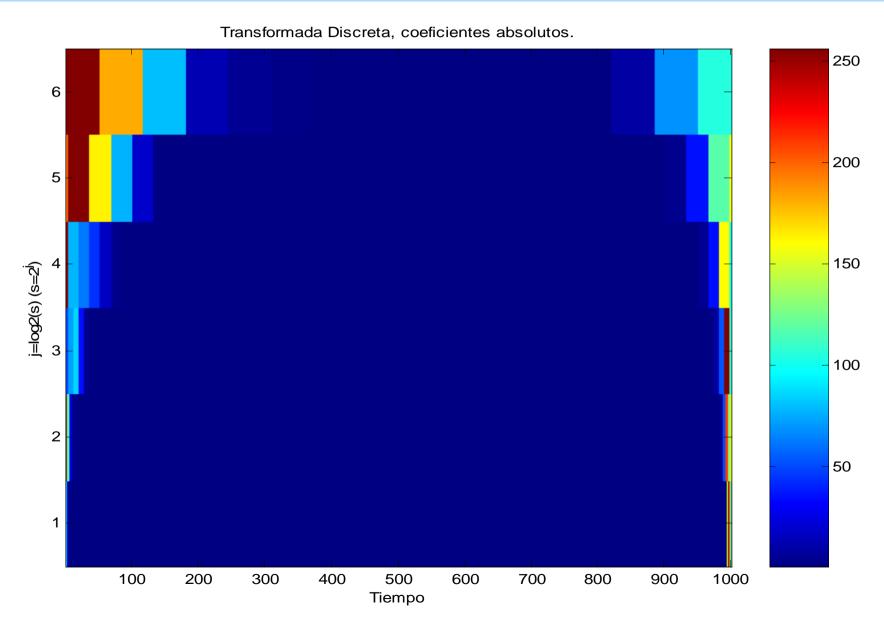




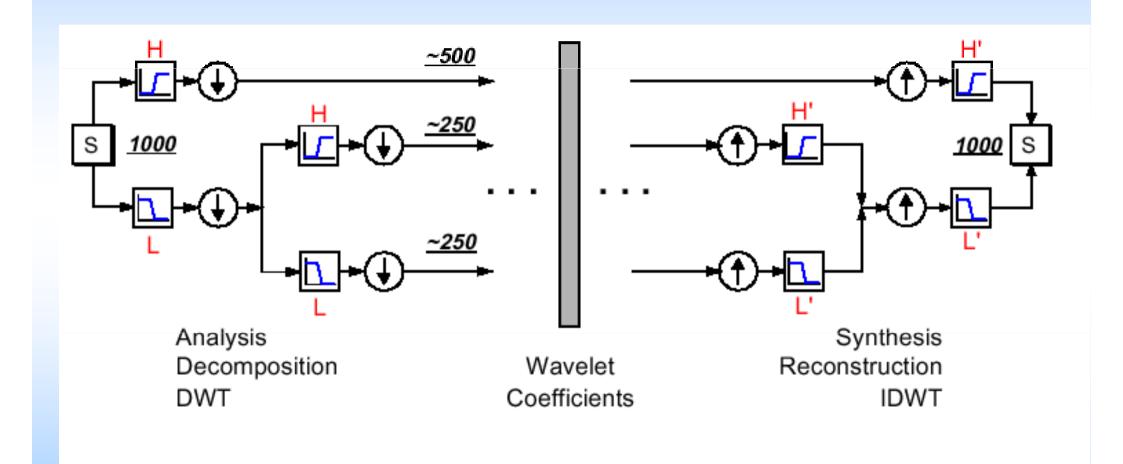




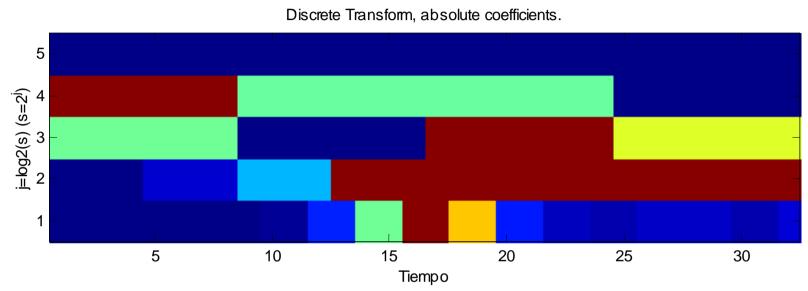
Ej.: Denoising



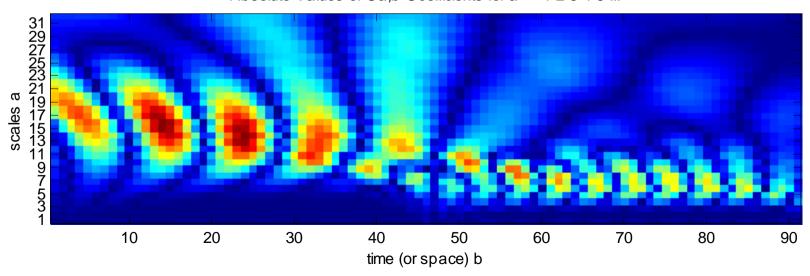
Transformada Wavelet Diádica



