

# **Obtención de los Coeficientes de la forma canónica para la Elipse, hipérbolas y parábolas**

Determinación analítica de las cónicas

---

Grupo 12

December 05, 2023

1. Introducción
2. Secciones Cónicas

# Introducción

---

## Definition

Una forma cuadrática en  $n$  variables  $x_1, x_2, \dots, x_n$  es una combinación lineal de los productos  $x_i x_j$ , esto es, una combinación lineal de cuadrados  $x_1^2, x_2^2, \dots, x_n^2$  y términos  $x_1 x_2, x_1 x_3, \dots, x_1 x_n, x_2 x_3, \dots, x_2 x_n, \dots, x_{n-1} x_n$

## Example

- $q = x^2 - y^2 + 4xy$  y  $q = x^2 + 3y^2 - 2xy$  son formas cuadráticas en  $x$  y  $y$ .
- $q = -4x_{21} + x_{22}^2 + 4x_{23} + 6x_1 x_3$  es una forma cuadrática en  $x_1, x_2$  y  $x_3$ .
- La forma cuadrática general de  $x_1, x_2, x_3$  es  
 $a_1 x_{21} + a_2 x_{22}^2 + a_3 x_{23} + a_{12} x_1 x_2 + a_{13} x_1 x_3 + a_{23} x_2 x_3$ .

# Formas cuadráticas

Las formas cuadráticas pueden ser escritas de la forma matricial  $q(x) = x^T A x$  donde  $A$  es una matriz simétrica  $n \times n$  y  $x$  es un vector columna  $n \times 1$ .

La matriz  $A$  es llamada la matriz de la forma cuadrática  $q$ .

## Example

Supongamos que  $q = x_1^2 - x_2^2 + 4x_1x_2$ . Los coeficientes de  $x_1^2$  y  $x_2^2$  son 1 y -1, respectivamente, por lo que colocamos estos, en orden, en las dos posiciones diagonales de una matriz  $A$ . El coeficiente de  $x_1x_2$  es 4, que dividimos equitativamente entre las posiciones (1, 2) y (2, 1), colocando un 2 en cada lugar.

Así tenemos que:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$$

y  $x = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$ . Luego:

$$q(x) = x^T A x = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = x_1^2 - x_2^2 + 4x_1x_2$$

En álgebra lineal, las cónicas (elipses, hipérbolas y parábolas) pueden representarse mediante matrices. Vamos a explorar cómo obtener los coeficientes de la forma canónica de estas cónicas utilizando matrices.

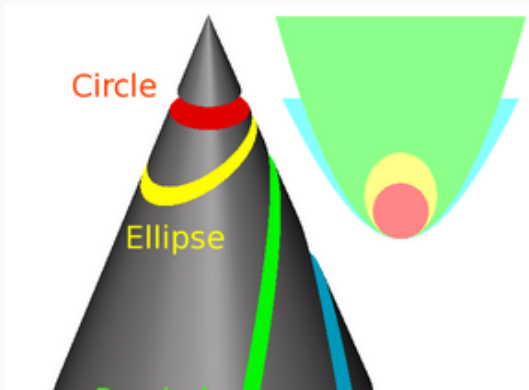
# Secciones Cónicas

---



# Secciones Cónicas

Las secciones cónicas son las curvas no degeneradas generadas por las intersecciones de un plano con una o dos napas de un cono. Para un plano perpendicular al eje del cono, se produce un círculo. Para un plano que no es perpendicular al eje y que intersecta solo una napa, la curva producida es una elipse o una parábola. La curva producida por un plano que intersecta ambas napas es una hipérbola. La elipse y la hipérbola se conocen como cónicas centrales.



# Forma General de las Secciones Cónicas

Una sección cónica es el lugar en el plano cartesiano  $\mathbb{R}^2$  de una ecuación de la forma

$$ax^2 + bxy + cy^2 + dx + ey + f = 0. \quad (1)$$

Se puede demostrar que esta ecuación representa uno de los siguientes:

1. el conjunto vacío
2. un solo punto
3. una o dos rectas
4. una elipse
5. una hipérbola, o
6. una parábola.

La parte de segundo grado de (1),  $q(x, y) = ax^2 + bxy + cy^2$  es una forma cuadrática. Esto determina el tipo de la cónica.

# Forma Matricial de las Secciones Cónicas

Podemos escribir la ecuación en forma matricial:

$$[x, y] \begin{bmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + [d, e] \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} + f = 0.$$

Escribimos  $A = \begin{bmatrix} a & b/2 \\ b/2 & c \end{bmatrix}$ . Sea  $U = [u, v]$  una matriz ortogonal cuyos vectores de columna  $u$  y  $v$  son vectores propios de  $A$  con valores propios  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$ . Aplicamos el cambio de variables

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = U \begin{bmatrix} u \\ v \end{bmatrix}$$

para diagonalizar la forma cuadrática  $q(x, y)$  a la forma diagonal

$$\lambda_1 u^2 + \lambda_2 v^2.$$

# Transformación de Coordenadas

La base ortonormal  $\{u, v\}$  determina un nuevo conjunto de ejes de coordenadas con respecto a los cuales el lugar de la ecuación

$$[x, y]A[x, y]^T + B[x, y]^T + f = 0$$

con  $B = [d, e]$  es el mismo que el lugar de la ecuación

$$0 = [u, v]\text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)[u, v]^T + (BU)[u, v]^T + f$$




por lo tanto

$$\lambda_1 u^2 + \lambda_2 v^2 + [d, e][u, v][u, v]^T + f = 0 \tag{2}$$

## Determinación del Tipo de Cónica

Si la cónica determinada por (2) no es degenerada, es decir, no es un conjunto vacío, un punto, ni línea(s), entonces los signos de  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$  determinan si es una parábola, una hipérbola o una elipse. La ecuación (1) representará

- una elipse si  $\lambda_1 \lambda_2 > 0$ ,
- una hipérbola si  $\lambda_1 \lambda_2 < 0$ ,
- una parábola si  $\lambda_1 \lambda_2 = 0$ .

-  Applications of Linear Algebra in Various Fields (Part-1):  
[https://www.researchgate.net/publication/356818396\\_Applications\\_of\\_Linear\\_Algebra\\_in\\_Various\\_Fields\\_Part-1](https://www.researchgate.net/publication/356818396_Applications_of_Linear_Algebra_in_Various_Fields_Part-1)
-  Álgebra lineal y geometría cartesiana - Juan de Burgos Román
-  Practical Linear Algebra: A Geometry Toolbox - Gerald Farin, Dianne Hansford

**Gracias**