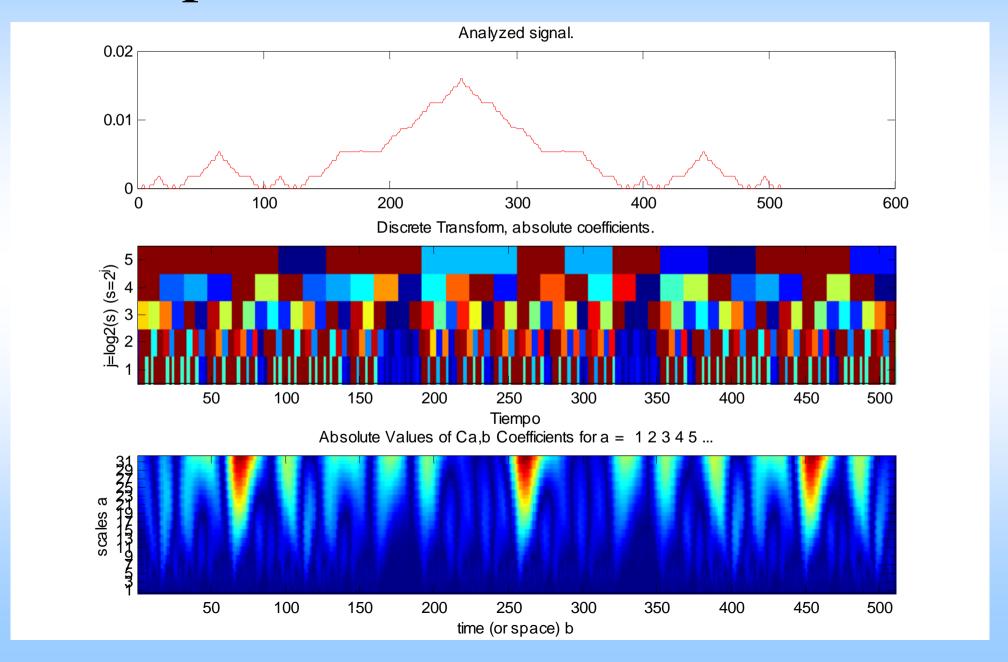
Comparación Discreta-Diádica



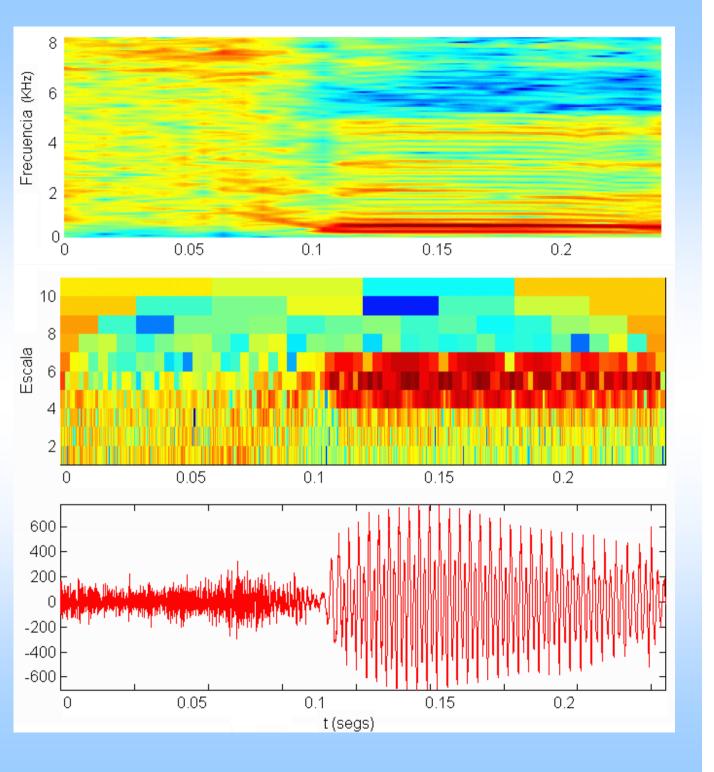




Comparación Discreta-Diádica



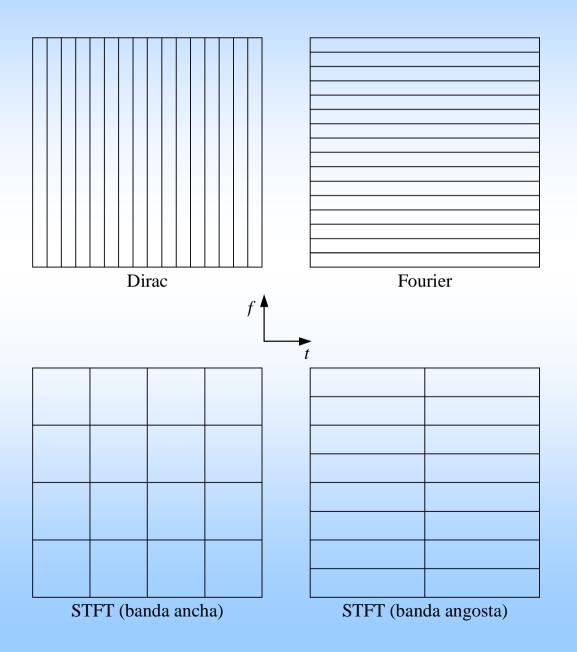
Comparación Espectrograma – DDWT



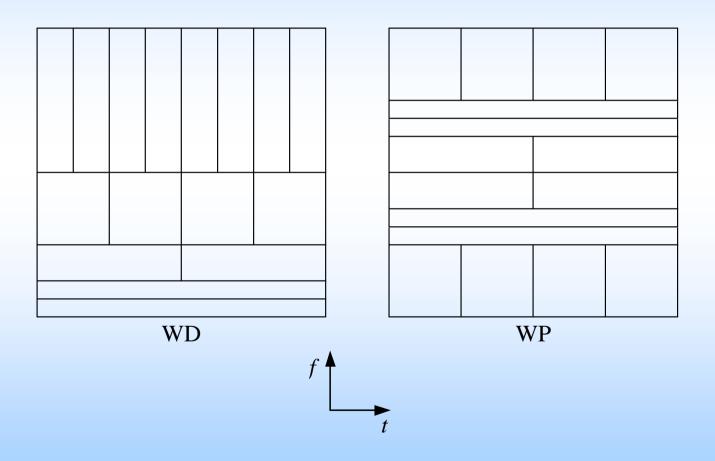
Aplicaciones

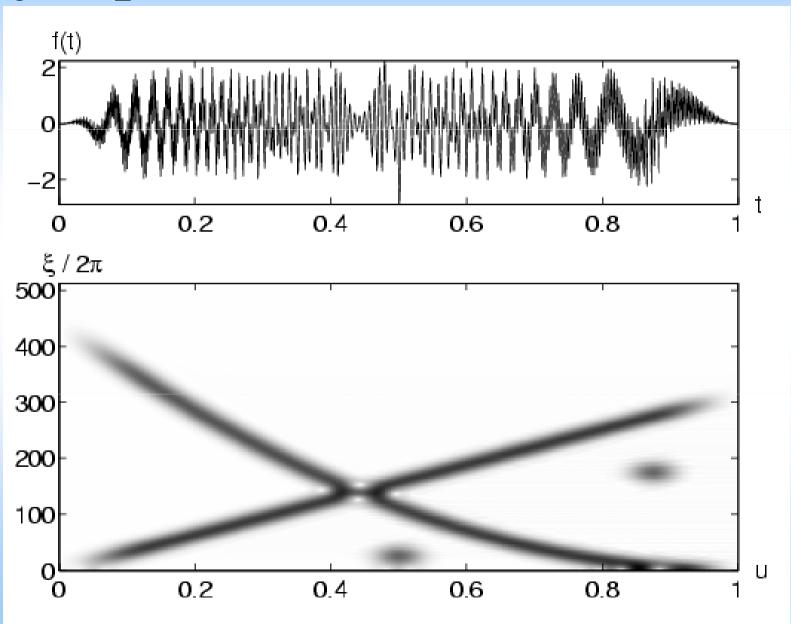
- Denoising
- Compresión
- Análisis multirresolución
- Reconocimiento del habla
- Detección de frecuencia instantánea
- Fractales
- Etc.

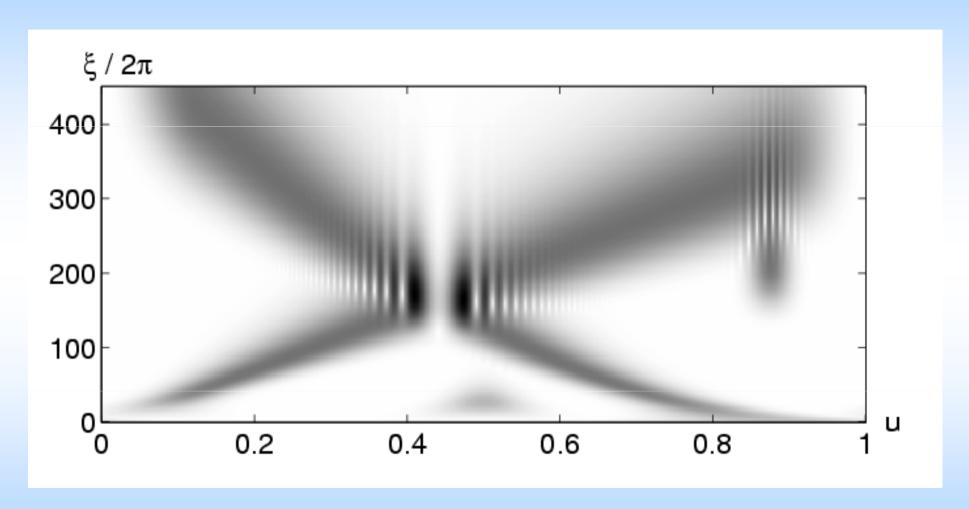
Cuadriculas tiempo-frecuencia

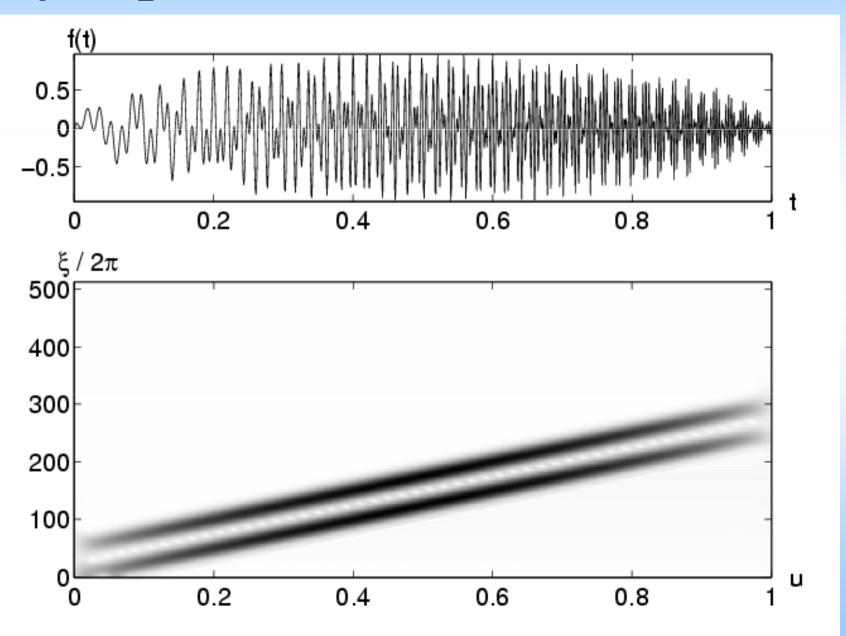


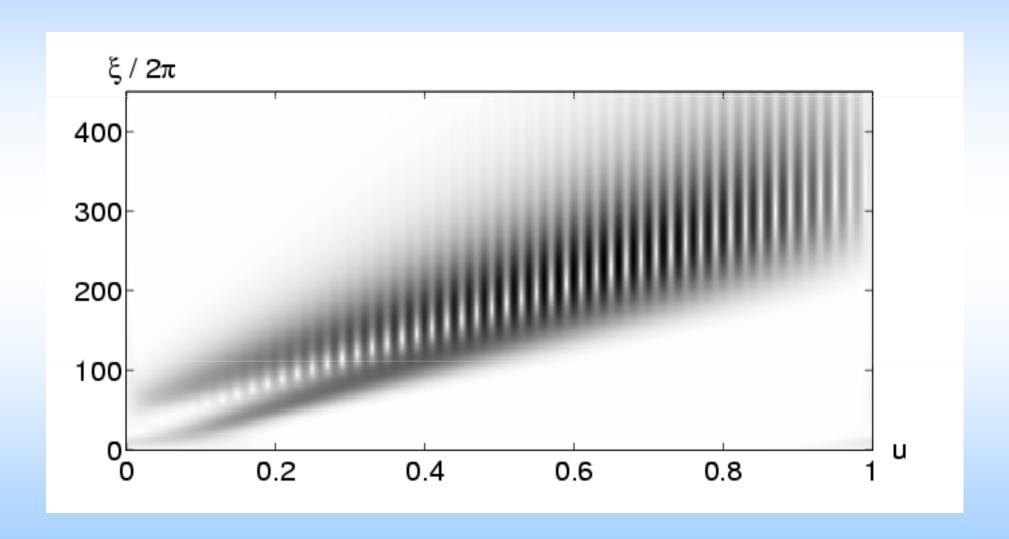
Cuadrículas tiempo-frecuencia

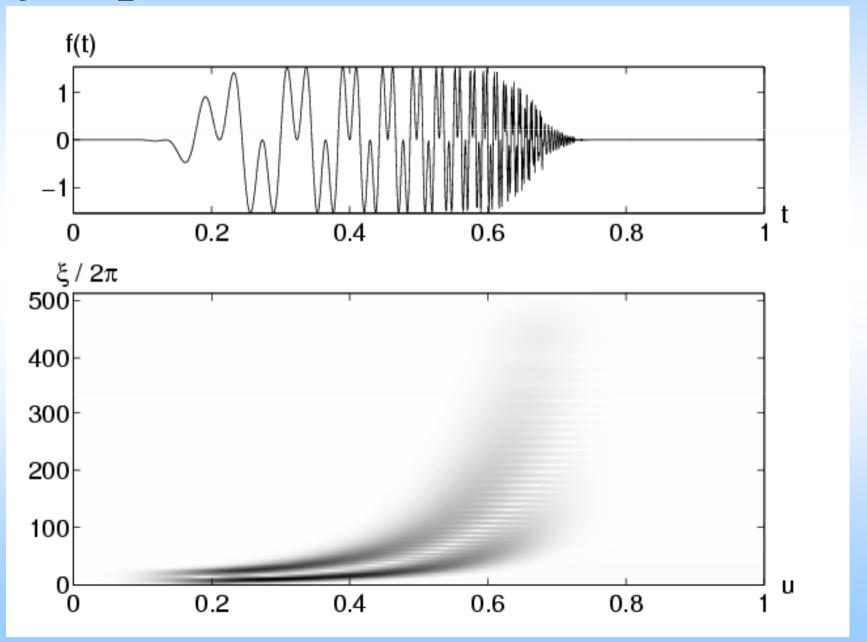


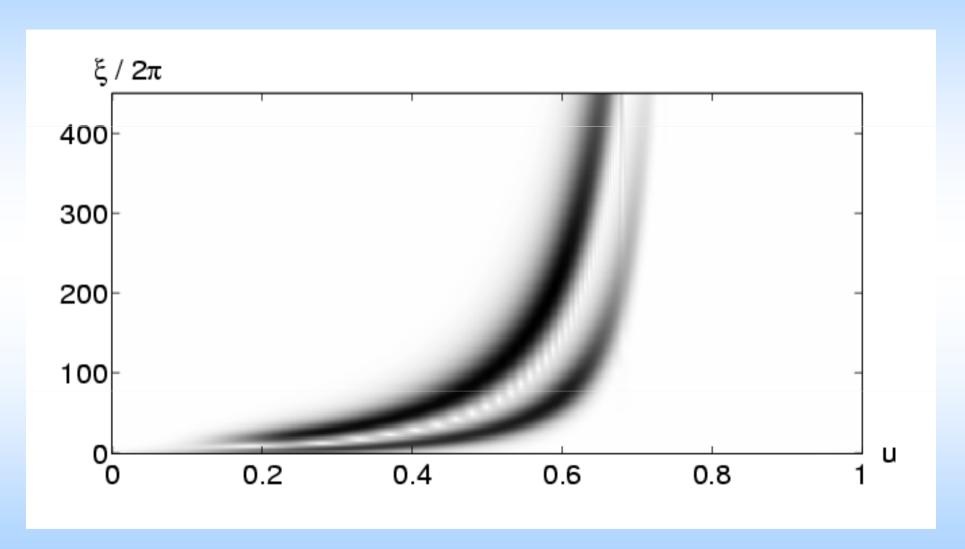












- Otra de las representaciones tiempofrecuencias clásicas para el análisis de señales
- Ventana: versión desplazada de la misma señal.
- Se analiza comparando la información de la señal con su propia información en otros instantes

Se define como:

$$P_{v}f\left(u,\xi\right) = \int_{-\infty}^{\infty} f\left(u + \frac{\tau}{2}\right) f^{*}\left(u - \frac{\tau}{2}\right) e^{-i\xi\tau} d\tau$$

Su versión discreta esta dada por:

$$P_{v}f\left[n,k\right] = \sum_{p=-N}^{N-1} f\left[n + \frac{p}{2}\right] f^{*}\left[n - \frac{p}{2}\right] e^{\frac{-i2\pi kp}{N}}$$

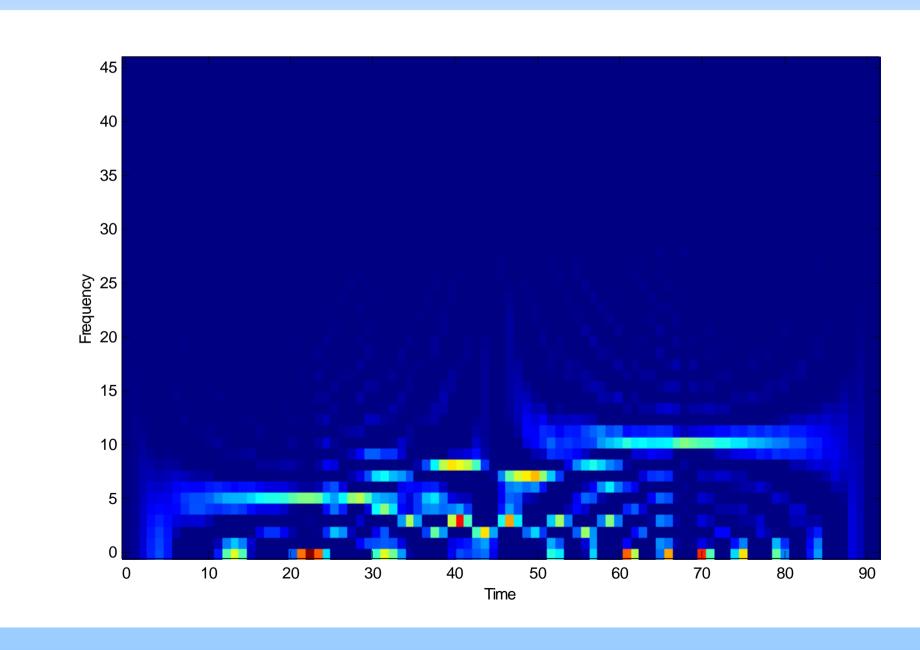
Como ésta requiere conocer los valores en muestras intermedias, se recurre a una interpolación en frecuencias agregando ceros entre cada muestra

Propiedades

- Preserva desplazamientos en el tiempo y en frecuencia (covarianza tiempo-frecuencia)
- Conserva el soporte
- Conserva la energía: $E_f = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} P_{\nu} f(u, \xi) du d\xi$
- Conserva las energías marginales

$$\int_{-\infty}^{\infty} P_{\nu}(u,\xi) du = \left| F(\xi) \right|^{2}$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} P_{\nu}(u,\xi)d\xi = |f(u)|^{2}$$

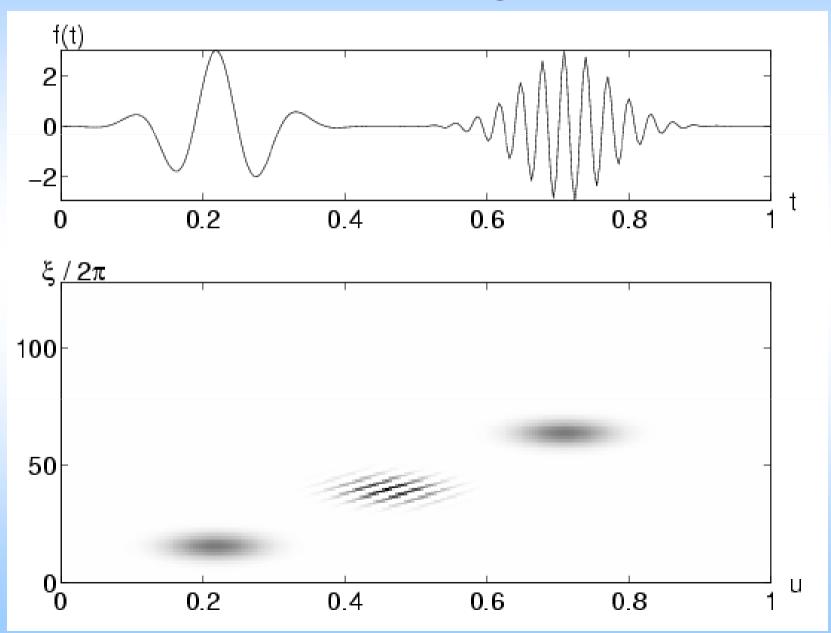


• Desventaja: al ser cuadrática con respecto a f, si f= f1+f2, aparecen términos de intereferencia:

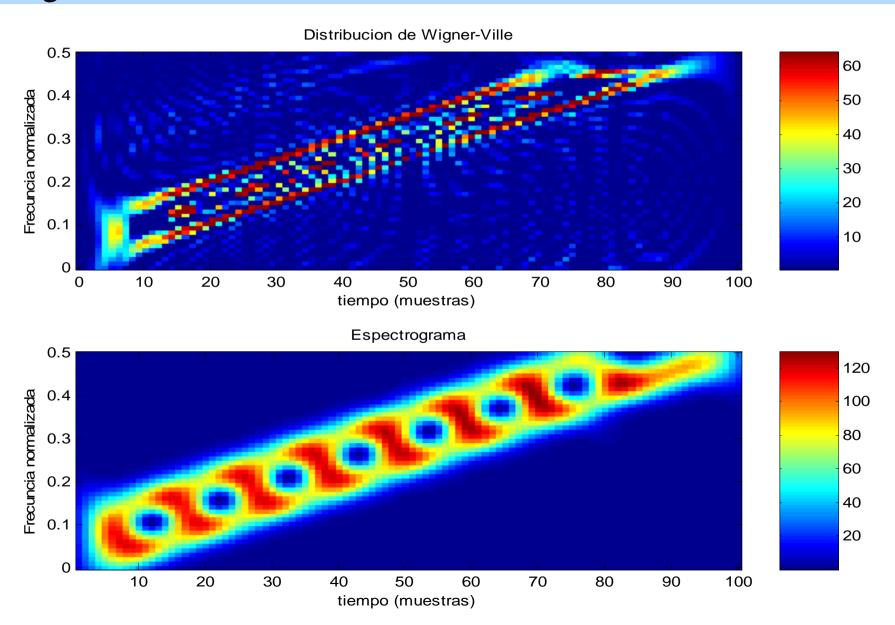
$$P_{v}f = P_{v}f_{1} + P_{v}f_{2} + P_{v}[f_{1}, f_{2}] + P_{v}[f_{2}, f_{1}]$$

Donde

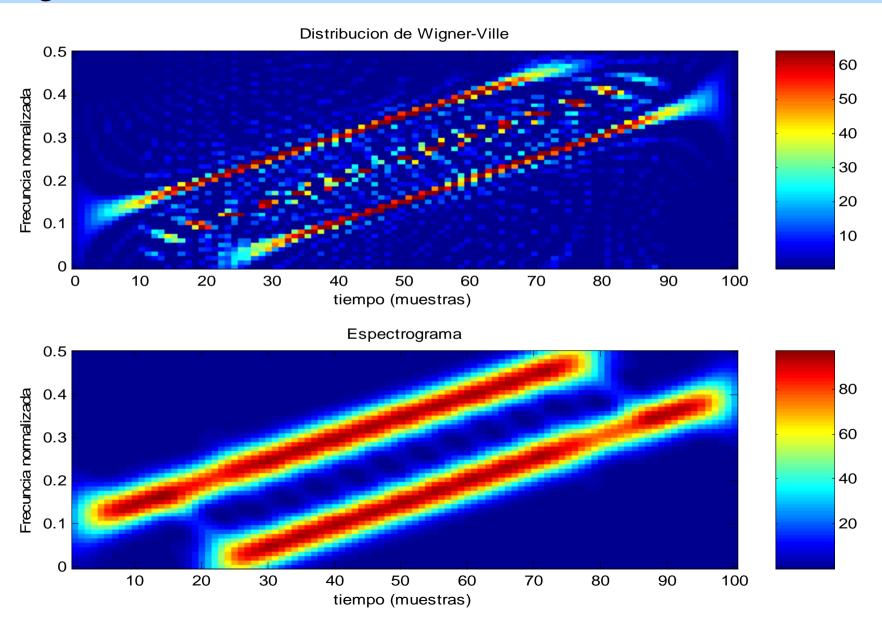
$$P_{\nu}[h,g](u,\xi) = \int_{-\infty}^{\infty} h\left(u + \frac{\tau}{2}\right) g^*\left(u - \frac{\tau}{2}\right) e^{-i\xi\tau} d\tau$$



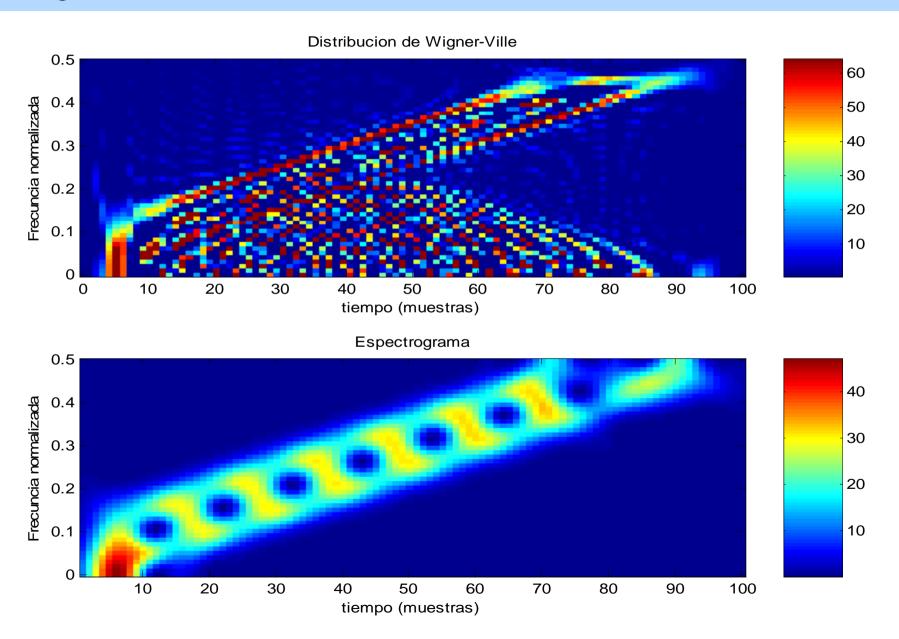
Ej.: FM lineal



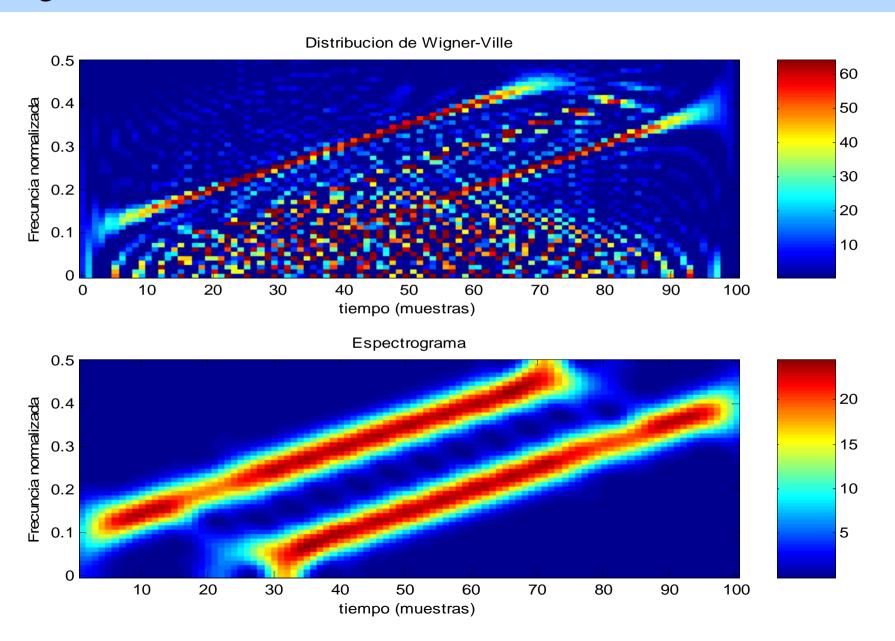
Ej,: FM lineal



Ej.: FM lineal



Ej.: FM lineal



Clases de Cohen

- Una familia de distribuciones cuadráticas tiempo-frecuencia
- Cumplen con covarianza tiempo-frecuencia
- Dadas por:

$$C_{f}(t,v;h) = \int \int \int_{-\infty}^{\infty} e^{i2\pi\xi(s-t)} h(\xi,\tau) f\left(s+\tau/2\right) f\left(s-\tau/2\right) e^{-i2\pi\nu\tau} d\xi ds d\tau$$

donde h se denomina "función de parametrización

Clases de Cohen

La ecuación anterior se puede escribir:

$$C_f(t, v; \Pi) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \Pi(t - s, v - \xi) P_v f(s, \xi) ds d\xi$$
 donde

$$\Pi(t,v) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} h(\xi,\tau) e^{-i2\pi(v\tau + \xi t)} dt dv$$

 Esta puede verse como un "promediado" con el kernel de promedación dado por Π

Clases de Cohen

 Usando un kernel particular, se obtiene el ESPECTROGRAMA:

$$P_{s}f(t,v) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} P_{v}g(s-t,\xi-v)P_{v}f(s,\xi)dsd\xi$$

- Con otras formas de kernel de promediación se obtienen otras distribuciones utilizadas.
- Estas promediaciones logran reducir o incluso anular los términos de interferencia

Distribución de Choi-Williams

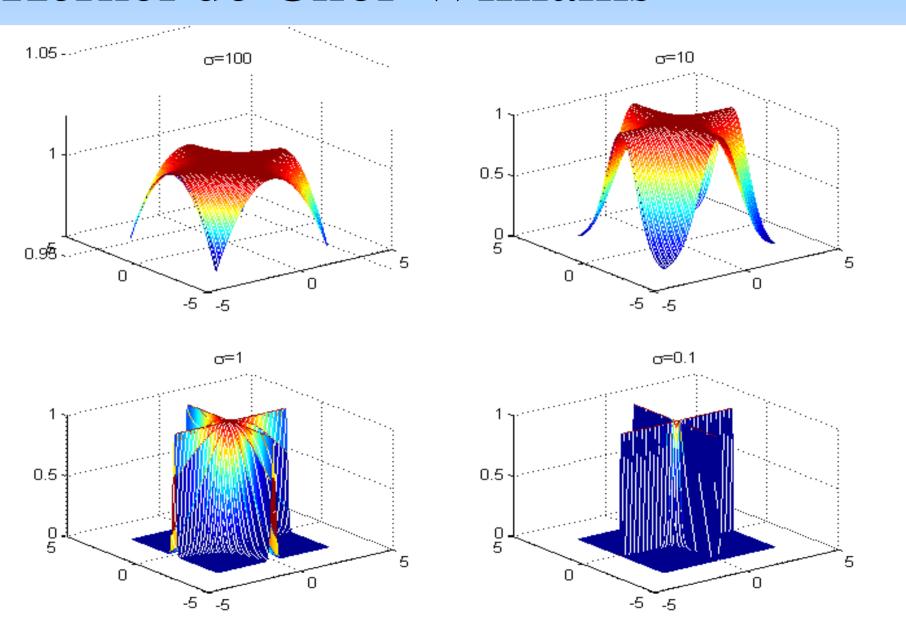
• Una clase de distribuciones se obtiene si el kernel es de la forma:

$$h(\xi,\tau) = \Phi(\xi\tau)$$

• La distribución de Choi-Williams se obtiene a partir del kernel:

$$h(\xi,\tau) = e^{-\frac{(\pi\xi\tau)^2}{2\sigma^2}}$$

Kernel de Choi-Williams



Bibliografía recomendada

- S. Mallat, A wavelet tour of signal processing, Academic Press, 1999, Cap. 4
- G. Strang y T.Nguyen, Wavelets and Filter Banks, Wellesley-Cambridge Press, Secciones 2.4 a 2.6
- Documentación del toolbox Wavelab de Matlab